Etapa 3 – Motoare de grafica 3D in timp real

Task-uri:

- 1. 2D GUI System
- 2. Gestiune limbaje si scripting
 - a. Limbaj de scripting: Lua
 - b. Declansare si procesare evenimente in scena 3D
- 3. Detectia coliziunilor
- 4. Bucla principala a motorului grafic integrarea tuturor subsistemele motorului grafic
- 5. Sistem de particule

1. 2D GUI System

Pentru implementarea acestui feature am folosit Dead ImGui. Clasa pe care am folosit-o la aceasta etapa am numit-o GuiDrawer.

Pentru ca am privit sistemul GUI ca un tot unitar prin intermediul caruia sa se faca toate operatiile de desenare ale interfetei grafice, am considerat important ca acesta sa fie un Singleton. Una dintre modalitatile cele mai simple pe care eu le cunosc pentru a implementa acest design pattern este prin folosirea datelor de tip static. In acest mod, am declarat ca static toate metodele si variabilele de clasa din GuiDrawer.

Avantajul Dead ImGui si motivul pentru care am ales acest framework nu este numai faptul ca este o foarte puternic in lucrul cu interfetele grafice, ci si faptul ca este foarte bine documentat. Din aceasta cauza, mi-a fost relativ simplu sa implementez si eu o fereastra in interfata grafica si sa o personalizez dupa nevoile mele.

Structura clasei GuiDrawer este similara si ca la celelalte clase implementate de mine – se folosesc metodele Init(), End() si Draw().

Dupa cum presupune si numele lor, Init() se foloseste la abstractizarea tuturor functiilor de pregatire a framework-ului Dear ImGui, iar End() abstractizeaza distrugerea structurilor de date folosite de acesta in memorie. Nu am folosit constructori si destructori din motive de clean-coding—am preferat sa fie cate o linie in cod unde se intampla aceste lucruri.

Draw() il folosesc ca si in celelalte clase la desenare, dar aici la desenarea interfetelor grafice, bineinteles.

Cum este cazul si in multe alte framework-uri din C++, Dear ImGui foloseste un memory management pattern foarte simplu – se foloseste un context care trebuie sa fie *in viata* atat timp cat se acceseaza orice date din librariile Dear ImGui. Bineinteles, Dear ImGui abstractizeaza si acest concept pe baza metodelor ImGui::CreateContext() si ImGui::DestroyContext().

Fiind un framework de OpenGL care face desenari, este obligatoriu ca undeva sa se defineasca un shader care va fi folosit la desenari. Si aceasta functie este abstractizata de dezvoltatorii Dear ImGui, tot ce este necesar sa precizez eu fiind fereastra in care se deseneaza si versiunea GLSL. Metodele corespondente acestor operatiuni de initializare GLFW si OpenGL sunt ImGui_ImplGlfw_InitForOpenGL() si ImGui_ImplOpenGL3_Init(), urmate de distrugatoarele lor ImGui_ImplGlfw_Shutdown() si ImGui_ImplOpenGL3_Shutdown().

Optional, se poate folosi si un stil de afisaj al interfetei grafice (light sau dark) cu metodele ImGui::StyleColorsClassic() si ImGui::StyleColorsDark(). Eu am folosit dark, pentru ca este mai usor de suportat pentru ochi.

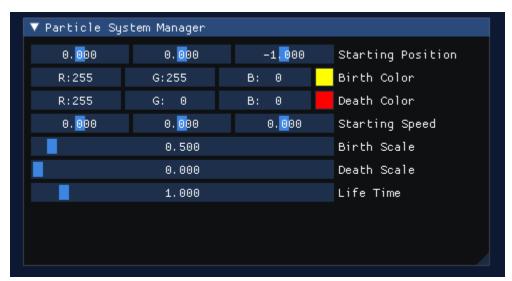
In acest moment, tot ce mai este necesar pentru ca Dear ImGui sa poata desena o fereastra e sa desemnam inceputul si sfarsitul unui frame, si sa desemnam datele propriu-zise dintr-o fereastra grafica.

Desemnarea inceputului unui frame se face pe baza a 3 metode cu GLFW:

ImGui_ImplOpenGL3_NewFrame(), ImGui_ImplGlfw_NewFrame() si ImGui::NewFrame(). Desemnarea
sfarsitului unui frame se face cu ImGui::Render() si
ImGui ImplOpenGL3 RenderDrawData(ImGui::GetDrawData()).

Desemnarea unei ferestre grafice se face cu metodele ImGui::Begin("Nume Fereastra") si ImGui::End(). Intre apelarea acestor 2 metode se pot crea o multitudine de elemente grafice cum ar fi slidere, selectoare de culoare, tickbox-uri, etc.

Eu am creat o fereastra care sa manipuleze datele pentru un sistem de particule:



2. Gestiune limbaje si scripting

Sistemul de scripting construit in clasa ScriptingSystem este bazat pe lua 5.4.4.

Logica este simpla, permitand in prezent returnarea de variabile din lua in C++, insa nu si invers – nu se pot importa variabile din C++ in lua.

Metoda implementata de mine in sistemul de scripting este CallFunctionByName(), care parseaza un fisier de tip .lua si permite executarea acestuia cu sau fara parametri.

Pe langa acestea, am adaugat 2 linii de cod in clasa World, care executa in metoda Init() din C++ orice functie din lua care poarta numele *Init*. Similar, in metoda Update() din C++ se executa orice functie din lua care poarta numele *Update*.

3. Detectia coliziunilor

Sistemul de detectie a coliziunilor construit de mine, pe langa detectia de coliziuni propriu-zisa mai face si o *decoliziune* intre obiecte, adica forteaza in exterior orice obiect care intersecteaza sau se afla in interiorul altui obiect.

Detectia de coliziuni este simpla, pentru ca am refolosit codul de la Frustum Culling. Pentru a recapitula, detectarea intersectiei unui obiect cu frustul, sau daca preferati *coliziunea* se facea prin cautarea celei mai lungi laturi ale unui obiect dintre axele oX, oY si oZ. Aceasta lungime se lua ca diametrul unei sfere imaginare care se folosea la verificari de intersectie.

Aici intervine diferenta intre cei doi algoritmi, pentru ca in loc sa verificam daca frustul se intersecteaza cu o lista de obiecte, verificam daca fiecare obiect dintr-o lista de obiect intersecteaza alt obiect din aceeasi lista.

Pentru a face verificarea intersectiilor a doua obiecte, este suficient sa stim ancora lor, care se trateaza ca si centru de sfera. Intr-o astfel de situatie, ar rezulta o simpla verifica de obiect de la obiect, pentru fiecare obiect din lista, cu celelalte obiecte cu care nu s-a verificat deja.

Readuc aminte ca obiectele mele din scena sunt definite ca instante ale claselor Mesh si Model. In consecinta, nu voi avea un singur caz de tratat — **obiect la obiect**, ci 4 cazuri — **mesh la mesh**, **mesh la model**, **model la mesh** si **model la model**.

Verificarea intersectiei celor doua obiecte se face prin verificarea distantei dintre cele doua puncte – daca aceasta este mai mica sau egala decat suma razelor celor sfera imaginare ale obiectelor, concluzionam ca obiectele fac contact.

Decolizionarea celor doua obiecte se face prin mutarea primului obiect la o pozitie hardcodata in exteriorul celui de-al doilea obiect.

O imbunatatire ar fi mutarea primului obiect la cel mai apropiat punct din exteriorul sferei imaginare al celui de-al doilea obiect.

Nota: Dezavantajul aceste i metode este ca trateaza ancora ca si centrul obiectului de fiecare data, deci pot aparea bug-uri de coliziune pentru obiectele ale caror ancore sunt spre exemplu la baza.

4. Bucla principala a motorului grafic

Pentru usurarea dezvoltarii acestui proiect am adoptat cateva practici utile, dintre care versionarea (cu ajutorul **git**) si integrarea de feature-uri noi care au fost mai apoi testate si mergeuite cu branch-ul master.

5. Sistem de particule

Sistemul de particule din clasa ParticleSystem propus de mine este controlat pe baza a 4 metode: Init(), CreateParticle(), UpdateParticleData() si DrawParticle().

Fiecare particula va avea proprietati diferite (pozitie, rotatie, scalare, viteza). Din aceasta cauza, bufferii particulelor care se vor trimite la shader nu vor mai putea fi definiti la initializare din simplul fapt ca ele nu vor mai fi constante, ci vor varia. Din acest motiv, crearea bufferilor pentru aceste mesh-uri se va face in bucla principala.

Acest lucru creeaza o problema: modul in care am creat eu arhitectura clasei Mesh nu favorizeaza crearea de obiecte in bucla principala. Definirea proprietatilor clasei se face la crearea bufferilor, dar momentul in care aceste proprietati sunt folosite in realitate este la desenare.

Continuarea pe baza aceste i arhitecturi a adus mai multe bug-uri care se rezuma la o problema principala — matricea de modelare trebuia sa fie creata direct cu proprietatile de transformare, altfel ar fi suprascris orice alta matrice de modelarea creata inainte metodei Draw() sau ar fi fost

actualizata abia la urmatoarea iteratie de obiecte (daca spre exemplu am 1000 de particule si sunt la indexul 500, matricea noua de modelarea s-ar fi citit abia dupa desenarea a 1000 de particule incorect).

Cea mai simpla solutie la aceasta probleme, ar fi fost sa revin la factorizarea de acum cateva etape, cand cream matricea de modelarea pe baza parametrilor metodei Draw(), dar acest lucru ar fi creat probleme de incompatibilitate cu clasa Model, intrucat in interior aceasta functioneaza pe baza clasei Mesh.

O alternativa a fost sa fac niste supraincarcari pentru metodele CreateBuffers() si Draw(), diferenta fiind ca la noul CreateBuffers() nu mai scriam pozitia, rotatia, scalarea si culoarea instante i de obiect, iar la Draw() nu mai cream matricea de modelarea pe baza variabilelor de clasa, ci pe baza parametrilor metodei. Un alt avantaj al aceste i alternative este ca se creeaza o singura data bufferii (in general fiind vorba de obiecte de acelasi fel), si se omit instructiuni de creare de bufferi inutile (dupa vechea arhitectura), daca este vorba de acelasi tip de vertecsi si indici.

Logica clasei ParticleSystem se creeaza prin 4 metode: Init() care initializeaza lista de particule si seteaza indexul particulei curente. Index-ul porneste de la ultimul item din lista si itereaza catre elementul 0, dupa care se repeta in bucla. Acest lucru se intampla pentru ca desenarea se face din spate in fata, iar astfel se evita niste artefacte de desenare.

CreateParticle(), o alta metoda din aceasta clasa care in realitate nu creeaza nicio particula, ci initializeaza niste proprietati de comportament ale particulei – pozitie, rotatie, culoare la nastere si la moarte, viteza, scalare la nastere si la moarte, durata de viata si durata de viata ramasa.

UpdateParticleData(), care modifica durata de viata a particulei curente, pozitia (dupa viteza) si rotatia. Tot aici, se verifica daca o particula nu mai are viata, si daca este cazul, o marcheaza ca fiind dezactivata.

DrawParticle() care face crearea de bufferi si desenarea. De asemenea, aici se calculeaza viata ramasa a particulei si se interpoleaza culoarea si scalarea particulei dupa viata.