

# Машинное обучение Методы восстановления регрессии

Смирнов Илья

Руководитель направления

#### Содержание

- Метод наименьших квадратов
- Геометрический смысл
- Регуляризация
- Сингулярное разложение



### Метод наименьших квадратов

$$X = \mathbb{R}^n$$
,  $Y = \mathbb{R}$ 

Модель:  $a(x) = f(x, \alpha)$ 

Метод наименьших квадратов (МНК):

$$Qig(lpha,X^lig) = \sum_{i=1}^l w_i(f(x_i,lpha)-y_i)^2 o min$$
 по  $lpha$ 

 $w_i$  — вес, степень важности і-го объекта



## Многомерная линейная регрессия

 $f_1(x), \ldots, f_n(x)$  — числовые признаки;

Модель 
$$f(x,\alpha) = \sum_{j=1}^n \alpha_j f_j(x), \qquad \alpha \in \mathbb{R}^n$$

Матричная форма: 
$$F_{\ell \times n} = \begin{pmatrix} f_1(x_1) & \dots & f_n(x_1) \\ \dots & \dots & \dots \\ f_1(x_\ell) & \dots & f_n(x_\ell) \end{pmatrix}, \quad y_{\ell \times 1} = \begin{pmatrix} y_1 \\ \dots \\ y_\ell \end{pmatrix}, \quad \alpha_{n \times 1} = \begin{pmatrix} \alpha_1 \\ \dots \\ \alpha_n \end{pmatrix}$$

$$Q(\alpha, X^{\ell}) = \sum_{i=1}^{\ell} (f(x_i, \alpha) - y_i)^2 = ||F\alpha - y||^2 \to \min_{\alpha}$$



## Система уравнений

Необходимое условие минимума:

$$\frac{\partial Q}{\partial \alpha}(\alpha) = 2F^{\mathsf{T}}(F\alpha - y) = 0$$

$$F^{\mathsf{T}}F\alpha = F^{\mathsf{T}}y$$

 $\mathsf{F}^\mathsf{T}\mathsf{F}$  — ковариационная матрица  $\mathsf{n} \times \mathsf{n}$  набора признаков  $\mathsf{f}_1, ..., \mathsf{f}_\mathsf{n}$ 

Решение системы:  $\alpha^* = (F^{\mathsf{T}}F)^{-1}F^{\mathsf{T}}y = F^+y$ 

Значение функционала:

$$Q(\alpha^*) = \|P_F y - y\|^2$$

где P<sub>F</sub> - проекционная матрица:

$$P_F = FF^+ = F(F^{\mathsf{T}}F)^{-1}F^{\mathsf{T}}$$



## Геометрический смысл

• Любой вектор вида  $y = F\alpha$  — линейная комбинация признаков

$$\|F\alpha - y\|^2 \to \min_{\alpha}$$

•  $\mathbf{F} \boldsymbol{\alpha}^* =$  аппроксимация вектора  $\mathbf{y}$  с наименьшим квадратом тогда и только тогда, когда  $\mathbf{F} \boldsymbol{\alpha}^*$  - проекция вектора  $\mathbf{y}$  на подпространство признаков

Fa\*



#### Пример: аппроксимация многочленами

Данные: sin(x) + случайный шум

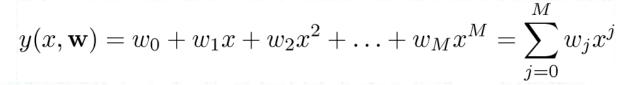
$$y(x, \mathbf{w}) = w_0 + w_1 x + w_2 x^2 + \dots + w_M x^M = \sum_{j=0}^M w_j x^j t$$

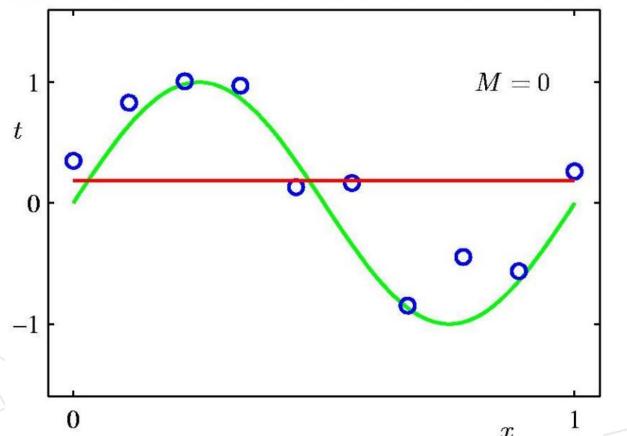
0



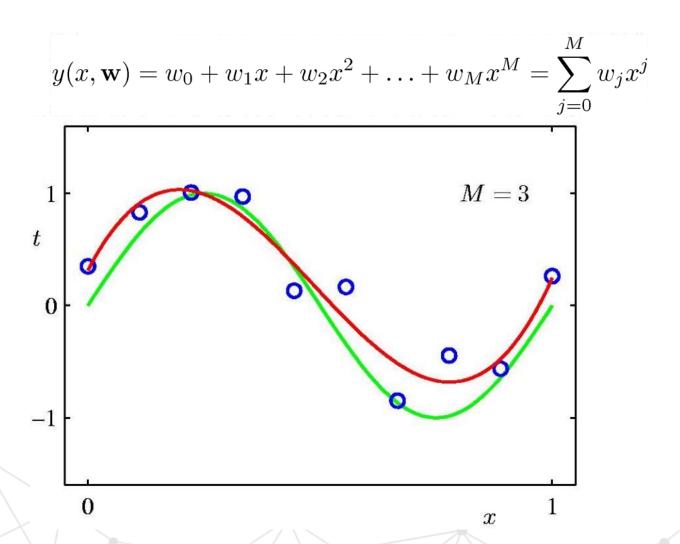
 $\boldsymbol{x}$ 

## Многочлен нулевой степени М=0

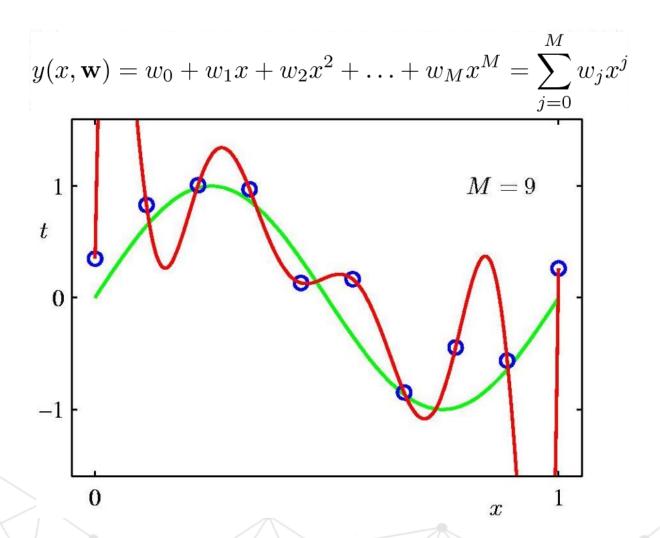




#### Многочлен степени М=3



#### Многочлен степени М=9



## Гребневая регрессия: Ridge regression

Штраф за увеличение нормы вектора весов  $\|\alpha\|$ :

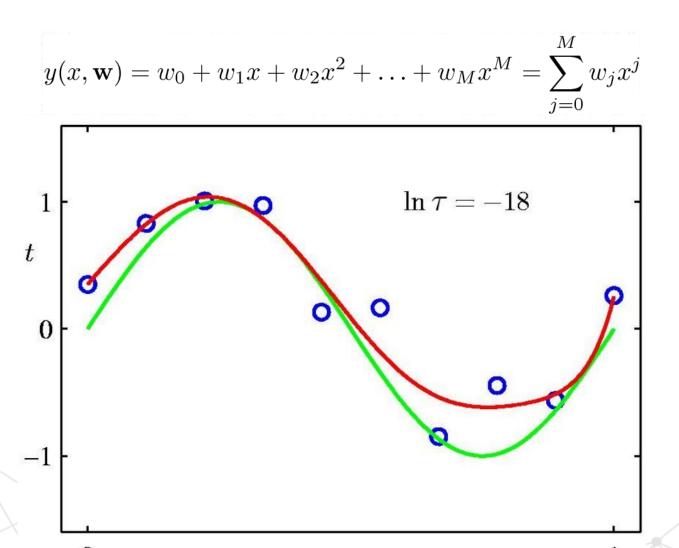
$$Q_{\tau}(\alpha) = \|F\alpha - y\|^2 + \frac{1}{\sigma} \|\alpha\|^2$$

Модифицированное МНК-решение  $\tau = 1/\sigma$  ( $\tau I_n$  — «гребень»):

$$\alpha_{\tau}^* = (F^{\mathsf{T}}F + \tau I_n)^{-1}F^{\mathsf{T}}y$$



## Многочлен 9 степени RidgeRegression





2021 г.

### Сингулярное разложение

Произвольная  $\ell \times n$ -матрица представима в виде сингулярного разложения (singular value decomposition, SVD):

$$F = VDU^{\mathsf{T}}$$
.

#### Основные свойства сингулярного разложения:

- $\ell \times n$ -матрица  $V = (v_1, \dots, v_n)$  ортогональна,  $V^{\mathsf{T}}V = I_n$ , столбцы  $v_i$  собственные векторы матрицы  $FF^{\mathsf{T}}$ ;
- $n \times n$ -матрица  $U = (u_1, \dots, u_n)$  ортогональна,  $U^{\mathsf{T}}U = I_n$ , столбцы  $u_i$  собственные векторы матрицы  $F^{\mathsf{T}}F$ ;
- 0  $n \times n$ -матрица D диагональна,  $D = \mathrm{diag} \big( \sqrt{\lambda_1}, \dots, \sqrt{\lambda_n} \big)$ ,  $\lambda_j \geqslant 0$  собственные значения матриц  $F^{\mathsf{T}}F$  и  $FF^{\mathsf{T}}$ .



#### Решение МНК через сингулярное разложение

$$\alpha^* = (F^{\mathsf{T}}F)^{-1}F^{\mathsf{T}}y = F^{+}y$$

$$F^{+} = (UDV^{\mathsf{T}}VDU^{\mathsf{T}})^{-1}UDV^{\mathsf{T}} = UD^{-1}V^{\mathsf{T}} = \sum_{j=1}^{n} \frac{1}{\sqrt{\lambda_{j}}} u_{j} v_{j}^{\mathsf{T}}$$

$$\alpha^* = F^{+}y = UD^{-1}V^{\mathsf{T}}y = \sum_{j=1}^{n} \frac{1}{\sqrt{\lambda_{j}}} u_{j} (v_{j}^{\mathsf{T}}y)$$

$$F\alpha^* = P_F y = (VDU^{\mathsf{T}})UD^{-1}V^{\mathsf{T}}y = VV^{\mathsf{T}}y = \sum_{i=1}^n v_i(v_i^{\mathsf{T}}y)$$

$$\|\alpha^*\|^2 = \|D^{-1}V^{\mathsf{T}}y\|^2 = \sum_{j=1}^n \frac{1}{\lambda_j} (v_j^{\mathsf{T}}y)^2$$



## Проблема мультиколлинеарности

Число обусловленности n×n-матрицы Σ

$$\mu(\Sigma) = \|\Sigma\| \|\Sigma^{-1}\| = \frac{\max\limits_{u: \, \|u\| = 1} \|\Sigma u\|}{\min\limits_{u: \, \|u\| = 1} \|\Sigma u\|} = \frac{\lambda_{\max}}{\lambda_{\min}}$$

При умножении обратной матрицы на вектор,  $z = \Sigma^{-1}u$ , относительная погрешность усиливается в  $\mu(\Sigma)$  раз

$$\frac{\|\delta z\|}{\|z\|} \leqslant \mu(\Sigma) \frac{\|\delta u\|}{\|u\|}$$



## Проблема мультиколлинеарности

Если матрица  $\Sigma = F^TF$  плохо обусловлена, то:

- решение становится неустойчивым и неинтерпретируемым,
   ||α\* || велико;
- 2. возникает переобучение:

на обучении 
$$Q(\alpha^*, X^\ell) = \|F\alpha^* - y\|^2$$
 мал на контроле  $Q(\alpha^*, X^k) = \|F'\alpha^* - y'\|^2$  велик

Стратегии устранения мультиколлинеарности и переобучения:

- регуляризация
- отбор признаков
- преобразование признаков



## Регуляризация с точки зрения SVD-разложения

$$\alpha_{\tau}^* = (F^{\mathsf{T}}F + \tau I_n)^{-1}F^{\mathsf{T}}y$$

$$\alpha_{\tau}^* = U(D^2 + \tau I_n)^{-1}DV^{\mathsf{T}}y = \sum_{j=1}^n \frac{\sqrt{\lambda_j}}{\lambda_j + \tau} u_j(v_j^{\mathsf{T}}y)$$

#### Без регуляризации:

$$\alpha^* = F^+ y = UD^{-1}V^{\mathsf{T}}y = \sum_{j=1}^n \frac{1}{\sqrt{\lambda_j}} u_j(v_j^{\mathsf{T}}y)$$



## Отбор признаков

LASSO — Least Absolute Shrinkage and Selection Operator

$$\begin{cases} Q(\alpha) = \|F\alpha - y\|^2 \to \min_{\alpha}; \\ \sum_{j=1}^{n} |\alpha_j| \leqslant \varkappa; \end{cases}$$

Чем меньше и, тем больше нулевых α

## Lasso vs Ridge

LASSO: Чем меньше  $\varkappa$ , тем больше нулевых  $\alpha$ 

Ridge: коэффициенты уменьшает, но не делает их нулевыми!





Спасибо за внимание!

Вопросы?