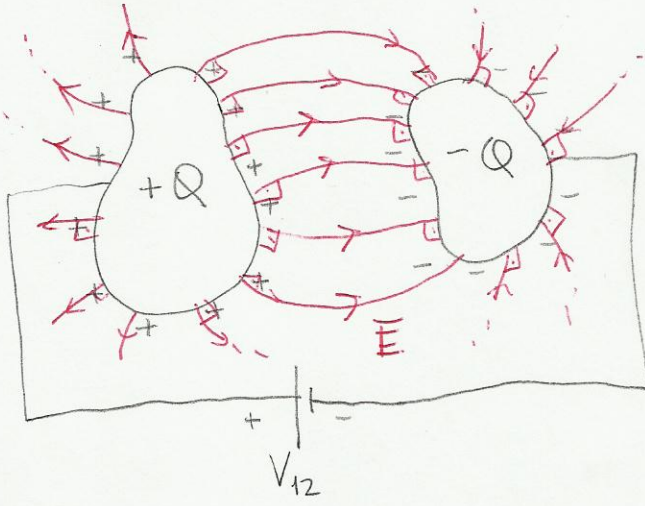


## KAPASİTANS VE KAPASİTÖRLER



Şekilde görüldüğü gibi, rastgele şekil ve boyutta iki farklı iletken cisim arasında bir elektrik potansiyel fark oluşturulur. Yüksek gerilim düştürdüğümüz iletkeni pozitif yükler hareket edecek; yüklerin korunumu

prensibine istinaden de diğer iletkeni eşit miktarda negatif yük açığa çıkaracaktır. Daha önceki derslerden de bildiğimiz üzere, (iletken cisimlerin içerisinde yük bulunamayacağından ötürü) cisimlerin yüzeylerinde yük yoğunlukları oluşacaktır.

Böyle bir durumda, pozitif yüklü iletkenin yüzeyinden dik çıkacak, negatif yüklü iletkenin yüzeyine dik girecek şekilde bir elektrik alan oluşacaktır.

[Not: Neden dik? İletken-dielektrik arası elektrostatik sınır koşullarından ötürü]

$\vec{E} = -\vec{\nabla} V$  olduğundan, iletkenler arasındaki gerilimi  $k$  katına çıkarırsak oluşan elektrik alan da  $k$  katına çıkacaktır.

Elektrostatik sınır koşullarından  $\vec{D} = \hat{a}_n \rho_s \Rightarrow \vec{E} = \hat{a}_n \frac{\rho_s}{\epsilon_0}$  olduğu bulunur.

Dolayısıyla elektrik alanın  $k$  katına çıkması,  $\rho_s$ 'in de  $k$  katına çıkması anlamına gelmektedir. Yani  $V \propto |\vec{E}| \propto \rho_s$ . Bir başka deyişle,  $V \propto Q$  olduğundan, iletkenler arasındaki gerilimi ne kadar artırırsak, iletkenlerde biriken yük o oranda artar.  $\frac{Q}{V_{12}}$  oranı, bu yapı için sabittir ve de bu yapının karakteristik bir özelliğidir. Bu orana  $(C = \frac{Q}{V_{12}})$ , söz konusu yapının "kapasitansı" (birim voltaj farkı başına yük biriktirme kapasitesinin bir ölçütü olmasından ötürü) adı verilir.

iki iletkendен →  $C = \frac{Q}{V}$  (Coulomb/Volt) veya (Farad)

oluşan her bir yapı için bu oran, karakteristik (o yapıya has) bir değerdir.

\* Yapının geometrik özelliklerine,  
 \* İletkenler arasındaki ortamın materyal özelliklerine  
 - 1 - bağımlıdır!...



Verilen bir yapının kapasitansı, şu yöntemle hesaplanabilir:

1. Geometriye uygun bir koordinat sistemi seçilir.
2. İletkenler üzerinde  $+Q$  ve  $-Q$  yükler olduğu varsayılır.
3. Gauss Yasası veya başka bir yöntem ile, iletkenler arasındaki ortamda elektrik alan ( $\vec{E}$ ) hesaplanır.
4.  $+Q$  yüklü iletken ile  $-Q$  yüklü iletken arasındaki potansiyel fark:

$$V_{12} = - \int_2^1 \vec{E} \cdot d\vec{l}$$

Pozitif yüklü iletken

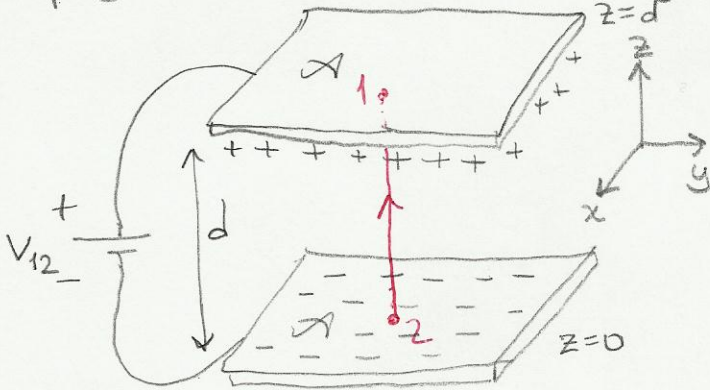
Negatif yüklü iletken

formülü ile hesaplanır.

5. Kapasitans,  $C = \frac{Q}{V_{12}}$  ile bulunur.

[Not: Bulunan sonuç, cismin (yapının) geometrik özellikleri (yani boyutlar, iletkenler arasındaki mesafe, vb.) ve iletkenler arasındaki ortamın dielektrik geçirgenliği ( $\epsilon_r$ ) gibi terimler içerebilir. Ancak  $Q$ ,  $V$  gibi terimler içermemelidir.]

Örnek: Paralel levha kapasitör. Daha önce de incelediğimiz bu yapının kapasitansını hesaplayalım. Levhaların her birinin yüzey alanı  $A$ , arasındaki mesafe  $d$ , arasındaki ortam ise hava ( $\epsilon_0$ ) olsun.



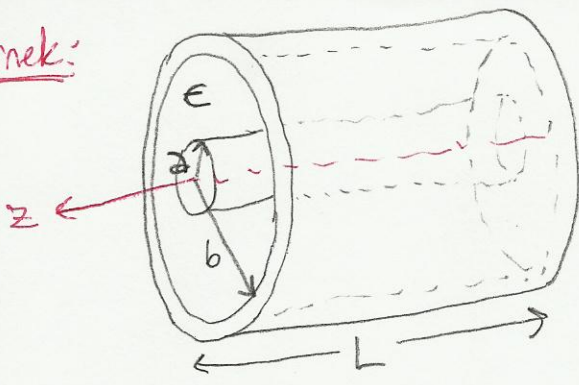
1. Kartezyen Koordinat sistemini seçelim.
2. Üstteki levhada  $+Q$ , alttakinde  $-Q$  yük varsayalım.
3. İki levha arasındaki elektrik alan

$$\vec{E} = -\hat{a}_z \frac{\rho_s}{\epsilon_0} = -\hat{a}_z \frac{\rho_s A}{\epsilon_0 A} = -\hat{a}_z \frac{Q}{\epsilon_0 A}$$

$$4. \quad V_{12} = - \int_2^1 \vec{E} \cdot d\vec{l} = - \int_0^d \left( -\hat{a}_z \frac{Q}{\epsilon_0 A} \right) \cdot (\hat{a}_z dz) = + \int_0^d \frac{Q}{\epsilon_0 A} dz = \frac{Qd}{\epsilon_0 A}$$

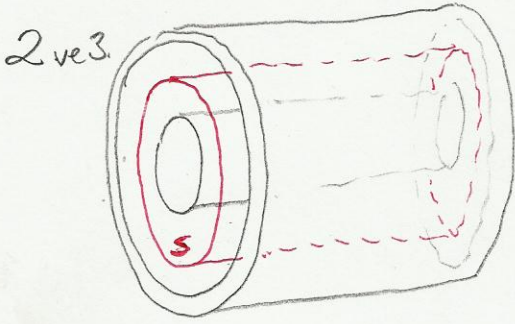
$$5. \quad C = \frac{Q}{V_{12}} = \frac{Q}{\frac{Qd}{\epsilon_0 A}} = \frac{\epsilon_0 A}{d} \text{ (F) olarak bulunur!...}$$

Örnek:



Şekildeki gibi, iç yarıçapı  $a$  olan bir iletken, dışı  $b$  yarıçapı  $b$  olan bir iletken silindirik kabuktan oluşan bir yapı olsun. İletkenlerin arasında dielektrik sabiti  $\epsilon$  olan malzeme varsa, yapının kapasitansını bulmaya çalışalım.

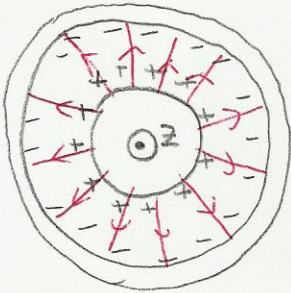
1. Silindirik koordinat sistemini seçelim. ( $z$  eksen, silindirlerin merkez eksenini olsun)



İki iletken arasında kalan bölgede, silindirik bir Gauss Yüzeyi seçerek elektrik alanı hesaplayalım. (İçteki iletken  $+Q$ , dıştaki iletken  $-Q$  yük varsayalım.)

İki iletken arasındaki bölgede  $\vec{E} = \hat{a}_r E_r$  şeklinde olacaktır.

Karşıdan görünüm



$$\oint_S \vec{E} \cdot d\vec{S} = \frac{Q}{\epsilon} \Rightarrow \vec{E} = \hat{a}_r E_r = \hat{a}_r \frac{Q}{2\pi\epsilon L r}$$

$$\begin{aligned} 4. V_{12} &= - \int_{r=b}^{r=a} \vec{E} \cdot d\vec{l} = - \int_b^a \left( \hat{a}_r \frac{Q}{2\pi\epsilon L r} \right) \cdot (\hat{a}_r dr) = - \int_b^a \frac{Q}{2\pi\epsilon L} \frac{dr}{r} \\ &= - \frac{Q}{2\pi\epsilon L} \int_b^a \frac{dr}{r} = - \frac{Q}{2\pi\epsilon L} \ln\left(\frac{a}{b}\right) = \frac{Q}{2\pi\epsilon L} \ln\left(\frac{b}{a}\right) \end{aligned}$$

Notlar:

- \*  $L$  artarsa  $C$  artar
- \*  $\frac{b}{a}$  artarsa  $C$  azalır
- \*  $\epsilon$  artarsa  $C$  artar

aradaki ortamın özelliği

Geometrik özellikler

$$\begin{aligned} C &= \frac{Q}{V_{12}} = \frac{Q}{\frac{Q}{2\pi\epsilon L} \ln\left(\frac{b}{a}\right)} \\ &= \frac{2\pi\epsilon L}{\ln(b/a)} \end{aligned}$$