

- ☐ 1. Tomando en cuenta el mapeo de pines para el arduino Mega (<https://www.arduino.cc/en/Hacking/PinMapping2560>) que registro debo ejecutar para mandar un estado alto a los pines digitales (10,11,12)?. (Letras en mayúsculas).

PORTB=0B00001110

- ✓ 2. Nombre de la memoria NO volátil del arduino MEGA

- ☐ (A) FLASH  
☐ (B) PROM  
☒ (C) EPROM  
☐ (D) ROM  
☐ (E) RAM

- ✓ 3. El módulo HC-06 no puede ser configurado como esclavo?

- ☐ (A) True  
☒ (B) False

- ✓ 4. ¿Que letra representa el puerto para el PIN digital 11 según el pin mapping del arduino UNO?

- ☐ (A) A  
☒ (B) B  
☐ (C) C  
☐ (D) D  
☐ (E) E

- ✓ 5. ¿Que partes no componen un servo motor?

- ☐ (A) Circuito integrado  
☒ (B) Motor Stepper  
☐ (C) Motor DC  
☐ (D) Sistema mecánico  
☒ (E) Driver

- ✓ 6. ¿No es mas sencillo usar un motor stepper unipolar que un bipolar?
- ☐ A True
- ☒ B False
- ✓ 7. ¿Con que registros leo el estado de los pines?
- ☒ A PINX
- ☐ B PORTX
- ☐ C DDRX
- ☐ D Todas las anteriores :v
- ✓ 8. ¿ no le puedo definir al servo motor una cantidad EXACTA de grados a girar ?
- ☐ A True
- ☒ B False
- ✓ 9. Numero de pines que posee el módulo bluetooth HC-05. Únicamente el número 6
- ✓ 10. (EXTRA) Segundo nombre del aux, sin tilde en minúsculas  
rene
- ⊘ 11. (EXTRA) ¿Que es lo que se muestra en la imagen?  
KHE JUEGO

