Tugas 2 Robust Control: Uncertainty

Donny Prakarsa Utama 3332170032

Ringga Dwi Raju 3332170029

October 15, 2020

1.
$$G(s) = \frac{1}{s+1}e^{-\theta s}, \theta \in [0, 0.1]$$

Mencari fungsi pembobotan W(s) pada sistem uncertainty 1. $G(s) = \frac{1}{s+1}e^{-\theta s}, \theta \in [0,0.1]$ Jawab : Uncertainty pada soal ini hanya ada pada delay θ , dan dapat dibentuk menjadi $G(s) = \frac{e^{-\tilde{\theta}s}}{s+1}$ maka ditulis pada MATLAB

Kemudian buat fungsi alih nya menjadi

Untuk pembobotan manual W(s) didapat

Hasil dari bodeplot ada di Figure 1

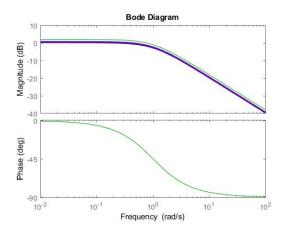


Figure 1: W(s) pembobotan manual

```
2. G(s) = \frac{1}{T_1 s + 1} \cdot \frac{1}{T_2 s + 1}, T_1 \in [0, 0.2], T_2 \in [2, 2.5]
```

Jawab : ada 2 Uncertainty yaitu T_{Slow} dan T_{Fast} , dan fungsi alih dapat dibentuk menjadi $\frac{1}{T_1T2s^2+(T_1+T_2)s+1}$

```
\begin{array}{l} \texttt{t1 = ureal('t1', 0.1, 'PlusMinus', [-0.1, 0.1]);} \\ \texttt{t2 = ureal('t2', 2.25, 'PlusMinus', [-0.25, 0.25]);} \\ \texttt{sys = tf([1], [t1*t2 t1+t2 1])} \\ 3. \ G(s) = \frac{1}{s+1}.\frac{\omega^2}{s^2+2\zeta\omega s+\omega^2}, \zeta \in [0.1, 0.2], \omega \in [90, 110] \\ \texttt{Jawab : ada 2 uncertainty yaitu } \zeta \ \text{dan } \omega \ \text{fungsi alih dapat dibentuk menjadi} \\ \frac{\omega^2}{s^3+(2\zeta\omega+1)s^2+(2\zeta\omega+\omega^2)s+\omega^2} \end{array}
```

```
w = ureal ('w', 100, 'PlusMinus',[-10,10]);
z = ureal ('z',0.15 , 'PlusMinus',[-0.05,0.05]);
sys= tf([w^2],[1 2*z*w+1 2*z*w+w^2 w^2])
```