

7

Il metodo del simplexso

7.1 LA FORMA STANDARD

Esercizio 7.1.1 Porre il problema di Programmazione Lineare:

$$\begin{aligned} \min \quad & 3x_1 + 2x_2 + x_3 \\ \text{s.t.} \quad & x_1 + x_2 - x_3 = 2 \\ & x_1 + 2x_2 \leq 5 \\ & 2x_1 - x_3 \geq 4 \\ & x_1 \geq 0, \quad x_2 \geq 0 \end{aligned}$$

in forma standard.

Si trasformano i vincoli di diseguaglianza in vincoli di uguaglianza introducendo le variabili di slack x_4 e di surplus x_5 :

$$\begin{aligned} \min \quad & 3x_1 + 2x_2 + x_3 \\ \text{s.t.} \quad & x_1 + x_2 - x_3 = 2 \\ & x_1 + 2x_2 + x_4 = 5 \\ & 2x_1 - x_3 - x_5 = 4 \\ & x_1 \geq 0, \quad x_2 \geq 0, \quad x_4 \geq 0, \quad x_5 \geq 0 \end{aligned}$$

Si trasformano le variabili non vincolate in segno in variabili vincolate in segno effettuando la sostituzione $x_3 = x_3^+ - x_3^-$:

$$\begin{aligned} \min \quad & 3x_1 + 2x_2 + x_3^+ - x_3^- \\ \text{s.t.} \quad & x_1 + x_2 - x_3^+ + x_3^- = 2 \\ & x_1 + 2x_2 + x_4 = 5 \\ & 2x_1 - x_3^+ + x_3^- - x_5 = 4 \\ & x_1 \geq 0, \quad x_2 \geq 0, \quad x_3^+ \geq 0, \quad x_3^- \geq 0, \quad x_4 \geq 0, \quad x_5 \geq 0 \end{aligned}$$

In alternativa, si sarebbe potuto procedere in un altro modo; infatti, utilizzando il primo vincolo $x_3 = x_1 + x_2 - 2$, si può eliminare la variabile x_3 ottenendo il problema di PL equivalente

$$\begin{aligned} \min \quad & 4x_1 + 3x_2 \\ \text{s.t.} \quad & x_1 + 2x_2 \leq 5 \\ & x_1 - x_2 \geq 2 \\ & x_1 \geq 0, \quad x_2 \geq 0 \end{aligned}$$

da cui aggiungendo le variabili di slack x_4 e di surplus x_5 si ha

$$\begin{aligned} \min \quad & 4x_1 + 3x_2 \\ \text{s.t.} \quad & x_1 + 2x_2 + x_4 = 5 \\ & x_1 - x_2 - x_5 = 2 \\ & x \geq 0 \end{aligned}$$

□

7.2 VERTICI E SOLUZIONI DI BASE

Esercizio 7.2.1 Dimostrare che il vettore $x = (1 \ 0 \ 0 \ 1)^T$ è un vertice del poliedro individuato dal seguente sistema di equazioni e disequazioni:

$$\begin{aligned} 3x_1 + x_2 + 7x_3 &= 3 \\ x_1 + 2x_2 &= 1 \\ x_2 + 2x_3 + 4x_4 &= 4 \\ x_i &\geq 0 \quad i = 1, \dots, 4 \end{aligned}$$

Si tratta di un poliedro in forma standard. Consideriamo le colonne di A corrispondenti a componenti non nulle di x , (x_1 e x_4), cioè

$$\begin{pmatrix} 3 & 0 \\ 1 & 0 \\ 0 & 4 \end{pmatrix}$$

Poiché sono linearmente indipendenti, il punto dato è un vertice del poliedro.

□

Esercizio 7.2.2 Elencare i vertici del poliedro:

$$\begin{aligned} x_1 + 2x_2 + 3x_3 &= 2 \\ x_1 - x_3 + x_4 &= 3 \\ x_i &\geq 0, \quad i = 1, \dots, 4 \end{aligned}$$

Si tratta dell'insieme ammissibile di un problema in forma standard. Quindi i vertici sono le SBA, cioè al più $\binom{n}{m}$, in questo caso, 6. La matrice dei coefficienti è:

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 & 0 \\ 1 & 0 & -1 & 1 \end{pmatrix}$$

Esaminiamo tutte le possibili coppie ($m = 2$) di colonne della matrice A , e verifichiamo se costituiscono una base (cioè se sono indipendenti). Tra le possibili basi dobbiamo poi individuare quelle ammissibili.

Si ottiene:

$$(1) \quad I_B = \{3, 4\} \quad x_1 = x_2 = 0; \quad \begin{cases} 3x_3 = 2 \\ -x_3 + x_4 = 3 \end{cases} \quad \begin{cases} x_3 = \frac{2}{3} \\ x_4 = \frac{11}{3} \end{cases}$$

$$(2) \quad I_B = \{2, 4\} \quad x_1 = x_3 = 0; \quad \begin{cases} x_2 = 1 \\ x_4 = 3 \end{cases},$$

$$(3) \quad I_B = \{2, 3\} \quad x_1 = x_4 = 0; \quad \begin{cases} 2x_2 + 3x_3 = 2 \\ -x_3 = 3 \end{cases}, \quad \begin{cases} x_2 = \frac{11}{2} \\ x_3 = -3 \end{cases}$$

$$(4) \quad I_B = \{1, 4\} \quad x_2 = x_3 = 0; \quad \begin{cases} x_1 = 2 \\ x_1 + x_4 = 3 \end{cases}, \quad \begin{cases} x_1 = 2 \\ x_4 = 1 \end{cases}$$

$$(5) \quad I_B = \{1, 3\} \quad x_2 = x_4 = 0; \quad \begin{cases} x_1 + 3x_3 = 2 \\ x_1 - x_3 = 3 \end{cases}, \quad \begin{cases} x_1 = \frac{11}{4} \\ x_3 = -\frac{1}{4} \end{cases}$$

$$(6) \quad I_B = \{1, 2\} \quad x_3 = x_4 = 0; \quad \begin{cases} x_1 + 2x_2 = 2 \\ x_1 = 3 \end{cases}, \quad \begin{cases} x_2 = -\frac{1}{2} \\ x_1 = 3 \end{cases}$$

Possiamo riassumere schematicamente questa situazione con una tabella in cui riportiamo per ciascuna coppia di colonne la verifica se la matrice individuata è di base e se la corrispondente soluzione di base è ammissibile.

Indici delle colonne	Base	SBA
{1, 2}	Sì	No
{1, 3}	Sì	No
{1, 4}	Sì	Sì
{2, 3}	Sì	No
{2, 4}	Sì	Sì
{3, 4}	Sì	Sì

Quindi abbiamo solo tre soluzioni di base ammissibili (vertici) che sono:

$$\begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 2/3 \\ 11/3 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \\ 3 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 2 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}.$$

□

Esercizio 7.2.3 Elencare i vertici del poliedro descritto dal sistema:

$$\begin{aligned} x_1 + 2x_2 - x_3 - x_4 &= 1 \\ -x_2 + 2x_3 + x_4 &= 3 \\ x_i &\geq 0, \quad i = 1, \dots, 4 \end{aligned}$$

Analogo all'esercizio precedente. La matrice dei coefficienti è:

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 2 & -1 & -1 \\ 0 & -1 & 2 & 1 \end{pmatrix}$$

Esaminiamo tutte le possibili coppie ($m = 2$) di colonne della matrice A , verifichiamo se costituiscono una base ammissibile e calcoliamo la soluzione.

- (1) $I_B = \{3, 4\}$ $x_1 = x_2 = 0$; $\begin{cases} -x_3 - x_4 = 1 \\ x_3 + x_4 = 3 \end{cases}$, $\begin{cases} x_3 = 4 \\ x_4 = -5 \end{cases}$;
- (2) $I_B = \{2, 4\}$ $x_1 = x_3 = 0$; $\begin{cases} 2x_2 - x_4 = 1 \\ -x_2 + x_4 = 3 \end{cases}$, $\begin{cases} x_2 = 4 \\ x_4 = 7 \end{cases}$;
- (3) $I_B = \{2, 3\}$ $x_1 = x_4 = 0$; $\begin{cases} 2x_2 - x_3 = 1 \\ -x_2 + 2x_3 = 3 \end{cases}$, $\begin{cases} x_2 = 5/3 \\ x_3 = 7/3 \end{cases}$;
- (4) $I_B = \{1, 4\}$ $x_2 = x_3 = 0$; $\begin{cases} x_1 - x_4 = 1 \\ x_4 = 3 \end{cases}$, $\begin{cases} x_1 = 4 \\ x_4 = 3 \end{cases}$;
- (5) $I_B = \{1, 3\}$ $x_2 = x_4 = 0$; $\begin{cases} x_1 - x_3 = 1 \\ 2x_3 = 3 \end{cases}$, $\begin{cases} x_1 = 5/2 \\ x_3 = 3/2 \end{cases}$;
- (6) $I_B = \{1, 2\}$ $x_3 = x_4 = 0$; $\begin{cases} x_1 + 2x_2 = 1 \\ -x_2 = 3 \end{cases}$, $\begin{cases} x_1 = 7 \\ x_2 = -3 \end{cases}$.

Complessivamente possiamo compilare la seguente tabella:

Indici delle colonne	Base	SBA
$\{1, 2\}$	sì	no
$\{1, 3\}$	sì	sì
$\{1, 4\}$	sì	sì
$\{2, 3\}$	sì	sì
$\{2, 4\}$	sì	sì
$\{3, 4\}$	sì	no

Quindi

$$\begin{pmatrix} 0 \\ 4 \\ 0 \\ 7 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 5/3 \\ 7/3 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 4 \\ 0 \\ 0 \\ 3 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 5/2 \\ 0 \\ 3/2 \\ 0 \end{pmatrix}.$$

□

7.3 IL CRITERIO DI OTTIMALITÀ E IL CRITERIO DI ILLIMITATEZZA

Esercizio 7.3.1 Applicare il criterio di ottimalità e di illimitatezza alla base costituta dalle colonne 1 e 5 nel seguente problema di PL in forma standard:

$$\begin{aligned} \min \quad & 2x_1 + x_2 + 3x_3 - 2x_4 \\ & 3x_1 + 2x_2 + 4x_4 - x_5 = 1 \\ & x_1 + 2x_3 + 2x_4 + x_5 = 3 \\ & x_i \geq 0, \quad i = 1, \dots, 5 \end{aligned}$$

Denotiamo

$$x_B = \begin{pmatrix} x_1 \\ x_5 \end{pmatrix} \quad x_N = \begin{pmatrix} x_2 \\ x_3 \\ x_4 \end{pmatrix} \quad c_B = \begin{pmatrix} 2 \\ 3 \\ -1 \end{pmatrix} \quad c_N = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

La matrice di base che consideriamo è:

$$B = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix},$$

e la matrice delle variabili fuori base è

$$N = \begin{pmatrix} 2 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 2 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}.$$

Per applicare il criterio di ottimalità e illimitatezza dobbiamo calcolare i costi ridotti. Calcoliamo l'inversa di B :

$$B^{-1} = \frac{1}{4} \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ -1 & 1 & 1 \\ 1 & -1 & 1 \end{pmatrix}$$

Quindi i coefficienti di costo ridotto sono:

$$\gamma = c_N^T - c_B^T B^{-1} N = (1 \ 3 \ -2) - \frac{1}{4} (2 \ 0) \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ -1 & 1 & 1 \\ 1 & -1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 2 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 2 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} = (0 \ 2 \ -5)$$

I costi ridotti non sono non negativi e quindi non si può concludere niente sulla soluzione data. Inoltre, la colonna $\pi_3 = (B^{-1} N)_3 = \begin{pmatrix} 3/2 \\ 1/2 \\ 1/2 \end{pmatrix}$ è positiva, quindi non possiamo concludere niente sull'illimitatezza del problema. \square

Esercizio 7.3.2 Fornendo una breve giustificazione o un controesempio, stabilire se la seguente affermazione è vera o falsa: “in una soluzione ammissibile di base ottima di un problema di PL (di minimo, in forma standard) i coefficienti di costo ridotti devono essere tutti non negativi.”

Falso. Il criterio di ottimalità basato sulla non negatività dei coefficienti di costo ridotto è solo sufficiente. Sia ad esempio dato il problema di PL seguente.

$$\begin{aligned} \min \quad & x_1 + 2x_2 + x_3 + x_4 + x_5 + x_6 \\ & x_1 + 2x_2 + 3x_3 + x_4 = 3 \\ & 2x_1 - x_2 - 5x_3 + x_5 = 2 \\ & x_1 + 2x_2 - x_3 + x_6 = 1 \\ & x_i \geq 0, \quad i = 1, \dots, 6 \end{aligned}$$

Consideriamo la base B individuata dalle variabili $(x_4, x_1, x_6)^T$,

$$B = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 0 & 2 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \end{pmatrix}$$

A questa base corrisponde la soluzione di base ammissibile $(x_4, x_1, x_6)^T = (2, 1, 0)^T$ e $x_2 = x_3 = x_5 = 0$ di valore $z = 3$. I coefficienti di costo ridotto relativi sono $(-5/2, -7/2, 3/2)$, quindi in base al criterio sufficiente non possiamo concludere nulla sulla ottimalità della soluzione. La soluzione è in realtà ottima, ma il criterio di ottimalità è verificato solamente nella soluzione di base ammissibile $(x_4, x_1, x_3)^T = (2, 1, 0)^T$ e $x_2 = x_6 = x_5 = 0$ sempre di valore $z = 3$ e relativa alla base

$$\begin{pmatrix} 1 & 1 & 3 \\ 0 & 2 & -5 \\ 0 & 1 & -1 \end{pmatrix}.$$

□

Esercizio 7.3.3 Considerato il problema di PL

$$\begin{aligned} \max \quad & x_1 + x_2 + 2x_3 \\ & x_1 + 2x_2 + 2x_3 + x_4 = 2 \\ & x_1 + 4x_2 + 2x_3 + x_5 = 4 \\ & x \geq 0 \end{aligned}$$

- (i) si stabilisca se il punto $x^* = (0, 0, 1, 0, 2)^T$ è una soluzione ammissibile di base ottima calcolando i coefficienti di costo ridotto.
- (ii) Qualora x^* sia ottima, si stabilisca se la soluzione è unica.

Innanzitutto si deve scrivere il problema in forma standard.

- (i) Si calcolano i coefficienti di costo ridotto che sono $(0, 1, 1)^T \geq 0$. Si può quindi concludere che la soluzione è ottima.
- (ii) Poiché i coefficienti di costo ridotto non sono strettamente positivi, non si può concludere niente sull'unicità della soluzione.

□

Esercizio 7.3.4 Sia dato il problema di PL

$$\begin{aligned} \min \quad & -4x_1 + 9x_3 + 12x_4 - 5x_5 + 7x_6 \\ \text{s.t.} \quad & x_1 + 2x_2 - x_3 + x_4 + 2x_5 + 2x_6 = 3 \\ & x_2 + x_3 + 2x_4 + x_5 + 2x_6 = 6 \\ & -x_1 + 2x_3 + 2x_4 - 2x_5 + x_6 = 5 \\ & x_i \geq 0, \quad i = 1, \dots, 6 \end{aligned}$$

- (i) Si verifichi che le variabili $(x_1 \ x_2 \ x_3)$ individuano una base ottima.
- (ii) Si determini l'intervallo di valori entro cui può variare il termine noto b_2 del secondo vincolo affinché la base individuata da $(x_1 \ x_2 \ x_3)$ rimanga ottima. Qual è l'espressione che lega il valore ottimo della funzione obiettivo a b_2 ?
- (iii) Si supponga di inserire una nuova variabile $x_7 \geq 0$ con colonna dei coefficienti $A_7 = \begin{pmatrix} 0 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix}$ e coefficiente di costo $c_7 = 18$. L'inserimento di questa nuova variabile consente di ottenere un vantaggio? In caso di risposta negativa, si determini il valore di c_7 per cui l'uso di questa variabile può essere economicamente competitivo.

- (i) La base individuata dalle variabili $(x_1 \ x_2 \ x_3)$ è

$$B = \begin{pmatrix} 1 & 2 & -1 \\ 0 & 1 & 1 \\ -1 & 0 & 2 \end{pmatrix} \quad B^{-1} = \begin{pmatrix} -2 & 4 & -3 \\ 1 & -1 & 1 \\ -1 & 2 & -1 \end{pmatrix}$$

La corrispondente matrice fuori base è

$$N = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 2 \\ 2 & 1 & 2 \\ 2 & -2 & 1 \end{pmatrix}$$

Si possono quindi calcolare i coefficienti di costo ridotto

$$\gamma = c_N - N^T(B^{-1})^T c_B = \begin{pmatrix} 12 \\ -5 \\ 7 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} 0 & 6 & 1 \\ 1 & -1 & 1 \\ 1 & 2 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} -4 \\ 0 \\ 9 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 3 \\ 1 \\ 2 \end{pmatrix}.$$

Poiché $\gamma \geq 0$, la soluzione è ottima e vale

$$x_B^* = B^{-1}b = \begin{pmatrix} 3 \\ 2 \\ 4 \end{pmatrix}, \quad x_N^* = \begin{pmatrix} x_4 \\ x_5 \\ x_6 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}.$$

- (ii) Supponiamo che $\tilde{b}^T = (3, b_2, 5)^T$. In questo caso si tratta di verificare che la soluzione sia ancora ammissibile cioè che $B^{-1}\tilde{b} \geq 0$.

$$\begin{pmatrix} -2 & 4 & -3 \\ 1 & -1 & 1 \\ -1 & 2 & -1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 3 \\ b_2 \\ 5 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 4b_2 - 21 \\ 8 - b_2 \\ 2b_2 - 8 \end{pmatrix} \geq 0$$

Si individua l'intervallo $b_2 \in [21/4, 8]$. Per un valore di b_2 in questo intervallo la funzione obiettivo vale

$$f^*(b_2) = -4(4b_2 - 21) + 9(2b_2 - 8) = 12 + 2b_2.$$

- (iii) L'introduzione della variabile x_7 consente di ottenere un vantaggio se la soluzione ottima cambia. Possiamo verificare se il coefficiente di costo ridotto relativo alla variabile x_7 è non negativo oppure no. Risulta:

$$\gamma_7 = c_7 - c_B^T B^{-1} A_7 = 18 - (-4 \ 0 \ 9) \begin{pmatrix} -2 & 4 & -3 \\ 1 & -1 & 1 \\ -1 & 2 & -1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix} = 1.$$

Poiché $\gamma_7 > 0$ la soluzione ottenuta al punto (i) è ancora ottima per il problema aumentato; non c'è quindi alcun vantaggio nell'inserire la variabile x_7 .

Si può avere un vantaggio se risulta $\gamma_7 < 0$, cioè se $c_7 - 17 < 0$. In questo caso infatti non si può concludere che la soluzione è ottima (ma nemmeno che non lo è).

□

Esercizio 7.3.5 Sia $x^* = (1, 1, 0, 0)^T$ una soluzione di base ammissibile per un problema di Programmazione Lineare e sia $(\gamma_1, \gamma_2)^T = (-1, 0)^T$ il vettore dei costi ridotti associato alle variabili fuori base x_3 ed x_4 . Se il valore della funzione obiettivo in x^* è pari a 12, ovvero $c^T x^* = 12$ dire qual è il valore della funzione obiettivo nel punto ammissibile $\bar{x} = (2, 3, 2, 2)^T$.

Si ha $z = c_B^T B^{-1} b + \gamma^T x_N$ cioè $z(x^*) = c_B^T B^{-1} b = 12$ e $z(\hat{x}) = c_B^T B^{-1} b + \gamma_1 x_3 + \gamma_2 x_4$. Si ottiene quindi $z(\hat{x}) = 12 - 2 = 10$. □

Esercizio 7.3.6 Data una soluzione ammissibile di base $\bar{x} = (1, 2, 1, 0, 0)$ di valore $z(\bar{x}) = 7$, siano $\gamma_1 = 3 + h$ e $\gamma_2 = 2$ i costi ridotti associati alle variabili fuori base x_4 ed x_5 . Determinare il valore del parametro h per il quale la soluzione ammissibile $\hat{x} = (0, 1, 0, 2, 2)^T$ ha valore 5.

Si ha

$$z = c_B^T B^{-1} b + (c_N^T - c_B^T B^{-1} N)x_N = c_B^T B^{-1} b + \gamma^T x_N.$$

Sappiamo che $z(\bar{x}) = c_B^T B^{-1} b = 7$. Nel punto \hat{x} si ha: $z(\hat{x}) = c_B^T B^{-1} b + \gamma_1 x_4 + \gamma_2 x_5 = 7 + (3+h)\hat{x}_4 + 2\hat{x}_5 = 7 + (3+h)2 + 4$ e quindi si ottiene l'equazione:

$$2h + 17 = 5$$

da cui $h = -6$. □