

1) $A \in M_2(\mathbb{R})$; $A \in U \Leftrightarrow A_{11} = A_{22}$; $A \in W \Leftrightarrow (A_{11} = 0 \wedge A_{12} = -A_{21})$

Si verifica subito che $A, B \in U \Rightarrow \lambda A + \mu B \in U$; $A, B \in W \Rightarrow \lambda A + \mu B \in W$ ($\forall \lambda, \mu \in \mathbb{R}$).

Se $A \in U$, $A = \begin{pmatrix} a & b \\ c & a \end{pmatrix} = a(e_1 + e_4) + b e_2 + c e_3$, dove $\mathcal{E} = \{e_1, e_2, e_3, e_4\}$ è la base canonica di $M_2(\mathbb{R})$. Posto $e'_1 := e_1 + e_4$, $\Rightarrow U = \langle e'_1, e_2, e_3 \rangle$.
 $\{e'_1, e_2, e_3\}$ è lin. indip., quindi è una base di U . $\Rightarrow \dim U = 3$.

Se $A \in W$, $A = \begin{pmatrix} 0 & a \\ -a & b \end{pmatrix} = a(e_2 - e_3) + b e_4$. Posto $e'_2 := e_2 - e_3$, $\Rightarrow W = \langle e'_2, e_4 \rangle$.
 $\{e'_2, e_4\}$ è lin. indip., $\Rightarrow \dim W = 2$.

$U + W = \langle e'_1, e_2, e_3, e'_2, e_4 \rangle$.

$$\text{rk} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & -1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} = 4, \Rightarrow \dim(U + W) = 4.$$

$$\dim(U \cap W) = \dim U + \dim W - \dim(U + W) = 1.$$

2) $A_n = (-1)^{n-1}$. Infatti:

$$A_n \rightarrow \left| \begin{array}{cccccc} 1 & 1 & 1 & \dots & 1 & 1 \\ 0 & -1 & 0 & \dots & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -1 & \dots & 0 & 0 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots \\ 0 & 0 & 0 & \dots & 0 & -1 \end{array} \right| = (-1)^{n-1} \quad \text{con} \quad \begin{array}{l} R_2 - R_1 \\ R_3 - R_1 \\ \vdots \\ R_n - R_1 \end{array}.$$

$B_n = (n-1)(-1)^{n-1}$. Infatti:

$$B_n \rightarrow (n-1) \left| \begin{array}{ccccc} 1 & 1 & 1 & \dots & 1 \\ 0 & -1 & 1 & \dots & 0 \\ 0 & 0 & -1 & \dots & 0 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 1 & 1 & 1 & \dots & 0 \end{array} \right| \xrightarrow{R_n - R_1} (n-1) \left| \begin{array}{ccccc} 1 & 1 & 1 & \dots & 1 \\ 0 & -1 & 1 & \dots & 0 \\ 0 & 0 & -1 & \dots & 0 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & 0 & \dots & -1 \end{array} \right| = (n-1)(-1)^{n-1}$$

avendo applicato dapprima: $R_1 + (R_2 + \dots + R_n)$, $R_2 - R_3$, $R_3 - R_4$, ..., $R_{n-1} - R_n$.

3)

$$(A|b) \xrightarrow{\text{I} \leftrightarrow \text{II}} \left(\begin{array}{ccccc|c} 1 & 1 & 1 & 1 & -3 & 6 \\ 2 & 3 & 1 & 4 & -9 & 17 \\ 1 & 1 & 1 & 2 & -5 & 8 \\ 2 & 2 & 2 & 3 & -8 & 14 \end{array} \right) \xrightarrow{\dots} \left(\begin{array}{ccccc|c} 1 & 1 & 1 & 1 & -3 & 6 \\ 0 & 1 & -1 & 2 & -3 & 5 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & -2 & 2 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{array} \right)$$

$\text{rk}(A|b) = \text{rk } A = 3 \Rightarrow \text{SISTEMA COMPATIBILE, } \infty^2 \text{ SOLUZIONI}$:

$$\begin{cases} x_1 + x_2 + x_3 + x_4 - 3x_5 = 6 \\ x_2 - x_3 + 2x_4 - 3x_5 = 5 \\ x_4 - 2x_5 = 2 \end{cases} \quad \begin{cases} x_1 = -2x_3 + 2x_5 + 3 \\ x_2 = 1 + x_3 - x_5 \\ x_4 = 2x_5 + 2 \end{cases}$$

$$\text{Sol}(\Sigma) = \left\{ \begin{pmatrix} t \\ -2x_3 + 2x_5 + 3 \\ 1 + x_3 - x_5 \\ x_3 \\ 2x_5 + 2 \end{pmatrix} \mid x_3, x_5 \in \mathbb{R} \right\}$$

$$4) A = \begin{pmatrix} 0 & \frac{2\sqrt{6}-3}{4} & 0 \\ 1 & \sqrt{3}-\sqrt{2} & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}; P_A(t) = -t \left[t^2 + (\sqrt{2}-\sqrt{3})t - \frac{2\sqrt{6}-3}{4} \right] = 0 \rightarrow \begin{cases} t_1 = 0 \\ t_2 = \sqrt{3}/2 \\ t_3 = \frac{\sqrt{3}-2\sqrt{2}}{2} \end{cases}$$

Tre radici distinte \Rightarrow A è diagonalizzabile.

Una base di autovettori è: $\{v_1 = (0, 0, 1), v_2 = \left(\frac{2\sqrt{2}-\sqrt{3}}{2}, 1, 0\right), v_3 = \left(-\frac{\sqrt{3}}{2}, 1, 0\right)\}$

$$A = \begin{pmatrix} 0 & \sqrt{3} & 0 \\ 1 & \frac{2-\sqrt{3}}{\sqrt{2}} & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}; P_A(t) = -t \left[t^2 + \frac{\sqrt{3}-2}{\sqrt{2}}t - \sqrt{3} \right] = 0 \rightarrow \begin{cases} t_1 = 0 \\ t_2 = \sqrt{2} \\ t_3 = -\sqrt{6}/2 \end{cases}$$

A è diagonalizzabile. Una base di autovettori è:

$$\{v_1 = (0, 0, 1), v_2 = \left(\frac{\sqrt{6}}{2}, 1, 0\right), v_3 = (-\sqrt{2}, 1, 0)\}$$

5) $\phi \in \text{End}(\mathbb{R}_3[x])$, $\phi(f(x)) = f''(x) + 2f(x)$ nella base $B = \{1, x, x^2, x^3\} \equiv \{e_1, e_2, e_3, e_4\}$
è rappresentato dalla matrice

$$A = \begin{pmatrix} 2 & 0 & 2 & 0 \\ 0 & 2 & 0 & 6 \\ 0 & 0 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 2 \end{pmatrix}; P_A(t) = (t-2)^4; \sigma(A) = \{2\}, \text{ma}(2) = 4$$

$\dim \text{Ker}(A-2I) = 2 \Rightarrow$ 2 blocchi di Jordan: $\{J_2(2), J_2(2)\} \vee \{J_1(2), J_3(2)\}$

$$(A-2I)^2 = 0 \Rightarrow \dim \text{Ker}(A-2I)^2 = 4 \Rightarrow N_1(2) + N_2(2) = 4 \Rightarrow N_2(2) = 2$$

$$\Rightarrow J_A = \begin{pmatrix} 2 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 2 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 2 \end{pmatrix}$$

$\phi \in \text{End}(M_2(\mathbb{R}))$, $\phi(A) = \begin{pmatrix} 3 & 1 \\ 0 & 3 \end{pmatrix}A - A^T$, nella base $B = \{(1, 0), (0, 1), (0, 0), (0, 0)\} \equiv \{e_1, \dots, e_4\}$
è rappresentato dalla matrice

$$A = \begin{pmatrix} 2 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 3 & -1 & 1 \\ 0 & -1 & 3 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 2 \end{pmatrix}; P_A(t) = (t-2)^3(t-4); \sigma(A) = \{2, 4\} \quad \text{ma}(2) = 3, \text{ma}(4) = 1.$$

$\dim \text{Ker}(A-2I) = 1 \Rightarrow$ un blocco di Jordan relativo a $\lambda = 2$, cioè $J_3(2)$

$$\Rightarrow J_A = \begin{pmatrix} 4 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 2 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 2 \end{pmatrix}.$$