



UNIVERSITÀ DEGLI STUDI DELL'AQUILA

Dipartimento di Ingegneria e Scienze dell'Informazione e Matematica

CORSO DI LAUREA IN INFORMATICA

TESI DI LAUREA TRIENNALE

Calcolo e performance di equilibri di Nash per il gioco della k-colorazione generalizzata

Relatore

Prof. Gianpiero Monaco

Laureando

Valentino Di Giosaffatte

ANNO ACCADEMICO 2017 - 2018

Indice

I	Equilibri di Nash	3
1	Introduzione agli equilibri di Nash	4
1.1	Teoria dei giochi	4
1.1.1	Giochi non-cooperativi	5
1.2	Equilibri di Nash	5
1.2.1	Definizione formale	6
1.3	Nozioni di base	7
1.3.1	Rappresentazione con matrici di payoff e descrizione del procedimento decisionale	7
1.3.2	Equilibri di Nash e ottimo sociale	9
1.3.3	Equilibri di Nash multipli	9
1.3.4	Assenza di equilibri di Nash	10
1.3.5	Il dilemma del prigioniero : sub-ottimalità individua- le e sociale	11
II	Gioco della K-Colorazione Generalizzata	13
2	Gioco della k-colorazione generalizzata	14
2.1	Descrizione generale	15
2.1.1	Nozioni sul problema	16
2.2	Dettagli sul modello	17
2.2.1	Convergenza ed esistenza degli equilibri di Nash	19
2.3	Benessere sociale utilitario (utilitarian social welfare)	19
2.3.1	Prezzo dell'anarchia utilitario (utilitarian price of anarchy)	20
2.4	Benessere sociale egalitario (egalitarian social welfare)	20
2.4.1	Prezzo dell'anarchia egalitario (egalitarian price of anarchy)	20
III	Implementazione	22
3	Implementazione	23

INDICE

3.1	Struttura generale	23
3.2	Componenti utilizzati e progettazione	27
3.3	generator.py : il generatore di grafi	29
3.3.1	generator.py : SINGLE MODE	30
3.3.2	generator.py : MULTIPLE MODE	33
3.4	reader.py : il lettore di grafi	34
3.4.1	reader.py : SINGLE EXEC	36
3.4.2	reader.py : MULTIPLE EXEC	40
3.5	Analisi e descrizione degli algoritmi	42
3.5.1	nash_equilibrium : l'algoritmo per il calcolo degli equilibri di Nash	43
3.5.2	opt_utilitarian_social_welfare : l'algoritmo per il cal- colo dell'ottimo relativo alla funzione di benessere sociale utilitario	49
3.5.3	opt_egalitarian_social_welfare : l'algoritmo per il cal- colo dell'ottimo relativo alla funzione di benessere sociale egalitario	51
 IV Sperimentazione		 53

Parte I

Equilibri di Nash

Capitolo 1

Introduzione agli equilibri di Nash

1.1 Teoria dei giochi

La teoria dei giochi è la disciplina scientifica che si occupa dello studio e dell'analisi del comportamento e delle decisioni di soggetti razionali in un contesto di interdipendenza strategica.

Si definisce interdipendenza strategica, o interazione strategica, lo scenario in cui le decisioni di un individuo influenzano anche le scelte e gli scenari relativi agli altri individui.

Il principale oggetto di studio della teoria dei giochi sono le situazioni di conflitto nelle quali gli attori sono costretti ad intraprendere una strategia di competizione o cooperazione.

Tale scenario è definito gioco strategico e gli individui sono denominati giocatori.

Sulla base delle premesse e delle regole compositive del gioco in oggetto, viene costruito un modello matematico nel quale ciascun giocatore effettua le proprie decisioni (mosse migliorative) seguendo una strategia finalizzata ad aumentare il proprio vantaggio netto.

A ciascuna scelta positiva corrisponde un ritorno favorevole in termini di beneficio (payoff), il medesimo concetto vale in modo contrario in caso di scelta negativa, in tal caso il ritorno sarà sfavorevole.

In tali scenari le decisioni di un soggetto possono influire direttamente sui risultati conseguibili dagli altri e viceversa secondo un meccanismo di

CAPITOLO 1. INTRODUZIONE AGLI EQUILIBRI DI NASH

retroazione.

La teoria dei giochi è un concetto di soluzione applicabile ad un'ingente molteplicità di casi nei quali una pluralità di agenti decisionali possono operare in maniere competitiva, seguendo interessi contrastanti, o in maniera cooperativa, seguendo l'interesse comune.

1.1.1 Giochi non-cooperativi

In questo documento, la trattazione sarà incentrata sull'analisi di una particolare tipologia di giochi : i giochi non-cooperativi.

I giochi non-cooperativi, detti anche competitivi, rappresentano una specifica classe di giochi nella quale i giocatori, indipendentemente dai propri obiettivi, non possono stipulare accordi vincolanti di cooperazione (anche normativamente).

Il criterio di comportamento razionale adottato nei giochi non-cooperativi è di carattere individuale ed è denominato strategia del massimo.

La suddetta definizione di razionalità va a modellare il comportamento di un individuo intelligente e ottimista che si prefigge l'obiettivo di prendere sempre la decisione che consegue il massimo guadagno possibile, perseguendo di conseguenza sempre la strategia più vantaggiosa per se stesso.

Si parla dunque di punto di equilibrio qualora nel gioco esista una strategia che presenti il massimo guadagno per tutti i giocatori, ovvero uno stato stabile del gioco nel quale tutti gli attori ottengono il massimo profitto individuale e collettivo.

1.2 Equilibri di Nash

La precedente affermazione muove l'oggetto della trattazione verso l'argomento centrale di questo studio, ovvero gli equilibri di Nash.

L'equilibrio di Nash è una combinazione di strategie nella quale ciascun giocatore effettua la migliore scelta possibile, seguendo cioè una strategia dominante, sulla base delle aspettative di scelta dell'altro giocatore.

L'equilibrio di Nash è la combinazione di mosse $(m1, m2)$ in cui la mossa di ciascun giocatore è la migliore risposta alla mossa effettuata da un altro

CAPITOLO 1. INTRODUZIONE AGLI EQUILIBRI DI NASH

giocatore.

Ciascun giocatore formula delle aspettative sulla scelta dell'altro giocatore e in base a queste decide la propria strategia, con l'obiettivo di massimizzare il proprio profitto e di conseguenza quello degli altri.

Un equilibrio di Nash è un equilibrio stabile, poiché nessun giocatore ha interesse a modificare la propria strategia.

Ciascun giocatore trae la massima utilità possibile dalle proprie scelte, tenendo conto della migliore scelta dell'altro giocatore, e dunque qualunque variazione alla propria strategia potrebbe soltanto peggiorare il proprio valore di tornaconto (payoff o utilità).

L'equilibrio di Nash è conosciuto anche con il nome di equilibrio non-cooperativo poiché rappresenta una situazione di equilibrio ottimale per un gioco non-cooperativo.

L'equilibrio di Nash non deriva dall'accordo tra i giocatori, bensì dall'adozione di strategie dominanti perseguite da tutti i giocatori, tali da garantire sia il miglior profitto possibile per ciascun giocatore (ottimo individuale), sia il miglior equilibrio collettivo (ottimo sociale).

1.2.1 Definizione formale

Definiamo ora alcuni concetti basilari e chiariamo alcuni aspetti matematici della teoria dei giochi in modo da delineare in modo più accurato il concetto di equilibrio di Nash.

Un gioco è caratterizzato da :

- un insieme G di giocatori, o agenti, che indicheremo con $i = 1, \dots, N$
- un insieme S di strategie, costituito da un insieme di M vettori

$$S_i = (s_{i,1}, s_{i,2}, \dots, s_{i,j}, \dots, s_{i,M_i})$$

ciascuno dei quali contiene l'insieme delle strategie che il giocatore *i-esimo* ha a disposizione, cioè l'insieme delle azioni che esso può compiere.

(indichiamo con s_i la strategia scelta dal giocatore i)

- un insieme U di funzioni

$$u_i = U_i(s_1, s_2, \dots, s_i, \dots, s_N)$$

CAPITOLO 1. INTRODUZIONE AGLI EQUILIBRI DI NASH

che associano ad ogni giocatore i il guadagno (detto anche payoff) u_i derivante da una data combinazione di strategie (il guadagno di un giocatore in generale non dipende solo dalla propria strategia ma anche dalle strategie scelte dagli avversari)

Un equilibrio di Nash per un dato gioco è una combinazione di strategie (che indichiamo con l'apice e)

$$s_1^e, s_2^e, \dots, s_N^e$$

tale che

$$U_i(s_1^e, s_2^e, \dots, s_i^e, \dots, s_N^e) \geq U_i(s_1^e, s_2^e, \dots, s_i, \dots, s_N^e)$$

$\forall i$ e $\forall s_i$ scelta dal giocatore i -esimo.

Il significato di quest'ultima disuguaglianza è il seguente :
se un gioco ammette almeno un equilibrio di Nash, ciascun agente ha a disposizione almeno una strategia s_i^e dalla quale non ha alcun interesse ad allontanarsi se tutti gli altri giocatori hanno giocato la propria strategia s_j^e .

Come si può facilmente desumere direttamente dalla suddetta disequazione, se il giocatore i gioca una qualunque strategia a sua disposizione diversa da s_i^e , mentre tutti gli altri giocatori hanno giocato la propria strategia s_j^e , può solo peggiorare il proprio guadagno o, al più, lasciarlo invariato.

Da qui si può dedurre quindi che se i giocatori raggiungono un equilibrio di Nash, nessuno può più migliorare il proprio risultato modificando solo la propria strategia, ed è quindi vincolato alle scelte degli altri.

Poiché questo vale per tutti i giocatori, è evidente che se esiste un equilibrio di Nash ed è unico, esso rappresenta la soluzione del gioco, in quanto nessuno dei giocatori ha interesse a cambiare strategia.

1.3 Nozioni di base

1.3.1 Rappresentazione con matrici di payoff e descrizione del procedimento decisionale

Nella seguente matrice di payoff è rappresentato un esempio di equilibrio di Nash in un gioco non-cooperativo a 2 giocatori (tale equilibrio può essere esteso a N giocatori).

CAPITOLO 1. INTRODUZIONE AGLI EQUILIBRI DI NASH

		G2	
		S1	S2
G1	S1	A [2, 2]	B [2, 1]
	S2	C [1, 2]	D [1, 1]

Tabella 1.1: Matrice di payoff

Nella suddetta matrice ciascun giocatore può scegliere la strategia S1 o la strategia S2. Il giocatore 1 si aspetta che il giocatore 2 scelga S1 (strategia dominante) e, quindi, adotta anch'egli la strategia S1 in quanto gli consente di ottenere un payoff individuale pari a 2.

Anche il giocatore 2 formula delle aspettative sulle scelte dell'avversario e si attende che il giocatore 1 scelga S1, scegliendo a sua volta la strategia S1.

L'equilibrio del gioco converge verso la cella A della matrice nella quale entrambi i giocatori massimizzano il proprio payoff individuale (ottimo individuale) dopo aver scelto la propria strategia dominante.

Entrambi i giocatori hanno formulato un'ipotesi sulla migliore scelta del giocatore avversario e, sulla base di questa, hanno scelto la propria strategia dominante.

Cerchiamo ora di comprendere al meglio il funzionamento del processo decisionale alla base dell'equilibrio di Nash.

		G2	
		S1	S2
G1	S1	A [2, 2]	B [1, 1]
	S2	C [1, 2]	D [2, 1]

Tabella 1.2: Processo decisionale

Il giocatore 1 potrebbe scegliere sia S1 che S2, in entrambi i casi potrebbe sperare di ottenere per sé il payoff più alto (2) nelle celle A e D.

CAPITOLO 1. INTRODUZIONE AGLI EQUILIBRI DI NASH

Il giocatore 1 sa bene però che se scegliesse S2, il giocatore 2 sceglierebbe in seguito S1 e l'equilibrio finale si collocherebbe nella cella C, nella quale egli otterrebbe il payoff più basso (1).

Qualora scegliesse invece S1, il giocatore 1 sarebbe consapevole che anche il giocatore 2 sceglierebbe S1 e l'equilibrio finale in questo caso si collocherebbe nella cella A, nella quale il giocatore 1 otterrebbe il payoff più alto (2).

Seguendo il medesimo ragionamento, qualora spettasse al giocatore 2 scegliere per primo, questi sarebbe consapevole che scegliendo S1 anche il giocatore 1 sceglierebbe S1. Dunque anche in questo caso l'equilibrio strategico si collocherebbe nella cella A.

Il giocatore 2 non sceglierebbe mai S2 in quanto in ogni caso avrebbe il payoff più basso (1).

La cella A è un equilibrio di Nash, tutte le altre non lo sono.

1.3.2 Equilibri di Nash e ottimo sociale

		G2	
		S1	S2
G1	S1	A [2, 2]	B [2, 1]
	S2	C [1, 2]	D [1, 1]

Tabella 1.3: Ottimo sociale

Nell'esempio 1.1 appena trattato possiamo inoltre constatare facilmente che l'equilibrio di Nash trovato (cella A della matrice) è anche un ottimo sociale. Nel suddetto equilibrio coesistono una situazione ottimale per entrambi i giocatori (entrambi i giocatori possiedono un payoff massimo) e una situazione ottimale per l'intera collettività (in quanto la somma dei valori di payoff di entrambi i giocatori è uguale 4, il valore maggiore all'interno della matrice)

1.3.3 Equilibri di Nash multipli

Specifichiamo inoltre che un gioco non-cooperativo può presentare più equilibri di Nash. Anche la presenza di equilibri multipli, ciascun equilibrio è

CAPITOLO 1. INTRODUZIONE AGLI EQUILIBRI DI NASH

comunque stabile, poiché dalla propria posizione di equilibrio locale qualsiasi scelta è peggiorativa per ogni giocatore.

Al fine di verificare quest'ultima affermazione viene presentata la seguente matrice di payoff nella quale sono presenti 2 equilibri di Nash simmetrici (nelle celle A e D).

		G2	
		S1	S2
G1	S1	A [2, 2]	B [2, 1]
	S2	C [1, 2]	D [2, 2]

Tabella 1.4: Equilibri di Nash multipli

1.3.4 Assenza di equilibri di Nash

In alcuni casi possono essere del tutto assenti le condizioni per determinare un equilibrio di Nash e di conseguenza molti giochi sono privi di un'istanza di questo concetto di soluzione.

Per verificare tale asserzione mostriamo la matrice di payoff relativa ad un gioco nel quale non è possibile trovare un equilibrio di Nash.

		G2	
		S1	S2
G1	S1	A [1, 1]	B [1, 0]
	S2	C [2, 1]	D [0, 2]

Tabella 1.5: Assenza di equilibri di Nash

Nell'esempio appena descritto, se il giocatore 1 sceglie la strategia S2 (tentando di ottenere il payoff 2), il giocatore 2 sceglierà la strategia S2 (payoff 2) e l'equilibrio si posizionerà nella cella D della matrice.

CAPITOLO 1. INTRODUZIONE AGLI EQUILIBRI DI NASH

Se al contrario è il giocatore 2 a scegliere la strategia S2 (tentando a sua volta di ottenere il payoff 2), il giocatore 1 sceglierà la strategia S1 (payoff 1) e l'equilibrio si posizionerà nella cella B della matrice. Nel suddetto esempio non esiste dunque un equilibrio di Nash.

1.3.5 Il dilemma del prigioniero : sub-ottimalità individuale e sociale

L'adozione di strategie dominanti non assicura sempre un equilibrio di ottimo sociale. In assenza di informazioni, un gioco non-cooperativo potrebbe convergere verso un equilibrio stabile ma non ottimale.

L'ipotesi è dimostrata nel problema "il dilemma del prigioniero" in cui due attori, pur formulando delle aspettative razionali sul comportamento dell'avversario e adottando strategie dominanti, determinano un equilibrio sub-ottimale (D) sia dal punto individuale che sociale.

La seguente matrice di payoff evidenzia il tipico caso del dilemma del prigioniero : vi sono 2 giocatori separati in stanze differenti, senza che abbiano la possibilità di comunicare (informazione imperfetta) ; i 2 giocatori sono accusati di un reato e interrogati contemporaneamente.

- il giocatore che confessa il reato accusando l'altro ottiene la scarcerazione (utilità 9), mentre il giocatore accusato subisce il massimo della pena (utilità 0)
- se entrambi i giocatori evitano di confessare, ai 2 viene applicata una pena molto lieve (utilità 5)
- se entrambi i giocatori confessano, vengono condannati alla pena ordinaria (utilità 2)

		G2	
		non confessa	confessa
G1	non confessa	A [5, 5]	B [0, 9]
	confessa	C [9, 0]	D [2, 2]

Tabella 1.6: Il dilemma del prigioniero

Nell'esempio il giocatore 1 si aspetta che il giocatore 2 confessi, poiché la strategia dominante del giocatore 2 è confessare, grazie alla confessione

CAPITOLO 1. INTRODUZIONE AGLI EQUILIBRI DI NASH

quest'ultimo otterrebbe la libertà (payoff 9).

Sulla base di questa aspettativa il giocatore 1 sceglie la propria strategia dominante tra B e D, scegliendo a sua volta di confessare per ottenere un payoff uguale a 2. Lo stesso ragionamento viene adottato, in modo inverso, dal giocatore 2.

L'equilibrio D è un equilibrio di Nash ed è un equilibrio stabile poiché nessuno dei 2 giocatori ha interesse a modificare le proprie scelte.

In tale equilibrio però entrambi i giocatori ottengono un payoff sub-ottimale pari a 2 rispetto a quello che avrebbero se decidessero entrambi di non confessare (payoff 5 - equilibrio A) e in più l'equilibrio D presenta un valore di ottimo sociale (4) inferiore rispetto a quello che si potrebbe ottenere dall'equilibrio A (10) che rappresenta l'ottimo individuale e sociale del gioco.

In conclusione, il dilemma del prigioniero rappresenta una situazione in cui le scelte individuali dei giocatori, pur essendo strategie dominanti, determinano un equilibrio inefficiente. Nel dilemma del prigioniero l'equilibrio del gioco non è né un ottimo individuale né un ottimo sociale.

Parte II

Gioco della K-Colorazione Generalizzata

Capitolo 2

Gioco della k -colorazione generalizzata

Esaminiamo ora gli equilibri di Nash puri per il gioco della k -colorazione generalizzata nel quale viene fornito un grafo non-orientato e un insieme di k colori.

I nodi rappresentano i giocatori e gli archi catturano i loro reciproci interessi.

La strategia di ciascun giocatore è composta da k colori.

L'utilità di un giocatore v in un dato stato o colorazione è data dalla somma dei pesi degli archi (v, u) incidenti a v tale che il colore scelto da v sia diverso da quello scelto da u , più il profitto guadagnato dall'utilizzo del colore scelto.

Per prima cosa dimostriamo che il gioco della k -colorazione generalizzata è convergente e dunque esiste sempre almeno un equilibrio di Nash per ogni istanza del gioco in questione.

Valutiamo dunque in seguito una descrizione delle prestazioni dei giochi della k -colorazione generalizzata per mezzo delle nozioni largamente utilizzate di prezzo dell'anarchia (price of anarchy) e prezzo della stabilità (price of stability).

Forniamo inoltre limiti stretti per 2 tipi di benessere sociale ampiamente utilizzati, il benessere sociale utilitaristico (utilitarian social welfare) e il benessere sociale egualitario (egalitarian social welfare).

2.1 Descrizione generale

Le istanze appartenenti al gioco della k -colorazione generalizzata sono giocate su grafi non-orientati pesati in cui i nodi corrispondono ai giocatori e in cui gli archi identificano le connessioni sociali o le relazioni tra i giocatori.

Il set di strategie di ciascun giocatore è un insieme di k colori disponibili (assumiamo che i colori siano gli stessi per ogni giocatore).

Quando i giocatori selezionano un colore inducono una colorazione k (o semplicemente una colorazione).

Ciascun giocatore possiede una funzione di profitto legata all'apprezzamento da parte di quest'ultimo del colore scelto (vale per tutti i colori disponibili per il giocatore).

Data una colorazione, l'utilità (o il guadagno) di un giocatore v colorato con il colore i è la somma dei pesi degli archi (v, u) incidenti a v , tale che il colore scelto da v è diverso da quello scelto da u , più il profitto derivante dalla scelta del colore i da parte del giocatore v .

Assumiamo che i giocatori siano egoisti, dunque un concetto di soluzione ben noto per questo tipo di impostazione è l'equilibrio di Nash.

L'equilibrio di Nash è uno dei concetti più importanti nella teoria dei giochi e fornisce una soluzione stabile che è robusta alle deviazioni dei singoli giocatori.

Formalmente, una colorazione è un equilibrio di Nash puro se nessun giocatore può migliorare la propria utilità deviando unilateralmente dalla propria strategia attuale.

L'egoismo dei giocatori può causare in molti casi la perdita di benessere sociale e quindi una soluzione stabile non è sempre buona rispetto al benessere della società.

Consideriamo ora 2 nozioni di benessere sociale, naturali e ampiamente utilizzate.

Data una colorazione k , il benessere sociale utilitaristico (utilitarian social welfare) è definito come la somma delle utilità dei giocatori nella colorazione k , mentre il benessere sociale egualitario (egalitarian social welfare) è definito come l'utilità minima tra tutti i giocatori nella colorazione k .

CAPITOLO 2. GIOCO DELLA K -COLORAZIONE GENERALIZZATA

Utilizziamo inoltre 2 metodi per misurare la bontà di un equilibrio di Nash rispetto a un benessere sociale, il prezzo dell'anarchia (price of anarchy) e il prezzo della stabilità (price of stability).

Il prezzo dell'anarchia descrive, nel peggiore dei casi, come l'efficienza di un sistema degrada a causa del comportamento egoistico dei suoi giocatori, mentre il prezzo della stabilità ha un naturale significato di stabilità, poiché è la soluzione ottimale tra quelle che possono essere accettate da giocatori egoisti.

Studiamo ora l'esistenza e le performance degli equilibri di Nash nei giochi della k -colorazione generalizzata.

Ci concentriamo solo sui grafi non-orientati poiché per i grafi orientati anche il problema di decidere se un'istanza ammetta un equilibrio di Nash è un problema difficile (NP-Hard), inoltre esistono casi per i quali un equilibrio di Nash non esiste affatto.

2.1.1 Nozioni sul problema

Sappiamo che in caso di grafi non-orientati non-pesati è possibile calcolare un equilibrio di Nash in tempo polinomiale.

Nel nostro caso, il problema di calcolare un equilibrio di Nash su grafi non-orientati pesati è PLS-Completo anche per $k = 2$, dato che il gioco del taglio massimo (Max-cut game) è un caso speciale del nostro gioco.

Proprio riguardo questo aspetto è bene delineare la relazione che esiste tra il gioco della k -colorazione generalizzata e il gioco del taglio massimo, un problema molto importante e ampiamente trattato in letteratura.

Il gioco della k -colorazione generalizzata è un'estensione del gioco del taglio massimo, infatti quest'ultimo può essere ottenuto ponendo a 0 i profitti relativi ai colori e ponendo a 2 il numero di colori presenti nel set disponibile per ciascun giocatore.

Inoltre il gioco della k -colorazione generalizzata è un'estensione del gioco della k -colorazione nel quale vi sono k -colori ma i profitti relativi ai colori sono impostati a 0.

2.2 Dettagli sul modello

Dato un grafo semplice non-orientato $G = (V, E, w)$, dove $|V| = n$, $|E| = m$ e $w : E \rightarrow \mathbb{R}_{\geq 0}$ è la funzione per i pesi sugli archi che associa un peso positivo a ciascun arco.

Denotiamo con $\delta^v(G) = \sum_{u \in V: \{v, u\} \in E} w(\{v, u\})$ la somma dei pesi di tutti gli archi incidenti a v .

L'insieme dei nodi con cui un nodo v ha un arco in comune è chiamato insieme dei vicini di v (insieme dei nodi adiacenti a v).

Un'istanza di gioco della k -colorazione generalizzata è un tupla (G, K, P) . $G = (V, E, w)$ è un grafo pesato non-orientato senza self loops, in cui ogni $v \in V$ è un giocatore egoista.

K è un insieme di colori disponibili (assumiamo $K \geq 0$).

Il set di strategia di ciascun giocatore è dato dai k colori disponibili, ovvero i giocatori hanno lo stesso insieme di azioni.

Denotiamo con $P : V \times K \rightarrow \mathbb{R}_{\geq 0}$ la funzione di profitto del colore, che definisce quanto un giocatore apprezza un colore, ovvero se il giocatore v sceglie di usare il colore i , allora guadagna $P_v(i)$.

Per ciascun giocatore v , definiamo P_v^M come il massimo profitto che v può guadagnare da un colore, formalmente $P_v^M = \max_{i=1, \dots, k} P_v(i)$.

Quando $P_v(i) = 0 \forall v \in V$ e $\forall i \in k$, si ha il caso in cui non vi sono profitti associati ai colori scelti, quindi possiamo riferirci a questo gioco come a un gioco della k -colorazione (graph k -coloring game).

Uno stato del gioco $c = \{c_1, \dots, c_n\}$ è una k -colorazione, o semplicemente una colorazione, dove c_v è il colore (cioè un numero $1 \leq c_v \leq k$) scelto dal giocatore v .

In una determinata colorazione c , il payoff (o l'utilità) di un giocatore v è la somma dei pesi degli archi (v, u) incidenti a v , tale che il colore scelto da v è diverso da quello scelto da u , oltre al profitto ottenuto dall'utilizzo il colore scelto.

In modo formale, per una colorazione c , il payoff di un giocatore v è $\mu_c(v) = \sum_{u \in V: \{v, u\} \in E \wedge c_v \neq c_u} w(\{v, u\}) + P_v(c_v)$.

CAPITOLO 2. GIOCO DELLA K -COLORAZIONE GENERALIZZATA

Quando un arco (v, u) fornisce utilità ai suoi endpoints in una colorazione c , cioè quando $c_v \neq c_u$ diciamo che tale arco è corretto.

diciamo anche che un arco (v, u) è monocromatico in una colorazione c quanto $c_v = c_u$.

Sia c_{-v}, c'_u la colorazione ottenuta da c cambiando la strategia del giocatore v da c_v a c'_v .

Data una colorazione $c = \{c_1, \dots, c_n\}$, una mossa migliorativa (improving move) del giocatore v nella colorazione c è una strategia c'_v tale che $\mu_{(c_{-v}, c'_v)}(v) > \mu_c(v)$.

Uno stato del gioco è un equilibrio di Nash puro o equilibrio stabile se e solo se nessun giocatore può effettuare una mossa migliorativa.

In modo formale, $c = \{c_1, \dots, c_n\}$ è un equilibrio di Nash se $\mu_c(v) \geq \mu_{(c_{-v}, c'_v)}(v)$ per ogni possibile colorazione c'_v e per ogni giocatore $v \in V$.

Una dinamica di miglioramento (improving dynamic), o brevemente dinamica (dynamic), è una sequenza di mosse migliorative. Si dice che un gioco sia convergente se, dato un qualsiasi stato iniziale c , qualsiasi sequenza di mosse migliorative porta a un equilibrio di Nash.

Data una colorazione c , definiamo una funzione di benessere sociale utilitaristico (utilitarian social welfare) $SW_{UT}(c)$ e una funzione di benessere sociale egualitario (egalitarian social welfare) $SW_{EG}(c)$ come segue :

$$SW_{UT}(c) = \sum_{v \in V} \mu_c(v) = \sum_{v \in V} P_v(c_v) + \sum_{\{v, u\} \in E: c_v \neq c_u} 2w(\{v, u\})$$

$$SW_{EG}(c) = \min_{v \in V} \mu_c(v)$$

Indichiamo con C l'insieme di tutte le possibili colorazioni e denotiamo con Q l'insieme di tutte le colorazioni stabili.

Data una funzione di benessere sociale SW , definiamo il prezzo dell'anarchia (price of anarchy) (PoA) per il gioco della k -colorazione generalizzata come il rapporto tra il massimo benessere sociale tra tutte le possibili colorazioni sul minimo benessere sociale tra tutte le possibili colorazioni stabili.

In modo formale, $PoA = \frac{\max_{c \in C} SW(c)}{\min_{c' \in Q} SW(c')}$.

Definiamo inoltre il prezzo della stabilità (price of stability) (PoS) per il gioco della k -colorazione generalizzata come il rapporto tra il massimo be-

CAPITOLO 2. GIOCO DELLA K -COLORAZIONE GENERALIZZATA

nessere sociale tra tutte le possibili colorazioni sul massimo benessere sociale tra tutte le possibili colorazioni stabili.

In modo formale, $PoS = \frac{\max_{c \in C} SW(c)}{\max_{c' \in Q} SW(c')}$.

Intuitivamente, il PoA (rispettivamente PoS) ci dice quanto è peggiore il benessere sociale nel peggiore (rispettivamente migliore) equilibrio di Nash, relativo al benessere sociale dell'ottimo.

2.2.1 Convergenza ed esistenza degli equilibri di Nash

Per prima cosa mostriamo che il gioco della k -colorazione generalizzata è convergente. Ciò implica chiaramente che gli equilibri di Nash esistono sempre.

Proposizione 1. *$\forall k$, ogni gioco della k -colorazione generalizzata (G, K, P) finito è convergente.*

Notiamo che, da un lato, se il grafo non è pesato, la dinamica, partendo dalla colorazione in cui ogni giocatore v seleziona il colore in modo tale da ottenere il massimo profitto possibile, che è, il colore i tale che $P_v(i) = P_v^M$, converge ad un equilibrio di Nash in al massimo $|E|$ mosse migliorative.

D'altra parte, se il grafo è pesato, il calcolo di un equilibrio di Nash è PLS-Completo.

Ne consegue il fatto che, quando $k = 2$, il nostro gioco è una generalizzazione del gioco del taglio (cut game) che è uno dei primi problemi che si sono dimostrati essere PLS-Completi.

2.3 Benessere sociale utilitario (utilitarian social welfare)

In questa sezione ci concentreremo sul benessere sociale utilitario. Mostriamo limiti stretti per il prezzo dell'anarchia utilitario e tralasciamo quelli per il prezzo della stabilità utilitario.

CAPITOLO 2. GIOCO DELLA K -COLORAZIONE GENERALIZZATA

2.3.1 Prezzo dell'anarchia utilitario (utilitarian price of anarchy)

Ricordiamo che nel caso senza profitti associati ai colori, il prezzo dell'anarchia utilitario è esattamente $\frac{k}{(k-1)}$.

Qui dimostriamo che il gioco della k -colorazione generalizzata il prezzo dell'anarchia utilitario è pari a 2, cioè indipendente dal numero di colori.

Iniziamo dimostrando che il prezzo dell'anarchia utilitario è al più 2.

Teorema 1. *Il prezzo dell'anarchia per il gioco della k -colorazione generalizzata è al più 2.*

Mostriamo ora che il prezzo dell'anarchia utilitario è almeno 2 anche per il caso speciale di grafi stella non-pesati.

Teorema 2. *Il prezzo dell'anarchia utilitario per il gioco della k -colorazione generalizzata è almeno 2, anche per il caso speciale di grafi stella non-pesati.*

2.4 Benessere sociale egalitario (egalitarian social welfare)

In questa sezione ci concentriamo sul benessere sociale egalitario. Mostriamo limiti stretti per il prezzo dell'anarchia egalitario e tralasciamo quelli per il prezzo della stabilità egalitario.

2.4.1 Prezzo dell'anarchia egalitario (egalitarian price of anarchy)

Per un gioco della k -colorazione (ovvero senza profitti associati ai colori), un limite inferiore per il prezzo dell'anarchia egalitario è fornito.

In tal caso, la soluzione ottimale è tale che ciascun giocatore v ha un'utilità uguale al suo grado δ^v , tuttavia esiste una colorazione stabile in cui ciascun giocatore v ha un'utilità pari a $\frac{(k-1)}{k}\delta^v$, per qualsiasi numero di colori $k \geq 2$.

Questo risultato insieme al fatto che secondo il pidgehole principle, per qualsiasi colorazione stabile ogni giocatore v raggiunge almeno un'utilità pari a $\frac{(k-1)}{k}\delta^v$, implica che il prezzo dell'anarchia egalitario è esattamente

CAPITOLO 2. GIOCO DELLA K -COLORAZIONE GENERALIZZATA

$\frac{(k-1)}{k}$ per il gioco della k -colorazione generalizzata.

Pertanto ora consideriamo il gioco della k -colorazione generalizzata. Per prima cosa notiamo che l'istanza definita nel Teorema 2 fornisce un limite inferiore di 2 per il prezzo dell'anarchia egalitario.

Infatti, nella colorazione ottimale l'utilità minima è 2 ed esiste una colorazione stabile in cui l'utilità minima è 1.

Inoltre, si sottolinea che la dimostrazione del Teorema 1 mostra sostanzialmente che per ogni giocatore i , la propria utilità in un qualsiasi risultato stabile è almeno la metà del profitto che ha nell'ottimo.

Quindi otteniamo facilmente il seguente teorema relativo al prezzo dell'anarchia egalitario per il gioco della k -colorazione generalizzata.

Teorema 3. *Il prezzo dell'anarchia egalitario per il gioco della k -colorazione generalizzata è 2.*

Parte III

Implementazione

Capitolo 3

Implementazione

In questo capitolo andremo a delineare e descrivere gli aspetti fondamentali ed essenziali relativi all'attività di implementazione.

Inizieremo con una presentazione della struttura generale dei programmi assieme ad una descrizione accurata dei componenti utilizzati e delle scelte effettuate in fase di progettazione.

In seguito procederemo con un'attenta analisi degli algoritmi implementati, ovvero il l'algoritmo per il calcolo degli equilibri di Nash, quello per il calcolo dell'ottimo relativo alla funzione di benessere sociale utilitario e quello per il calcolo dell'ottimo relativo alla funzione di benessere sociale egalitario.

Tale sezione sarà caratterizzata dall'utilizzo di pseudocodice per ciascuno degli algoritmi in modo tale da rendere più comprensibile la descrizione dei cicli e delle operazioni.

Tratteremo in modo approfondito questa porzione del documento poiché precede la sezione relativa alla sperimentazione effettuata attraverso i programmi implementati e dunque è di fondamentale importanza.

3.1 Struttura generale

Procediamo presentando la struttura generale relativa programmi implementati.

Quest'ultima è rappresentata attraverso una struttura ad albero che riproduce una porzione di filesystem partendo dalla root del progetto.

Al fine di rendere più chiara la lettura viene inoltre fornita un breve leggenda sulla nomenclatura utilizzata.

- La nomenclatura **nome.dir** indica che l'oggetto è una cartella

CAPITOLO 3. IMPLEMENTAZIONE

- La nomenclatura **nome.edgelist** indica che l'oggetto è un file con estensione .edgelist (oggetto principale modellato dal programma)
- La nomenclatura **nome.dot** indica che l'oggetto è un file con estensione .dot (oggetto utilizzato su macchine GNU/Linux per il disegno attraverso la libreria PyGraphViz in fase di debug)
- le lettere **X,K,Y,Z,H,W** rappresentano numeri casuali (sono utilizzate per descrivere la moltitudine di cartelle, grafi creati e risultati, ottenuti durante un generale caso d'uso dei programmi)
- la nomenclatura **nome.init** indica che l'oggetto è un file con estensione .init (oggetto utilizzato in fase di lettura per salvare le caratteristiche dei grafi (nodi, archi, pesi, colorazione) e dei colori (colori, profitti))
- la nomenclatura **nome.out** indica che l'oggetto è un file con estensione .out (oggetto utilizzato in fase di lettura per salvare i risultati derivanti da esecuzioni singole o multiple usando gli algoritmi per il calcolo del nash, dell'ottimo con funzione di benessere sociale utilitaristico e dell'ottimo con funzione di benessere sociale egualitario)

Descriviamo ora la funzione basilare di alcuni componenti dell'albero sottostante rappresentante un esempio generale relativo ad un caso d'uso dei programmi.

- La cartella **generator** contiene al suo interno l'intera struttura relativa al generatore di grafi
- La cartella **gen** contiene i risultati delle generazioni singole di grafi
 1. Al suo interno vi sono X cartelle gen-dir-X (il nome viene assegnato dinamicamente dall'utente) generate dinamicamente
 2. Ciascuna cartella contiene il risultato di una generazione singola di un grafo sotto forma di una coppia di file .edgelist e .dot (utilizzato solo in fase di debug)
 3. Ogni gruppo cartella-file.edgelist-file.dot rappresenta il risultato di una generazione singola
- La cartella **m-gen** contiene i risultati delle generazioni multiple di grafi
 1. Al suo interno vi sono Y cartelle m-gen-dir-Y (il nome viene assegnato dinamicamente dall'utente) generate dinamicamente
 2. Ciascuna cartella contiene il risultato di una generazione multipla di grafi sotto forma di molteplici coppie (nell'esempio K,Z,...) di file .edgelist e .dot (utilizzato solo in fase di debug)

CAPITOLO 3. IMPLEMENTAZIONE

3. Ogni gruppo cartella-file.edgelist-file.dot-file.edgelist-file.dot-... indica il risultato di una generazione multipla
- Il file **generator.py** contiene al suo interno il codice del generatore di grafi scritto interamente in linguaggio Python
 - La cartella **reader** contiene al suo interno l'intera struttura relativa al lettore di grafi
 - La cartella **result** contiene i risultati delle letture / sperimentazioni su grafi singoli
 1. Al suo interno vi sono H cartelle result-dir-H (il nome viene preso dinamicamente dal grafo in lettura) generate dinamicamente
 2. Ciascuna cartella contiene il singolo risultato di una lettura / sperimentazione su un grafo sotto forma di una coppia di file .init e .out
 3. Ogni gruppo cartella-file.init-file.out rappresenta il risultato di una singola lettura / sperimentazione
 - La cartella **m-result** contiene i risultati delle letture / sperimentazioni su molteplici grafi
 1. Al suo interno vi sono W cartelle m-result-dir-W (il nome viene preso dinamicamente dalla cartella relativa alla moltitudine di grafi in lettura) generate dinamicamente
 2. Ciascuna cartella contiene multipli risultati di multiple letture / sperimentazioni su grafo multipli sotto forma di una coppia di file .init e .out
 3. Ogni gruppo cartella-file.init-file.out rappresenta il risultato di una lettura / sperimentazione multipla
 - Il file **reader.py** contiene al suo interno il codice del lettore di grafi scritto interamente in linguaggio Python

CAPITOLO 3. IMPLEMENTAZIONE

```
/
├── generator.dir
│   ├── gen.dir
│   │   ├── gen-dir-1.dir
│   │   │   ├── graph-1.edgelist
│   │   │   └── graph-1.dot
│   │   ├── ....
│   │   └── gen-dir-X.dir
│   │       ├── graph-X.edgelist
│   │       └── graph-X.dot
│   ├── m-gen.dir
│   │   ├── m-gen-dir-1.dir
│   │   │   ├── graph-1.edgelist
│   │   │   ├── graph-1.dot
│   │   │   ├── ....
│   │   │   ├── graph-K.edgelist
│   │   │   └── graph-K.dot
│   │   ├── ....
│   │   └── m-gen-dir-Y.dir
│   │       ├── graph-1.edgelist
│   │       ├── graph-1.dot
│   │       ├── ....
│   │       ├── graph-Z.edgelist
│   │       └── graph-Z.dot
│   └── generator.py
├── reader.dir
│   ├── result.dir
│   │   ├── result-dir-1.dir
│   │   │   ├── graph-1.init
│   │   │   └── graph-1.out
│   │   ├── ....
│   │   └── result-dir-H.dir
│   │       ├── graph-H.init
│   │       └── graph-H.out
│   └── m-result.dir
│       ├── m-result-dir-1.dir
│       │   ├── graph-1.init
│       │   └── graph-1.out
│       ├── ....
│       └── m-result-dir-W.dir
│           ├── graph-W.init
│           └── graph-W.out
```

3.2 Componenti utilizzati e progettazione

I programmi `generator.py` e `reader.py` sono stati interamente scritti utilizzando il linguaggio Python [versione 3.6.5].

Il codice è stato scritto utilizzando differenti editor di testo (`vim` [`neo-vim`], `spacemacs`, `sublime-text`, `atom`,...) e testato su diverse macchine GNU/Linux e Windows, in particolare su differenti shell (`bash`, `zsh`, `fish`) e su `cmd`.

Per agevolare il processo di progettazione e scrittura del codice l'intera struttura del progetto è stata caricata in una repository sul sito github e gestita in remoto (attraverso il software `git`).

Per questioni di compatibilità e versatilità è stata utilizzata in modo massiccio la libreria standard relativa al linguaggio Python per effettuare la quasi totalità delle operazioni in entrambi i programmi.

La versione di riferimento della libreria è quella associata alla versione del linguaggio utilizzato, dunque la 3.6.5.

Al fine di trascurare alcuni aspetti relativi alla strutturazione e costruzione dei grafi è stata utilizzata una potente libreria per la creazione e la manipolazione di questi oggetti matematici, ovvero `NetworkX`.

Tale scelta di progettazione ha permesso al sottoscritto di concentrarsi maggiormente sulla progettazione e sull'ottimizzazione degli algoritmi.

Inoltre tale scelta ha consentito al sottoscritto di rendere totalmente dinamici i processi di creazione e lettura dei grafi, ciò ha facilitato di molto il carico di lavoro in fase di sperimentazione.

La libreria standard del linguaggio Python è stata utilizzata in particolare per rendere totalmente dinamica e cross-platform la gestione del filesystem.

Ciò è stato necessario per garantire il funzionamento asincrono del generatore e del lettore, in modo tale da facilitare il lavoro in fase di sperimentazione.

Le fasi di generazione e lettura dei grafi infatti sono state completamente separate al livello di utilizzo, per fare ciò è stato necessario manipolare efficientemente il filesystem in modo da salvare i grafi creati e i risultati delle sperimentazioni su file.

CAPITOLO 3. IMPLEMENTAZIONE

Tali operazioni sono perfettamente funzionanti sia su sistemi che rispettano lo standard POSIX (Sistemi Unix-like) per il filesystem sia per sistemi che non lo rispettano (Sistemi Windows), dunque l'intero progetto è totalmente cross-platform e può essere facilmente migrato rendendo la portabilità un importante fattore di forza di quest'ultimo.

Il formato principale manipolato dai programmi è il formato `.edgelist` che analizzeremo in seguito.

In fase di debug è stata utilizzata la libreria di disegno Matplotlib per rappresentare i grafi, quest'ultima è integrata in modo nativo all'interno della libreria NetworkX, dunque tale scelta di utilizzo ha reso più facili le operazioni di analisi e debug.

Un'altra libreria che è stata utilizzata in fase di analisi e debug per rappresentare i grafi in ambiente GNU/Linux è la libreria di disegno PyGraphViz.

Anche quest'ultima è integrata in modo nativo all'interno della libreria NetworkX.

Il formato di descrizione testuale dei grafi `.dot` è stato utilizzato solo in fase di debug in ambiente GNU/Linux assieme alla libreria di disegno PyGraphViz, dunque possiamo tralasciare la sua definizione e descrizione poiché non viene utilizzato all'interno dei programmi durante l'esecuzione.

Altre librerie minori sono state scelte in fase di progettazione ed utilizzate all'interno dei programmi, ad esempio la libreria per la colorazione dell'output testuale su terminal emulators cross-platform Colorama è stata utilizzata in fase di analisi e debug per semplificare e rendere più chiara la lettura dell'output relativo all'esecuzione degli algoritmi.

Un altro esempio è l'utilizzo della libreria cross-platform Pick, che rende semplice ed efficace la selezione delle opzioni all'interno dei terminal emulators durante l'esecuzione dei programmi.

L'elenco completo delle librerie utilizzate all'interno dei programmi è il seguente.

- Python Standard Library (Python 3.6.5 - Python 2.7.14)
<https://docs.python.org/3/library/>
- NetworkX Library (NetworkX 2.1)
<https://pypi.org/project/networkx/>

CAPITOLO 3. IMPLEMENTAZIONE

- Matplotlib Library (Matplotlib 2.2)
<https://pypi.org/project/matplotlib/>
- Pick Library (Pick 0.6.4)
<https://pypi.org/project/pick/>
- Pydot Library (Pydot 1.2.4)
<https://pypi.org/project/pydot/>
- Graphviz Library (Graphviz 0.8.2)
<https://pypi.org/project/graphviz/>
- PyParsing Library (PyParsing 2.2.0)
<https://pypi.org/project/pyparsing/>
- Colorama Library (Colorama 0.3.9)
<https://pypi.org/project/colorama/>

Per il funzionamento completo dei programmi è necessaria l'installazione di Python e dei suddetti componenti attraverso l'uso del modulo pip e/o l'uso di package manager (apt, pacman, ...).

Procediamo ora nella trattazione descrivendo il funzionamento dei programmi `generator.py` e `reader.py`. Saranno poi analizzati in modo approfondito gli algoritmi per il calcolo degli equilibri di Nash e degli ottimi.

3.3 `generator.py` : il generatore di grafi

Il programma `generator.py` è un generatore dinamico di grafi scritto interamente in Python in grado di semplificare le operazioni di creazione e manipolazione di questi oggetti matematici e in grado di creare automaticamente tutte le strutture di filesystem necessarie al salvataggio dei grafi generati su file.

Il programma come specificato in precedenza è completamente cross-platform e per ciò che riguarda la gestione del filesystem è stato accuratamente ottimizzato per non generare conflitti e problemi di inconsistenza dei dati.

Principalmente il programma utilizza due moduli principali necessari al corretto funzionamento dello stesso, la Standard Library del linguaggio Python per le funzioni di base e la libreria NetworkX per la creazione e manipolazione dei grafi.

CAPITOLO 3. IMPLEMENTAZIONE

Di seguito vengono riportate le caratteristiche del programma assieme ad un esempio generale di un caso d'uso.

Per prima cosa vengono impostati i motori di disegno, ovvero le librerie Matplotlib e PyGraphViz.

Quest'ultima è stata utilizzata solo in ambiente GNU/Linux in fase di debug, dunque non è disponibile per l'utente.

In compenso è però disponibile per l'utente la libreria Matplotlib che consente a quest'ultimo, qualora volesse, di disegnare al termine della generazione i grafi appena creati.

È di fondamentale importanza però specificare che il processo di disegno per grafi di grandi dimensioni è molto dispendioso e dunque può richiedere un tempo considerevole.

Come prima operazione all'avvio del programma è disponibile per l'utente una scelta della classe di grafo da generare effettuata attraverso un'interfaccia di selezione da console implementata grazie alla libreria Pick.

Sono disponibili per l'utente 2 modalità di funzionamento per la generazione, la modalità SINGLE MODE (la modalità di default del programma) e la modalità MULTIPLE MODE (accessibile attraverso la selezione dell'opzione MULTIPLE nella scelta della classe).

3.3.1 generator.py : SINGLE MODE

Le classi implementate fanno riferimento a quelle presenti nella libreria NetworkX, ovvero le seguenti (se ne citano solo alcune).

- Classic
- Expanders
- Small
- Random graphs
- Duplication divergence
- ...
- MULTIPLE

Una volta selezionata la classe desiderata l'utente si troverà davanti una nuova interfaccia di selezione da console implementata attraverso l'uso del

CAPITOLO 3. IMPLEMENTAZIONE

modulo Pick.

L'opzione MULTIPLE cambia la tipologia di funzionamento del programma, che da SINGLE MODE (modalità di generazione di un singolo grafo per volta) passa a MULTIPLE MODE (nella quale possono essere generati da 1 a n grafi della stessa tipologia in un solo processo di creazione, con n scelto dall'utente).

Concentriamoci ora sulla SINGLE MODE, la default mode del programma.

Questa volta l'utente dovrà scegliere la tipologia di grafo da creare. Per ogni classe vi sono molteplici tipologie di grafo che l'utente può scegliere di generare.

Le tipologie implementate fanno riferimento a quelle presenti nel modulo NetworkX, in particolare ciascuna tipologia ha un costruttore di libreria corrispondente che provvede a generare le strutture elementari e a comporre l'oggetto matematico richiesto dall'utente.

Solo per far comprendere al lettore la vastità delle scelte possibili per l'utente in fase di selezione del grafo da generare, vengono qui si seguito riportate le tipologie di grafi implementate per la sola classe di grafi Classic.

- balanced tree
- complete graph
- circular ladder graph
- cycle graph
- dorogovtsev goltsev mendes graph
- ladder graph
- lollipop graph
- path graph
- star graph
- turan graph
- wheel graph
- ...

Una volta selezionata la tipologia di grafo da implementare, l'utente potrà inserire i parametri di creazione per quest'ultimo.

CAPITOLO 3. IMPLEMENTAZIONE

I parametri associati ai grafi variano da tipologia a tipologia e sono necessari e fondamentali per la corretta generazione del grafo scelto.

Per una migliore comprensione, ad esempio i parametri associati alla tipologia *balanced tree* sono il *branching factor* e l'*height* dell'albero, invece per la tipologia di grafo *complete graph* vi è un unico parametro da passare al programma, il *node number* del grafo.

L'esempio ovviamente ricopre solo 2 tipologie di grafo, ma ciò vale per ogni tipologia implementata nel programma.

A questo punto l'utente è chiamato a scegliere quale tipologia di dato utilizzare per codificare i pesi associati agli archi del grafo, peso flottante (tipo *float*) o peso intero (tipo *int*).

Possiamo tralasciare il tipo flottante, dato che quest'ultimo, non essendo interessante e significativo per la sperimentazione, è stato tralasciato in favore del tipo intero.

L'utente dunque dovrà scegliere i valori massimo e minimo relativi al range all'interno del quale oscilleranno randomicamente i pesi interi associati agli archi del grafo.

È possibile scegliere solo pesi interi positivi, ovvero i valori minimo e massimo del range devono essere compresi tra $0 \geq \textit{minimo} \geq \textit{massimo} \geq n$, con $n \rightarrow \infty$.

L'utente inoltre dovrà inserire il nome del grafo da creare il quale sarà utilizzato dal programma per creare la sotto porzione di filesystem relativa al grafo generato, ovvero *nome-scelto.dir/nomescelto.edgelist*, in modo da non creare conflitti tra i dati.

A questo punto il programma procederà a scrivere sul filesystem la struttura *cartella/file.edgelist* relativa al grafo appena creato.

Il file nel quale è codificato il grafo generato ha estensione *.edgelist* (il file *.dot* come specificato sopra è stato utilizzato solo in fase di debug e quindi non viene considerato nella trattazione).

Il file *.edgelist* è un file di tipo testuale che codifica sotto forma di lista (nodo, nodo, peso) la matrice di adiacenza che descrive il grafo generato.

I nodi sono generati in modo totalmente dinamico utilizzando valori da 0 a *n* interi positivi, con *n* scelto dall'utente in fase di creazione quando richiesto come parametro associato alla tipologia di grafo da generare.

Il file si presenta nella forma qui di seguito (ciascuna coppia (nodo, nodo)

CAPITOLO 3. IMPLEMENTAZIONE

codifica un arco al quale viene associato il terzo valore della tupla, ovvero il peso intero).

nodo	nodo	peso
0	1	9
0	2	20
1	2	15
2	3	3
...

Per completezza specifichiamo che la libreria offre i seguenti 4 tipi di grafi.

- Graph (grafo senza parallelismo non-orientato)
- Directed Graph (grafo senza parallelismo orientato)
- MultiGraph (grafo con parallelismo non-orientato)
- Directed MultiGraph (grafo con parallelismo orientato)

Nel programma è stata implementata solo la tipologia Graph, cioè grafi senza parallelismo non-orientati (con pesi interi positivi associati agli archi e valori interi positivi associati ai nodi) come richiesto dal problema modellato in precedenza, ovvero il gioco della k-colorazione generalizzata.

Il programma termina a questo punto l'esecuzione permettendo all'utente di scegliere se disegnare il grafo appena creato attraverso la libreria Matplotlib, l'utente può saltare l'esecuzione di questa operazione rispondendo negativamente alla richiesta.

3.3.2 generator.py : MULTIPLE MODE

Il funzionamento della modalità MULTIPLE MODE, accessibile selezionando l'opzione MULTIPLE durante la scelta della classe, è quasi del tutto analogo a quello descritto in precedenza, le uniche differenze sono le seguenti.

Dopo aver scelto la tipologia di grafo da generare, all'utente verrà chiesto come parametro aggiuntivo il numero di iterazioni relativo all'algoritmo di generazione multipla.

CAPITOLO 3. IMPLEMENTAZIONE

In sostanza l'utente dovrà scegliere quanti grafi generare (appartenenti alla tipologia scelta in precedenza).

In seguito l'utente dovrà inserire un ulteriore parametro aggiuntivo, ovvero il valore minimo e massimo relativi al range all'interno del quale dovrà oscillare randomicamente il numero di nodi dei grafi da generare.

I valori minimo e massimo dovranno ovviamente essere compresi tra $0 \geq \text{minimo} \geq \text{massimo} \geq n$, con $n \rightarrow \infty$, come specificato in precedenza.

All'utente verrà inoltre chiesto di inserire il nome della cartella nella quale inserire gli output delle generazioni multiple, come nel caso descritto nella sezione SINGLE MODE.

A questo punto l'algoritmo di generazione provvederà a creare n grafi (con n scelto dall'utente, come descritto poco sopra) appartenenti alla tipologia scelta (ad esempio complete graph).

Ciascun grafo creato avrà un valore randomico di nodi compreso tra $0 \geq \text{minimo} \geq \text{numerodinodi} \geq \text{massimo} \geq n$.

Il programma provvederà automaticamente e in modo totalmente dinamico a creare le strutture nel filesystem necessarie a salvare correttamente i file .edgelist relativi a ciascun grafo creato durante la generazione multipla. È stato implementato un processo di assegnamento automatico del nome per ciascun output generato che utilizza il round di iterazione assieme alla tipologia e al numero di nodi del grafo creato, in modo da evitare conflitti, inconsistenza e perdita dei dati.

Passiamo ora a descrivere il programma reader.py, il lettore di grafi, nel quale sono inclusi gli algoritmi per il calcolo degli equilibri di Nash e per il calcolo degli ottimi utilizzando le 2 funzioni di benessere sociale utilitaristico e egalitario, il vero cuore dell'implementazione.

3.4 reader.py : il lettore di grafi

il programma reader.py è un lettore dinamico di grafi anche esso scritto interamente in linguaggio Python che consente la lettura e la manipolazione dei grafi creati in modo asincrono attraverso l'utilizzo del generatore generator.py.

Inoltre il programma consente la modellazione del problema del gioco della k -colorazione generalizzata attraverso un massiccio uso della Standard Library del linguaggio Python.

CAPITOLO 3. IMPLEMENTAZIONE

Nel `reader.py` sono incluse le definizioni degli algoritmi per il calcolo degli equilibri di Nash e quelli per il calcolo dell'ottimo con funzione di benessere utilitario e egalitario.

Il programma permette la lettura di un singolo o di molteplici grafi per volta e consente l'esecuzione dei suddetti algoritmi sulle istanze lette.

Per rendere meno faticoso il lavoro relativo alla sperimentazione il programma è in grado di raccogliere efficacemente e organizzare i dati derivanti dalle esecuzioni in tempo reale.

In modo totalmente dinamico il lettore è in grado di salvare i risultati delle sperimentazioni manipolando le strutture relative al filesystem.

Come per il generatore il programma utilizza principalmente e in modo quasi esclusivo la libreria standard del linguaggio Python per eseguire queste operazioni.

Anche in questo caso le primitive e le funzioni utilizzate garantiscono la il funzionamento cross-platform e dunque la portabilità del programma.

Il tutto è stato ampiamente testato su macchine con sistema POSIX e non, il programma è totalmente ottimizzato e funzionale in questo senso.

I file di output per ciascuna esecuzione sono 2, il file `.init` (file testuale che contiene il salvataggio delle informazioni basilari del grafo, creato dopo aver effettuato la modellazione del problema) e il file `.out` (file testuale che contiene i risultati finali derivanti dall'esecuzione di uno o più algoritmi).

Sia per esecuzioni singole che multiple il risultato prodotto sarà sempre e comunque una coppia `file.init / file.out`.

Anche in questo caso sono disponibili per l'utente moduli per il disegno dei grafi, in particolare pre e post modellazione e per rappresentare i risultati delle esecuzioni (ad esempio le colorazioni stabili ottenute dal calcolo degli equilibri di Nash).

La principale libreria in questo senso è `Matplotlib` (la libreria `PyGraphViz` è stata utilizzata in fase di debug come specificato in precedenza).

Per non tediare il lettore confermiamo che anche il programma `reader.py` fa uso delle medesime librerie addizionali utilizzate nel programma `generator.py`, il loro uso è però marginale e dunque non verranno trattate, come in precedenza.

L'utilizzo più intensivo è relativo alle librerie `Pick`, per fornire un interfaccia di selezione da console all'utente, e alla libreria `Colorama`, utilizzata in fase di lettura e debug per colore l'output su console e mettere in risalto i dati fondamentali relativi alle esecuzioni degli algoritmi e alle operazioni essen-

CAPITOLO 3. IMPLEMENTAZIONE

ziali di gestione del programma.

Di fondamentale importanza è l'utilizzo della libreria NetworkX che consente la lettura e l'interpretazione delle informazioni relative ai file testuali di creazione .edgelist e la ricostruzione in modo asincrono dei grafi generati in precedenza, in modo da utilizzarli per la sperimentazione.

Anche in questo caso qui di seguito vengono riportate le caratteristiche del programma assieme ad un esempio generale di un caso d'uso in modo da descrivere il funzionamento del programma e le operazioni disponibili per l'utente

Sono disponibili per l'utente, in modo speculare e simmetrico rispetto alla definizione del programma generator.py, 2 modalità di funzionamento per la lettura e l'esecuzione, la modalità SINGLE EXEC e la modalità MULTIPLE EXEC.

All'avvio del programma l'utente dovrà scegliere una delle 2 modalità d'uso attraverso un'interfaccia di selezione da console implementata attraverso l'utilizzo della libreria Pick.

3.4.1 reader.py : SINGLE EXEC

In modalità SINGLE EXEC il programma effettuerà una ricerca globale automatica e dinamica dei file con estensione .edgelist all'interno della cartella gen, la cartella relativa alle generazioni di grafi singoli creata dal generatore generator.py in modalità SINGLE MODE.

A questo punto l'utente dovrà selezionare il grafo da modellare e sul quale eseguire una sperimentazione utilizzando gli algoritmi forniti all'interno del programma.

La scelta è implementata attraverso un'interfaccia di selezione creata con la libreria Pick nella quale apparirà la lista di file .edgelist trovati.

Il programma leggerà e interpreterà il contenuto del file.edgelist relativo al grafo selezionato dall'utente e attraverso le funzioni della libreria NetworkX ricostruirà l'istanza dell'oggetto matematico desiderato creato in precedenza e sul quale si vuole iniziare una sperimentazione.

Ovviamente l'operazione genererà sempre e comunque un'istanza di grafo senza parallelismo non-orientato e con valori interi positivi associati ai nodi e pesi interi positivi associati agli archi (parametri scelti in precedenza, durante la fase di creazione del grafo e ricostruiti dalle funzioni di libreria).

In seguito l'utente sarà nuovamente chiamato a scegliere 2 parametri

CAPITOLO 3. IMPLEMENTAZIONE

fondamentali per la modellazione del problema, ovvero il numero di colori e valore massimo per il profitto associato a questi ultimi.

L'utente potrà scegliere il numero massimo di colori presenti all'interno dell'istanza che si sta modellando.

Il numero massimo di colori non può essere superiore al numero di nodi del grafo, altrimenti la sperimentazione perderebbe di senso e in più non verrebbe rispettata la definizione del problema presentata nel Capitolo 2.

I colori, come ogni altro parametro del quale non è richiesto un range (valore minimo e massimo), saranno numerati da 0 a n , con n scelto dall'utente e sempre $n \leq \text{numerodinodidelgrafo}$.

Come struttura dati è stata scelta la lista poiché l'elenco dei colori non necessita di essere manipolato in maniera complessa, non vi è inoltre l'esigenza di effettuare query di ricerca indicizzate e altre operazioni poco efficaci sulle liste.

Semplicemente la lista dei colori andrà iterata più volte e in modo innestato durante i vari cicli degli algoritmi implementati.

Per la creazione è stata utilizzata la potente list comprehension interna a al linguaggio Python.

L'utente inoltre potrà scegliere il valore massimo all'interno del quale oscilleranno randomicamente i profitto associati ai colori per ciascun giocatore.

In questo caso non vi sono restrizioni, scelto n , i valori oscilleranno in modo randomico tra 0 e n .

I profitti legati ai colori, per definizione del modello potranno essere differenti da giocatore a giocatore, ad esempio il giocatore 0 avrà un profitto di 56 per il colore 0, il giocatore 1 avrà un profitto di 29 per il colore 0 (i valori sono totalmente casuali e servono solo da esempio).

Proprio per questo motivo la struttura dati implementata per soddisfare le caratteristiche del modello è un doppio dizionario innestato.

Assieme alla struttura relativa alle coppie arco-peso e quella relativa all'associazione nodo-colore che presenteremo in seguito, quest'ultima rappresenta uno dei componenti più utilizzati del programma.

È necessaria in questo caso un'implementazione che permetta l'utilizzo di query di ricerca asincrone a doppia chiave (l'operazione più pesante che interessa questa struttura).

È stata utilizzata a questo scopo la potente nested dictionary comprehension del linguaggio Python, in modo da eliminare possibilità di conflitto e inconsistenza dei dati, in modo da disambiguare le entry del dizionario in modo efficace e dunque in modo da garantire l'utilizzo di interrogazioni ad accesso diretto utili nel programma.

CAPITOLO 3. IMPLEMENTAZIONE

È stata generata la seguente struttura (esempio).

nodo 0 ::	colore 0 :	profitto 24,	colore 1 :	profitto 38,	...
nodo 1 ::	colore 0 :	profitto 11,	colore 1 :	profitto 55,	...
nodo 2 ::	colore 0 :	profitto 14,	colore 1 :	profitto 65,	...
nodo 3 ::	colore 0 :	profitto 99,	colore 1 :	profitto 66,	...
...

A questo punto viene generata automaticamente la colorazione iniziale per il grafo corrente.

Il colore è stato gestito attraverso la struttura dati del dizionario, ad ogni nodo viene associata una singola entry chiave : valore come etichetta, la chiave rappresenta il nome del parametro, ovvero la stringa "color" e il valore rappresenta il colore con il quale è colorato in nodo.

Le etichette sono gestite a livello di libreria NetworkX, dunque è stato seguito lo standard esplicito in documentazione.

È dunque possibile accedere e manipolare, con facilità e alta velocità computazionale, i dati all'interno dei dizionari che rappresentano i parametri associati al nodo attraverso semplici query ad accesso diretto e a singola chiave, ovvero il parametro "color" nel nostro caso.

La colorazione iniziale è del tipo seguente.

nodo 0	colore 2
nodo 1	colore 1
nodo 2	colore 1
nodo 3	colore 0
nodo 4	colore 2
...	...

Tutti i dati relativi alla modellazione iniziale dell'istanza letta per ricreare le condizioni di partenza del nostro gioco sono salvate nel file.init correlato all'esecuzione corrente.

Specifichiamo nuovamente l'assoluta gestione cross-platform del filesystem e l'efficiente ottimizzazione eseguita sul lato input / output su file, il tutto è affiancato ovviamente da numerosissimi test su diverse tipologie di macchine.

CAPITOLO 3. IMPLEMENTAZIONE

Nel file testuale `.init` relativo all'esecuzione vengono inseriti i seguenti parametri.

- lista dei colori
- colorazione iniziale del grafo
- numero di nodi del grafo
- profitti associati ai colori per ogni giocatore
- lista degli archi del grafo con pesi associati
- numero degli archi del grafo

È importante specificare che il peso degli archi è gestito in modo del tutto identico a quello relativo al colore dei nodi.

Infatti il peso (e gli eventuali altri parametri implementabili in modo nativo grazie alla libreria `NetworkX`) degli archi si presenta come un dizionario chiave : valore, nel quale la chiave corrisponde al nome del parametro, ovvero la stringa "weight" e il valore rappresenta il vero e proprio peso associato all'arco.

Anche qui dunque una struttura dati di questo tipo permette un'alta velocità di calcolo e recupero delle informazioni con query ad accesso diretto a chiave singola, ovvero il nome del parametro richiesto associato all'arco che nel nostro caso è la stringa "weight".

La struttura dati si presenta come segue.

nodo 0	nodo 1	weight : 34
nodo 1	nodo 2	weight : 55
nodo 2	nodo 5	weight : 5
nodo 3	nodo 2	weight : 23
...

Terminata la creazione del file testuale con estensione `.init` il programma procede e genera tutte le strutture del filesystem necessarie per salvare correttamente i risultati della sperimentazione corrente.

In particolare crea una nuova cartella all'interno della directory result (poichè siamo in `SINGLE EXEC`) in modo dinamico prendendo il nome del grafo corrente importato dall'utente.

Assegna il medesimo nome al file `.init` (e al file `.out` che vedremo tra poco) che viene generato all'interno del path appena generato.

CAPITOLO 3. IMPLEMENTAZIONE

A questo punto l'utente viene chiamato a compiere un'ennesima scelta, l'ultima relativa al flusso di esecuzione corrente.

All'utente viene chiesto di scegliere tra le 3 opzioni di calcolo disponibili, ciascuna corrispondete a 1 dei 3 algoritmi implementati.

- calcolo della colorazione ottima (ottimo con funzione di benessere sociale utilitaria)
- calcolo della colorazione ottima (ottimo con funzione di benessere sociale egalitaria)
- calcolo della colorazione stabile (equilibrio di Nash)
- esci

Vi inoltre un'ulteriore opzione per uscire dal programma, prima dell'esecuzione che potrebbe essere pesante a livello di calcolo e dunque lenta al livello temporale, soprattutto per ciò che concerne il calcolo degli ottimi.

Per l'utente che esegue in modalità SINGLE EXEC, questo punto del programma rappresenta un hub di esecuzione.

L'utente infatti può eseguire, quante volte vuole, i vari algoritmi (può anche eseguirli tutti sull'istanza corrente o uscire e non fare nulla come specificato poco sopra).

Terminata l'esecuzione di uno degli algoritmi, all'utente verrà lasciato il pieno controllo.

Quest'ultimo potrà leggere il risultato dell'esecuzione da console e analizzare i vari cicli eseguiti e poi tornare all'hub nel quale potrà avviare una nuova esecuzione o uscire dal programma.

Prima di affrontare la descrizione degli algoritmi, il vero cuore dell'implementazione, analizziamo al modalità di funzionamento MULTIPLE EXEC relativa al programma reader.py.

3.4.2 reader.py : MULTIPLE EXEC

Per non tediare il lettore, possiamo specificare che la modalità MULTIPLE EXEC esegue le medesime operazioni di preparazione e modellazione delle varie istanze e salva il risultato di tale operazione in un file testuale estensione .init.

Una prima differenza sostanziale è relativa al path in cui vengono cercati i file .edgelist nella fase di scelta della modalità di esecuzione del lettore. Scegliendo MULTIPLE EXEC il programma effettuerà una ricerca globale di tutte le cartelle presenti all'interno della cartella mgen, ovvero la cartella

CAPITOLO 3. IMPLEMENTAZIONE

contenente tutti i risultati delle varie generazioni multiple, creata dinamicamente dal generatore di grafi in modalità `MULTIPLE MODE`.

A questo punto l'utente sarà nuovamente interpellato e attraverso un'interfaccia di selezione da console dovrà selezionare la cartella contenente i grafi sui quali desidera fare sperimentazione.

Una volta selezionata la cartella il programma utilizzerà tutti i file con estensione `.edgelist` come istanze dell'esecuzione multipla.

In particolare il programma si sviluppa all'interno di un ciclo principale che scorrerà tutti i file con estensione `.edgelist` presenti nella cartella scelta dall'utente.

Il ciclo prende un grafo alla volta, opera la fase di pre-esecuzione modellando l'istanza corrente secondo la definizione del problema e poi esegue l'algoritmo per il calcolo della colorazione stabile trovando l'equilibrio di Nash per l'istanza corrente.

Il ciclo e l'esecuzione, che potrebbe coinvolgere un numero molto grande di grafi, avvengono in maniera totalmente automatica e dunque l'utente può disinteressarsi del programma poiché slegato dal flusso di esecuzione.

Proprio a causa del fatto che le istanze potrebbero essere numerose e che la grandezza di ciascuna istanza, in termini di numero di nodi, potrebbe essere elevata, si utilizza come sperimentazione, annessa alla modalità di esecuzione multipla, il solo algoritmo per il calcolo della colorazione stabile (equilibrio di Nash) che vedremo in seguito.

L'utente in questa fase che precede l'esecuzione, solo per la prima iterazione, è chiamato a fornire il numero di colori (da utilizzare in tutte le iterazioni) e il valore massimo del profitto associato ai colori per ogni giocatore.

Per ciò che riguarda il profitto possiamo affermare che il funzionamento è identico a quello della modalità `SINGLE EXEC`, ovvero l'utente fornirà un numero n e il profitto da associare a ciascun colore per ciascun giocatore sarà un valore randomico tra 0 e n .

Per ciò che riguarda il numero dei colori, in modalità `MULTIPLE EXEC`, abbiamo 2 modalità di assegnamento, la modalità statica e quella dinamica. Nella modalità statica la procedura di assegnamento del colore è uguale a quella trattata in precedenza, ovvero l'utente sceglie un numero $n \leq m$, con m uguale al numero di nodi del grafo più piccolo tra le istanze in esecuzione. Ovvero se vi sono 3 istanze nell'esecuzione di 3, 4 e 5 nodi, l'utente dovrà fornire un valore per $n \leq m$, con m uguale al numero di nodi del grafo più piccolo, ovvero 3, cioè n dovrà essere ≤ 3 .

CAPITOLO 3. IMPLEMENTAZIONE

Nella modalità dinamica invece l'utente dovrà fornire un numero n da sottrarre a m , ovvero il numero di nodi del grafo dell'istanza corrente, tutto ciò per ogni istanza.

Ovvero se l'utente fornisce $n = 1$ e vi sono 3 istanze nell'esecuzione di 3, 4 e 5 nodi, il numero di colori sarà sempre $m - n$, con m numero di nodi dell'istanza corrente, cioè 2, 3 e 4.

A questo punto il programma inizierà l'esecuzione dell'algoritmo per il calcolo della colorazione stabile per ciascun grafo appartenente all'istanza corrente di esecuzione in modalità MULTIPLE EXEC.

La modellazione e le informazioni fondamentali di ciascun grafo saranno salvate in un unico file con estensione .init, accuratamente formattate.

Lo stesso vale per gli output delle varie esecuzioni, anche qui il file in formato .out sarà unico.

3.5 Analisi e descrizione degli algoritmi

Procediamo ora a descrivere i vari algoritmi implementati e ad analizzare approfonditamente le iterazioni e le operazioni di manipolazione effettuate, in modo da definire e delineare al meglio, anche con l'utilizzo di pseudocodice annesso alla trattazione, il funzionamento di questi ultimi.

Gli algoritmi implementati sono i seguenti.

- L'algoritmo per il calcolo di una colorazione stabile (equilibrio di Nash) con annesse le funzioni di calcolo del benessere sociale utilitario ed egalitario per la colorazione finale stabile trovata.
- L'algoritmo per il calcolo della colorazione ottima utilizzando la funzione di benessere sociale utilitario
- L'algoritmo per il calcolo della colorazione ottima utilizzando la funzione di benessere sociale egalitario

3.5.1 `nash_equilibrium` : l'algoritmo per il calcolo degli equilibri di Nash

Il seguente algoritmo viene usato per calcolare una colorazione stabile per il gioco della k-colorazione generalizzata modellato in precedenza utilizzando la definizione di equilibrio di Nash.

Come abbiamo visto esiste sempre almeno un equilibrio di Nash per ogni istanza di gioco della k-colorazione generalizzata e il problema di trovare una di queste colorazioni stabili è PLS-Completo.

Presentiamo ora lo pseudocodice relativo al suddetto algoritmo e di seguito analizziamo in modo accurato le caratteristiche, le iterazioni e le operazioni eseguite nell'implementazione raggiunta.

Si specifica che il seguente algoritmo è stato scritto utilizzando la Standard Library del Python e la libreria di costruzione e manipolazione di grafi NetworkX e che l'implementazione è stata accuratamente ottimizzata nei cicli e nelle operazioni grazie ad un attento uso di funzioni e strutture dati e dunque la computazione è particolarmente snella e rapida.

```

count ← 0
restart ← True
last_improved_node ← None

while restart do
  restart ← False
  for (node, data) ∈ G.nodes(data = True) do
    color_init ← data['color']
    color_best ← data['color']
    profit_old ← profits[node][data['color']]
    if node = last_improved_node then
      continue
    end if
    neighbors ← G.neighbors(node)
    for neighbor ∈ neighbors do
      if G.node[neighbor]['color'] ≠ G.node[node]['color'] then
        edge_weight ← G[node][neighbor]['weight']
        profit_old+ = edge_weight
      else
        continue
      end if
    end for
    for current_color ∈ colors do

```

CAPITOLO 3. IMPLEMENTAZIONE

```

if current_color  $\neq$  color_init then
  data['color']  $\leftarrow$  current_color
  color_new  $\leftarrow$  current_color
  profit_new  $\leftarrow$  profits[node][current_color]
  neighbors  $\leftarrow$  G.neighbors(node)
  for neighbor  $\in$  neighbors do
    if G.node[neighbor]['color']  $\neq$  G.node[node]['color'] then
      edge_weight  $\leftarrow$  G[node][neighbor]['weight']
      profit_new + = edge_weight
    else
      continue
    end if
    if profit_new > profit_old then
      profit_old  $\leftarrow$  profit_new
      color_best  $\leftarrow$  current_color
    else
      continue
    end if
  end for
  else
    continue
  end if
end for
data['color']  $\leftarrow$  color_best
if data['color']  $\neq$  color_init then
  count + = 1
  restart  $\leftarrow$  True
  last_improved_node  $\leftarrow$  node
  break
end if
end for
end while

```

```

egalitarian_social_welfare  $\leftarrow$  0
utilitarian_social_welfare  $\leftarrow$  0
first_iter_check  $\leftarrow$  True

```

```

for (node, data)  $\in$  G.nodes(data = True) do
  temp_egalitarian_social_welfare  $\leftarrow$  0
  temp_egalitarian_social_welfare + = profits[node][data['color']]
  utilitarian_social_welfare + = profits[node][data['color']]
  neighbors  $\leftarrow$  G.neighbors(node)
  for neighbor  $\in$  neighbors do
    if G.node[neighbor]['color']  $\neq$  G.node[node]['color'] then

```

CAPITOLO 3. IMPLEMENTAZIONE

```
    edge_weight  $\leftarrow G[\textit{node}][\textit{neighbor}][\textit{'weight'}]$ 
    utilitarian_social_welfare + = edge_weight
    temp_egalitarian_social_welfare + = edge_weight
  else
    continue
  end if
  if first_iter_check then
    egalitarian_social_welfare  $\leftarrow$  temp_egalitarian_social_welfare
    first_iter_check  $\leftarrow$  False

    continue
  end if
  if temp_egalitarian_social_welfare < egalitarian_social_welfare
then
    egalitarian_social_welfare  $\leftarrow$  temp_egalitarian_social_welfare
  else
    continue
  end if
end for
end for

nash_utilitarian_social_welfare  $\leftarrow$  utilitarian_social_welfare
nash_egalitarian_social_welfare  $\leftarrow$  egalitarian_social_welfare

if check_utilitarian_social_welfare then
  utilitarian_price_of_anarchy  $\leftarrow$ 
opt_utilitarian_social_welfare / nash_utilitarian_social_welfare
end if
if check_egalitarian_social_welfare then
  egalitarian_price_of_anarchy  $\leftarrow$ 
opt_egalitarian_social_welfare / nash_egalitarian_social_welfare
end if
```

La sintassi dello pseudocodice, in generale nell'aspetto e in particolare in alcuni punti nei quali trascende l'astrazione, è volutamente molto vicina a quella del linguaggio Python in modo tale da coinvolgere il lettore nell'implementazione e in modo da mostrare alcune soluzioni adottate per effettuare le operazioni più significative.

In ogni caso le parti più vicine all'implementazione in Python saranno abbondantemente spiegate e rese chiare qui di seguito.

Il seguente algoritmo viene utilizzato, seguendo la definizione presentata

CAPITOLO 3. IMPLEMENTAZIONE

poco sopra, solo nella modalità SINGLE EXEC, in modalità MULTIPLE EXEC non viene considerata l'ultima porzione del codice, ovvero quella relativa al prezzo dell'anarchia utilitario e egalitario poiché, data la grandezza dei grafi utilizzati in questo tipo di sperimentazione, vengono tralasciati i calcoli dell'ottimo utilitario e egalitario.

L'algoritmo presenta 2 importanti porzioni di ottimizzazione dei cicli che verranno presentate qui di seguito, grazie alle quali è possibile snellire la fase di calcolo e diminuire l'impiego di risorse e il tempo di esecuzione.

All'inizio del programma la variabile *count* viene inizializzata con il valore 0.

Quest'ultima serve a contare il numero di miglioramenti effettuati durante la computazione, in particolare registra il numero di mosse migliorative effettuate dalla procedura.

La variabile è restituita alla fine dell'algoritmo (è stata omessa la porzione di codice relativa alla stampa su console e su file.out nello pseudocodice) e rappresenta il numero di passi (step) effettuati dall'algoritmo.

La variabile *count* è il parametro fondamentale della sperimentazione ed è in oltre il vero e proprio metro di giudizio fra le varie esecuzioni effettuate sulle differenti istanze.

La variabile *restart* viene inizializzata con il valore booleano True.

Quest'ultima serve, come vedremo tra poco, a reinizializzare l'intero ciclo ogni volta che una mossa migliorativa viene trovata dall'algoritmo.

Infine un'ulteriore variabile, *last_improved_node* viene dichiarata e inizializzata con il valore None (valore nullo nel linguaggio Python).

Quest'ultima viene utilizzata in una delle 2 strategie di ottimizzazione utilizzate all'interno dell'algoritmo poiché conterrà il valore dell'ultimo nodo che ha effettuato una mossa migliorativa.

Il ciclo *while(restart)* è il ciclo fondamentale e più esterno dell'algoritmo.

Come si evince dalla condizione, l'iterazione continua fin tanto che il valore della variabile *restart* è True.

A questo punto la variabile *restart* viene inizializzata a False.

Solo quando viene trovato un miglioramento quest'ultima viene inizializzata nuovamente al valore True e dunque, se nessun miglioramento viene trovato dall'algoritmo, la condizione all'interno del *while* si falsifica e l'esecuzione termina.

L'istruzione successiva è un nuovo loop innestato.

Questa volta si tratta di un ciclo for che itera scorrendo, uno per volta, tutti

CAPITOLO 3. IMPLEMENTAZIONE

i nodi del grafo.

È stata utilizzata una sintassi molto vicina al codice Python in questa sezione per evidenziare l'utilizzo della funzione `G.nodes(data = True)`.

Quest'ultima è una funzione appartenente alla libreria NetworkX che itera tutti i nodi del grafo `G`.

In particolare il parametro `data = True` viene utilizzato per prendere in input all'interno dell'iterazione le etichette associate ai nodi.

Le etichette sono dizionari di parametri che caratterizzano il nodo come visto in precedenza, dunque in questo modo possiamo prendere l'etichetta `'color'` che contiene il valore del colore con il quale è colorato il nodo corrente.

Assegniamo alle variabili `color_init` e `color_best` il colore iniziale del nodo corrente attraverso l'operazione di accesso diretto a chiave singola al dizionario dei parametri associati al nodo con la stringa di codice `data['color']`. Esso rappresenta dunque il colore iniziale assegnato al nodo (`color_init`) e inoltre rappresenta, in questo momento, il miglior colore trovato per il nodo corrente (`color_best`).

Nella variabile `profit_old` viene ora salvato il valore del profitto legato al colore associato al nodo corrente attraverso l'operazione di accesso diretto a chiave doppia al dizionario `profits` definita come `profit_old ← profits[node][data['color']]`.

Il dizionario `profits`, come specificato nelle sezioni precedenti, è stato creato in precedenza utilizzando la nested dictionary comprehension, ovvero `profits = {node:{color:random.randint(0,maxp) for color in colors} for node in G.nodes()}`.

A questo punto troviamo il primo controllo che ottimizza l'esecuzione dell'algoritmo.

In particolare viene confrontato se il valore del nodo corrente `node` è uguale al valore dell'ultimo nodo migliorato dall'algoritmo `last_improved_node`.

Questo poichè non è possibile migliorare ulteriormente un nodo che ha appena effettuato una mossa migliorativa e ha indotto un nuovo stato del gioco, ovvero una nuova colorazione.

Se la condizione di uguaglianza relativa al blocco `if` che effettua il controllo viene soddisfatta, l'algoritmo non esegue operazioni sul nodo corrente e passa alla prossima iterazione analizzando un altro nodo attraverso l'istruzione `continue`.

Nella successiva istruzione è nuovamente preservata in parte la sintassi del linguaggio Python.

Nella variabile `neighbors` viene salvata la lista (iterabile) dei nodi adiacenti al nodo corrente attraverso la funzione appartenente alla libreria NetworkX `G.neighbors(node)`.

CAPITOLO 3. IMPLEMENTAZIONE

A questo punto viene dichiarato un ulteriore ciclo for innestato che itera tutti i nodi (adiacenti al nodo corrente) contenuti nella lista `neighbors` appena creata con l'istruzione precedente.

Ora, come nella definizione del modello, controlliamo se il colore del nodo corrente è diverso dal colore

CAPITOLO 3. IMPLEMENTAZIONE

3.5.2 `opt_utilitarian_social_welfare` : l'algoritmo per il calcolo dell'ottimo relativo alla funzione di benessere sociale utilitaristico

pseudocodice

```
start ← time.time()
limit ← 300                                ▷ 5 minuti

utilitarian_social_welfare ← 0
permutations ← list(itertools.product(colors, repeat = G.number_of_nodes()))

for permutation ∈ permutations do
  if time.time() > start + limit then
    sys.exit()
  end if
  colouring_old = permutation
  for (node, data) ∈ G.nodes(data = True) do
    data['color'] ← permutation[node]
  end for
  temp_utilitarian_social_welfare ← 0
  for (node, data) ∈ G.nodes(data = True) do
    temp_utilitarian_social_welfare + = profits[node][data['color']]
    neighbors ← G.neighbors(node)
    for neighbor ∈ neighbors do
      if G.node[neighbor]['color'] ≠ G.node[node]['color'] then
        edge_weight ← G[node][neighbor]['weight']
        temp_utilitarian_social_welfare + = edge_weight
      else
        continue
      end if
    end for
  end for
  if temp_utilitarian_social_welfare > utilitarian_social_welfare then
    utilitarian_social_welfare ← temp_utilitarian_social_welfare
    colouring_best ← colouring_old
  else
    continue
  end if
end for

check_utilitarian_social_welfare ← True
opt_utilitarian_social_welfare ← utilitarian_social_welfare
```

CAPITOLO 3. IMPLEMENTAZIONE

Spiegazione algoritmo.

CAPITOLO 3. IMPLEMENTAZIONE

3.5.3 `opt_egalitarian_social_welfare` : l'algoritmo per il calcolo dell'ottimo relativo alla funzione di benessere sociale egualitario

pseudocodice

```
start ← time.time()
limit ← 300                                ▷ 5 minuti

temp_egalitarian_social_welfare ← 0
egalitarian_social_welfare ← 0
permutations ← list(itertools.product(colors, repeat = G.number_of_nodes()))
first_iter_check ← True
first_iter_opt_check ← True

for permutation ∈ permutations do
  if time.time() > start + limit then
    sys.exit()
  end if
  colouring_old = permutation
  for (node, data) ∈ G.nodes(data = True) do
    data['color'] ← permutation[node]
  end for
  for (node, data) ∈ G.nodes(data = True) do
    local_egalitarian_social_welfare ← 0
    local_egalitarian_social_welfare ← profits[node][data['color']]
    neighbors ← G.neighbors(node)
    for neighbor ∈ neighbors do
      if G.node[neighbor]['color'] ≠ G.node[node]['color'] then
        edge_weight ← G[node][neighbor]['weight']
        local_egalitarian_social_welfare + = edge_weight
      else
        continue
      end if
    end for
    if first_iter_check then
      temp_egalitarian_social_welfare ← local_egalitarian_social_welfare
      first_iter_check ← False
      continue
    end if
    if local_egalitarian_social_welfare < temp_egalitarian_social_welfare
then
      temp_egalitarian_social_welfare ← local_egalitarian_social_welfare
    else
```

CAPITOLO 3. IMPLEMENTAZIONE

```
        continue
    end if
    first_iter_check  $\leftarrow$  True
    if first_iter_opt_check then
        egalitarian_social_welfare  $\leftarrow$  temp_egalitarian_social_welfare
        colouring_best  $\leftarrow$  colouring_old
        first_iter_opt_check  $\leftarrow$  False
        continue
    end if
    if temp_egalitarian_social_welfare > egalitarian_social_welfare
then
        egalitarian_social_welfare  $\leftarrow$  temp_egalitarian_social_welfare
        colouring_best  $\leftarrow$  colouring_old
    else
        continue
    end if
end for
end for

check_egalitarian_social_welfare  $\leftarrow$  True
opt_egalitarian_social_welfare  $\leftarrow$  egalitarian_social_welfare
```

Spiegazione algoritmo.

Parte IV

Sperimentazione