ARQ1



CORTO 1 89% (8/9)

0	1. Tomando en cuenta el mapeo de pines para el arduino Mega (https://www.arduino.cc/en/Hacking/PinMapping2560) que registro debo ejecutar para mandar un estado alto a los pines digitales (10,11,12)?. (Letras en mayúsculas).
	00001110
~	2. Nombre de la memoria NO volátil del arduino MEGA A FLASH B PROM
	C EPROM
	D ROM E RAM
~	3. El módulo HC-06 no puede ser configurado como esclavo? A True
	B False
\	4. ¿Que letra representa el puerto para el PIN digital 11 según el pin mapping del arduino UNO?
	B B
	© c
	D D E E
~	
×	5. ¿Que partes no componen un servo motor? (A) Circuito integrado
	B Motor Stepper
	C Motor DC
	D Sistema mecánico
	E Driver

201602688 Page 1 of 2

/	6. A	¿No es mas sencillo usar un motor stepper unipolar que un bipolar? True False
~	7. A B C	¿Con que registros leo el estado de los pines? PINX PORTX DDRX Todas las anteriores :v
~	8. A	¿ no le puedo definir al servo motor una cantidad EXACTA de grados a girar ? True False
/	9.	Numero de pines que posee el módulo bluetooth HC-05. Únicamente el número
/	10.	(EXTRA) Segundo nombre del aux, sin tilde en minúsculas Rene
0	11.	(EXTRA) ¿Que es lo que se muestra en la imagen? Orden de Eris

SANAMAY

SAN

201602688 Page 2 of 2