Paradigmas de Programación Inferencia de tipos

1er cuatrimestre de 2024 Departamento de Computación Facultad de Ciencias Exactas y Naturales Universidad de Buenos Aires

Notación

Términos sin anotaciones de tipos:

$$U := x \mid \lambda x. \ U \mid U \ U \mid True \mid False \mid if \ U \ then \ U \ else \ U$$

Notación

Términos sin anotaciones de tipos:

$$U := x \mid \lambda x. U \mid UU \mid \text{True} \mid \text{False} \mid \text{if } U \text{ then } U \text{ else } U$$

Términos con anotaciones de tipos:

$$M ::= x \mid \lambda x : \tau$$
. $M \mid M M \mid True \mid False \mid if M then M else M$

Notación

Términos sin anotaciones de tipos:

$$U := x \mid \lambda x. U \mid UU \mid \text{True} \mid \text{False} \mid \text{if } U \text{ then } U \text{ else } U$$

Términos con anotaciones de tipos:

$$M ::= x \mid \lambda x : \tau . M \mid M M \mid True \mid False \mid if M then M else M$$

Notamos erase(M) al término sin anotaciones de tipos que resulta de borrar las anotaciones de tipos de M.

Notación

Términos sin anotaciones de tipos:

$$U := x \mid \lambda x. U \mid UU \mid \text{True} \mid \text{False} \mid \text{if } U \text{ then } U \text{ else } U$$

Términos con anotaciones de tipos:

$$M ::= x \mid \lambda x : \tau . M \mid M M \mid True \mid False \mid if M then M else M$$

Notamos erase(M) al término sin anotaciones de tipos que resulta de borrar las anotaciones de tipos de M.

Ejemplo:
$$erase((\lambda x : Bool. x) True) = (\lambda x. x) True.$$

Definición

```
Un término U sin anotaciones de tipos es tipable sii existen: un contexto de tipado \Gamma un término con anotaciones de tipos M un tipo \tau tales que \operatorname{\tt erase}(M) = U y \Gamma \vdash M : \tau.
```

Definición

Un término U sin anotaciones de tipos es **tipable** sii existen:

```
un contexto de tipado \Gamma un término con anotaciones de tipos M un tipo \tau
```

tales que erase(M) = U y $\Gamma \vdash M : \tau$.

El **problema de inferencia de tipos** consiste en:

- Dado un término U, determinar si es tipable.
- En caso de que U sea tipable: hallar un contexto Γ, un término M y un tipo τ tales que erase(M) = U y Γ ⊢ M : τ.

Definición

Un término U sin anotaciones de tipos es **tipable** sii existen:

```
un contexto de tipado \Gamma un término con anotaciones de tipos M un tipo \tau
```

tales que erase(M) = U y $\Gamma \vdash M : \tau$.

El **problema de inferencia de tipos** consiste en:

- Dado un término U, determinar si es tipable.
- En caso de que U sea tipable: hallar un contexto Γ, un término M y un tipo τ tales que erase(M) = U y Γ ⊢ M : τ.

Veremos un algoritmo para resolver este problema.

El algoritmo se basa en manipular tipos parcialmente conocidos.

El algoritmo se basa en manipular tipos parcialmente conocidos.

Ejemplo — tipos parcialmente conocidos

▶ En *x* True sabemos que $x : Bool \rightarrow X1$.

El algoritmo se basa en manipular tipos parcialmente conocidos.

Ejemplo — tipos parcialmente conocidos

- ▶ En x True sabemos que x : Bool \rightarrow X1.
- ▶ En if x y then True else False sabemos que x : $X2 \rightarrow Bool$.

El algoritmo se basa en manipular tipos parcialmente conocidos.

Ejemplo — tipos parcialmente conocidos

- ▶ En x True sabemos que x : Bool \rightarrow X1.
- ▶ En if x y then True else False sabemos que x : $X2 \rightarrow Bool$.

Incorporamos *incógnitas* (X1, X2, X3,...) a los tipos.

El algoritmo se basa en manipular tipos parcialmente conocidos.

Ejemplo — tipos parcialmente conocidos

- ▶ En *x* True sabemos que *x* : Bool \rightarrow X1.
- ▶ En if x y then True else False sabemos que $x : X2 \rightarrow Bool$.

Incorporamos *incógnitas* (X1, X2, X3, ...) a los tipos.

Vamos a necesitar resolver ecuaciones entre tipos con incógnitas.

El algoritmo se basa en manipular tipos parcialmente conocidos.

Ejemplo — tipos parcialmente conocidos

- ▶ En *x* True sabemos que *x* : Bool \rightarrow X1.
- ▶ En if x y then True else False sabemos que $x : X2 \rightarrow Bool$.

Incorporamos incógnitas (X1, X2, X3, ...) a los tipos.

Vamos a necesitar resolver ecuaciones entre tipos con incógnitas.

Ejemplo — ecuaciones entre tipos

El algoritmo se basa en manipular tipos parcialmente conocidos.

Ejemplo — tipos parcialmente conocidos

- ▶ En *x* True sabemos que x : Bool \rightarrow X1.
- ▶ En if x y then True else False sabemos que x : $X2 \rightarrow Bool$.

Incorporamos incógnitas (X1, X2, X3, ...) a los tipos.

Vamos a necesitar resolver ecuaciones entre tipos con incógnitas.

Ejemplo — ecuaciones entre tipos

► $(X1 \rightarrow Bool) \stackrel{?}{=} ((Bool \rightarrow Bool) \rightarrow X2)$ tiene solución: $X1 := (Bool \rightarrow Bool)$ y X2 := Bool.

El algoritmo se basa en manipular tipos parcialmente conocidos.

Ejemplo — tipos parcialmente conocidos

- ▶ En *x* True sabemos que *x* : Bool \rightarrow X1.
- ▶ En if x y then True else False sabemos que $x : X2 \rightarrow Bool$.

Incorporamos incógnitas (X1, X2, X3, ...) a los tipos.

Vamos a necesitar resolver ecuaciones entre tipos con incógnitas.

- ► $(X1 \rightarrow Bool) \stackrel{?}{=} ((Bool \rightarrow Bool) \rightarrow X2)$ tiene solución: $X1 := (Bool \rightarrow Bool)$ y X2 := Bool.

El algoritmo se basa en manipular tipos parcialmente conocidos.

Ejemplo — tipos parcialmente conocidos

- ▶ En *x* True sabemos que *x* : Bool \rightarrow X1.
- ▶ En if x y then True else False sabemos que $x : X2 \rightarrow Bool$.

Incorporamos *incógnitas* (X1, X2, X3, ...) a los tipos.

Vamos a necesitar resolver ecuaciones entre tipos con incógnitas.

- ► $(X1 \rightarrow Bool) \stackrel{?}{=} ((Bool \rightarrow Bool) \rightarrow X2)$ tiene solución: $X1 := (Bool \rightarrow Bool)$ y X2 := Bool.
- ► $(X1 \rightarrow X1) \stackrel{?}{=} ((Bool \rightarrow Bool) \rightarrow X2)$ tiene solución: $X1 := (Bool \rightarrow Bool)$ y $X2 := (Bool \rightarrow Bool)$.

El algoritmo se basa en manipular tipos parcialmente conocidos.

Ejemplo — tipos parcialmente conocidos

- ▶ En *x* True sabemos que *x* : Bool \rightarrow X1.
- ▶ En if x y then True else False sabemos que x : $X2 \rightarrow$ Bool.

Incorporamos *incógnitas* (X1, X2, X3, ...) a los tipos.

Vamos a necesitar resolver ecuaciones entre tipos con incógnitas.

- ► $(X1 \rightarrow Bool) \stackrel{?}{=} ((Bool \rightarrow Bool) \rightarrow X2)$ tiene solución: $X1 := (Bool \rightarrow Bool)$ y X2 := Bool.
- ► $(X1 \rightarrow X1) \stackrel{?}{=} ((Bool \rightarrow Bool) \rightarrow X2)$ tiene solución: $X1 := (Bool \rightarrow Bool)$ y $X2 := (Bool \rightarrow Bool)$.
- $(X1 \rightarrow Bool) \stackrel{?}{=} X1$

El algoritmo se basa en manipular tipos parcialmente conocidos.

Ejemplo — tipos parcialmente conocidos

- ▶ En *x* True sabemos que $x : Bool \rightarrow X1$.
- ▶ En if x y then True else False sabemos que $x : X2 \rightarrow Bool$.

Incorporamos incógnitas (X1, X2, X3, ...) a los tipos.

Vamos a necesitar resolver ecuaciones entre tipos con incógnitas.

- ► $(X1 \rightarrow Bool) \stackrel{?}{=} ((Bool \rightarrow Bool) \rightarrow X2)$ tiene solución: $X1 := (Bool \rightarrow Bool)$ y X2 := Bool.
- ► $(X1 \rightarrow X1) \stackrel{?}{=} ((Bool \rightarrow Bool) \rightarrow X2)$ tiene solución: $X1 := (Bool \rightarrow Bool)$ y $X2 := (Bool \rightarrow Bool)$.
- ► $(X1 \rightarrow Bool) \stackrel{?}{=} X1$

Suponemos fijado un conjunto finito de constructores de tipos:

- ► Tipos constantes: Bool, Int,
- Constructores unarios: (List ●), (Maybe ●),
- ▶ Constructores binarios: $(\bullet \to \bullet)$, $(\bullet \times \bullet)$, (Either \bullet •),
- (Etcétera).

Los tipos se forman usando incógnitas y constructores:

$$\tau ::= Xn \mid C(\tau_1, \ldots, \tau_n)$$

Suponemos fijado un conjunto finito de constructores de tipos:

- ► Tipos constantes: Bool, Int,
- ► Constructores unarios: (List •), (Maybe •),
- ▶ Constructores binarios: $(\bullet \to \bullet)$, $(\bullet \times \bullet)$, (Either \bullet •),
- (Etcétera).

Los tipos se forman usando incógnitas y constructores:

$$\tau ::= Xn \mid C(\tau_1, \ldots, \tau_n)$$

La **unificación** es el problema de resolver sistemas de ecuaciones entre tipos con incógnitas.

Suponemos fijado un conjunto finito de constructores de tipos:

- ► Tipos constantes: Bool, Int,
- ► Constructores unarios: (List •), (Maybe •),
- ▶ Constructores binarios: $(\bullet \to \bullet)$, $(\bullet \times \bullet)$, (Either \bullet •),
- ► (Etcétera).

Los tipos se forman usando incógnitas y constructores:

$$\tau ::= Xn \mid C(\tau_1, \ldots, \tau_n)$$

La **unificación** es el problema de resolver sistemas de ecuaciones entre tipos con incógnitas.

Veremos primero un algoritmo de unificación.

Luego lo usaremos para dar un algoritmo de inferencia de tipos.

Una **sustitución** es una función que a cada incógnita le asocia un tipo.

Una **sustitución** es una función que a cada incógnita le asocia un tipo.

Notamos:

$$\{Xk_1 := \tau_1, \ldots, Xk_n := \tau_n\}$$

a la sustitución **S** tal que $\mathbf{S}(Xk_i) = \tau_i$ para cada $1 \le i \le n$ y $\mathbf{S}(Xk) = Xk$ para cualquier otra incógnita.

Una **sustitución** es una función que a cada incógnita le asocia un tipo.

Notamos:

$$\{Xk_1 := \tau_1, \ldots, Xk_n := \tau_n\}$$

a la sustitución **S** tal que $\mathbf{S}(Xk_i) = \tau_i$ para cada $1 \le i \le n$ y $\mathbf{S}(Xk) = Xk$ para cualquier otra incógnita.

Si τ es un tipo, escribimos $\mathbf{S}(\tau)$ para el resultado de reemplazar cada incógnita de τ por el valor que le otorga \mathbf{S} .

Una **sustitución** es una función que a cada incógnita le asocia un tipo.

Notamos:

$$\{\mathbf{X}k_1 := \tau_1, \ldots, \mathbf{X}k_n := \tau_n\}$$

a la sustitución **S** tal que $\mathbf{S}(Xk_i) = \tau_i$ para cada $1 \le i \le n$ y $\mathbf{S}(Xk) = Xk$ para cualquier otra incógnita.

Si τ es un tipo, escribimos $\mathbf{S}(\tau)$ para el resultado de reemplazar cada incógnita de τ por el valor que le otorga \mathbf{S} .

Ejemplo — aplicación de una sustitución a un tipo Si $S = \{X1 := Bool, X3 := (X2 \rightarrow X2)\}$, entonces:

$$S((X1 \rightarrow Bool) \rightarrow X3) =$$

Una **sustitución** es una función que a cada incógnita le asocia un tipo.

Notamos:

$$\{\mathbf{X}k_1 := \tau_1, \ldots, \mathbf{X}k_n := \tau_n\}$$

a la sustitución **S** tal que $\mathbf{S}(Xk_i) = \tau_i$ para cada $1 \le i \le n$ y $\mathbf{S}(Xk) = Xk$ para cualquier otra incógnita.

Si τ es un tipo, escribimos $\mathbf{S}(\tau)$ para el resultado de reemplazar cada incógnita de τ por el valor que le otorga \mathbf{S} .

Ejemplo — aplicación de una sustitución a un tipo

Si
$$S = \{X1 := Bool, X3 := (X2 \rightarrow X2)\}$$
, entonces:

$$\textbf{S}((\texttt{X1} \rightarrow \texttt{Bool}) \rightarrow \texttt{X3}) = ((\texttt{Bool} \rightarrow \texttt{Bool}) \rightarrow (\texttt{X2} \rightarrow \texttt{X2}))$$

Un **problema de unificación** es un conjunto finito E de ecuaciones entre tipos que pueden involucrar incógnitas:

$$E = \{ \tau_1 \stackrel{?}{=} \sigma_1, \tau_2 \stackrel{?}{=} \sigma_2, \dots, \tau_n \stackrel{?}{=} \sigma_n \}$$

Un **problema de unificación** es un conjunto finito E de ecuaciones entre tipos que pueden involucrar incógnitas:

$$E = \{ \tau_1 \stackrel{?}{=} \sigma_1, \tau_2 \stackrel{?}{=} \sigma_2, \dots, \tau_n \stackrel{?}{=} \sigma_n \}$$

Un **unificador** para E es una sustitución S tal que:

$$\mathbf{S}(\tau_1) = \mathbf{S}(\sigma_1)$$

$$\mathbf{S}(au_2) = \mathbf{S}(\sigma_2)$$

. . .

$$S(\tau_n) = S(\sigma_n)$$

En general, la solución a un problema de unificación no es única.

En general, la solución a un problema de unificación no es única.

Ejemplo — problema de unificación con infinitas soluciones

$$\{x1 \stackrel{?}{=} x2\}$$

tiene infinitos unificadores:

- ▶ $\{X1 := X2\}$
- $ightharpoonup \{x2 := x1\}$
- \blacktriangleright {X1 := X3, X2 := X3}
- ► {X1 := Bool, X2 := Bool}
- **...**

Una sustitución \mathbf{S}_A es **más general** que una sustitución \mathbf{S}_B si existe una sustitución \mathbf{S}_C tal que:

$$S_B = S_C \circ S_A$$

es decir, S_B se obtiene instanciando variables de S_A .

Una sustitución S_A es más general que una sustitución S_B si existe una sustitución S_C tal que:

$$S_B = S_C \circ S_A$$

es decir, S_B se obtiene instanciando variables de S_A .

Para el siguiente problema de unificación:

$$E = \{(X1 \to \mathsf{Bool}) \stackrel{?}{=} X2\}$$

las siguientes sustituciones son unificadores:

- - ▶ $\mathbf{S}_2 = \{X1 := Int, X2 := (Int \rightarrow Bool)\}$
 - ▶ $S_3 = \{X1 := X3, X2 := (X3 \rightarrow Bool)\}$
 - ▶ $S_4 = \{X2 := (X1 \rightarrow Bool)\}$

¿Qué relación hay entre ellas? (¿Cuál es más general que cuál?).

Algoritmo de unificación de Martelli-Montanari

Algoritmo de unificación de Martelli-Montanari

Dado un problema de unificación *E* (conjunto de ecuaciones):

Dado un problema de unificación E (conjunto de ecuaciones):

Mientras $E \neq \emptyset$, se aplica sucesivamente alguna de las seis reglas que se detallan más adelante.

Dado un problema de unificación E (conjunto de ecuaciones):

- Mientras $E \neq \emptyset$, se aplica sucesivamente alguna de las seis reglas que se detallan más adelante.
- La regla puede resultar en una falla.

Dado un problema de unificación E (conjunto de ecuaciones):

- Mientras $E \neq \emptyset$, se aplica sucesivamente alguna de las seis reglas que se detallan más adelante.
- La regla puede resultar en una falla.
- ▶ De lo contrario, la regla es de la forma $E \rightarrow_S E'$. La resolución del problema E se reduce a resolver otro problema E', aplicando la sustitución S.

Dado un problema de unificación E (conjunto de ecuaciones):

- Mientras $E \neq \emptyset$, se aplica sucesivamente alguna de las seis reglas que se detallan más adelante.
- La regla puede resultar en una falla.
- ▶ De lo contrario, la regla es de la forma $E \rightarrow_S E'$. La resolución del problema E se reduce a resolver otro problema E', aplicando la sustitución S.

Hay dos posibilidades:

- 1. $E = E_0 \rightarrow_{S_1} E_1 \rightarrow_{S_2} E_2 \rightarrow \ldots \rightarrow_{S_n} E_n \rightarrow_{S_{n+1}} falla$ En tal caso el problema de unificación E no tiene solución.
- 2. $E = E_0 \rightarrow_{S_1} E_1 \rightarrow_{S_2} E_2 \rightarrow \ldots \rightarrow_{S_n} E_n = \emptyset$ En tal caso el problema de unificación E tiene solución.

$$\{Xn \stackrel{?}{=} Xn\} \cup E \stackrel{\text{Delete}}{\longrightarrow}$$

$$\{Xn \stackrel{?}{=} Xn\} \cup E \quad \xrightarrow{\text{Delete}} \qquad E$$

$$\{C(\tau_1, \dots, \tau_n) \stackrel{?}{=} C(\sigma_1, \dots, \sigma_n)\} \cup E \quad \xrightarrow{\text{Decompose}} \qquad \{\tau_1 \stackrel{?}{=} \sigma_1, \dots, \tau_n \stackrel{?}{=} \sigma_n\} \cup E$$

$$\{Xn \stackrel{?}{=} Xn\} \cup E \quad \xrightarrow{\text{Delete}} \qquad E$$

$$\{C(\tau_1, \dots, \tau_n) \stackrel{?}{=} C(\sigma_1, \dots, \sigma_n)\} \cup E \quad \xrightarrow{\text{Decompose}} \qquad \{\tau_1 \stackrel{?}{=} \sigma_1, \dots, \tau_n \stackrel{?}{=} \sigma_n\} \cup E$$

$$\{\tau \stackrel{?}{=} Xn\} \cup E \quad \xrightarrow{\text{Swap}} \qquad \{Xn \stackrel{?}{=} \tau\} \cup E$$

$$\text{si } \tau \text{ no es una incógnita}$$

$$\{Xn \stackrel{?}{=} Xn\} \cup E \xrightarrow{\text{Delete}} E$$

$$\{C(\tau_1, \dots, \tau_n) \stackrel{?}{=} C(\sigma_1, \dots, \sigma_n)\} \cup E \xrightarrow{\text{Decompose}} \{\tau_1 \stackrel{?}{=} \sigma_1, \dots, \tau_n \stackrel{?}{=} \sigma_n\} \cup E$$

$$\{\tau \stackrel{?}{=} Xn\} \cup E \xrightarrow{\text{Swap}} \{Xn \stackrel{?}{=} \tau\} \cup E$$

$$\text{si } \tau \text{ no es una incógnita}$$

$$\{Xn \stackrel{?}{=} \tau\} \cup E \xrightarrow{\text{Elim}} \{Xn := \tau\} (E)$$

$$\text{si } Xn \text{ no ocurre en } \tau$$

$$\{\mathbf{X}n \overset{?}{=} \mathbf{X}n\} \cup E \xrightarrow{\mathrm{Delete}} E$$

$$\{C(\tau_1, \dots, \tau_n) \overset{?}{=} C(\sigma_1, \dots, \sigma_n)\} \cup E \xrightarrow{\mathrm{Decompose}} \{\tau_1 \overset{?}{=} \sigma_1, \dots, \tau_n \overset{?}{=} \sigma_n\} \cup E$$

$$\{\tau \overset{?}{=} \mathbf{X}n\} \cup E \xrightarrow{\mathrm{Swap}} \{\mathbf{X}n \overset{?}{=} \tau\} \cup E$$

$$\text{si } \tau \text{ no es una incógnita}$$

$$\{\mathbf{X}n \overset{?}{=} \tau\} \cup E \xrightarrow{\mathrm{Elim}} \{\mathbf{X}n := \tau\} (E)$$

$$\text{si } \mathbf{X}n \text{ no ocurre en } \tau$$

$$\{C(\tau_1, \dots, \tau_n) \overset{?}{=} C'(\sigma_1, \dots, \sigma_m)\} \cup E \xrightarrow{\mathrm{Clash}} \text{ falla}$$

si $C \neq C'$

$$\{Xn \stackrel{?}{=} Xn\} \cup E \xrightarrow{\text{Delete}} E$$

$$\{C(\tau_1, \dots, \tau_n) \stackrel{?}{=} C(\sigma_1, \dots, \sigma_n)\} \cup E \xrightarrow{\text{Decompose}} \{\tau_1 \stackrel{?}{=} \sigma_1, \dots, \tau_n \stackrel{?}{=} \sigma_n\} \cup E$$

$$\{\tau \stackrel{?}{=} Xn\} \cup E \xrightarrow{\text{Swap}} \{Xn \stackrel{?}{=} \tau\} \cup E$$

$$\text{si } \tau \text{ no es una incógnita}$$

$$\{Xn \stackrel{?}{=} \tau\} \cup E \xrightarrow{\text{Elim}} \{Xn := \tau\} (E)$$

$$\text{si } Xn \text{ no ocurre en } \tau$$

$$\{C(\tau_1, \dots, \tau_n) \stackrel{?}{=} C'(\sigma_1, \dots, \sigma_m)\} \cup E \xrightarrow{\text{Clash}} \text{ falla}$$

$$\text{si } C \neq C'$$

falla si $Xn \neq \tau$

y Xn ocurre en τ

 $\{Xn \stackrel{?}{=} \tau\} \cup E \xrightarrow{\text{Occurs-Check}}$

Teorema (Corrección del algoritmo de Martelli-Montanari)

1. El algoritmo termina para cualquier problema de unificación E.

Teorema (Corrección del algoritmo de Martelli-Montanari)

- 1. El algoritmo termina para cualquier problema de unificación E.
- 2. Si E no tiene solución, el algoritmo llega a una falla.

Teorema (Corrección del algoritmo de Martelli-Montanari)

- 1. El algoritmo termina para cualquier problema de unificación E.
- 2. Si E no tiene solución, el algoritmo llega a una falla.
- 3. Si E tiene solución, el algoritmo llega a \varnothing :

$$E=E_0 \rightarrow_{\textbf{S}_1} E_1 \rightarrow_{\textbf{S}_2} E_2 \rightarrow \ldots \rightarrow_{\textbf{S}_n} E_n=\varnothing$$

Teorema (Corrección del algoritmo de Martelli-Montanari)

- 1. El algoritmo termina para cualquier problema de unificación E.
- 2. Si E no tiene solución, el algoritmo llega a una falla.
- 3. Si E tiene solución, el algoritmo llega a \varnothing :

$$E=E_0 \rightarrow_{\textbf{S}_1} E_1 \rightarrow_{\textbf{S}_2} E_2 \rightarrow \ldots \rightarrow_{\textbf{S}_n} E_n=\varnothing$$

Además, $\mathbf{S} = \mathbf{S}_n \circ \ldots \circ \mathbf{S}_2 \circ \mathbf{S}_1$ es un unificador para E.

Teorema (Corrección del algoritmo de Martelli-Montanari)

- 1. El algoritmo termina para cualquier problema de unificación E.
- 2. Si E no tiene solución, el algoritmo llega a una falla.
- 3. Si E tiene solución, el algoritmo llega a \varnothing :

$$E=E_0 \rightarrow_{\textbf{S}_1} E_1 \rightarrow_{\textbf{S}_2} E_2 \rightarrow \ldots \rightarrow_{\textbf{S}_n} E_n=\varnothing$$

Además, $\mathbf{S} = \mathbf{S}_n \circ \ldots \circ \mathbf{S}_2 \circ \mathbf{S}_1$ es un unificador para E.

Además, dicho unificador es el *más general* posible. (Salvo renombre de incógnitas).

Teorema (Corrección del algoritmo de Martelli-Montanari)

- 1. El algoritmo termina para cualquier problema de unificación E.
- 2. Si E no tiene solución, el algoritmo llega a una falla.
- 3. Si E tiene solución, el algoritmo llega a \varnothing :

$$E=E_0 \rightarrow_{\textbf{S}_1} E_1 \rightarrow_{\textbf{S}_2} E_2 \rightarrow \ldots \rightarrow_{\textbf{S}_n} E_n=\varnothing$$

Además, $\mathbf{S} = \mathbf{S}_n \circ \ldots \circ \mathbf{S}_2 \circ \mathbf{S}_1$ es un unificador para E.

Además, dicho unificador es el *más general* posible. (Salvo renombre de incógnitas).

Definición (Unificador más general)

Notamos mgu(E) al unificador más general de E, si existe.

Ejemplo

Calcular unificadores más generales para los siguientes problemas de unificación:

- ► $\{X1 \stackrel{?}{=} (X2 \rightarrow X2), X2 \stackrel{?}{=} (X1 \rightarrow X1)\}$

El algoritmo \mathbb{W} recibe un término U sin anotaciones de tipos.

Procede recursivamente sobre la estructura de U:

- ▶ Puede fallar, indicando que *U* no es tipable.
- Puede tener éxito. En tal caso devuelve una tripla (Γ, M, τ), donde erase(M) = U y Γ ⊢ M : τ es válido.

El algoritmo \mathbb{W} recibe un término U sin anotaciones de tipos.

Procede recursivamente sobre la estructura de U:

- ▶ Puede fallar, indicando que *U* no es tipable.
- Puede tener éxito. En tal caso devuelve una tripla (Γ, M, τ), donde erase(M) = U y Γ ⊢ M : τ es válido.

Escribimos $\mathbb{W}(U) \rightsquigarrow \Gamma \vdash M : \tau$ para indicar que el algoritmo de inferencia tiene éxito cuando se le pasa U como entrada y devuelve una tripla (Γ, M, τ) .

 $\mathbb{W}(\mathsf{True}) \rightsquigarrow$

 $\mathbb{W}(\mathsf{True}) \ \rightsquigarrow \ \varnothing \vdash \mathsf{True} : \mathsf{Bool}$

 $\overline{\mathbb{W}(\mathsf{True})} \leadsto \varnothing \vdash \mathsf{True} : \mathsf{Bool}$ $\overline{\mathbb{W}(\mathsf{False})} \leadsto$

 $\mathbb{W}(\mathsf{True}) \ \leadsto \ \varnothing \vdash \mathsf{True} : \mathsf{Bool}$

 $\mathbb{W}(\mathsf{False}) \ \rightsquigarrow \ \varnothing \vdash \mathsf{False} : \mathsf{Bool}$

$$\mathbb{W}(\mathsf{True}) \rightsquigarrow \varnothing \vdash \mathsf{True} : \mathsf{Bool}$$

$$\overline{\mathbb{W}(\mathsf{False}) \rightsquigarrow \varnothing \vdash \mathsf{False} : \mathsf{Bool}}$$

$$\overline{\mathbb{W}(x) \rightsquigarrow}$$

 $\overline{\mathbb{W}(\mathsf{True})} \rightsquigarrow \varnothing \vdash \mathsf{True} : \mathsf{Bool}$

 $\mathbb{W}(\mathsf{False}) \rightsquigarrow \varnothing \vdash \mathsf{False} : \mathsf{Bool}$

 $\frac{Xk}{W(x)} \Leftrightarrow x : Xk \vdash x : Xk$

```
\mathbb{W}(\text{if } U_1 \text{ then } U_2 \text{ else } U_3) \rightsquigarrow
```

$$\mathbb{W}(U_1) \rightsquigarrow \Gamma_1 \vdash M_1 : \tau_1$$

$$\mathbb{W}(U_2) \rightsquigarrow \Gamma_2 \vdash M_2 : \tau_2$$

$$\mathbb{W}(U_3) \rightsquigarrow \Gamma_3 \vdash M_3 : \tau_3$$

$$\mathbb{W}(\text{if } U_1 \text{ then } U_2 \text{ else } U_3) \rightsquigarrow$$

$$\begin{split} \mathbb{W}(U_1) &\leadsto \Gamma_1 \vdash M_1 : \tau_1 \\ \mathbb{W}(U_2) &\leadsto \Gamma_2 \vdash M_2 : \tau_2 \\ \mathbb{W}(U_3) &\leadsto \Gamma_3 \vdash M_3 : \tau_3 \end{split}$$
$$\mathbf{S} = \mathsf{mgu}(\{\tau_1 \stackrel{?}{=} \mathsf{Bool}, \tau_2 \stackrel{?}{=} \tau_3\})$$

 $\mathbb{W}(\text{if } U_1 \text{ then } U_2 \text{ else } U_3) \rightsquigarrow$

$$\mathbb{W}(U_1) \rightsquigarrow \Gamma_1 \vdash M_1 : \tau_1$$

$$\mathbb{W}(U_2) \rightsquigarrow \Gamma_2 \vdash M_2 : \tau_2$$

$$\mathbb{W}(U_3) \rightsquigarrow \Gamma_3 \vdash M_3 : \tau_3$$

$$\mathbf{S} = \mathsf{mgu} \left(\begin{cases} \{\tau_1 \stackrel{?}{=} \mathsf{Bool}, \tau_2 \stackrel{?}{=} \tau_3\} \cup \\ \{\Gamma_i(x) \stackrel{?}{=} \Gamma_j(x) \mid i, j \in \{1, 2, 3\}, \ x \in \Gamma_i \cap \Gamma_j \} \end{cases} \right)$$

 $\mathbb{W}(\text{if } U_1 \text{ then } U_2 \text{ else } U_3) \rightsquigarrow$

$$\mathbb{W}(U_2) \rightsquigarrow \Gamma_2 \vdash M_2 : \tau_2$$

$$\mathbb{W}(U_3) \rightsquigarrow \Gamma_3 \vdash M_3 : \tau_3$$

$$\mathbf{S} = \mathsf{mgu} \left(\begin{array}{c} \{\tau_1 \stackrel{?}{=} \mathsf{Bool}, \tau_2 \stackrel{?}{=} \tau_3\} \cup \\ \{\Gamma_i(\mathsf{x}) \stackrel{?}{=} \Gamma_j(\mathsf{x}) \mid i,j \in \{1,2,3\}, \ \mathsf{x} \in \Gamma_i \cap \Gamma_j\} \end{array} \right)$$

$$\mathbb{W}(\mathsf{if}\ U_1 \ \mathsf{then}\ U_2 \ \mathsf{else}\ U_3) \rightsquigarrow \mathbf{S}(\Gamma_1) \cup \mathbf{S}(\Gamma_2) \cup \mathbf{S}(\Gamma_3) \vdash$$

S(if M_1 then M_2 else M_3): **S**(τ_2)

 $\mathbb{W}(U_1) \rightsquigarrow \Gamma_1 \vdash M_1 : \tau_1$



$$\mathbb{W}(U) \rightsquigarrow \Gamma_1 \vdash M : \tau$$

$$\mathbb{W}(V) \rightsquigarrow \Gamma_2 \vdash N : \sigma$$



$$\mathbb{W}(U) \rightsquigarrow \Gamma_1 \vdash M : \tau$$

$$\mathbb{W}(V) \rightsquigarrow \Gamma_2 \vdash N : \sigma$$

$$Xk \text{ es una incógnita fresca}$$

$$\mathbf{S} = \text{mgu}\{\tau \stackrel{?}{=} \sigma \rightarrow Xk\}$$

$$\mathbb{W}(UV) \rightsquigarrow$$

$$\mathbb{W}(U) \rightsquigarrow \Gamma_1 \vdash M : \tau$$

$$\mathbb{W}(V) \rightsquigarrow \Gamma_2 \vdash N : \sigma$$

$$\mathbb{X}k \text{ es una incógnita fresca}$$

$$\mathbf{S} = \text{mgu}\{\tau \stackrel{?}{=} \sigma \rightarrow \mathbb{X}k\} \cup \{\Gamma_1(x) \stackrel{?}{=} \Gamma_2(x) : x \in \Gamma_1 \cap \Gamma_2\}$$

$$\mathbb{W}(UV) \rightsquigarrow$$

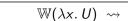
$$\mathbb{W}(U) \rightsquigarrow \Gamma_1 \vdash M : \tau$$

$$\mathbb{W}(V) \rightsquigarrow \Gamma_2 \vdash N : \sigma$$

$$\mathbb{X}k \text{ es una incógnita fresca}$$

$$\mathbf{S} = \text{mgu}\{\tau \stackrel{?}{=} \sigma \rightarrow \mathbb{X}k\} \cup \{\Gamma_1(x) \stackrel{?}{=} \Gamma_2(x) : x \in \Gamma_1 \cap \Gamma_2\}$$

$$\mathbb{W}(UV) \rightsquigarrow \mathbf{S}(\Gamma_1) \cup \mathbf{S}(\Gamma_2) \vdash \mathbf{S}(MN) : \mathbf{S}(\mathbb{X}k)$$



 $\mathbb{W}(\lambda x. U) \rightsquigarrow$

$$\mathbb{W}(U) \rightsquigarrow \Gamma \vdash M : \tau$$

$$\frac{\mathbb{W}(U) \rightsquigarrow \Gamma \vdash M : \tau}{\mathbb{W}(\lambda x. \ U) \rightsquigarrow \Gamma} \qquad \vdash \lambda x : \sigma. \ M : \sigma \to \tau$$

$$\frac{\mathbb{W}(U) \rightsquigarrow \Gamma \vdash M : \tau}{\mathbb{W}(\lambda x. \ U) \rightsquigarrow \Gamma \ominus \{x\} \vdash \lambda x : \sigma. \ M : \sigma \to \tau}$$

$$\frac{\mathbb{W}(U) \rightsquigarrow \Gamma \vdash M : \tau}{\mathbb{W}(\lambda x. \ U) \rightsquigarrow \Gamma \ominus \{x\} \vdash \lambda x : \sigma. \ M : \sigma \to \tau}$$

$$\frac{\mathbb{W}(U) \rightsquigarrow \Gamma \vdash M : \tau \quad \sigma = \begin{cases} \Gamma(x) & \text{si } x \in \Gamma \\ \text{una incógnita fresca } Xk & \text{si no} \end{cases}}{\mathbb{W}(\lambda x. U) \rightsquigarrow \Gamma \ominus \{x\} \vdash \lambda x : \sigma. M : \sigma \rightarrow \tau}$$

Teorema (Corrección del algoritmo W)

1. Si U no es tipable, $\mathbb{W}(U)$ falla al resolver alguna unificación.

Teorema (Corrección del algoritmo W)

- 1. Si U no es tipable, $\mathbb{W}(U)$ falla al resolver alguna unificación.
- 2. Si U es tipable, $\mathbb{W}(U) \leadsto \Gamma \vdash M : \tau$, donde erase(M) = U y $\Gamma \vdash M : \tau$ es un juicio válido.

Teorema (Corrección del algoritmo W)

- 1. Si U no es tipable, $\mathbb{W}(U)$ falla al resolver alguna unificación.
- Si U es tipable, W(U) → Γ ⊢ M : τ, donde erase(M) = U y Γ ⊢ M : τ es un juicio válido.
 Además, Γ ⊢ M : τ es el juicio de tipado más general posible. Más precisamente, si Γ' ⊢ M' : τ' es un juicio válido y erase(M') = U, existe una sustitución S tal que:

$$\begin{array}{rcl} \Gamma' & \supseteq & \mathbf{S}(\Gamma) \\ M' & = & \mathbf{S}(M) \\ \tau' & = & \mathbf{S}(\tau) \end{array}$$

Ejercicio. Aplicar el algoritmo de inferencia sobre los siguientes términos:

- ▶ λx. λy. y x
- \triangleright $(\lambda x. x x)(\lambda x. x x)$