# 多元函数极值

## 无约束条件

定义

极限判断

2.已知函数f(x,y)在点(0,0)的某邻域内连续,且

$$\lim_{\substack{x\to 0\\y\to 0}} \frac{f(x,y)}{1-\cos(x+y)} = -1, \text{ } (D).$$

- (A)点(0,0)不是f(x,y)的驻点.
- (B)点(0,0)是f(x,y)的驻点,但不是极值点.
- (C)点(0,0)是f(x,y)的驻点,且是极小值点.
- (D)点(0,0)是f(x,y)的驻点,且是极大值点.

Taylor展开:一阶偏导数=0; Hf为正定取极小值,或负定取极大值, Hf为不定则不是极值,=0,去邻域中的点或者用定义判断

解法:依次对各个变量求偏导,偏导数=0,解出驻点,再判断驻点是否为极值点

隐函数则要先依次对各个变量求偏导数,把偏导数解出来之后令偏导数=0解x,y (5.9 T2)

#### 有界区域内

- 1.求出区域内的驻点
- 2.求出边界上的最大最小值
- 3.比较求出最值

### 有约束条件

判断: n元函数+m个约束条件-->n-m元函数

- 1. 先代入消元
- 2.无法代入时n元有约束-->把约束条件引入函数中,变成n-1元无约束

构造拉格朗日函数,偏导=0解出驻点

3.检验是不是极值点

求目标函数u = f(x,y) 在条件 $\varphi(x,y) = 0$ 下的极值.

$$(1)\varphi(x,y) = 0 \begin{cases} \varphi(x_0, y_0) = 0 \\ \varphi_x, \varphi_y \in M_0$$
连续  $\Rightarrow \varphi(x,y) = 0$ 确定了单值可导 
$$\varphi_y(x_0, y_0) \neq 0$$
 函数 $y = y(x), y_0 = y(x_0)$ 且  $\frac{\mathrm{d}y}{\mathrm{d}x}\Big|_{x=x_0} = -\frac{\varphi_x(x_0, y_0)}{\varphi_y(x_0, y_0)}$   $\Leftrightarrow \varphi_x(x_0, y_0) + \varphi_y(x_0, y_0) \frac{\mathrm{d}y}{\mathrm{d}x}\Big|_{x=x_0} = 0$ 

(2)将y = y(x)代入u = f(x,y)得:u = f(x,y(x))在 $x_0$ 处取极值

$$u \xrightarrow{x} x \Rightarrow \frac{\mathrm{d}u}{\mathrm{d}x}\Big|_{x=x_0} = f_x(x_0, y_0) + f_y(x_0, y_0) \frac{\mathrm{d}y}{\mathrm{d}x}\Big|_{x=x_0} = 0$$

约束条件确定了x与v的关系

1.看作一元函数,用一元显到二元隐的求导法则(u取极值时,偏导数=0,dy/dx!=0,不是y取极值)

2.看作链式

#### b. 拉格朗日乘数法

 $F(x,y,\lambda) = f(x,y) + \lambda \varphi(x,y)$ 称为拉格朗日函数,  $\lambda$ 称为拉格朗日乘数.

推广: 求函数u = f(x,y,z)在条件 $\varphi(x,y,z) = 0, \psi(x,y,z) = 0$ 下的极值.

构造函数:  $F(x,y,z,\lambda,\mu) = f(x,y,z) + \lambda \varphi(x,y,z) + \mu \psi(x,y,z)$ (其中 $\lambda$ ,  $\mu$ 均为常数).

令 $\nabla F = 0$  ⇒ 可能极值点的坐标 $(x_0, y_0, z_0)$ 

eg努力转化成好求导的函数,目标函数改变,极值改变,但是极值点不变

取对数, 化积为和

(2) 在条件 
$$\frac{x_0^2}{a^2} + \frac{y_0^2}{b^2} + \frac{z_0^2}{c^2} = 1$$
下求  $V = \frac{a^2b^2c^2}{6x_0y_0z_0}$  的最小值:

$$F(x_0, y_0, z_0, \lambda) = x_0 y_0 z_0 + \lambda \left(\frac{x_0^2}{a^2} + \frac{y_0^2}{b^2} + \frac{z_0^2}{c^2} - 1\right)$$

在条件 
$$\frac{x_0^2}{a^2} + \frac{y_0^2}{b^2} + \frac{z_0^2}{c^2} = 1$$
下求  $V = \frac{a^2b^2c^2}{6x_0y_0z_0}$  的最小值:

法2: 令 $u = \ln x_0 + \ln y_0 + \ln z_0$  (目标函数)

$$G(x_0, y_0, z_0, \lambda) = \ln x_0 + \ln y_0 + \ln z_0 + \lambda \left(\frac{x_0^2}{a^2} + \frac{y_0^2}{b^2} + \frac{z_0^2}{c^2} - 1\right)$$

u = f(x, y, z)的极值点 $\leftarrow \rightarrow v = g(x, y, z)$ 的极值点

(u = f(x, y, z)的极值  $\longleftrightarrow v = g(x, y, z)$ 的极值)

**倒:**  $y = f(x) = |x| + 1 = \sqrt{x^2} + 1$ 的极小值点x = 0

$$y = g(x) = x^2$$
的极小值点 $x=0$ 

思想: 化不可导为可导, 化不易求导为易求导, 化不易计算为易计算

应用: 动态规划

例12 求实二次型 $f(x_1, x_2, \dots x_n) = \sum_{i,j=1}^n a_{ij} x_i x_j (a_{ij} = a_{ji})$ 在 约束条件 $\sum_{i=1}^n x_i^2 = 1$ 下的最大值与最小值.

$$F(x_1, x_2, \dots x_n, \lambda) = \sum_{i,j=1}^n a_{ij} x_i x_j + \lambda (1 - \sum_{i=1}^n x_i^2)$$

$$\begin{cases} F_{x_1} = 2[(a_{11} - \lambda)x_1 + a_{12}x_2 + \dots + a_{1n}x_n] = 0, \\ F_{x_2} = 2[a_{12}x_1 + (a_{22} - \lambda)x_2 + \dots + a_{1n}x_n] = 0, \\ \dots \\ F_{x_n} = 2[a_{1n}x_1 + a_{2n}x_2 + \dots + (a_{nn} - \lambda)x_n] = 0, \\ F_{\lambda} = 1 - (x_1^2 + x_2^2 + \dots + x_n^2) = 0. \end{cases}$$

 $x_1, x_2, \dots x_n$  不全为 $0 \Rightarrow 前 n$  个方程有非零解

```
x_1, x_2, \cdots x_n 不全为0 \Rightarrow \text{前} n \text{个方程有非零解} \Leftrightarrow \det(A - \lambda I) = 0 (A = (a_{ij})_{n \times n}, I \text{为} n \text{阶单位矩阵}) \Rightarrow \lambda是二次型矩阵A的特征值,即 Ax = \lambda x. (x = (x_1, x_2, \cdots x_n)^T是A的属于特征值\lambda的单位特征向量) 即 f(x_1, x_2, \cdots x_n) = x^T Ax = x^T (\lambda x) = \lambda x^T x = \lambda. f 行动最大值是A的最大特征值\lambda_{\text{max}}. \Rightarrow \begin{cases} f 行动最大值是A的最大特征值\lambda_{\text{min}}.
```