Podiplomski magistrski študijski program 2. stopnje Elektrotehnika Informacijsko komunikacijske tehnologije - Obdelava slik in videa (64238)

Zagovor laboratorijskih vaj - Naloga 7.1

Pripravila: Gašper Podobnik & Tomaž Vrtovec

Naloga

Fotografiranje na podlagi vrtenja in premika objektiva (ang. tilt-shift photography) se uporablja za odpravo perspektivnih distorzij ter za nastavljanje selektivne ostrine slike, saj omogoča prikaz objektov, ki so lahko precej različno oddaljeni od točke zajema slike, z enako ostrino. Selektivno ostrino slike lahko simuliramo tudi s pomočjo postopkov za obdelavo slik, in sicer tako, da ohranimo ostrino slike samo vzdolž izbranega področja (npr. vzdolž premice in njene okolice), z oddaljevanjem od tega področja pa ostrino slike zmanjšujemo oz. sliko vedno bolj gladimo. Rezultat je zelo poznani učinek imitacije miniature.

Originalna slika



Imitacija miniature z ohranjanjem ostrine v okolici premice (do razdalje d_0)



Dana je dvodimenzionalna (2D) sivinska slika train-400x240-08bit.raw velikosti $X \times Y = 400 \times 240$ slikovnih elementov, ki je zapisana v obliki surovih podatkov (RAW) z 8 biti na slikovni element. Slikovni elementi so izotropni, za merske enote pa povsod upoštevajte slikovni element.

1. Napišite funkcijo za izračun razdalje med točko in premico:

```
def distancePoint2Line(iL, iP):
# ...
return oD
```

kjer vhodni argument i $\mathbf{L} = [k,n]$ predstavlja parametre premice (k je naklon premice, n je presečišče premice z ordinatno osjo), i $\mathbf{P} = [x_p,y_p]$ pa koordinate točke, medtem ko izhodni argument o \mathbf{D} predstavlja razdaljo d med točko (x_p,y_p) in premico ax + by + c = 0, in sicer:

$$d = \frac{|ax_p + by_p + c|}{\sqrt{a^2 + b^2}}.$$

Preizkusite funkcijo na podatkih k = 0.22 in n = 100.

2. Napišite funkcijo za izračun koeficientov jedra filtra za **uteženo** Gaussovo povprečenje:

```
def weightedGaussianFilter(iS, iWR, iStdR, iW):
"""
Funkcija za izracun jedra fitlra za linearno utezeno Gaussovo
povprecenje
"""
return oK, oStd
```

kjer vhodni argument i $\mathbf{S} = [M,N]$ predstavlja vektor velikosti filtra v obliki matrike velikosti $N \times M$ (naravni lihi števili), i $\mathbf{WR} = [w_1,w_2]$ vektor mejnih vrednosti uteži (meje intervala), i $\mathbf{StdR} = [\sigma_1,\sigma_2]$ vektor mejnih standardnih odklonov Gaussove porazdelitve v 2D (meje intervala), i $\mathbf{W} = w$ pa podano utež. Izhodni argument o \mathbf{K} predstavlja matriko jedra filtra, o $\mathbf{Std} = \sigma$ pa njegov standardni odklon.

Pri vrednosti uteži w_1 naj bo standardni odklon filtra enak σ_1 , pri vrednosti uteži w_2 naj bo enak σ_2 , med skrajnima mejama intervala pa naj bo standardni odklon linearno porazdeljen glede na utež. Gaussova porazdelitev v 2D s povprečno vrednostjo nič je enaka:

$$f(x,y) = \frac{1}{2\pi\sigma^2} e^{-\frac{x^2+y^2}{2\sigma^2}}.$$

Preizkusite funkcijo na podatkih $M=7, N=7, w_1=0, w_2=10, \sigma_1=0,1$ in $\sigma_2=10$.

3. Napišite funkcijo za generiranje slike z imitacijo miniature:

```
def imitateMiniature(iImage, iS, iStdR, iL, iD0):
# ...
return oImage, oVal
```

kjer vhodni argument i
Image predstavlja vhodno sliko, i
S=[M,N] predstavlja vektor velikosti uteženega Gaussovega filtra v obliki matrike velikosti
 $N\times M$ (naravni lihi števili), i
StdR=[σ_1,σ_2] vektor mejnih standardnih odklonov Gaussove porazdelitve v 2D (meje intervala), i
L=[k,n] predstavlja parametre premice (k je naklon premice, n je presečišče premice z ordinatno osjo), i
D0=d0 pa predstavlja mejno razdaljo od premice. Izhodni argument o
Image predstavlja sliko z imitacijo miniature, o
Val=[d(x,y), $\sigma(x,y)$] pa matriko razdalj od premice d in pripadajočega standardnega odklona uteženega Gaussovega filtra σ za vsako točko
 (x,y) slike v kateri ste opravili filtriranje (vsaka vrstica matrike ustreza eni točki).

Imitacijo miniature generirajte tako, da slike pri razdaljah $d \le d_0$ od dane premice ne gladite, pri razdaljah $d > d_0$ pa pričnete sliko gladiti v vse smeri z **linearnim** povečevanjem moči glajenja, in sicer pri razdalji d_0 začnete s standardnim odklonom filtra σ_1 , standardni odklon σ_2 pa filter doseže pri največji mogoči razdalji od dane premice. Problem glajenja na področju mej slike rešite z razširitvijo prostorske domene slike na podlagi ekstrapolacije sivinskih vrednosti.

Preizkusite funkcijo na dani sliki s podatki iz točke 1 in 2 ter $d_0 = 25$. Izrišite sliko z imitacijo miniature ter potek standardnega odklona uteženega Gaussovega filtra σ v odvisnosti od razdalje d od dane premice.