

Министерство образования Российской Федерации МОСКОВСКИЙ ГОСУДАРСТВЕННЫЙ ТЕХНИЧЕСКИЙ УНИВЕРСИТЕТ им. Н.Э. БАУМАНА

Факультет: Информатика и системы управления Кафедра: Информационная безопасность (ИУ8)

ИНТЕЛЛЕКТУАЛЬНЫЕ ТЕХНОЛОГИИ НА ОСНОВЕ ИСКУССТВЕННЫХ НЕЙРОННЫХ СЕТЕЙ

Лабораторная работа №1 Исследование однослойных нейронных сетей на примере моделирования булевых выражений

Вариант 13

Проверяющий: Гурова Е.Б.

Студент: Перескоков В.А.

Группа: ИУ8-61

Цель работы

Исследовать функционирование простейшей нейронной сети (HC) на базе нейрона с нелинейной функцией активации и ее обучение по правилу Видроу-Хоффа.

Постановка задачи

Постановка задачи. Получить модель булевой функции (БФ) на основе однослойной НС (единичный нейрон) с двоичными входами $x1,x2,x3,x4 \in \{0,1\}$, единичным входом смещения x0 = 1, синаптическими весами , двоичным выходом $y \in \{0,1\}$ и заданной нелинейной функцией активации (ФА) $f : R \rightarrow (0,1)$ (рис. 1.1).

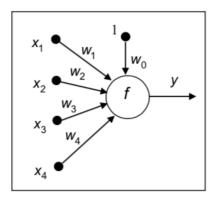


Рис. 1.1. Однослойная НС

Исходные данные в соответствии с вариантом задания

Моделируемая БФ:
$$(\overline{x_1} + \overline{x_2} + \overline{x_3})(\overline{x_2} + \overline{x_3} + x_4)$$
 Функции активации:

1)
$$f(\text{net}) = \begin{cases} 1, & \text{net } \ge 0, \\ 0, & \text{net } < 0; \end{cases}$$

1)
$$f(\text{net}) = \begin{cases} 1, & \text{net} \ge 0, \\ 0, & \text{net} < 0; \end{cases}$$

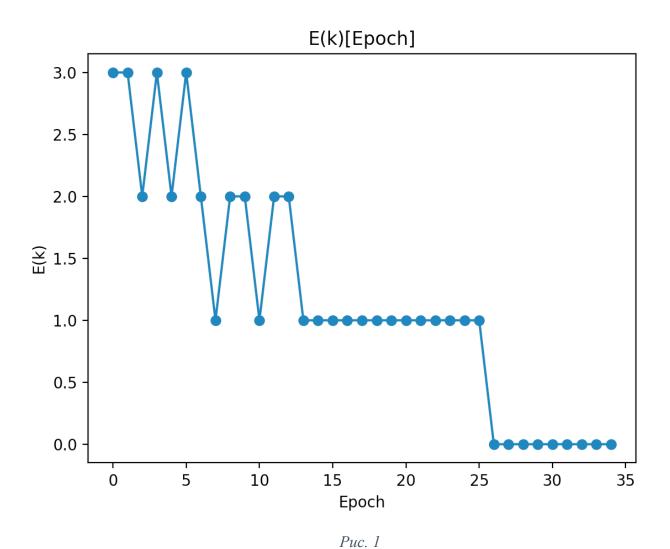
2) $f(\text{net}) = \frac{1}{2} \left(\frac{\text{net}}{1 + |\text{net}|} + 1 \right);$

Таблица истинности

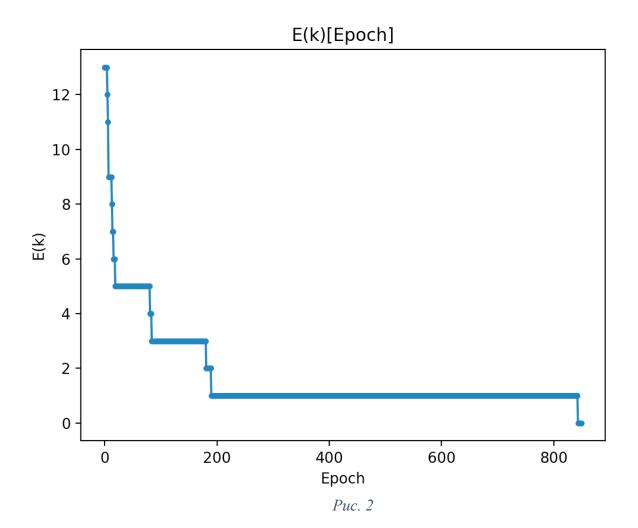
X1	X2	X3	X4	Y
0	0	0	0	1
0	0	0	1	1
0	0	1	0	1
0	0	1	1	1
0	1	0	0	1
0	1	0	1	1
0	1	1	0	0
0	1	1	1	1
1	0	0	0	1
1	0	0	1	1
1	0	1	0	1
1	0	1	1	1
1	1	0	0	1
1	1	0	1	1
1	1	1	0	0
1	1	1	1	0

Графики суммарной квадратичной ошибки в зависимости от эпохи

На рисунке показано, что к 26 эпохе НС уже полностью обучена



На рисунке 2 мы видим уже немного другую картину.



Выход НС на разных эпохах (2 ФА)

E(k) = 13

X1	X2	X3	X4	Y
0	0	0	0	0
0	0	0	1	0
0	0	1	0	0
0	0	1	1	0
0	1	0	0	0
0	1	0	1	0
0	1	1	0	0
0	1	1	1	0
1	0	0	0	0
1	0	0	1	0
1	0	1	0	0
1	0	1	1	0
1	1	0	0	0
1	1	0	1	0
1	1	1	0	0
1	1	1	1	0

E(k) = 9

X1	X2	X3	X4	Y
0	0	0	0	0
0	0	0	1	1
0	0	1	0	0
0	0	1	1	0
0	1	0	0	0
0	1	0	1	1
0	1	1	0	0
0	1	1	1	1
1	0	0	0	0
1	0	0	1	1
1	0	1	0	0
1	0	1	1	1
1	1	0	0	0
1	1	0	1	1
1	1	1	0	0
1	1	1	1	0

E(k) = 3

X1	X2	X3	X4	Y
0	0	0	0	1
0	0	0	1	1
0	0	1	0	1
0	0	1	1	1
0	1	0	0	1
0	1	0	1	1
0	1	1	0	0
0	1	1	1	0
1	0	0	0	1
1	0	0	1	1
1	0	1	0	0
1	0	1	1	1
1	1	0	0	0
1	1	0	1	1
1	1	1	0	0
1	1	1	1	0

E(k) = 1

X1	X2	X3	X4	Y
0	0	0	0	1
0	0	0	1	1
0	0	1	0	1
0	0	1	1	1
0	1	0	0	1
0	1	0	1	1
0	1	1	0	0
0	1	1	1	0
1	0	0	0	1
1	0	0	1	1
1	0	1	0	1
1	0	1	1	1
1	1	0	0	1
1	1	0	1	1
1	1	1	0	0
1	1	1	1	0

Минимизация

После полного перебора всех векторов было получено, что минимальный набор обучаемой выборки – 9 векторов.

АРІ для получения результата обучения НС

Основной урл (base url) находится по адресу https://bmstu-neural-network.herokuapp.com/api/v1/lab 01

Все запросы отправляются методом POST с json объектом (request описан в таблице 1)

Url	Request	Описание	Пример
/lazy_magic	{"vars": [X1,,Xn]}	Для (1) ФА	{"vars": [0, 1, 1, 1]}
/real_magic	{"vars": [X1,,Xn]}	Для (2) ФА	{"vars": [0, 1, 1, 1]}

Таблица 1

Исходный код (только части, которая реализует обучение HC)

```
class BooleanNeural:
   vars = 2
    truth table = None
    activate function = None
    training nu = None
    epoch number = None
    weights = []
    info = {
        "epoch": [],
        "error": [],
        "data": [],
        "out": [],
        "net": [],
        "weights": []
    }
    1.1.1
       Конструктор для инициализации полей
    def __init__(self, vars, truth table, activate function, training nu=1.0,
epoch number=100):
        self.truth table = truth table
        self.activate function = activate function
        self.training_nu = training_nu
        self.epoch number = epoch number
        self.weights = [0] * (vars + 1)
    1.1.1
        Проведение теста над переменными
    def test(self, vars):
        reality = None
        for row in self.truth table:
            if row[0] == vars:
                reality = row[1][0]
        return {
            "out": self.activate function(self. calculate net (vars)),
            "reality": reality
        }
    def min search(self):
        for i in range(9):
            top = []
            for j in range(9):
                top.append(self.truth table[j])
            info = self.training 3(table=top, debug=True)
            if 0 in info["error"]:
```

```
print(top, info["test"])
def training 3(self, table, debug=False, simple=False):
    for epoch in range(self.epoch number):
        for i in range(len(table)):
            row = self.truth table[i]
            data = row[0]
           net = self. _calculate_net__(data)
            out = self.activate_function(net)
            error = row[1][0] - out
            self. update weights (data, net, out, error, simple)
        error = self. calculate error ()
        if debug:
            self.info["error"].append(error)
            self.info["epoch"].append(epoch)
            self.info["test"] = epoch
        if error == 0:
            return self.info if debug else None
   return self.info if debug else None
1.1.1
   Проведение обучения на полной таблице истинности.
   Таблица истинности генерируется под определенное число переменных
   и под нужную булеву функцию
def training(self, debug=False, simple=False):
    for epoch in range(self.epoch number):
        for i in range(len(self.truth table)):
           row = self.truth table[i]
           data = row[0]
           net = self. calculate net (data)
           out = self.activate function(net)
            error = row[1][0] - out
            self. update weights (data, net, out, error, simple)
        error = self. calculate error ()
        if debug:
            self.info["error"].append(error)
            self.info["epoch"].append(epoch)
        if error == 0:
            return self.info if debug else None
   return self.info if debug else None
def get info(self):
   return self.info
```

```
1.1.1
       Вычисление net
    def calculate net (self, data):
       net = 0
        for j in range(len(data)):
           net = net + data[j] * self.weights[j]
        return net + self.weights[len(data)]
    1.1.1
       Обновление весов
    def update weights (self, data, net, out, error, simple):
        for index weight in range(len(self.weights)):
            self.weights[index weight] = self.weights[index weight] +
self.training nu * error * (
                1 if simple else self.__df__(net)) * (
                                              data[index weight] if index weight !=
len(data) else 1)
    1.1.1
       Вычисление расстояния Хэмминга
    def __calculate_error__(self):
        truth table = []
        for index in range(len(self.truth table)):
            row = self.truth table[index]
            out, _, _ = self.__local_test__(row[0])
            truth table.append([row[0], row[1], [out]])
        error = 0
        for row in truth table:
            if row[1] != row[2]:
                error += 1
        return error
    1.1.1
       Проверка на значение результата по Y (net)
    def __local_test__(self, vars):
       result = self.test(vars)
        y = result["out"]
        reality = result["reality"]
        except result = 1 \text{ if } y > 0.8 \text{ else } 0
        return [except result, y, reality]
       Производная (добавил в этот класс)
```

```
def __df__ (self, net):
    return 0.5 * (1 / ((abs(net) + 1) ** 2))
```

Вывод

В ходе лабораторной работы было исследовано функционирование простейшей нейронной сети на базе нейрона с нелинейной функцией активации и ее обучение по правилу Видроу-Хоффа.

Было изучено правило Видроу-Хоффа — реализовано на языке python 3.х (https://github.com/vladpereskokov/BMSTU_Neural-network/tree/lab-01). Для доступа к репозиторию, напишите на почту (v.pereskokov@ivpa.ru).

Помимо реализации HC, были добавлены тесты (python.unittest) для 2х переменных и логической функции И, а также для 4х переменных и логической функции моего вариант (13).

Было получено минимальное число векторов, при которых происходит полное обучение.

На Flask'е были реализованы ручки для получения значения функции по 4 значениям переменной. https://bmstu-neural-network.herokuapp.com/api/v1/lab_01

API написано в README репозитория.

Bce тесты пройдены. https://travis-ci.com/vladpereskokov/BMSTU_Neural-network/builds/67332090?utm source=github status&utm medium=notification