

Lecture 3. Multiplication & Inverse Matrices

1. Over-view

矩阵乘法 和 逆矩阵的条件.

2. Matrices Multiplication.

2.1. 矩阵乘法定义视角求解: Regular Way.

$$i \begin{bmatrix} & \\ a_{i1} & a_{in} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} j \\ b_{1j} \\ \vdots \\ b_{nj} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} & \\ c_{ij} & \end{bmatrix}$$

$A_{m \times n}$ $B_{n \times p}$ $C = AB$.

$$\begin{aligned} C_{ij} &= (\text{row } i \text{ of } A) : (\text{column } j \text{ of } B) \\ &= \sum_{k=1}^n a_{ik} \cdot b_{kj} \end{aligned}$$

2.2 从行向量/列向量线性组合的视角求解.

2.2.1 列组合: 矩阵 $A \cdot$ 列向量 = 矩阵 A 的列向量的线性组合.

$$\begin{bmatrix} & & & & \end{bmatrix} \begin{bmatrix} | & | & | & | \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} A \begin{bmatrix} | & | \end{bmatrix} & A \begin{bmatrix} | & | \end{bmatrix} & A \begin{bmatrix} | & | \end{bmatrix} & A \begin{bmatrix} | & | \end{bmatrix} \end{bmatrix} A \cdot B_{\text{col } j} = C_{\text{col } j}$$

A B C

矩阵 A 与一个列向量相乘, 考虑 A 的列向量的一个线性组合, 再将该组合合并在 C 中。所以, C 的列向量是由 A 的列向量线性组合而成。

2.2.2 行组合: 行向量 · 矩阵 A = 矩阵 A 的行向量的线性组合.

$$\begin{bmatrix} \text{---} \\ \text{---} \\ \text{---} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} & & & & \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} [\text{---}] B \\ [\text{---}] B \\ [\text{---}] B \end{bmatrix} A_{\text{Row } i} \cdot B = C_{\text{Row } i}$$

A B C

C 的行由 B 的行线性组合而成。

2.3. 列求从行 $A \cdot B = C$.

$A * B = [A \text{ 的列} \times B \text{ 的行}] \text{ 求和.}$

e.g.

$$\begin{bmatrix} 2 & 7 \\ 3 & 8 \\ 4 & 9 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 6 \\ 0 & 0 \end{bmatrix}$$

$$= \begin{bmatrix} 2 \\ 3 \\ 4 \end{bmatrix} [1 \ 6] + \begin{bmatrix} 7 \\ 8 \\ 9 \end{bmatrix} [0 \ 0]$$

$$= \begin{bmatrix} 2 & 12 \\ 3 & 18 \\ 4 & 24 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{bmatrix}$$

↓

矩阵中每一列都与 $\begin{bmatrix} 2 \\ 3 \\ 4 \end{bmatrix}$ 向向，也就是列向量都在 $\begin{bmatrix} 2 \\ 3 \\ 4 \end{bmatrix}$ 这条线上，列空间是一条线。

同理，行向量都在 $[1 \ 6]$ 直线上，行空间是一条线

2.4 block multiplication.

$$A_1B_1 + A_2B_3.$$

$$\begin{bmatrix} A_1 & | & A_2 \\ \hline A_3 & | & A_4 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} B_1 & | & B_2 \\ \hline B_3 & | & B_4 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \downarrow & | & \\ \hline & | & \end{bmatrix}$$

A B C

3. Inverse.

3.1 矩阵的逆，不存在逆的原因：

- If A^{-1} exists, then $\underline{A^{-1}A = I = AA^{-1}}$

A : Square Matrix, 不是 Singular Matrix.

- 如果存在非零向量 x , 使 $Ax = 0$ 成立,
则 A 不可逆

证明：假设 A 可逆, 则 $A^{-1}A = I$, 且 $x \neq 0$

$A^{-1}Ax \neq A^{-1}0$ 亦然不成立
∴ 假设矛盾, A 不可逆.

3.2 存在逆, 如何求逆?

e.g. 求 $\begin{bmatrix} 1 & 3 \\ 2 & 1 \end{bmatrix}$ 的逆矩阵.

$$\begin{bmatrix} 1 & 3 \\ 2 & 1 \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} a & b \\ c & d \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix}$$

$A \quad A^{-1} \quad I$

$$\Rightarrow \begin{bmatrix} 1 & 3 \\ 2 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} a \\ c \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \end{bmatrix} \quad \begin{bmatrix} 1 & 3 \\ 2 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} b \\ d \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \end{bmatrix}$$

3.3 Gauss-Jordan (Solve 2 equations at once)

$$\left[\begin{array}{cc|cc} 1 & 3 & 1 & 0 \\ 2 & 1 & 0 & 1 \end{array} \right] \rightarrow \left[\begin{array}{cc|cc} 1 & 3 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & -2 & 1 \end{array} \right] \rightarrow \left[\begin{array}{cc|cc} 1 & 0 & 7 & -3 \\ 0 & 1 & -2 & 1 \end{array} \right]$$

$A \quad I \quad A^{-1}$

证明：上述过程实际上是 Elimination, 使 $\begin{bmatrix} 1 & 3 \\ 2 & 1 \end{bmatrix}$ 变为 I , 相当于左乘一个 E 进行行变换. $EA = I$, 则 E 就是 A^{-1} .

$$E \left[\begin{array}{c|c} A & I \end{array} \right] = \left[\begin{array}{c|c} EA & EI \end{array} \right] = \left[\begin{array}{c|c} I & A^{-1} \end{array} \right]$$

∴ 上述过程成立。