Estrutura de Dados I

Capítulo 11: Dicionários e Tabelas de Símbolos

 Dicionários são TADs que permitem o armazenamento e a busca de dados pelo próprio conteúdo dos dados, através de pares de mapeamento:

chave -> valor

(podemos dizer que um dicionário é um TAD para chave-valor)

- Os dicionários diferenciam-se dos containers pois estes não consideram o conteúdo dos dados para suas operações (pilha, fila), e aqueles consideram o conteúdo (chaves e valores)
- Os principais dicionários na computação são:
 - Dictionary (map, associative array)
 - Symbol Table

- Dictionary (map, associative array)
 - TAD genérico para armazenar e recuperar pares "chave:valor"
 - Chave e Valor são genéricos
 - Semântica: armazena valores genéricos
 - Uso amplo: caches, contagens de freqüência, roteamentos, configurações, etc.
 - Mais abstrato: não impõe nada sobre o significado de chaves e valores, apenas que sejam comparáveis

Symbol table

- TAD especializado para armazenar e recuperar pares "chave:valor" (é, na verdade, um dictionary) com uso especializado em compiladores e interpretadores
- o Chave: normalmente é um identificador:
 - Nome de variável, nome de função, nome de constante, etc.
- Valor: normalmente são os atributos associados ao identificador:
 - Tipo, escopo, endereço de memória, tamanho, valor constante, qualificadores, etc.
- Semântica: armazena metadados de símbolos de um programa
- Escopo e níveis: costuma lidar com múltiplos níveis de escopo (variáveis locais e globais)
- Uso em compiladores e interpretadores: análise léxica, análise sintática, análise semântica, validação de tipos, geração de código, resolução de nomes em múltiplos módulos

Comportamentos comuns:

- o insert(dictionary, key, info)
- o lookup(dictionary, key)
- o remove (dictionary, key)

Outros comportamentos (menos comuns):

- o keys(dictionary)
- o values(dictionary)
- o iterate(dictionary)

- Estruturas de dados comuns para a implementação:
 - Árvores balanceadas: lookup, insert e remove em O(log n)
 - AVL
 - Red-Blcak
 - Árvore Trie (árvore de prefixos): operações em O(ℓ), onde ℓ = tamanho da chave
 - Hash table: operações em O(1) na média, e em O(n) no pior caso
 - É a implementação mais frequente em compiladores modernos
- Estruturas de dados menos comuns para a implementação:
 - Arrays: inserir é O(n) e lookup O(log n) se usar busca binária

- Objetivo: definir uma abstração para um dicionário que seja flexível o suficiente para ser usado em uma ampla variedade de aplicações, mantendo um alto nível de eficiência na implementação.
- Na interface teremos, como sempre, o tipo abstrato declarado como um ponteiro para um tipo concreto que será declarado e definido apenas na implementação:

```
/**
 * Tipo: dicionarioTAD
 * -----
 * Este é o TAD usado para representar um dicionário.
 */

typedef struct dicionarioTCD *dicionarioTAD;
```

Precisamos declarar os comportamentos do dicionário:

dicionarioTAD criar dicionario (void);

Precisamos declarar os comportamentos do dicionário:

 Em relação aos dois comportamentos mais importantes de um dicionário, temos um problema:

```
inserir(dicionario, chave, valor);
valor = procurar(dicionario, chave);
```

- Qual o tipo de dados para a chave?
- Qual o tipo de dados para o valor?

Queremos 2 coisas:

- a) Maior flexibilidade possível para o cliente; e
- b) Maior eficiência possível na implementação

- A representação do valor é mais fácil. Considere o seguinte:
 - O valor é um conceito totalmente controlado pelo cliente
 - Seu dicionário deve permitir que o cliente armazene qualquer coisa que ele queira
 - De sua perspectiva como o implementador do dicionário, você não liga para o tipo de dado pois você nunca fará nada com o valor, apenas fará o armazenamento e depois retornará esse valor quando o cliente buscar pela chave
 - Assim, o tipo usado para representar os valores deve ser o mais geral possível.
- Ainda temos que considerar o seguinte:
 - Dicionários são muito mais freqüentes do que pilhas e filas. É comum que um mesmo cliente utilize diversos dicionários ao mesmo tempo, cada um para armazenar valores diferentes.
 - O dicionário deve ter um valor sentinela para indicar que uma busca não encontrou nenhum resultado (a chave não existe no dicionário). O sentinela deve ter o mesmo tipo do valor e se usarmos tipos como, por exemplo, int para os valores não teremos nenhum exclusivo que pode ser usado como sentinela.

 Portanto, o melhor tipo de dado para o valor é o tipo void *

- Usar o tipo ponteiro para void permite que o cliente armazena qualquer valor, usando ponteiros apropriados.
- Usar o tipo ponteiro para void permite que a função de busca retorne um sentinela adequado para indicar que uma determinada chave não está definida no dicionário (não existe no dicionário).
- Usar o tipo ponteiro para void cria um pequeno overhead no cliente, mas dá muito mais flexibilidade.

- A representação do chave é mais difícil. Considere o seguinte:
 - A implementação trata de modo diferente a chave e o valor:
 - O valor é apenas armazenado e devolvido e, portanto, a implementação não precisa saber nada sobre esse valor e não precisa fazer nada com esse valor
 - A chave precisa ser conhecida e manipulada pela implementação. No mínimo a implementação precisa verificar se a chave existe e, se existir, a que valor ela corresponde. Para fazer isso a implementação precisa, no mínimo, ser capaz de comparar uma chave com outra. Isso **exclui**, em princípio, o tipo **void** *.
- A abordagem mais utilizada para as chaves é usar o tipo string (char *):
 - Permitem muita flexibilidade
 - É fácil converter outros tipos em strings

Comportamentos de inserção e busca:

inserir (dicionarioTAD dic, string chave, void *valor);

Comportamentos de inserção e busca:

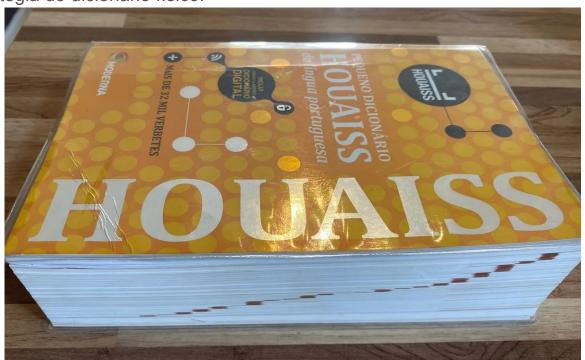
procurar (dicionarioTAD dic, string chave);

Importante:

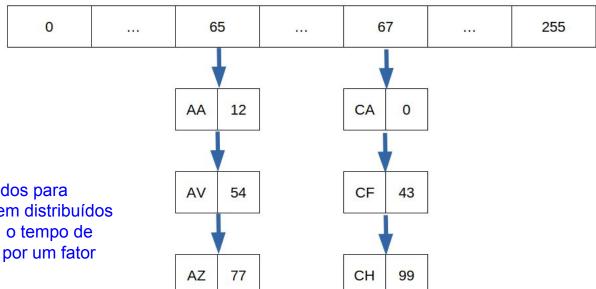
- Se sua implementação não permitir que o usuário use um NULL value como chave, então você pode usar um NULL value como sentinela para indicar que alguma chave buscada não está definida no dicionário (a chave buscada não existe). Esse é o comportamento mais comum em C.
- Se sua implementação permitir que o usuário use um NULL value como chave, então você terá que definir um valor especial, como o UNDEFINED de genlib.c, como sentinela para indicar que alguma chave buscada não está definida no dicionário. Isso é possível em Java e Python. Em C++ há algumas bibliotecas que permitem.

- Dicionários são tão usados na computação que a eficiência da implementação é crítica:
 - Mesmo implementações O(log n) podem não ser suficientes.
 - O que queremos é uma implementação de tempo constante, pelo menos na média dos casos, para as operações de inserção e de busca. Para isso usamos hashing.
- Hashing: é uma estratégia que consiste em mapear chaves (strings, por exemplo) para números inteiros e, então, usar esses números inteiros como índices para localizar as chaves de modo rápido em um array.
 - O hash é amplamente utilizado em aplicações e merece reconhecimento como uma das invenções mais inteligentes da ciência da computação.

- Por que o hashing é necessário?
 - o Estratégia do dicionário físico:

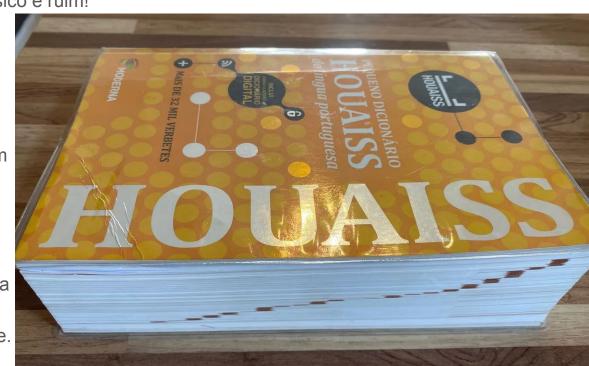


- Por que o hashing é necessário?
 - Mimetizando a estratégia do dicionário físico:
 - Vamos dividir o dicionário em 256 listas independentes de pares chaves/valor, uma lista para cada caractere do início da chave.



Se os caracteres usados para formar as chaves forem distribuídos de maneira uniforme, o tempo de busca seria reduzido por um fator de 256!

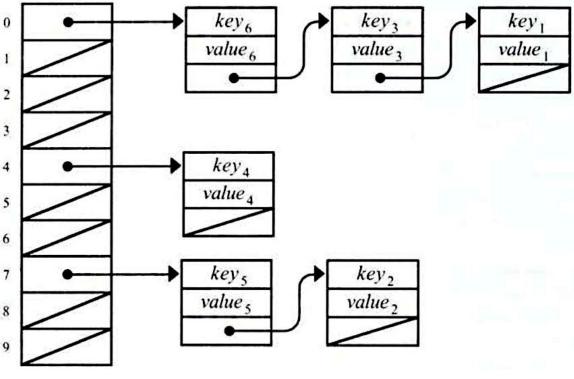
- Por que o hashing é necessário?
 - A estratégia do dicionário físico é ruim!
 - Algumas letras têm mais chaves do que outras.
 - Algumas listas ficariam vazias e outras teriam muitas e muitas chaves
 - A eficiência dependeria de quão comum é a primeira letra da chave.



- O que nós precisamos é de alguma função F que transforme uma chave em um índice inteiro uniformemente distribuído que selecione uma das listas internas. Por exemplo: se F(chave) = 17, as funções de inserção e busca tentarão inserir ou buscar essa chave apenas na lista 17.
- A função F, que reduz a chave à um inteiro em uma faixa fixa uniformemente distribuída é chamada de função hash.
- O valor da função hash para uma chave particular é o código hash.
- A estrutura de dados resultante é chamada de hash table.

Tabela Hash:

- Array de listas encadeadas, cada elemento do array é chamado de bucket.
- A função hash recebe uma chave e obtém o hash code, 3 o índice do array para um dos buckets.
- Cada bucket contém um ponteiro para a 1ª célula da 6 lista de pares chaves/valor.
- Todas as células em uma lista têm o mesmo hash code 8 (colisão: duas ou mais 9 chaves como mesmo hash).



- A função hash é crítica nesse processo, pois ela deve receber as mais diferentes chaves possíveis, e deve mapear para um hash code que é uniformemente distribuído, ou seja, a função hash deve distribuir os pares chaves/valor entre os buckets de forma que o tamanho da lista encadeada apontada por cada bucket seja aproximadamente o mesmo, minimizando as colisões.
- A escolha da função hash NÃO É FÁCIL, existem inúmeras maneiras de implementar. Existem linhas de pesquisa avançadas para a escolha de uma boa função hash.
- Usaremos um método chamado de congruência linear para implementar uma função de hash.

/**

* Função: hash

```
#define MULTIPLICADOR ((unsigned long int) -1664117991L)
```

entre chaves semelhantes para, praticamente, ao acaso. Discussão muito AVANÇADA para nós no momento.

Diminui a probabilidade de colisão

```
* Uso: hash code = hash(chave, buckets);
* Esta função recebe uma chave e retorna um hash code que será um número
 * inteiro (size t) entre 0 e (buckets - 1). O parâmetro "buckets" corresponde
* ao número total de buckets da tabela hash. O cálculo do hash code é feito
 * utilziando-se um método chamado de congruência linear. A escolha do valor do
* MULTIPLICADOR pode ter um efeito significativo na performance do algoritmo,
 * mas não em sua corretude.
 */
size t hash (const string chave, size t buckets)
   unsigned long int hashcode = 0;
   for (size t i = 0; chave[i] != '\0'; i++)
        hashcode = hashcode * MULTIPLICADOR + (unsigned char) chave[i];
   return (hashcode % buckets);
```

- Outra coisa que precisamos levar em consideração é o número de buckets, pois a probabilidade de colisão também dependerá disso.
- As colisões diminuem a eficiência da tabela hash pois as buscas e inserções precisarão ser feitas em longas listas encadeadas.
- Como nosso objetivo é alcançar operações O(1) na média dos casos, é importante que as listas encadeadas permaneçam razoavelmente pequenas e, para isso, precisamos garantir que a quantidade de buckets seja grande o suficiente para diminuir as colisões e manter as listas pequenas.

 Se a função hash realmente está fazendo um bom trabalho e distribuindo uniformemente as chaves entre os buckets, então o tamanho médio de cada lista encadeada é dado por:

$$\lambda = \frac{N_{\text{entries}}}{N_{\text{buckets}}}$$

Se a quantidade total de entradas for 3 vezes maior do que o número de buckets, então cada lista terá 3 pares, o que significa que 3 operações de comparação de strings serão necessárias, em média, para encontrar uma chave.

 Esse número é o fator de carga da hash table, e deve ser mantido baixo (basta aumentar o número de buckets, mesmo que alguns fiquem vazios).

- Determinar a quantidade correta de buckets É DIFÍCIL, e nenhum número funcionará bem em todas as situações.
- Mesmo que o número de buckets seja grande, se o cliente colocar mais e mais pares chave/valor, a performance irá diminuir. Se quisermos restaurar a performance nesse caso, podemos aumentar dinamicamente o número de buckets. Isso é chamado de rehashing. O problema é que ao aumentar o número de buckets, todos os hash code serão alterados e teremos que recalcular e realocar todas as células. Esse processo pode demorar, mas é feito raramente e, por isso, não causa muito impacto na aplicação.

- Determinar a quantidade correta de buckets É DIFÍCIL, e nenhum número funcionará bem em todas as situações.
- Mesmo que o número de buckets seja grande, se o cliente colocar mais e mais pares chave/valor, a performance irá diminuir. Se quisermos restaurar a performance nesse caso, podemos aumentar dinamicamente o número de buckets. Isso é chamado de rehashing. O problema é que ao aumentar o número de buckets, todos os hash code serão alterados e teremos que recalcular e realocar todas as células. Esse processo pode demorar, mas é feito raramente e, por isso, não causa muito impacto na aplicação.

- Uma última observação: a maioria das funções hash funcionam melhor se o número de buckets for PRIMO.
- Se o número de buckets não for primo, padrões que causam desbalanceamento da distribuição das chaves têm maior probabilidade de ocorrer, aumentando as colisões.
- Assim, em resumo:
 - Use boas funções de hash
 - Use uma quantidade suficiente de buckets para manter o fator de carga baixo
 - Use um número PRIMO de buckets.