

# ¿Qué vimos la última semana?

---

- Curvaturas principales.
- Curvatura de Gauss y media.
- Coeficientes de la segunda forma fundamental
- Isometrías y Teorema Egregio de Gauss.

# Tema 7. Teoría Local de Superficies

---

## 7.1 Isometrías

## 7.2 Teorema egregio de Gauss

## 7.3 Geodésicas

## 7.4 Variedades diferenciables

- Isometría: si puede llevarse una superficie a otra sin sufrir ninguna deformación.
- **Ejemplo**, ¿puede construirse un mapa perfecto de la Tierra? equivaldría a ¿ existe alguna isometría entre el plano y la esfera o el elipsoide?
- Dificultad: demostrar que no lo son
- Teorema Egregio de Gauss

La aplicación entre superficies  $F: S_1 \rightarrow S_2$  es una **isometría** si

- Es un difeomorfismo
- $\forall p \in S_1, \forall w_1, w_2 \in T_p S, \langle dF_p(w_1), dF_p(w_2) \rangle_{F(p)} = \langle w_1, w_2 \rangle_p$

**Ejemplo:** Movimiento rígido

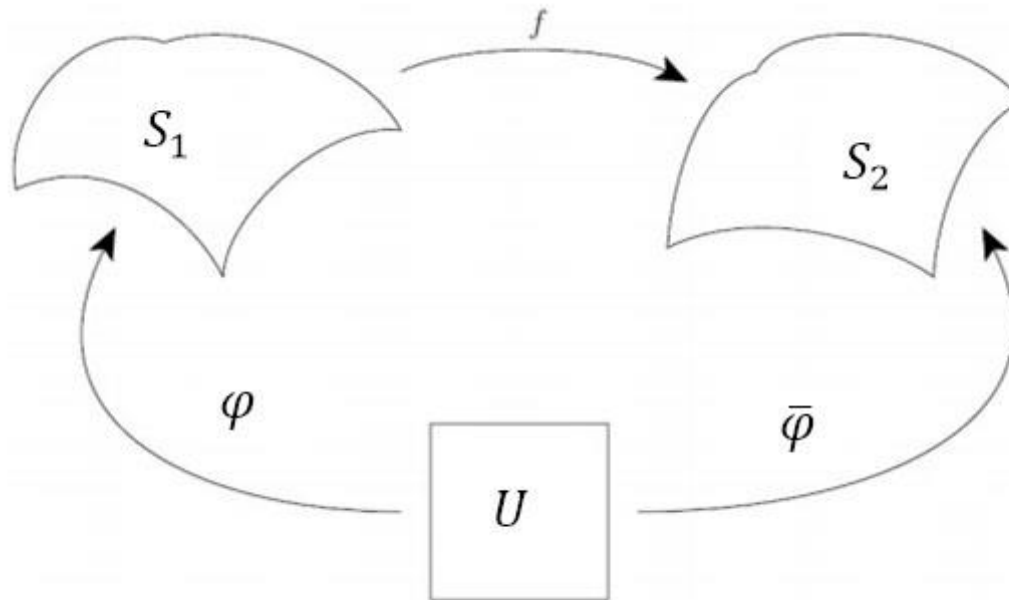
$$M(p) = Ap + b, A \in O(3) \Rightarrow \langle Au, Av \rangle = \langle u, v \rangle, \forall u, v \in \mathbb{R}^3$$

**Observación:** no todas las isometrías entre superficies proceden de movimientos rígidos.

La aplicación entre superficies  $F: S_1 \rightarrow S_2$  es una **isometría local** si  $\forall p \in S_1$  existe un entorno  $V$  de  $p$  y un entorno  $W$  de  $F(p)$  tal que  $F|_V: V \rightarrow W$  es isometría.

Para que se pudiera hacer un mapa perfecto de la Tierra bastaría con que existiera una isometría local de la esfera (o del elipsoide) al plano.

Dadas las parametrizaciones,  $\varphi$  y  $\bar{\varphi}$  de  $S_1$  y  $S_2$  respectivamente,  $\varphi: U \rightarrow S$ ,  $\bar{\varphi}: U \rightarrow \bar{S}$  tales que  $E = \bar{E}$ ,  $F = \bar{F}$  y  $G = \bar{G}$ , entonces  $\bar{\varphi} \circ \varphi^{-1}$  es una isometría



Fuente: <http://graphics.stanford.edu/>

## Teorema Egregio de Gauss

Si  $F: S_1 \rightarrow S_2$  es una **isometría local**, entonces  $K(F(p)) = K(p)$ ,  $\forall p \in S$

Idea: la curvatura gaussiana,  $K = \frac{1}{E}$ . Por tanto, se conserva por isometrías locales.

Aplicación del teorema: contrarrecíproco

## Ejemplo:

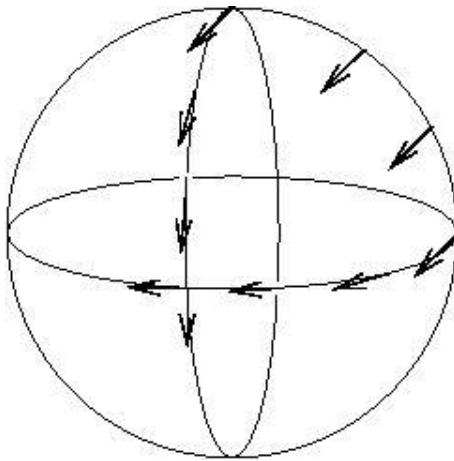
No es posible construir una isometría local entre la esfera y el plano.

Plano  $\rightarrow$  curvatura cero

Esfera  $\rightarrow$  curvatura estrictamente positiva



De todos los posibles **campos de vectores**  $X$  en un abierto  $O$  de  $S$ , vamos a considerar aquellos que están **sobre el plano tangente**, es decir, una correspondencia que asigna a cada  $p \in O$  un vector  $x_p \in T_p S$ .



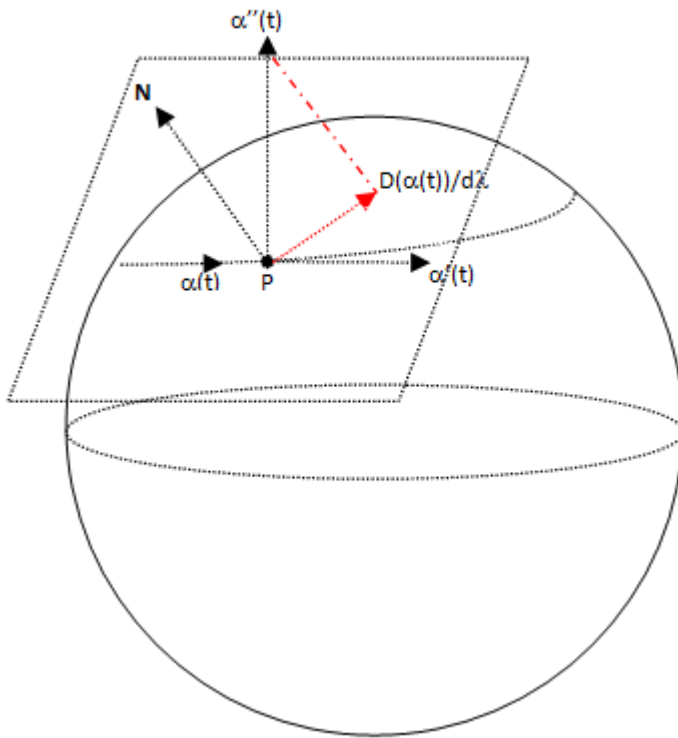
*Fuente: <http://math.ucr.edu>*

Sea  $V$  es un campo de vectores a lo largo de  $\alpha$ , se dice que es un **campo de vectores paralelo a lo largo de  $\alpha$**  si la proyección de su derivada sobre el plano tangente es cero.

Es decir, el ángulo que forma la curva con una dirección del plano tangente no varía.

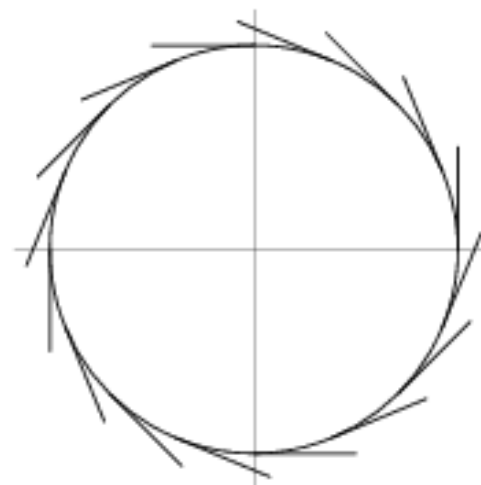
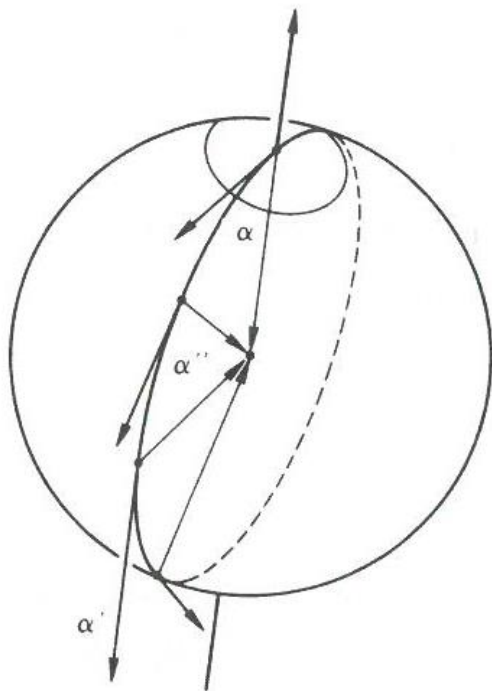
Ojo: un campo de vectores paralelo no tiene por qué parecerlo desde fuera.

Si consideramos el campo vectorial dado por el vector tangente de una , vamos a considerar **la proyección de su aceleración** sobre el plano tangente



Fuente: <http://www.mathstools.com/>

**Ejemplo:** esfera, cilindro



Fuente: <http://mathworld.wolfram.com/>

Fuente: “Geometría diferencial de curvas y superficies”,  
M. P. do Carmo

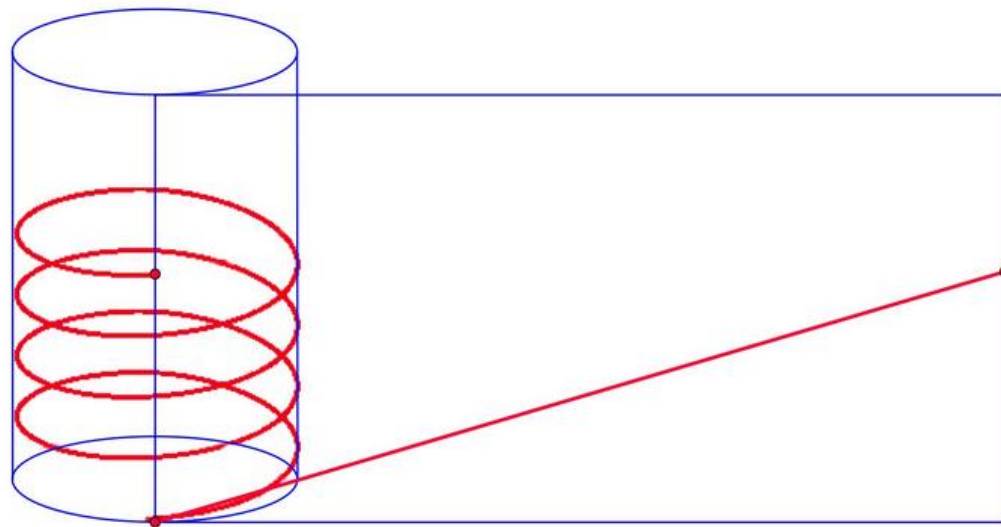
$\alpha: I \rightarrow S$  diferenciable es una **geodésica** si  $\alpha'$  es paralelo a lo largo de  $\alpha$ .

Es la generalización de línea recta en espacios curvos: la forma más corta de ir de un punto  $A$  a un punto  $B$  por una superficie es ir a lo largo de una geodésica.

Siempre hay una geodésica por cada punto y en cada dirección.

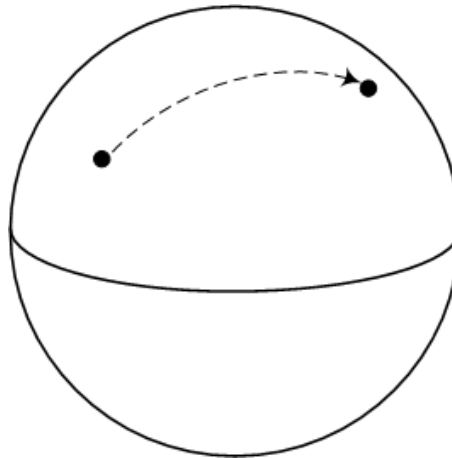
Las geodésicas se mantienen a través de isometrías locales.

## Ejemplo: cilindro



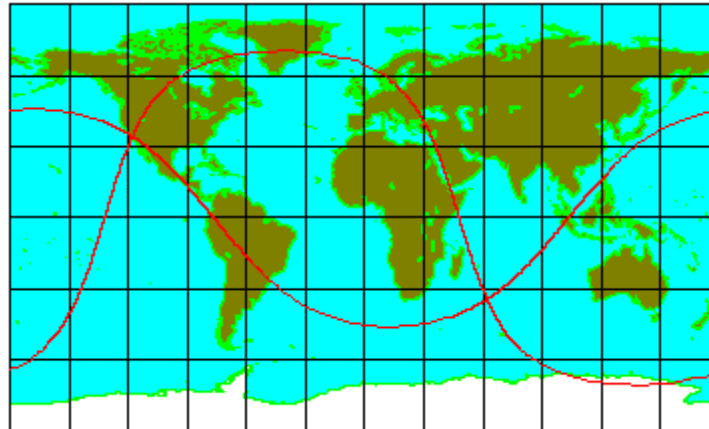
*Fuente: <https://fernandoalcalde.wordpress.com/>*

**Ejemplo: esfera**



*<https://blogs.msdn.microsoft.com>*

## Ejemplo: proyección Mercator



*<http://astronomia.net>*



- El concepto de superficie regular puede extenderse a espacios de más de tres dimensiones. En este caso recibe el nombre de **variedad diferenciable**.
- Generalización de métrica: no tiene por qué venir del producto escalar euclídeo, sino de un tensor (Sobre los fundamentos de la geometría)
- Métrica semi-riemanniana
- Teoría de la relatividad