ARQ1



CORTO 1 67% (6/9)

	,
0	1. Tomando en cuenta el mapeo de pines para el arduino Mega (https://www.arduino.cc/en/Hacking/PinMapping2560) que registro debo ejecutar para mandar un estado alto a los pines digitales (10,11,12)?. (Letras en mayúsculas)
<b>~</b>	2. Nombre de la memoria NO volátil del arduino MEGA  A FLASH B PROM C EPROM D ROM E RAM
×	3. El módulo HC-06 no puede ser configurado como esclavo?  A True  B False
×	<ul> <li>4. ¿Que letra representa el puerto para el PIN digital 11 según el pin mapping del arduino UNO?</li> <li>A A</li> <li>B B</li> <li>C C</li> <li>D D</li> <li>E E</li> </ul>
<b>~</b>	<ul> <li>5. ¿Que partes no componen un servo motor?</li> <li>A Circuito integrado</li> <li>B Motor Stepper</li> <li>C Motor DC</li> <li>D Sistema mecánico</li> <li>E Driver</li> </ul>

201503442 Page 1 of 2

X	6. A	¿No es mas sencillo usar un motor stepper unipolar que un bipolar?  True
	В	False
	7. A	¿Con que registros leo el estado de los pines?  PINX  PORTX
	© D	DDRX Todas las anteriores :v
/	8. A	¿ no le puedo definir al servo motor una cantidad EXACTA de grados a girar ?  True  False
/	9.	Numero de pines que posee el módulo bluetooth HC-05. Únicamente el número
/	10.	(EXTRA) Segundo nombre del aux, sin tilde en minúsculas rene
3	11.	(EXTRA) ¿Que es lo que se muestra en la imagen?  jeroglificos

201503442 Page 2 of 2