COA2021-programming10

Good luck and have fun!

目录

COA2021-programming10

目录

- 1 实验要求
 - 1.1 地址转换
 - 1.2 数据加载
- 2 相关资料
 - 2.1 实模式与保护模式
 - 2.2 虚拟存储器
 - 2.3 逻辑地址到线性地址的转换
 - 2.3.1 段选择符和段寄存器
 - 2.3.2 段描述符
 - 2.3.3 段描述符表
 - 2.3.4 逻辑地址向线性地址的转换过程
 - 2.4 线性地址到物理地址的转换
- 3 实验攻略
 - 3.1 实验概述
 - 3.2 代码导读
 - 3.2.1 代码结构
 - 3.2.2 实模式的模拟

Memory

MMU

3.2.3 分段式的模拟

Memory

MMU

3.2.3 段页式的模拟

Memory

MMU

- 3.3 实现指导
 - 3.3.1 实模式的实现
 - 3.3.2 分段式的实现
 - 3.3.3 段页式的实现

1 实验要求

分别实现实模式、分段式、段页式三种内存的地址转换与数据加载功能。

1.1 地址转换

在MMU类中,实现三个地址转换的方法,将逻辑地址转换为线性地址再转换为物理地址。

```
private String toRealLinearAddr(String logicAddr)
private String toSegLinearAddr(String logicAddr)
private String toPagePhysicalAddr(String linearAddr)
```

1.2 数据加载

在Memory类中,实现三个数据加载方法。

```
public void real_load(String pAddr, int len)
public void seg_load(int segIndex)
public void page_load(int vPageNo)
```

2 相关资料

2.1 实模式与保护模式

实模式和保护模式都是CPU的工作模式的一种。

实模式出现于早期8088CPU时期。当时由于CPU的性能有限,一共只有20位地址线(所以地址空间只有 1MB),以及一些16位的寄存器。为了能够通过这些16位的寄存器去构成20位的主存地址,通常需要用 两个寄存器,第一个寄存器表示基址,第二个寄存器表示偏移量。那么两个16位的值如何组合成一个20 位的地址呢?实模式采用的方式是把基址先向左移4位,然后再与偏移量相加。即:

物理地址 = 基址 << 4 + 偏移量

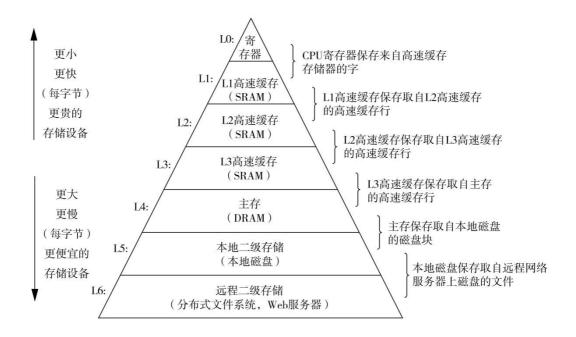
现在,大部分通用计算机系统启动后总是先进入实模式,对系统进行初始化,然后才转入保护模式进行操作。在保护模式里,虚拟存储器的机制就可以运作起来。

2.2 虚拟存储器

目前,在服务器、台式机和笔记本等各类通用计算机系统中都采用虚拟存储技术。在采用虚拟存储技术的计算机中,指令执行时,通过存储器管理部件(Memonr Mangemet Unit, 简称MMU)将指令中的逻辑地址转化为主存的物理地址。在地址转换过程中由硬件检查是否发生了访问信息不在主存、地址越界、访问越权等情况。若发现信息不在主存,则由操作系统将数据从硬盘读到主存。若发生地址越界或访问越权,则由操作系统进行相应的异常处理。由此可以看出,虚拟存储技术既解决了编程空间受限的问题,又解决了多道程序共享主存带来的安全等问题。在虚拟存储系统中,CPU执行指令时所给出的是指令或操作数的虚拟地址,需要通过MMU将虚拟地址转换为主存的物理地址才能访问主存,MMU包含在CPU芯片中。

下图为存储器的层次结构。我们之前已经学习过,cache是主存的缓存。其实,在这个层次结构中,上层都可以看作下层的缓存,即主存可以看作磁盘的缓存。因此,要实现虚拟存储器,也必须考虑交换块大小、映射问题、替换问题、写一致性问题等。根据对这些问题解决方法的不同,虚拟存储器分成三种不同类型:分页式、分段式和段页式。

下面以我们熟悉的IA-32架构(即x86架构)为例。IA-32 采用段页式虚拟存储管理方式,存储空间采用逻辑地址、线性地址和物理地址来进行描述。IA-32中的逻辑地址由 48 位组成,包含16位的段选择符和 32位的段内偏移量。为了便于多用户、多任务下的存储管理,IA-32 采用在分段基础上的分页机制。分段过程实现将逻辑地址转换为线性地址,分页过程再实现将线性地址转换为物理地址。



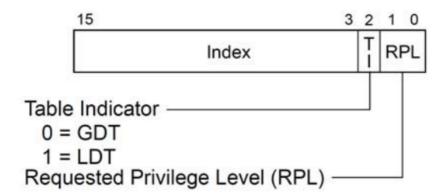
2.3 逻辑地址到线性地址的转换

为了说明逻辑地址到线性地址的转换过程,首先简要介绍段选择符、段描述符、段描述符表等基本概念。

2.3.1 段选择符和段寄存器

段选择符格式如下图所示,其中TI和RPL字段我们暂时不用关心。高13位的索引值用来确定当前使用的段措述符在描述符表中的位置,表示是其中的第几个段表项。

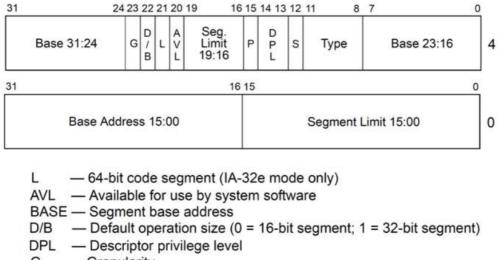
段选择符存放在段寄存器中,共有6个段寄存器: CS、SS、DS、ES、FS和GS。其中,CS是代码段寄存器,指向程序代码所在的段。SS是栈段寄存器,指向栈区所在的段。DS是数据段寄存器,指向程序的全局静态数据区所在的段。其他3个段寄存器可以指向任意的数据段。



2.3.2 段描述符

<mark>段描述符是一种数据结构,实际上就是分段方式下的段表项</mark>。一个段描述符占用8个字节,其一般格式如下图所示,包括32位的基地址(Base)、20位的限界(SegLimit)和一些属性位。属性位比较多,我们只介绍属性位G。

属性位G表示粒度大小。G=1说明段以页(4KB)为基本单位,G=0则段以字节为基本单位。由于界限为20位,所以当G=0时,最大的段为1B * 2^20 = 1MB。当G=1时,最大的段为4KB * 2^20 = 4GB。



G — Granularity
LIMIT — Segment Limit
P — Segment present

S — Descriptor type (0 = system; 1 = code or data)

TYPE — Segment type

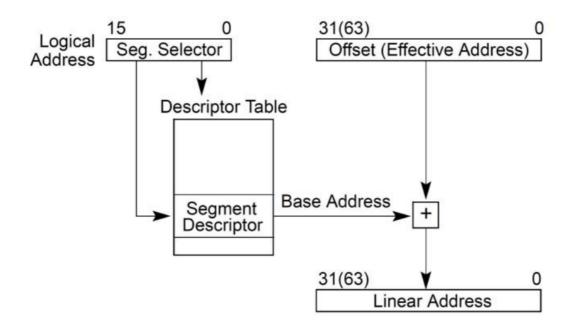
2.3.3 段描述符表

段描述符表实际上就是分段方式下的段表,由若干个段描述符组成,主要有三种类型:全局描述符表 (GDT)、局部描述符表 (LDT)和中断描述符表 (IDT)。其中,GDT只有一个,用来存放系统内每个任务都可能访问的描述符,LDT和IDT我们暂时不用关心。

2.3.4 逻辑地址向线性地址的转换过程

逻辑地址向线性地址的转换过程如下图所示。48位的逻辑地址包含16位的段选择符和32位的段内偏移量。MMU首先通过段选择符内的13位索引值,从段描述符表中找到对应的段描述符,从中取出32位的基地址,与逻辑地址中32位的段内偏移量相加,就得到32位线性地址。

MMU在计算线性地址的过程中,可以根据段限界和段的存取权限(也称访问权限)判断是否地址越界或访问越权(访问越权是指对指定单元所进行的操作类型不符合存取权限,例如,对存取权限为"只读"的页面进行了写操作),以实现存储保护。



2.4 线性地址到物理地址的转换

IA-32采用段页式虚拟存储管理方式,通过分段方式完成逻辑地址到线性地址的转换后,再进一步通过分页方式将线性地址转换为物理地址。分页方式任老师在上课时已经做出了详细的讲解,这里不再赘述。

3 实验攻略

3.1 实验概述

本次实验为虚拟存储器的模拟,需要大家完成实模式、分段式、段页式的模拟,然后将cache、TLB、memory、disk融合成一个完整的存储器系统。此外,我们还需要完成MMU的模拟。MMU是CPU的部件之一,CPU想要访问内存必须先经过MMU。为了降低实验难度,我们将把cache和TLB融合进存储器系统的任务留到下次作业。本次作业主要的任务是理解框架代码,实现实模式、分段式、段页式的模拟,这样我们将完成disk和memory的融合。

在本次作业中,大家主要的任务在两个类上面:MMU类和Memory类,它们分别是干什么的呢?

- MMU类:
 - 1. 地址转换,将逻辑地址转换为线性地址再转化为物理地址,然后通过物理地址去访问 Memory。
 - 2. 权限检查, 在地址转换的过程中检查权限, 若越权访问则抛出异常
 - 3. 通知加载,若在地址转换的过程中发现需要访问的信息不在主存,则需要通知主存加载数据。
- Memory类:
 - 1. 数据加载,就是从磁盘中加载相应的数据进入内存。
 - 2. 数据读取,就是通过MMU传入的物理地址去读取自己的数据并返回。

那么,逻辑地址、线性地址、物理地址分别是什么地址呢?

• 逻辑地址:指令中给出的地址,48位。CPU在运行指令时,如果想要访问内存,它并不是用直接使用内存的地址访问,而是给出一个由16位段寄存器和32位段内偏移量拼起来的48位的逻辑地址。

比如,如果CPU想知道当前指令的地址,他给出的逻辑地址应该是(CS:EIP)。其中,CS是16位代码段寄存器,EIP是32位指令指针寄存器(也就是程序计数器PC)。

- 线性地址:逻辑地址到物理地址的中间层,32位。如果没有启用分页机制,那么线性地址就等于物理地址。如果启用了分页机制,那么线性地址需要通过再一次变换才能得到物理地址。
- 物理地址: 内存中的地址, 32位。

MMU类的地址转换功能主要在addressTranslation方法上,这个方法是本次作业最重要也是最需要理解的一个方法,大家需要去认真阅读,接下来的所有讲解都将围绕addressTranslation方法展开。

接下来,我们将对源码进行一个全面的解读。

3.2 代码导读

3.2.1 代码结构

```
| .gitignore
| pom.xml
| README.md
∟src
   ├-main
   | ∟java
       ⊢сри
        | ⊢alu
        | |—fpu
        | ⊢mmu
        | | MMU.java # need to write
        | ∟nbcdu
        ⊢memory
        | | Memory.java # need to write
        | ∟disk
        ∟util
   ∟test
      ∟java
         ∟memory
                MemTestHelper.java
                PSTest.java # 段页式test
                RealTest.java # 实模式test
                SegTest.java # 分段式test
```

3.2.2 实模式的模拟

Memory

在Memory类里面,我们设置了两个字段如下:

```
public static boolean SEGMENT = false;
public static boolean PAGE = false;
```

这两个字段为开启分段分页的标志,当两个字段均为false时,代表此时系统运行在实模式下。

MMU

在MMU类中, addressTranslation方法对实模式的处理如下:

```
if (!Memory.SEGMENT) {
    // 实模式: 线性地址等于物理地址
    linearAddr = toRealLinearAddr(logicAddr);
    memory.real_load(linearAddr, length); // 从磁盘中加载到内存
    physicalAddr = linearAddr;
}
```

这三行代码其实就是三个步骤。

- 第一步,将逻辑地址转换为线性地址;
- 第二步, 从磁盘加载数据;
- 第三步,线性地址无需转换直接等于物理地址。

这样,MMU就完成了它在实模式下的使命,转化为物理地址之后就可以拿去访问主存了。

3.2.3 分段式的模拟

Memory

当Memory类的SEGMENT字段设为true, PAGE设为false时,系统就进入了分段式。根据2.3的内容,此时系统需要有全局描述符表和段描述符。我们模拟了一个简单的段描述符的结构如下:

```
private static class SegDescriptor {
    private char[] base = new char[32]; // 32位基地址
    private char[] limit = new char[20]; // 20位限长
    private boolean validBit = false; // 有效位
    private boolean granularity = false; // 粒度
}
```

其中, 粒度为true表示段以页 (4KB) 为基本单位, 为false表示段以字节为基本单位。

然后,我们模拟了全局描述符表GDT,并提供了访问它的get方法:

```
private SegDescriptor[] GDT = new SegDescriptor[8 * 1024]; // 全局描述符表
private SegDescriptor getSegDescriptor(int index) {
   if (GDT[index] == null) {
      GDT[index] = new SegDescriptor();
   }
   return GDT[index];
}
```

为了降低实验的难度,我们简化了分段机制。我们规定,除了测试需要,每个由MMU装载进入GDT的段,其段基址均为全0,其限长均为全1,未开启分页时粒度为false,开启分页后粒度为true。这样简化之后,就不会存在多个段冲突的问题,也降低了出现段错误的概率。

MMU

在MMU类中, addressTranslation方法对分段式的处理如下:

```
if (!Memory.SEGMENT) {
   // 实模式
} else {
   // 分段模式
   int segIndex = getSegIndex(logicAddr);
   if (!memory.isValidSegDes(segIndex)) {
       // 缺段中断,该段不在内存中,内存从磁盘加载该段索引的数据
       memory.seg_load(segIndex);
   }
   linearAddr = toSegLinearAddr(logicAddr);
   // 权限检查
   int start = Integer.parseInt(transformer.binaryToInt(linearAddr));
   int base = chars2int(memory.getBaseOfSegDes(segIndex));
   int limit = chars2int(memory.getLimitOfSegDes(segIndex));
   if ((start < base) || (start + length > base + limit)) {
       throw new SecurityException("Segmentation Fault");
   if (!Memory.PAGE) {
       // 分段模式: 线性地址等于物理地址
       physicalAddr = linearAddr;
   }
}
```

这段代码其实可以分成四个步骤。

- 第一步, 查GDT, 判断段是否在内存, 若不在内存则加载段;
- 第二步,将逻辑地址转换为线性地址;
- 第三步, 检查是否访问越界, 若越界则抛出段错误;
- 第四步,线性地址直接等于物理地址。

这样,MMU就完成了它在分段式下的使命。

3.2.3 段页式的模拟

Memory

当Memory类的SEGMENT字段和PAGE字段均设为true时,系统就进入了段页式。我们模拟了页表与页表项如下:

```
private final PageItem[] pageTbl = new PageItem[Disk.DISK_SIZE_B /
Memory.PAGE_SIZE_B];
private static class PageItem {
    private char[] pageFrame; // 物理页框号
    private boolean isInMem = false; // 装入位
}
private PageItem getPageItem(int index) {
    if (pageTbl[index] == null) {
        pageTbl[index] = new PageItem();
    }
    return pageTbl[index];
}
```

在开启分页后,有页表的存在貌似已经足够。但这会导致一个问题,在加载页的时候,我们需要知道新的页应该加载到哪个物理页框上去,如果仅有页表的存在,我们就需要遍历整个页表来找出空闲的物理页框号,这个过程比较复杂。而且,在现代操作系统中,每个进程都对应着一张页表,而系统中往往运行着非常多的进程,把每个进程的页表都遍历一遍显然不太现实。

因此,一些计算机系统采用了反向页表来来解决这个问题。为了降低实验难度,我们不模拟反向页表,而是简单地使用了一个有效位数组:

```
private boolean[] pageValid = new boolean[MEM_SIZE_B / PAGE_SIZE_B];
```

这个数组记录了每个物理页框的使用情况,大家可以选择使用这个数组,也可以选择使用遍历页表的方式(毕竟我们只有一个页表)。

MMU

在MMU类中, addressTranslation方法对段页式的处理如下:

```
if (!Memory.SEGMENT) {
   // 实模式
   . . .
} else {
   // 分段模式
   . . .
   if (!Memory.PAGE) {
   } else {
       // 段页式
startvPageNo=Integer.parseInt(transformer.binaryToInt(linearAddr.substring(0,
20)));
offset=Integer.parseInt(transformer.binaryToInt(linearAddr.substring(20, 32)));
       int pages = (length - offset + Memory.PAGE_SIZE_B - 1) /
Memory.PAGE_SIZE_B;
        if (offset > 0) pages++;
        int endvPageNo = startvPageNo + pages - 1;
        for (int i = startvPageNo; i <= endvPageNo; i++) {</pre>
           if (!memory.isValidPage(i)) {
               // 缺页中断,该页不在内存中,内存从磁盘加载该页的数据
               memory.page_load(i);
           }
        physicalAddr = toPagePhysicalAddr(linearAddr);
```

```
}
```

这段代码在分段模式已经将逻辑地址转换为线性地址的基础之上,又做了两件事情:

- 第一步, 计算出需要访问的虚拟页号 (有很多行代码是在处理数据跨页的情况,可以忽略), 查页 表判断该虚页是否在内存, 若不在内存则加载页;
- 第二步,将线性地址转换为物理地址。

这样,MMU就完成了它在段页式下的使命。

在你已经结合源代码充分理解上述内容后,接下来就可以开始快乐地编码啦!

3.3 实现指导

3.3.1 实模式的实现

实模式的加载与地址转换十分简单,在此略去。需要注意的是,在2.1的计算公式中,实模式应该是使用32位地址的,而MMU使用48位逻辑地址仅仅是为了与保护模式兼容。在实际计算中,我们把高16位看作基址,低32位看作偏移量(实际有用的只有低16位)。

3.3.2 分段式的实现

首先,你需要在Memory类中实现seg_load段加载方法。在加载段的时候,大家不仅需要从磁盘上加载数据到内存,还需要按照我们3.2.2的约定填好全局描述符表GDT。注意,在分段式存储管理下,从磁盘加载数据应该是把整个段加载进内存。(在未开启分页之前,一个段应该是多大?)

然后,你需要实现在MMU类中实现toSegLinearAddr段级地址转换方法。在分段式下,逻辑地址转线性地址应该要查全局描述符表GDT,按照2.3.4的流程进行计算。注意,不要以为我们约定段基址全为0就可以直接把逻辑地址的前16位去掉,我们在测试的时候会强制创建一些段基址不为0的段来测试大家是否正确实现了查全局描述符表这一操作。

注意,访问GDT尽可能使用getSegDescriptor方法,而不要直接访问GDT数组。在getSegDescriptor方法中,我们已经处理好了空指针的情况,而如果直接访问GDT数组,可能会出现空指针,是不安全的。

还需要特别提醒的是,因为在我们这个系统中不会出现多个进程,所以我们可以简单地把磁盘文件的前4个GB(实际上磁盘文件只能开96MB,哭泣)当作4GB的线性地址空间(因为线性地址是32位的),这样既避免了复杂的磁盘寻址,又让进程享有了足够大的虚拟地址空间。因此,无论是在实模式还是分段式还是段页式,当你访问磁盘的时候,请保证你用来访问磁盘的是线性地址。

3.3.3 段页式的实现

首先,你需要在Memory类中实现page_load页加载方法。跟加载段同理,大家在加载页的时候不仅需要从磁盘上加载数据到内存,还需要填好页表,如果你使用有效位数组的话还需要填好有效位数组。注意,在段页式存储管理下,从磁盘加载数据应该是以页为单位的,不再是以段为单位(开启分页之后,一个段应该是多大?真的还能加载整个段吗?)。因此seg_load方法需要修改,当开启分页的时候不需要加载段,而是应该把加载的任务交给page_load来完成。

然后,你需要实现在MMU类中实现toPagePhysicalAddr页级地址转换方法。在段页式下,线性地址转物理地址需要查页表,然后进行虚拟页号到物理页号的替换,具体流程可以参考课件。

与GDT同理,访问页表的时候尽可能使用getPageItem方法。

至此, 你已经完成了全部工作(・ω・)ノ