

gedämpfte harmon. Schwingung:

$$m\ddot{z} + b\dot{z} + kz = 0$$



neue Reibungskomponente

$$\ddot{z} + 2\delta\dot{z} + \omega_0^2 z = 0$$

Lösungsansatz:

$$z(t) = z_0 e^{i\omega t}$$

$$\delta = \frac{b}{2m} \quad \omega_0^2 = \frac{k}{m}$$

$$\Rightarrow z(t) = e^{-\delta t} \left\{ z_{01} \cdot e^{i\tilde{\omega}t} + z_{02} \cdot e^{-i\tilde{\omega}t} \right\}$$

mit $\tilde{\omega} = \sqrt{\omega_0^2 - \delta^2}$

3 Fälle:

- $\tilde{\omega} > 0$ ($\delta < \omega_0$) \rightarrow schw. Dämpfung
- $\tilde{\omega} = 0$ ($\delta = \omega_0$) \rightarrow krit. -
- $\tilde{\omega} \in \mathbb{C}$ ($\delta > \omega_0$) \rightarrow überdämpfte -

 Schwingfall

 Schnellstmögl. Dämpfung

 Langsamere Dämpfung

ballistische Lsg.

$$\begin{aligned} \dot{z}(0) &= v_0 \\ z(0) &= 0 \end{aligned}$$

$$x(t) = \frac{v_0}{\tilde{\omega}} e^{-\delta t} \sin \tilde{\omega} t$$

$$x(t) = v_0 t e^{-\delta t}$$

$$x(t) = \frac{v_0}{\tilde{\omega}} e^{-\delta t} \sinh(\tilde{\omega} t)$$

mit $\tilde{\omega} = \sqrt{\delta^2 - \omega_0^2}$

Vorlesung 25

Erzwungene harm. Schwingung:

$$m\ddot{z} + b\dot{z} + kz = F_0 e^{i\omega t}$$

per. Anregung mit Frequenz ω_E , Kraft F_0

z.B. ball. $x(t) = \frac{v_0}{\tilde{\omega}} e^{-\delta t} \sin \tilde{\omega} t$

$$\ddot{z} + 2\delta\dot{z} + \omega_0^2 z = p_0 e^{i\omega_E t}$$

inhom. Dgl.

\Rightarrow Lsg. = hom. Lsg. + **part. Lsg.**

Ansatz: $z_p(t) = z_0 e^{i\omega t}$

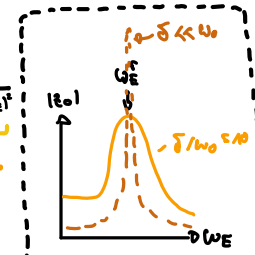
$z_0 \in \mathbb{C}: z_0 = |z_0| \cdot e^{i\varphi}$

$$= p_0 \frac{\omega_0^2 - \omega_E^2}{(\omega_0^2 - \omega_E^2)^2 + (2\delta\omega_E)^2} - p_0 \frac{2\delta\omega_E}{(\omega_0^2 - \omega_E^2)^2 + (2\delta\omega_E)^2}$$

Realteil Imaginärteil

$\varphi: \tan \varphi = \frac{\operatorname{Im}[z_0]}{\operatorname{Re}[z_0]} = -\frac{2\delta\omega_E}{\omega_0^2 - \omega_E^2}$

Ampl. $|z_0|: p_0 \frac{1}{\sqrt{(\omega_0^2 - \omega_E^2)^2 + (2\delta\omega_E)^2}} \rightarrow$



π ax. bei $\omega_E^2 = \omega_0^2 - 2\delta^2$
 $\delta = 0 \Rightarrow |z_0| \rightarrow \infty$ wenn $\omega_E = \omega_0$

ball. Anfangswert: Lsg.

$$x(t) = \frac{v_0}{\tilde{\omega}} e^{-\delta t} \sin(\tilde{\omega} t) + \frac{p_0 \omega_0 (\omega_E + \delta)}{\sqrt{(\omega_0^2 - \omega_E^2)^2 + (2\delta\omega_E)^2}}$$

Einzelanregung
klingt mit $e^{-\delta t}$ ab

Erregersch.
dominant für
große $t \gg \frac{1}{\delta}$