

Tema 1

Introducción a los sistemas dinámicos

Sistemas Dinámicos Discretos y Continuos

Dra. Neus Garrido Sàez

Máster en Ingeniería Matemática y Computación
Escuela Superior en Ingeniería y Tecnología



1 Introducción

- Clasificación de los sistemas dinámicos

2 Sistemas dinámicos continuos (SDC)

- El circuito RL
- El tiro parabólico
- La ecuación de onda

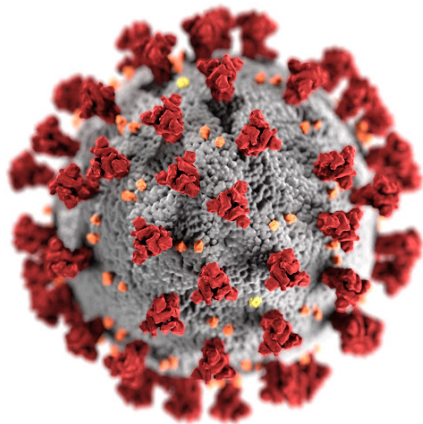
3 Sistemas dinámicos discretos (SDD)

- Método de Newton para la obtención de raíces
- Procesos migratorios

1

Introducción

Ejemplo introductorio: Modelización epidemiológica del COVID-19



Ejemplo introductorio: Modelización epidemiológica del COVID-19

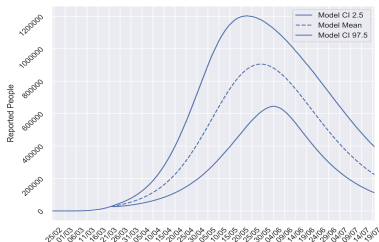
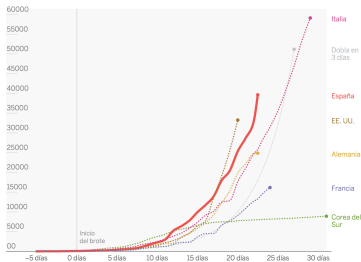


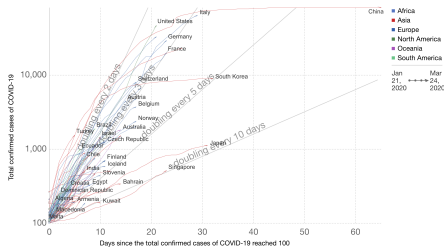
Figura 6: Predicción para conocer cuando aparecerá el pico de los casos reportados activos.



Total confirmed cases of COVID-19

The starting point for each country is the day that country had reached 100 confirmed cases. This allows us to compare the trajectory of confirmed cases between countries.

The number of confirmed cases is lower than the number of total cases. The main reason for this is limited testing.



Source: European CDC - Latest Situation Update Worldwide

OurWorldInData.org/coronavirus · CC BY

Ejemplo introductorio: Modelización epidemiológica del COVID-19

Modelo SIR

$$\left. \begin{aligned}\frac{dS(t)}{dt} &= -\beta S(t)I(t) \\ \frac{dI(t)}{dt} &= \beta S(t)I(t) - \gamma I(t) \\ \frac{dR(t)}{dt} &= \gamma I(t)\end{aligned}\right\}$$

$S(t)$ → Población susceptible

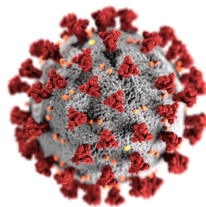
$I(t)$ → Población infectada

$R(t)$ → Población recuperada

N → Población total, $N = S + R + T$

β → Tasa de transmisión

γ → Tasa de recuperación



Objetivos

- ➔ Definir cualitativamente los sistemas dinámicos
- ➔ Describir y clasificar los sistemas dinámicos
- ➔ Discreto vs. Continuo
- ➔ Autónomo vs. Forzado
- ➔ Comportamiento vs. Solución analítica

Introducción a los sistemas dinámicos

- ¿Qué son los sistemas dinámicos?
- ¿Cómo se describen matemáticamente?
- ¿Ejemplos?

Introducción a los sistemas dinámicos

→ ¿Qué son los sistemas dinámicos?

- El tiempo juega un papel fundamental
- Susceptibles de tener variaciones en el tiempo

→ ¿Cómo se describen matemáticamente?

→ ¿Ejemplos?

Introducción a los sistemas dinámicos

→ ¿Qué son los sistemas dinámicos?

- El tiempo juega un papel fundamental
- Susceptibles de tener variaciones en el tiempo

→ ¿Cómo se describen matemáticamente?

- Variación temporal
- Estudio del comportamiento que van a tener a largo plazo

→ ¿Ejemplos?

Introducción a los sistemas dinámicos

→ ¿Qué son los sistemas dinámicos?

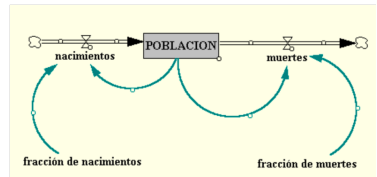
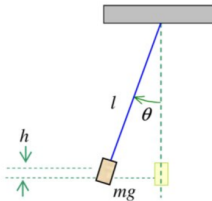
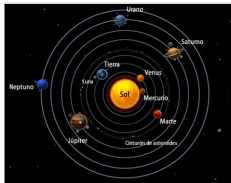
- El tiempo juega un papel fundamental
- Susceptibles de tener variaciones en el tiempo

→ ¿Cómo se describen matemáticamente?

- Variación temporal
- Estudio del comportamiento que van a tener a largo plazo

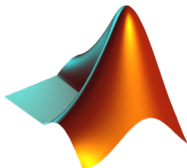
→ ¿Ejemplos?

- Trayectoria de una partícula
- Procesos de nacimiento y muerte
- Evolución de la población



Introducción a los sistemas dinámicos

➔ ¿Qué programas podemos utilizar?



- 1 Introducción
 - Clasificación de los sistemas dinámicos
- 2 Sistemas dinámicos continuos (SDC)
- 3 Sistemas dinámicos discretos (SDD)

Clasificación de los sistemas dinámicos

- En función del tiempo
- En función del estímulo externo

Clasificación de los sistemas dinámicos

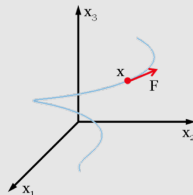
- En función del tiempo
- En función del estímulo externo

Clasificación de los SD en función del tiempo

■ Continuos:

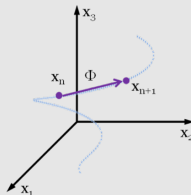
$$\text{EDO: } \dot{x} = F(x)$$

$$\text{EDP: } \frac{\partial x}{\partial t} = F\left(\frac{\partial x}{\partial y}, x\right)$$



■ Discretos:

$$\text{ED: } x_{n+1} = \phi(x_n), \quad x_n = x(t_n)$$



Clasificación de los sistemas dinámicos

- En función del tiempo
- En función del estímulo externo

Clasificación de los SD en función del estímulo externo

- **Autónomos:** no contienen estímulo externo

$$\dot{x} = F(x), \quad \frac{\partial x}{\partial t} = F\left(\frac{\partial x}{\partial y}, x\right), \quad x_{n+1} = \phi(x_n)$$

- **Forzados:** la variable t aparece en la ecuación, indicando ese estímulo externo

$$\dot{x} = F(x, t), \quad x_{n+1} = \phi(x_n, t_n)$$

2

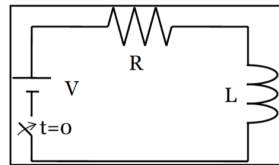
Sistemas dinámicos continuos (SDC)

- 1 Introducción
- 2 Sistemas dinámicos continuos (SDC)
 - El circuito RL
 - El tiro parabólico
 - La ecuación de onda
- 3 Sistemas dinámicos discretos (SDD)

El circuito RL

- Formado por un resistor y una bobina en serie

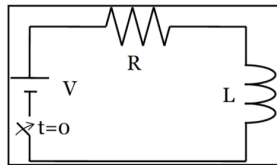
$i(t)$ → intensidad de la corriente
 L → autoinducción de la bobina
 R → resistencia del resistor
 V → potencial



El circuito RL

- Formado por un resistor y una bobina en serie

$i(t)$ → intensidad de la corriente
 L → autoinducción de la bobina
 R → resistencia del resistor
 V → potencial



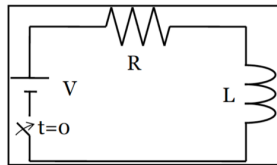
- Aplicando la segunda Ley de Kirchhoff:

$$V = Ri + L \frac{di}{dt} \quad \rightarrow \quad i' = -\frac{R}{L}i + \frac{V}{L}$$

El circuito RL

- Formado por un resistor y una bobina en serie

$i(t)$ → intensidad de la corriente
 L → autoinducción de la bobina
 R → resistencia del resistor
 V → potencial

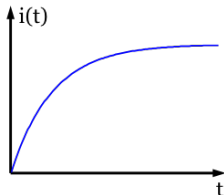


- Aplicando la segunda Ley de Kirchhoff:

$$V = Ri + L \frac{di}{dt} \quad \rightarrow \quad i' = -\frac{R}{L}i + \frac{V}{L}$$

- Solución:

$$i(t) = V \left(1 - e^{-\frac{R}{L}t} \right)$$

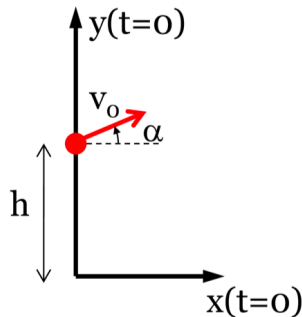


- 1 Introducción
- 2 **Sistemas dinámicos continuos (SDC)**
 - El circuito RL
 - **El tiro parabólico**
 - La ecuación de onda
- 3 Sistemas dinámicos discretos (SDD)

El tiro parabólico

■ Dos dimensiones: $x(t)$, $y(t)$

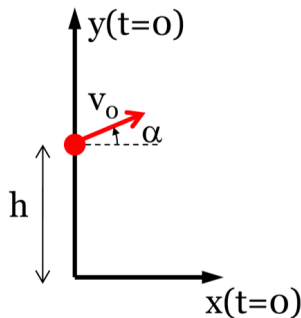
- h → altura del lanzamiento
- v_0 → velocidad
- α → ángulo con la horizontal



El tiro parabólico

- Dos dimensiones: $x(t)$, $y(t)$

h → altura del lanzamiento
 v_0 → velocidad
 α → ángulo con la horizontal



- A partir de la segunda Ley de Newton ($\vec{F} = m\ddot{\vec{x}}$) y que la única fuerza que actúa es la gravedad:

$$\begin{cases} \ddot{x} = 0 \\ \ddot{y} = -g \end{cases} \quad \text{s.a.} \quad \begin{cases} x(0) = 0 \\ y(0) = h \\ \dot{x}(0) = v_0 \cos(\alpha) \\ \dot{y}(0) = v_0 \sin(\alpha) \end{cases}$$

1 Introducción

2 Sistemas dinámicos continuos (SDC)

- El circuito RL
- El tiro parabólico
- La ecuación de onda

3 Sistemas dinámicos discretos (SDD)

La ecuación de onda

$$\frac{\partial^2 u}{\partial t^2} = c^2 \frac{\partial^2 u}{\partial x^2}$$

- $u(x, t)$ ➔ expresión de la onda
- c ➔ velocidad de propagación
- $f(x) = u(x, 0)$
- $g(x) = \frac{\partial}{\partial t} u(x, 0)$

La ecuación de onda

$$\frac{\partial^2 u}{\partial t^2} = c^2 \frac{\partial^2 u}{\partial x^2}$$

- $u(x, t)$ ➔ expresión de la onda
- c ➔ velocidad de propagación
- $f(x) = u(x, 0)$
- $g(x) = \frac{\partial}{\partial t} u(x, 0)$
- Solución (desarrollo de d'Alembert):

$$u(x, t) = \frac{f(x - ct) + f(x + ct)}{2} + \frac{1}{2c} \int_{x-ct}^{x+ct} g(\tau) d\tau$$

3

Sistemas dinámicos discretos (SDD)

1 Introducción

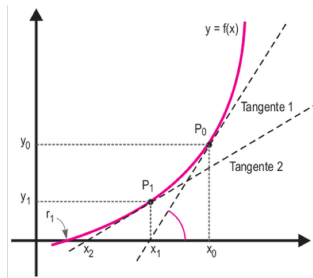
2 Sistemas dinámicos continuos (SDC)

3 Sistemas dinámicos discretos (SDD)

- Método de Newton para la obtención de raíces
- Procesos migratorios

Método de Newton para la obtención de raíces

- Proceso iterativo
- Obtención de la solución de $f(x) = 0$
- Depende del valor inicial tomado



Método de Newton

$$x_{n+1} = \phi(x_n) = x_n - \frac{f(x_n)}{f'(x_n)}, \quad n = 0, 1, 2, \dots$$

Método de Newton para la obtención de raíces

Ejemplo 1. Utiliza el método de Newton para calcular una aproximación a la solución de la ecuación $\sin(x) = 1 - x^2$

Método de Newton para la obtención de raíces

Ejemplo 1. Utiliza el método de Newton para calcular una aproximación a la solución de la ecuación $\sin(x) = 1 - x^2$

- $f(x) = \sin(x) + x^2 - 1$
- $f'(x) = \cos(x) + 2x$
- Método de Newton: $x_{n+1} = x_n - \frac{f(x_n)}{f'(x_n)}$

$$x_{n+1} = x_n - \frac{\sin(x_n) + x_n^2 - 1}{\cos(x_n) + 2x_n}, \quad n = 0, 1, 2, \dots$$

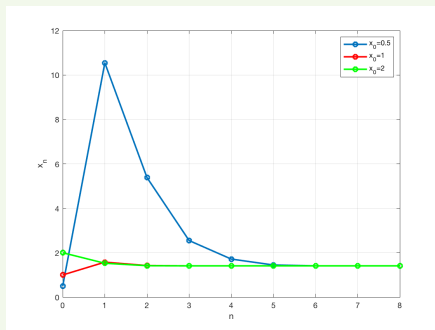
- Tomamos $x_0 = \{0.5, 1, 2\}$ y $n = 0, 1, \dots, 9$

Método de Newton para la obtención de raíces

Ejemplo 1. Utiliza el método de Newton para calcular una aproximación a la solución de la ecuación $\sin(x) = 1 - x^2$

$$x_{n+1} = x_n - \frac{\sin(x_n) + x_n^2 - 1}{\cos(x_n) + 2x_n}, \quad n = 0, 1, 2, \dots$$

x_0	0.5	1	2
$n = 1$	10.5429	1.0000	2.0000
$n = 2$	5.3832	1.5765	1.5266
$n = 3$	2.5480	1.4228	1.4164
$n = 4$	1.7154	1.4097	1.4096
$n = 5$	1.4488	1.4096	1.4096
$n = 6$	1.4105	1.4096	1.4096
$n = 7$	1.4096	1.4096	1.4096
$n = 8$	1.4096	1.4096	1.4096



1 Introducción

2 Sistemas dinámicos continuos (SDC)

3 Sistemas dinámicos discretos (SDD)

- Método de Newton para la obtención de raíces
- Procesos migratorios

Procesos migratorios

- Elementos que migran de un lugar a otro
- $l \rightarrow$ población en Logroño (miles)
- $v \rightarrow$ población en Valencia (miles)
- Valencia \rightarrow Logroño: 5 %
- Logroño \rightarrow Valencia: 10 %

Procesos migratorios

- Elementos que migran de un lugar a otro
- $l \rightarrow$ población en Logroño (miles)
- $v \rightarrow$ población en Valencia (miles)
- Valencia \rightarrow Logroño: 5 %
- Logroño \rightarrow Valencia: 10 %

$$\left. \begin{aligned} l_{n+1} &= 0.9l_n + 0.05v_n \\ v_{n+1} &= 0.1l_n + 0.95v_n \end{aligned} \right\} \Rightarrow \begin{bmatrix} l_{n+1} \\ v_{n+1} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0.9 & 0.05 \\ 0.1 & 0.95 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} l_n \\ v_n \end{bmatrix}$$

$$\Rightarrow \vec{p}_{n+1} = A\vec{p}_n$$

Procesos migratorios

$$\begin{bmatrix} l_{n+1} \\ v_{n+1} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0.9 & 0.05 \\ 0.1 & 0.95 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} l_n \\ v_n \end{bmatrix} \Rightarrow \vec{p}_{n+1} = A\vec{p}_n$$

Procesos migratorios

$$\begin{bmatrix} l_{n+1} \\ v_{n+1} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0.9 & 0.05 \\ 0.1 & 0.95 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} l_n \\ v_n \end{bmatrix} \quad \Rightarrow \quad \vec{p}_{n+1} = A\vec{p}_n$$

- Población cuando hayan transcurrido N años:

$$\vec{p}_{n+N} = A\vec{p}_{n+N-1} = \cdots = A^N \vec{p}_n$$

Procesos migratorios

$$\begin{bmatrix} l_{n+1} \\ v_{n+1} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0.9 & 0.05 \\ 0.1 & 0.95 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} l_n \\ v_n \end{bmatrix} \quad \Rightarrow \quad \vec{p}_{n+1} = A\vec{p}_n$$

- Población cuando hayan transcurrido N años:

$$\vec{p}_{n+N} = A\vec{p}_{n+N-1} = \cdots = A^N \vec{p}_n$$

- Para $N \gg$ tendremos $\vec{p}_\infty = A\vec{p}_\infty$:

Procesos migratorios

$$\begin{bmatrix} l_{n+1} \\ v_{n+1} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0.9 & 0.05 \\ 0.1 & 0.95 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} l_n \\ v_n \end{bmatrix} \quad \rightarrow \quad \vec{p}_{n+1} = A\vec{p}_n$$

- Población cuando hayan transcurrido N años:

$$\vec{p}_{n+N} = A\vec{p}_{n+N-1} = \cdots = A^N \vec{p}_n$$

- Para $N \gg$ tendremos $\vec{p}_\infty = A\vec{p}_\infty$:

$$\begin{bmatrix} l \\ v \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0.9 & 0.05 \\ 0.1 & 0.95 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} l \\ v \end{bmatrix} \Leftrightarrow \begin{bmatrix} 0.1 & -0.05 \\ -0.1 & 0.05 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} l \\ v \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \end{bmatrix} \Leftrightarrow \left. \begin{array}{l} l = l \\ v = 2l \end{array} \right\}$$

$$\begin{bmatrix} l_{n+1} \\ v_{n+1} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0.9 & 0.05 \\ 0.1 & 0.95 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} l_n \\ v_n \end{bmatrix} \quad \rightarrow \quad \vec{p}_{n+1} = A\vec{p}_n$$

- Población cuando hayan transcurrido N años:

$$\vec{p}_{n+N} = A\vec{p}_{n+N-1} = \cdots = A^N \vec{p}_n$$

- Para $N \gg$ tendremos $\vec{p}_\infty = A\vec{p}_\infty$:

$$\begin{bmatrix} l \\ v \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0.9 & 0.05 \\ 0.1 & 0.95 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} l \\ v \end{bmatrix} \Leftrightarrow \begin{bmatrix} 0.1 & -0.05 \\ -0.1 & 0.05 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} l \\ v \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \end{bmatrix} \Leftrightarrow \left. \begin{array}{l} l = l \\ v = 2l \end{array} \right\}$$

- ➔ La población se estabiliza cuando la población de Valencia es el doble que la de Logroño

$$\begin{bmatrix} l_{n+1} \\ v_{n+1} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0.9 & 0.05 \\ 0.1 & 0.95 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} l_n \\ v_n \end{bmatrix} \quad \rightarrow \quad \vec{p}_{n+1} = A\vec{p}_n$$

- Población cuando hayan transcurrido N años:

$$\vec{p}_{n+N} = A\vec{p}_{n+N-1} = \cdots = A^N \vec{p}_n$$

- Para $N \gg$ tendremos $\vec{p}_\infty = A\vec{p}_\infty$:

$$\begin{bmatrix} l \\ v \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0.9 & 0.05 \\ 0.1 & 0.95 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} l \\ v \end{bmatrix} \Leftrightarrow \begin{bmatrix} 0.1 & -0.05 \\ -0.1 & 0.05 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} l \\ v \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \end{bmatrix} \Leftrightarrow \left. \begin{array}{l} l = l \\ v = 2l \end{array} \right\}$$

➡ La población se estabiliza cuando la población de Valencia es el doble que la de Logroño

- Población en 2015: $\begin{bmatrix} l \\ v \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 151 \\ 785 \end{bmatrix}$

- Solución en que la población se estabiliza:

$$\left. \begin{array}{l} v - 2l = 0 \\ v + l = 936 \end{array} \right\} \rightarrow \begin{bmatrix} l \\ v \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 312 \\ 624 \end{bmatrix}$$

Procesos migratorios

$$\begin{bmatrix} l_{n+1} \\ v_{n+1} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0.9 & 0.05 \\ 0.1 & 0.95 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} l_n \\ v_n \end{bmatrix} \Rightarrow \vec{p}_{n+1} = A\vec{p}_n$$

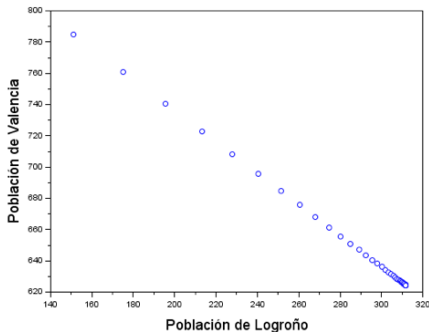
$$\begin{bmatrix} l_1 \\ v_1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 151 \\ 785 \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} l_2 \\ v_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0.9 & 0.05 \\ 0.1 & 0.95 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 151 \\ 785 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 171.15 \\ 760.85 \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} l_3 \\ v_3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 195.68 \\ 740.32 \end{bmatrix}$$

⋮

$$\begin{bmatrix} l_n \\ v_n \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 312 \\ 624 \end{bmatrix}$$



Para finalizar...

📺 Lección magistral de SciLab → Campus Virtual

📺 ¿Qué es el caos? → Campus Virtual
https://www.youtube.com/watch?v=r_pQxExbErQ

📄 Artículo EL PAÍS: " *Así evoluciona la curva del coronavirus en España y en cada autonomía*"
[https://elpais.com/sociedad/2020/03/17/actualidad/1584436648_230452.html](https://elpais.com/sociedad/2020/03/17/actualidad/1584436648_230452.html#click=https://t.co/7Xbyaydqt6)
[#click=https://t.co/7Xbyaydqt6](https://t.co/7Xbyaydqt6)

🌐 <https://covid-19-risk.github.io/map/spain/es/>

🌐 <http://covid19.webs.upv.es/>

🌐 <https://ourworldindata.org/coronavirus>

...Y por supuesto:

TEST DE APRENDIZAJE!!

