باسمه تعالى

adaptive JRRM و پیاده سازی مدل SPNP گزارش مربوط به پروژه آشنایی با ابزار

درس:

ارزیابی کارایی شبکه های کامپیوتری

استاد:

دکتر خرسندی

دانشجو :

وحيد ذوالفقارى: 90131020

نيمسال دوم :91-90

در پایاننامه خانم فتوحی از ابزار SPNP برای پیادهسازی و مدل SRN برای ارزیابی روش پیشنهادی ایشان برای مدیریت به هم پیوسته منابع رادیویی که $adaptive\ JRRM$ نامیده شده است. این گزارش از 4 بخش تشکیل شده است.

- در بخش اول به معرفی شبکههای پتری و ابزار SPNP پرداخته خواهد شد، -1
- دکر شده است $adaptive\ JRRM$ ذکر شده است مدل تحلیلی مربوط به روش
 - ورم. SPNP را می آورم. SPNP در بخش سوم مراحل پیاده سازی و گرفتن نتایج از ابزار
- 4 در بخش چهارم و پایانی هم نتایج بدست آمده از اجرای پروژه توسط خودم را با نتایجی که خانم فتوحی بدست آورده اند مقایسه می کنم تا درستی مراحل کار ثابت شود.

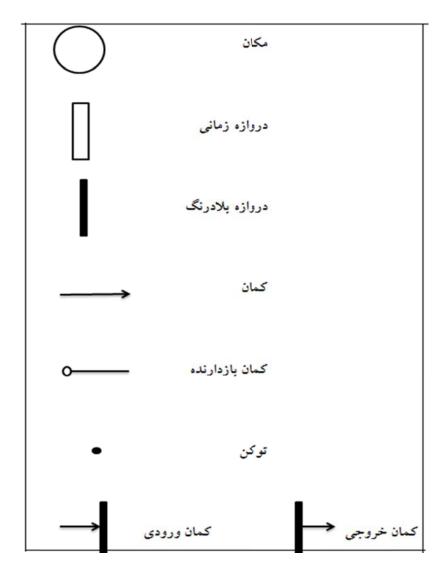
البته ذکر دو نکته ضروری است

- -1 خانم فتوحی در پایان نامه شان معیارهای ارزیابی کارایی متنوعی را از جمله احتمال انسداد درخواست کاربر و غیره محاسبه کرده اند ولی چون هدف این پروژه آشنایی با ابزار SPNP و گرفتن نتایج اولیه است مسائل مربوط به معیارهای کارایی مختلف آورده نشده است.
 - 2 بخشهای اولیه گزارش شامل اول و دوم از پایان نامه خانم فتوحی آورده شده است.

۱ بخش اول: معرفی شبکه های پتری و آشنایی با ابزار ۹۳۷

۱-۱ شبکههای پاداش تصادفی

شبکه پتری تصادفی 1 ، مدل تعمیم یافته ای از شبکه پتری 7 است که یک زبان توصیفی سطح بالا برای بیان فرمال سیستم های پیچیده است. SPN به عنوان یک ابزار قدرتمند برای تحلیل کارایی، دسترس پذیری و قابلیت اطمینان سیستم های ارتباطی، استفاده می شود. مولفه های اصلی SPN در شکل I نشان داده شده اند.



SPN شکل I مولفه های اصلی

٠

¹ Stochastic petri nets (SPNs)

² Petri nets (PNs)

تعریف I: شبکه پتری (PN) یک گراف جهت دار دو قسمتی است که شامل دو نوع گره به نامهای مکان و دروازه I است. این گره ها توسط کمان های جهت دار به هم متصل می شوند. باید توجه شود که فقط بین مکان ها و دروازه ها، کمان وجود دارد و هیچ کمانی بین دو مکان و یا دو دروازه نمی تواند برقرار شود.

هر مکان شامل تعدادی نشانه a است. تعداد این نشانه ها یک عدد صحیح غیر منفی است. در نمایش گرافیکی مکان ها را با دایره، دروازه ها را با مستطیل و نشانه ها را با نقطه یا یک عدد صحیح در هر مکان نشان می دهند. هر کمان جهت دار در گراف با یک وزن و یا درجه a ، که یک عدد طبیعی است مشخص می شود. اگر درجه یک کمان مشخص نشده باشد، نشان دهنده این است که درجه ی کمان I در نظر گرفته شده است.

تعریف 2: برای هر دروازه در شبکه پتری، کمان هایی که از دروازه خارج میشوند، کمانهای خروجی و کمانهایی که به دروازه وارد میشوند، کمانهای ورودی میشوند. در نتیجه مکان های متناظر با هر کدام به ترتیب مکان های خروجی و مکان های ورودی ۱۰ نامیده میشوند.

تعریف 3: به هر دروازه در PN، در صورتیکه هر یک از مکان های ورودی آن دروازه حداقل به اندازه درجه مشخص شده بر روی هر کمان ورودی دروازه نشانه در اختیار داشته باشند، دروازه توانمند 11 گفته می شود.

تعریف 4: کمان بازدارنده 17 ، یک کمان بدون جهت (بین یک مکان و یک دروازه) با درجه k>=1 است. اگر درجه یک کمان بازدارنده مشخص نشده باشد، مفروض است که وزن یک برای آن در نظر گرفته شده است. یک کمان بازدارنده در شکل به صورت گرافیکی نمایش داده شده است.

اگر بین یک مکان و یک دروازه، کمان بازدارنده ای با درجه k وجود داشته باشد و اگر مکان مورد نظر k یا بیشتر از k نشانه در برداشته باشد، علی رغم اینکه دروازه مفروض توانمند باشد، آن دروازه توسط کمان بازدارنده مهار نشده باشد)، می تواند مهار خواهد شد. موقعی که یک دروازه توانمند است (همچنین توسط کمان بازدارنده، مهار نشده باشد)، می تواند

⁴ Transition

³ Place

⁵ Token

⁶ Multiplicity

⁷ Output arcs

⁸ Input arcs

⁹ Output places

¹⁰ Input places

¹¹ Enabled

¹² Inhibitor arc

تحریک 11 شود. هنگامی که یک دروازه تحریک می شود، به اندازه درجهای که بر روی هر کمان ورودی آن مشخص شده است، از مکان های ورودی متناظر به آن دروازه، نشانه حذف میشود و به اندازهی درجهای که بر روی هر کمان خروجی آن مشخص شده است، به مکان های ورودی متناظر با آن، نشانه اضافه میشود.

برای ادامه بحث در نظر میگیریم که یک PN از M مکان و N دروازه تشکیل شده است.

تعریف 5 : علامت گذاری $M(t)^{16}$ در یک M شامل یک مجموعه یM عضوی از اعداد صحیح غیر منفی i است، $[m_1(t), m_2(t), m_3(t), \ldots, m_M(t)]$ ، به طوریکه $m_i(t)$ مشخص کننده تعداد نشانه های موجود در مکان t_0 عداد نشانه های موجود در هر مکان را در زمان مفروض t است. $M(t_0)$ تعداد نشانه های موجود در هر مکان را در زمان مفروض نشان میدهد که به آن بردار اولیه 10 در PN گفته میشود.

تعریف 6 : با توجه به یک بردار اولیه مفروض در PN می توان یک مجموعه دسترس پذیری $^{1\prime}$ تعریف کرد. مجموعه دسترس پذیری، شامل همه علامت گذاری هایی است که توسط تحریک شدن همه ترتیب های ممکن از دروازه ها (با در نظر گرفتن بردار اولیه مفروض) به دست آمده است.

تعریف 7 : اگر با هر دروازه یک پارامتر T متناظر شود نشان دهنده این مطلب است که، یک دروازه ای که در زمان t توانمند شده است، قادر به تحریک شدن تا زمان t+T نیست، بنابراین پارامتر T به عنوان "زمان تحریک" دروازه، شناخته میشود.

شبکه پتری تصادفی (SPN) مدل تعمیم یافتهای از PNs است که در آن، هر دروازه با یک "زمان تحریک" متناظر شده است. "زمان تحریک" می تواند صفر و یا یک متغیر تصادفی با توزیع نمایی ۱۸ باشد. دروازه-هایی که "زمان تحریک" در آنها به صورت توزیع نمایی در نظر گرفته شده است (در شکل گرافیکی به صورت جعبههای مستطیلی نمایش داده میشوند)، دروازه های زمانی ۲۰ نامیده میشوند. در حالیکه دروازههای با "زمان

¹³ Fire

Marking

Initial marking

¹⁶ Reachability set

¹⁷ Firing time

¹⁸ Exponential distribution

¹⁹ Timed transitions

تحریک" صفر (در شکل گرافیکی به صورت مستطیلهای سیاه نمایش داده میشوند)، دروازه های بلادرنگ^{۲۰} نامیده میشوند.

باید به این نکته توجه شود که دروازههای بلادرنگ، اولویت بالاتری را نسبت به دروازههای زمانی دارند. به این معنی که اگر در یک موقعیت هر دو دروازه توانمند باشد، اولویت تحریک شدن با دروازه های بلادرنگ است.

تعریف 8 : علامت گذاری M(t) در M(t) در صورتیکه در زمان t حداقل یک دروازه ی بلادرنگ توانمند باشد t نامیده می شود و در غیر اینصورت، t اینصورت، t نامیده می شود و در غیر اینصورت، t

-برای ادامه بحث، $\widehat{M}(t)$ را به عنوان مجموعهای از همه علامت گذاری های ممکن در زمان t در نظر می گیریم.

تعریف $g_T(t)$ تابع گاردf که با یک دروازه f متناظر میشود، تابع بولین است که روی $g_T(t)$ تعریف میشود $g_T(t): \widehat{M}(t) \to \{0,1\}$ به این منظور که اگر $g_T(t): \widehat{M}(t) \to \{0,1\}$ باشد دروازه $g_T(t): \widehat{M}(t) \to \{0,1\}$ باشد، تحریک نمیشود. و مهار نشده باشد، و اگر $g_T(t): \widehat{M}(t) \to \{0,1\}$ باشد و دروازه توانمند و مهار نشده باشد، تحریک میشود.

تعریف 10: پاداش 77 یک وزن غیر منفی است که به هر علامت گذاری اختصاص می یابد. نرخ پاداش 77 مکان 9 ، متوسط وزنی تعداد نشانه های موجود در 9 را با در نظر گرفتن همه علامت گذاری ها مشخص می کند.

تعریف 11: شبکه پاداش تصادفی 17 ، مدل تعمیم یافته ای از SPNs است که با استفاده از توابع گارد و همچنین در نظر گرفتن نرخ های پاداش به هر علامت گذاری tangible می تواند شرایط توانمند شدن و یا توانمند نشدن هر دروازه را مشخص کند.

تعریف 12: می توان برای یک SPN و یا یک SRN مفروض، گراف دسترس پذیری تعمیم یافته در نظر SPN در نظر گرفت. SRG دار دارد است. در صورتی بین دو گره SRG و SRG و SRG کمان وجود دارد که SRG با تحریک شدن یک دروازه واحد، از SRG به دست آید.

²³ Reward rate

²⁰ Immediate transitions

²¹ Guard function

²² Reward

²⁴ Stochastic reward nets (SRNs)

²⁵ extended reachability graph (ERG)

در ERG به هر کمان اطلاعات تصادفی 77 نسبت داده می شود. این اطلاعات شامل معکوس زمان متوسط تحریک شدن یک دروازه و یا احتمال تحریک شدن یک دروازه است. نشان داده شده است که اگر به طور متوسط تعداد دروازه هایی که در زمان محدود، تحریک میشوند، محدود باشد، ERG می تواند به یک زنجیره مارکف زمان پیوسته 77 همگن کاهش پیدا کند. تعداد حالت های موجود در CTMC به تعداد مکان ها، تعداد دروازه ها، مجموعه کمان ها(شامل کمان های جهت دار و کمان های بازدارنده)، درجه هر کمان و بردار اولیه بستگی دارد.بنابراین لازم است به منظور کاهش فضای حالت و پیچیدگی محاسباتی، افزونگی را در SRN به hierarchical state truncation برای کاهش فضای حالت به دست آمده از SRN به کار گرفته می-مpproach و SRN به کار گرفته می-شود.

پارامترهای موجود در SRN، از قبیل نرخ تحریک شدن دروازه های زمانی، درجه کمان های ورودی و خروجی و نرخ پاداش در یک علامت گذاری، میتوانند به صورت توابعی از تعداد نشانه های موجود در هر مکان مشخص شوند.

همه معیارهای قابل استخراج از SRN به صورت مقادیر متوسط از توابع نرخ پاداش میشود. برای به دست آوردن معیارهای چون توان عملیاتی، تاخیر و یا معیارهای کارایی دیگر لازم است که نرخ های پاداش مناسب به علامت گذاری های موجود در SRN نسبت داده شود. SRN به صورت خودکار به یک مدل مارکف پاداش SRN تبدیل می شود و می توان با تحلیل حالت پایدار و حالت گذرای SRN موجود، معیارهای مورد نیاز از SRN را به دست آورد.

ارزیابی کارایی مکانیسمهای تخصیص منابع، نقش مهمی در طراحی سیستمهای ارتباطی دارند. افزایش پیچیدگی در شبکهها و استفاده از آنها باعث شده است که ایجاد مدل های تحلیلی برای آنها، کاری دشوار محسوب شود. SRN ها در ایجاد مدلهای تحلیلی برای شبکه های پیچیده، خیلی مفید هستند. با استفاده از یک گراف که به مدل مارکفی تبدیل خواهد شد، میتوان عملیات سیستم را با صراحت و به دقت توصیف نمود.خصوصیاتی مثل زنده بودن 7 و رهایی از بن بست SRN_i^{71} را به یک ابزار قابل اعتماد برای مدل کردن سیستم ها تبدیل کرده است.

²⁶ stochastic information

²⁷ Continues time markov chain (CTMC)

²⁸ reward rate functions

²⁹ markov reward model (MRM)

³⁰ Liveness

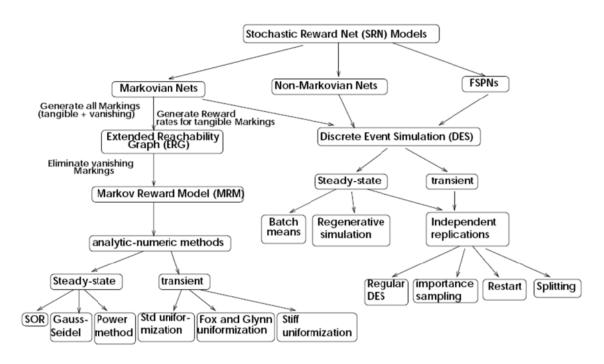
در زمینه مدلسازی، SPN و SRN به عنوان ابزارهای مناسب محسوب می شوند. نتایج توسط ابزار عددی به دست می آید و نیازی به شبیه سازی نیست. تاکنون ابزارهای مفیدی برای تحلیل SPN ها به وجود آمده است. در سالهای اخیر، برای مدل کردن سیستم های ارتباطی گه گاهی از SPN استفاده شده است، اما به دلیل اینکه SPN ها هنوز برای بسیاری از محققان ناشناخته است، استفاده وسیعی از آن مشاهده نمی شود، غافل از اینکه زنجیره های مارکف زیر مجموعهای از SPN به حساب می آید.

۱-۲ ابزار ۱۳۹۳

(SPNP) Stochastic Petri Net Package) یک ابزار مدلسازی تطبیق پذیر برای حل مدل های SPN است. زبان به کار گرفته شده در ابزار C-based SPN Language) CSPL «SPNP) نامیده می شود که برای پیادهسازی و ارزیابی مدلهای SPN به کار گرفته می شود. CSPL توسعه ای از زبان برنامه نویسی C است که با استفاده از توابع سازنده اضافی، امکان توصیف مدلهای SPN را آسان می سازد. اما کلیت و قدرت زبان c در SPL وجود دارد، درحالیکه با داشتن یک دانش اولیه از C می توان SPNP را به کار برد.

MRM ها می باشند. SPN ها هستند که مبتنی بر SPN ها می باشند. SPN مدلهای SPNیک محیط مدلسازی قدرتمند برای تحلیل کارایی سیستمها فراهم کرده است. در شکل 2 یک طبقه بندی از مدلهای SRN و روشهای حل آنها در ابزار SPNP مشخص شده است.

³¹ Deadlock freeness



شکا، 2 طبقهبندی مدل های SRN و روشهای حل آنها

برای حل SPNهای مارکفی بزرگ و SPN های غیرمارکفی، ممکن است از روش $T^{rr}DES$ استفاده شود. ها نوع دیگری از SPN ها می باشند که با استفاده از این ابزار می توانند شبیه سازی و تحلیل شوند. یکی $^{33}FSPN$ از خصوصیات مهم ابزار SPNP وجود محیط گرافیکی است.

مدل تحلیلی مربوط به روش adaptive JRRM

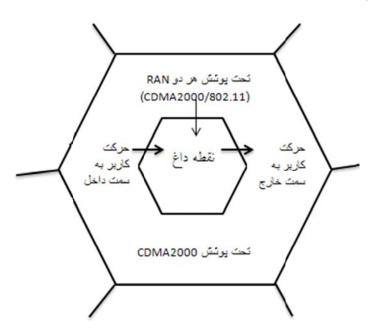
در این قسمت می خواهیم مدل adaptive IRRM برای انتخاب RAT را بیان کنیم. در این الگوریتم بر خلاف الگوریتم های انتخاب RAT بر اساس سرویس و الگوریتم RAT بر اساس توازن بار بر اساس پیش بینی حرکت آینده کاربر و احتمال نوع سرویس درخواستی آنها به درخواستهای جدید و درخواست گذرها پاسخ داده می شود.

Discrete Event SimulationFluid Stochastic Petri Nets

۱-۲ فرضیات مسئله

برای HWN موردنظر، پنج فرض زیر در نظر گرفته شده است

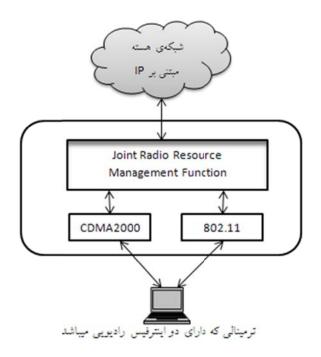
 I^{mf} است. I^{mf} المال I^{mf



HWN شکل 3 مدل سیستم

-

³⁴ Radio Access Network (RAN)



شکل 4 مدیریت به هم پیوسته منابع رادیویی

- -2 هر دو RAN یا توسط یک اپراتور پشتیبانی میشوند و یا اینکه توسط اپراتورهای مختلف پشتیبانی میشوند که در این صورت باید بین دو اپراتور یک توافق نامه به منظور اشتراک گذاشتن منابع شبکه، وجود داشته باشد.
 - -3 ترمینالهای کاربر مجهز به دو واسط رادیویی میباشند و قابلیت بازپیکربندی دارند، بنابراین می توانند به هر دو RAN متصل شوند.
 - دارند. هر دو RAN قابلیت پشتیبانی از کاربردهای بلادرنگ و غیربلادرنگ را دارند. -4
 - 5 کاربران متحرک هستند و می توانند به داخل و خارج نقاط داغ حرکت کنند. در ادامه یک مدل تحرک بر پایه ی احتمال برای نواحی نقاط داغ که سناریوهای مختلف تحرک را در بردارد، در نظر گرفته شده است.

۲-۲ الگوریتم انتخاب RAT

در این الگوریتم JRRM بر اساس اطلاعاتی که جمع آوری کرده است، تصمیم گیری های لازم را برای انتخاب RAT مناسب، انجام می دهد. الگوریتم انتخاب RAT شامل سه مرحله است.

- 1. موجودیت JRRM درخواست تماس جدید را دریافت می کند.
- 2. JRRM اطلاعات مربوط به موقعیت و جابجایی کاربر را از واحدهای ثبت موقعیت و پیشبینی موقعیت کاربر درخواست می کند.
- 3. بر اساس اطلاعاتی که توسط واحد JRRM جمع آوری شده است و قوانینی که در ادامه آمده است مناسبترین RAT برای نشست، انتخاب خواهد شد.
 - اگر کاربر در بیرون از ناحیه نقطه داغ قرار داشته باشد، مدیریت منابع توسط واحد مدیریت منابع رادیویی موجود در $CDMA\ 2000$ انجام خواهد شد.
 - رای در غیراینصورت، برای کاربر خودرویی که در ناحیه نقطه داغ قرار دارد، $CDMA\ 2000$ برای مدیریت منابع انتخاب خواهد شد تا از VHO تکراری که در اثر جابجایی زیاد کاربر خودرویی ممکن است رخ دهد، جلوگیری شود.

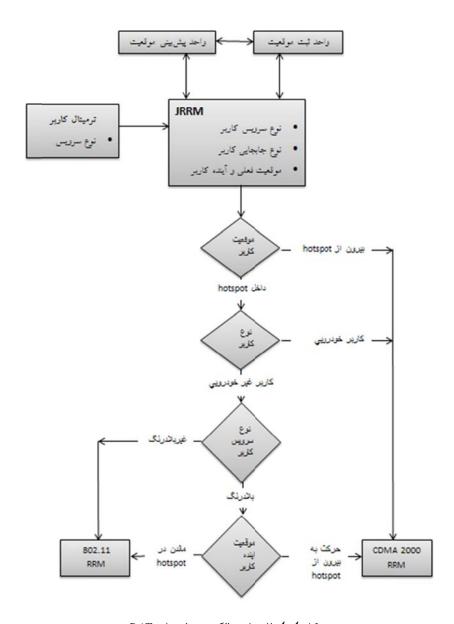
3-3) برای کاربر غیرخودرویی که در ناحیه نقطه داغ قرار دارد، نوع سرویس برای انتخاب RAT در نظر گرفته می-شود.

اگر شرط (نوع سرویس == سرویس غیربلادرنگ) برقرار باشد، IEEE 802.11 به علت داشتن پهنای باند بالا و هزینه سرویس کم، برای کاربر انتخاب خواهد شد. در غیراینصورت، اگر شرط (نوع سرویس == سرویس بلادرنگ) برقرار باشد، بر حسب اطلاعات مربوط به پیشبینی موقعیت کاربر، RAT مناسب انتخاب خواهد شد. بهطوریکه، اگر پیشبینی شده باشد که کاربر از نقطه داغ خارج خواهد شد، IEEE 802.11 برای او انتخاب خواهد شد (تا پایداری سرویس تضمین شود) در غیر اینصورت CDMA 2000 انتخاب مناسبی برای کاربر خواهد بود تا از VHO غیرضروری جلوگیری شود.

براى بهتر روشن شدن نحوه عملكرد الگوريتم انتخاب RAT، فلوچارت آن در زير آورده شده است.

36 Location predictor

³⁵ Location register



RAT فلوچارت الگوریتم انتخاب 4-4

7-7 الگوريتم *VHO*

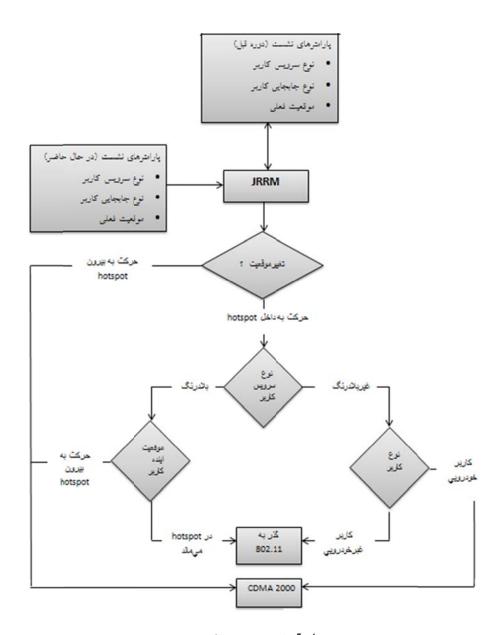
فرایند گذر عمودی ممکن است در اثر جابجایی کاربران، بهبود کیفیت سرویس یا کاهش هزینه سرویس رخ دهد. الگوریتم VHO پیشنهادی شامل دو مرحله است.

1)JRRM به صورت دورهای، همه نشست های تحت مدیریت خود را بازبینی می کند تا تغییر موقعیت آنها را تشخیص دهد.

2) اگر کاربری تغییر موقعیت داد، به طوریکه از ناحیه نقطه داغ به بیرون از آن ناحیه حرکت کرد و در حال استفاده از تکنولوژی IEEE 802.11 بود، به دلیل کاهش سطح توان سیگنال دریافتی از IEEE 802.11، یک گذر بین سیستمی از CDMA 2000 به داخل ناحیه جابجا شود، بر حسب نوع سرویس کاربر، RAT مناسب برای انجام عمل گذر انتخاب می شود.

برای سرویسهای غیربلادرنگ که متعلق به یک کاربر خودرویی هستند، گذری صورت نمی گیرد تا از گذرهای عمودی تکراری جلوگیری شود، در مقابل برای یک کاربر غیرخودرویی به منظور کاهش هزینه سرویس و افزایش توان عملیاتی، یک گذر بین سیستمی از CDMA 2000 به IEEE 802.11 رخ می دهد. برای سرویس های بلادرنگ حساس به زمان، پایداری سرویس با اهمیت تر از هزینه سرویس و توان عملیاتی است. از این رو، تصمیمات گذر عمودی باید با دقت کافی گرفته شود. برای جلوگیری از گذرهای عمودی پی در پی در یک سرویس بلادرنگ، اطلاعات پیشبینی موقعیت کاربر به کارگرفته می شود. به طوری که، اگر پیشبینی شده است که کاربر در طول زمان نشست خود به بیرون از ناحیه نقطه داغ جابجا خواهد شد، هیچ گذری اتفاق نخواهد افتاد. در غیر اینصورت یک گذر عمودی به IEEE 802.11 انجام خواهد شد.

برای بهتر روشن شدن نحوه عملکرد الگوریتم VHO، فلوچارت آن در زیر آورده شده است.



 $V\!H\!O$ فلوچارت رویه الگوریتم 5-4

۲-۲ مدل سرویس کاربر

مدل سرویسی که در نظر گرفته شده است بر سه فرض زیر دلالت دارد.

 $P_{hotspot}$ مشخص می شود. از اینرو احتمال $P_{hotspot}$ مشخص می شود. از اینرو احتمال اینکه کاربر خارج از ناحیه نقطه داغ اقامت داشته باشد، $(1-P_{hotspot})$ است.

 λ وارد می شوند. HWN، طبق یک فرایند پواسون با متوسط نرخ ورود λ وارد می شوند. در خواست ورودی یا از نوع سرویس بلادرنگ است و یا غیربلادرنگ، که به صورت تصادفی و به ترتیب با در خواست و ورودی یا از نوع سرویس می شود. احتمال P_{nrt} مشخص می شود.

$$P_{rt} + P_{nrt} = 1 \tag{1-4}$$

 μ در نظر گرفته شده است، که $1/\mu$ در نظر گرفته شده است، که حمدت زمان سرویس گرفته شده است.

۲-۵ مدل تحرک کاربر

در این پایان نامه یک مدل تحرک مبتنی بر احتمالات مطابق با مرجع 45 پایان نامه خانم فتوحی برای کاربر در نظر گرفته شده است. به طوریکه، احتمال اینکه کاربر در طول نشست خود از نقطه داغ خارج شود P_{ext} ، و یا به آن وارد شود با احتمال P_{enter} در نظر گرفته شده است، و احتمال اینکه کاربراز نوع کاربر خودرویی باشد (جابجایی کی داشته باشد)، به خودرویی باشد (جابجایی کی داشته باشد)، به ترتیب با احتمال P_{v} و مشخص شده است.

$$P_{v} + P_{nv} = 1 \tag{2-4}$$

در نظر گرفتن مقادیر کم برای P_{exit} ، یک سناریوی نقطه داغ مربوط به یک شرکت را مشخص می کند که کاربران تا مدتها در ناحیه نقطه داغ (منظور شرکت خود) اقامت خواهند داشت، در مقابل در نظر گرفتن مقادیر زیاد برای P_{exit} متناظر با یک ناحیه عمومی تحت پوشش P_{exit} (مثل فرودگاهها) است که کاربران مرتب در حال رفت و آمد می باشند.

تحت شرایط تعادل ، متوسط تعداد کاربرانی که از نقطه داغ خارج میشوند و کاربرانی که به این ناحیه وارد میشوند مساوی است.

$$P_{\rm exit} imes P_{
m hotspot} = P_{
m enter} imes (1-P_{
m hotspot})$$
 (3-4) در نتیجه خواهیم داشت :

$$P_{\text{enter}} = \frac{P_{\text{exit}} \times P_{\text{hotspot}}}{(1 - P_{\text{hotspot}})}$$
(4-4)

مقادیر P_{exit} و P_{enter} نقش بسزایی در بررسی فرایند VHO در محیط های P_{enter} دارند.

برای کاربرانی که از نوع کاربر خودرویی هستند ، به دلیل سرعت بالایی که دارند ، فرض می شود احتمال اینکه موقعیت خود را از داخل به خارج از نقطه داغ تغییر دهند I است.

در نتیجه خواهیم داشت:

$$P(\text{location change } | \text{ vehicular user}) = \frac{P(\text{location change } \&\& \text{ vehicular user})}{P(\text{vehicular user})} = 1$$
(5-4)

با استفاده از احتمال شرطی و رابطه ی (5–4) میتوان احتمال اینکه کاربر غیرخودرویی باشد و موقعیت خود را تغییر دهد به صورت زیر نتیجه گرفت :

$$P_{move} = P(location \ change \ | \ nonvehivular \ user)$$

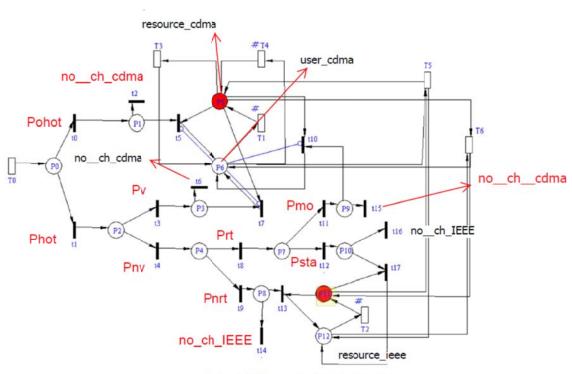
$$= \frac{P(location \ change \ \&\& \ nonvehicular \ user)}{P(nonvehicular \ user)}$$

$$= \frac{P(location \ change) - P(location \ change \ \&\& \ vehicular \ user)}{P(nonvehicular \ user)}$$

$$= \frac{P(location \ change) - P(vehicular \ user)}{P(nonvehicular \ user)} = \frac{P_{exit} - P_{v}}{P_{nv}}$$

۳ پیاده سازی روش پیشنهادی و گرفتن نتایج به کمک ابزار SPNP

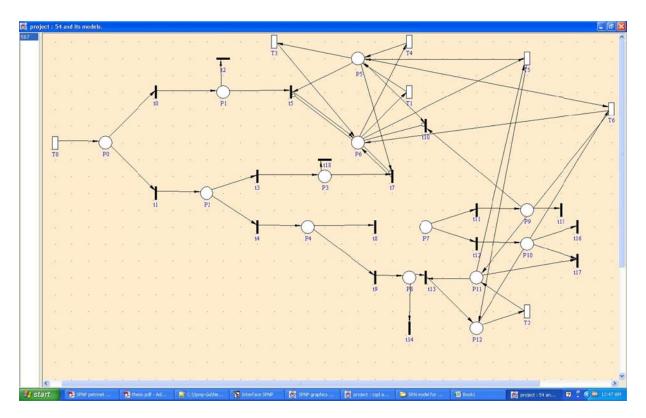
شکل زیر شبکه پتری نت پیشنهادی در پایان نامه ایشان است که بر اساس اطلاعات جدول 5–1 پایان نامه نام CSPL ها و place های مهم آن از روی کد CSPL آن اضافه شده است.



شكل ۵-۳ مدل SRN براى روش Adaptive JRRM شكل

 $C: |Spnp-gui| | SPNP_DIRECTORY|$ و مقدار $SPNP_DIRECTORY$ و متغیرهای محیطی ویندوز نیز ضروری است. $SPNP_DIRECTORY$ به متغیر $SPNP_DIRECTORY$ به متغیر

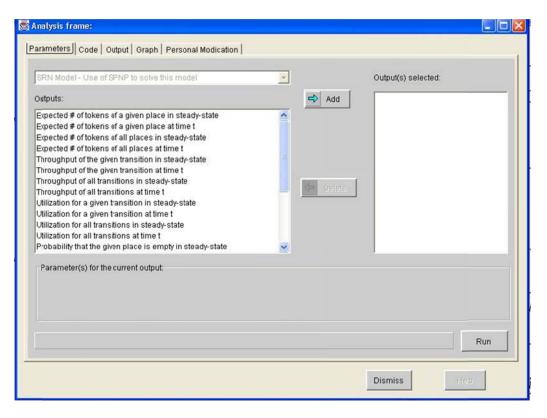
شبکه داده شده در محیط SPNP پیاده شد که شکل زیر پیاده سازی آن را نشان می دهد.



سپس از منوی analysis Editor با انتخاب گزینه Analysis وارد بخش تحلیل SPN شده و نتایج مورد دلخواه انتخاب می شود.

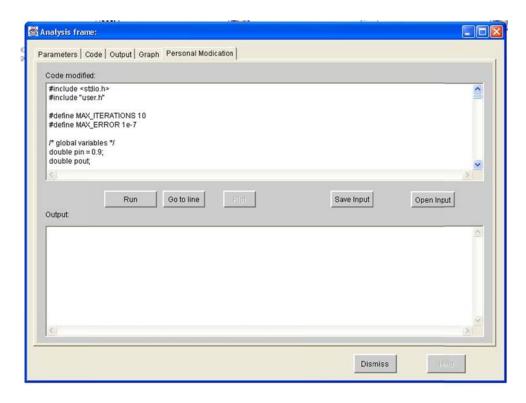


شکل زیر منوی Analysis را نشان می دهد.



در بخش parameters انواع خروجیهایی که می شود از SPN ایجاد شد گرفت نشان داده شده است . مثلاً تعداد نشانه های مورد انتظار در یک مکان در حالت پایدار و ... که خروجیهای مورد نیاز انتخاب می شوند و فشردن نشانه های مورد انتظار در یک مکان در حالت پایدار و ... که خروجیهای مورد نیاز انتخاب می شوند و فشردن دکمه Run خروجیهای لازم در فایلی به همان نام پروژه با پسوند out قرار داده می شود. مثلاً اگر نام پروژه با پسوند text editor خواهد بود که به کمک نرم افزارهای text editor قابل مشاهده است.

در بخش code کد CSPL تولید شده توسط نرم افزار که بصورت اتوماتیک برای توپولوژی رسم شده ایجاد می شده ایجاد می شده این کد در personal modification ، tab قابل تغییر است و می توان تغییرات لازم را در آن اعمال کرد یا اینکه کد خود را به کمک کلید open input از روی فایل خواند.



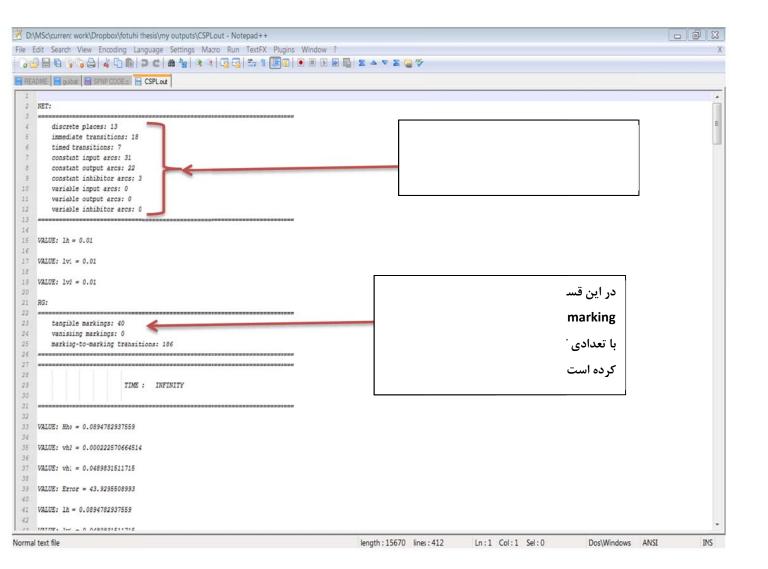
در Tab مربوط به گراف می توان با تعیین مقادیر منتسب به X و Y نمودارهای دلخواه را رسم نمود مثلاً می توان مقدار نشانه های یک مکان را بر حسب زمان نشان داد.

حاصل اجرای مدل یک فایل خروجی با پسوند out. است که به کمک text editor می توان آنرا مشاهده نمود.

خروجی مورد نظر در شکل زیر آورده شده است. البته فایل این خروجی به همراه این گزارش موجود است.

۱-۳ بررسی خروجی فایل ۱-۳

در شکل زیر فایل خروجی حاصل از اجرای مدل در SPNP آورده شده است توضیحات لازم بر روی شکل داده شده است.



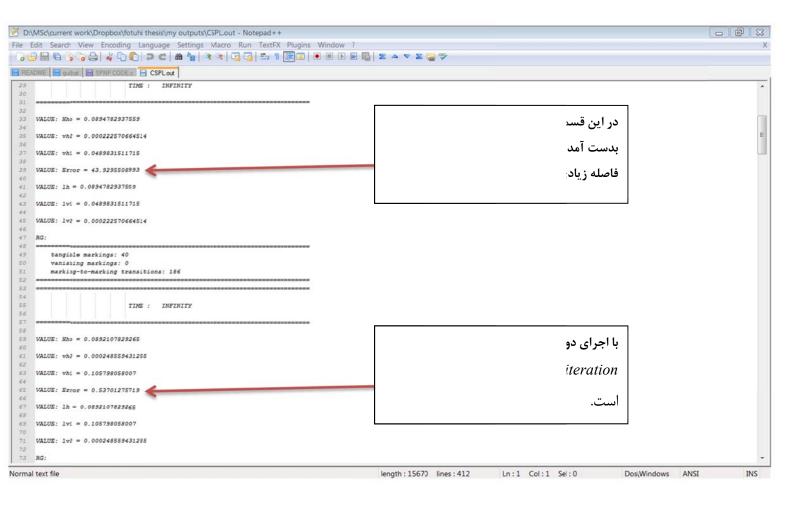
بدلیل اینکه مقادیر نرخهای ورود درخواستهای گذر $\lambda_{\rm h}$ و $\lambda_{\rm cw}$ و $\lambda_{\rm cw}$ را در ابتدا در اختیار نبوده سعی شده است به کمک روش fixed point iteration با توجه به وابستگی این مقادیر به احتمالات حالت پایدار مقادیر آنها بدست آید. این روش بدین صورت کار می کند که ابتدا یه مقدار خطای قابل قبول به نام -MAX مقادیر آنها بدست آید. این روش بدین صورت کار می کند که ابتدا یه مقدار خطای قابل قبول به نام -ERROR تعیین می کند (در اینجا Ie-7) و با یک مقدار اولیه برای $\lambda_{\rm cw}$ و $\lambda_{\rm cw}$ شروع کرده و معیارهای کارایی مد نظر خود را بدست آورده است . سپس دوباره از روی این معیارهای کارایی مقادیر نرخ گذر $\lambda_{\rm cw}$ و $\lambda_{\rm cw}$ را بدست آورده است و بر اساس فرمول زیر تعیین می کند که آیا مقدار خطا از مقدار مورد انتظار کمتر شده است با نه ؟

$$\max\left\{\frac{|\lambda_h^{new}-\lambda_h^{old}|}{\lambda_h^{new}},\frac{|\lambda_{cw}^{new}-\lambda_{cw}^{old}|}{\lambda_{cw}^{new}},\frac{|\lambda_{wc}^{new}-\lambda_{wc}^{old}|}{\lambda_{wc}^{new}}\right\} < MAX\text{-}ERROR$$

بعبارت بهتر اینگونه عمل می کند .

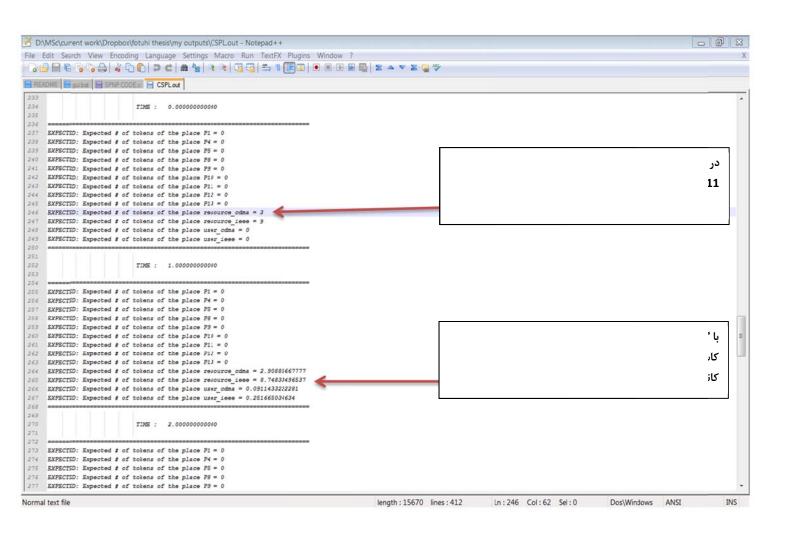
 λ_{wc}^{old} \rightarrow $P_{nb-c} = \sum_{j \in \Omega} r_{nb-c}^j \pi_j$ \rightarrow $\lambda_{wc} = (\lambda_w. (1 - P_{nb-w}) + \lambda_{cw}. (1 - P_{hb-w})). P_{nrt}. P_{move}$ بدلیل اینکه پارامترهای مختلف در فرمول بالا فعلاً مهم نیستد که چه هستند و فعلاً هدف نشان دادن روند بخش الگوریتم fixed point iteration است. از آوردن توضیحات مربوط آن اجتناب شده است. این پارامترها در بخش 3-3-5 پایان نامه به تفصیل معرفی شدهاند.

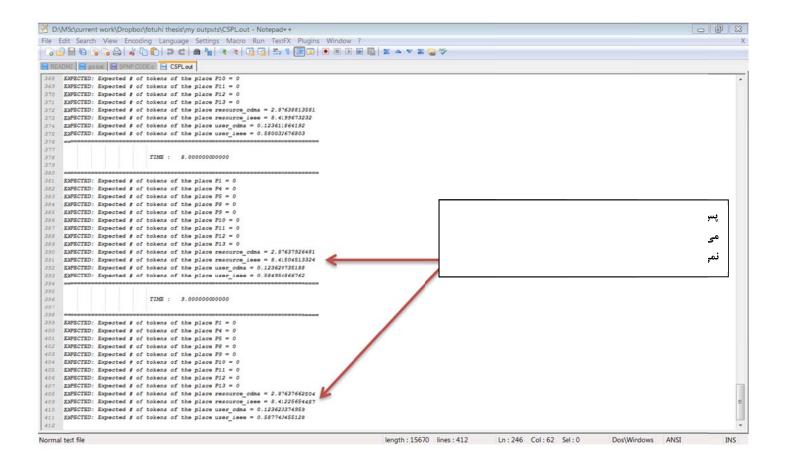
روند اجراي الگوريتم fixed point iteration در فايل خروجي از كد CSPL زده شده مشخص است.



```
214
215 VALUE: Hho = 0.0892346926716
216
217 VALUE: vh2 = 0.00028634862534
218
219 VALUE: vh1 = 0.105667293618
220
221 VALUE: Error = 8.56100189118e-010
222
223 VALUE: VB0 = 0.10595364148
224 EXPECTED: BH = 0.001644896005
226 EXPECTED: thu = 9.82105876789
```

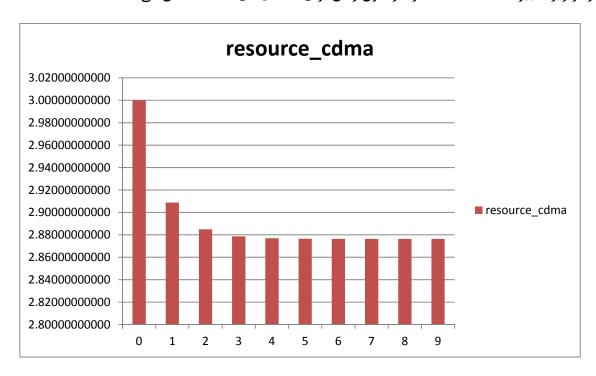
در ادامه می توان تعداد نشانه ها در مکانهای مختلف را در زمانهای مختلف بررسی کرد که این نتایج در ادامه آمده است. این تعداد نشانه مثلاً برای مکانهای $resource_ieee$ و $resource_ieee$ تعداد کانالهای آزاد در دو RAT مربوط به RAT و RAT را نشان می دهد.





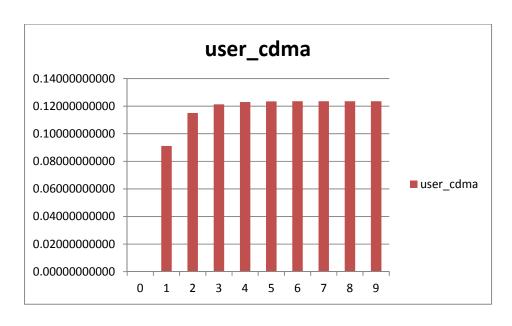
۴ استخراج نتایج و رسم نمودار از نتایج اولیه

نمودار زیر تغییرات تعداد نشانه ها را در طول زمان برای place های مخلتف نشان می دهد.

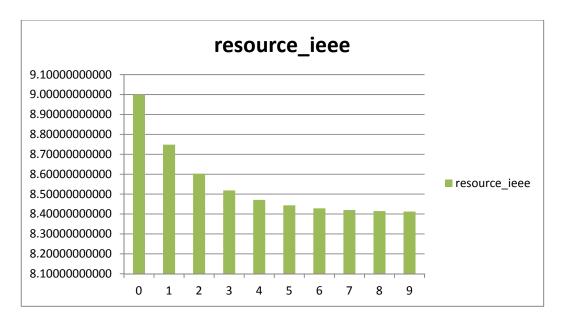


نمودار شماره l نشانه ها در مکان $resource_cdma$ بر حسب زمان

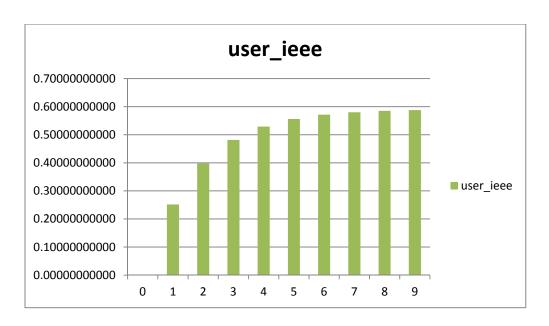
همانطور که در نمودار 1 مشاهده می شود تعداد نشانه ها با گذشت زمان به مقدار حالت پایدار خود یعنی 2.87 میل می کند. (مقداری که خانم فتوحی هم در پیاده سازی های خود با آن رسیده بودند.) نمودارهای مربوط به 3 مکان مهم دیگر یعنی resource_ieee و user_cdma و user_ieee نشان داده شده است.



نمودار شماره 2 نشانه ها در مکان $user_cdma$ بر حسب زمان

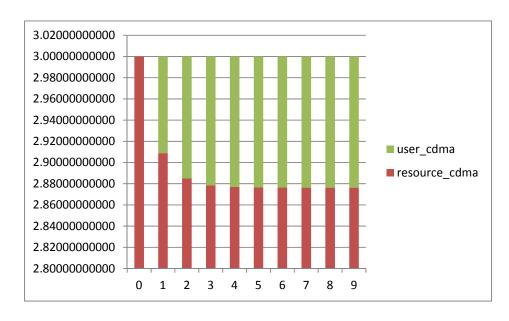


نمودار شماره 3 نشانه ها در مکان $resource_ieee$ بر حسب زمان



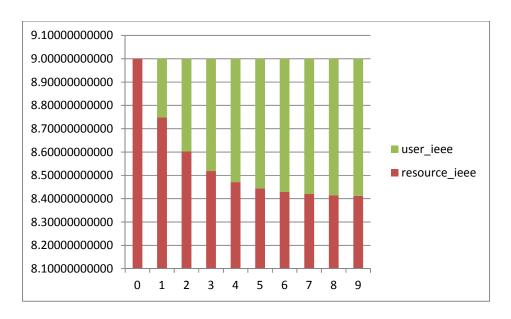
نمودار شماره 4 نشانه ها در مکان $user_ieee$ بر حسب زمان

نمودار زیر سهم هر کدام از مکانهای مربوط به cdma (کانالهای اشغال شده و آزاد) را از مقدار اولیه تعداد کانالها — که در پایان نامه 3 کانال در نظر گرفته شده است – را نشان می دهد.



5 نمودار شماره

به همین شکل برای ieee RAT این نمودار به شکل زیر است:



 δ نمودار شماره