



微信扫一扫
关注该公众号

收录于合集

#CPython

97个 >



这里先来补充一个之前没有说的点，PyDictObject里面有一个ma_used字段，它维护的是键值对的数量，充当ob_size；而在PyDictKeysObject里面有一个dk_nentries，它维护键值对数组中已使用的entry数量，而这个entry又可以理解为键值对。那么问题来了，这两者有什么区别呢？

如果不涉及元素的删除，那么两者的值会是一样的。而一旦删除某个已存在的key，那么ma_used会减1，而dk_nentries则保持不变。

首先ma_used减1表示键值对数量相比之前少了一个，这显然符合我们在Python里面使用字典时的表现；但我们知道元素的删除其实是伪删除，会将对应的entry从active态变成dummy态，然而entry的总数量并没有改变。

也就是说，ma_used其实等于active态的entry总数；如果将dk_nentries减去dummy态的entry总数，那么得到的就是ma_used。

所以这就是两者的区别，我们对一个字典使用len函数，获取的也是ma_used，而不是dk_nentries。

```
1 static Py_ssize_t
2 dict_length(PyDictObject *mp)
3 {
4     return mp->ma_used;
5 }
```

这算是一个遗漏的点，这里补充一下，然后来看看字典是如何扩容的。



当已使用entry的数量达到了总容量的2/3时，会发生扩容。但解释器要怎么判断entry数量是否达到了总容量的2/3呢？

我们说Python在早期只有一个键值对数组，这个键值对数组不仅要存储具体的entry，还要完成哈希索引数组的功能。本来这个方式很简单，但是内存浪费严重，于是后面Python官方就将一个数组拆成两个数组来实现。

不是说只能用2/3吗？那我给键值对数组就申请容量的2/3，并且只负责存储键值对。至于索引，则由哈希索引数组来体现。通过将key映射成索引，可以找到哈希索引数组中指定的槽，再根据槽里面存储的值，可以在键值对数组中找到指定entry。

因此减少内存开销的核心就在于，减少键值对数组的浪费。

所以哈希索引数组的长度就可以看成是哈希表的容量，而键值对数组的长度本身就是哈希索引数组的2/3、或者说容量的2/3。那么很明显，当键值对数组满了，就说明当前的哈希表要扩容了。

```
2 #define GROWTH_RATE(d) ((d)->ma_used*3)
```

并且扩容的时候，新哈希表的容量为**大于等于ma_used*3的最小2的幂次方**。假设当前**ma_used*3**等于63，那么扩容之后的容量就是64，也就是2的8次方。

总而言之新哈希表的容量不能小于**ma_used*3**，并且等于**2的幂次方**，基于这两个限制条件，去取最小值。

并且注意是**ma_used*3**，不是dk_nentries。因为dk_nentries还包含了dummy态的entry，但是哈希表在扩容的时候会将其丢弃，只保留active态的entry。所以扩容时，新哈希表的长度取决于ma_used。

然后我们来看看扩容对应的具体逻辑。

```
1 static int
2 insertion_resize(PyDictObject *mp)
3 {
4     //本质上调用了dictresize
5     //传入PyDictObject * 和增长率
6     return dictresize(mp, GROWTH_RATE(mp));
7 }
```

所以核心藏在dictresize函数里面。

```
1 static int
2 dictresize(PyDictObject *mp, Py_ssize_t minsize)
3 {
4     //新的哈希表容量, 以及当前老哈希表的键值对个数
5     Py_ssize_t newsize, numentries;
6     //老哈希表的ma_keys
7     PyDictKeysObject *oldkeys;
8     //老哈希表的ma_values
9     PyObject **oldvalues;
10    //老哈希表的dk_entries, 新哈希表的dk_entries
11    PyDictKeyEntry *oldentries, *newentries;
12
13    /* 确定哈希表的大小 */
14    //PyDict_MINSIZE 等于8, 所以哈希表的容量最少是8
15    //然后不断左移一位, 也就是乘上2
16    //因为哈希表的容量必须是2的幂次方
17    for (newsize = PyDict_MINSIZE;
18         //直到newsize大于等于minsize为止
19         //这个minsize就是我们传递的参数, 等于ma_used*3
20         newsize < minsize && newsize > 0;
21         newsize <= 1)
22        ;
23    if (newsize <= 0) {
24        PyErr_NoMemory();
25        return -1;
26    }
27
28    //获取老哈希表的ma_keys
29    oldkeys = mp->ma_keys;
30
31    /* 创建能够容纳newsize个entry的内存空间 */
32    mp->ma_keys = new_keys_object(newsize);
33    if (mp->ma_keys == NULL) {
34        //把老哈希表的key拷贝过去
35        mp->ma_keys = oldkeys;
36        return -1;
37    }
38    assert(mp->ma_keys->dk_usable >= mp->ma_used);
39    //如果之前设置了探测函数
```

```

40 //那么也作为新哈希表的探测函数
41 if (oldkeys->dk_lookup == lookdict)
42     mp->ma_keys->dk_lookup = lookdict;
43
44 //获取当前键值对的个数
45 numentries = mp->ma_used;
46 //获取老哈希表的dk_entries
47 oldentries = DK_ENTRIES(oldkeys);
48 //获取新哈希表的dk_entries
49 newentries = DK_ENTRIES(mp->ma_keys);
50 //获取新哈希表的ma_values
51 oldvalues = mp->ma_values;
52 //如果oldvalues不为NULL, 说明是一个split table
53 //分离表的特点是key是字符串
54 //并且分离表不支持扩容, 如果想扩容
55 //那么需要把split table转换成combined table
56 if (oldvalues != NULL) {
57     for (Py_ssize_t i = 0; i < numentries; i++) {
58         assert(oldvalues[i] != NULL);
59         //获取ma_values数组里面的元素
60         //依次设置到PyDictKeyEntry对象里面去
61         PyDictKeyEntry *ep = &oldentries[i];
62         PyObject *key = ep->me_key;
63         Py_INCREF(key);
64         newentries[i].me_key = key;
65         newentries[i].me_hash = ep->me_hash;
66         newentries[i].me_value = oldvalues[i];
67     }
68
69     //减少原来对oldkeys的引用计数
70     DK_DECREF(oldkeys);
71     //将ma_values设置为NULL
72     //因为所有的value都存在于PyDictKeyEntry对象的me_value里面
73     mp->ma_values = NULL;
74     if (oldvalues != empty_values) {
75         free_values(oldvalues);
76     }
77 }
78 // 否则的话说明这本身就是一个combined table
79 else {
80     //numentries等于mp->ma_used, 也就是键值对的个数
81     //如果等于oldkeys->dk_nentries
82     //证明没有dummy态的entry
83     if (oldkeys->dk_nentries == numentries) {
84         //那么直接将旧的entries拷贝到新的entries里面去
85         memcpy(newentries, oldentries, numentries * sizeof(PyDictKe
86 yEntry));
87     }
88     //否则说明存在dummy态的entry
89     else {
90         //active态的entry搬到新table中
91         //dummy态的entry则被丢弃
92         PyDictKeyEntry *ep = oldentries;
93         for (Py_ssize_t i = 0; i < numentries; i++) {
94             while (ep->me_value == NULL)
95                 ep++;
96             newentries[i] = *ep++;
97         }
98     }
99
100     //字典的缓存池操作, 后面介绍
101     assert(oldkeys->dk_lookup != lookdict_split);
102     assert(oldkeys->dk_refcnt == 1);
103     if (oldkeys->dk_size == PyDict_MINISIZE &&

```

```

104         numfreekeys < PyDict_MAXFREELIST) {
105             DK_DEBUG_DECREF keys_free_list[numfreekeys++] = oldkeys;
106         }
107         else {
108             DK_DEBUG_DECREF PyObject_FREE(oldkeys);
109         }
110     }
111
112     //建立哈希表索引
113     build_indices(mp->ma_keys, newentries, numentries);
114     mp->ma_keys->dk_usable -= numentries;
115     mp->ma_keys->dk_nentries = numentries;
116     return 0;
    }

```

代码虽然虽然有点长，但是逻辑很好理解：

- 首先要确定哈希表的大小，很显然这个大小一定要大于minsize。这个minsize我们已经看到了，是通过宏定义的，等于ma_used的3倍；
- 根据新的table，重新申请内存；
- 将原来的处于active态的entry拷贝到新的内存当中，而对于处于dummy态的entry则直接丢弃。可以丢弃的原因我们前面也说过了。因为哈希表扩容会申请的一个新的数组，直接将原来的active态的entry组成一条新的探测链即可，因此也就不需要这些dummy态的entry了。

以上就是哈希表的扩容，或者说字典的扩容，我们就介绍到这儿，下一篇来介绍字典的缓存池，这也是关于字典的最后一篇文章。

收录于合集 [#CPython 97](#)

[< 上一篇](#)

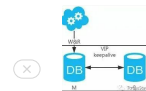
《源码探秘 CPython》39. 字典的缓存池

[下一篇 >](#)

《源码探秘 CPython》37. 字典是怎么创建的，支持的操作又是如何实现的？

喜欢此内容的人还喜欢

一文剖析MySQL主从复制异常错误代码13114
TtrOpsStack



力扣 428. 序列化和反序列化 N 叉树 DFS
钰娘娘知识汇总



MySQL · 参数故事 · timed_mutexes
夜雨成诗

