Tema 12. Compresión y calidad de imagen y vídeo

Procesamiento de Señales, Sonido e Imágenes Digitales

Carlos Quemada Mayoral



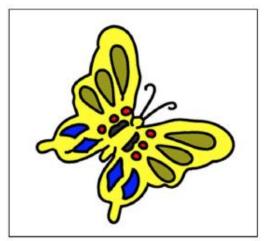
Índice

- ▶ 11.1. Redundancia en la imagen
- ▶ 11.2. Tipos de redundancias en la imagen
- ▶ 11.3. La DCT
- ▶ 11.4. Compresión de imágenes con la DCT
- 11.5. Compresión de la redundancia temporal



- Los **métodos de compresión** de imagen se dividen en dos grupos:
 - Sin perdidas (lossless): Cuando la descompresión de imagen recupera la imagen original sin cambios.
 - Compresión con pérdidas (lossy). Cuando se tolera un pequeño grado de deterioro visual en la imagen descomprimida.
- La compresión sin pérdidas suele utilizarse en imágenes sintéticas donde es fácil percibir el deterioro de la imagen.
- La compresión con pérdidas se utiliza para imágenes fotográficas donde el ojo humano no es capaz de percibir el deterioro de la imagen, a excepción de las fotografías médicas en las que no se tolera pérdida de información.
- A continuación se presentan dos imágenes comprimidas con pérdidas, una sintética y otra fotográfica. En la imagen sintética sí se percibe un deterioro de imagen, mientras que en la imagen fotográfica el deterioro no es perceptible.

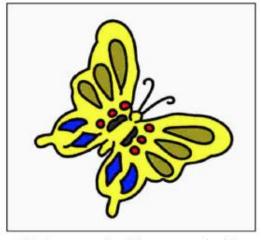




(a) Imagen sintética original



(c) Imagen fotográfica original



(b) Imagen sintética comprimida



(d) Imagen fotográfica comprimida



- Medidas de compresión.
- Ratio de compresión CR (Compression Ratio):

$$cR = \frac{s}{s_c}$$
 $s = tamaño en bytes de la imagen original $s_c = tamaño en bytes de la imagen comprimida$$

- En general, la información se puede comprimir si existe redundancia, la cual se define como: $R = 1 \frac{1}{CR}$
- Si no hay compresión (CR=1) ⇒ R=0.
- ▶ Si hay alta tasa de compresión ($CR \rightarrow \infty$) \Rightarrow hay mucha redundancia ($R \rightarrow 1$)
- ▶ Esto quiere decir que $CR \in [1,\infty)$ y $R \in [0,1)$

- Compresión de imágenes con Octave.
- ▶ El comando **imwrite** permite comprimir una imagen usando el parámetro 'quality' que establece la calidad de compresión JPEG de una imagen. Este parámetro debe darse en el rango 0-100. Ejemplo:
 - I = imread('logo_unir.png'); Mete la imagen en I
 - imwrite(I, 'logo_unir_50.jpg', 'quality', 50); Convierte a JPEG y comprime con quality=50
 - imwrite(I, 'logo_unir_10.jpg', 'quality', 10); Convierte a JPEG y comprime con quality=10
 - imwrite(I, 'logo_unir_0.jpg', 'quality', 0); Convierte a JPEG y comprime con quality=0

Nivel calidad JPEG	Tamaño fichero	Ratio de compresión (CR)
100	34733	34733/34733 = 1
50	12447	34733/12447 = 2.79
25	6834	34733/6834 = 5.08
o	4759	34733/4759 = 7.3



Compresión de imágenes con Octave.



- Las técnicas de compresión aprovechan tres tipos de redundancias:
- Redundancia en la codificación.
- Redundancia entre píxeles.
- Redundancia psicovisual.



- Redundancia en la codificación. Pueden usarse dos tipos de técnicas de compresión, con longitud de código fija y variable:
- Por ejemplo, en una imagen en escala de grises si tuviéramos solo dos niveles, blanco y negro, bastaría con usar un código de un bit por píxel para representar la imagen (en vez de 8 bits). 1 para blanco y 0 para negro.
- A veces se usan algoritmos de compresión donde la **longitud** de la palabra del código varía **en función de la probabilidad de aparición** de cada color o cada nivel de escala de grises. El algoritmo más conocido de este tipo es el de Huffman, el cual asigna el mayor número de bits a los niveles menos probables de la imagen y viceversa. De esta forma, el tamaño de la imagen en bits se reduce.



- Redundancia entre píxeles. Se produce porque píxeles cercanos tienden a contener valores o niveles cercanos.
- La redundancia entre píxeles se puede explotar de varias formas:
 - Diferenciación. En vez de almacenar el valor de cada píxel, almacenamos la diferencia entre un píxel y el anterior. El valor de las diferencias suele ser más pequeño que el valor de cada píxel individual pudiendo reducir el número de bits de codificación para representar la imagen. Además, guardando el valor del primer píxel es posible recuperar el valor exacto de cada uno sumando las diferencias almacenadas. Mirar ejemplo en apuntes.
 - Predicción. Podemos predecir el valor de un píxel en función de los valores adyacentes anteriores y después almacenar la diferencia entre el valor predicho y el muestreado.



Redundancia psicovisual.

- Conocer cuándo el ojo humano no tiene suficiente agudeza para percibir diferencias en una imagen digital permite comprimir una imagen con la misma calidad.
- Conocer la información más difícil de percibir por el ojo humano permite crear sistemas que comprimen todavía más la imagen, a cambio de pequeñas perdidas de calidad.
- Los codificadores que aprovechan la redundancia **psicovisual** son por naturaleza lossy, es decir, el algoritmo de descompresión no recupera exactamente la misma información.

- Permite comprimir una señal de tiempo discreto en un conjunto reducido de coeficientes.
- Herramienta fundamental del estándar de compresión de vídeo MPEG y del estándar de compresión de imágenes JPEG.
- Además MP3 (MPEG-1 Layer 3) también utiliza una versión modificada de la DCT para comprimir la señal de audio.

- ▶ En la **DFT** los **coeficientes** X[m] son en general **complejos**, incluso si la secuencia x[n] es real.
- La **DCT** es una transformada **real** pura. Tanto la señal como sus coeficientes se representan solo con números reales.
- Existen varios tipos de DCT (DCT-1, DCT-2, ..., DCT-8). Aquí vamos a estudiar solo la DCT-2 por la propiedad de compresión que presenta.

ecuación de análisis
$$\Rightarrow X[m] = DCT\{x[n]\} = \beta[m] \sum_{n=0}^{N-1} x[n] \cos\left(\frac{(2n+1)\pi}{2N}m\right)$$
 con $m = 0, 1, ..., N-1$

ecuación de síntesis
$$\Rightarrow x[n] = IDCT\{X[m]\} = \sum_{m=0}^{N-1} \beta[m]X[m] \cos\left(\frac{(2n+1)\pi}{2N}m\right)$$
 con $n = 0, 1, ..., N-1$

Donde
$$\beta[m] \Rightarrow \beta[m] = \begin{cases} \sqrt{\frac{1}{N}}, & m = 0 \\ \sqrt{\frac{2}{N}}, & m \neq 0 \end{cases}$$
 Los primeros coeficientes de X[m] constituyen las bajas frecuencias (m<<) y los últimos, las altas (m>>).

Ejemplo. Calcular los coeficientes de la DCT de: $x[n] = \{1, -2, 1, 3\}$

$$X[m] = \beta[m] \sum_{n=0}^{N-1} x[n] \cos\left(\frac{(2n+1)\pi}{2N}m\right)$$
$$= \beta[m] \left[\cos\left(\frac{\pi m}{8}\right) - 2\cos\left(\frac{3\pi m}{8}\right) + \cos\left(\frac{5\pi m}{8}\right) + 3\cos\left(\frac{7\pi m}{8}\right)\right]$$

► Evaluando en m = 0, ..., m = N-1 tenemos:

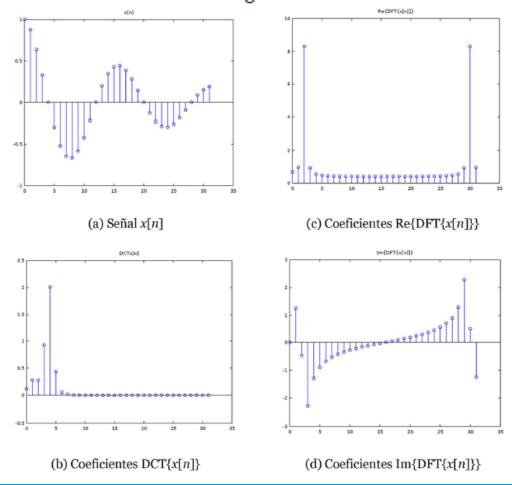
$$X[m] = \begin{cases} 3/2, & m = 0 \\ -3/\sqrt{2}, & m = 1 \\ 5/2, & m = 2 \\ \sqrt{2}, & m = 3 \end{cases}$$

Veremos si se cumple la relación de Parseval: $\sum_{n=0}^{N-1} |x[n]|^2 = \sum_{m=0}^{N-1} |X[m]|^2$

- ► Energía en el dominio del tiempo: $E_x = \sum_{n=0}^{N-1} |x[n]|^2 = 1 + 4 + 1 + 9 = 15$
- ► En el dominio de la frecuencia: $E_X = \sum_{m=0}^{N-1} |X[m]|^2 = \frac{1}{4} \left[\left(\frac{3}{2} \right)^2 + \left(\frac{-3}{\sqrt{2}} \right)^2 + \left(\frac{5}{2} \right)^2 + \left(\sqrt{2} \right)^2 \right] = 15$

- Cálculo con Octave.
- ▶ Podemos usar el comando dct(x) para calcular la DCT de una secuencia y el comando idct(X) para obtener la DCT inversa.
- x = [1 -2 1 3];
- X = dct(x)
- ► X = 1.5000 -2.1184 2.5000 1.4186

- Compactación de coeficientes. La DCT se usa en aplicaciones de compresión por su propiedad de concentrar la energía en los primeros coeficientes. Ejemplo. Sea la señal $\Rightarrow x[n] = 0.95^n \cos\left(\frac{\pi}{8}n\right) \cos N = 32$
- La mayoría de la energía se concentra en los primeros 7 coeficientes.
- Con la DFT es necesario almacenar 32 coeficientes (16 reales y 16 complejos) ya que la señal es real y los coeficiente de m=16-31 son simétricos conjugados.



- Mecanismo de compresión. El algoritmo de compresión suele implicar:
- Normalización. Habitualmente la señal x[n] de audio o imagen corresponde a valores enteros (típicamente de -128-127), mientras que los coeficientes son valores reales con cualquier rango. Para normalizar debemos encontrar el valor máximo y mínimo de los coeficientes y escalarlos al rango -128-127.
- ▶ **Redondeo**. Los coeficientes normalizados son valores reales. Los primeros coeficientes se redondean al entero más cercano y los siguientes coeficientes se redondean a cero.
- Partición. Los datos se suelen particionar en secuencias de N elementos y la DCT se aplica a cada secuencia de forma individual.

- **Ejemplo** \Rightarrow x[n] = [12,10,15,10,15,13];
- $\mathbf{x} = [12,10,15,10,15,13];$
- X = dct(x)
- ► X = 30.61862 -1.85177 0.00000 -0.40825 0.00000 4.68020
- No es necesario normalizar ya que todos los valores se encuentran en el rango -128-127.
- Xr = int8(X) // Redondeamos a entero de 8 bits (-128-127)
- Xr = 31 20005
- x2 = idct(double(Xr)) // Calculamos la DCT inversa
- x2 = 12.2875 9.7980 15.1452 10.1662 15.5134 13.0239
- ▶ int8(x2) Redondeamos a entero de 8 bits (-128-127)
- ans = 12 10 15 10 16 13
- Vemos que solo ha cambiado el penúltimo coeficiente en una unidad.
- Si hubiéramos almacenado solo los dos primeros coeficientes de Xr (31 y -2) el resultado hubiera cambiado ligeramente ⇒ ans = 12 12 12 13 13 14

- La DCT es especialmente útil para compresión *lossy* cuando existen correlaciones (redundancia) entre valores contiguos.
- Hemos visto que las imágenes presentan alto nivel de correlación espacial entre píxeles cercanos en 2D. Por esto, es necesario extender la DCT a 2D:
- ▶ Dada una matriz de píxeles con M filas y N columnas x[m,n], obtenemos una matriz de coeficientes X[p,q] con M filas y N columnas aplicando la siguiente ecuación de análisis de la DCT en 2D:

$$X[p,q] = DCT2\{x[m,n]\}$$

$$= \beta[p]\beta[q] \sum_{m=0}^{M-1} \sum_{n=0}^{N-1} x[m,n] \cos\left(\frac{(2m+1)\pi}{2M}p\right) \cos\left(\frac{(2n+1)\pi}{2N}q\right)$$

$$p = 0, 1, ..., M - 1$$

$$q = 0, 1, ..., N - 1$$

$$\beta[p] = \begin{cases} \sqrt{\frac{1}{M}}, & p = 0 \\ \sqrt{\frac{2}{M}}, & p \neq 0 \end{cases}$$

$$\beta[q] = \begin{cases} \sqrt{\frac{1}{N}}, & q = 0 \\ \sqrt{\frac{2}{N}}, & q \neq 0 \end{cases}$$

► Ecuación de síntesis.

$$x[m,n] = IDCT2\{X[p,q]\}$$

$$= \sum_{p=0}^{M-1} \sum_{q=0}^{N-1} \beta[p]\beta[q] \cos\left(\frac{(2m+1)\pi}{2M}p\right) \cos\left(\frac{(2n+1)\pi}{2N}q\right)$$

$$m = 0, 1, ..., M-1$$
Con:
$$n = 0, 1, ..., N-1$$

- Algoritmo de la DCT 2D.
- ▶ Habitualmente la imagen se divide en matrices de 8x8 píxeles (bloques). Si la última fila o columna no son divisibles entre 8 se duplican estas filas o columnas el número de veces necesarias para hacerlas divisibles.
- Cada bloque de píxeles se pasa por la ecuación de análisis para obtener un bloque de coeficientes.
- Dado que el bloque de píxeles contiene números reales se redondean al entero más cercano.
- Para deshacer esta operación se aplica la operación de síntesis de la DCT en
 2D a cada bloque de coeficientes redondeados.

- Cálculo con Octave.
- X = dct2(x); // DCT en 2D aplicada a una matriz x.
- x = idct2(X); // Ecuación de síntesis aplicada a la matriz de coeficientes X.

Cálculo con Octave. Ejemplo: Dada la matriz de 8x8 píxeles, obtener sus coeficientes de la DCT 2D.

Valores de escala de grises en el rango 0-255

Restamos a cada valor 128 para dejarlos en -128-127

237.87	7	1.41	-11.22	-5.44	2.13	-0.48	-0.63	2.96		15	0	-1	0	0	0	0	0
-20.82	2 -	-15.56	-5.56	-3.34	-2.86	0.87	2.07	0.10	Cuantización	-2	-1	0	0	0	0	0	0
-12.17	7 -	-10.59	-2.04	1.66	0.20	-1.59	-1.69	-0.95		-1	-1	0	0	0	0	0	0
-10.20	0	-5.30	-0.97	1.78	0.90	-1.74	-2.93	-1.93	 	-1	0	0	0	0	0	0	0
-2.87	7	-3.28	0.61	1.79	-0.13	-1.86	-1.47	-0.36		0	0	0	0	0	0	0	0
2.37	7	0.47	1.86	-0.41	-0.78	1.81	1.61	-0.54		0	0	0	0	0	0	0	0
1.66	6	2.83	0.81	-1.77	-0.49	3.30	3.79	1.37		0	0	0	0	0	0	0	0
0.0	5	4.43	-2.75	-2.12	1.87	2.62	1.88	1.47		0	0	0	0	0	0	0	0
16	11	10	16	24	40	51 6°	237.87	7/16 = 1	4.86 ⇒ 15 Co	n el (hietiva	de h	acer e	l mayo	r niime	ero de	
12	12	2 14	19	26	58	60 55					n la ma			_			icar
14	13	3 16	24	40	57	69 50	5	,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,					-				
14	17	7 22	29	51	87	80 62	2	•••			nor núi			,			
18	22	2 37	56	68	109	103 7	7	• • • •			z de cu					da tern	nino
24	35	5 55	64	81	104	113 92	2		se	redo	ndea a	l enter	o más	cercai	10		
49	64	78	87	103	121	120 10)1										
72	92	95	98	112	100	103 99	9 (/latriz d	e cuantizació	n má	s usada	a con	compr	esión [OCT		

		_	
 Descompres	П		n
DC2COIIIDIC3	1	v	
		_	

15	0	-1	0	0	0	0	0
-2	-1	0	0	0	0	0	0
-1	-1	0	0	0	0	0	0
-1	0	0	0	0	0	0	0
0	0	0	0	0	0	0	0
0	0	0	0	0	0	0	0
0	0	0	0	0	0	0	0
0	0	0	0	0	0	0	0

$$15x16 = 240$$

-2x12 = -24	240	0	-10	0	0	0	0	0
	-24	-12	0	0	0	0	0	0
	-14	-13	0	0	0	0	0	0
Se multiplica por	-14	0	0	0	0	0	0	0
la matriz cuantización	0	0	0	0	0	0	0	0
N	0	0	0	0	0	0	0	0
	0	0	0	0	0	0	0	0
	_	_	_	_	_	_	_	_

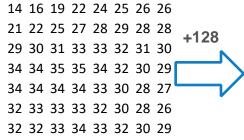
16	11	10	16	24	40	51	61
12	12	14	19	26	58	60	55
14	13	16	24	40	57	69	56
14	17	22	29	51	87	80	62
18	22	37	56	68	109	103	77
24	35	55	64	81	104	113	92
49	64	78	87	103	121	120	101
72	92	95	98	112	100	103	99

Matriz de cuantización más usada con compresión DCT



14,03	15,88	18,87	21,97	24,29	25,47	25,76	25,69	
20,71	22,22	24,61	26,91	28,37	28,76	28,44	28,04	
28,97	29,99	31,46	32,57	32,73	31,93	30,69	29,80	
33,57	34,17	34,85	34,94	34,00	32,17	30,15	28,83	
33,62	34,05	34,41	34,07	32,67	30,42	28,08	26,59	
32,10	32,62	33,17	33,08	31,94	29,94	27,78	26,39	
31,69	32,46	33,47	33,97	33,49	32,08	30,38	29,24	
32,24	33,21	34,58	35,55	35,58	34,64	33,31	32,36	



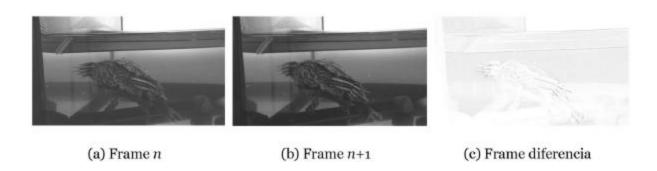


32 33 35 36 36 35 33 32

142 144 147 150 152 153 154 154 149 150 153 155 156 157 156 156 157 158 159 161 161 160 159 158 162 162 162 163 163 162 160 158 157 162 162 162 162 161 158 156 155 160 161 161 161 160 158 157 160 161 163 164 164 163 161 160

12.5. Compresión de la redundancia temporal

- La redundancia espacial se produce porque píxeles cercanos en la imagen tienden a tener valores similares.
- ▶ En el caso del vídeo, además de redundancia espacial dentro del *frame*, se produce una redundancia temporal debida a que *frames* contiguos en el tiempo tienden a ser similares.
- La redundancia temporal puede ser eliminada mediante una codificación diferencial, almacenando la diferencia entre *frames* consecutivos similares.



Suponiendo que en escala de grises tenemos 256 niveles (0 blanco y 255 negro), el *frame* diferencia presenta valores más bajos que los de n o n+1 por lo que el número de bits para codificarlos puede reducirse.

Ejercicio 1

- Calcular la DCT de la secuencia x = [10, 8, 10, 12]
- Aplicamos la ecuación de análisis

$$X[m] = \beta[m] \sum_{n=0}^{N-1} x[n] \cos\left(\frac{(2n+1)\pi}{2N}m\right) \qquad \beta[m] = \begin{cases} \sqrt{\frac{1}{N}} = \frac{1}{2}, & m = 0\\ \sqrt{\frac{2}{N}} = \frac{1}{\sqrt{2}}, & m \neq 0 \end{cases}$$

$$X[m] = \beta[m] \left[10 \cos\left(\frac{\pi m}{8}\right) + 8 \cos\left(\frac{3\pi m}{8}\right) + 10 \cos\left(\frac{5\pi m}{8}\right) + 12 \cos\left(\frac{7\pi m}{8}\right) \right]$$

$$X[0] = \frac{1}{2} \left[10 \cos\left(\frac{\pi 0}{8}\right) + 8 \cos\left(\frac{3\pi 0}{8}\right) + 10 \cos\left(\frac{5\pi 0}{8}\right) + 12 \cos\left(\frac{7\pi 0}{8}\right) \right] = 20$$

$$X[1] = \frac{1}{\sqrt{2}} \left[10 \cos\left(\frac{\pi}{8}\right) + 8 \cos\left(\frac{3\pi}{8}\right) + 10 \cos\left(\frac{5\pi}{8}\right) + 12 \cos\left(\frac{7\pi}{8}\right) \right] = -1.84$$

$$X[2] = \frac{1}{\sqrt{2}} \left[10 \cos\left(\frac{2\pi}{8}\right) + 8 \cos\left(\frac{6\pi}{8}\right) + 10 \cos\left(\frac{10\pi}{8}\right) + 12 \cos\left(\frac{14\pi}{8}\right) \right] = 2$$

$$X[3] = \frac{1}{\sqrt{2}} \left[10 \cos\left(\frac{3\pi}{8}\right) + 8 \cos\left(\frac{9\pi}{8}\right) + 10 \cos\left(\frac{15\pi}{8}\right) + 12 \cos\left(\frac{21\pi}{8}\right) \right] = 0.76$$

Ejercicio 2

- Calcular la DCT inversa del ejemplo anterior
- Aplicamos la ecuación de síntesis

$$X[m] = [20 - 1.84 \ 2 \ 0.76]$$

$$x[n] = \sum_{m=0}^{N-1} \beta[m]X[m] \cos\left(\frac{(2n+1)\pi}{2N}m\right)$$

$$\beta[m] = \begin{cases} \sqrt{\frac{1}{N}} = \frac{1}{2}, & m = 0\\ \sqrt{\frac{2}{N}} = \frac{1}{\sqrt{2}}, & m \neq 0 \end{cases}$$

$$x[n] = \beta[0]X[0]\cos\left(\frac{(2n+1)\pi}{8}0\right) + \beta[1]X[1]\cos\left(\frac{(2n+1)\pi}{8}\right)$$
$$+ \beta[2]X[2]\cos\left(\frac{(2n+1)\pi}{8}2\right) + \beta[3]X[3]\cos\left(\frac{(2n+1)\pi}{8}3\right)$$

UNIVERSIDAD INTERNACIONAL LITTERNACIONAL DE LA RIOJA

www.unir.net