# UNIVERSDIDAD CATÓLICA DE VALPARAÍSO LABORATORIO DE ELECTRÓNICA APLICADA EIE-594

# COMUNICACIÓN 12C Y EL RELOJ TIEMPO REAL

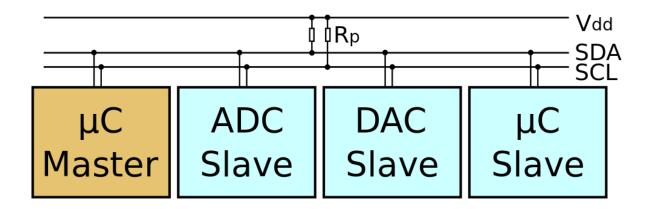
Docente: Rodrigo Olguín

Integrantes: Matías Castillo - Adrián Gallardo - Francisco Vega

## ¿Qué es I2C?

I2C ó IIC (Inter-Integrated Circuit), es un protocolo de comunicación serie sincronico diseñado por Philips.

Uno de sus usos mas comunes es la comunicación entre un microcontrolador y sensores periféricos



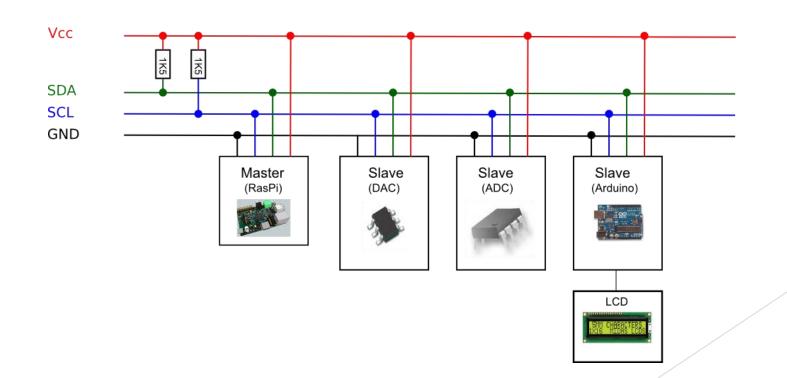
## Características del protocolo

- El tipo de comunicación es half-dúplex
- Bus multi-maestro
- Velocidad standard de 100Kbit/s. Se puede cambiar al modo rápido(400Kbit/s) o modo Alta Velocidad (3.4M bits/s)
- Solo se necesitan dos líneas:
  - SDA (Serial Data Line): Línea de datos.
  - SCL (Serial Clock Line): Línea de reloj.
- Los comunicación siempre tiene la estructura siguiente:
  - Transmisor: Byte de datos (8 Bits)
  - Receptor: Bit llamado ACK de confirmación.
- En I2C cada dispositivo tiene una dirección de 7 bits, es decir se pueden tener hasta teóricamente 128 dispositivos (112 direcciones para dispositivos el resto reservadas)

#### Hardware

El bus I2C cuenta con tres líneas: SDA(serial data), SCL(serial clock) y Ground.

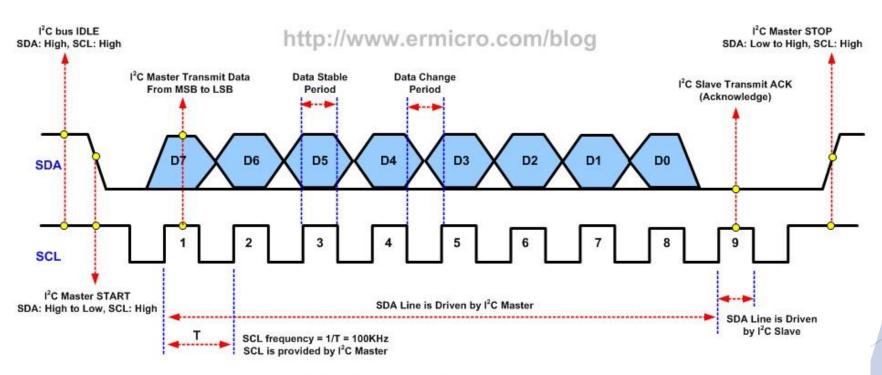
- > SDA y SCL van a su pin correspondiente en cada dispositivo, de manera que todos quedan en paralelo.
- Las líneas SDA y SCL están independientemente conectadas a dos resistores Pull-Up que se encargaran de que el valor lógico siempre sea alto a no ser que un dispositivo lo ponga a valor lógico bajo.



### Comunicación

Transmisión de bits

Los bits de datos se transmiten por SDA y para cada bit es necesario un pulso del SCL,

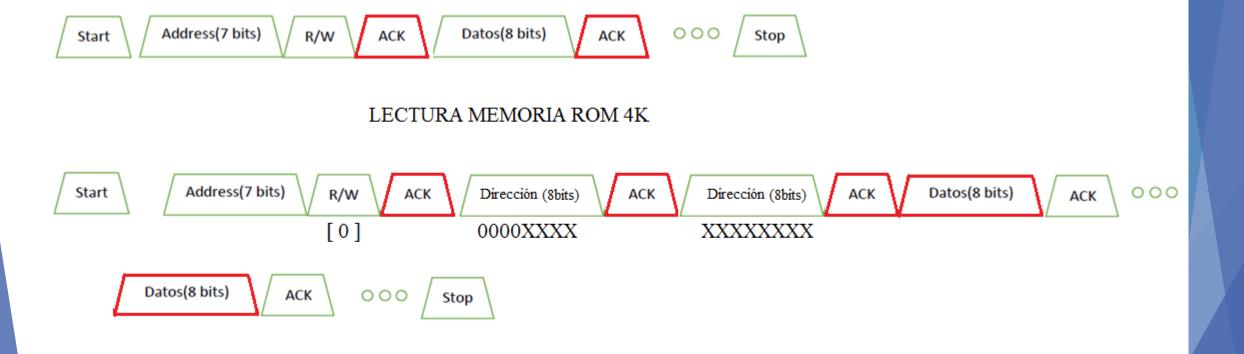


I<sup>2</sup>C Bus Master and Slave Timing Diagram

#### Estructura de Comunicación

- 1. START condition (Master)
- 2. 7 Bits de dirección de esclavo (Master)
- 3. 1 Bit de Read/Write, 0 es Leer y 1 Escribir. (Master)
- 4. 1 Bit de Acknowledge (Slave)
- 5. Byte de dirección de memoria (Master)
- 6. 1 Bit de Acknowledge (Slave/Master (Escritura/Lectura))
- 7. Byte de datos (Master/Slave (Escritura/Lectura))
- 8. 1 Bit de Acknowledge, (Slave/Master (Escritura/Lectura)
- 9. Se repite el paso 7 tantas veces como sea necesario
- 10. STOP condition (Master)

#### Trama I2C



## Ventajas

- La sencillez y la flexibilidad son características clave que hacen que este bus sea atractivo para muchas aplicaciones.
- Sólo se requieren dos líneas de bus
- No hay requisitos estrictos de velocidad de transmisión, como por ejemplo con el RS232, el maestro genera un reloj de bus.
- Mecanismo para asegurar que el mensaje ha llegado a su destino mediante ACK.
- ► Cada nodo posee una dirección con el cual podemos comunicarnos individualmente

## Desventajas

- No es Full-Duplex por lo que no permite envíos y recepciones al mismo tiempo.
- Velocidad no tan elevada como SPI
- ► En el modo estándar numero de nodos limitado a 112.
- No posee comprobación de datos

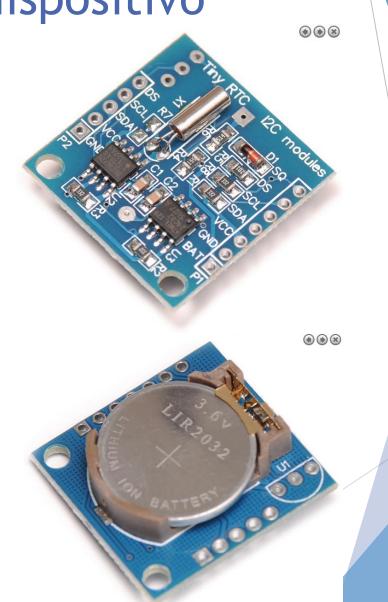
**DS1307** 

RTC (Real Time Clock)

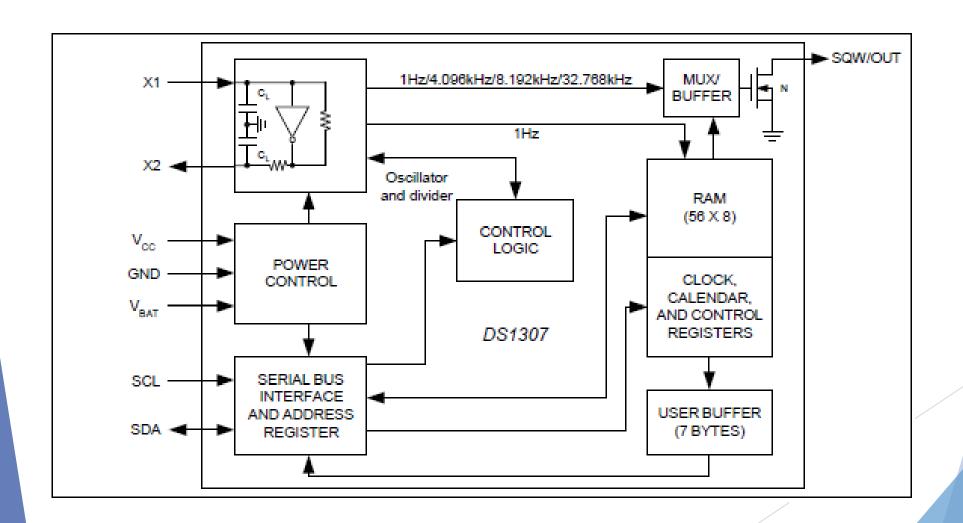
Reloj de tiempo real para los amigos

Descripción General del dispositivo

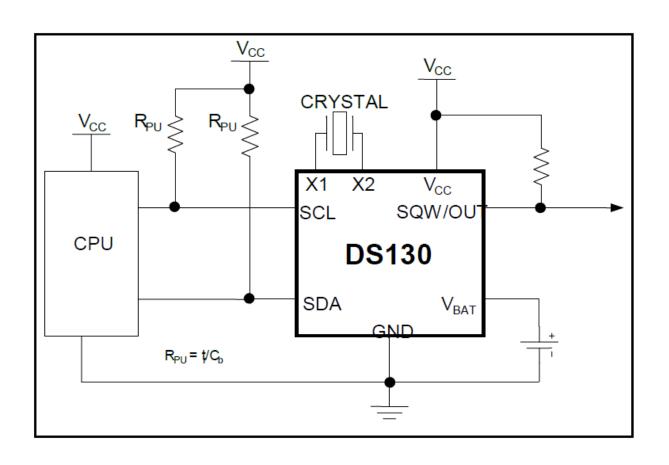
- RTC de bajo consumo
- Se comunica por I2C con codificación decimal binaria (BCD)
- Entrega segundos, minutos, horas, día, fecha, mes y año (incluyendo correcciones de meses y años bisiestos hasta el año 2100).
- Compatible con formato de 24 hr y 12 hr AM/PM
- Respaldo de suministro eléctrico
- Salida con señal cuadrada programable



# Diagrama de bloques DS1307



## Circuito DS1307



# Registros DS1307

#### Registro de cronómetro

ADDRESS	BIT 7	BIT 6	BIT 5	BIT 4	BIT 3	BIT 2	BIT 1	BIT 0	FUNCTION	RANGE
00h	CH	10 Seconds			Seconds			Seconds	00-59	
01h	0	10 Minutes			Minutes			Minutes	00-59	
02h	0	12	10 Hour	10	Hours				Hours	1–12 +AM/PM
		24	PM/ AM	Hour	Hours			00-23		
03h	0	0	0	0	0 DAY		Day	01-07		
04h	0	0	10 [	Date	Date			Date	01-31	
05h	0	0	0	10 Month	Month			Month	01–12	
06h		10 Year			Year			Year	00-99	
07h	OUT	0	0	SQWE	0	0	RS1	RS0	Control	
08h–3Fh									RAM 56 x 8	00h–FFh

<sup>0 =</sup> Always reads back as 0.

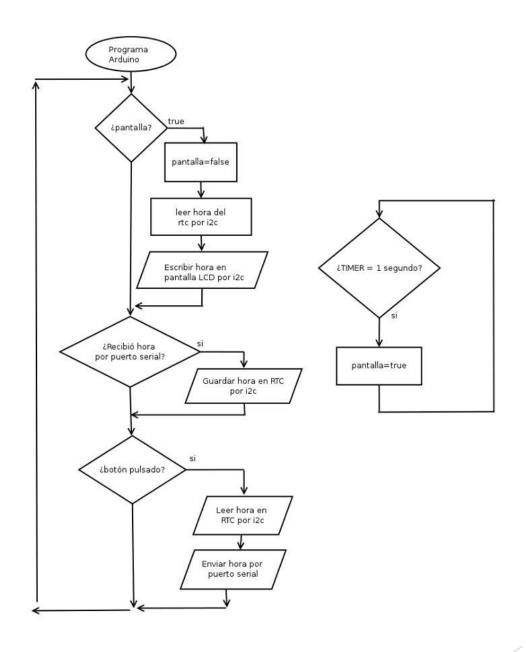
# Registros DS1307

► Registro de control

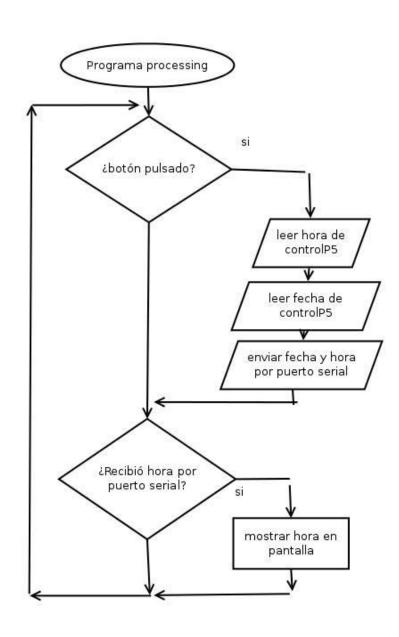
BIT 7	BIT 6	BIT 5	BIT 4	BIT 3	BIT 2	BIT 1	BIT 0
OUT	0	0	SQWE	0	0	RS1	RS0

RS1	RS0	SQW/OUT OUTPUT	SQWE	OUT
0	0	1Hz	1	X
0	1	4.096kHz	1	Х
1	0	8.192kHz	1	X
1	1	32.768kHz	1	Х
X	X	0	0	0
X	X	1	0	1









```
Arduino:
Librerías: RTClib.h
        Wire.h
RTC_DS1307 RTC;
setup():
      Wire.begin();
      RTC.begin();
      if (!RTC.isrunning()) -> RTC.adjust(DateTime(__DATE__, __TIME__));
processing quiere ajustar la hora:
      RTC.adjust(DateTime(sFecha, sHora));
boton pulsado, enviarle hora a processing:
      DateTime now = RTC.now();
            now.year()
            now.month()
            now.day()
            now.hour()
            now.minute()
            now.second()
```