

ARQ1

CORTO 1

56% (5/9)

-  1. Tomando en cuenta el mapeo de pines para el arduino Mega (<https://www.arduino.cc/en/Hacking/PinMapping2560>) que registro debo ejecutar para mandar un estado alto a los pines digitales (10,11,12)?. (Letras en mayúsculas).


DIGITAL WRITE

-  2. Nombre de la memoria NO volátil del arduino MEGA

- ☐ (A) FLASH  
☐ (B) PROM  
☒ (C) EPROM  
☐ (D) ROM  
☐ (E) RAM

-  3. El módulo HC-06 no puede ser configurado como esclavo?

- ☒ (A) True  
☐ (B) False

-  4. ¿Que letra representa el puerto para el PIN digital 11 según el pin mapping del arduino UNO?

- ☐ (A) A  
☒ (B) B  
☐ (C) C  
☐ (D) D  
☐ (E) E

-  5. ¿Que partes no componen un servo motor?

- ☐ (A) Circuito integrado  
☒ (B) Motor Stepper  
☐ (C) Motor DC  
☐ (D) Sistema mecánico  
☒ (E) Driver

✗ 6. ¿No es mas sencillo usar un motor stepper unipolar que un bipolar?

- ☒ A True  
☐ B False

✗ 7. ¿Con que registros leo el estado de los pines?

- ☐ A PINX  
☐ B PORTX  
☐ C DDRX  
☒ D Todas las anteriores :v

✓ 8. ¿ no le puedo definir al servo motor una cantidad EXACTA de grados a girar ?

- ☐ A True  
☒ B False

✓ 9. Numero de pines que posee el módulo bluetooth HC-05. Únicamente el número  
6

✗ 10. (EXTRA) Segundo nombre del aux, sin tilde en minúsculas  
alejandro

⊘ 11. (EXTRA) ¿Que es lo que se muestra en la imagen?  
Orden de Eris

