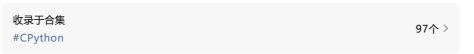
《源码探秘 CPython》59. 函数是如何解析位置参数的?

原创 古明地觉 古明地觉的编程教室 2022-03-31 09:00







函数最大的特点就是可以接收参数,如果只是单纯的封装,未免太无趣了。对于函数来说,参数会传什么,事先是不知道的,函数体内部只是利用参数做一些事情,比如调用参数的get方法。但是到底能不能调用get方法,就取决于你给参数传的值到底是什么了。

因此可以把参数看成是一个占位符,调用的时候,将某个值传进去赋给相应的参数,然后将逻辑走一遍即可。



调用函数时传递的参数,根据形式的不同可以分为四种类别:

- 位置参数 (positional argument) ;
- 关键字参数 (keyword argument) ;
- 扩展位置参数 (excess positional argument) ;
- 扩展关键字参数 (excess keyword argument) ;

参数分为形参和实参,在英文中形参叫做 parameter,实参叫做 argument。但在中文里区分的不是那么明显,我们一般统一称为参数。

下面来看一下call function是如何处理函数信息的:

```
1 Py_LOCAL_INLINE(PyObject *) _Py_HOT_FUNCTION
2 call_function(PyThreadState *tstate, PyObject ***pp_stack, Py_ssize_t op
3 arg, PyObject *kwnames)
4 {
      PyObject **pfunc = (*pp_stack) - oparg - 1;
5
     PyObject *func = *pfunc;
6
      PyObject *x, *w;
      Py_ssize_t nkwargs = (kwnames == NULL) ? 0 : PyTuple_GET_SIZE(kwname
8
9 s);
10
      Py_ssize_t nargs = oparg - nkwargs;
      PyObject **stack = (*pp_stack) - nargs - nkwargs;
11
```

CALL_FUNCTION指令的操作数(oparg)记录了函数的参数个数,包括位置参数和关键字参数。虽然扩展位置参数和扩展关键字参数是更高级的用法,但本质上也是由多个位置参数、多个关键字参数组成的。这就意味着,虽然函数中存在四种参数,但是只要记录位置参数和关键字参数的个数,就能知道一共有多少个参数,进而知道一共需要多大的内存来维护。

因此**call_function**里面的 nkwargs 就是调用函数时传递的关键字参数的个数,nargs 就是传递的位置参数的个数,两者加起来等于操作数 oparg。

补充一下,在 Python3.8 之前,定义函数时,参数不能超过 255 个。

```
1 Traceback (most recent call last):
2 File "1.py", line 7, in <module>
3    exec(s)
4 File "<string>", line 2
5 SyntaxError: more than 255 arguments
```

上面是 Python3.6 的输出,但是从 3.8 开始,这个限制就被打破了,就算有十万个参数 也不成问题。不过说实话,255 个参数已经足够用了,至少我没有见过有哪一个开源项目,里面会出现超过 255 个参数的函数。

函数内部的局部变量的个数,可以通过co_nlocals来获取。从名字也能看出来这个不是 PyFunctionObject的属性,而是PyCodeObject的属性。

注意:局部变量包括了参数,因为函数参数也是局部变量,它们在内存中是连续放置的,都存储在符号表co_varnames中。当虚拟机为函数申请局部变量的内存空间时,就需要通过co_nlocals知道局部变量的总数。

可能会有人将co_nlocals和co_argcount搞混,前者表示局部变量的个数,后者表示可以通过位置参数或关键字参数传递的参数个数。

```
1 def foo(a, b, c, d=1):
2 pass
4 print(foo.__code__.co_argcount) # 4
5 print(foo.__code__.co_nlocals) # 4
7 def foo(a, b, c, d=1):
     a = 1
      b = 1
9
11 print(foo.__code__.co_argcount) # 4
12 print(foo.__code__.co_nlocals) # 4
13
14 def foo(a, b, c, d=1):
15 aa = 1
16
17 print(foo.__code__.co_argcount) # 4
18 print(foo.__code__.co_nlocals) # 5
```

co_nlocals是参数的个数加上函数体中新创建的局部变量的个数,注意:函数参数也是局部变量,比如参数有一个 a,但是函数体里面新建了一个变量也叫 a,这是重新赋值,因此还是相当于一个参数。

但是**co_argcount**只记录参数的个数。因此一个很明显的结论:对于任意一个函数,co_nlocals至少大于等于co_argcount。

```
1 def foo(a, b, c, d=1, *args, **kwargs):
2    pass
3
4
5 print(foo.__code__.co_argcount) # 4
6 print(foo.__code__.co_nlocals) # 6
```

我们看到,对于扩展位置参数、扩展关键字参数来说,co_argcount是不算在内的,因为你完全可以不传递,所以直接当成0来算。

但我们在函数体内部肯定能拿到args和kwargs,因此co_argcount是4,co_nlocals是6。

所有的扩展位置参数都存储在一个PyTupleObject对象中,所有的扩展关键字参数都存储在一个PyDictObject对象中。

co argcount和co nlocals 的值在编译的时候就已经确定。



-----* * *-

下面来看看位置参数是如何传递的:

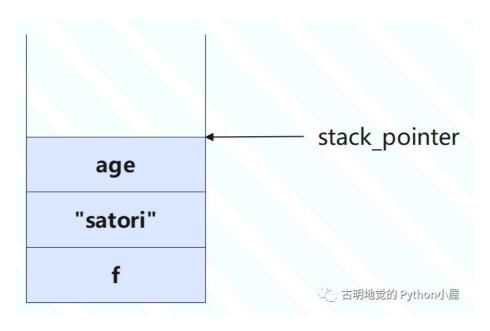
相信对于现在的我们来说,下面的字节码已经没有任何难度了。

```
0 (<code object f at 0x00000.....>)
1 0 LOAD_CONST
                         1 ('f')
2 2 LOAD_CONST
3 4 MAKE_FUNCTION
   6 STORE_NAME
                          0 (f)
5
6 8 LOAD_CONST
                        2 (11)
7 10 STORE_NAME
                         1 (age)
9 12 LOAD_NAME
                        0 (f)
10 14 LOAD_CONST
                         3 ('satori')
11 16 LOAD_NAME
                        1 (age)
12 18 CALL_FUNCTION
13 20 POP_TOP
                  4 (None)
14 22 LOAD_CONST
15 24 RETURN_VALUE
16
17 Disassembly of <code object f at 0x000000.....>:
18 0 LOAD_FAST 1 (age)
19 2 LOAD_CONST
                         1 (5)
20 4 BINARY_ADD
21 6 STORE_FAST
                         1 (age)
22
23 8 LOAD_GLOBAL
                        0 (print)
24 10 LOAD_FAST
                         0 (name)
25 12 LOAD_FAST
                          1 (age)
26 14 CALL_FUNCTION
27 16 POP_TOP
28 18 LOAD_CONST
                        0 (None)
29 20 RETURN_VALUE
```

这里我们先看f("satori", age)的字节码:

```
1 12 LOAD_NAME 0 (f)
2 14 LOAD_CONST 3 ('satori')
3 16 LOAD_NAME 1 (age)
4 18 CALL_FUNCTION 2
```

这部分字节码之前说过,会将函数以及相关参数压入运行时栈:



然后执行_PyFunction_FastCallDict,由于在调用时全部都是位置参数,所以会进入快分支function code fastcall。

```
1 //Objects/call.c
2 static PyObject* _Py_HOT_FUNCTION
3 function_code_fastcall(PyCodeObject *co, PyObject *const *args, Py_ssize
4 t nargs.
5
                       PyObject *globals)
6 {
7
      //栈帧对象
      PyFrameObject *f;
8
9
      //线程状态对象
      PyThreadState *tstate = _PyThreadState_GET();
10
11
      //f->localsplus
12
      PyObject **fastlocals;
13
      Py_ssize_t i;
      PyObject *result;
14
15
      assert(globals != NULL);
16
17
      assert(tstate != NULL);
18
      //创建与函数对应的PyFrameObject
      //我们看到参数是co, 所以是根据PyCodeObject来创建的
19
      //然后还有一个globals,表示global名字空间
20
      //因此最后没有PyFunctionObject什么事,它只是起到一个输送的作用
21
      f = _PyFrame_New_NoTrack(tstate, co, globals, NULL);
22
      if (f == NULL) {
23
         return NULL;
24
25
      //获取 f_localsplus
26
27
      fastlocals = f->f_localsplus;
      //nargs 表示参数个数, args就是call_function里面 stack
28
      //而 stack 此时指向运行时栈中的第一个参数
29
      //所以这里的for循环就是将运行时栈中的参数拷贝到局部变量对应的内存中
30
31
      //因为 f_Localsplus 分别用于:局部变量、cell对象、free对象、运行时栈
      for (i = 0; i < nargs; i++) {</pre>
32
         Py_INCREF(*args);
33
          fastlocals[i] = *args++;
34
35
      //调用PyEval_EvalFrameEx、进而调用_PyEval_EvalFrameDefault
36
```

```
37
      //以新创建的栈帧为执行环境, 执行内部的字节码
38
     //将函数的返回值赋值给 result
     result = PyEval_EvalFrameEx(f,0);
39
40
41
     //如果 f 的引用计数大于 1, 说明栈帧被保存起来了
      //引用计数减一之后,由于不会被销毁,所以还要被 GC 跟踪
42
      //之所以要被 GC 跟踪,是因为栈帧是可变对象
43
     if (Py_REFCNT(f) > 1) {
44
45
        Py_DECREF(f);
46
       //对 f 进行跟踪
        _PyObject_GC_TRACK(f);
47
     }
48
49
     else {
50
        ++tstate->recursion_depth;
51
        Py_DECREF(f);
        --tstate->recursion_depth;
52
53
    }
54
     //返回 result
     return result;
55
  }
```

从源码中可以看到,虚拟机首先通过 $_{
m PyFrame}$ $_{
m New}$ $_{
m NoTrack}$ 创建了函数 f 对应的栈帧对象。

虚拟机对外暴露的是PyFrame_New,但内部会调用_PyFrame_New_NoTrack

随后将参数逐个拷贝到新建的栈帧对象的f_localsplus中,这个数组分成了四部分,但源码中的索引是从0开始的,所以运行时栈中的参数被拷贝到了局部变量对应的内存中。

注意:上面说的运行时栈指的是<mark>模块的栈帧中的运行时栈</mark>,因为加载参数的时候还没有 涉及函数的调用。

```
      1
      # 函数、以及参数都位于模块的栈帧中的运行时栈里面

      2
      # 加载完毕之后,在模块的栈帧中调用函数

      3
      12 LOAD_NAME
      0 (f)

      4
      14 LOAD_CONST
      3 ('satori')

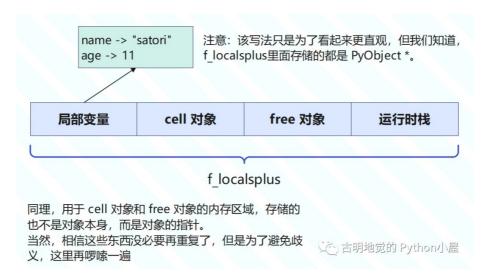
      5
      16 LOAD_NAME
      1 (age)

      6
      18 CALL_FUNCTION
      2
```

然后调用函数 f, 为其创建新的栈帧,并将参数从模块的栈帧中的运行时栈拷贝到函数 f 的栈帧中的f localsplus (局部变量对应的内存) 里面。

对于模块而言,会将执行权交给新的栈帧。而等到函数 f 执行完,也会回退到模块的栈帧中,并拿到函数 f 的返回值。然后会再将运行时栈清空,回到CALL_FUNCTION 指令,通过PUSH(res) 将返回值入栈。

对于函数 f 而言,在拷贝之后它的栈帧的f_localsplus布局如下:



在函数对应的PyCodeObject对象的co_nlocals域中,包含着函数参数的个数,因为函数参数也是局部符号的一种。所以f localsplus里面一定有供函数参数使用的内存,并

且还是第一段内存。

处理完参数之后,还没有进入PyEval_EvalFrameEx,所以此时运行时栈是空的,但是函数的参数已经位于f localsplus (第一段内存) 里面了。

这里说的运行时栈是函数 f 的栈帧里的运行时栈,显然目前它是一个空栈;而之前说的用于拷贝元素的运行时栈,指的是模块的栈帧里的运行时栈。



-----* * * *-----

当参数拷贝的动作完成之后,就会进入PyEval_EvalFrameEx,然后进入_PyEval_EvalFrameDefault真正开始 f 的调用动作。会抽出栈帧里的 f_code,对指令逐条执行。

```
1 0 LOAD_FAST 1 (age)
2 2 LOAD_CONST 1 (5)
3 4 BINARY_ADD
4 6 STORE_FAST 1 (age)
```

对参数的读写,是通过以上几条指令集完成的,显然重点在LOAD_FAST和STORE_FAST上面。

```
1 //一个宏, 这里的 fastlocals 就是 f -> localsplus
2 #define GETLOCAL(i) (fastlocals[i])
4 case TARGET(LOAD_FAST): {
   //Wfastlocals中获取索引为oparg的值
5
   PyObject *value = GETLOCAL(oparg);
6
   PUSH(value);
8
9 FAST_DISPATCH();
10 }
11
12 case TARGET(STORE_FAST): {
13
   PREDICTED(STORE_FAST);
14 //弹出元素
15    PyObject *value = POP();
     //将索引为oparg的元素设置为value
16
17 SETLOCAL(oparg, value);
    FAST_DISPATCH();
18
19 }
```

所以我们发现,LOAD_FAST和STORE_FAST这一对指令是以f_localsplus为操作目标的,指令LOAD_FAST负责是将f_localsplus[1]压入到运行时栈中。

而在完成加法操作之后,又通过STORE_FAST将结果放入到f_localsplus[1]中,这样就实现了对 age 的更新。

那么以后打印 age 的时候,得到的结果就是16了。



现在关于位置参数在函数调用时是如何传递的、在函数执行时又是如何被访问的,已经真相大白了。

在调用函数时,虚拟机将函数和参数依次压入<mark>调用者栈帧</mark>的运行时栈中,而在 call function中会执行 **PyFunction FastCallDict** ,进而执行**function code fastcall**。

在function_code_fastcall里面会为函数创建新的栈帧,也就是被调用者栈帧。然后将调用者栈帧的运行时栈中的参数依次拷贝到被调用者栈帧的f_localsplus中。

然后在访问函数参数时,虚拟机并没有按照通常访问符号的做法,去查什么名字空间,而是根据索引访问f_localsplus中和符号绑定的值(指针)。

而这种基于索引(偏移位置)来访问参数的方式也正是位置参数的由来,并且这种访问方式,其速度也是最快的。

收录于合集 #CPython 97

〈 上一篇

《源码探秘 CPython》60. 函数是如何解析
关键字参数的?

「不一篇 〉

《源码探秘 CPython》58. 函数在底层是如
何调用的?

