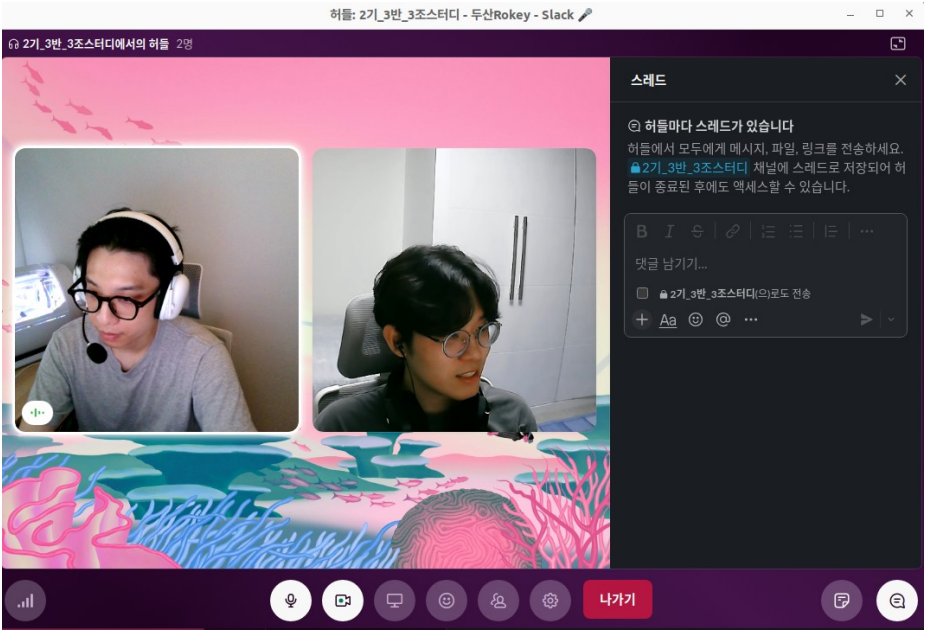


일시	2024. 11. 3 10:00~ 11:30	장소	Slack Huddle
작성자	정승규	작성일	2024. 11. 3
참석자	정창민 , 정승규		
스터디 사진			
스터디 내용	수업내용 중 지금까지 진행된 컴퓨터비전개론 내용에 대해 , 각자 얼마나 잘 따라가고 있는지 간단히 얘기한 후 , 현재까지 ROS2 에 대해 학습한 것을 토대로 이야기 나누었습니다 . ROS2 에 대한 기본 개념들과 토픽 , 서비스 , 액션 등 노드를 어떻게 구성해야할지 생각해보는 시간을 가졌고 , Turtlesim 을 구현해보았습니다 . 의견을 나눠본 결과 , 앞으로 ROS2 를 학습하고 프로젝트를 진행하는데 있어 , 코드를 직접 구현해보면서 학습하는 것이 가장 낫다고 판단하여 , NAV2 docs 를 참고해 , 튜토리얼을 따라가보기로 결정했습니다 . 다음 주 까지 튜토리얼 중 Navigation with a Physical Turtlebot 3 / (SLAM) Navigating While Mapping 파트를 각자 학습해보고 발표해보는 시간을 가지기로 했습니다 . 끝으로 , 프로그래머스의 알고리즘 문제를 풀어보았으며 , 알고리즘 학습은 어떻게 진행하는 것이 좋은지에 대해 얘기해보고 마무리하였습니다 .		