Un exemple (optimisation quadratique à contraintes linéaires) :

Soit A une matrice carrée d'ordre n, symétrique définie positive. Soit B une matrice rectangulaire de taille  $m \times n$ . Soit b vecteur de  $\mathbb{R}^n$ . On veut résoudre le problème :

$$\inf_{x \in KerB} \left\{ J(x) = \frac{1}{2} Ax \cdot x - b \cdot x \right\}.$$

$$\left(\frac{b_{1}}{b_{1}}\right) \left(\right) = \begin{pmatrix} 0 \\ i \end{pmatrix} \quad \text{om contraint.}$$

$$B \times F(x) \quad \text{om contraint.}$$

$$K = \begin{cases} x \in \mathbb{R}^{m} & b \\ b \\ 0 \end{cases} \quad \text{of } x \in \mathbb{R}^{m} \end{cases}$$

D'après le Sh. 24 => 3 x=(x,,..., xm) ER

t.g un point de minimum I vérifie:

$$y'(\bar{x}) + \sum_{i=1}^{\infty} \lambda_i(b_i,\bar{x}) = 0$$

$$\mathcal{J}'(\bar{x}) + \mathcal{Z} \lambda_i b_i = 0$$

L'EL travers alle relation on peut déleminer une explicie de motre min: x.