

## **Deep Learning**

Deeper, Better, \_\_\_\_\_, Stronger than Machine Learning

Valentin Barriere
Universidad de Chile – DCC

CC6204. Primavera 2025

Perceptron Multi Capas y Backpropagacion

# Perceptrón multicapa

### Outline: Perceptrón multicapa

#### Perceptrón multicapa

Principio

Ecuaciones y Composicion

Backpropagacion

Principio

### Outline: Principio

Perceptrón multicapa

Principio

Ecuaciones y Composicion

Backpropagacion

Principio

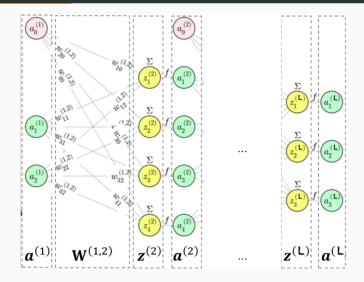


Figure 1: Propagación en un MLP

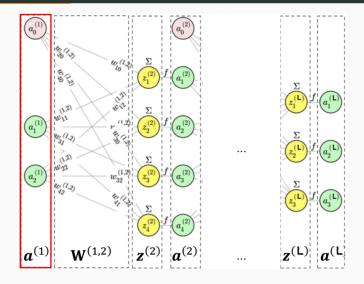


Figure 1: Propagación en un MLP: 1ra capa

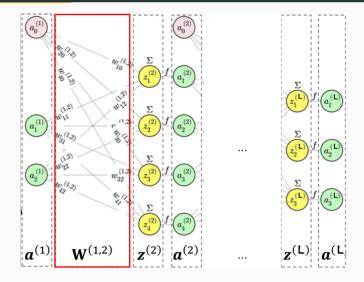


Figure 1: Propagación en un MLP: Matriz de paso

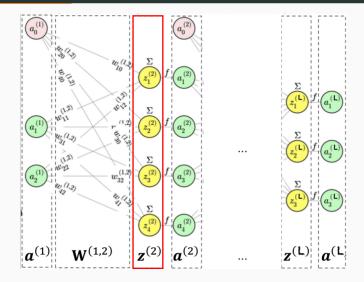


Figure 1: Propagación en un MLP: Entrada 2da capa

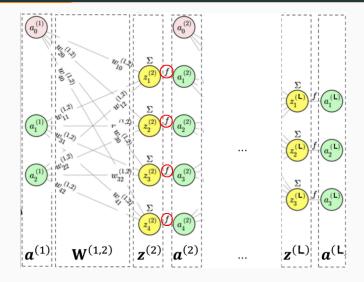


Figure 1: Propagación en un MLP: Activación

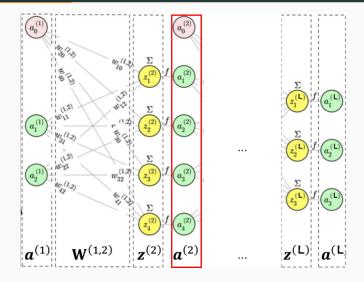


Figure 1: Propagación en un MLP: Salida 2da capa

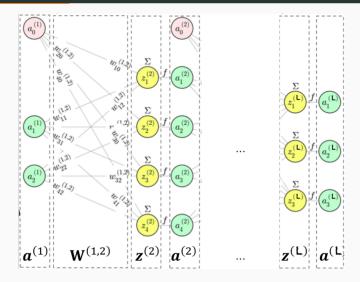


Figure 1: Propagación en un MLP:  $\mathbf{a}^{(\ell+1)} = f(\mathbf{W}_{(\ell,\ell+1)}\mathbf{a}^{(\ell)})$ 

Л

### **Outline: Ecuaciones y Composicion**

#### Perceptrón multicapa

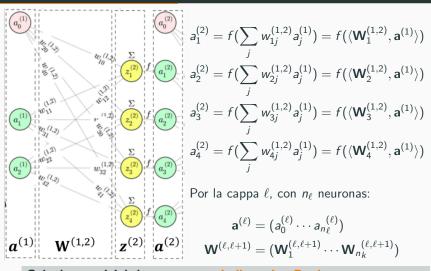
Principio

Ecuaciones y Composicion

Backpropagacion

Principio

### MLP: Principio de una capa



Calculo matricial de una capa, similar a LogReg!

Tenemos 
$$\mathbf{a}^{(\ell+1)} = f(\mathbf{z}^{(\ell+1)}) = f(\mathbf{W}^{(\ell,\ell+1)}\mathbf{a}^{(\ell)})$$

### MLP: Principio

Apilamos capas una sobre otra: la salida de la  $\ell^{\text{ésima}}$  capa es la entrada de la  $\ell+1^{\text{ésima}}$  capa. Si consideramos la función  $h^{(1,2)}$  que representa el paso de la capa 1 a la capa 2.

- $\mathbf{a}^{(2)} = h^{(1,2)}(\mathbf{a}^{(1)})$
- $\mathbf{a}^{(3)} = h^{(2,3)}(\mathbf{a}^{(2)})$
- ...
- $\mathbf{a}^{(L)} = h^{(L-1,L)}(\mathbf{a}^{(L-1)})$
- $\mathbf{a}^{(L)} = h^{(L-1,L)} \circ h^{(L-2,L-1)} \circ \dots \circ h^{(1,2)}(\mathbf{a}^{(1)})$
- $\mathit{MLP} = \mathit{h}^{(L-1,L)} \circ \mathit{h}^{(L-2,L-1)} \circ ... \circ \mathit{h}^{(1,2)}$  tal que  $\mathit{MLP}(\mathbf{a}^{(1)}) = \mathbf{a}^{(L)}$

### Una función final como una composición de funciones

El MLP puede verse como una composición de funciones no lineales. Esto permite obtener una función que pasa de los datos de entrada a la salida deseada, que es lo más compleja posible.

# Backpropagacion

### **Outline: Backpropagacion**

Perceptrón multicapa

Principio

Ecuaciones y Composicion

Backpropagacion

Principio

### Outline: Principio

Perceptrón multicapa

Principio

Ecuaciones y Composicion

Backpropagacion

Principio

### Backpropagacion: Príncipe y regla del Delta

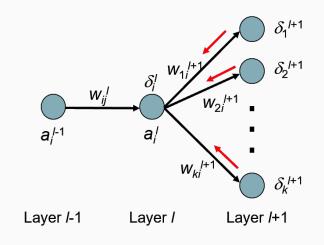
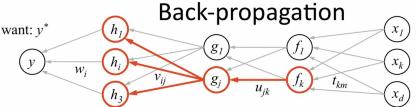


Figure 2: El error se propaga desde la salida hasta la entrada

$$\delta_i^l = f'(z_i^l) \sum w_{ij}^{l+1} \delta_j^{l+1}$$

## Backpropagacion: En detalles



- 1. receive new observation  $\mathbf{x} = [x_1...x_d]$  and target  $y^*$
- **2. feed forward:** for each unit  $g_j$  in each layer 1...L compute  $g_j$  based on units  $f_k$  from previous layer:  $g_j = \sigma \left( u_{j0} + \sum_k u_{jk} f_k \right)$
- 3. get prediction y and error  $(y-y^*)$
- **4.** back-propagate error: for each unit  $g_i$  in each layer L...1

(a) compute error on 
$$g_j$$

$$\frac{\partial E}{\partial g_j} = \sum_i \sigma'(h_i) v_{ij} \frac{\partial E}{\partial h_i}$$
should  $g_j$  how  $h_i$  will was  $h_i$  too be higher change as high or or lower?  $g_j$  changes too low?

- (b) for each  $u_{jk}$  that affects  $g_j$ 
  - (i) compute error on  $u_{jk}$  (ii) update the weight

$$\frac{\partial E}{\partial u_{jk}} = \underbrace{\frac{\partial E}{\partial g_{jj}}}_{\text{do we want } g, \text{to}} \text{o'}(g_j) f_k \qquad u_{jk} \leftarrow u_{jk} - \eta \frac{\partial E}{\partial u_{jk}}$$

do we want  $g_j$  to how  $g_j$  will change be higher/lower if  $u_{jk}$  is higher/lower

### Outline : Funciones de activación

Perceptrón multicapa

Principio

Ecuaciones y Composicion

Backpropagacion

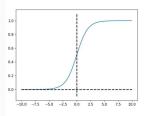
Principio

#### **Gradiente Evanescente**

La función de activación f tiene un rol importante en la propagación inversa del gradiente:

$$\delta'_{i} = f'(z'_{i}) \sum_{j} w'_{ij}^{+1} \delta'_{j}^{+1}$$

Si  $f'(z_i^l)$  es pequeño,  $\delta_i^l$  sera pequeño, y el error va a disminuir de manera exponencial.



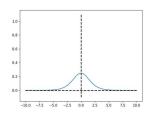


Figure 3: El máximo valor de la derivada ocurre en 0 con valor 0.25, asi que el error se divida per 4 en cada capa

### Funciones de activación

#### Función de Heaviside

- En teoría f es la función de Heaviside:  $f(z) = \mathbb{1}_{\mathbb{R}_+} = \begin{cases} 0 & \text{si} & z < 0 \\ 1 & \text{si} & z \geq 0 \end{cases}$
- Problema: esta función no es derivable.

En la práctica se utilizan funciones derivables como:

Nombre	Gráfico	Ecuación	Valores en $\pm \infty$	Valores derivada en $\pm \infty$
Sigmoide		$f(z) = \frac{1}{1 + e^{-z}}$	0; 1	0; 0
Tangente hiperbólica		$f(z) = \frac{e^z - e^{-z}}{e^z + e^{-z}}$	-1; 1	0; 0
ReLU <sup>1</sup>		$f(z) = \begin{cases} 0 & si & z < 0 \\ z & si & z \ge 0 \end{cases}$	0; z	0; 1
ELU <sup>2</sup>		$f(z) = \begin{cases} \alpha(e^z - 1) & \text{si}  z < 0 \\ z & \text{si}  z \ge 0 \end{cases}$	$-\alpha$ ; z	0; 1

<sup>&</sup>lt;sup>1</sup>Unidad de Rectificación Lineal

<sup>&</sup>lt;sup>2</sup>Unidad Exponencial Lineal



### References i