由于导线电阻和接触电阻的存在,用单臂电桥测量 1Ω 以下的电阻时误差很大。为了减少误差,可将单臂电桥改为双臂电桥。

伏安法测量金属棒的电阻

首先,分析导线电阻和接触电阻(数量级为 $10^{-2}\Omega\sim 10^{-5}\Omega$) 对测量结果的影响。例如,用伏安法测量金属棒的电阻 R_x 的情况,如图一所示。通过电流表的电流 I 流经 A 点分为 I_1,I_2 两路。 I_1 经过电流表与金属棒间的接触电阻和导线电阻 R_1 再流人 R_x,I_2 经过电流表与电压表间的接触电阻和导线电阻 R_3 再流入电压表,其等效电路如图二所示,其中 R_2,R_4 与 R_1,R_3 的情况类似。因此, R_1,R_2 应算作与 R_x 串联, R_3,R_4 应算作与电压表串联。所以电压表测量的电压不是 R_x 两端的电压,测量结果有误差。如果 R_x,R_1,R_2 的阻值为同数量级,则测量结果的误差相当大。

四段接法测量金属棒的电阻

将测量线路改成如图三所示,其中 AB 段是被测电阻 R_x . 经同样的分析可知,虽然接触电阻和导线电阻仍然存在,但所处的位置不同,构成的等效电路如图四所示。由于电压表的内阻远大于 R_3 , R_4 , R_x , 所以电压表和电流表的读数可以相当准确地反映电阻 R_x 上的电压降和通过它的电流,故利用**欧姆定律**就可算出电阻 R_x .

双臂电桥的原理

测量低电阻时,为了消除接触电阻的影响,将通过电流的接点(称电流接点)和测量电压的接点(称电压接点)分开,并将电压节点放在里面。

如图五所示,在待测电阻上作四个接点,即电压接点 P_1, P_2 和电流接点 $C_1, C_2.P_1, P_2$ 段为被测电阻 R_x, P_3, P_4 段为标准电阻 R_N (值为已知)。 R 为 C_2, C_3 之间的接触电阻和导线电阻。由上述分析可知, C_1, C_2 点的接触电阻在 R_x 之外,对 R_x 的测量无影响。 P_1, P_2 点的接触电阻应分别视为与 R_1, R_2 串联,因 R_1, R_2 的阻值很大,故接触电阻可以忽略。标准电阻 R_N 处的情况与此相同。

双臂电桥的平衡条件

适当调节 R_1,R_2,R_3,R_4,R_x ,使灵敏电流计中没有电流通过,此时说电桥处于平衡状态。 当电桥平衡时, $I_g=0$,通过 R_1,R_3 的电流相等,以 I_1 表示;通过 R_2,R_4 的电流相等,以 I_2 表示;通过 R_x,R_N 的电流相等,以 I_3 表示。因为 A,B 两点的电势相等,故有

$$\left\{ egin{array}{lll} I_1R_1&=&I_3R_x+I_2R_2,\ I_1R_3&=&I_3R_N+I_2R_4,\ I_2(R_2+R_4)&=&(I_3-I_2)R. \end{array}
ight.$$

解得

$$R_x = rac{R_1}{R_3} R_N + rac{R R_4}{R + R_2 + R_4} \left(rac{R_1}{R_3} - rac{R_2}{R_4}
ight).$$

式中,若 $R_1R_4=R_2R_3$,则右边第二项变为零,此时有

$$R_x = rac{R_1}{R_3} R_N = rac{R_2}{R_4} R_N.$$

可见,当电桥平衡时,此式成立的条件是 $R_1R_4=R_2R_3$. 为保持该等式在使用电桥的过程中始终成立,常将电桥做成一种特殊的结构,即将比率臂采用双十进电阻箱。在这种电阻箱里,两个相同十进电阻的转臂连接在同一转轴上,因此在转臂的任一位置都保持 $R_1=R_2, R_3=R_4$.

双臂电桥的优点

双臂电桥就是在单臂电桥的基础上,增加了两个电阻臂 R_2, R_4 ,并使 R_2, R_x 分别随原有臂 R_1, R_3 作相同的变化,当电桥平衡时可以消除附加电阻的影响。

温差电动势对测量结果的影响

用双臂电桥测低电阻时,需要注意到温差电动势对测量结果的影响。当回路中有电流通过时,产生焦耳热,将使整个线路的各部分出现温差而导致温差电动势的产生。它对测量带来误差,在测量过程中应设法消除。温差电动势只与焦耳热产生的温差有关,而与电流方向无关。但电阻上的电压降与电流方向有关。因此,当流过线路的电流方向改变时,各电阻上的电压降改变方向,但温差电动势的方向仍不改变。这样温差电动势产生的效果一次是相加,一次是相减,故可用改变电流的方向测量两次来消除温差电动势的影响。