

ARQ1

CORTO 1

89% (8/9)

1. Tomando en cuenta el mapeo de pines para el arduino Mega (<https://www.arduino.cc/en/Hacking/PinMapping2560>) que registro debo ejecutar para mandar un estado alto a los pines digitales (10,11,12)?. (Letras en mayúsculas).

PORTB = B00001110

2. Nombre de la memoria NO volátil del arduino MEGA
- ☐ A FLASH
  - ☐ B PROM
  - ☒ C EPROM
  - ☐ D ROM
  - ☐ E RAM
3. El módulo HC-06 no puede ser configurado como esclavo?
- ☐ A True
  - ☒ B False
4. ¿Que letra representa el puerto para el PIN digital 11 según el pin mapping del arduino UNO?
- ☐ A A
  - ☒ B B
  - ☐ C C
  - ☐ D D
  - ☐ E E
5. ¿Que partes no componen un servo motor?
- ☐ A Circuito integrado
  - ☒ B Motor Stepper
  - ☐ C Motor DC
  - ☐ D Sistema mecánico
  - ☒ E Driver

- ✓ 6. ¿No es mas sencillo usar un motor stepper unipolar que un bipolar?
- ☐ A True
- ☒ B False
- ✓ 7. ¿Con que registros leo el estado de los pines?
- ☒ A PINX
- ☐ B PORTX
- ☐ C DDRX
- ☐ D Todas las anteriores :v
- ✓ 8. ¿ no le puedo definir al servo motor una cantidad EXACTA de grados a girar ?
- ☐ A True
- ☒ B False
- ✓ 9. Numero de pines que posee el módulo bluetooth HC-05. Únicamente el número 6
- ✗ 10. (EXTRA) Segundo nombre del aux, sin tilde en minúsculas
- KokaSnow xd
- ⊘ 11. (EXTRA) ¿Que es lo que se muestra en la imagen?
- Orden de Eris

