

1) Escribir las clases:

Auto que inicie en la posición cero y que tenga los siguiente métodos:

- andar. Que cambie la posición 20 kilómetros.
- verificar_ruedas. Que verifique si le hace falta rotar las ruedas (supongamos que las ruedas se rotan cada 100kms)

Camion que inicie en la posición cero y que tenga los siguientes métodos:

- cargar. Que tome un numero. Que imprima por pantalla “[numero] kgs cargados correctamente”
- andar. Que cambie la posición 5 kilómetros.
- verificar_ruedas. Que verifique si le hace falta rotar las ruedas (supongamos que las ruedas se rotan cada 20kms)

Una función que se llame **manejar_vehiculo** que tome un vehiculo y que lo haga andar 3 veces. Luego de eso, debe imprimir por pantalla “El [tipo de vehiculo] quedó en [posicion donde quedo el vehiculo]”

2) Agregar un decorador a la clase Camion que chequee si la carga del mismo no supera su límite antes de andar.

3) Agregar un decorador que verifique las ruedas antes de manejar el vehiculo