

Tema 13

Introducción al caos

Sistemas Dinámicos Discretos y Continuos

Dra. Neus Garrido Sàez

Máster en Ingeniería Matemática y Computación
Escuela Superior en Ingeniería y Tecnología



1 Introducción

2 Análisis gráfico de sistemas caóticos

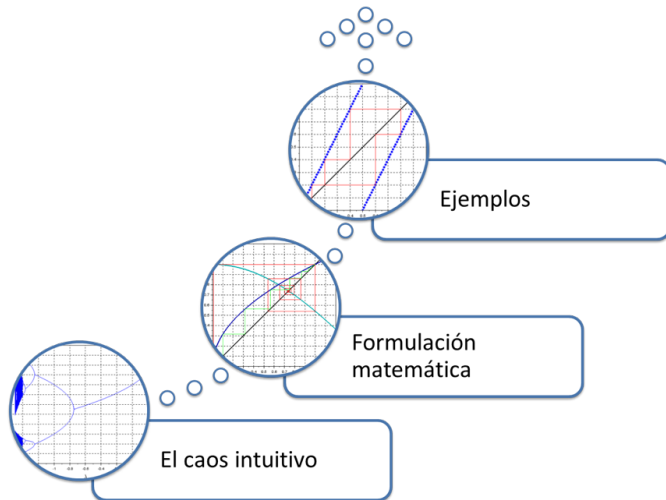
- Diagrama orbital
- La familia cuadrática

3 Formulación matemática de sistemas caóticos

- Definiciones previas
- Sistemas caóticos
- Ejemplos de sistemas caóticos

1

Introducción



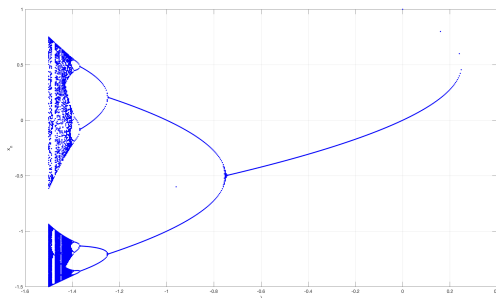
Sistemas caóticos

- Pueden ser tanto **discretos** como continuos
- "Impredecible o desordenado"

Objetivos

- Identificar las características de un sistema caótico
- Describir comportamientos anómalos o no esperados
- Relación entre el diagrama orbital y los sistemas caóticos

■ Diagramas de bifurcación



- Los **puntos críticos** x^C de un sistema dinámico $x_{n+1} = f(x_n)$ son los puntos que satisfacen $f'(x^C) = 0$
 - x^C es un **punto crítico degenerado** cuando $f''(x^C) = 0$
 - x^C es un **punto crítico no degenerado** cuando $f''(x^C) \neq 0$

2

Análisis gráfico de sistemas caóticos

- 1 Introducción
- 2 Análisis gráfico de sistemas caóticos
 - Diagrama orbital
 - La familia cuadrática
- 3 Formulación matemática de sistemas caóticos

Diagrama orbital

Diagrama de bifurcación en el cual la semilla es uno de los puntos críticos del sistema

- Eje de abscisas: rango de valores del parámetro
- Eje de ordenadas: últimas iteraciones de la órbita del punto crítico para cada valor del parámetro (de la 501 a la 700)

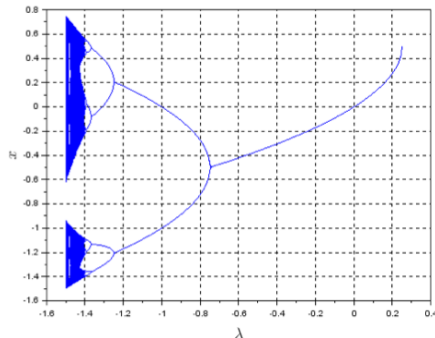
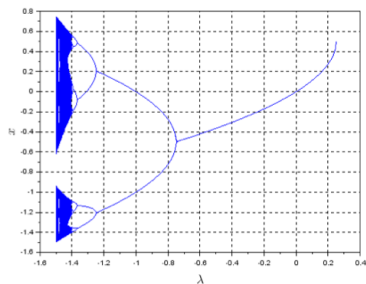
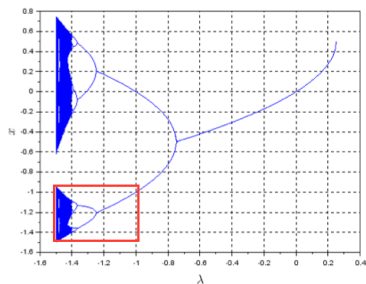
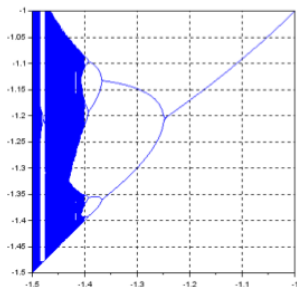
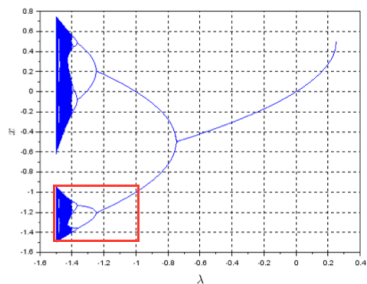


Figura: Diagrama orbital de $f_{\lambda}(x) = x^2 + \lambda$

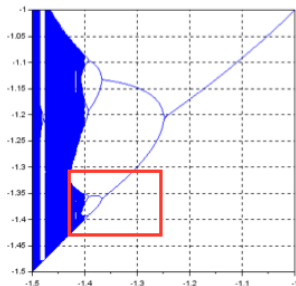
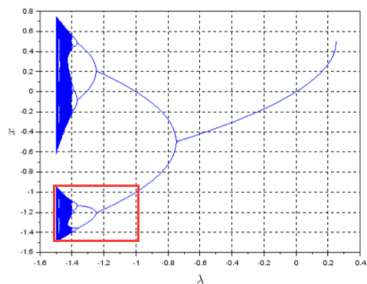
- 1 Introducción
- 2 Análisis gráfico de sistemas caóticos
 - Diagrama orbital
 - La familia cuadrática
- 3 Formulación matemática de sistemas caóticos





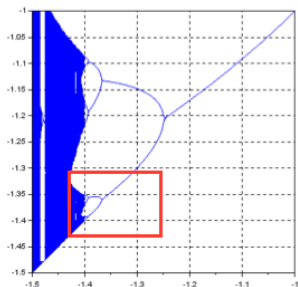
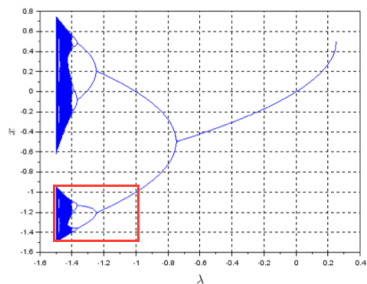


(c) $\lambda \in (-1.5, -1)$

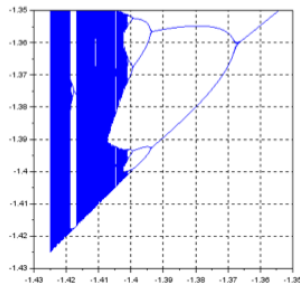


(e) $\lambda \in (-1.5, -1)$

Análisis gráfico de sistemas caóticos >> $x_{n+1} = x_n^2 + \lambda$

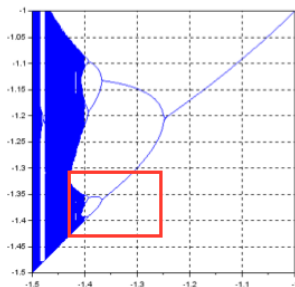
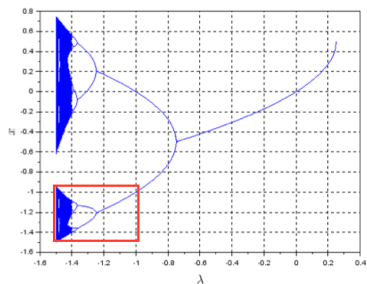


(g) $\lambda \in (-1.5, -1)$

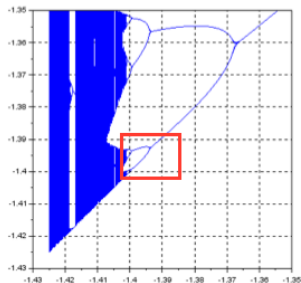


(h) $\lambda \in (-1.425, -1.35)$

Análisis gráfico de sistemas caóticos >> $x_{n+1} = x_n^2 + \lambda$

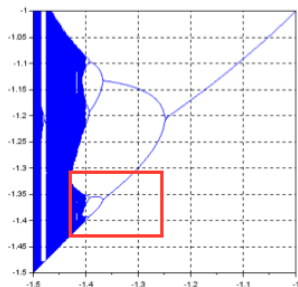
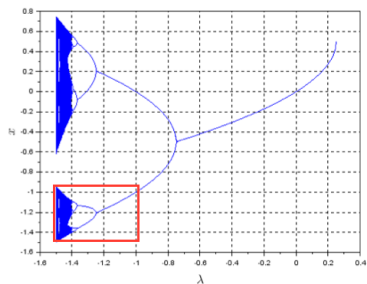


(j) $\lambda \in (-1.5, -1)$

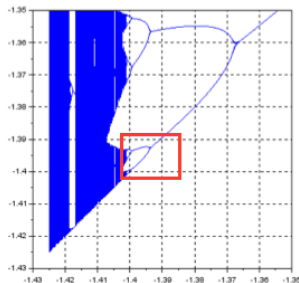


(k) $\lambda \in (-1.425, -1.35)$

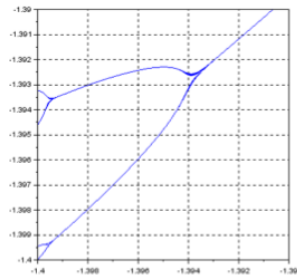
Análisis gráfico de sistemas caóticos >> $x_{n+1} = x_n^2 + \lambda$



(m) $\lambda \in (-1.5, -1)$

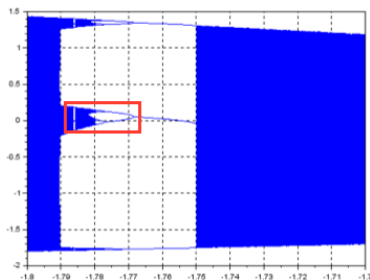


(n) $\lambda \in (-1.425, -1.35)$

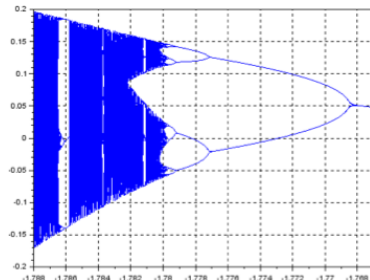


(ñ) $\lambda \in (-1.4, -1.39)$

Análisis gráfico de sistemas caóticos >> $x_{n+1} = x_n^2 + \lambda$



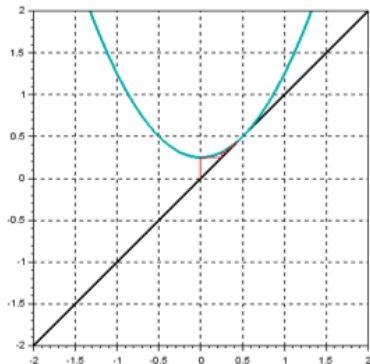
(o) $\lambda \in (-1.8, -1.7)$



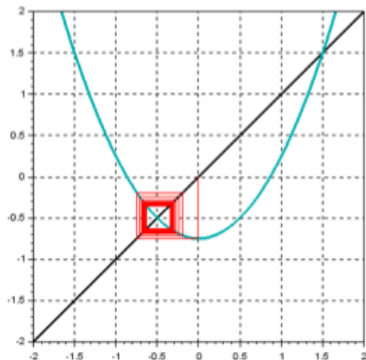
(p) $\lambda \in (-1.788, -1.767)$

- Ventanas de periodo 3 (marcas azules en las regiones verticales blancas)
- A partir de estas ventanas, hay bifurcaciones en las que el periodo se duplica
- La estructura inicial se va repitiendo \Rightarrow autosemejanza

Análisis gráfico de sistemas caóticos >> $x_{n+1} = x_n^2 + \lambda$

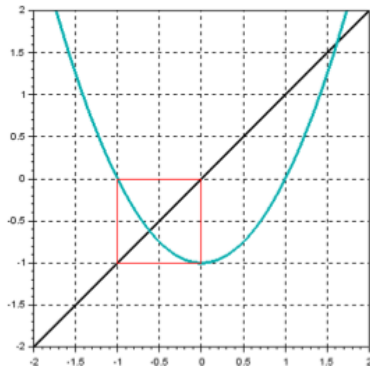


- $x_0 = x^C = 0$
- $\lambda = \frac{1}{4}$
- Punto de silla
- Gráfica tangente a $y = x$



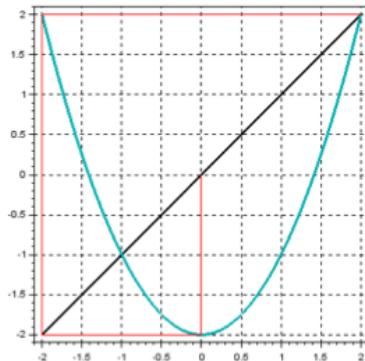
- $x_0 = x^C = 0$
- $\lambda = -\frac{3}{4}$
- Punto de bifurcación
- El periodo se duplica

Análisis gráfico de sistemas caóticos >> $x_{n+1} = x_n^2 + \lambda$



- $x_0 = x^C = 0$
- $\lambda = -1$
- El punto crítico tiene periodo 2

Análisis gráfico de sistemas caóticos >> $x_{n+1} = x_n^2 + \lambda$



- $x_0 = x^C = 0$
- $\lambda = -2$
- Comportamiento caótico

3

Formulación matemática de sistemas caóticos

- 1 Introducción
- 2 Análisis gráfico de sistemas caóticos
- 3 **Formulación matemática de sistemas caóticos**
 - **Definiciones previas**
 - Sistemas caóticos
 - Ejemplos de sistemas caóticos

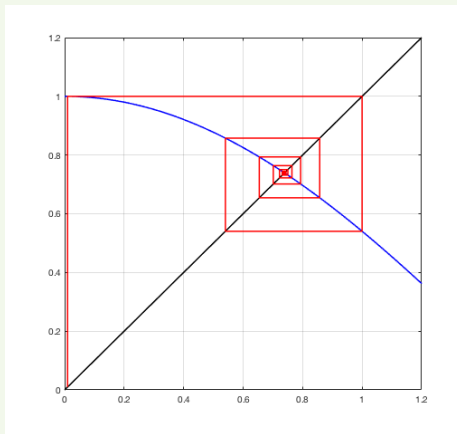
Sensible a las condiciones iniciales

Un sistema dinámico F es sensible a las condiciones iniciales si existe un $\delta > 0$ tal que para todo $x \in F$ y todo $\varepsilon > 0$, existe un $y \in F$ tal que la distancia entre x e y es menor que ε , y para $n \in \mathbb{N}$, la distancia entre $F^n(x)$ y $F^n(y)$ es menor que δ .

Para cada x existen puntos próximos cuyas órbitas se alejan eventualmente al menos una cantidad δ . No importa ni la semilla ni la región entorno a x .

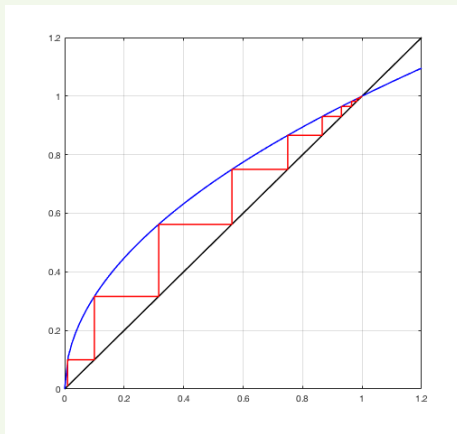
Ejemplo 1. La función $f(x) = \cos(x)$ no es sensible a las condiciones iniciales

- Semilla: $x_0 = 0.01$
- La órbita de $f(x) = \cos(x)$ siempre tiende al valor 0.739 independientemente de las condiciones iniciales



Ejemplo 2. La función $f(x) = \sqrt{x}$ es sensible a las condiciones iniciales en $x = 0$

- Semilla: $x_0 = 0.01$
- Partiendo de un punto muy próximo al punto fijo $x^* = 0$, la órbita tiende al otro punto fijo $x^* = 1$.



Transitividad

Un sistema dinámico F es transitivo si para dos subconjuntos $U, V \in F$, existe un $n \in \mathbb{N}$ tal que $F^n(U) \cap V \neq \emptyset$.

Dados dos puntos, se puede encontrar una órbita que arbitrariamente permanece cerca de ambos puntos

Densidad

Sea X un conjunto e Y un subconjunto de X . Decimos que Y es denso en X si para cada $x \in X$ existe un punto $y \in Y$ arbitrariamente próximo a x .

Ejemplo 3.

- \mathbb{Q} es denso en \mathbb{R}
- \mathbb{Q} es denso en \mathbb{Q}
- \mathbb{Z} no es denso en \mathbb{R}

- 1 Introducción
- 2 Análisis gráfico de sistemas caóticos
- 3 **Formulación matemática de sistemas caóticos**
 - Definiciones previas
 - **Sistemas caóticos**
 - Ejemplos de sistemas caóticos

Definición

Un sistema dinámico F es caótico si:

1. Es sensible a las condiciones iniciales
2. Es topológicamente transitivo
3. Sus puntos periódicos son densos en F



Definición (v2)

Un sistema dinámico caótico es:

1. Parcialmente impredecible
2. Parcialmente irreducible
3. Regular

Sistemas caóticos

Un sistema es caótico si y solo si para cualesquiera U, V abiertos existe una órbita periódica que visita ambos.

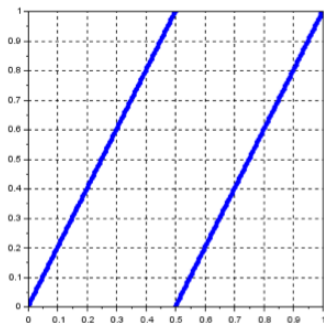
- 1 Introducción
- 2 Análisis gráfico de sistemas caóticos
- 3 **Formulación matemática de sistemas caóticos**
 - Definiciones previas
 - Sistemas caóticos
 - **Ejemplos de sistemas caóticos**

Operador *shift*

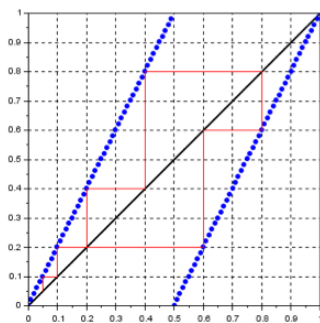
■ $S : [0, 1] \longrightarrow [0, 1]$

$$S(x) = \begin{cases} 2x, & 0 \leq x < \frac{1}{2} \\ 2x - 1, & \frac{1}{2} \leq x \leq 1 \end{cases}$$

■ Función *shift*



■ Órbitas periódicas de la función *shift*

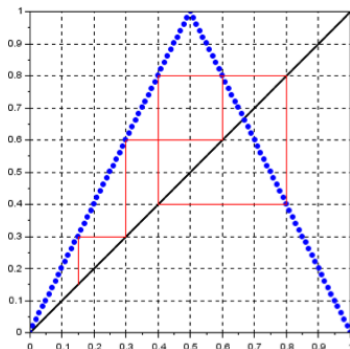


Dada cualquier semilla, la órbita va a tener un comportamiento caótico

Función tienda de campaña

■ $T : [0, 1] \rightarrow [0, 1]$

$$T(x) = \begin{cases} 2x, & 0 \leq x < \frac{1}{2} \\ 2(1-x), & \frac{1}{2} \leq x < 1 \end{cases}$$



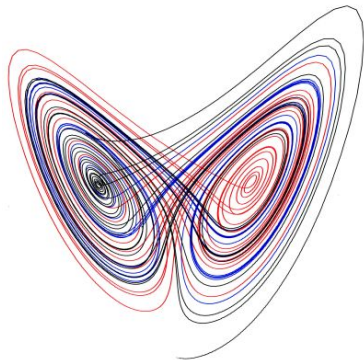
Al iterar sobre diferentes semillas siempre se obtienen órbitas periódicas

Efecto mariposa

<https://www.youtube.com/watch?v=XZ7Ly7dDCzo>

”El aleteo de una mariposa en Brasil puede producir un tornado en Texas”

Edward Norton Lorenz (1917-2008)

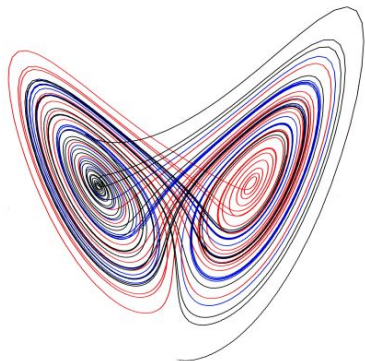


El sistema de Lorenz

Modeliza el fenómeno de convección en forma de circulación circular:

- $x \Rightarrow$ intensidad del movimiento de convección
- $y \Rightarrow$ variación horizontal de temperaturas
- $z \Rightarrow$ variación vertical de temperaturas

- $\sigma \equiv$ número de Prandtl
- $\rho \equiv$ número de Rayleigh
- $\beta \equiv$ tamaño del sistema ($\sigma > \beta + 1$)



El sistema de Lorenz

$$\begin{cases} x' &= \sigma(y - x) \\ y' &= \rho x - y - xz \\ z' &= xy - \beta z \end{cases}$$

■ Lección magistral: *Sistema logístico* \Rightarrow Campus virtual

...Y por supuesto:

TEST DE APRENDIZAJE!!

