

ÁLGEBRA Y GEOMETRÍA ANALÍTICA

DIAGONALIZACIÓN de MATRICES

Valores y Vectores Propios (autovalores y autovectores)

Consideremos un espacio vectorial (V,+,R,.) y un endomorfismo $f:V\to V$

Nota: endomorfismo es cuando las dimensiones de W = V

Diremos que λ es un *valor propio* de una matriz A si existe en V un vector $\vec{X} \neq \vec{0}$ en \Re^n , que satisface la igualdad $A.\vec{X} = \lambda.\vec{X}$ donde al vector \vec{X} lo llamaremos vector propio asociado al valor propio λ .

 λ es un valor propio de $A \Leftrightarrow \exists \vec{X} : A \vec{X} = \lambda \vec{X}$ con $\vec{X} \neq \vec{0}$

Ejemplo1:

 $f(x, y) = (x + y, x + y) = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \text{ hacemos como ejemplo que } \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} \text{ es un valor que lo hemos calculado previamente no se inventa cualquier vector.}$

Reemplazamos en la igualdad anterior $\begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix}$. $\begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 \\ 2 \end{pmatrix} = 2 \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}$: $\lambda_1 = 2 \land X_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}$

Ejemplo2: hacemos lo mismo

$$A = \begin{pmatrix} 10 & -18 \\ 6 & -11 \end{pmatrix} \implies \begin{pmatrix} 10 & -18 \\ 6 & -11 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \end{pmatrix}$$

Así, $\lambda_1 = 1$ es un valor propio con su correspondiente vector propio $v_1 = \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \end{pmatrix}$,

de manera similar $\begin{pmatrix} 10 & -18 \\ 6 & -11 \end{pmatrix}$. $\begin{pmatrix} 3 \\ 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -6 \\ -4 \end{pmatrix} = -2 \cdot \begin{pmatrix} 3 \\ 2 \end{pmatrix}$: $\lambda_2 = -2$ es un valor propio con su

correspondiente vector propio $v_2 = \begin{pmatrix} 3 \\ 2 \end{pmatrix}$. Estos serán los únicos valores propios de A

Nuestro objetivo es ahora, dada la transformación o la matriz (siempre trabajamos dentro de un mismo espacio vectorial) es decir siempre con matrices cuadradas, veremos como calcular los **valores propios o autovalores**, para después calcular los **vectores asociados a esos autovalores**.



ÁLGEBRA Y GEOMETRÍA ANALÍTICA

CÁLCULO DE LOS AUTO-VALORES

Polinomio Característico

Para obtener el polinomio característico, armamos una matriz que la vamos a llamar **matriz M**, de la siguiente manera: a la matriz A le restamos la identidad multiplicada

$$\hspace{1.5cm} \text{por } \lambda \hspace{1.5cm} \Rightarrow \left(A - \lambda \, . \, I_{_{d}} \right)$$

⇒ diremos que

$$\lambda$$
 es un valor propio de $A \Leftrightarrow p(\lambda) = det(A - \lambda I_d) = \mathbf{0}$

Ejemplo

Encontrar los valores de λ dada la matriz: $A = \begin{pmatrix} 3 & -2 \\ -1 & 2 \end{pmatrix}$

Si quisiéramos expresarla como una transformación lineal decimos:

$$f(x,y) = \begin{pmatrix} 3 & -2 \\ -1 & 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}; \quad f(x,y) = (3x - 2y, -x + 2y)$$

$$p(\lambda) = \begin{bmatrix} \begin{pmatrix} \mathbf{3} & -\mathbf{2} \\ -\mathbf{1} & \mathbf{2} \end{pmatrix} - \lambda \begin{pmatrix} \mathbf{1} & \mathbf{0} \\ \mathbf{0} & \mathbf{1} \end{pmatrix} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \begin{pmatrix} \mathbf{3} & -\mathbf{2} \\ -\mathbf{1} & \mathbf{2} \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} \lambda & \mathbf{0} \\ \mathbf{0} & \lambda \end{pmatrix} \end{bmatrix} = \mathbf{0}$$

$$p(\lambda) = \det \begin{bmatrix} \begin{pmatrix} 3-\lambda & -2 \\ -1 & 2-\lambda \end{bmatrix} = 0 \implies \begin{pmatrix} 3-\lambda \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 2-\lambda \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} -2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} -1 \end{pmatrix} = 0$$

$$p(\lambda) = (3 - \lambda)(2 - \lambda) - 2 = 0$$

Donde decimos que $p(\lambda) = \lambda^2 - 5 \lambda + 4 = 0$ donde $\lambda_1 = 1 \wedge \lambda_2 = 4$

$$\frac{-(-5)\,\pm\sqrt{5^2-4\cdot 4}}{2}=\lambda_1=1\quad \lambda_2=4$$



ÁLGEBRA Y GEOMETRÍA ANALÍTICA

CÁLCULO DE LOS VECTORES PROPIOS

- Determinar un sistema lineal homogéneo para cada λ_i , $M_{\lambda_i}X=\overline{\mathbf{0}}$ y el vector o los vectores solución serán los vectores propios asociados al correspondiente valor propio.
- Los vectores propios serán las columnas de una matriz que llamaremos *P.*

Ejemplo:

De la matriz anterior donde le calculamos los auto-vectores $A = \begin{pmatrix} 3 & -2 \\ -1 & 2 \end{pmatrix}$

$$\lambda_1=1 \quad \wedge \ \lambda_2=4$$

Para $\lambda_1 = 1$

• Construimos la matriz $M_{(\lambda)}$

$$\mathbf{M}_{\lambda=1} = \begin{bmatrix} \begin{pmatrix} \mathbf{3} & -\mathbf{2} \\ -\mathbf{1} & \mathbf{2} \end{pmatrix} - \mathbf{1} \begin{pmatrix} \mathbf{1} & \mathbf{0} \\ \mathbf{0} & \mathbf{1} \end{pmatrix} \end{bmatrix} = \begin{pmatrix} \mathbf{2} & -\mathbf{2} \\ -\mathbf{1} & \mathbf{1} \end{pmatrix} \Rightarrow \mathbf{M}_{\lambda=1} = \begin{pmatrix} \mathbf{2} & -\mathbf{2} \\ -\mathbf{1} & \mathbf{1} \end{pmatrix}$$

- Determinamos el sistema lineal homogéneo $\,M_{\lambda=1} X = \overline{0}\,$

$$\begin{pmatrix} 2 & -2 \\ -1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix} : \begin{cases} 2x & -2y & = 0 \\ -x & +y & = 0 \end{cases}$$
 resolvemos por Gauss-Jordan

Obtenemos:

$$\begin{vmatrix} 1 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{vmatrix}$$
 Analizamos por Roche – Frobenius

$$\rho(A) = \mathbf{1} \ \land \ n = \mathbf{2} \ \rightarrow h = \mathbf{1} \left\{ \begin{array}{l} x \\ -y \\ \end{array} \right. = \mathbf{0} \quad \left\{ \begin{matrix} x \\ y \\ \end{array} \right. = \begin{array}{l} y \\ y \\ \end{array} \right. : \quad \left(\begin{matrix} x \\ y \\ \end{array} \right) = y \begin{pmatrix} \mathbf{1} \\ \mathbf{1} \\ \end{pmatrix} \quad donde$$
 el auto-vector asociado al valor de
$$\lambda = \mathbf{1} \quad \text{es} \quad \left(\begin{matrix} \mathbf{1} \\ \mathbf{1} \\ \end{matrix} \right)$$

Lo mismo hacemos para $\lambda_2 = 4$

$$\mathbf{M}_{\lambda=4} = \begin{bmatrix} \begin{pmatrix} 3 & -2 \\ -1 & 2 \end{pmatrix} - 4 \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \end{bmatrix} = \begin{pmatrix} -1 & -2 \\ -1 & -2 \end{pmatrix} \Rightarrow \mathbf{M}_{\lambda=4} = \begin{pmatrix} -1 & -2 \\ -1 & -2 \end{pmatrix}$$



ÁLGEBRA Y GEOMETRÍA ANALÍTICA

• Determinamos el sistema lineal homogéneo $M_{\lambda=1}X=\overline{\mathbf{0}}$

$$\begin{pmatrix} -1 & -2 \\ -1 & -2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix} : \begin{cases} -1x & -2y & = 0 \\ -x & -2y & = 0 \end{cases}$$
 resolvemos por Gauss-Jordan

Obtenemos:

$$\begin{vmatrix} \mathbf{1} & \mathbf{2} & \mathbf{0} \\ \mathbf{0} & \mathbf{0} & \mathbf{0} \end{vmatrix} \bullet \rho(A) = \mathbf{1} \wedge n = \mathbf{2} \rightarrow h = \mathbf{1} \left\{ \begin{array}{ll} x & +2y & = & \mathbf{0} \\ y & = & y \end{array} \right. : \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = y \begin{pmatrix} -2 \\ \mathbf{1} \end{pmatrix}$$
 donde el auto-vector asociado al valor de $\lambda = \mathbf{4}$ es $\begin{pmatrix} -2 \\ \mathbf{1} \end{pmatrix}$

Matriz Diagonal

Es aquella matriz donde los elementos de la diagonal principal son los valores propios, y los demás son todos nulos.

"D" Matriz Diagonal
$$\Leftrightarrow$$
 $d_{ij} = 0 : i \neq j$ $D = \begin{pmatrix} d_{11} & 0 \\ 0 & d_{nn} \end{pmatrix}$

<u>La matriz A es diagonalizable</u>, $\Leftrightarrow \exists P^{-1} : P^{-1} A.P = D$

Ejemplo:

Seguimos con el ejemplo que venimos haciendo, encontramos los valores de $\lambda_1=1$ \wedge $\lambda_2=4$ y los auto-vectores para $\lambda=1$ es $\begin{pmatrix} 1\\1 \end{pmatrix}$ y para $\lambda=4$ es $\begin{pmatrix} -2\\1 \end{pmatrix}$, ahora determinaremos la matriz diagonal: $\Leftrightarrow \exists P^{-1}: P^{-1} A. P=D$

Armamos la matriz $P = \begin{pmatrix} 1 & -2 \\ 1 & 1 \end{pmatrix}$ donde las columnas de la matriz P son los auto-vectores

Calculamos su inversa: $P^{-1} = \begin{pmatrix} \frac{1}{3} & \frac{2}{3} \\ -\frac{1}{3} & \frac{1}{3} \end{pmatrix}$ luego resolvemos: P^{-1} A.P = D

$$\begin{pmatrix} \frac{1}{3} & \frac{2}{3} \\ -\frac{1}{3} & \frac{1}{3} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 3 & -2 \\ -1 & 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & -2 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 4 \end{pmatrix}$$



ÁLGEBRA Y GEOMETRÍA ANALÍTICA

Si la matriz A es diagonalizable, entonces los elementos de la diagonal principal de la matriz D, son las raíces del polinomio característico.

La matriz A de orden $n \times n$ es diagonalizable si y solo si, admite "n" vectores propios linealmente independientes.

$$\left\{p^1,\ldots,p^n\right\}$$
 vectores propios asociados a los valores propios $\left\{\lambda_1,\ldots,\lambda_n\right\}$ $\Leftrightarrow \left\{p^1,\ldots,p^n\right\}$ L. I.

• Si el polinomio característico tiene: *todas sus <u>raíces distintas</u>*, entonces aseguramos que la matriz A **es diagonalizable**.

$$\lambda_1 \neq \lambda_2 \neq \dots \neq \lambda_n \implies A$$
 es diagonalizable

- Si el polinomio característico tiene raíces múltiples puede suceder que la matriz A sea:
 - 1- Diagonalizable, esto sucede cuando el grado de indeterminación del sistema lineal homogéneo (h), es igual al grado de multiplicidad de las raíces múltiples:

A es Diagonalizable
$$\Leftrightarrow n-\rho(A_{\lambda}) = r$$
: $r = \text{grado de multiplicidad } \wedge$

$$n - \rho(A_{\lambda})$$
 = al grado de indeterminación = h

$$\Rightarrow h = r$$

2- *No Diagonalizable*, esto sucede cuando el grado de indeterminación del sistema lineal homogéneo, sea menor al grado de multiplicidad de las raíces.

A No Diagonalizable
$$\Leftrightarrow n - \rho(A_{\lambda}) < r$$

$$\Rightarrow h < r$$



ÁLGEBRA Y GEOMETRÍA ANALÍTICA

Ejemplo usando una transformación de $\Re^3 \to \Re^3$

 $f(x_1\ ,x_2\ ,x_3)=\left(-3x_1-4x_3\ ,\ 4x_1+x_2+4x_3\ ,\ 2x_1+3x_3\right)\ ,\quad \text{la matriz asociada a la transformación es:}$

$$A = \begin{pmatrix} -3 & 0 & -4 \\ 4 & 1 & 4 \\ 2 & 0 & 3 \end{pmatrix}$$

Cálculo de los valores propios

$$\det \begin{bmatrix} \begin{pmatrix} -3 & 0 & -4 \\ 4 & 1 & 4 \\ 2 & 0 & 3 \end{pmatrix} - \lambda \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \end{bmatrix} = \det \begin{bmatrix} \begin{pmatrix} -3 - \lambda & 0 & -4 \\ 4 & 1 - \lambda & 4 \\ 2 & 0 & 3 - \lambda \end{pmatrix} \end{bmatrix} = 0$$

 $(1-\lambda)\Big[\big(-3-\lambda\big)\big(3-\lambda\big)+8\Big]=0$ Para que sea cero el polinomio decimos si $(1-\lambda)=0$ Entonces decimos que $\lambda_1=1$

Luego hacemos $\left[\left(-3-\lambda\right)\left(3-\lambda\right)+8\right]=0$ resolviendo la expresión dentro del corchete obtenemos $\lambda^2-1=0$ entonces $\lambda_2=1$ \wedge $\lambda_3=-1$ concluimos que $\lambda_1=\lambda_2=1$ $\lambda_3=-1$

Cálculo de los vectores propios

$$\begin{bmatrix} \begin{pmatrix} -3 - \lambda & 0 & -4 \\ 4 & 1 - \lambda & 4 \\ 2 & 0 & 3 - \lambda \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}$$

Para $\lambda_1 = \lambda_2 = 1$

$$\begin{bmatrix} \begin{pmatrix} -4 & 0 & -4 \\ 4 & 0 & 4 \\ 2 & 0 & 2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{bmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \quad \mathbf{h} = 2 \quad \land \quad \mathbf{r} = 2 : \text{obtenemos dos vectores L. I.}$$



ÁLGEBRA Y GEOMETRÍA ANALÍTICA

$$\begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} = x_2 \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} + x_3 \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \implies \text{los vectores propios son } \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \land \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$$

Para $\lambda_3 = -1$

$$\begin{bmatrix} -2 & 0 & -4 \\ 4 & 2 & 4 \\ 2 & 0 & 4 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{bmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$
 h = 1: obtenemos un vector L. I.

$$\begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} = x_3 \begin{pmatrix} -2 \\ 2 \\ 1 \end{pmatrix} \implies \text{el vector propio es} \begin{pmatrix} -2 \\ 2 \\ 1 \end{pmatrix}$$

La matriz
$$P = \begin{pmatrix} -2 & 0 & -1 \\ 2 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 1 \end{pmatrix} \implies P^{-1} = \begin{pmatrix} -1 & 0 & -1 \\ 2 & 1 & 2 \\ 1 & 0 & 2 \end{pmatrix}$$

A es diagonalizable si se cumple que P^{-1} . A. P = D

$$\begin{pmatrix} -1 & 0 & -1 \\ 2 & 1 & 2 \\ 1 & 0 & 2 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} -3 & 0 & -4 \\ 4 & 1 & 4 \\ 2 & 0 & 3 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} -2 & 0 & -1 \\ 2 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & -1 \end{pmatrix}$$

Concluimos que A es diagonalizable, se cumple el caso 1)

<u>Ejemplo 2</u>:

$$f(x_1, x_2, x_3) = (x_1 + x_2, x_2 + x_3, x_3)$$

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$
 ¿es diagonalizable o no diagonalizable?



ÁLGEBRA Y GEOMETRÍA ANALÍTICA

$$\det \begin{bmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} \lambda & 0 & 0 \\ 0 & \lambda & 0 \\ 0 & 0 & \lambda \end{bmatrix} = 0 \quad \Rightarrow \quad \det \begin{bmatrix} \begin{pmatrix} 1 - \lambda & 1 & 0 \\ 0 & 1 - \lambda & 1 \\ 0 & 0 & 1 - \lambda \end{pmatrix} \end{bmatrix} = 0$$

$$(1-\lambda)(1-\lambda)(1-\lambda) = 0 \implies \lambda_1 = \lambda_2 = \lambda_3 = 1$$

Cálculo de los vectores propios

$$\begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} : \text{ h = 1 } \land \text{ r = 3 } \Rightarrow \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} = x_1 \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \Rightarrow P = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \text{L. D.}$$

Observamos h < r lo que significa que los auto-vectores son linealmente dependientes por lo tanto no existe la inversa de P.

Concluimos que la matriz es no diagonalizable.

Ejemplo 3: Verificar si la matriz nula es o no diagonalizable

$$A = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

$$\det \begin{bmatrix} \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} \lambda & 0 & 0 \\ 0 & \lambda & 0 \\ 0 & 0 & \lambda \end{bmatrix} = 0 \implies \det \begin{bmatrix} \begin{pmatrix} -\lambda & 0 & 0 \\ 0 & -\lambda & 0 \\ 0 & 0 & -\lambda \end{pmatrix} \end{bmatrix} = 0 \quad -\lambda^3 = 0$$

$$\lambda_1=\lambda_2=\lambda_3=0$$

Los vectores propios asociados a $\lambda_1 = \lambda_2 = \lambda_3 = 0$ serán:

$$\begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \implies \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} = x_1 \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + x_2 \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} + x_3 \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \implies P = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \text{L.I.}$$

⇒ hace que A sea diagonalizable

 $\exists P^{-1}$ se cumple P^{-1} . A. P = D