## プレ・レポート 2

講義名 マイコン制御および演習

担当教員 伊藤 暢浩先生

学籍番号 k22120

所属 情報科学部 情報科学科

学年 3年

氏名 牧野遥斗

#### 1 プレ・レポート (課題 2)

1.1 図 1 の電子部品 (距離センサ GP2YOA21YKOF) を次のような点から 調べなさい。

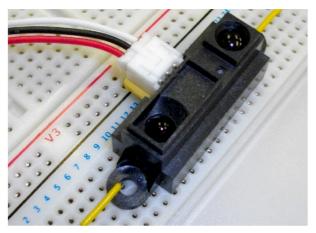


図 1: 距離センサ

- 1.1.1 どのような部品か
- 1.1.2 どのような仕組みか
- 1.1.3 どのような入力を取り扱うのか
- 1.1.4 入力に応じて出力がどう変化するのか (データシートや仕様書を参考に)
- 1.1.5 どのようなピンアサイン (各ピンの役割) か
- 1.1.6 正しい動作の条件, 範囲は何か

# 1.2 図 2 の電子部品 ( 感圧センサ ALPHA-MF01-N221-A01 ) を次のような点から調べなさい。

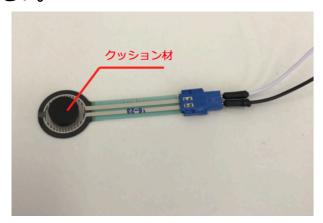


図 2: 圧力センサ

- 1.2.1 どのような部品か
- 1.2.2 どのような仕組みか
- 1.2.3 どのような入力を取り扱うのか
- 1.2.4 入力に応じて出力がどう変化するのか (データシートや仕様書を参考に)
- 1.2.5 どのようなピンアサイン (各ピンの役割) か
- 1.2.6 正しい動作の条件, 範囲は何か

## 1.3 図 3 の電子部品 (フォトリフレクタ RPR-220) を次のような点から調べなさい。

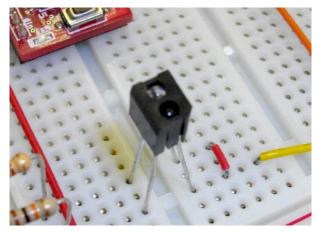


図 3: フォトリフレクタ

- 1.3.1 どのような部品か
- 1.3.2 どのような仕組みか
- 1.3.3 どのような入力を取り扱うのか
- 1.3.4 入力に応じて出力がどう変化するのか (データシートや仕様書を参考に)
- 1.3.5 どのようなピンアサイン (各ピンの役割) か
- 1.3.6 正しい動作の条件, 範囲は何か

### 参考文献