

Lab2

3240104875

王耀

2025/7/5

任务一

AVX 部分，看到优化提示意识到，转置 32bit 后一组是四个 `uint8_t`。但是这么读进去就算是转化成 `uint64_t` 也不过 256 个 bit。我去求助 GPT，但是它给我回了一堆有点胡言乱语的东西。

根据 lab2 的优化提示，如果要对那样的 for 循环进行向量化，最直接的想法是一次读 4 个运算 4 个，但是这显然太浪费读取时间，而且也没有这么小的连续地址类型，能实现的函数又太大材小用，不合适。

那我多读一点，进行分块矩阵运算？可是 AVX 似乎只是向量化工具，而非分块矩阵工具，或许可以成为一个思路。

为什么要用 `B_reshape` 呢？这不是限制吗？如果用 `B`，可以一次读入更多的数据，`_mm512_dpbusd_epi32` 可以直接对 64 个 8bit 数进行分组内积，只要求和就能得到大量的内积片段，似乎比用 `B_reshape` 的效率高多了。

难道是我用 `B_reshape` 的方法不对？还是先着手于 `B_reshape` 的应用，但是考虑如何降低读取次数还能计算乘法想了很久。现决定暴力优化，硬读硬算，然后成功得到了 1.6s 的好成绩，优化系数是小于 0.1 的，有点幽默。

我尝试减少 `A` 读取的次数，这次实现了 0.69 的速度，算是加速了，但是不多。

我抛弃了 `B_reshape`，优化到 0.09 了，1.57619 倍。核心是 `_mm512_dpbusd_epi32` 和 `_mm512_reduce_add_epi32`，这是很好的，但是我感觉还能再优化，明显的 `A` 和 `B` 的读取次数还没有压到最小，寄存器还能利用。

AMX 部分，我几乎就按照样例写了一遍，就是用错了 `dpbusd` 和 `dpbsud`，导致了一个错误。AMX 加速了 166.676 倍，用时 0.0208975。这个数据很震撼我。可见我的 AVX 还要再摸索一下提升性能。快乐 AMX。

```
Submit is completed
Message:
    judge successfully finished
Score 100.00 max.100 (Unweighted)
Judgement Message:
    Correct, time: 18ms
h3240104875@sct101:~/test/HPC101/src/lab2/AMX$
```

```
2025-07-12 10:11:11.604 Submission completed
Submit is completed
Message:
    judge successfully finished
Score 91.43 max.100 (Unweighted)
Judgement Message:
    Correct, time: 40ms
```

接下来我继续优化 AVX。目前的思路是减少 `A` 或 `B` 的读取次数。我写的新版本里，以 4 个 `A` 中的向量作为一组，对应计算所有 `B` 向量。但是学出现了我意料之外的结果：加速仅仅 1.16 倍。我分析了一下，新版本虽然减少了 `B` 的读取，但是显著增加了保存结果的 `C` 块清零的次数和计算 `C` 块和的函数的调用次数，整整翻了个倍。`_m512i_reduce_add_epi32` 和 `_m512i_setzero_si512` 的执行耗时显然是要大于读取的。

更正后略微提升，优化倍数 1.76503。下一步，我尝试扩大读取 `A` 的数据规模，并加入预取功能。使用了 `_mm_prefetch`，优化系数 2.10。有所提升。我在调整了预取的提前量之后，优化了一点。但是我尝试扩大 `A` 一次读取的规模，却发现效果不是很明显。可能是因为第一轮没有预取的慢速和之后 `B` 减少读取的提速相抵消了。

提交了一下，得到了幽默 62 分。我感觉 `reduce_add` 浪费了很长时间，有没有办法能用 `storeu` 来做呢？可以免去这部分的加法时间。

我尝试转换思路，按照优化提示中的那种方法来做，我打算试试广播一行中的每一个元素，`dpbusd` 然后进行累加最后 `storeu`。将矩阵乘法拆解，会发现 `C` 的第一行就是 `A` 的第一行的每个元素（其实是每四个）与 `B_reshape` 中每行做乘法然后累加。新思路得到了 72 分，看看能否继续优化。经过取更多的 `B` 后，时间来到 39ms，加速比到了 3.995564，得分 91.43

（测试 40ms），这是好的。

思考题

首先，a 是输入的图像数据，b 中储存了需要求的插值点坐标。

21 行和其他的 None 都是为了拓展维度，虽然不改变数据，但是会多加一层 C 语言中的 [1]，增维来适配后续运算。

24 行 `a[n_idx,x_idx,y_idx]` 的 shape 是 $N*H2*W2*C$ ，这些 idx 在这里实际上就是取所有图片（n_idx）的所有插值点的坐标向下取整（x_idx,y_idx）的所有通道值（最后一个参数未传入）构成的矩阵。

24 行中参与运算的三个向量是 `a[...](N*H2*W2*C)`，`x_mul(N*H2*W2*1)`，`y_mul(N*H2*W2*1)`，根据 numpy 运算的默认广播，会把 `x_mul` 的值复制粘贴 C-1 成一个 $(N*H2*W2*C)$ 的向量，然后再进行运算。

对于 `reshape.cpp`，整体是将矩阵分块（ $16*64$ ），逐个改变。第一版函数，完全不知道是怎么想出来的，太神奇了。首先是从分块的第一行和第九行读取前半，然后第一行在前，第九行在后，也就是 `t0` 为 `a00 a01 ... a0 31 a80 a81 ... a8 31`，其他的类似。实现过程是读取 256 位（`_mm256_loadu_epi64`），延拓成 512 位（`_mm512_castsi256_si512`），高位插入第九行的 256 位（`_mm512_inserti64x4`）。然后利用 `_mm512_mask_permutexvar_epi64` 进行 64 位的置换，结果储存在 `r` 中。这里仍然以 `r0` 为例。`0xccc` 是 11001100，但是在内存中读取认为的第一位却是 0，所以前 16 个数取 `t0`，也就是第一行的 0-15，下 16 个取 `t4`，第五行的 0-15，九行的 0-15，十三行的 0-15。

同理，`r2` 分别是 3，7，11，15 的 0-15 位，故而下一步 `t0` 按照 10101010 来，`t0` 是 1，3，5，7，9，11，13，15 的 0-7，`t1` 是 2，4，6，8，10，12，14，16 的 0-7，最终 `r0` 就是 1，2，3，...，16 的 0-3 位，存入内存即可。

这个思路真的很奇妙，很难想象是怎么想出来的。

对于另一个函数，这个函数开始时考虑了行数不为 16 的倍数的情况，但是我觉得好像有篡改 `B_reshape` 之外数据的风险，可能会将 `B_reshape` 外的某些数据置 0。整体上来讲这个函数和第一个的思路是相似的。`_mm512_unpacklo_epi32`（两个参数向量取 32，弃 32，轮流进行）这个函数使得 `t0` 为 `a00 a01 a02 a03 a10 a11 a12 a13 a08 a09 a0,10 a0,11`，类似的交错。然后再使用 `_mm512_unpacklo_epi64` 处理 `t0` 和 `t2`，使得 `r0` 成为 0,0-3 1,0-3 2,0-3 3,0-3 ,0,16-19 如此类似的交错。`r4` 则对应 4-7 行的同样类似的交错。

之后使用 `_mm512_shuffle_i32x4` 函数（`0x88` 下就是取两个向量的 0-127 256-383 位然后拼接），使得 `t0` 成为 0,0-3 1,0-3 2,0-3 3,0-3 0123 32-35，4567 0-3 32-35。然后在使用一次，因为 `t8` 是 8-11 0-3 32-35，12-15 0-3 32-35，再结合，即可得 `r0` 为转置后的第一行。