

TU Berlin Fakultät IV
Institut für Energie und Automatisierungstechnik
Fachgebiet Elektronische Mess- und Diagnosetechnik
Praktikum Messdatenverarbeitung

Praktikum Messdatenverarbeitung

Termin 7

Özgü Dogan (326 048)
Timo Lausen (325 411)
Boris Henckell (325 779)

3. Juli 2012

Gruppe: G1 Fr 08-10

Betreuer: Jürgen Funk

Inhaltsverzeichnis

1	Vorbereitungsaufgaben	1
1.1	Vorbereitungsaufgaben zu Termin 7	1
1.1.1	Chirp-Signal erzeugen	1
1.1.2	Matlab-Funktion: Frequenzverlauf über der Zeit	2
1.1.3	Matlab-Funktion: Frequenzverlauf anhand Spektrogramm	3
1.1.4	Drehzahl-Berechnung anhand Amplitudenspektrum des Motorstroms	4
2	Quellcodes	6
2.1	Codes aus Termin 7	6
2.1.1	Frequenzverlauf über der Zeit	6
2.1.2	Frequenzverlauf aus dem Spektrogramm	7
2.1.3	Algorithmus zur Drehfrequenzberechnung	8

1 Vorbereitungsaufgaben

1.1 Vorbereitungsaufgaben zu Termin 7

1.1.1 Chirp-Signal erzeugen

Als erstes sollte anhand Matlab ein chirp-Signal erzeugt und untersucht werden. Dieser wurde mit dem Aufruf `chirp()` erzeugt, dem man einen Zeitvektor, die Startfrequenz und weitere Angaben über den Verlauf geben konnte. Bei unserem Signal sollte ein linearer Frequenzanstieg erfolgen.

Als Beispiel wurde folgendes Signal erstellt:

```
t = 0 : 0.001 : 2
```

```
chirp(t,0,1,100)
```

Das Chirp-Signal und das Spektrogramm dazu sehen so aus:



Abbildung 1: erzeugtes Chirp-Signal über der Zeit



Abbildung 2: Spektrogramm des erzeugten Chirp-Signals

Man sieht einen Sinusverlauf, dessen Frequenz mit der Zeit immer größer wird. Wir vermuten einen linearen Abstieg der Frequenz. Im Spektrogramm kann man deutlich sehen, dass nach einer Sekunde die Frequenz den erwünschten Wert von 100Hz annimmt.

Weiterhin kann man die Auswirkung der Eingabevariablen des Spektrogrammaufrufs auf das entstehende Spektrogramm untersuchen. Hier sind zwei Beispiele, in denen einmal die Überlappungsfläche zwischen zwei Segmenten verkleinert wird und einmal die verwendete Fenstergröße vergrößert wird.



Abbildung 3: Überlappung zwischen den Segmenten im Spektrogramm wird kleiner gewählt

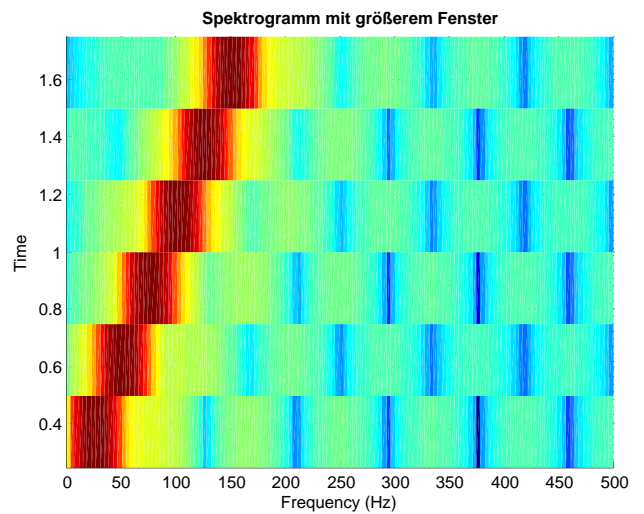


Abbildung 4: verwendete Fensterfolge wird größer gewählt

Innerhalb des gewählten Fensters, kann das verwendete Signal als stationär angenommen werden. Wird das Beobachtungsfenster kürzer, nimmt auch die Frequenzauflösung ab. Wird das Fenster zu groß, kann wiederum das Signal innerhalb des Fensters nicht mehr als stationär angenommen werden. Die Verschlechterung und Ungenauigkeiten im Spektrogramm kann man in den Plots oben gut erkennen.

1.1.2 Matlab-Funktion: Frequenzverlauf über der Zeit

Als nächstes sollte eine Matlab-Funktion erstellt werden, die im Zeitbereich die momentane Frequenz ermittelt. Dieser berechnete Frequenzverlauf über der Zeit sollte geplottet und mit dem erwarteten Verlauf verglichen werden. In die erstellte Funktion kann in den Codes am Ende des Protokolls eingesehen werden. Der entstandene Plot ist hier zu sehen:

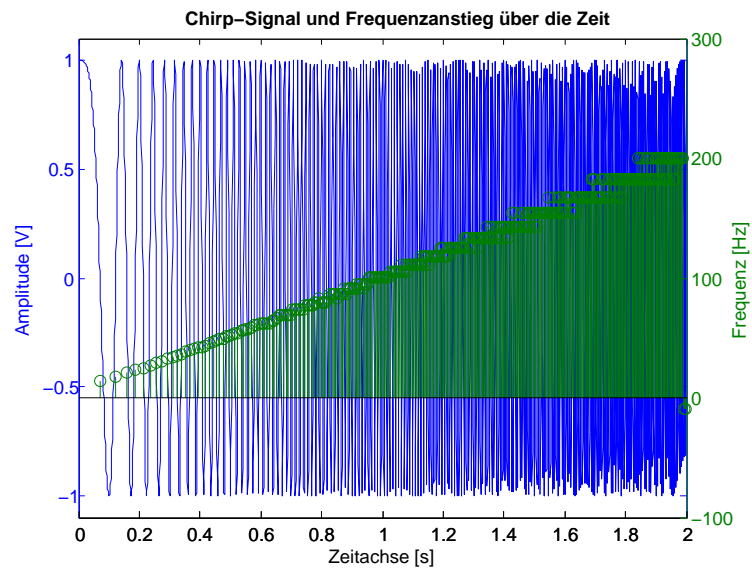


Abbildung 5: Chirp-Signal und der dazugehörige Frequenzanstieg, berechnet aus dem Zeitsignal

Da beim Erstellen des Chirpsignals ein linearer Anstieg der Frequenz vorausgesetzt war, wurde auch ein linearer Frequenzverlauf erwartet. Das Ergebnis bestätigt die Erwartung.

1.1.3 Matlab-Funktion: Frequenzverlauf anhand Spektrogramm

Nun sollte der gleiche Frequenzverlauf anhand des Spektrogramms ermittelt werden. Dafür implementierten wir eine weitere Matlab-Funktion, welche in den Codes zu sehen ist. Das erwartete Ergebnis war wieder ein positiver linearer Anstieg.



Abbildung 6: Chirp-Signal und der dazugehörige Frequenzanstieg, berechnet aus dem Spektrogramm

1.1.4 Drehzahl-Berechnung anhand Amplitudenspektrum des Motorstroms

Zuletzt wurde die Drehzahl des verwendeten Motors berechnet. Dafür wurden uns drei Messreihen mit jeweils Strom- und Tachomesswerten vorgegeben. Zunächst sollten die Amplitudenspektren der Motorströme erstellt werden, welche uns durch die DFT der Stromwerte gelang. Die erhöhten Amplitudenwerte entsprachen dabei den einfachen Vielfachen der Drehfrequenz des Motors mit der jeweiligen Versorgungsspannung. Die deutlich herausstehenden Peaks dagegen traten nur bei dem 18- oder 36-fachen Vielfachen der Drehfrequenz auf. Dieses Wissen nutzen wir, indem wir anhand eines Matlabalgorithmuses den höchsten Peak mit Index ausgaben lassen (die höchsten Peaks waren stets jene, die am nächsten zu der null standen), um daraus eine Frequenz zu bestimmen und durch 18 zu teilen. So berechneten wir die drei geforderten Drehfrequenzen. Der Algorithmus steht in den Codes, die drei Amplitudenspektren sehen folgendermaßen aus:

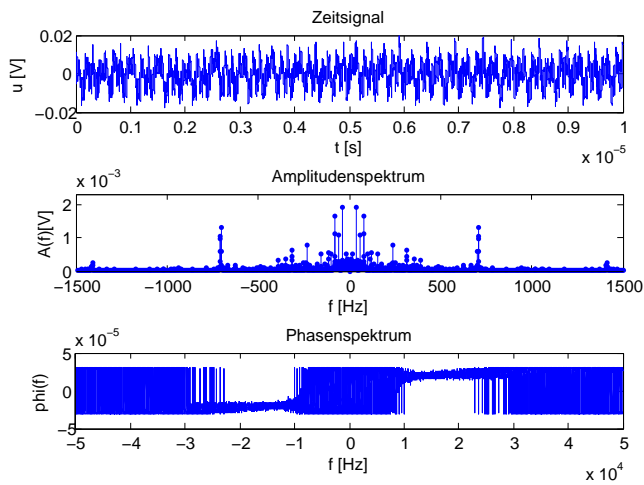


Abbildung 7: Spektrum des Motorstroms bei 10V

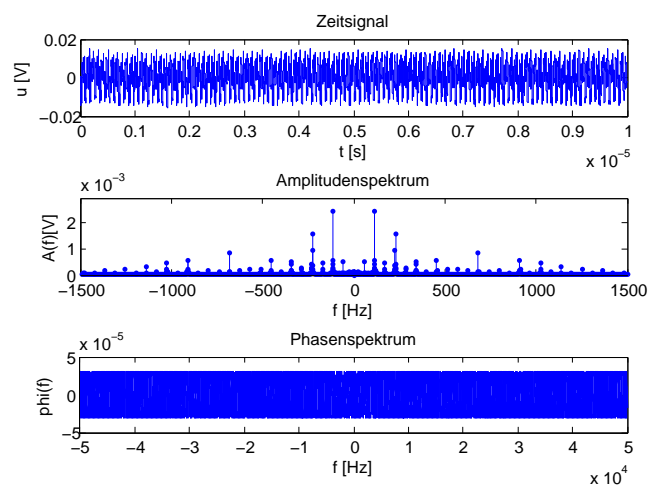


Abbildung 8: Spektrum des Motorstroms bei 20V

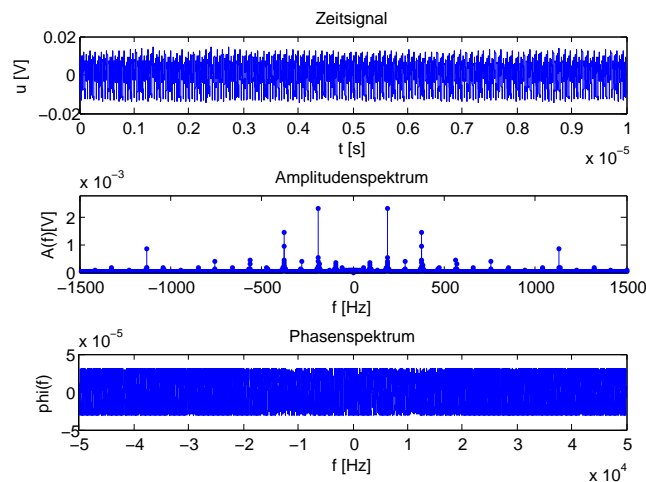


Abbildung 9: Spektrum des Motorstroms bei 30V

Die berechneten Drehfrequenzen betragen für die erste Messung (10V) = 2.1389Hz , für die zweite Messung (20V) = 6.3056Hz und für die dritte Messung (30V) = 10.4723Hz .

Außerdem wurden die Drehfrequenzen auch aus den jeweiligen Tachosignalen bestimmt. Dafür wurde genauso vorgegangen wie bei den Motorströmen. Die Spektren sind hier:

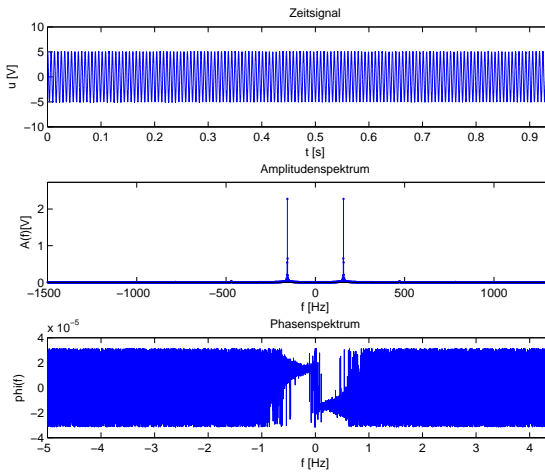


Abbildung 10: Spektrum des Tachosignals bei 10V

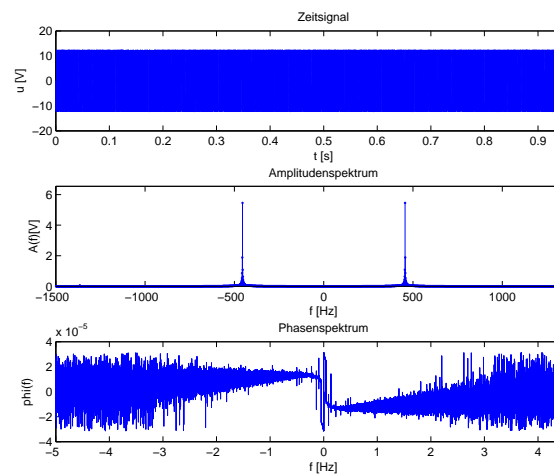


Abbildung 11: Spektrum des Tachosignals bei 20V

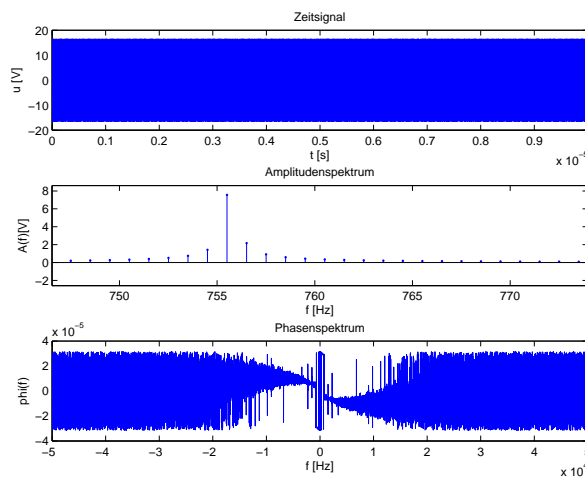


Abbildung 12: Spektrum des Tachosignals bei 30V

Die anhand der Tachosignale berechneten Drehfrequenzen betragen für die erste Messung ($10V$) = $8.6945Hz$, für die zweite Messung ($20V$) = $25.2503Hz$ und für die dritte Messung ($30V$) = $41.9171Hz$.

Es fällt auf, dass die Drehzahlen, welche über die Ströme berechnet werden, ca. 4mal kleiner sind als die Drehzahlen über die Tachowerte. Ein konstanter Faktor von 4 kann angenommen werden.

2 Quellcodes

2.1 Codes aus Termin 7

2.1.1 Frequenzverlauf über der Zeit

Listing 1: frequenz_{imZeitbereich}ausSignal

```

1 %Funktion zum Errechnen der Frequenz aus dem Zeitsignal
2
3 function frequenz_imZeitbereich_ausSignal (u, t)
4
5 p = length(t);
6 q = max(t)/p;
7
8 i = 0;
9 for k = 1:length(u)-1 %i = Anzahl der Nulldurchge
10     if (u(k) < 0 && u(k+1) >=0) || (u(k) > 0 && u(k+1) <=0)
11         i = i+1;
12     end
13 end
14
15 nulldurchgang = ones(1,i)*-9; %Vektor der Le i
16
17 j = 1;
18 for indx = 1:length(u)-1
19     if (u(indx) < 0 && u(indx+1) >=0) || (u(indx) > 0 && u(indx+1) <=0)
20         if abs(u(indx)) > abs(u(indx+1))
21             nulldurchgang(j) = indx+1;
22         else
23             nulldurchgang(j) = indx; %Index, welcher am nsten am Nulldurchgang ist, wird
                bernommen
24         end
25         j = j+1;
26     end
27 end
28
29 %Vektor fr Frequenzeintr
30 v = length(nulldurchgang);
31 frequenzen = ones(1,v)*-9;
32
33 for n = 1:v-4 %4 Nulldurchge , also 2 Perioden werden betrachtet
34     diff = nulldurchgang(n+4)-nulldurchgang(n);
35     frequenzen(n) = 1/(diff*0.5*q);
36 end
37
38 figure(1);
39 [AX H1 H2] = plotyy(t,u,nulldurchgang*(max(t)/p),frequenzen,'plot','stem');
40 % AXIS([0 2 -1.1 1.1]);
41 xlabel('Zeitachse_[s]');
42 set(get(AX(1),'Ylabel'),'String','Amplitude_[V]');
43 set(get(AX(2),'Ylabel'),'String','Frequenz_[Hz]');
44 title('\bf_u-Signal_und_Frequenzanstieg_ber_die_Zeit');
45 end

```

2.1.2 Frequenzverlauf aus dem Spektrogramm

Listing 2: frequenz_{durchSpektrogramm}

```

1 % Funktion zur Errechnung der Frequenzen durch das Spektrogramm
2
3 function frequenz_durch_Spektrogramm(x,t,t)
4
5

```

```

6 N=length(t);
7 fs=N/max(t);
8
9 wnsz=256;
10 wnoverlap= 250;
11 nr_abtastwerte_frequenz= 256;
12
13 [S,F,T]=spectrogram(x_t,wnsz,wnoverlap,nr_abtastwerte_frequenz,fs);
14
15 %spectrogram(x_t,wnsz,wnoverlap,nr_abtastwerte_frequenz,fs);
16
17 groesse = size(S);
18 maxfrequ = ones(1,groesse(1))*-9;
19 maxfrequ_umgerechnet = ones(1,groesse(1))*-9;
20 maxindx = ones(1,groesse(1))*-8;
21 maxindx_umgerechnet = ones(1,groesse(1))*-8;
22
23 for i=1:groesse(2)
24     [maxfrequ(i) maxindx(i)] = max(abs(S(:,i)));
25     maxfrequ_umgerechnet(i) = F(round(maxindx(i)+1));
26     maxindx_umgerechnet(i) = T(round(i));
27 end
28
29 maxindx_umgerechnet
30
31 figure(204);
32 [AX H1 H2] = plotyy(t,x_t,maxindx_umgerechnet,maxfrequ_umgerechnet,'plot','stem');
33 % AXIS([0 2 -1.1 1.1]);
34 xlabel('Zeitachse_[s]');
35 set(get(AX(1),'Ylabel'),'String','Amplitude_[V]');
36 set(get(AX(2),'Ylabel'),'String','Frequenz_[Hz]');
37 title('bf_Chirp-Signal_und_Frequenzanstieg_über_die_Zeit');
38 end

```

2.1.3 Algorithmus zur Drehfrequenzberechnung

Listing 3: Algorithmus zur Drehfrequenzberechnung

```

1 %MDV Praktikum 7 Vorbereitungsaufgabe 4 – Testprogramm
2
3 clear all ; clc ; close all ;
4
5 %Messwerte laden
6 messung1 = load('MotorStrom_10V_100kS.mat');
7 messung2 = load('MotorStrom_20V_100kS.mat');
8 messung3 = load('MotorStrom_30V_100kS.mat');
9
10 % Strme und Tachos identifizieren
11 strom1 = messung1.strom;
12 tacho1 = messung1.tacho;
13 strom2 = messung2.strom;
14 tacho2 = messung2.tacho;
15 strom3 = messung3.strom;
16 tacho3 = messung3.tacho;
17
18 %Versorgungsspannungen
19 A1 = 10;
20 A2 = 20;

```

```

21 A3 = 30;
22
23 f_T = 100000;
24 T_ges = 1/f_T;
25
26 %plottet Spektren der strme
27 [y_DFT_abs_10V_strom f_DFT_10V_strom]= MotorStrom_Amplitudenspektrum(strom1,T_ges,f_T,10,'b',1)
28 ;
29 [y_DFT_abs_20V_strom f_DFT_20V_strom]= MotorStrom_Amplitudenspektrum(strom2,T_ges,f_T,10,'b',2)
30 ;
31 [y_DFT_abs_30V_strom f_DFT_30V_strom]= MotorStrom_Amplitudenspektrum(strom3,T_ges,f_T,10,'b',3)
32 ;
33
34 %findet Index vom hchsten Peak
35 [maxwert10_strom maxind10_strom] = max(y_DFT_abs_10V_strom);
36 [maxwert20_strom maxind20_strom] = max(y_DFT_abs_20V_strom);
37 [maxwert30_strom maxind30_strom] = max(y_DFT_abs_30V_strom);
38
39 %berechnet entsprechende Drehzahl
40 Drehzahl_Motor_10V_strom = abs(f_DFT_10V_strom(maxind10_strom))/18
41 Drehzahl_Motor_20V_strom = abs(f_DFT_20V_strom(maxind20_strom))/18
42 Drehzahl_Motor_30V_strom = abs(f_DFT_30V_strom(maxind30_strom))/18
43
44 %plottet Spektren der tachos
45 [y_DFT_abs_10V_tacho f_DFT_10V_tacho]= MotorStrom_Amplitudenspektrum(tacho1,T_ges,f_T,10,'b',4)
46 ;
47 [y_DFT_abs_20V_tacho f_DFT_20V_tacho]= MotorStrom_Amplitudenspektrum(tacho2,T_ges,f_T,20,'b',5)
48 ;
49 [y_DFT_abs_30V_tacho f_DFT_30V_tacho]= MotorStrom_Amplitudenspektrum(tacho3,T_ges,f_T,30,'b',6)
50 ;
51
52 %findet Index vom hchsten Peak
53 [maxwert10_tacho maxind10_tacho] = max(y_DFT_abs_10V_tacho);
54 [maxwert20_tacho maxind20_tacho] = max(y_DFT_abs_20V_tacho);
55 [maxwert30_tacho maxind30_tacho] = max(y_DFT_abs_30V_tacho);
56
57 %berechnet entsprechende Drehzahl
58 Drehzahl_Motor_10V_tacho = abs(f_DFT_10V_tacho(maxind10_tacho))/8
59 Drehzahl_Motor_20V_tacho = abs(f_DFT_20V_tacho(maxind20_tacho))/8
60 Drehzahl_Motor_30V_tacho = abs(f_DFT_30V_tacho(maxind30_tacho))/8
61
62 % Drehzahl_Motor_10V_tacho/Drehzahl_Motor_10V_strom
63 % Drehzahl_Motor_20V_tacho/Drehzahl_Motor_20V_strom
64 % Drehzahl_Motor_30V_tacho/Drehzahl_Motor_30V_strom
65
66 Drehzahl_Motor_10V_tacho/Drehzahl_Motor_10V_strom
67 Drehzahl_Motor_20V_tacho/Drehzahl_Motor_20V_strom
68 Drehzahl_Motor_30V_tacho/Drehzahl_Motor_30V_strom

```