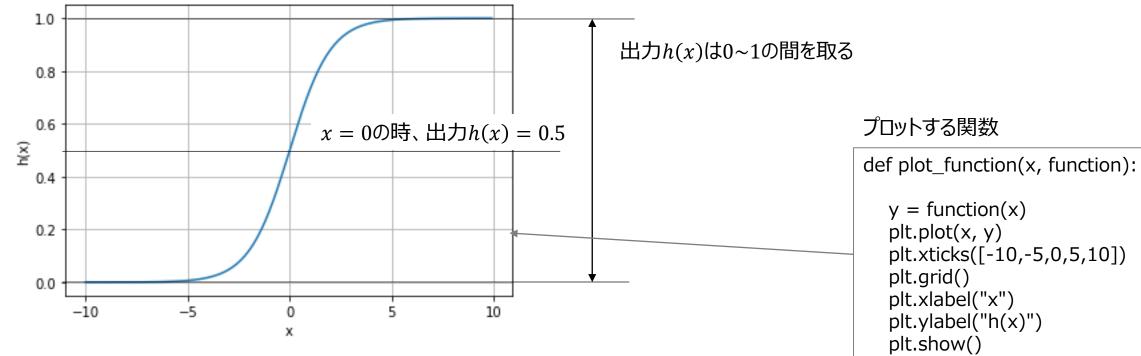
・活性化関数の一つで非線形関数。

$$h(x) = \frac{1}{1 + \exp(-x)}$$

【実装例】

def sigmoid(x): return 1/(1 + np.exp(-x))



plt.xticks([-10,-5,0,5,10])

- ・出力系に用いられる関数で分類問題で使われる。 (対し回帰問題では入力をそのまま出力する恒等関数が用いられる。)
- ・各出力は0~1.0の間の実数になる。また出力の総和は1になる。
- ・これを用いて複数のクラス分類でも、それぞれのクラスに属する確率(ただしマルチクラス問題。マルチラベル問題は不可)として扱う事ができる。

$$y_k = \frac{\exp(a_k)}{\sum_{i=1}^n \exp(a_k)}$$

・実装上は、オーバーフローに対処するために任意の定数を用いて以下のようにする。

$$y_k = \frac{\exp(a_k + C')}{\sum_{i=1}^n \exp(a_k + C')}$$

・C'はどんな値でもよいが一般的には入力信号の最大の値を用いて、その値を引く。

【実装例】

```
def softmax(a): # aは出力ベクトル。
c = np.max(a)
exp_a = np.exp(a - c) # オーバーフロー対策
sum_exp_a = np.sum(exp_a)
y = exp_a / sum_exp_a
return y
```

・活性化関数の一つで非線形関数。

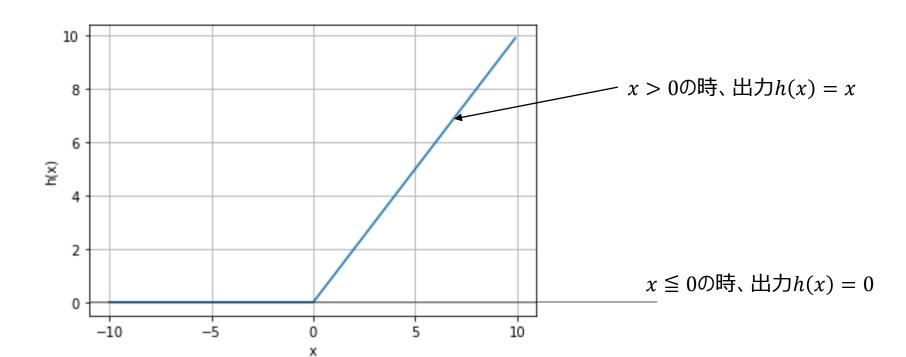
$$h(x) = \begin{cases} x & (x > 0) \\ 0 & (x \le 0) \end{cases}$$

【実装例】

def relu(x):
 return np.maximum(0, x)

・ReLU関数はx=0で微分できない。 そのため便宜的にx=0の時の微分値を1とする。

$$\frac{d}{dx}h(x) = \begin{cases} 1 & (x \ge 0) \\ 0 & (x < 0) \end{cases}$$



・活性化関数の一つで非線形関数。

$$h(x) = \begin{cases} x \ (x > 0) \\ ax \ (x \le 0) \end{cases}$$

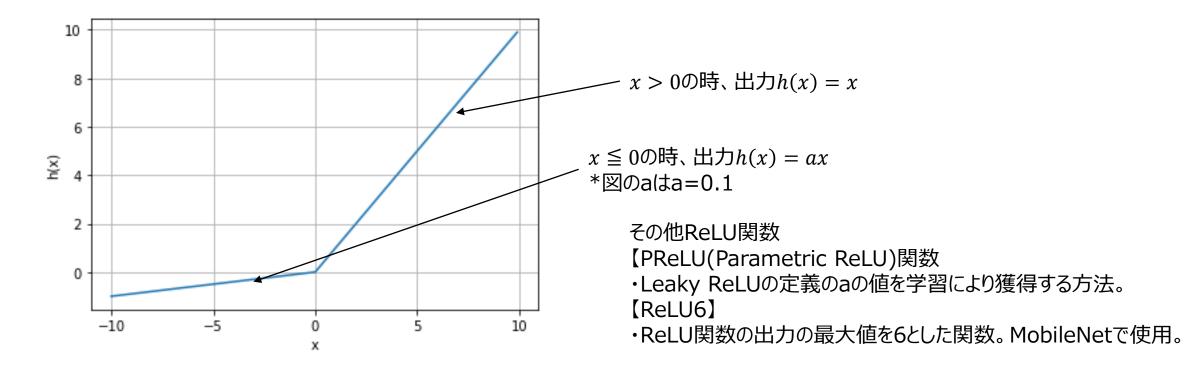
・Leaky ReLU関数もReLU関数同様にx=0で微分できない。 そのため便宜的にx=0の時の微分値を1とする。

$$\frac{d}{dx}h(x) = \begin{cases} 1 & (x \ge 0) \\ a & (x < 0) \end{cases}$$

【実装例】

def leaky_relu(x, alpha):

return np.where(x > 0.0, np.maximum(0, x), alpha * np.minimum(0, x))



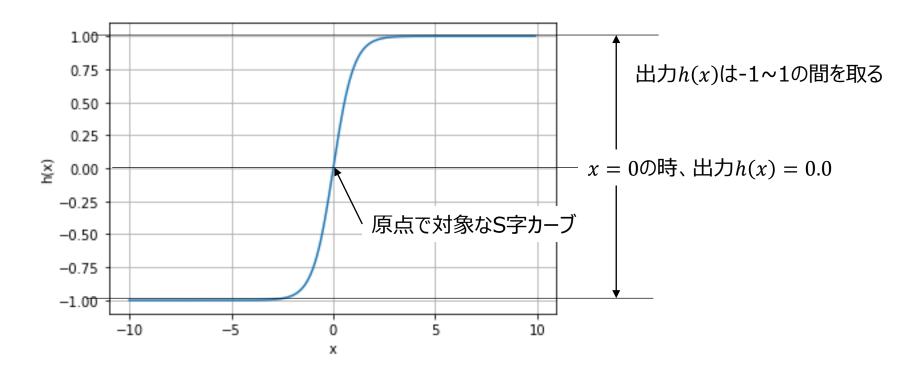
- ・活性化関数の一つで非線形関数。双曲線正弦関数やハイパボリック・タンジェント関数と呼ばれる。
- ・sigmoid関数の微分の最大値が0.25であるという弱点を解決するために提案されたもの。

$$h(x) = \frac{e^x - e^{-x}}{e^x + e^{-x}}$$

【実装例】

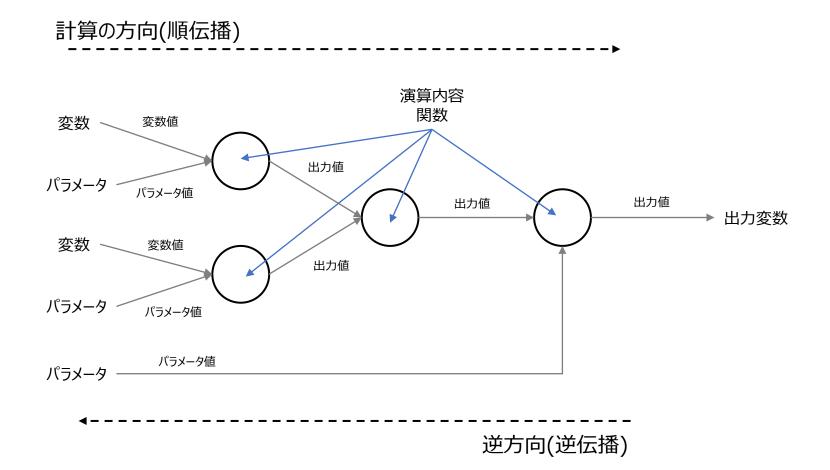
def tanh(x):

return (np.exp(x)-np.exp(-x)) / (np.exp(x)+np.exp(-x))



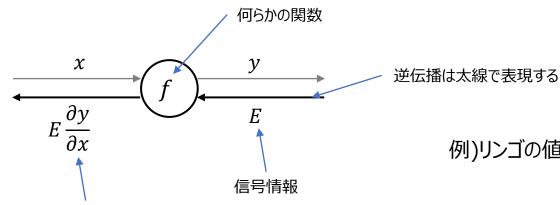
【計算グラフ】

- ・計算の過程をグラフで表したもの。
- ・グラフとはデータ構造としてのグラフであり、複数のノードとエッジによって表現される。
- ・局所的な計算を伝播することによって最終的な結果を得る事ができる。



【計算グラフの逆伝播】

- ・計算グラフ上の逆伝播は微分を表す。
- ・以下のように記すことができる。



信号に準伝播y = f(x)の微分を乗算する

これは、xの値がyの値に加える影響の数値。

例)リンゴの値段 $y = f(x) = \alpha * x$ y = 220 リンゴ $E \frac{\partial y}{\partial x} = 1.1$ 購入金額

もしリンゴの値段が20円上がると、その影響は1.1倍、つまり2.2円影響するという事が、この計算グラフより読み取る事ができる。

 $\alpha = 1.1$

消費税

【連鎖率】

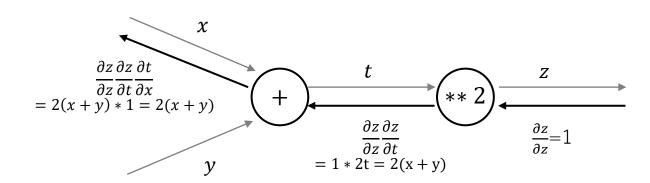
・ある関数が合成関数で表される場合、その合成関数の微分は、合成関数を構成するそれぞれの関数の微分の積によってあらわす事ができる。

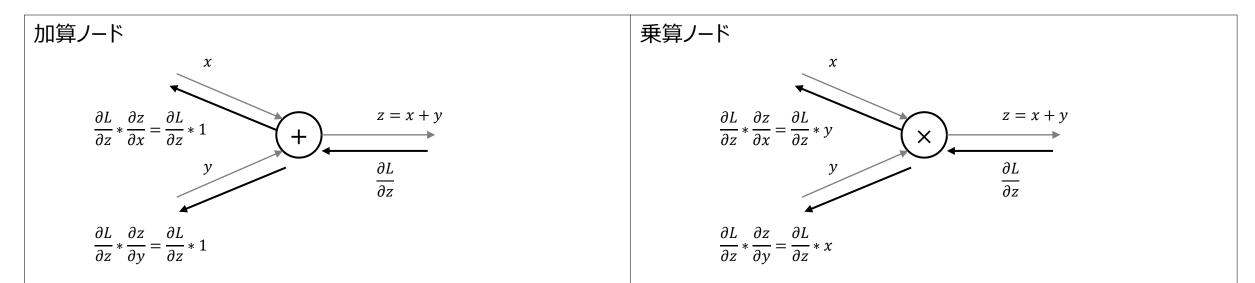
例えば、z = g(t), t = f(x,y)の時、zへの x の影響を微分で考える場合、 $\frac{\partial z}{\partial x} = \frac{\partial z}{\partial t} \frac{\partial t}{\partial x}$ これは、 ∂t が互いに打ち消しあうことから分かる。

例)
$$z = t^2$$
, $t = x + y$ の場合 $\frac{\partial z}{\partial t} = 2t$, $\frac{\partial t}{\partial x} = 1$ により

$$\frac{\partial z}{\partial x} = \frac{\partial z}{\partial t} \frac{\partial t}{\partial x} = 2t * 1 = 2(x + y)$$
と計算できる。

これを計算グラフで書くと

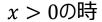


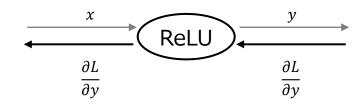


例) 100 200 220 1.1 2.2 リンゴの値段が1円上がる(他は固定) →最終的な金額2.2円上がる リンゴの個数 200 消費税が1(100%)増える(他は固定) 110 →最終的な金額200円上がる リンゴの個数が1個増える(他は固定) →最終的な金額110円上がる 1.1 消費税

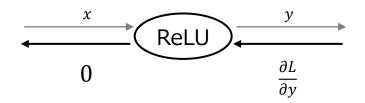
【ReLU関数の定義】

$$y = \begin{cases} x \ (x > 0) \\ 0 \ (x \le 0) \end{cases}$$





$$x \leq 0$$
の時



class Relu:

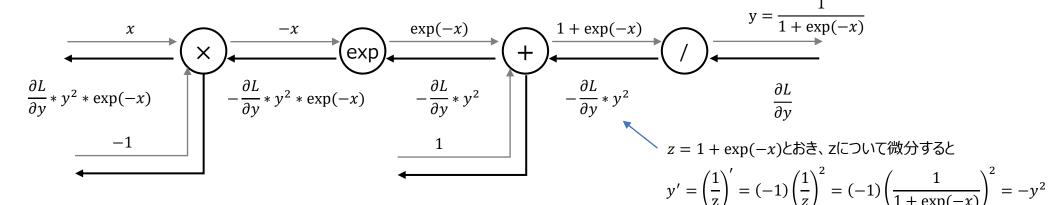
```
def __init__(self):
    self.mask = None # 初期化

def forward(self, x): # 順伝播
    self.mask = (x<=0) # xが0より小さい所を記憶。Trueをつける
    out = x.copy() # 元々の入力をコピー
    out[self.mask] = 0 # xが0より小さい所を0に変更する。そのほかはそのまま出力
    return out

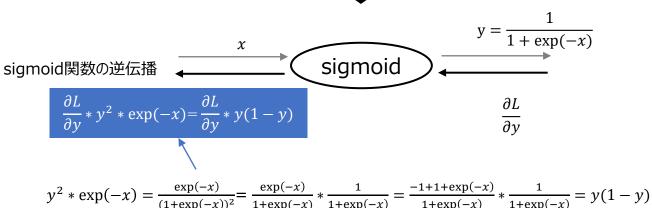
def backward(self, dout): # 逆伝播
    dout[self.mask] = 0 # 順伝播時に0だったところは、逆伝播を0に変換する。
    dx = dout #
    return dx
```

【Sigmoid関数の定義】

$$y = \frac{1}{1 + \exp(-x)}$$







class Sigmoid:

def __init__(self): self.out = None # 初期化

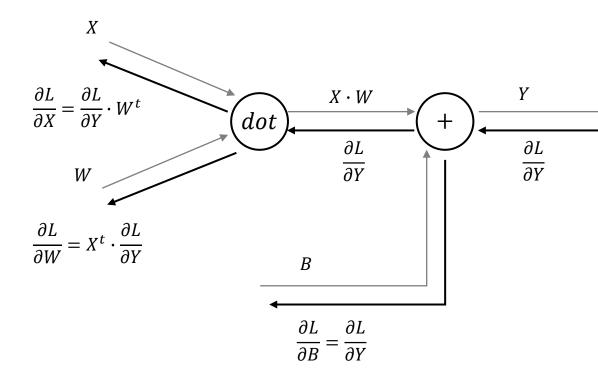
def forward(self, x): # 順伝播
out = 1 / (1+np.exp(-x)) # 定義通り
self.out = out # コピーしてインスタンスに記憶する。
return self.out

def backward(self, dout): # 逆伝播 dx = dout * (1.0 - self.out) * self.out # 左図の計算式通り return dx

【Affineレイヤの計算】

 $Y = X \cdot W + B$

*ここ*で、*Y*: 出力, X: 入力, W: 重み, B: バイアス



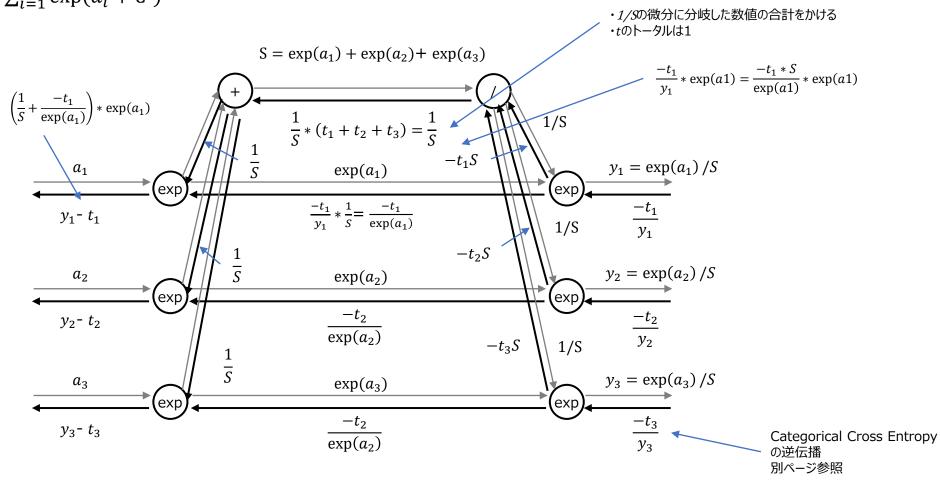
class Affine:

```
def __init__(self, W, b): # 引数は初期値。通常ランダム。
self.W = W # 重み
self.b = b # バイアス
self.x = None # 初期化
self.dw = None # 初期化
self.db = None # 初期化
def forward(self, x): # 順伝播
self.x = x # 入力を記憶
out = np.dot(x, self.W) + self.b # 定義通りの計算
return out

def backward(self, dout): # 逆伝播
dx = np.dot(dout, self.W.T) # 出力の微分値と重みの転置行列の積
self.dW = np.dot(self.x.T, dout) # 入力の転置行列と出力の微分値の積
self.db = np.sum(dout, axis=0) # バイアスは出力の微分値の総和で求める。
return dx # dWとdBは学習する内部のパラメータなので出力しない。
```

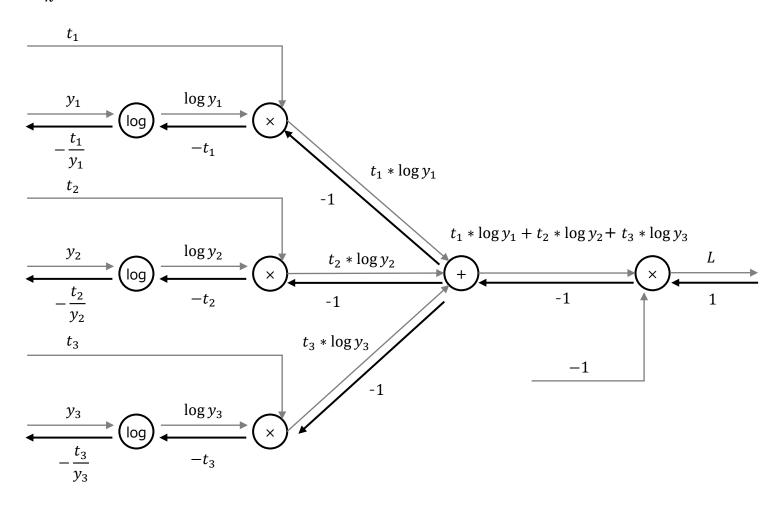
【Softmaxレイヤの計算】

$$y_k = \frac{\exp(a_k + C')}{\sum_{i=1}^n \exp(a_i + C')}$$



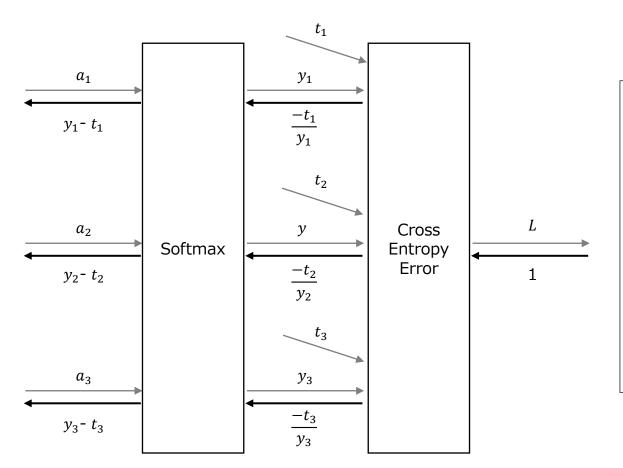
【Cross Entropy Errorレイヤの計算】

$$L = -\sum_{k} t_k \log y_k$$



Softmax-with-Lossレイヤの順伝播と逆伝播

【Softmax-with-Lossレイヤ】 SoftmaxレイヤとCross Entropy Errorレイヤを組み合わせる、 簡易的に書くと以下のようになる。



```
class SoftmaxWithLoss:

def __init__(self):
    self.loss = None # 損失
    self.y = None # softmaxの出力
    self.t = None # 教師データ

def forward(self, x, t): # 順伝播
    self.t = t
    self.y = softmax(x) # ソフトマックス関数を参照
    self.loss = cross_entropy_error(self.y, self.t) # クロスエントロピー誤差関数
    return self.loss

def backward(self, dout=1)
    batch_size = self.t.shape[0] # 加えられて教師データのサイズからバッチサイズ取得
    dx = (self.y - self.t) / batch_size
    return dx
```

*Softmaxレイヤの順伝播と逆伝播

【Softmaxレイヤ単独での実装計算】

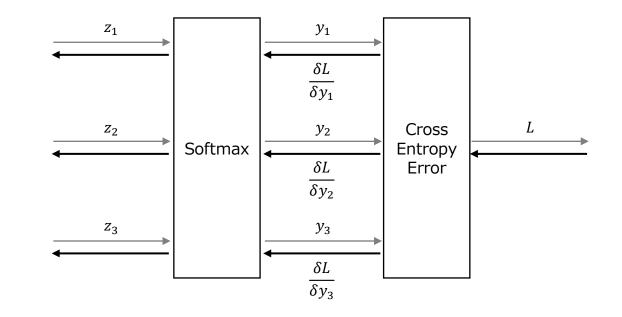
1.
$$y_k = \frac{\exp(a_k + C')}{\sum_{i=1}^n \exp(a_k + C')}$$

$$\frac{\delta y_i}{\delta z_k} = y_i(\delta_{ik} - y_k), \ \delta_{ik}$$
:クロネッカーのデルタ($i=k$ の時1, $i\neq k$ の時0)

 \uparrow
 $i=k$ の時

 $\frac{d}{dx}\left(\frac{f(x)}{g(x)}\right) = \frac{f'(x)g(x) - f(x)g'(x)}{g(x)^2}$
 $\frac{\delta y_i}{\delta z_i} = \frac{\exp(z_i)\sum\exp(z_i) - \exp(z_i)\exp(z_i)}{(\sum\exp(z_i))^2} = \frac{\exp(z_i)}{\sum\exp(z_i)} - \frac{(\exp(z_i))^2}{(\sum\exp(z_i))^2} = y_i - y_i^2$
 $i\neq k$ の時

 $\frac{\delta y_i}{\delta z_k} = \frac{\delta}{\delta z_k}\left(\frac{\exp(z_i + C')}{\sum_{i=1}^n \exp(z_k + C')}\right) = \exp(z_i) * (-1) * \frac{\exp(z_k)}{(\sum\exp(z_i))^2} = -\frac{\exp(z_i)}{\sum\exp(z_i)} * \frac{\exp(z_k)}{\sum\exp(z_i)} = -y_i y_k$



求めたいのは $\frac{\delta L}{\delta z_k}$, これを連鎖率により分解して、

$$\frac{\delta L}{\delta z_k} = \sum_i \frac{\delta L}{\delta y_i} \frac{\delta y_i}{\delta z_k} = \sum_i \frac{\delta L}{\delta y_i} y_i (\delta_{ik} - y_k)$$

$$= \sum \frac{\delta L}{\delta y_i} y_i \delta_{ik} - \sum \frac{\delta L}{\delta y_i} y_i y_k = \frac{\delta L}{\delta y_i} y_k - \sum_i \frac{\delta L}{\delta y_i} y_i y_k$$

$$i = k t i t が残るので$$

class Softmax:

def ___init___(self):
 self.params, self.grads = [], [] # パラメータと勾配の記憶用
 self.out = None # softmaxの出力

def forward(self, x): # 順伝播 self.out = softmax(x) # ソフトマックス関数を参照 return self.out

def backward(self, dout):

 $dx = self.out*dout # 出力yと逆伝播のベクトルの積, <math>\frac{\delta L}{\delta y_i} y_k$ の部分でベクトルで計算される。 $sumdx = np.sum(dx, axis=1, keepdims=True) # \sum_i \frac{\delta L}{\delta y_i} y_i$ の部分 $dx = -= self.out*sumdx # y_k$ をかけて元のdxから引く return dx