

ARQ1

CORTO 1

67% (6/9)

- ☐ 1. Tomando en cuenta el mapeo de pines para el arduino Mega (<https://www.arduino.cc/en/Hacking/PinMapping2560>) que registro debo ejecutar para mandar un estado alto a los pines digitales (10,11,12)?. (Letras en mayúsculas).

PORTB

- ☒ 2. Nombre de la memoria NO volátil del arduino MEGA
- ☐ (A) FLASH
 - ☐ (B) PROM
 - ☒ (C) EPROM
 - ☐ (D) ROM
 - ☐ (E) RAM
- ☒ 3. El módulo HC-06 no puede ser configurado como esclavo?
- ☐ (A) True
 - ☒ (B) False
- ☒ 4. ¿Que letra representa el puerto para el PIN digital 11 según el pin mapping del arduino UNO?
- ☐ (A) A
 - ☒ (B) B
 - ☐ (C) C
 - ☐ (D) D
 - ☐ (E) E
- ☒ 5. ¿Que partes no componen un servo motor?
- ☐ (A) Circuito integrado
 - ☒ (B) Motor Stepper
 - ☐ (C) Motor DC
 - ☐ (D) Sistema mecánico
 - ☒ (E) Driver

✗ 6. ¿No es mas sencillo usar un motor stepper unipolar que un bipolar?

- ☒ A True
☐ B False

✗ 7. ¿Con que registros leo el estado de los pines?

- ☐ A PINX
☒ B PORTX
☐ C DDRX
☐ D Todas las anteriores :v

✓ 8. ¿ no le puedo definir al servo motor una cantidad EXACTA de grados a girar ?

- ☐ A True
☒ B False

✓ 9. Numero de pines que posee el módulo bluetooth HC-05. Únicamente el número 6

✗ 10. (EXTRA) Segundo nombre del aux, sin tilde en minúsculas
OUR friend.

⊘ 11. (EXTRA) ¿Que es lo que se muestra en la imagen?
La Orden de Eris

