

ARQ1

CORTO 1

56% (5/9)

1. Tomando en cuenta el mapeo de pines para el arduino Mega (<https://www.arduino.cc/en/Hacking/PinMapping2560>) que registro debo ejecutar para mandar un estado alto a los pines digitales (10,11,12)?. (Letras en mayúsculas).

PORTB01110000

2. Nombre de la memoria NO volátil del arduino MEGA

- ☐ A FLASH
- ☐ B PROM
- ☒ C EPROM
- ☐ D ROM
- ☐ E RAM

3. El módulo HC-06 no puede ser configurado como esclavo?

- ☐ A True
- ☒ B False

4. ¿Que letra representa el puerto para el PIN digital 11 según el pin mapping del arduino UNO?

- ☐ A A
- ☐ B B
- ☐ C C
- ☒ D D
- ☐ E E

5. ¿Que partes no componen un servo motor?

- ☐ A Circuito integrado
- ☒ B Motor Stepper
- ☐ C Motor DC
- ☐ D Sistema mecánico
- ☐ E Driver

✗ 6. ¿No es mas sencillo usar un motor stepper unipolar que un bipolar?

- ☒ A True  
☐ B False

✓ 7. ¿Con que registros leo el estado de los pines?

- ☒ A PINX  
☐ B PORTX  
☐ C DDRX  
☐ D Todas las anteriores :v

✗ 8. ¿ no le puedo definir al servo motor una cantidad EXACTA de grados a girar ?

- ☒ A True  
☐ B False

✓ 9. Numero de pines que posee el módulo bluetooth HC-05. Únicamente el número  
6

✓ 10. (EXTRA) Segundo nombre del aux, sin tilde en minúsculas  
rene

⊘ 11. (EXTRA) ¿Que es lo que se muestra en la imagen?  
: (

