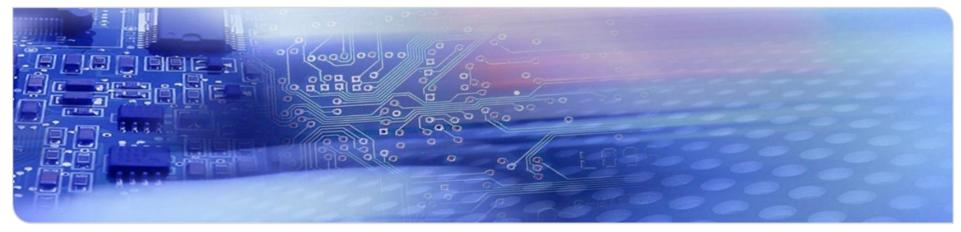


Hardware/Software Co-Design

Übung 7 - Wiederholung M.Sc. Fabian Lesniak



Agenda



- Wiederholung ausgewählter Themen
 - Profiling
 - Partitionierungsalgorithmen
 - Hierarchical Clustering
 - Tabu-Search



3.5.3 Optimal Profiling Instrumentation

- How do we instrument the code to minimize overheads?
 - "Optimally Profiling and Tracing Programs" Thomas Ball, James Larus
- QPT, Programm-Profiler und Tracing-System
 - Instrumentierungsbasierte profiling und tracing Algorithmen
 - **Profiling:** Es werden die Verzweigungs- bzw. Ausführungshäufigkeiten jedes sequentiellen Programm-Basisblocks gemessen.
 - Tracing: Die Ausführungsreihenfolge der Programm-Basisblöcke wird protokolliert.
- Diese daraus gewonnenen Daten erlauben die Berechnung der Ausführungskosten der Prozeduren in einem Programm.

3.5.3 Profiling & Tracing mit QPT (I)



- Definition: Basisblock
 - Ein Basisblock ist eine Sequenz von aufeinanderfolgenden Befehlen, in welche der Kontrollfluß eintritt und diese wieder verläßt, ohne Halt oder Möglichkeit daraus zu verzweigen, ausgenommen an deren Ende.

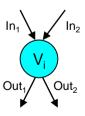
■ Definition: Kontrollflußgraph (CFG)

Ein Kontrollflußgraph (CFG) ist ein gerichteter Graph (mit Wurzel) G=(V, E) mit einem speziellen EXIT-Knoten (≠ Wurzel), so daß dieser Graph mit einem Programm auf folgende Weise korrespondiert:

Jeder Knoten in V repräsentiert einen Basisblock und jede Kante in E repräsentiert eine Kontrollverzweigung von einem Basisblock zu einem anderen.

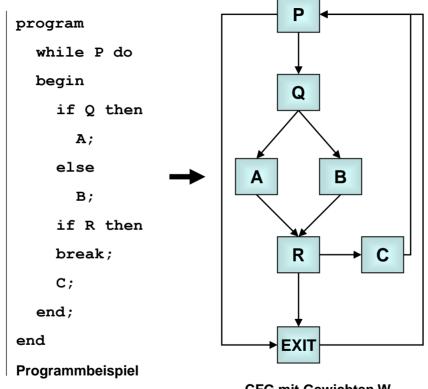
Definition: Gewichte W eines CFG

- Als Gewichte W des CFG wird allen Kanten aus E ein nicht-negativer Wert zugeordnet, wobei die Summe der Gewichte der eingehenden bzw. ausgehenden Kanten eines Knotens gleich sind (Bilanz: Σ in_i= Σ out_i).
- Das Gewicht eines Knotens aus V ist einfach die Summe der eingehenden bzw. nur ausgehenden Kanten (=Ausführungshäufigkeit B_i).



3.5.3 Profiling mit QPT (IV)

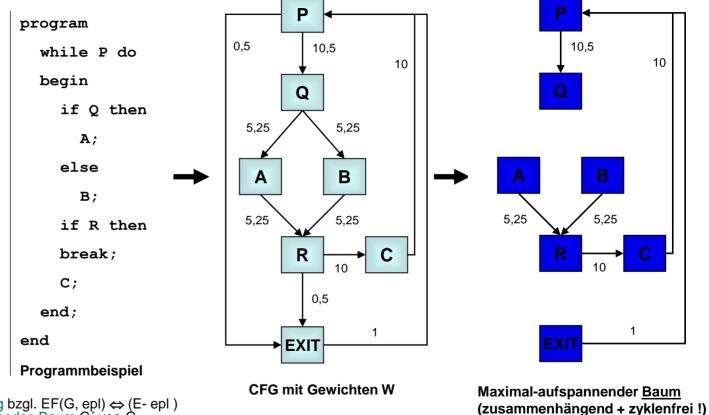
- CFG erstellen
- Initiale Messung der Häufigkeiten



CFG mit Gewichten W

3.5.3 Profiling mit QPT (IV)

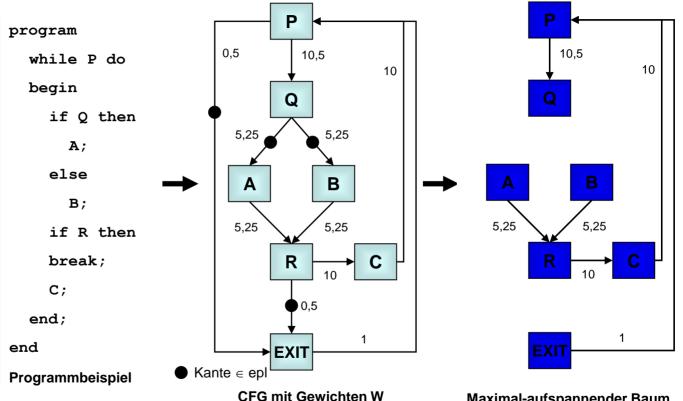
- 1. CFG erstellen
- Initiale Messung der Häufigkeiten
- 3. Generierung des MAB



■ epl liefert eine minimale Lösung bzgl. EF(G, epl) ⇔ (E- epl) bildet einen maximal aufspannenden Baum G´von G

3.5.3 Profiling mit QPT (IV)

- 1. CFG erstellen
- Initiale Messung der Häufigkeiten
- 3. Generierung des MAB
- Platzierung der Zähler auf den fehlenden Kanten bzgl. CFG
- Häufige Ausführung zur Generierung der Statistik und Ermittlung der mittleren Häufigkeiten.



■ epl liefert eine minimale Lösung bzgl. EF(G, epl) ⇔ (E- epl) bildet einen maximal aufspannenden Baum G´von G Maximal-aufspannender <u>Baum</u> (zusammenhängend + zyklenfrei !)

Partitionierung - Überblick



- 4.1 Einführung, Partitionierungsansätze, Komplexität
- 4.2 Klassifikation von Partitionierungsalgorithmen
- 4.3 Konstruktive Algorithmen
 - 4.3.1 Hierarchisches Clustering
- 4.4 Iterative Algorithmen
 - 4.4.1 Tabu-Search
 - 4.4.2 Kernighan Lin
 - 4.4.3 Fiduccia Mattheyses
 - 4.4.4 Integer Linear Programming ILP
 - 4.4.5 Simulated Annealing
 - 4.4.6 Genetische Algorithmen
- 4.5 Hardware/Software Partitionierungsverfahren und Co-Design-Systeme

4.1 Kostenfunktionen zur Hardware/Software-**Partitionierung**



Beispiel für eine Kostenfunktion:

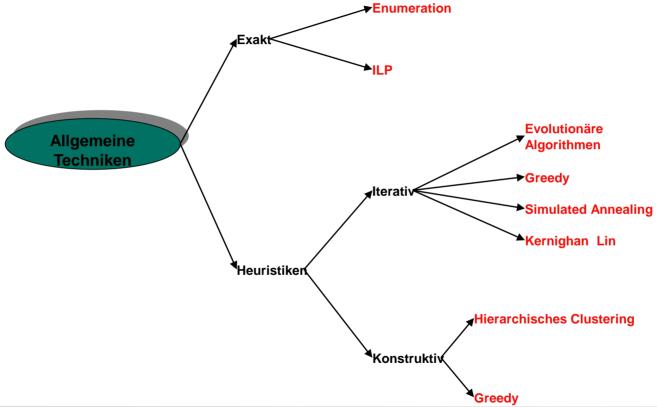
$$f(C,L,P) = k_1 \cdot h_c(C,\overline{C}) + k_2 \cdot h_L(L,\overline{L}) + k_3 \cdot h_P(P,\overline{P})$$

$$C \cong \text{Systemkosten in [Euro]}$$

- L ≅ Ausführungszeit in [sec] (Latency)
- P ≅ Leistungsaufnahme in [W]
- hC, hL, hP, geben an, wie stark C, L, P die Entwurfsbedingungen (Constraints C, L, P überstrichen) verletzen.
- k1, k2, k3 ≅ Gewichtung und Normierung

4.2 Klassifikation von Partitionierungsalgorithmen (I)





4.4.1 Tabu-Search Algorithmus: Beispiel (I)



L29 L48 L86 L10 C=230 C=210 C=70 C=25 C=12 L20 L39 L58 L96 C=200 C=90 C=20 C = 180C = 40C = 10L30 L49 C=80 L68 L87 I 11 C=150 C=95 C=17 L59 L97 C = 110C=55 C = 110C=100 C=7 C=9L12 L50 L69 L88 C=98 C=89 C=70 C=30 C=16 L22 L60 L98 L41 C=20 C=108 C=90 C=95 C = 60C = 30L89 C=89 C=87 C=80 C=48 C=35 L23 L42 L61 L99 C=98 C=89 C=30 C=90 C=72 C = 36L90 L14 L33 L71 C=77 C=79 C=50 C=39 C = 86L62 L100 C=85 C=93 C=86 C=78 C=45 C=48 L15 L72 L91 C=87 C=86 C=52 C=40 L63 L101 C=86 C=73 C=50 C=84 C=81 C=25 L16 L92 C=95 C=90 C=86 C=53 C=36 L26 L64 L102 C=85 C=80 C = 80C=38 C=18 · L36 🕰 L55 L93 L17 L74 C=88 C=60 C = 87C = 80C=24 L65 L84 L103 L46 C=87 C=93 C=85 C=12 C = 77C=17 L18 L56 L75 L94

C=75

C = 90

L47

C=86

L66

C=84

C=78

L76

C=80

C=9

L95

C = 30

L104

C=20

n_{Tabu_Liste}=10 k=6 Stop_Cnd: BS <5

		_
BS:	CS:	Step:
100	100	Start: L21
89	89	L21 ⇒L31
87	87	L31 ⇒L32
86	86	L32 ⇒L33
85	85	L33 ⇒L34
81	81	L34 ⇒L44
80	80	L44 ⇒L45
80	80	L45 ⇒L36
79	79	L36 ⇒L26
79	86	L26 ⇒L25
79	85	L25 ⇒L34
79	85	L34 ⇒L43
79	79	L43 ⇒L52
72	72	L52 ⇒L61

C=80

L38

C=85

C=93

L19

C=90

C=92

L28

C=82

Arbeitsphase



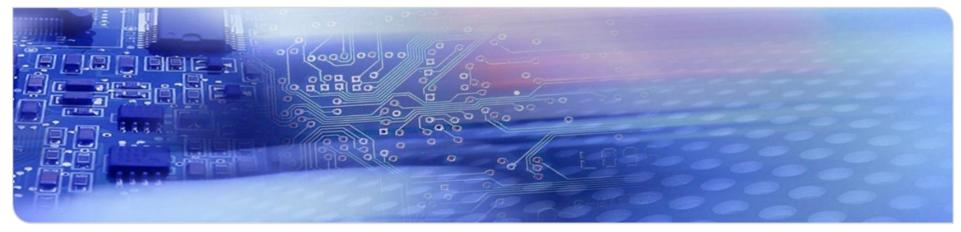
- Aufgabe 3.07: Profiling
 - Kanten-Frequenzproblem
- Aufgabe 4.01: Hierarchical Clustering
 - Verschmelzung von Knoten
- Aufgabe 4.0.2: Tabu-Search





Hardware/Software Co-Design

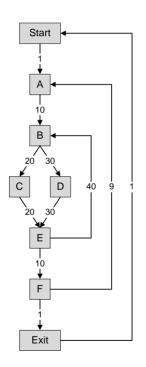
Übung 7 - Lösung M.Sc. Fabian Lesniak



Aufgabe 3.07: Profiling



Gegeben ist folgender Kontrollflussgraph mit Gewichten:

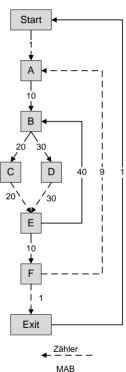


- a) Was ist der Unterschied zwischen WCET und Profiling? Welches findet zur Laufzeit bzw. Compilezeit statt?
- b) Welches Graphenproblem wurde in der Vorlesung bei Profiling vorgestellt und gelöst?
- c) Bestimmen Sie den maximal aufspannenden Baum (MAB) des Kontrollflussgraphen. Sie können in der Zeichnung die Kanten, die zum MAB gehören, mit einem X markieren.
- d) Auf welchen Kanten werden jetzt die Z\u00e4hler f\u00fcr das Profiling platziert? Markieren Sie diese mit einem Kreis.
- e) Warum wird in diesem Verfahren der Maximale und nicht der Minimale Aufspannende Baum verwendet?
- f) Wie können die restlichen Zählerwerte aus den platzierten Zählern bestimmt werden?

Lösung Aufgabe 3.07: Profiling



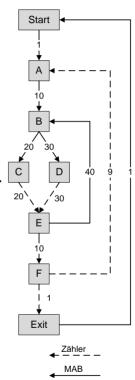
- a) Was ist der Unterschied zwischen WCET und Profiling? Welches findet zur Laufzeit bzw. Compilezeit statt?
 - WCET bestimmt die maximale Ausführungszeit anhand einer statischen Quellcodeanalyse. Profiling hingegen findet zur Laufzeit statt und misst die Verzweigungs- bzw. Ausführungshäufigkeiten jedes Basisblockes.
- b) Welches Graphenproblem wurde in der Vorlesung bei Profiling vorgestellt und gelöst?
 - Kanten-Frequenzproblem
- c) Bestimmen Sie den maximal aufspannenden Baum (MAB) des Kontrollflussgraphen. Sie können in der Zeichnung die Kanten, die zum MAB gehören, mit einem X markieren.
- d) Auf welchen Kanten werden jetzt die Zähler für das Profiling platziert?
 Markieren Sie diese Kanten.



Lösung Aufgabe 3.07: Profiling



- e) Warum wird in diesem Verfahren der maximal und nicht der minimal aufspannende Baum verwendet?
 - Ziel ist das Platzieren der Zähler auf Kanten mit möglichst wenigen Aufrufen, um den Overhead für das Profiling möglichst gering zu halten. Da die Zähler auf den Kanten platziert werden, die vom Aufspannenden Baum nicht verwendet werden, sollten die Kanten des MAB möglichst maximal sein, damit die niedrigen Kanten übrig bleiben.
- f) Wie können die restlichen Zählerwerte aus den platzierten Zählern bestimmt werden?
 - Die freien Zählerstellen bilden einen Baum. An den Blättern des Baumes sind alle bis auf einen Zählerwert bekannt und durch die Flussgleichungen kann dieser Zählerwert bestimmt werden. Somit ist es sukzessive möglich sämtliche Werte zu bestimmen.





Profiling

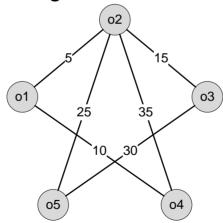
- Unterschied zu WCET und Tracing?
- Welches Problem wird gelöst?
- Warum wird ein MAB verwendet?
- Welche Eigenschaften hat dieser?
- Wie wird dieser angewendet?
- Was bedeuten die Zahlen an den Kanten?



Aufgabe 4.01: Hierarchical Clustering

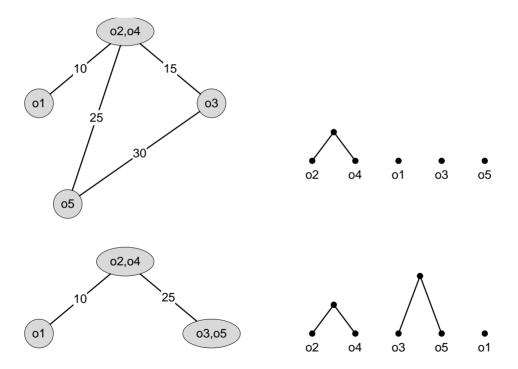


Führen Sie das Hierarchical Clustering Verfahren anhand des gegebenen Graphen durch. Bei der Verschmelzung der Knoten soll die Maximum-Metrik angewandt werden, d.h. das Kantengewicht einer neuen Kante entspricht dem Maximum der vorherigen Kantengewichte.



Lösung Aufgabe 4.01: Hierarchical Clustering

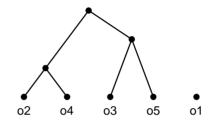




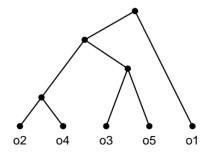
Lösung Aufgabe 4.01: Hierarchical Clustering













- Hierarchical Clustering
 - In welche Klasse von Verfahren gehört Hierarchical Clustering?
 - Wie werden Knoten verschmolzen?
 - Wie kann eine Bi-Partitionierung durchgeführt werden?



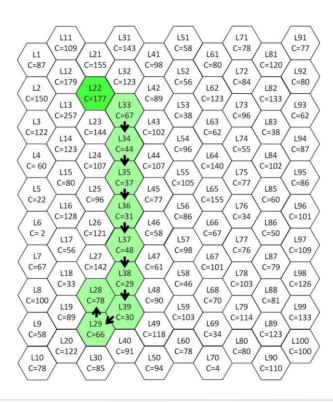
Lösung Aufgabe 4.02: Tabu-Search



- a) Führen Sie den Tabu-Search Algorithmus auf der in Figure 4.4. gegebenen Lösungsmenge jeweils für die zwei unterschiedlichen Startpunkte "L22" und "L71" aus. Der Algorithmus soll mit der Stop-Condition C < 5 beendet werden und verfügt über eine Tabu-Liste der Länge 8.
- b) Kann das Verfahren Hill-Climbing?
- c) Findet das Verfahren die global beste Lösung?

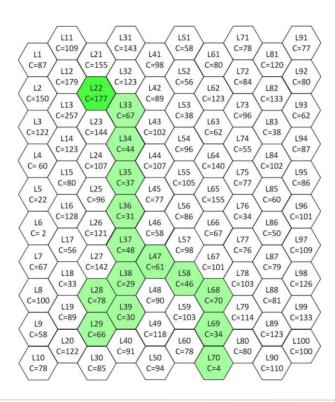
Aufgabe 4.02: Tabu-Search





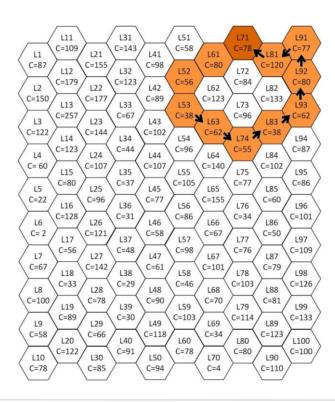
Aufgabe 4.02: Tabu-Search





Aufgabe 4.02: Tabu-Search





Lösung Aufgabe 4.02: Tabu-Search



- a) Führen Sie den Tabu-Search Algorithmus auf der in Figure 4.4. gegebenen Lösungsmenge jeweils für die zwei unterschiedlichen Startpunkte "L22" und "L71" aus. Der Algorithmus soll mit der Stop-Condition C < 5 beendet werden und verfügt über eine Tabu-Liste der Länge 8.</p>
- b) Kann das Verfahren Hill-Climbing?
 - Grundsätzlich verfügen alle iterative Verfahren über eine Hill-Climbing-Eigenschaft (also die Fähigkeit, auch Verschlechterungen in Kauf zu nehmen um aus lokalen Extrema herauszukommen). In diesem Beispiel wäre dies an mehreren Stellen z.B. bei L36->L37 oder bei L39->L29.
- c) Findet das Verfahren die global beste Lösung?
 - Dies ist möglich, es kann jedoch nie garantiert werden. Im vorgestellten Beispiel wird das globale Optimum nicht gefunden (dies liegt bei L6). Da man das globale Optimum aber im Voraus nicht kennt, kann man nur den Algorithmus mit unterschiedlichen Startkonfigurationen neu laufen lassen und dann (üblicherweise anhand der Stop-Condition) einen Wert definieren ab welchem man mit dem Ergebnis zufrieden ist.



- Für was kann TS gut eingesetzt werden?
- Wie geht der Algorithmus vor?
- Was ist die Tabu-Liste?
- Wie wird diese upgedated?
- Welche Komplexität hat der Algorithmus?

