



UNIVERSIDAD NACIONAL AUTÓNOMA DE MÉXICO

FACULTAD DE INGENIERÍA

Ingeniería en Computación

Sistemas Operativos

Tarea 2.

Grupo: 4

Rivas Gil María Lucía

Fecha: 28/10/2025

En esta tarea se realizó un código en python para hacer comparaciones en los distintos tipos de planificadores.

En el código realizado se tienen las funciones que describen el funcionamiento de cada planificador, una función para generar una carga aleatoria de procesos (del proceso A al E), además de una función que copia estos procesos y los agrega como argumento a las funciones de los algoritmos para que tengan los mismos y claro la función para imprimir los resultados en tiempos:

Tiempo de espera: Tiempo que estuvo en espera el proceso hasta que se ejecutó Tiempo de retorno: Tiempo total del proceso desde su llegada hasta que finaliza Penalización: La relación entre el tiempo total del sistema y la duración.

Se realizaron 5 ejecuciones y a partir de ahí se hicieron las siguientes relaciones:

Ejecución 1:

```
[mariarivas@MacBook-Malu Documents % python3 comparaPlani.py
 - Carga aleatoria:
  A: 2, t=6; C: 9, t=6; B: 11, t=5; D: 11, t=4; E: 14, t=6 (tot:27)
 FCFS: T=10.0, E=4.6, P=1.94
   --AAAAAA-CCCCCCBBBBBDDDDEEEEEE
 RR1: T=13.6, E=8.2, P=2.59
   --AAAAAA-CCBDCBDECBDECBDECBEEE
 RR4: T=12.6, E=7.2, P=2.38
   --AAAAAA-CCCCBBBBDDDDCCEEEEBEE
 SPN: T=9.8, E=4.4, P=1.85
   --AAAAAA-CCCCCCDDDDBBBBBEEEEEE
Ejecución 2:
[mariarivas@MacBook-Malu Documents % python3 comparaPlani.py
Carga aleatoria:
  A: 2, t=6; C: 5, t=3; E: 5, t=3; B: 9, t=3; D: 9, t=5 (tot:20)
FCFS: T=8.4, E=4.4, P=2.25
   --AAAAAACCCEEEBBBDDDDD
RR1: T=11.2, E=7.2, P=2.92
  --AAACEACEABDCEABDBDDD
RR4: T=8.8, E=4.8, P=2.19
  --AAAACCCEEEAABBBDDDDD
SPN: T=8.4, E=4.4, P=2.25
  --AAAAAACCCEEEBBBDDDDD
```

```
Ejecución 3:
```

```
[mariarivas@MacBook-Malu Documents % python3 comparaPlani.py
 Carga aleatoria:
  A: 0, t=6; B: 5, t=5; D: 5, t=7; E: 12, t=6; C: 15, t=2 (tot:26)
 FCFS: T=9.6, E=4.4, P=2.31
   AAAAABBBBBDDDDDDDEEEEECC
 RR1: T=11.6, E=6.4, P=2.32
   AAAAABDABDBDBEDBECDECDEDEE
 RR4: T=11.2, E=6.0, P=2.45
  AAAAABBBBDDDDBEEEEDDDCCEE
 SPN: T=8.8, E=3.6, P=1.78
  AAAAABBBBBDDDDDDDCCEEEEEE
Ejecución 4:
[mariarivas@MacBook-Malu Documents % python3 comparaPlani.py
- Carga aleatoria:
  A: 1, t=3; C: 1, t=2; E: 1, t=2; B: 5, t=7; D: 11, t=2 (tot:16)
FCFS: T=6.2, E=3.0, P=2.29
  -AAACCEEBBBBBBBDD
RR1: T=6.8, E=3.6, P=2.28
  -ACEACEBABBDBDBBB
RR4: T=6.0, E=2.8, P=2.04
  -AAACCEEBBBBDDBBB
SPN: T=5.8, E=2.6, P=1.95
  -CCEEAAABBBBBBBDD
Ejecución 5:
[mariarivas@MacBook-Malu Documents % python3 comparaPlani.py
 Carga aleatoria:
  A: 6, t=5; C: 8, t=6; E: 9, t=5; B: 10, t=4; D: 12, t=3 (tot:23)
 FCFS: T=12.0, E=7.4, P=2.95
   ----AAAAACCCCCCEEEEBBBBDDD
 RR1: T=16.6, E=12.0, P=3.7
   ----AACAECBAEDCBAEDCBEDCBEC
 RR4: T=16.6, E=12.0, P=3.68
  ----AAAACCCCEEEEBBBBADDDCCE
 SPN: T=10.2, E=5.6, P=2.11
  ----AAAAABBBBDDDEEEEECCCCCC
```

Calculando del promedio de las 5 ejecuciones:

Planificador	T	E	P
FCFS	9.24	4.76	2.348
RR1	11.96	7.48	2.762
RR4	11.04	6.56	2.548
SPN	8.6	4.12	1.988

Tomando en cuenta las tendencias observadas, se podría decir que el SPN es el más eficaz (al menos en este escenario) ya que prioriza los procesos cortos, por otro lado, los que tienen mayor fragmentación para ejecutar los procesos son más lentos y claro que sus tiempos dependen en el patrón de llegada de los procesos y la duración de estos.