

Fabian Lesniak, Oliver Sander



Hardware/Software Co-Design

Übungsskript

Institut für Technik der Informationsverarbeitung, Karlsruher Institut für Technologie

Kapitel 1: Einleitung

Aufgabe 1.01: Hardware/Software Co-Design

Diskutieren Sie die Vor- und Nachteile der Implementierung eines Systems in Hardware bzw. Software bzgl. folgender Kriterien:

a)	Entwu HW	rfszeit bzw. time-to-market
		Lange Entwicklungszeiten für full custom ASICs und Boards; Langer externer Fabrikationsweg (z.B. für Waver); "First time right"; Hoher Testaufwand
	HW	Einsatz von off-the-shelf components/module, dadurch i.a. komplizierteres Board
	SW	++
	SW	Erste Lösungen sind sehr schnell fertig; Fertigstellung kann in Stufen erfolgen +
		Softwarefehler können Post-Fabrication durch Softwareupdates beseitigt werden.
	HW	+ Nutzung rekonfigurierbarer Hardware (FPGAs): Post-Fabrication HW Updates
	HW/S	W + Gleichzeitige Entwicklung möglich
b)	Performanz	
	HW	++
	HW	Nichts ist schneller als ein full-custom ASIC
	11 **	FPGAs sind sehr schnell, vor allem wenn Parallelität ausgenutzt werden kann
	SW	
		Bestimmte Operationen können nur von dezidierter Hardware ausgeführt werden (z.B. restriktive Echtzeit-Bedingungen)
	SW	+
	SW	Die Rechenleistung kann auf mehrere Prozessoren verteilt werden
	511	Optimierung durch komplexere Algorithmen, die nur teilweise effizient in HW realisierbar sind
c)	Koster	1
	SW	++
		Programmierkenntnisse sind weit verbreitet; Compiler sind ausgereift und leicht zu bedienen; Änderungen an der Sprache sind relativ selten; geringe

Tool-Kosten

SW Off-the-shelf Mikrocontroller und Zubehör sind bedingt durch die hohen Stückzahlen billig SW Gefahr eines totalen Re-Designs ist klein HWHohe Tool- und Personalkosten durch lange Entwicklungszeiten HWASICs lohnen sich nur für große Stückzahlen HWRekonfigurierbare Hardware minimiert die Entwurfskosten im Vergleich zum **ASIC-Entwurf** HW Rekonfigurierbare Hardware kann benötigte Chipfläche reduzieren (dyn. Rekonfiguration, Compute in "Time & Space") d) Leistungsverbrauch HWHardware oft speziell auf das Design angepasst, verbracht nur die absolut notwendige Leistung HW Nicht benötigte Teile können abgeschaltet werden SW Hohe Taktraten für die Erfüllung von Echtzeitbedingungen notwendig SW Software verbraucht in der Regel mehr Leistung als Hardware. (dynamisches Steuerwerk, Programmspeicher, Caches, etc.) HW Rekonfigurierbare Hardware vergleichsweise viel Energie. Abhilfe: Low Power Flash FPGAs (Igloo FPGA von Microsemi) e) Wartbarkeit bzw. Änderbarkeit HW ASICs sind oft nicht-modulare Einzellösungen (=> IP Re-use) HWEin ASIC-Layout ist fest, keine nachträgliche Änderung SW Fast beliebige Änderungen möglich HWFPGAs sind zur Laufzeit konfigurierbar (rekonfigurierbar) HW/SW Rekonfigurierbare HW ermöglicht Änderung von SW & HW f) Testbarkeit HW++ CAD-Tools helfen sehr bei Entwurf und Synthese von korrekten Schaltungen HWZusatzlogik zum Testen und Debuggen kann direkt in die Schaltung integriert werden (JTAG Interface) HWSimulation der HW sehr Zeitaufwändig und Ressourcenhungrig

SW ++

Sehr ausgereifte Entwicklungsumgebungen zum Debuggen, Testen und Simulieren vorhanden.

SW

Unsauberes Design wegen kurzen Deadlines möglich (=> Software-Engineering).

HW/SW +

Rapid-Prototyping mit rekonfigurierbarer Hardware möglich / HiL (Hardware in the Loop)

HW/SW ---

Oft keine geeigneten Hilfsmittel für den Test von gemischter Hardware/Software

g) Sicherheit

HW ++

Redundanz durch Einsatz mehrerer gleichartiger Komponenten

HW ++

Hardware ist schwierig zu kopieren (Custom-ASICs, Multilayer Boards)

SW --

Software ist relativ einfach zu kopieren oder verändern, Schutzmechanismen aufwendig oder auf Hardwaresupport angewiesen

HW/SW +

Software passt nur zur entsprechenden Hardware

HW/SW ++

Realisierung von SIL4 (Safety Integrity Level) durch redundante Realisierung in HW und SW.

Aufgabe 1.02: Architekturen

Überlegen Sie sich Kriterien, welche die Entscheidung zur Realisierung einer Spezifikation in Hardware oder Software begünstigen.

- a) Was sind die wichtigsten Kriterien im Falle einer Zielarchitektur für
 - Steuerung einer Ampel:

Steuerungsdominant, Sicherheit, Einfache Konfigurierbarkeit, Umweltresistenz, Größe

• Mobiltelefon:

Steuerungs- und Datenfluss, Geringer Leistungsverbrauch, Größe, Stückzahl, zu realisierende Dienste (QoS)

• System zur Bildverarbeitung:

Datenflussdominant, Performanz, Durchsatz

• Kraftwerksüberwachung:

Steuerungsdominant, absolute Sicherheit, Redundanz, Reaktionszeit, harte Echtzeitbedingungen

- b) Welche unterschiedlichen Optimierungskriterien machen die Entscheidung Hardware/Software aus im Falle einer
 - Ein-Chip HW/SW-Lösung:

Kosten (nur günstig bei großen Stückzahlen), Gewicht, Größe, Zuverlässigkeit (Schirmung, Konnektoren), Leistungsverbrauch, interner vs. externer Kommunikationsaufwand, Kopierschutz

• Board-Level HW/SW-Lösung:

Erfüllbarkeit (Passt nicht auf einen Chip), Kosten (Standardchips sind günstiger), Entwurfszeit, Flexibilität, Verlässlichkeit

Geben Sie an, für welchen Anwendungs- bzw. Aufgabenbereich die eine bzw. die andere Lösungsvariante Vorteile bzw. Nachteile hat.

c) Für welche Anwendungsbereiche erscheinen Ihnen ASIPs (Prozessoren mit anwendungsspezifischem Instruktionssatz) sinnvoll? Versuchen Sie, für diese Anwendungsbereiche Charakteristika einer optimalen Architektur zu extrahieren und vergleichen Sie diese Anforderungen mit Realisierungen Ihnen bekannter ASIP-Architekturen (z.B. DSPs- Digitale Signalprozessoren).

Punkte, die für den Einsatz eines ASIPs statt einer Standard-CPU (DSP) sprechen:

- Kostengünstiger bei großen Stückzahlen, Leistungsverbrauch geringer, Operationsverkettung möglich, Parallelität möglich, spezialisierte Funktionen, Anpassung der Wortlänge, optimierte Speicherstrukturen, optimierter Datenpfad, Spezialregister.
- Aufgaben fest umrissen, keine Änderung wahrscheinlich, speziell zugeschnittener Befehlssatz erlaubt erhöhte Performanz durch Einsatz dedizierter Funktionseinheiten (heterogener vs. homogener Registersatz)