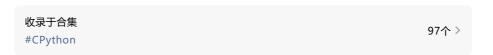
《源码探秘 CPython》33. 字典是怎么实现的?

原创 古明地觉 古明地觉的编程教室 2022-02-21 08:30





字典的底层结构

下面我们来看看字典的底层实现,它对应的结构体是**PyDictObject**,位于Include/cpython/dictobject.h中,实现还是有点复杂的。

```
1 typedef struct {
2    PyObject_HEAD
3    Py_ssize_t ma_used;
4    uint64_t ma_version_tag;
5    PyDictKeysObject *ma_keys;
6    PyObject **ma_values;
7 } PyDictObject;
```

解释一下里面的字段的含义:

- PyObject_HEAD: 定长对象的头部信息,问题来了,字典明明变长对象啊,它的头部应该是 PyObject_VAR_HEAD才对啊。因此肯定有别的成员来维护字典的长度。
- ma used:字典里面键值对的个数,它充当了ob size。
- ma_version_tag:字典的版本号,对字典的每一次修改都会导致其改变;除此之外还有一个全局的字典版本计数器pydict_global_version,任何一个字典的修改都会影响它;并且pydict_global_version会和最后操作的字典内部的ma_version_tag保持一致,当然这个成员我们没必要关注,没太大意义。
- ma_keys: 从定义上来看它是一个指针,指向了PyDictKeysObject。而Python里面的哈希表分为两种,分别是combined table和split table,即结合表和分离表。如果是结合表,那么键值对全部由ma_keys维护,此时ma_values为NULL。
- ma_values: 如果是分离表,那么键由ma_keys维护,值由ma_values维护。而ma_values 是一个二级指针,指向PyObject * 类型的指针数组;

这里先解释一下结合表和分离表的由来。结合表的话,键和值就存在一起;分离表的话,键和值就存在不同的地方。那么问题来了,为什么要将哈希表分为两种呢?事实上,早期的哈希表只有结合表这一种,并且现在创建一个字典使用的也是结合表。

```
1 from ctypes import *
2
3 class PyObject(Structure):
      _fields_ = [("ob_refcnt", c_ssize_t),
4
5
                  ("ob_type", c_void_p)]
7 class PyDictObject(PyObject):
8
      _fields_ = [("ma_used", c_ssize_t),
9
                  ("ma_version_tag", c_uint64),
10
                  ("ma_keys", c_void_p),
11
                  ("ma_values", c_void_p)]
12
13
14
15 d = {"a": 1, "b": 2}
16 print(
      PyDictObject.from_address(id(d)).ma_values
17
18 ) # None
```

我们看到ma_values打印的结果是一个None,证明是**结合表**,值不是由ma_values维护,而是和键一起都由ma_keys负责维护。

而分离表是在PEP-0412中被引入的,主要是为了提高内存使用率,也就是让不同的字典

共享相同的一组key。比如我们自定义类的实例对象,它们默认都有自己的属性字典,如果对某个类多次实例化,那么改成分离表会更有效率。因为它们的属性名称是相同的,完全可以共享同一组key;如果是结合表,那么每个实例的属性字典都要保存相同的key,这显然是一种浪费。

```
1 from ctypes import *
3 class PyObject(Structure):
     _fields_ = [("ob_refcnt", c_ssize_t),
4
                ("ob_type", c_void_p)]
7 class PyDictObject(PyObject):
9
      _fields_ = [("ma_used", c_ssize_t),
                ("ma_version_tag", c_uint64),
10
11
               ("ma_keys", c_void_p),
12
                ("ma_values", c_void_p)]
13
14 class A:
     pass
16
17 a1 = A()
18 a2 = A()
19
20 #因为类型我们指定的是 void *
21 #所以打印的就是一串地址
22 #我们看到输出不为None, 说明采用的确实是分离表
23 print(
      PyDictObject.from_address(id(a1.__dict__)).ma_values,
24
     PyDictObject.from_address(id(a2.__dict__)).ma_values
26 ) # 2885727436352 2885727434960
27 #然后再查看ma_keys, 既然是共享同一组key
28 #那么它们的地址应该是一样的
29 print(
     PyDictObject.from_address(id(a1.__dict__)).ma_keys,
30
     PyDictObject.from_address(id(a2.__dict__)).ma_keys
32 ) # 2886174469264 2886174469264
33
34 #结果确实是一样的
35 #不同实例对象的属性字典里面的key是共享的
36 #因为是同一个类的实例对象, 属性字典的key是相同的
37 #所以没必要将同一组key保存多次
```

以上就是结合表和分离表之间的区别,只需要知道分离表是Python为了提高内存使用率而专门引入的即可。我们平时自己创建的字典,使用的都是结合表,因此我们的重点也将会放在结合表身上。

而结合表的话,键值都由ma_keys维护,它是一个指向PyDictKeysObject的指针,因此玄机就隐藏在这个结构体里面。

```
1 typedef struct _dictkeysobject PyDictKeysObject;
2
3 struct _dictkeysobject {
4    Py_ssize_t dk_refcnt;
5    Py_ssize_t dk_size;
6    dict_lookup_func dk_lookup;
7    Py_ssize_t dk_usable;
8    Py_ssize_t dk_nentries;
9    char dk_indices[];
10 };
```

字段含义如下:

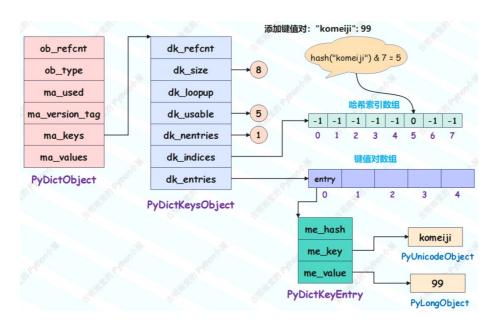
- dk_refcnt: key的引用计数,也就是key被多少个字典所使用。如果是结合表,那么该成员始终是1,因为结合表独占一组key;如果是分离表,那么该成员大于等于1,因为分离表可以共享一组key;
- dk size: 哈希表大小,并且大小是2的n次方,这样可将模运算优化成按位与运算;
- dk_lookup: 哈希函数,用于计算key的哈希值,然后映射成索引。一个好的哈希函数应该能尽量少的避免冲突,并且哈希函数对哈希表的性能起着至关重要的作用。所以底层的哈希函数有很多种,会根据对象的种类选择最合适的一个。
- dk_usable: 键值对数组的长度,关于什么是键值对数组下面会解释。
- dk_nentries: 哈希表中已使用的entry数量,这个entry你可以理解为键值对,一个entry就是一个键值对。
- dk_indices: 哈希索引数组,后面会解释。
- dk_entries:键值对数组,虽然结构体里面没有写,但它确实存在。其类型是一个PyDictKeyEntry类型的数组,用于存储键值对、也就是上面说的entry。所以这也说明了,Python的一个键值对,在底层就是一个PyDictKeyEntry结构体实例。

然后再来看看PyDictKeyEntry对象、也就是Python的键值对长什么样子。

```
1 typedef struct {
2    Py_hash_t me_hash;
3    PyObject *me_key;
4    PyObject *me_value;
5 } PyDictKeyEntry;
```

显然me_key和me_value</mark>指向了键和值,我们之前说Python的变量、以及容器内部的元素都是泛型指针PyObject *,这里也得到了证明。但是我们看到entry除了有键和值之外,还有一个me hash,它表示键对应的哈希值,这样可以避免重复计算。

至此,字典的整个底层结构就非常清晰了。



字典的真正实现藏在**PyDictKeysObject**中,它的内部包含两个关键数组:一个是哈希索引数组dk_indices,另一个是键值对数组dk_entries。

字典所维护的键值对(entry)会按照先来后到的顺序保存在键值对数组中,而哈希索引数组则保存键值对在键值对数组中的索引。另外,哈希索引数组中的一个位置我们称之为一个槽,比如图中的哈希索引数组便有8个槽,其数量由dk_size维护。

比如我们创建一个空字典,注意:虽然字典是空的,但是容量已经有了,然后往里面插入键值对"komeiji":99的时候,Python会执行以下步骤:

- 1. 将键值对保存在dk_entries中,由于初始字典是空的,所以会保存在dk_entries数组中索引为0的位置。
- 2. 通过哈希函数计算出"komeiji"的哈希值,然后将哈希值映射成索引,假设是5。
- 3. 将 "键值对" 在 "键值对数组"中的索引0,保存在哈希索引数组中索引为5的槽里面。

然后当我们在查找键"komeiji"对应的值的时候,便可瞬间定位。过程如下:

- 1. 通过哈希函数计算出"komeiji"的哈希值,然后映射成索引。因为在设置的时候索引是5,所以在获取时,映射出来的索引肯定也是5。
- 2. 找到哈希索引数组中索引为5的槽,得到其保存的0,这里的0对应键值对数组的索引
- 3. 找到键值对数组中索引为0的位置存储的entry, 先比较key、也就是entry->me_key是否一致,不一致则重新映射。如果一致,则取出me_value,然后返回。

由于**哈希值计算**以及**数组索引查找**均是O(1)的时间复杂度,所以字典的查询速度才会这么快。当然我们上面没有涉及到索引冲突,关于索引冲突我们会在后面详细说,但是键值对的存储和获取就是上面那个流程。

当然我们在上一篇文章中,为了避免牵扯太多,所以说的相对简化了。比如: "xxx": 80, 假设"xxx"映射出来的索引是2, 那么键值对就直接存在索引为2的地方。这实际上是简化了,因为这相当于把哈希索引数组和键值对数组合在一块了。而早期的Python,也确实是这么做的。

但是从上面字典的结构图中我们看到,实际上是先将**键值对**按照先来后到的顺序存在一个数组(**键值对数组**)中,然后再将它在键值对数组中的索引存放在另一个数组(**哈希索引数组**)的某个槽里面,因为"**xxx**"映射出来的是2,所以就存在索引为2的槽里面。

而在查找的时候,映射出来的**索引**2其实是哈希索引数组中的索引。然后索引为2的槽又存储了一个<mark>索引</mark>,这个**索引**是键值对数组中的索引,会再根据该**索引**从键值对数组里面获取指定的entry。最后比较key是否相同、如果相同则返回指定的value。

所以能看出两者整体思想是基本类似的,理解起来区别不大,甚至第一种方式实现起来还更简单一些。但为什么采用后者这种实现方式,以及这两者之间的区别,我们在后面还会专门分析,之所以采用后者主要是基于内存的考量。

容量策略

根据字典的行为我们断定,字典肯定和列表一样有着**预分配机制**。因为可以扩容,那么为了避免频繁申请内存,所以在扩容的是时候会将容量申请的比键值对个数要多一些。 那么字典的容量策略是怎么样的呢?

在Object/dictobject.c源文件中我们可以看到一个宏定义:

```
1 #define PyDict_MINSIZE 8
```

从这个宏定义中我们可以得知,一个字典的最小容量是8,或者说内部哈希索引数组的长度最小是8。

哈希表越密集,索引冲突则越频繁,性能也就越差。因此,哈希表必须是一种**稀疏**的表结构,越稀疏则性能越好。但由于**内存开销**的制约,哈希表不可能无限地稀疏,所以需要在时间和空间上进行权衡。

而实践经验表明,一个**1/2**到**2/3**满的哈希表,性能较为理想,能以相对合理的**内存**换取相对高效的**执行性能。**

为保证哈希表的稀疏程度,进而控制索引冲突的频率,Python通过宏 **USABLE FRACTION**将哈希表的元素控制在容量的2/3以内。

宏USABLE_FRACTION会根据哈希表的长度,计算哈希表可存储的元素个数,也就是 键值对数组的长度。以长度为8的哈希表为例,最多可以保存5个键值对,超出则需要扩容。

1 #define USABLE_FRACTION(n) (((n) << 1)/3)</pre>

哈希表规模一定是2的n次方,也就是说Python采用**翻倍扩容**的策略。例如,长度为8的哈希表扩容后,长度会变为16。另外,这里的哈希表长度和哈希索引数组的长度是等价的。

空字典占用的内存大小

然后我们来考察一下空字典所占用的内存空间,Python为空字典分配了一个长度为8的哈希表,因而也要占用相当多的内存,主要由以下几个部分组成:

- PyDictObject中有6个成员,一个8字节,加起来共48字节;
- PyDictKeysObject中有7个成员,除了两个数组之外,剩余的每个成员也是一个8字节,所以加起来40字节;
- 而剩余的两个数组,一个是char类型的数组dk_indices,里面1个元素占1字节;还有一个PyDictKeyEntry类型的数组dk_entries,里面一个元素占24字节,因为PyDictKeyEntry里面有三个成员,一个8字节。但是注意:字典容量为8,说明哈希索引数组dk_indices长度为8,但是键值对数组dk_entries长度是5,至于原因我们上面分析的很透彻了。因此这两个数组加起来总共是8+24*5=128字节;

所以一个空字典占用的内存是: 48 + 40 + 128 = 216字节, 我们来测试一下:

```
1 >>> d = dict()
2 >>> d.__sizeof__()
3 216
4 >>>
```

注意:我们说空字典的容量为8,但前提它不是通过Python/C API创建的。如果是**d =** {}这种方式,那么初始容量就是0,显然此时只有48字节,因为ma_keys此时是NULL。

```
1 >>> d = {}
2 >>> d.__sizeof__()
3 48
4 >>>
```

另外多提一句,我们在计算内存的时候使用的不是**sys.getsizeof**,而是对象的 __**sizeof**__方法,那么这两者有什么区别呢?答案是使用**sys.getsizeof**会比调用对象的 __**sizeof**__方法计算出来的内存大小多16个字节。

原因是字典是一个可以发生循环引用的对象,而对于可以发生循环引用的对象,都将参与GC。因此它们除了PyObject_Head之外,还会额外有一个16字节的PyGC_Head。

而使用**sys.getsizeof**计算的大小会将PyGC_Head也算在内,但是对象的__**sizeof**__方法则不会,因此两者差了16字节,这一点要注意。

不过整数、浮点数、字符串等等,它们使用sys.getsizeof和_sizeof_计算出来的结果是一样的。

```
1 >>> sys.getsizeof(123), (123).__sizeof__()
2 (28, 28)
3 >>>
4 >>> sys.getsizeof("matsuri"), "matsuri".__sizeof__()
5 (56, 56)
```

至于为什么一样,想必你已经猜到了,因为整数、字符串这种对象不可能发生循环引用。而Python的GC是专门针对可能发生循环引用的对象的,而不会发生循环引用的对象则不会参与GC,一个引用计数足够了,所以它们使用两种方式计算出的结果是一样的。

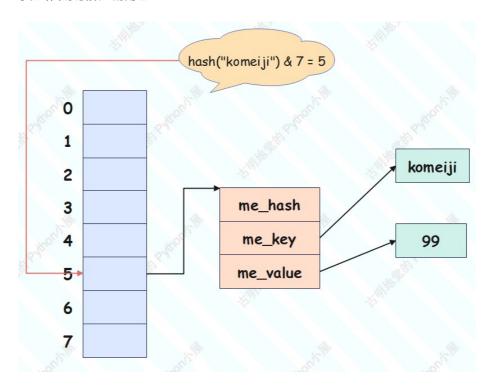
关于垃圾回收,是一门很复杂的学问,这里简单提一下。在该系列的后续,我们会详细的探讨 Python中的垃圾回收。

另外我们这里计算的是空字典,而包含任意个元素的字典的大小也能计算出来,只要知

道哈希索引数组和键值对数组的长度即可,有兴趣可以自己试一下。

内存优化

在早期,哈希表并没有分成两个数组实现,而是只由一个键值对数组实现,这个数组也 承担哈希索引数组的角色:



我们看到这种结构不正是我们在介绍哈希表时说的吗?一个键值对数组既用来存储,又用来充当索引,无需分成两个步骤,而且这种方式也似乎更简单、更直观。没错, Python在早期确实是通过这种方式实现的哈希表,只是这种实现方式有一个弊端,就是太耗费内存了。

因为哈希表必须保持一定程度的稀疏,最多只有2/3满,这意味着至少要浪费1/3的空间。

所以Python为了尽量节省内存,将键值对数组压缩到原来的2/3,只用来存储,而对key进行映射得到的索引由另一个数组(哈希索引数组)来体现。假设映射的索引是4,那么就去找哈希索引数组中索引为4的槽,该槽存储的便是键值对在键值对数组中的索引。

之所以这么设计,是因为键值对数组里面一个元素要占用24字节,而哈希索引数组在容量不超过255的时候,里面一个元素只占一个字节;容量不超过65535的时候,里面一个元素只占两个字节,其它以此类推。

所以**哈希索引数组**里面的元素大小比**键值对数组**要小很多,将哈希表分成两个数组(**避免 键值对数组的浪费**)来实现会更加的节省内存。我们可以举个栗子计算一下,假设有一个容量为65535的哈希表。

如果是通过第一种方式,只用一个数组来存储的话:

- 1 # 总共需要1572840字节 2 >>> 65535 * 24
- 3 1572840
- 4 # 除以3, 会浪费524280字节
- 5 >>> 65535 * 24 // 3
- 6 524280
- 7 >>>

如果是通过第二种方式,使用两个数组来存储的话:

```
1 #容量虽然是65535

2 #但键值对数组是容量的2 / 3

3 #然后加上哈希索引数组的大小

4 >>> 65535 * 24 * 2 // 3 + 65535 * 2

5 1179630

6 >>>
```

所以一个数组存储比两个数组存储要多用393210字节的内存,因此Python选择使用两个数组来存储。

最后再来提一下字典的顺序问题,Python从3.6开始,字典的遍历是有序的,那么这是怎么实现的呢?

很简单,在存储时,虽然映射之后的索引是随机的,但键值对本身始终是按照先来后到的顺序被添加进键值对数组中。而字典在for循环时,会直接遍历键值对数组,所以遍历的结果是有序的。但即便如此,我们也不应该依赖此特性。

小结

我们通过考察字典的搜索效率,并深入源码研究其内部哈希表的实现,得到以下结论:

- 字典是一种高效的映射型容器,每秒可完成高达 200 多万次的搜索操作
- 字典内部由哈希表实现,哈希表的稀疏特性意味着昂贵的内存开销
- 为优化内存使用, Python通过两个数组来实现哈希表
- 哈希表在 1/2 到 2/3 满时,性能较为理想,较好地平衡了 内存开销 与 搜索效率

以上就是字典的底层实现,但是还没有结束,哈希表的背后还隐藏了很多细节,我们就下一篇文章再聊吧。



