# FUNCIONES VECTORIALES DE VARIABLE REAL. PARAMÉTRICAS

Una función vectorial de variable real o también llamada función paramétrica, es una función cuyo dominio es el conjunto de los números reales y cuyo rango o imagen es un conjunto de vectores  $g\colon R\to R^m$ 

Las gráficas de estas funciones son curvas en el plano o curvas en el espacio ya sea la g:  $R \rightarrow R^2$ , g:  $R \rightarrow R^3$ 

### Curvas en el Plano. $R \rightarrow \mathbb{R}^2$

Si g1(t) y g2(t) son funciones continuas en t en un intervalo (a, b), entonces las ecuaciones:

$$x = g1(t)$$
  
 $y = g2(t)$ 
para  $a \le t \le b$ 

Se denominan ecuaciones paramétricas, siendo t el parámetro. El conjunto de puntos, m(x, y) obtenidos cuando t varía en el intervalo (a, b) representa la gráfica de las ecuaciones paramétricas.

El par formado por las ecuaciones paramétricas definen, la función paramétrica g(t)=[g1(t),g2(t)] y el gráfico de su imagen representa una curva en el plano o una curva plana.

#### Curvas en el espacio: R→R³

Si g1(t), g2(t), y g3 (t) son funciones continúas en t en un intervalo (a, b), entonces las ecuaciones:

$$x = g1(t), y = g2(t), z = g3(t)$$
  $a \le t \le b$ 

Las mismas representan las ecuaciones paramétricas, que definen g(t)=[g1(t),g2(t),g3(t)] y el gráfico de su imagen representa una curva en el espacio.

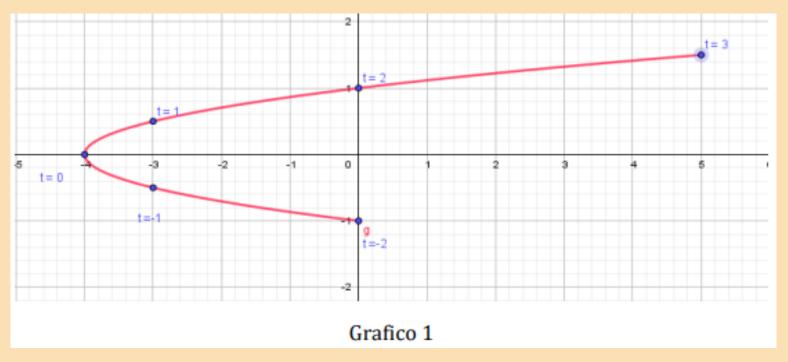
Al trabajar con funciones paramétricas nos interesa especialmente el gráfico de su imagen, ya sea en el plano o en el espacio.

# Métodos para graficar la imagen de éstas funciones.

1) Dada una curva descripta por ecuaciones paramétricas, construir una tabla donde le damos valores al parámetro t.

# Ejemplo: $x=t^2-4$ y=t/2 $g(t)=(t^2-4, t/2) -2 \le t \le 3$

t	X	у
-2	0	-l
- l	-3	-1/2
0	-4	0
I	-3	1/2
2	0	I
3	5	3/2



Para pensar... Si tengo el dato de un punto sobre la curva dado por el par ordenado (0,1), y tengo la función  $g(t)=(t^2-4, t/2)$ . ¿Cómo calculo el valor de t?

#### 2) Eliminar el parámetro t y encontrar la ecuación cartesiana.

Una vez eliminado el parámetro tenemos la ecuación cartesiana  $y = \pm \frac{\sqrt{x+4}}{2}$  como la ecuación de una parábola de eje horizontal y vértice (-4,0). Destacar la palabra ECUACIÓN para representar el lugar geométrico de la gráfica representada en el gráfico 1 .

El gráfico de toda la función de g(t) será una parábola en R<sup>3</sup>.

Ejemplo: Gráfico de la Imagen.  $g(t) = (r \cos t, r \sin t)$ 

Gráfico de la I(f) = 
$$\begin{cases} x = r \cos t \\ y = r \sin t \\ x^2 + y^2 = r^2 \text{ La imagen es un circulo de radio } r \end{cases}$$
(Elevamos al cuadrado a ambos miembros de las igualdades y sumamos.)
$$x^2 + y^2 = r^2 \text{ La imagen es un circulo de radio } r$$

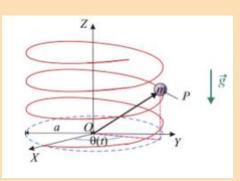
#### Gráfico de la función.

Si r = 1,  $g(t) = (\cos t, \sin t)$ . Generamos las ternas para los distintos valores de t. (cos t, sen t, t)

Para 
$$t = 0$$
; (1,0,0)

Para 
$$t = \frac{\pi}{4}$$
 ;  $(\frac{\sqrt{2}}{2}, \frac{\sqrt{2}}{2}, \frac{\pi}{4})$ 

Para t = 
$$\frac{\pi}{2}$$
 ;  $(0, 1, \frac{\pi}{2})$ 

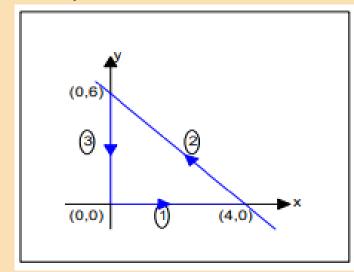


Esto significa que la curva está en un cilindro circular recto de radio 1 centrado en el eje z. La curva crece en un espiral ascendente

**Ejemplo**. Desparametrizar  $g(t) = (a \cos t, b \sin t)$ 

#### Ejemplo.

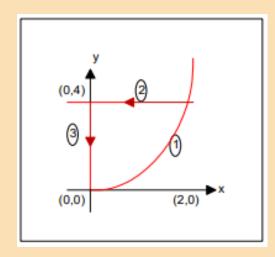
Dados los siguientes gráficos, expresar las ecuaciones que parametricen cada tramo del recorrido, es decir encontrar la g(t) de cada trayectoria.



Tramo I: 
$$x = t$$
 ,  $y = 0$   $g(t) = (t, 0)$   $0 \le t \le 4$ 

Tramo 2: ec. de la recta que pasa por 
$$P_1(4,0)$$
  $P_2(0,6)$   $x = t$   $y = -3/2 \times +6$   $g(t) = (t, -3/2 t +6)$   $0 \le t \le 4$ 

Tramo 3: 
$$x = 0$$
  $y = t$   $g(t) = (0, t)$   $0 \le t \le 6$ 



Límite de una función vectorial de variable real.

Siendo 
$$g(t) = [gl(t), g2(t),...,gm(t)]$$

El límite de una función vectorial se define obteniendo los límites de cada una de sus funciones componentes.

$$\lim_{t\to 0} = \left[ \lim_{t\to 0} g_1(t), \lim_{t\to 0} g_2(t), \dots, \lim_{t\to 0} g_m(t) \right]$$

Ejemplo. g(t) = (sen t, cos t)

## **RECTA TANGENTE**

La recta tangente es la recta que **contiene** al vector tangente y la podemos obtener mediante la siguiente expresión.

$$r(t) = g(t_0) + t g'(t_0)$$

Ejemplo: 
$$g(t) = (t, t^2)$$
  $t_0 = 1$ 

# VELOCIDAD Y ACELERACIÓN

 $g(t_0)$  = vector posición

V(t) = || g'(t) || = Velocidad instantánea o rapidez.

 $\|g'(t)\|' = (a_t)$  Componente escalar de la aceleración tangencial

|| g''(t) || = aceleración instantánea.

$$\hat{\tau} = \frac{1}{\|g'(t)\|} g'(t)$$
 Dirección del movimiento

 $\vec{a}_t = a_t \cdot \hat{\tau}$ . Componente vectorial de la aceleración tangencial (multiplicamos tao por la componente escalar de la aceleración tangencial)

 $(at)^2 = (at)^2 + (an)^2$  Componente escalar de la aceleración normal (teniendo la aceleración instantánea y la componente escalar de la aceleración tangencial, podemos obtener la  $a_n$ .

## LONGITU DE ARCO

Si una función g(t) es continua por tramos, la longitud de arco nos permite calcular longitudes de curvas mediante la siguiente expresión:

$$l_c = \int_a^b \|g'(t_k)\| dt$$

Ejemplo: 
$$g(t) = (r \cos t, r \sin t)$$

$$0 \le t \le 2 \pi$$