

# 1. Systemdokumentation (Die Architektur)

*Zielgruppe: Software-Architekten, Reviewer.*

*Zweck: Nachweis der statischen Struktur und der Design-Entscheidungen.*

## Struktur-Vorlage:

### 1.1 Architekturschaubild (Schichtenmodell)

Beschreiben Sie die strikte Trennung, die wir im lib/ Ordner angelegt haben.

- **Application Layer (App\_Core):** Enthält die reine Logik (z. B. Zustandsautomaten). Sie ist *hardware-agnostisch*.
  - *Regel:* Darf keine esp\_-Header inkludieren.
- **Service Layer / RTE (Srv\_Monitor):** Die Middleware. Sie entkoppelt die Applikation von der Hardware.
  - *Funktion:* Hier findet das Zeitmanagement (10ms Zyklus) statt.
- **MCAL (Mcal\_System):** Microcontroller Abstraction Layer.
  - *Funktion:* Nur hier wird auf Register oder ESP-IDF-Treiber zugegriffen.

### 1.2 Schnittstellen-Definition

Dokumentieren Sie, wie die Schichten kommunizieren.

- **Synchron:** Funktionsaufrufe von oben nach unten (App  $\rightarrow$  Srv  $\rightarrow$  Mcal).
- **Datenfluss:** Nutzung von std::optional oder Referenzen statt roher Pointer.
- **Beispiel:** „Die Funktion readVoltage() gibt ein std::optional<float> zurück. Ein leerer Rückgabewert signalisiert einen physikalischen Sensorfehler (z. B. Kabelbruch), der im Service-Layer behandelt wird.“

### 1.3 Design-Constraints (Safety-Regeln)

Listen Sie auf, welche Regeln durch die platformio.ini und .clang-format erzwungen werden:

- Keine dynamische Speicherallokation (Heap) nach der Initialisierung.
  - Keine Exceptions (-fno-exceptions).
  - Alle Warnungen sind Fehler (-Werror).
-

## 2. Benutzerhandbuch (Der Betrieb)

*Zielgruppe: Entwickler, Integratoren.*

*Zweck: Reproduzierbarkeit der Build-Umgebung sicherstellen.*

### Struktur-Vorlage:

#### 2.1 Voraussetzungen (Prerequisites)

- **Hardware:** Seeed Studio XIAO ESP32-S3.
- **IDE:** VS Code mit Extension „PlatformIO IDE“.
- **Toolchain:** Wird automatisch durch PlatformIO verwaltet (Espressif 32 Platform v6.x, GCC v11+).

#### 2.2 Installation & Build

Verwenden Sie imperative, klare Anweisungen.

1. Repository klonen: `git clone ...`
2. VS Code öffnen: `code .`
3. Abhängigkeiten installieren: Warten, bis PlatformIO die Indexierung abgeschlossen hat.
4. Build ausführen:

```
Bash  
pio run
```

*Erwartetes Ergebnis:* „SUCCESS“ (Dauer ca. 1–2 Minuten).

#### 2.3 Statische Analyse ausführen (Quality Gate)

Erklären Sie, wie man den Compliance-Check startet.

- Befehl: `pio check`
  - *Interpretation:* Die Ausgabe darf keine Fehler der Kategorien High oder Medium enthalten. Falls Warnungen auftreten, müssen diese entweder behoben oder (mit Begründung) in der Konfiguration unterdrückt werden.
-

### 3. Abschlussbericht (Die kritische Distanz)

*Zielgruppe: Prüfer, Senior Engineers, HR.*

*Zweck: Einordnung der Leistung. Hier zeigen Sie, dass Sie den Unterschied zwischen „Basteln“ und „Engineering“ verstehen.*

Dies ist der wichtigste Teil. Nutzen Sie hier eine **Tabelle zur Abgrenzung**.

#### 3.1 Methodik

Beschreiben Sie den Ansatz:

„Es wurde ein 'Quality Managed' (QM) Demonstrator auf Basis eines ESP32-S3 entwickelt. Ziel war die Anwendung von ISO-26262-Methodiken (V-Modell, Coding Standards, Statische Analyse) auf einer COTS-Hardware-Plattform.“

#### 3.3 Fazit & Ausblick

- **Ergebnis:** Das Projekt beweist, dass moderne C++ Features (C++17) und strikte Linting-Regeln (MISRA-Anlehnung) die Code-Qualität signifikant erhöhen, auch ohne zertifizierte Hardware.
- **Limitation:** Für einen Serieneinsatz müsste die Hardware (Wechsel auf Aurix/S32K) und das OS (Wechsel auf AUTOSAR) getauscht werden. Die *Software-Architektur* (Schichtenmodell) bliebe jedoch erhalten.

### 3.2 Kritische Distanz: Prototyp vs. Serie

Hier beweisen Sie Fachkompetenz. Analysieren Sie die Lücken (Gaps).

Kriterium	Realisierung im Projekt (ESP32)	Anforderung ISO 26262 (ASIL-D Serie)	Bewertung der Lücke
Hardware	ESP32-S3 (Single/Dual Core, kein Lockstep)	Infineon Aurix / NXP S32 (Lockstep Cores, ECC-RAM)	<b>Kritisch:</b> Hardware erkennt Rechenfehler nicht selbstständig. Nur für QM/ASIL-A geeignet.
OS / Scheduler	FreeRTOS (Präemptiv, generisch)	AUTOSAR OS / SAFERTOS (Zeitlich/Räumlich partitioniert)	<b>Mittel:</b> FreeRTOS bietet keine garantierte Trennung (Memory Protection) zwischen Tasks.
Fehlerbehandlung	Software-Checks (if, std::optional)	E-Gas Monitoring (3-Ebenen-Konzept), Watchdogs	<b>Hoch:</b> Im Projekt fehlt eine unabhängige Überwachungsinstanz (externer Watchdog/PMIC).
Compiler	GCC (Open Source)	Zertifizierter Compiler (z.B. Tasking, Green Hills)	<b>Formal:</b> GCC fehlt das „Tool Qualification Kit“ für den Sicherheitsnachweis.