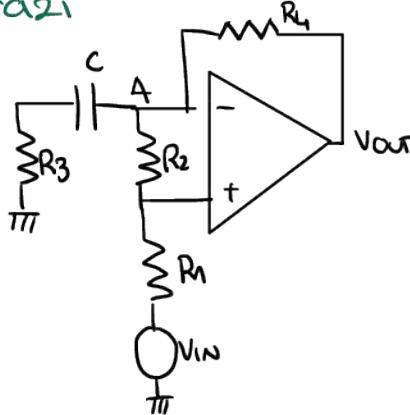


Esercizi

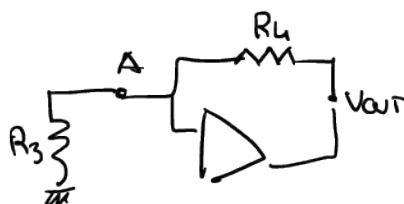


Supponiamo OP-Amp ideale

Facciamo bode in continua (DC)

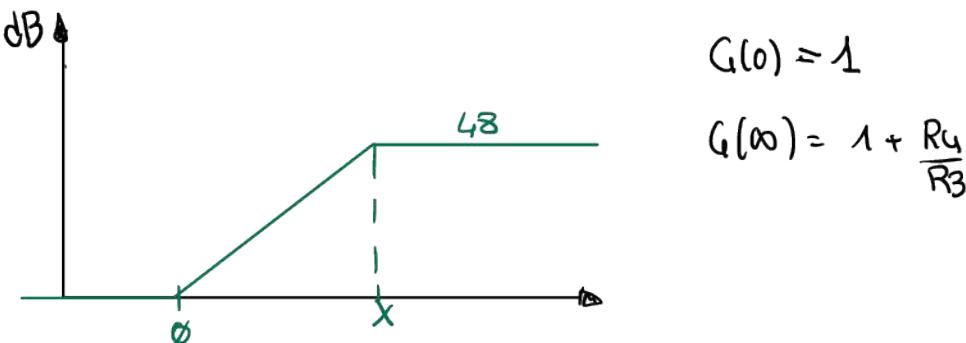
C'è un zzero, poi su capi di R_2 non ho caduta di tensione (terra virtuale) quindi su R_2 non posso correre e neanche su R_1 e R_4 allora $V_{OUT} = V_{IN}$
il guadagno è 1

Andiamo a fiso, su R_2 ho sempre OV quindi nessuna corrente su R_1 e R_2 , sul nodo A ho V_{IN} ma adesso no



$$V_{OUT} = \frac{V_{IN}}{R_3} (R_3 + R_4) = V_{IN} \left(1 + \frac{R_4}{R_3}\right)$$

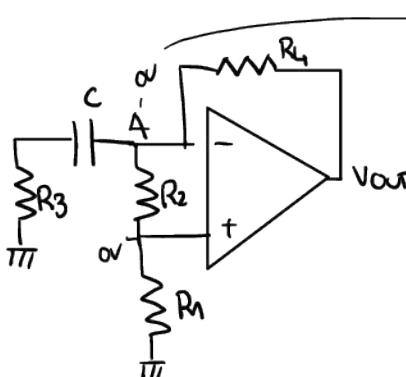
Facciamo il diagramma di Bode



$$G(0) = 1$$

$$G(\infty) = 1 + \frac{R_4}{R_3}$$

Calcoliamo i valori del zero e del polo



ov perché ho terra virtuale e perché su R_1 non può passare corrente dato che ho terra virtuale

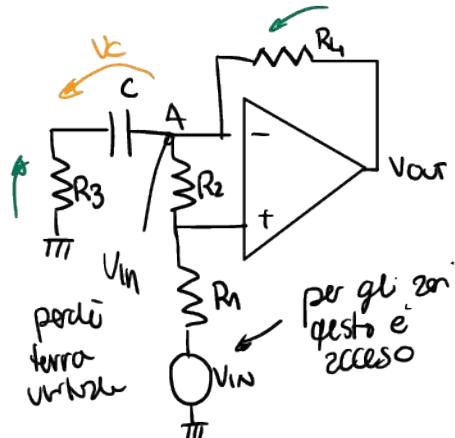
Perciò C vede solo R_3 da un lato e terra dell'altro
 $f_p = \frac{1}{2\pi R_3 C} \approx 160 \text{ KHz}$

Calcoliamo ora lo zero, abbiamo 2 possibilità

1) Prodotto guadagno bendo

$$f_z \cdot G(\infty) = f_p \cdot G(0) \rightarrow f_z = \frac{160 \text{ K} \cdot 1}{68} = 33 \text{ KHz}$$

Oltre con la solita tecnica degli zeri

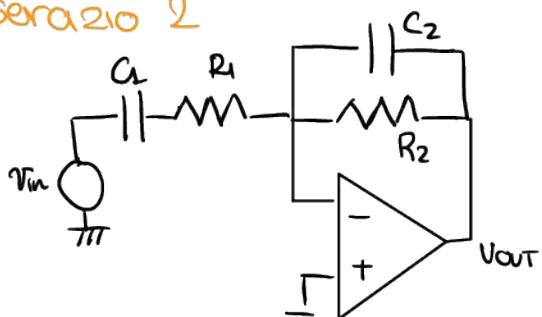


Allora la caduta su V_C deve essere uguale a quella su R_3 e R_4

$$R_{eq} = R_4 + R_3 = 48 \text{ k}\Omega$$

$$f_2 = \frac{1}{2\pi R_{eq} C} = 3,3 \text{ kHz}$$

Esercizio 2



OPAMP ideale

$$R_1 = 1 \text{ k} \quad C_1 = 100 \text{ pF} \quad R_2 = 100 \text{ k} \quad C_2 = 10 \text{ nF}$$

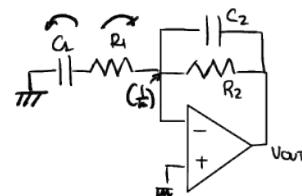
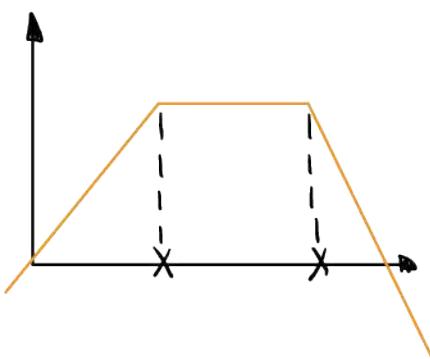
- IN DC

A_1 è un aperto V_{in} non va in uscita \rightarrow guadagno è 0. Allora ho uno zero a $f=0$

- ad alta freq (entrambi i condensatori sono in corto)

$V_{out} = 0$ per causa della terra virtuale

troviamo i poli



Il condensatore C_1 vede solo il resistore R_1

$$f_1 = \frac{1}{2\pi R_1 C_1} = 16 \text{ Hz}$$

Ogni corrente di va su C_2 poi scorre solo su R_2 (per causa della terra virtuale) allora:

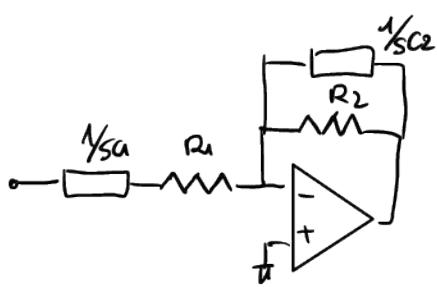
$$f_2 = \frac{1}{2\pi R_2 C_2} = 160 \text{ Hz}$$

f_2 è molto distante da f_1 quindi potremo considerare il guadagno guardando il circuito



Ma non possiamo farlo perché abbiamo ancora lo zero a frequenze nulle, quindi analogamente non possiamo calcolarlo

Allora devo usare l'apice

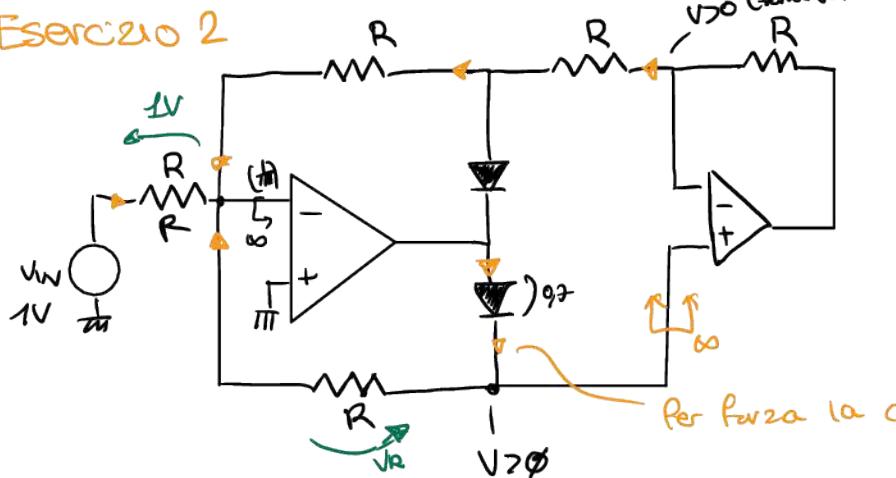


$$V_{OUT} = - \frac{V_{IN}(s)}{\frac{1}{SC_1} + R_2} \left(R_2 // \frac{1}{SC_2} \right)$$

Quando il guadagno è:

$$\begin{aligned} G &= \frac{SC_1}{1 + R_1 SC_1} \left(\frac{R_2}{1 + R_2 SC_2} \right) \\ &= \frac{SC_1 R_2}{(1 + SC_1 R_1)(1 + SC_2 R_2)} \end{aligned}$$

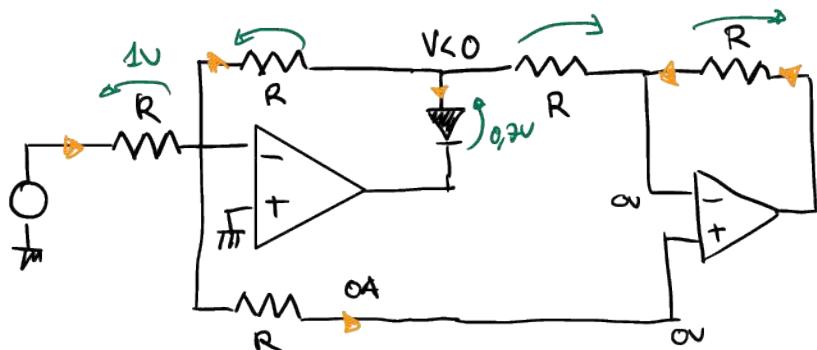
Esercizio 2



Calcolare il valore di V_{OUT} quando $V_{IN} = 1V$

Assumiamo che un diodo sia ON, supponiamo quello sotto

Notiamo che il diodo sotto non può essere ON (guardare corrente al nodo d'ingresso)



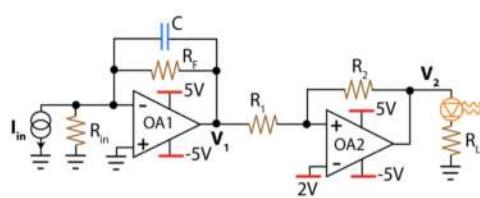
$$I_{IN} = \frac{V_{IN}}{R} \quad \text{quando } V_{IN} > 0$$

$$V_{OUT} = \frac{V_{IN}}{R} \cdot R \rightarrow G = 1$$

Ex. 1

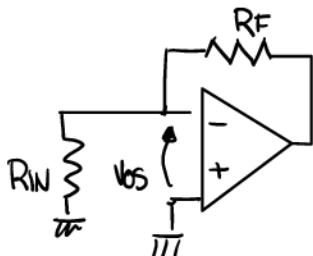
$$\begin{aligned} R_{in} &= 100k\Omega & R_F &= 10k\Omega & C &= 10\mu F & R_1 &= 2k\Omega \\ R_2 &= 20k\Omega & R_L &= 1k\Omega \end{aligned}$$

- Compute the effect of $I_B = 100nA$ and $V_{os} = 3mV$ of OA1 on V_1
- Plot the static curve V_1 vs. V_2
- Compute the minimum amplitude I_{in} (20Hz sinusoidal) to switch on the LED



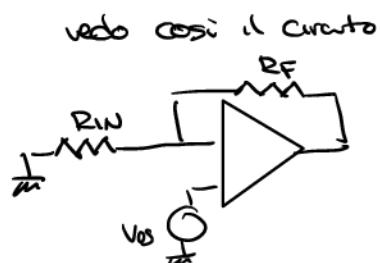
abbiamo 2 opamp il primo ha un feedback negativo il secondo positivo

a) zdrozmo offset, spriamo il generatore con e calcoliamo l'output

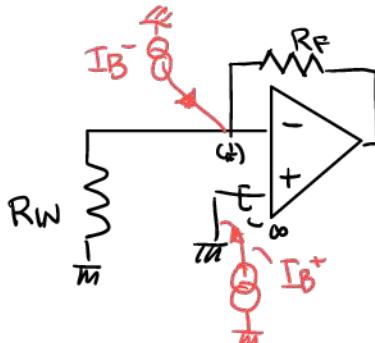


$$\begin{aligned} V_1 &= \pm V_{os} \left(1 + \frac{R_F}{R_N} \right) \\ &= \pm 5,5mV \end{aligned}$$

perché è una variazione statistica e non ha segno



facciamo zdrozmo la stessa cosa per la corrente

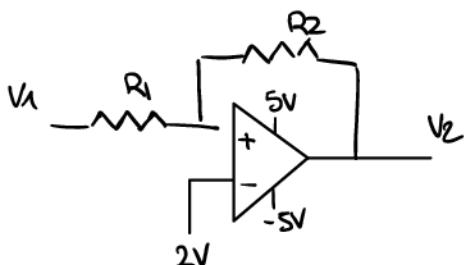


I_{B^-} non ha effetto su V_{out} dato che il pin + ha impedenza infinita

I_{B^+} ha degli effetti su R_N non può scorrere corrente perché terra virtuale, quindi la corrente scorre tutta in R_F .

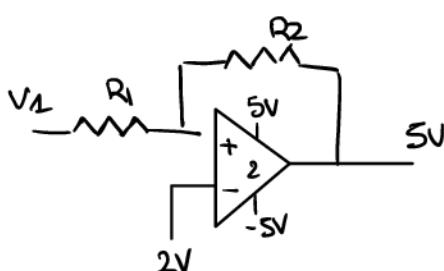
$$V_1 \Big|_{I_{B^-}} = -R_F I_{B^-}$$

b) e zdrozmo considerando il 2° circuito



Supponiamo che è un comparatore perché ha un feedback negativo

Supponiamo $V_2 = SV$



può essere solo se $V_2^+ > V_2^-$

noi supponiamo che

$$V_2^- = 2V$$

proveremo a scrivere un eq delle leggi V_2^+ all'ingresso

$$V_2^+ = \frac{SV \cdot R_1}{R_1 + R_2} + \frac{V_1 \cdot R_2}{R_1 + R_2} > 2 \quad \text{Impiego}$$

perciò ottengo che

$$V_1 > \frac{2V(R_1 + R_2) - SR_1}{R_2} = 1,7V$$

Per tutte le $V_1 > 1,7V$ il nostro output è SV

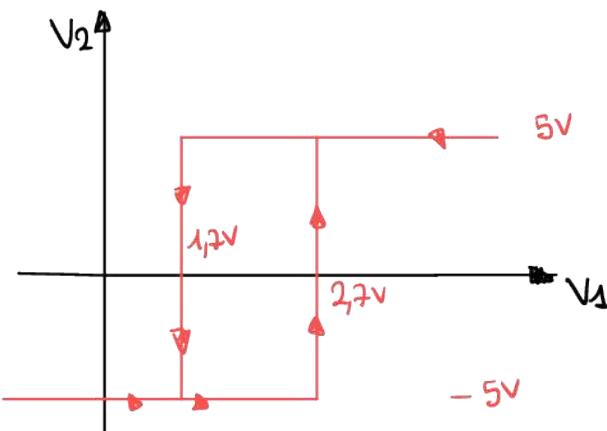
Caso 2) $V_2 = -5V$ allora $V_2^+ < V_2^- = 2V$

$$V_2^+ = -\frac{S R_1}{R_1 + R_2} \rightarrow \frac{V_1 R_2}{R_1 + R_2} < 2V$$

$$V_1 < \frac{2V(R_1 + R_2) + R_1 5V}{R_1} = 2,7V$$

per tutti i valori minori di 2,7V
abbiamo -5V in uscita

Plotiamo il grafico

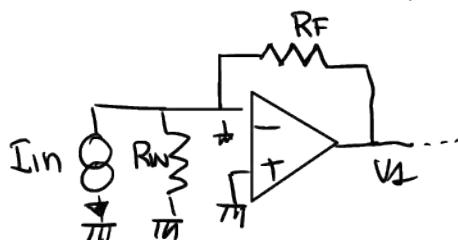


c) Tracce la minima (in @ 20Hz per accendere il led)

(il led è acceso solo con ddp positiva ai suoi capi) perciò vogliamo $V_2 = 5V$

Dobbiamo studiare la prima parte del circuito, iniziamo in DC

DC

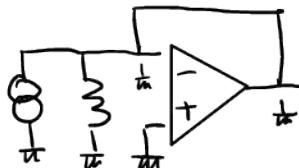


Su R_L non può passare corrente perché terra virtuale

$$V_1 = R_F I_{in}$$

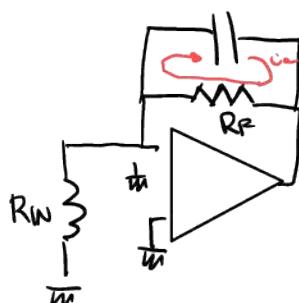
Però il gain a bassa freq è $G(0) = R_F = 10k\Omega$

a frequenza infinita invece



la nostra uscita è cortocircuitata sulla terra virtuale
l'uscita è sempre 0.

Dove esserci un polo nel circuito, spegniamo gli input e computiamo



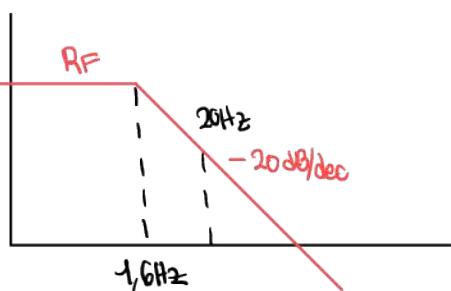
$$R_{eq} = R_F = 10k\Omega$$

$$\text{Il polo è a } \frac{1}{2\pi R_F C} \approx 1,6\text{Hz}$$

Il nostro input è a 20Hz, dobbiamo calcolare il guadagno lì.
Prodotto guadagno benda a stessa

$$G(0) \cdot f_p = G(20\text{Hz}) \cdot 20\text{Hz}$$

$$G(20\text{Hz}) = \frac{G(0) \cdot f_p}{20\text{Hz}} = 800\Omega$$



[2 poli e un
guadagno tenore
concreto]

noi abbiamo bisogno che V_1 sia $> 2,7V$ per avere 5V in uscita, e noi sappiamo che

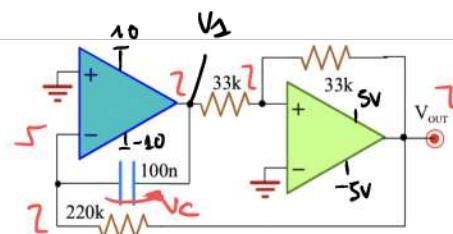
$$V_1 = G \times I_{in}$$

$$\text{Perciò } I_{in} > \frac{V_1}{G} = \frac{2,7}{800} = 3,4 \text{ mA}$$

ESERCIZIO 2

Rail-to-rail blue OpAmp biased at $\pm 10V$, green OpAmp biased at $\pm 5V$. At $t=0s$, the capacitor is discharged.

- a. Plot all waveforms
- b. Write the equation of output frequency vs. R and compute the value for $R=220k\Omega$



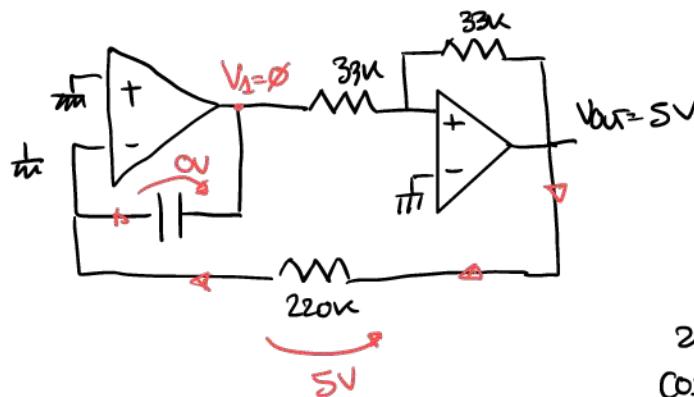
L'averelli feedback è negativo

$\sim e^- Z$ perché entrano con Z sul pin positivo

Analizzando l'andamento vediamo che il meno del primo opamp è sempre a terra virtuale

il 2° op-amp ha un feedback positivo (il + del 2° opamp non è messo a virtual ground)

a) $t=\emptyset$ il condensatore è scarico $\rightarrow V_C = \emptyset$



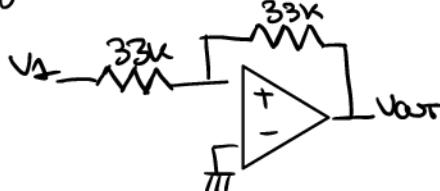
Supposizione $V_{out} = 5V$
(può essere solo 5 o -5V)

Dato che $V_{out} = 5V$ una
corretta pessima per $R=220k\Omega$ e poi la
stessa corretta pessima per il condensatore

Allora V_C va diminuendosi e stesso
cosa succede a V_1 e quindi anche
 V_2 dovrebbe calare

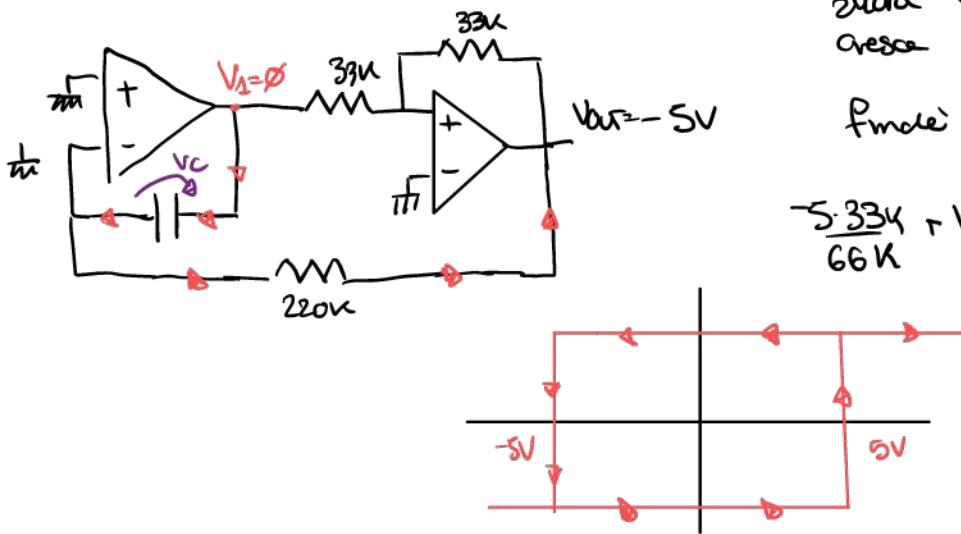
Fino a che ho $V_2^+ < V_2^-$ ho 5V in uscita (V_2^- è sempre 5V)

Collegiamo V_1 con V_2^+



$$\frac{5V \cdot 33k}{66k} + \frac{V_1 \cdot 33k}{66k} = 5V \quad \text{cioè quando } V_1 = -5V$$

quando $V_{out} = -5V$ ho che

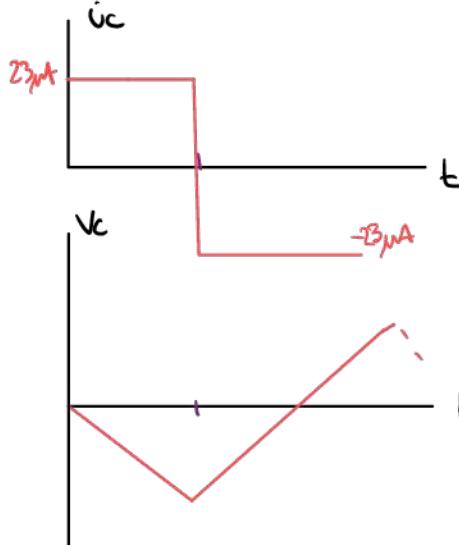


Allora V_C si carica, V_C cresce
aumenta V_1 e V_2

Finalmente ho $V_2^+ > V_2^-$ ho $V_{out} = 5V$

$$-\frac{5 \cdot 33k}{66k} + \frac{V_1 \cdot 33k}{66k} = 5V \rightarrow V_1 = 5V$$

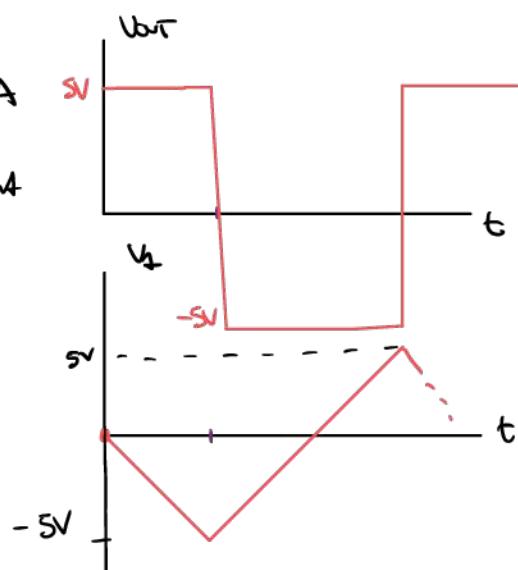
Adesso possiamo plottere le forme d'onda



V_L si muove come V_C .

$$i_{C_1} = \frac{5V}{220k} = 23\mu A$$

$$i_{C_2} = -\frac{5V}{220k} = -23\mu A$$



b) frequenza dell'output in funzione di $R=220k$

$$\frac{\Delta V_C}{\Delta t} = \frac{i_C}{C} \rightarrow \Delta t = 44ms$$

Perciò il periodo totale è $2\Delta t = 88ms$

L'esercizio ci diceva il Δt in funzione della resistenza

$$\Delta t = \frac{\Delta V_C \cdot C}{i_C} = \frac{\Delta V_C \cdot C}{\Delta V_C / R} = 2RC \quad \text{quindi il periodo } T = 2\Delta t = 4RC$$

$$f = \frac{1}{T} = \frac{1}{4RC}$$

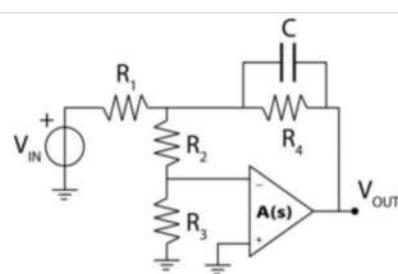
$$\text{Se } R = 220k \quad f = 11,4 \text{ Hz}$$

Così consideriamo solo mezzo periodo, da -5 a 0 o da 0 a 5V, è metà periodo perché interva da -5 a 5V

ESEMPIO 3

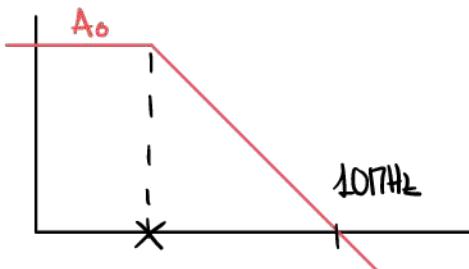
Compensated OpAmp: $A_0=120dB$, $GBWP=10MHz$, $I_B=10nA$, $VOS=5mV$. $R_1=47k\Omega$, $R_2=33k\Omega$, $R_3=22k\Omega$, $R_4=680k\Omega$, $C=330pF$.

- Plot the real $v_{out}(f)/v_{in}(f)$ gain and comment stability.
- Compute the output static errors due to the OpAmp.



è un OPamp compensato quindi ha solo un polo prima del attraversamento dell'asse.

$$A_0 = 120 dB = 10^6 \quad GBWP = 10MHz$$

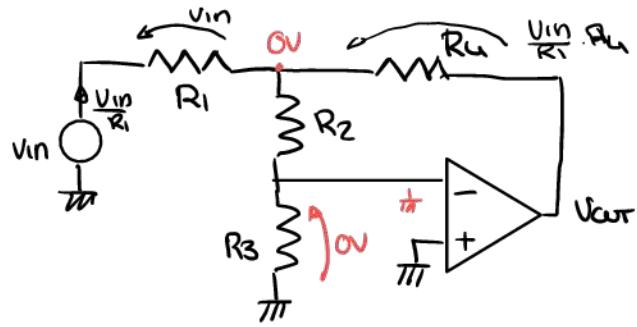


Abbiamo anche offset sia di tensore che di corrente

- Disegnare V_{out}/v_{in} e vedere se è stabile

PARTIAMO SINDICANDO L'OPAMP CON GUADAGNO IDEALE $GBWP = 10$

e studiamo in DC



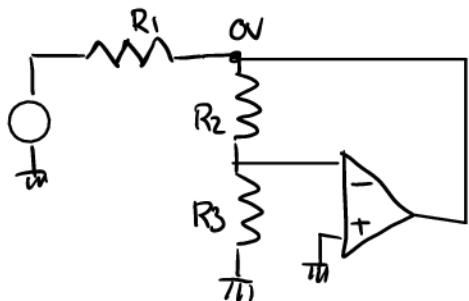
Su R_3 non può passare corrente se è virtuale
grado. Allora rende su R_2 passa corrente

Allora seppiamo che

$$V_{\text{out}} = -\frac{V_{\text{in}} \cdot R_4}{R_1}$$

$$G(0) = -\frac{R_4}{R_1} = -14,5$$

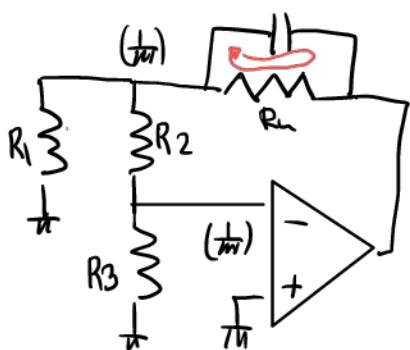
A $f=0$ condensatori sono un corto



Allora il $G(0) = 8$ V

da questo capiamo che il guadagno ha un polo

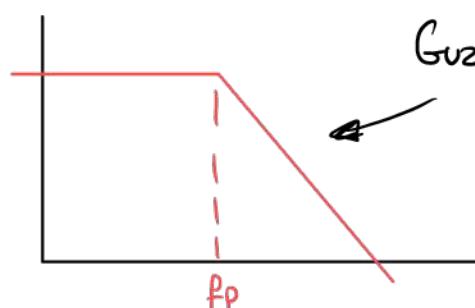
Calcoliamo il polo del guadagno



Non può passare corrente su R_1 o R_2 , R_3 perché terra virtuale.

Allora il polo è solo dato da R_4

$$f_p = \frac{1}{2\pi R_4 C} = 709 \text{ Hz}$$



Guadagno ideale

Ma noi vogliamo plottere il guadagno reale

$$G_{\text{real}} = \begin{cases} G_{\text{ID}} & \text{quando } G_{\text{loop}} \gg 1 \\ G_{\text{ID}} \cdot G_{\text{loop}} & \text{quando } G_{\text{loop}} \ll 1 \end{cases}$$

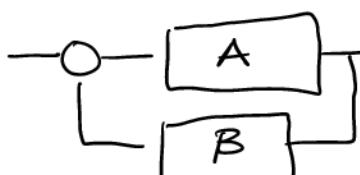
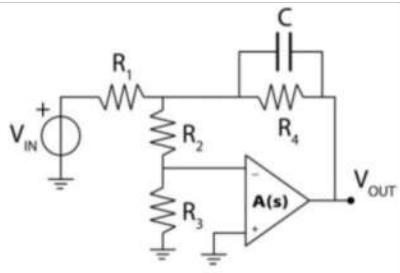
14.10.2021

2h

Calcoliamo G_{loop}

Compensated OpAmp: $A_0=120 \text{ dB}$,
 $\text{GBWP}=10 \text{ MHz}$, $I_B=10 \text{ nA}$, $V_{\text{OS}}=5 \text{ mV}$,
 $R_1=47 \text{ k}\Omega$, $R_2=33 \text{ k}\Omega$, $R_3=22 \text{ k}\Omega$, $R_4=680 \text{ k}\Omega$,
 $C=330 \text{ pF}$.

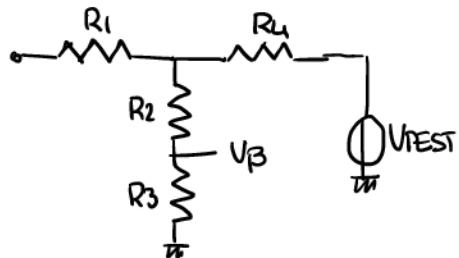
- Plot the real $v_{\text{out}}(f)/v_{\text{in}}(f)$ gain and comment stability.
- Compute the output static errors due to the OpAmp.



consideriamo l'opamp come A
e il resto come beta.

Nei conosciamo più o meno il valore di $A(s)$

Calcolo β in DC



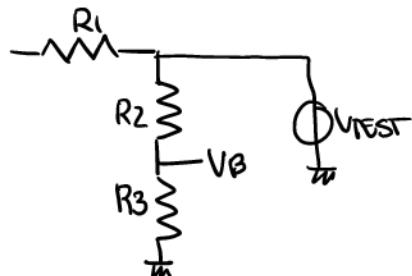
$$\beta = \frac{V_B}{U_{REFST}}$$

$$\beta(0) = \frac{(R_1/(R_2+R_3))}{(R_1/(R_2+R_3))+R_4} \cdot \frac{R_3}{R_2+R_3}$$

$$= 0,0144$$

$$\text{Perciò } \frac{1}{\beta} = 694$$

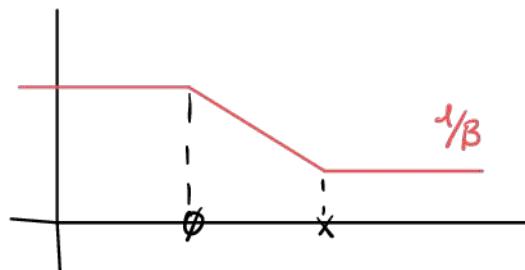
Calcolo β a ∞



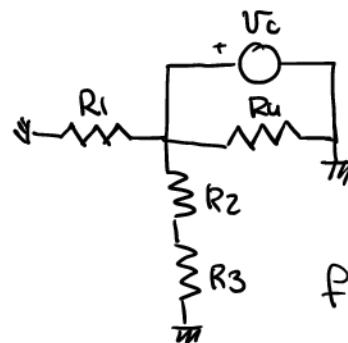
$$\beta(\infty) = \frac{R_3}{R_2+R_3} = 0,6$$

$$\frac{1}{\beta}(\infty) = 2,5$$

Perciò abbiamo che



f_P :



$$R_{eq} = R_4 || R_1 || (R_2 + R_3)$$

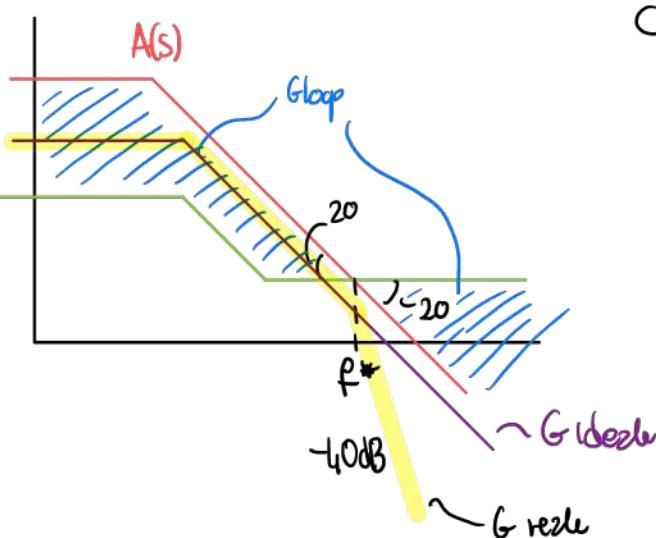
$$f_{PB} = \frac{1}{2\pi R_{eq} C}$$

$$= 19,7 \text{ KHz}$$

La frequenza dello zero la possiamo ricavare da Bode facendo il prodotto guadagno banda

$$\frac{f_2}{\beta(0)} = \frac{f_P}{\beta(\infty)} \rightarrow f_2 = 709 \text{ Hz}$$

Plotto il loop reale



Circuito stabile 20-20

f^* frequenza quando $G_{loop} = 1$

$$f^* \cdot \frac{1}{\beta(\infty)} = GBWP = 4 \text{ MHz}$$

Grecale cosa perché

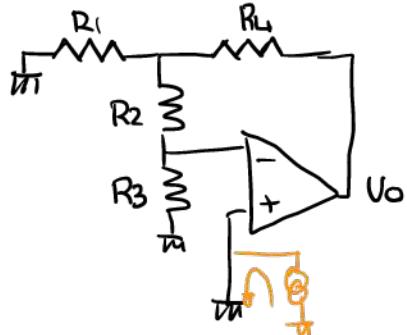
$$\text{Grecale} = G_{loop} G_{ideal}$$

$$= -20 \cdot -20 = -40$$

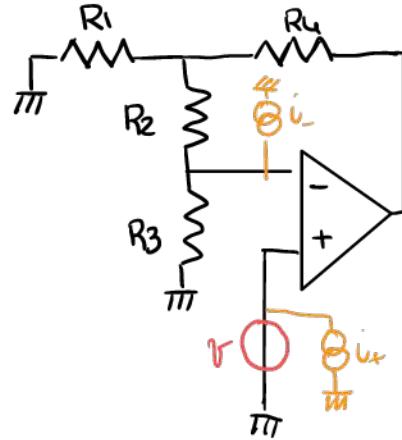
PUNTO b) Calcolare gli errori statici quindi in DC

$$V_{OS} = 5 \text{ nV} \quad I_B = 10 \text{ nA}$$

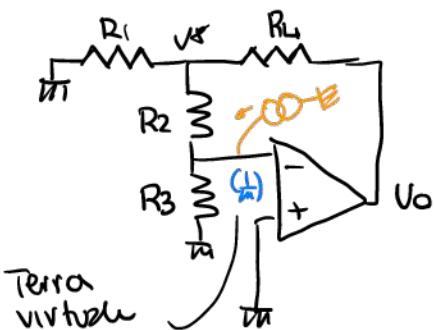
Iniziamo studiando i_{B+}



$$U_o = \emptyset \text{ non ha effetto}$$



Siamo a studio i_{B-}



$$V^* = I_{B^-} \cdot R_2$$

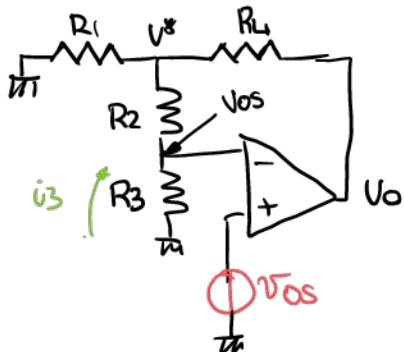
$$-\frac{V^*}{R_1} + I_{B^-} = -\frac{V_{out}}{R_4}$$

perciò

$$-\frac{I_{B^-} R_2 + I_{B^-}}{R_1} = -\frac{V_{out} + I_{B^-} R_2}{R_4} \rightarrow V_{out} = -11.9 \text{ nV}$$

controllare

Studio V_{OS}



Sappiamo che $V^+ = U_o$, allora $V^- = V_{OS}$ che in pratica connesso su R_3 che è uguale a R_2 , perciò V^* è:

$$\frac{V^* - V_{OS}}{R_L} = \frac{V_{OS}}{R_3} \rightarrow V^* = V_{OS} \left(1 + \frac{R_2}{R_3} \right)$$

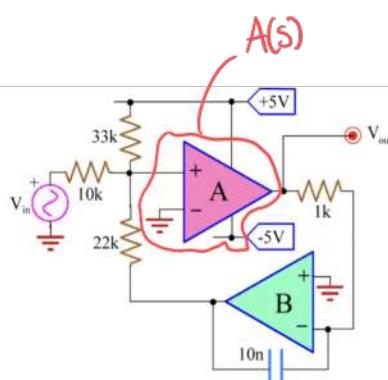
$$\frac{V^*}{R_1} + \frac{V^* - V_{OS}}{R_2} = \frac{V_{out} - V^*}{R_4} \quad \Delta V_{OS} = \pm 348 \text{ mV}$$

ESEMPIO 2

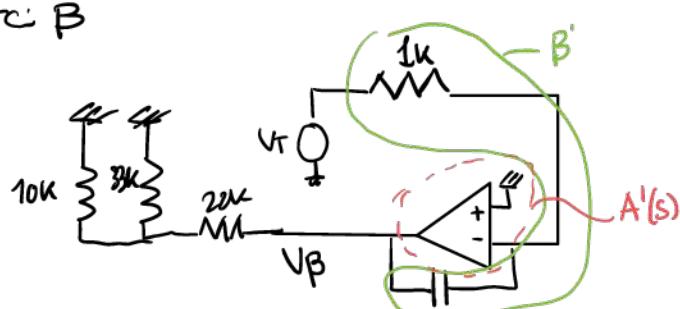
Ex. 2

OpAmps with $A_0=100 \text{ dB}$ and $\text{GBWP}=50 \text{ MHz}$.

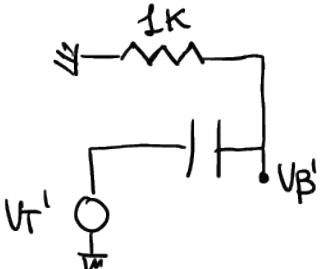
- Check the stability of the stage, when both OpAmps are considered real.
- Plot the ideal and the real $V_{out}(f)/V_{in}(f)$ gains.
- Propose a way to compensate the stage if needed.



Dobbiamo calcolare B



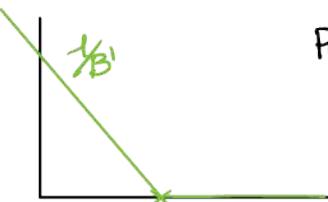
Adesso abbiamo un nuovo β , calcoliamo β' $\beta' = V_{P'}/V_I$



$$\beta'(0) = \infty \quad \frac{1}{\beta'(0)} = 0$$

$$\beta'(\infty) = 1 \quad \frac{1}{\beta'(\infty)} = 1$$

Il diagramma di Bode di $\frac{1}{\beta'}$ è

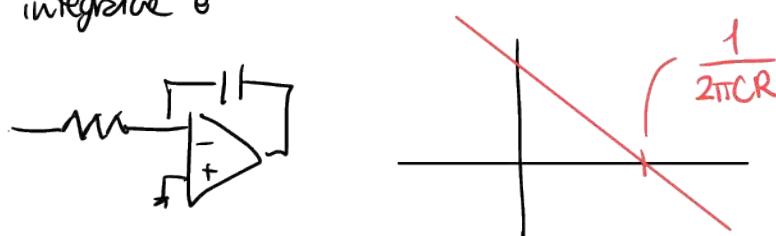


Perciò ho un polo

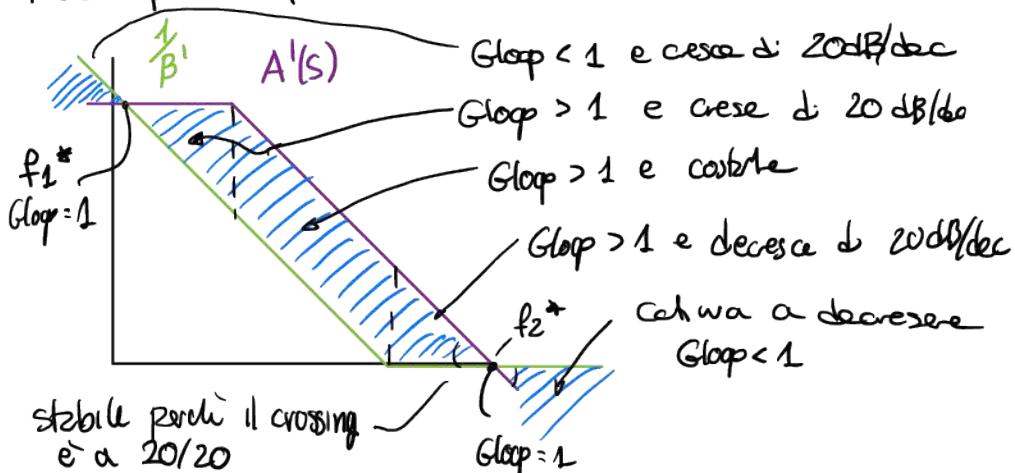
$$R_{eq} = 1K$$

Perciò il polo di β è $f_{PP\beta} = \frac{1}{2\pi C R_{eq}} = 15,9 \text{ kHz}$

La parte del circuito che ho visto è un integratore e sono i Girelle di un integratore o



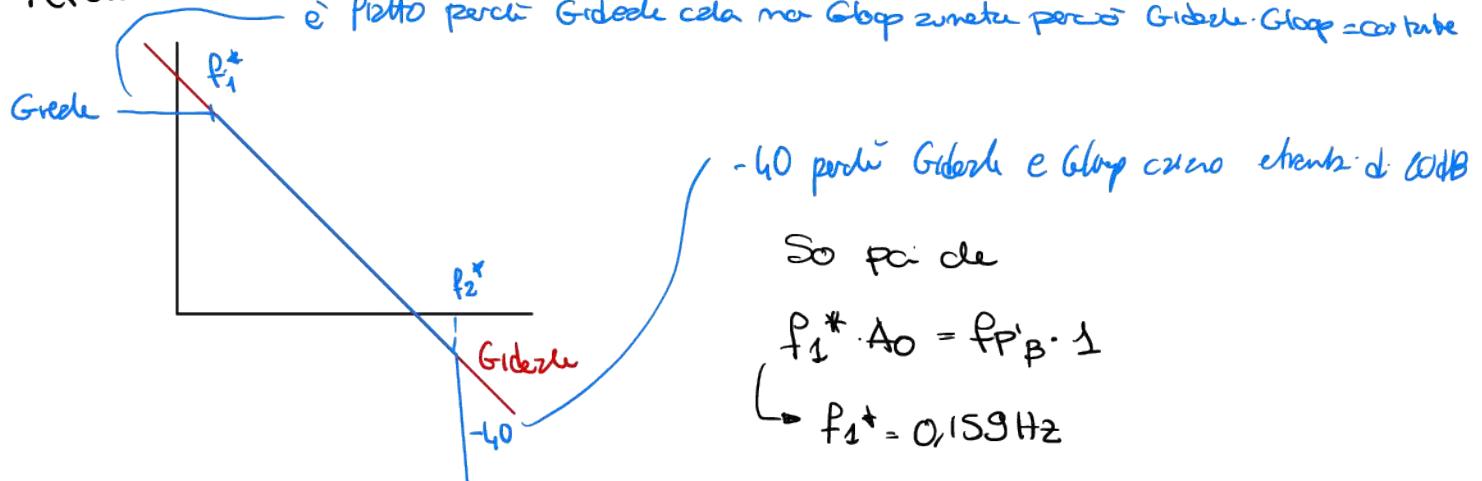
Perciò posso plottere il Girelle di questa parte del circuito



stabile perché il crossing è a 20/20

Perciò

è platto perché Girelle c'è ma Gloop zera perciò Girelle · Gloop = costante



-40 perché Girelle e Gloop zero entro d 10dB

Se faccio

$$f_1^* \cdot A_0 = f_{PP\beta} \cdot 1$$

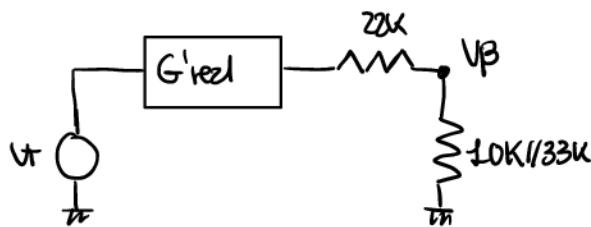
$$\rightarrow f_1^* = 0,159 \text{ Hz}$$

e so anche che $f_2^* = GBWP = 50 \text{ MHz}$

Dato che prima di f_1^* e dopo f_2^* il girelle è < 1 non ho Girelle lì ma solo tra f_1^* e f_2^*

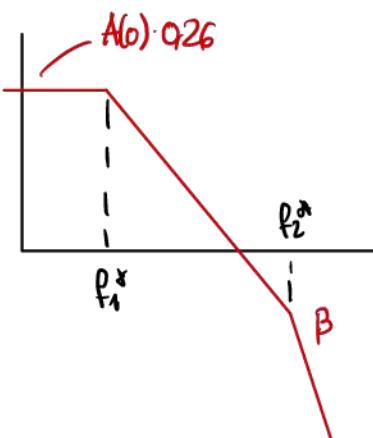
Credo sia che $Gloop < 1$ perché $A(s)$ sta sotto $\frac{1}{\beta'}$

Torniamo al calcolo di β (il primo)



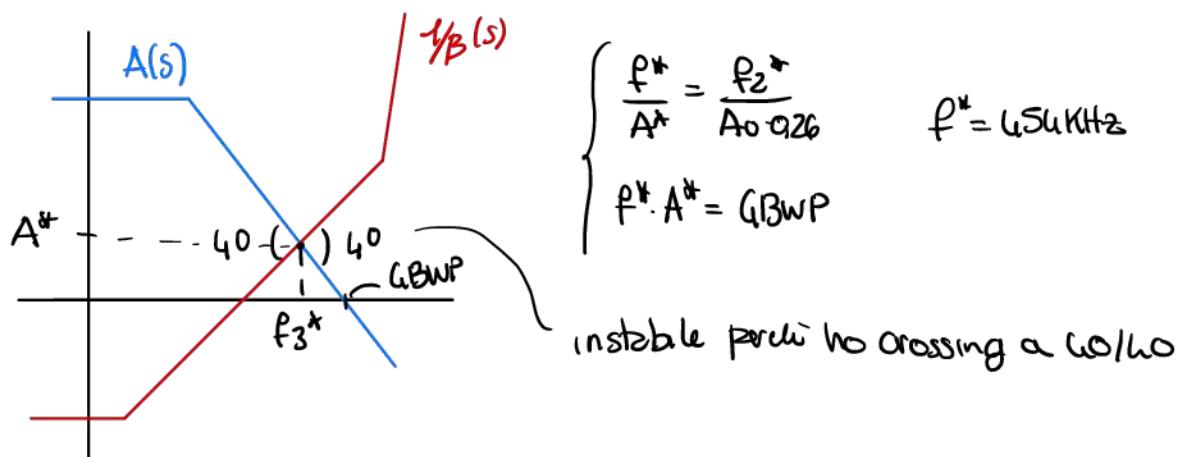
$$\beta = G'real \cdot \frac{10k/33k}{22k + 10k/33k} = 0,26$$

Perciò β è



Cioè è soltanto il G'real di prima attenuato

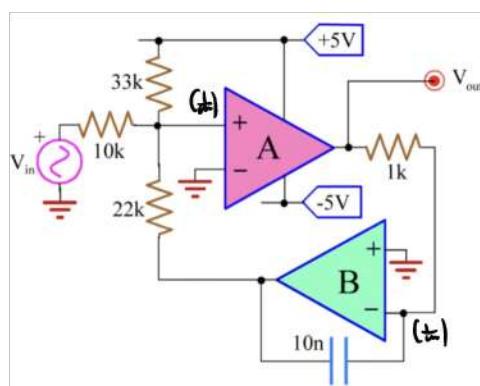
Adesso plotiamo Y_B e cerchiamo la stabilità



PUNTO b)

Disegnare i guadagni reali e ideali.
Partiamo dall'ideale

$\frac{V_{out}}{V_{in}}(s)$

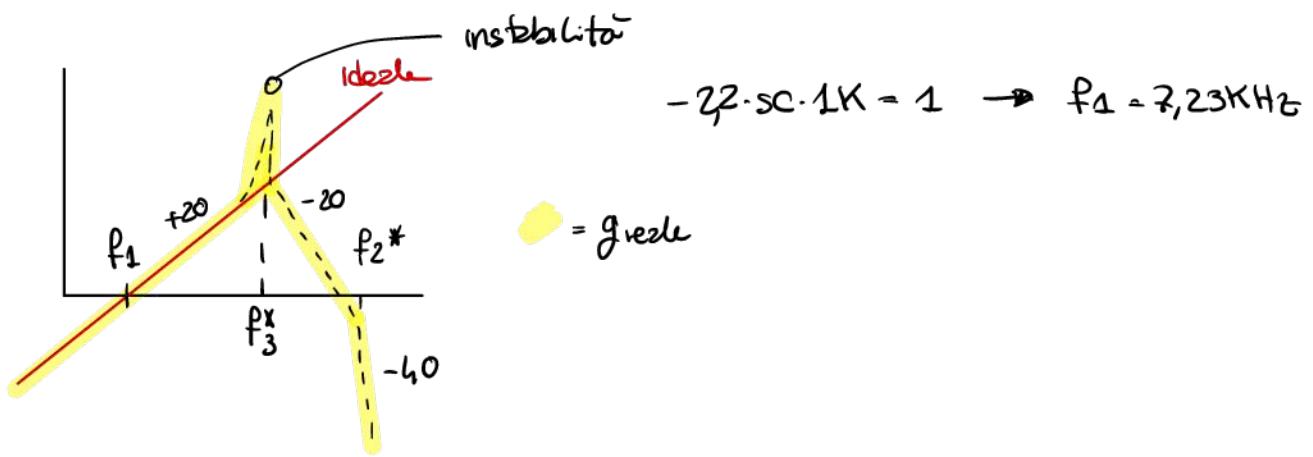


$$-\frac{V_{in}}{10k} \cdot 22k = V_B = -2,2V_N$$

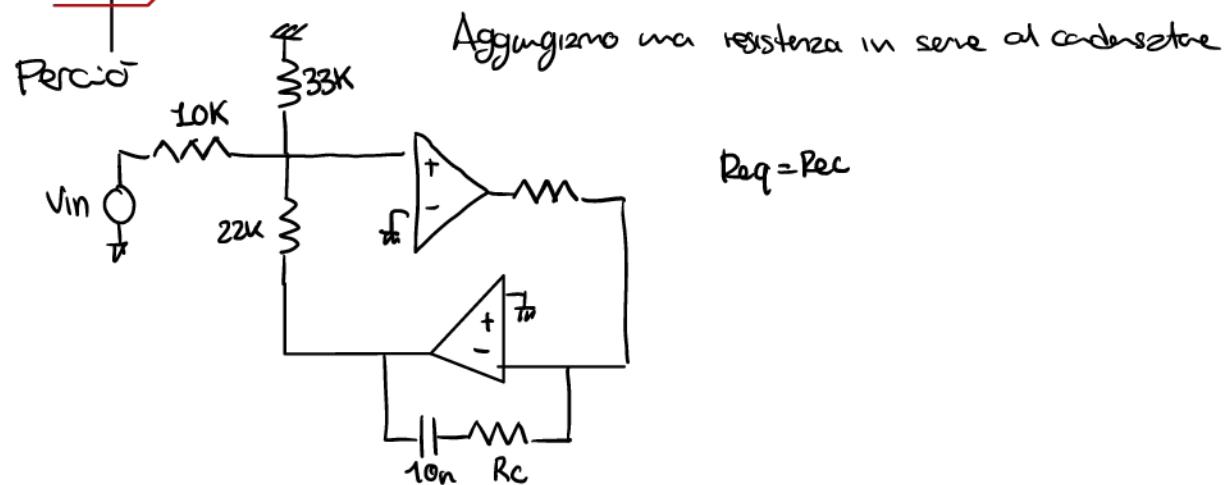
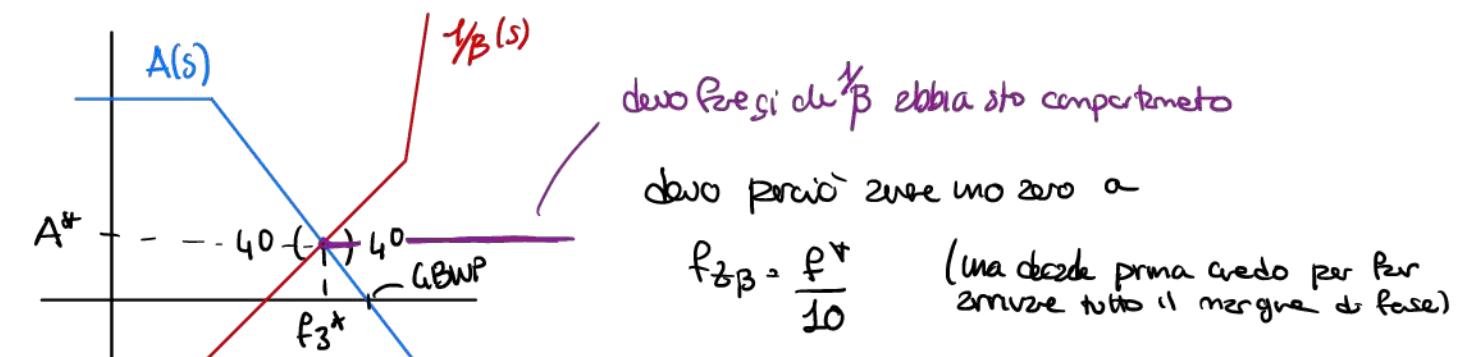
$$CC = \frac{V_B}{1/SC}$$

$$V_{out} = CC \cdot 1K = -2,2V_N \cdot SC \cdot 1K$$

Perciò il circuito totale è un devidore



PUNTO C Compensazione 10 stage



Perciò B' è:

V_T

R_c

C_c

V_B'

$1k$

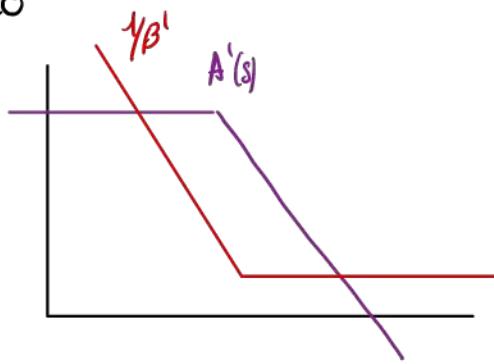
$$B'(0) = 0 \quad \frac{1}{B'(0)} = \infty$$

$$B'(\infty) = \frac{1K}{1K + R_c} \quad \frac{1}{B'(\infty)} = \frac{1K + R_c}{1K}$$

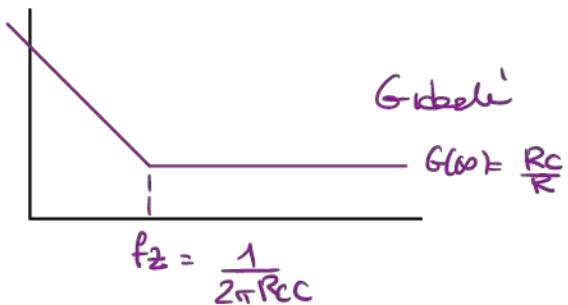
Perciò il grafico di Y_B' è



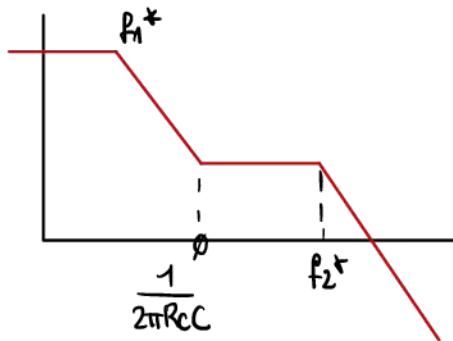
Perciò



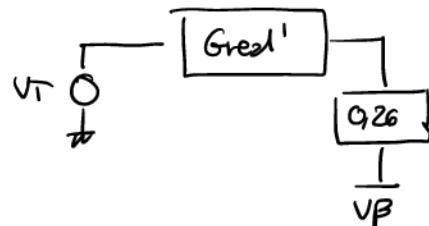
Perciò il gain totale sarà (non c'è più un integratore e basta)



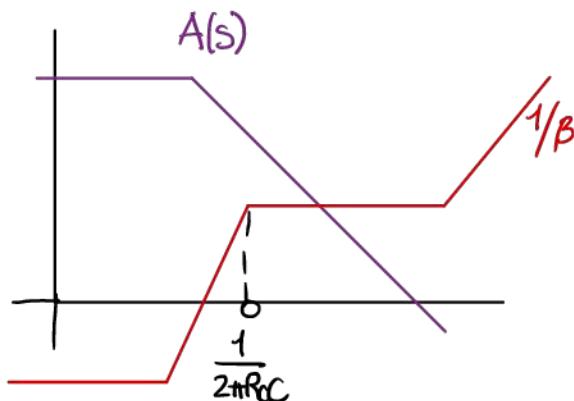
Perciò il rezle è



Il β totale è dato da



Perciò il totale sarà



Dobbiamo fare in modo di mettere lo zero
zero uno zero prima di f^*

$$f_2 = \frac{f_3^*}{10} = \frac{1}{2\pi R_C C} \rightarrow R_C = 350 \Omega$$

il nuovo circuito ha da

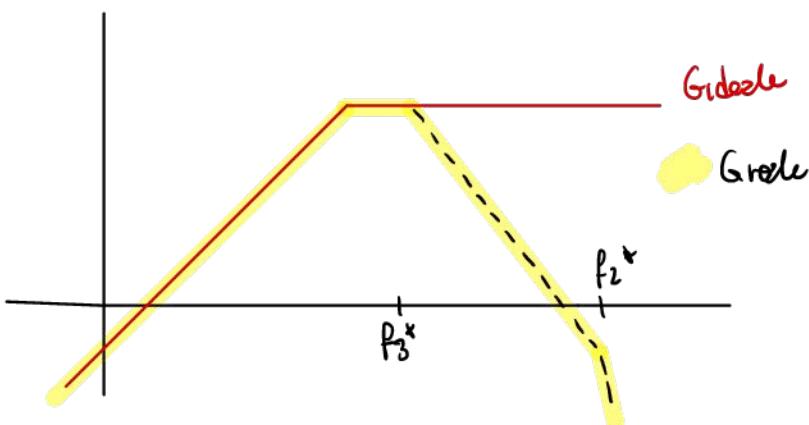
$$V_B = -V_{IN} \cdot \frac{22k}{10k} = -2,2V_{IN}$$

$$\underline{\text{DC}} \quad G_{debole} = \emptyset$$

$$\underline{\infty} \quad G_{debole} = \frac{1k}{350}$$

$$f_p = \frac{1}{2\pi 10n \cdot 350}$$

Perciò

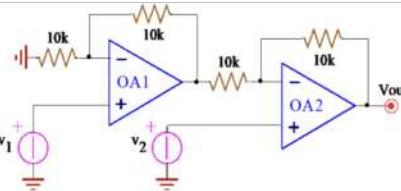


ESERCIZIO 3

Ex. 3

OpAmps: A₀=100dB, GBWP=10MHz, and 1nV/√Hz noise.

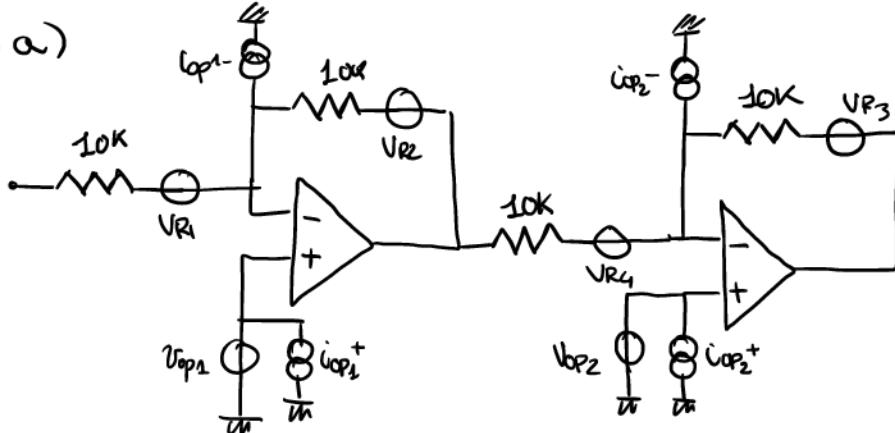
- a. Neglecting any frequency dependence, compute the equivalent current and voltage noise densities at DC for both the inputs



$$\frac{\langle i_n \rangle^2}{\Delta f} = 1 \text{ pA}/\sqrt{\text{Hz}}$$

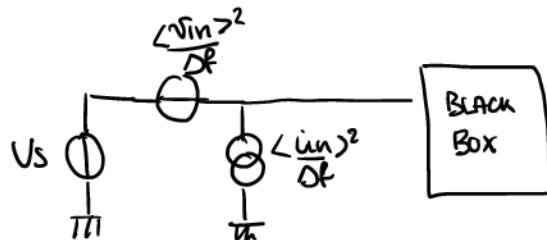
$$\frac{\langle v_n \rangle^2}{\Delta f} = 1 \text{ nV}/\sqrt{\text{Hz}}$$

PUNTO a)



Voglio fare sì che

$$4KTR = (13 \text{ nV}/\sqrt{\text{Hz}})^2$$



Perfino calcolando l'effetto della tensione

$$\begin{aligned} \frac{\langle v_{out} \rangle^2}{\Delta f} &= V_{op_1} \left(1 + \frac{R_2}{R_1}\right)^2 \cdot \left(\frac{R_3}{R_4}\right)^2 + i_{op_1}^+ \cdot \Delta f + V_{R1} \left(\frac{R_2}{R_1}\right)^2 \cdot \left(\frac{R_3}{R_4}\right)^2 + V_{R2} \left(\frac{R_3}{R_4}\right)^2 + i_{op_1}^- R_2^2 \left(\frac{R_3}{R_4}\right)^2 \\ &+ V_{R4} \left(\frac{R_3}{R_4}\right)^2 + V_{op_2} \left(1 + \frac{R_3}{R_4}\right)^2 + Q R_3^2 + V_{R3} = (30 \text{ nV}/\sqrt{\text{Hz}})^2 \end{aligned}$$

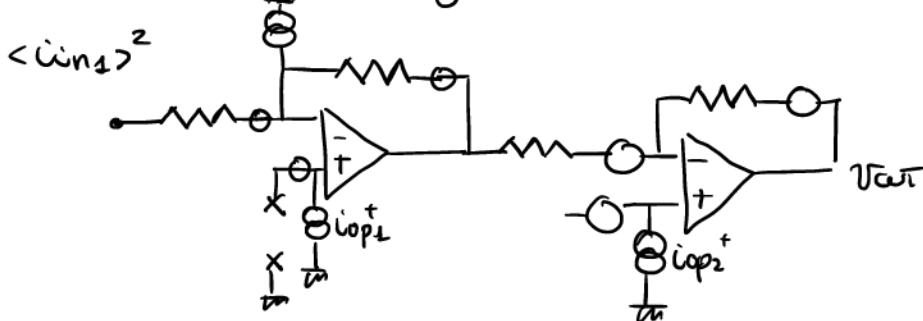
seppiamo che l'output dato da un solo gen di input è

$$V_{out} = V_{in_1} \left(1 + \frac{R_2}{R_1}\right)^2 \left(\frac{R_3}{R_4}\right)^2 = \left(\frac{30 \text{ nV}}{\sqrt{\text{Hz}}}\right)^2 \xrightarrow{\text{Impiego}} \text{Poi trovo } V_{in_1} = \left(\frac{14,8 \text{ nV}}{\sqrt{\text{Hz}}}\right)^2$$

posso fare la stessa cosa anche mettendola su V_{in_2}

$$V_{out} = V_{in_2} \left(1 + \frac{R_3}{R_4}\right)^2 = \left(\frac{30 \text{ nV}}{\sqrt{\text{Hz}}}\right)^2 = (30 \text{ nV}/\sqrt{\text{Hz}})^2$$

Consideriamo ora il gen di corrente



$$i_{op_1} \cdot (R_\infty)^2 \cdot G^2 = \frac{V_{out}}{V_s}$$

R_{in} infinito

perciò l'errore di corrente totale all'input dell'opamp è uguale a quello dello stesso opamp

$$i_{op_1} = i_{in_1}$$

Stesso discorso vale per l'opamp 2.

21.10.2021

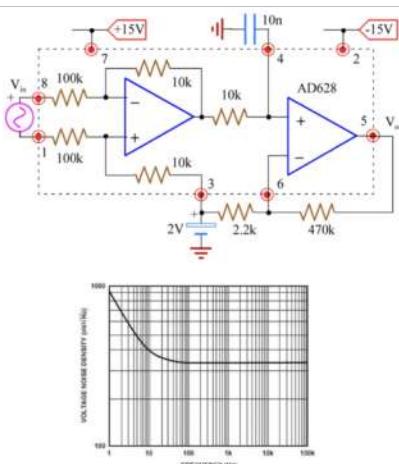
IRIS

5h

Ex. 1

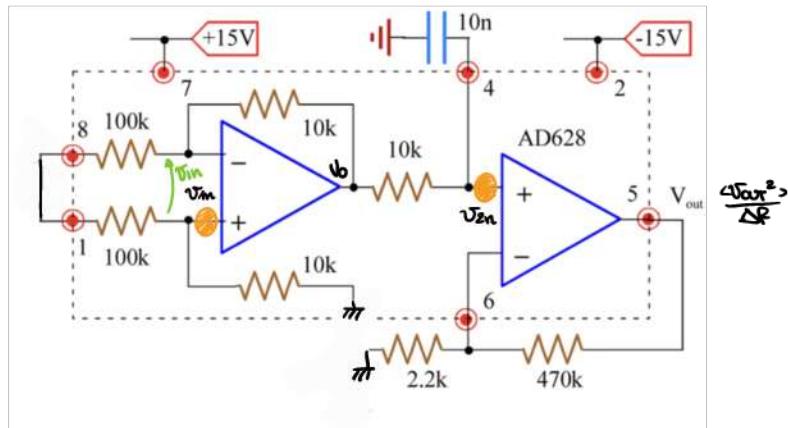
Both OpAmp inside the AD628 integrated circuit provide $A_0=100dB$ and $GBWP=30MHz$ and are characterized by the V_{in} noise shown at the side (do not consider i_{in}).

- a. Estimate the noise effect at the output, due to the $V_{in}^2/\Delta f$ contribution from 100Hz upward.

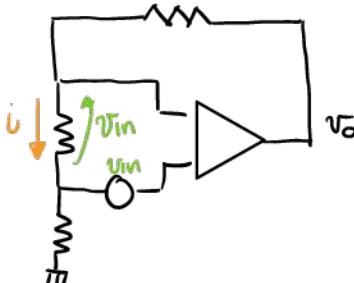


Contributo del rumore
a 100Hz

Sprezziamo l'input e consideriamo le sorgenti del rumore



Calcoliamo la tensione all'output



$$\text{Perciò } G_1 = \frac{V_o}{V_s} = \frac{10k + 200k + 10k}{200k} = \frac{1}{10}$$

Poi ricaviamo

$$G_2 = \frac{V_{out}}{V_s} = 1 + \frac{470k}{2.2k}$$

Abbiamo quindi che

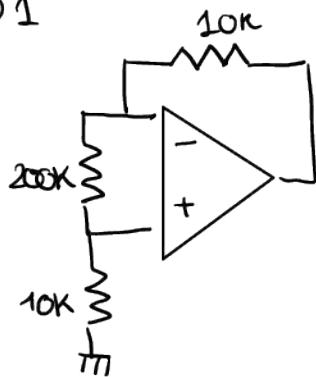
$$\frac{\langle V_{out} \rangle^2}{\Delta f} = \frac{\langle V_{in} \rangle^2}{\Delta f} \cdot G_1^2 \cdot G_2^2 = \left(\frac{73 \mu V}{\sqrt{Hz}} \right)^2$$

Mentre per la seconda compone abbiamo che

$$\frac{\langle V_{out} \rangle^2}{\Delta f} = \frac{\langle V_{in2} \rangle^2}{\Delta f} \cdot G_2^2 = \left(\frac{66 \mu V}{\sqrt{Hz}} \right)^2$$

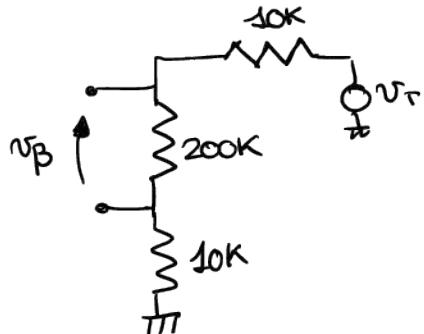
Sappiamo che dobbiamo integrare questo rumore a partire da 100Hz ma dobbiamo vedere fino a che frequenza. Le 2 componenti del rumore avranno andamento in frequenza diverso dato che il secondo rumore è limitato in banda solo dal 2° OPAMP.

• CASO 1



Abbramo $A(s)$, dabbiamo calcolare B

• Calcoliamo B



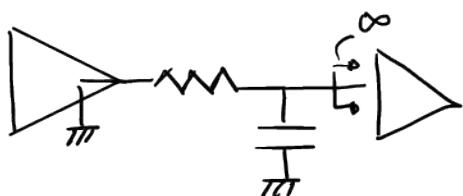
$$\begin{aligned} B &= \frac{v_O}{v_B} = \beta^- - \beta^+ \\ &= \frac{200k + 10k}{200k} - \frac{10k}{220k} \\ &= \frac{10}{11} \end{aligned}$$

Perciò $\frac{1}{B} = \frac{11}{10}$

Con il prodotto guadagno banda per ricevo che

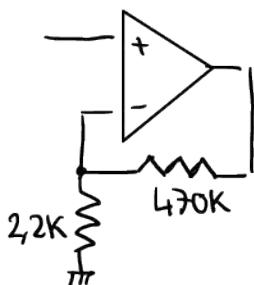
$$\frac{1}{B} \cdot f_1^* = 30\text{MHz} \cdot 1 \rightarrow f_1^* = 27\text{MHz}$$

Abbiamo perciò cerchiando nel circuito



$$f_{RC} = \frac{1}{2\pi RC} = 1,6\text{kHz}$$

Alla parte finale del nostro circuito abbiamo



$$B = \frac{32k}{32k + 470k} \rightarrow \frac{1}{B} = \frac{11}{11}$$

$$\text{Perciò } f_2^* \cdot \frac{1}{B} = 30\text{MHz} \cdot 1 \rightarrow f_2^* = 140\text{kHz}$$

Perciò si ha

$$\left\{ \begin{array}{l} f_1^* = 27\text{MHz} \\ f_{RC} = 1,6\text{kHz} \\ f_2^* = 140\text{kHz} \end{array} \right.$$

La prima componente del rumore vede tutti e 3 i poli la seconda no.

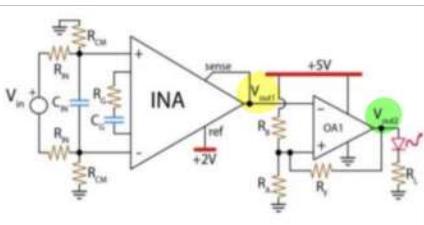
La componente + limitante è data da f_{RC}
perciò noi consideriamo solo questo polo.
per la componente v_{in} del rumore.

Al contrario il 2° rumore v_{in} vede solo il polo f_2^* perciò il rumore totale lo possiamo calcolare come:

$$V_{outRMS} = \sqrt{\left(\frac{73\mu V}{1\text{Hz}}\right) \cdot \frac{1}{2} (1,6\text{kHz} - 100\text{Hz}) + \left(\frac{66\mu V}{1\text{Hz}}\right) \cdot \frac{1}{2} (140\text{kHz} - 100\text{Hz})} = 31\text{nV}$$

Ex. 2

$R_{INA} = 10k\Omega$, $R_{IN} = 220k\Omega$, $R_{CM} = 1M\Omega$, $R_g = 100\Omega$, $R_a = 33k\Omega$, $R_b = 33k\Omega$, $C_{in} = C_g = 100nF$.



2 stage, un INA e un opamp con feedback positivo
(de fa da comparatore)

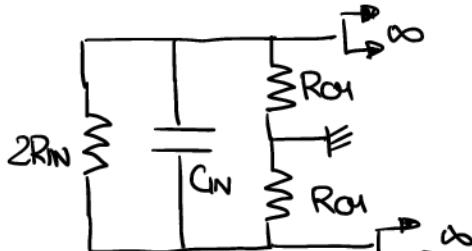
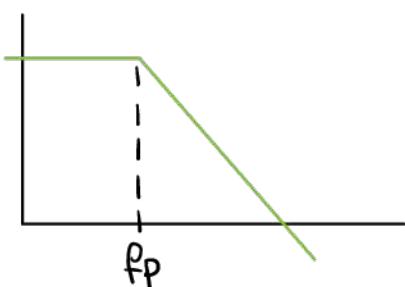
- Plot $V_{out1}(f)/V_{in}(f)$.
- Compute R_f to set $V_{tl} = 1.5V$ and $V_{th} = 3.5V$ and the corresponding V_{in} values to turn on and off the LED at 2 Hz.

Dividiamo il circuito in 2 e da qui calcoliamo i guadagni dei 2 circuiti separati

$$G_{INA} = \frac{V_{INA}}{V_{IN}} = \frac{2R_{CM}}{2R_{IN} + 2R_{IN}} = 0.81 \quad G_{INA_{\infty}} = \emptyset$$

Perché C_{in} diventa un covo e quindi non ha DDP sull'INA.

Però abbiamo che

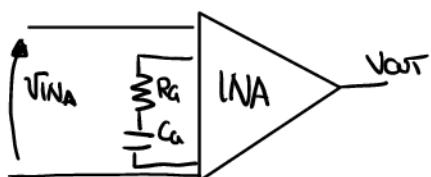


Calcoliamo la frequenza del polo

$$f_{p1} = \frac{1}{2\pi R_{IN} C_{IN}} = \frac{1}{2\pi \cdot 2R_{IN} \cdot C_{IN}} = 360K$$

$$\text{Però } f_{p1} = \frac{1}{2\pi R_{IN} C_{IN}} = 4.4 \text{ Hz}$$

• Seconda parte del circuito



$$G_2 = \frac{1 + 2R_{IN}}{Z_A}$$

$$\underline{\text{IN DC}} \quad Z_A = \infty \Rightarrow G_2 = 1$$

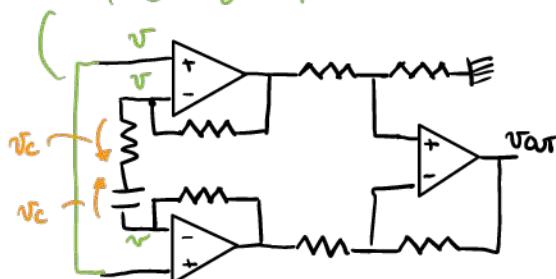
$$\underline{\text{A } \infty} \quad Z_A = R_g \Rightarrow G_2 = 1 + \frac{2R_{IN}}{R_g} = 201$$

Però abbiamo che



Il guadagno è così.
Calcoliamo il polo.

Si spengono gli input

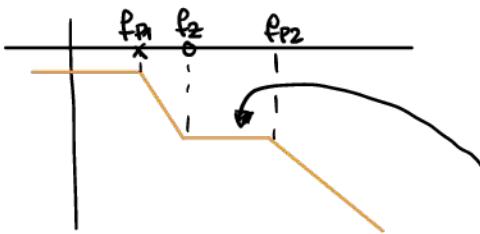


$$f_p = \frac{1}{2\pi R_g C_A} = 16 \text{ KHz}$$

Io zero lo calcoliamo con il prodotto guadagno banda

$$f_B = \frac{f_{p2}}{G_2(\infty)} = \frac{f_{p2}}{G_2(10)} \Rightarrow f_B = 796 \text{ Hz}$$

Seppiamo che il guadagno totale è $G = G_1 \cdot G_2$, quindi moltiplichiamo i 2 diagrammi di Bode

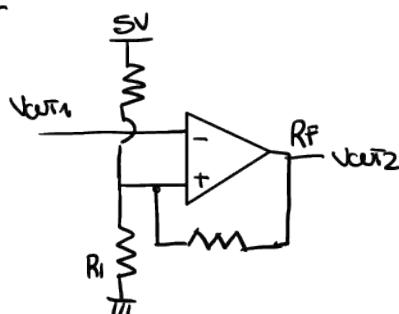


Questo è il grafico della moltiplicazione

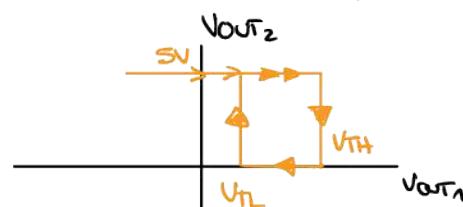
A noi ci interessa il guadagno a medie frequenze

$$G_{HF} = \frac{G(0) \cdot F_{PL}}{f_2} = 900 \text{ A}$$

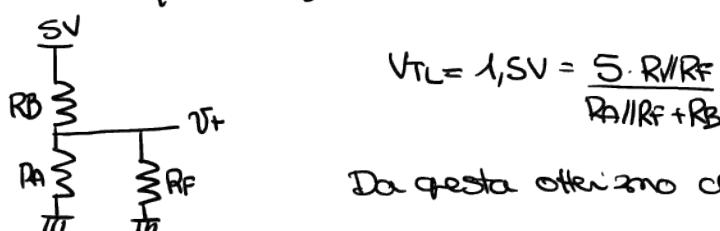
Perciò ora ho che l'output del mio INA è collegato a un circuito di trigger



Dobbiamo scegliere R_F per avere
 $V_{TL} = 1,5V$ e $V_{TH} = 3,5V$



Quindi quando abbiamo V_{TL} l'out2 è a 0

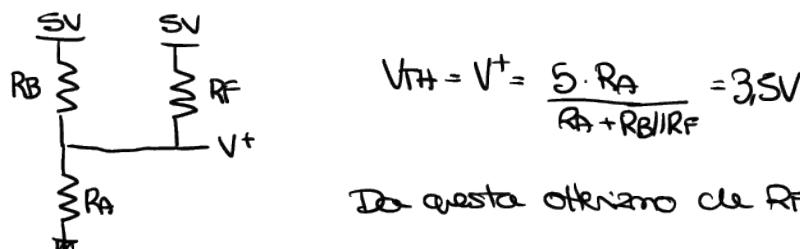


$$V_{TL} = 1,5V = \frac{5 \cdot R_V / R_F}{R_A / R_F + R_B}$$

$$V_{TL} = 1,5V = \frac{5 \cdot R_V / R_F}{R_A / R_F + R_B}$$

$$Da questa otteniamo che R_F = 26,75K\Omega$$

Nel caso d' V_{TH} invece abbiamo che



$$V_{TH} = V^+ = \frac{5 \cdot R_A}{R_A + R_B / R_F} = 3,5V$$

$$Da questa otteniamo che R_F =$$

Forse c'è bestura la formula
 sopra dato da dobbiamo 1
 incognita e 2 eq.

Vogliamo poi avere che il led si accenda a frequenza d' 2Hz



$$U_{ref} = 2V \quad V_{out} = V_{IN} \underbrace{G(2Hz)}_{0,81} + U_{ref}$$

Ne sappiamo che

$V_{TL} = 1,5V$ Perciò la nostra V_{in} deve essere abbastanza bassa da passarla

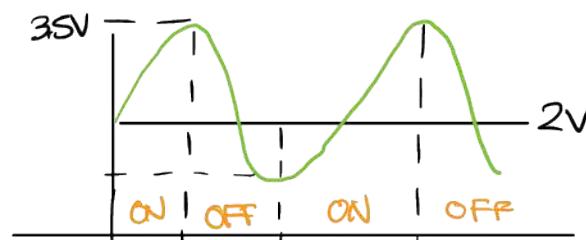
$$V_{TL} = V_{IN} \cdot G(2Hz) + U_{ref}$$

E inoltreabbiamo anche che

$$V_{TH} = 3,5V = V_{IN} \cdot G(2Hz) + U_{ref}$$

Da queste 2 formule troviamo i valori minimi di V_{IN}

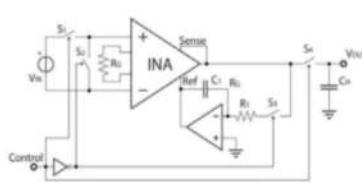
$$\begin{cases} V_{INL} = -0,61V \\ V_{INH} = 1,85V \end{cases}$$



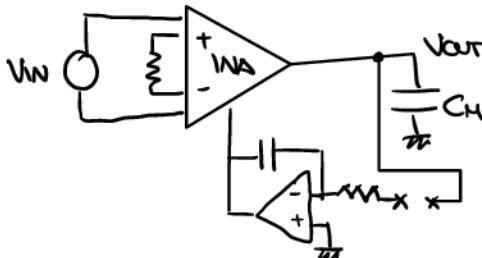
Ex. 3

INA with $RF=22k\Omega$. OpAmp with $GBWP=10MHz$ and $A_0=100dB$, $R_1=1k\Omega$, $R_G=22k\Omega$, $C_1=100nF$, $C_F=10mF$, $V_{OS}=1mV$. Control has CMOS levels. Switches close with low logic signal.

- When $Control=Low$ compute V_{out}/V_{in} at DC.
- Explain the behavior of the system when $Control=High$.
- Describe how operation changes if S_1 , S_3 and S_4 were closed and S_2 left open.

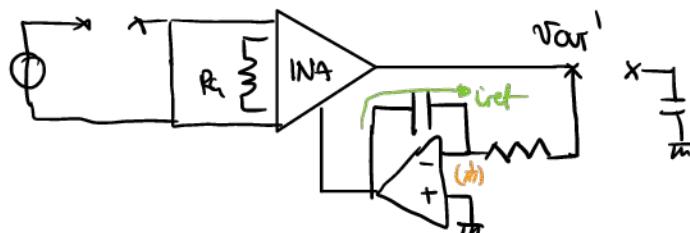


Dobbiamo calcolare V_{out}/V_{in} quando il controllo = Low S_1, S_2 chiusi S_3, S_4 aperti.



$$\frac{V_{out}}{V_{in}} = G_{INA} = 1 + \frac{2RF}{R_G} = 1 + 2 \cdot \frac{22k}{22k} = 3$$

Cosa succede quando control va alto? S_2, S_3 chiusi S_1, S_4 aperti.



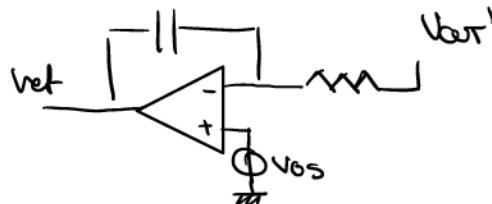
$$\frac{V_{out}'}{V_{in}} = 1$$

Abbiamo un bilancio quando $v_{ctrl} = 0$
ma questo succede solo quando
 $V_{out}' = 0$ e quindi non succede
che $v_{ctrl} = 0$

Questo succede nel caso ideale.

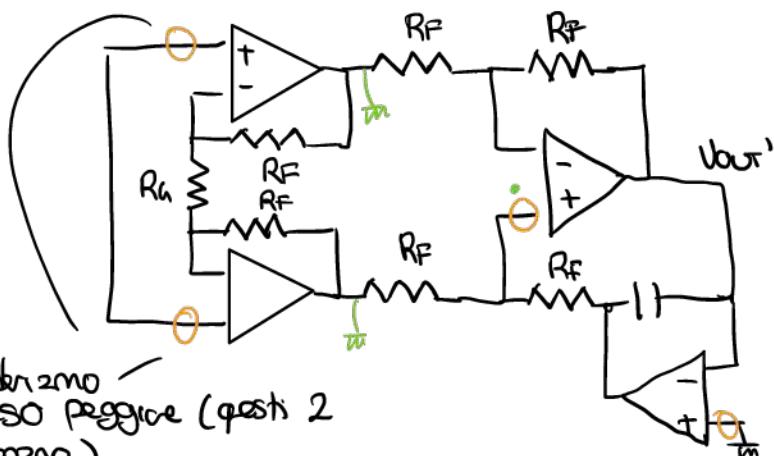
Quando aggiungo le non idealità ho che:

$$V_{BS} = 1mV$$



non abbiamo controllo quando
 $V_{out}' = V_{OS}$ e quindi non succede
che $v_{ctrl} = V_{OS}$.

$$V_{out}' = V_{OS} = V_{in} \cdot G_{INA} + V_{REF} \cdot 1 + \epsilon(V_{BS})$$



Consideriamo il caso peggiore (questi 2 si sommano)

Dobbiamo calcolare l'effetto
di tutti gli offset all'output

$E(V_{OS})$

$$V_{OUT} = V_{OS} + 2V_{OS}G_{INA} + V_{OS}\left(1 + \frac{R_F}{R_P}\right)$$

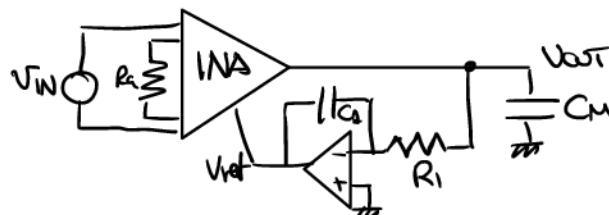
$$= V_{OS} + 6V_{OS} + 2V_{OS} = 9V_{OS} = \pm 9mV$$

Perciò $V_{OS} = V_{REF} \pm E(V_{OS}) \rightarrow V_{REF} = \pm 1mV \mp 9mV = \mp 8mV$

Ci interessa questa tensione perché è quella che "selviamo" sul condensatore
Quando switchiamo ancora il circuito abbiamo un output ...

PUNTO C

S_1, S_3, S_4 chiusi S_2 aperto



Perciò

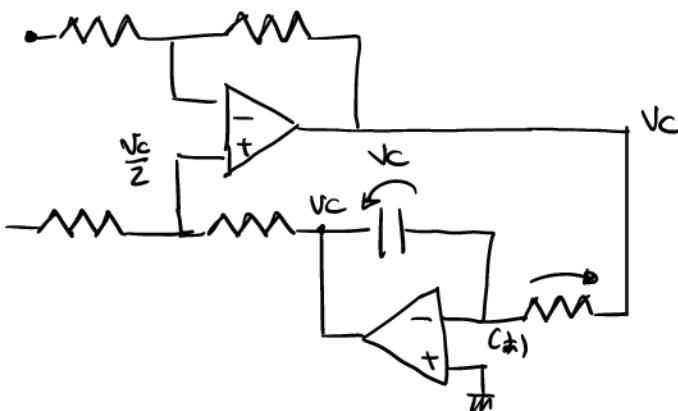
$$V_{OUT} = V_{IN} G_{INA} + V_{ref} = V_{IN} \cdot G_{INA} - V_{ref,DC} \rightarrow$$

Ci calcoliamo il polo del filtro HPF

notiamo che V_{ref} è il contributo a bassa frequenza di V_{ref} perché ha un integratore

$$V_{ref} = -V_{ref,DC} \quad \text{componenti a bassa frequenza di } V_{ref}$$

in pratica sottraggio le componenti a bassa frequenza quindi fa l'effetto di un passabass



$$R_{eq} = \frac{V_c}{I_c} = R_L = 1k\Omega$$

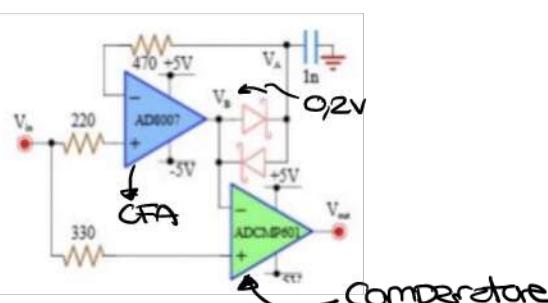
$$f_p = \frac{1}{2\pi R_{eq} C} = 16\text{ kHz}$$

$$C_1 = 100\text{nF}$$

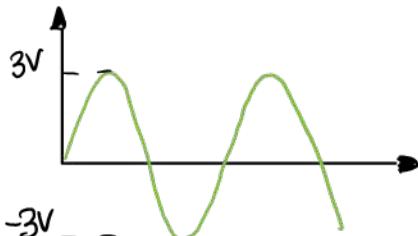
Ex. 4

The circuit employs a comparator, a CFA amplifier and two Schottky diodes. The Vin input is sinusoidal with 3V peak amplitude.

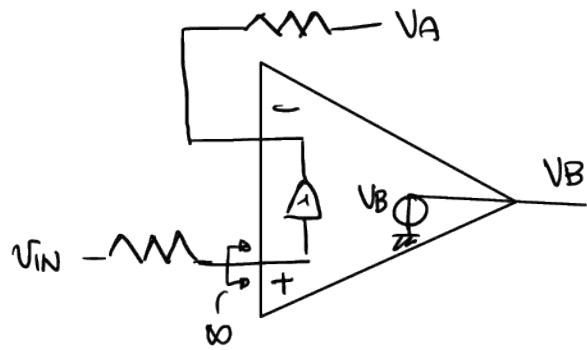
- Plot the VA, VB and Vout waveforms and describe the function of the circuit.



plottere V_A, V_B e V_{out}



Cosa sappiamo sui CFA?

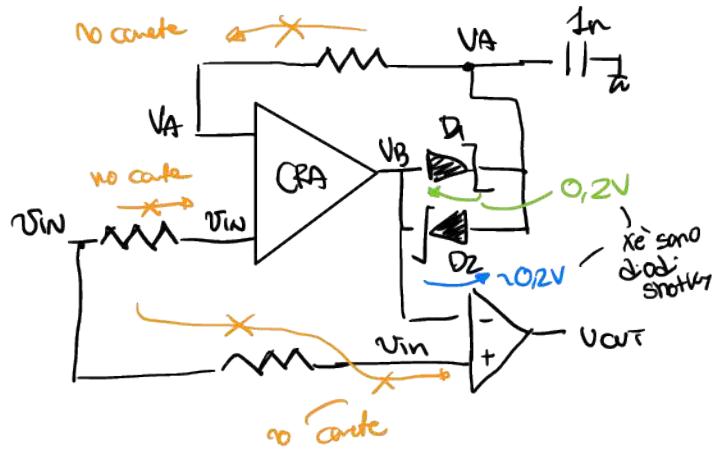


$$V^+ = V^- \text{ perciò c'è il buffer dietro}$$

$$I_o = \emptyset$$

$i^- \neq \emptyset$ può essere dato da l'output del buffer e a bassa impedenza
la corrente i^- è l'errore del nostro sistema
perciò se lo metto in feedback allora
questo farà tendere a 0 questa corrente

Torniamo al circuito



$$V_A = V_{IN}$$

Cosa succede quando V_{IN} diventa?

$$V_{IN} \uparrow \rightarrow V_A \uparrow \text{ e allora}$$

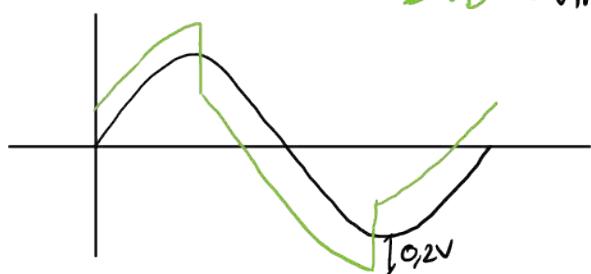
passa corrente su D1 e non su D2

Questo perché $V_A \uparrow$ e quindi la corrente due entra nel condensatore e quindi i passa per D1 allora

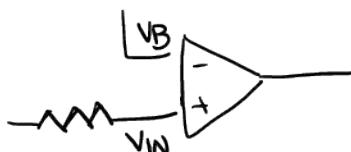
$$V_B = V_A + 0,2V$$

Quando $V_{IN} \downarrow$ $V_A \downarrow$ e quindi la corrente passa per D2 quindi $V_B = V_A - 0,2V$

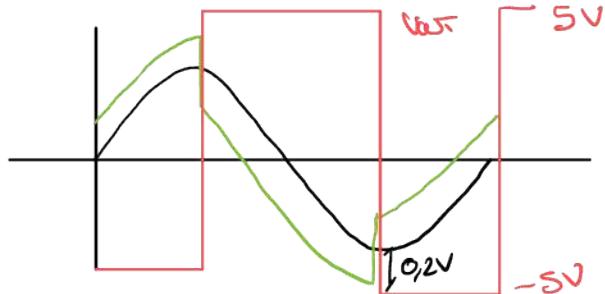
Perciò



Cosa succede al nostro output?



Perciò



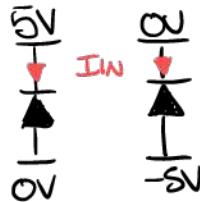
Possiamo dire che c'è un peak detector

Ex. 1

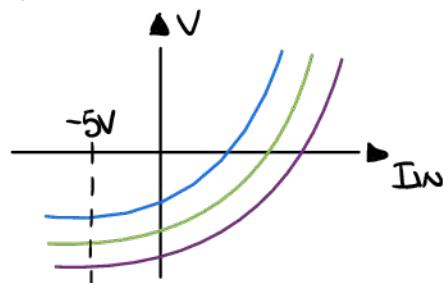
Monitor the laser power emitted by a laser curing device, by means of a photodiode, whose photocurrent I_{IN} must stay in the $10\text{--}70\mu\text{A}$ range, with a nominal value of $40\mu\text{A}$. The photodiode is operated reverse-biased at 5V.

- Provide a V_{out} in the $0\text{--}5\text{V}$ range, proportional to the absolute unbalance away from the nominal value (i.e. 0V @ $40\mu\text{A}$ and $+5\text{V}$ @ $10\mu\text{A}$ and $+5\text{V}$ @ $70\mu\text{A}$).
- Switch on an LED when the photocurrent dose exceeds 2.4mC and reset the measurement every 5min.

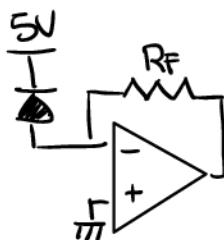
Perciò vogliamo $V_{out} \propto |I_{IN} - 40\mu\text{A}|$



Dobbiamo monitorare la sua corrente

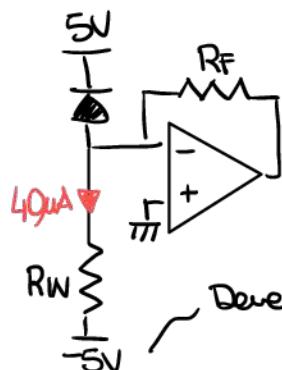


Potrei misurare la corrente su una resistenza, ma poi sarei una caduta di tensione ai capi della resistenza e non più 0V, mi serve una terra virtuale



$$V_1 \propto I_{IN} \quad \text{perciò noi vogliamo che l'uscita sia proporzionale alla } V \propto I_{IN} - 40\mu\text{A}$$

Perciò devo creare un path per la corrente per avere $-40\mu\text{A}$

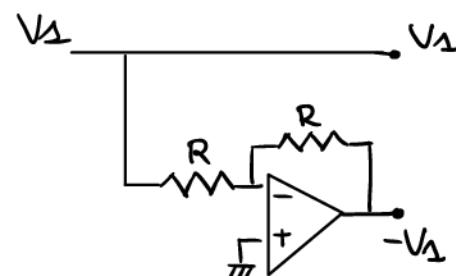


$$V_1 = -R_F \Delta I$$

Però noi vogliamo il modulo della tensione perché nel testo c'è scritto che ho 5V e entrambi gli estremi

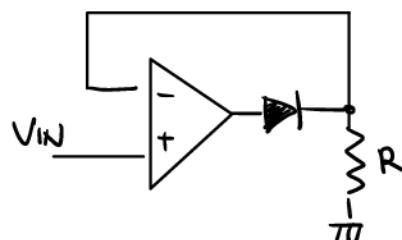
Deve essere -5 perché dell'altra parte ho la terra virtuale.

Potrei però fare



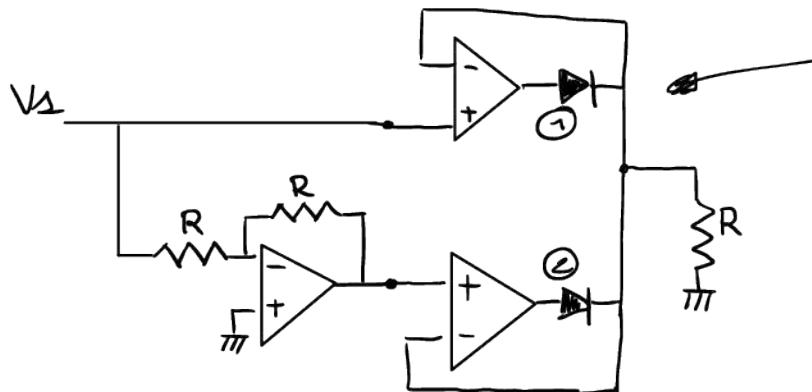
Noi vogliamo sempre il V_1 positivo

Ricordiamo il superdiodo



$$\begin{cases} V_{IN} > 0 \text{ buffer} \\ V_{IN} < 0 \text{ ott} \end{cases}$$

Potremmo usare questa tecnica per scegliere quale dei 2 segnali V_1 e $-V_1$ vogliamo.



Faccio questo solo perché tanto solo uno dei 2 sarà ON per ogni istante

- Per $\Delta I > \emptyset$ ($I_{IN} > 49\mu A$) ② OFF ① ON ($V_1 > \emptyset$)
- Per $\Delta I < \emptyset$ ($I_{IN} < 40\mu A$) ② ON ③ OFF ($V_1 < \emptyset$)

Quando abbiamo $I_{IN} = 70\mu A$ vogliamo $V_{OUT} = 5V$

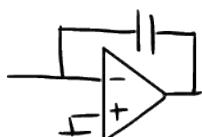
$$V_{OUT \max} = R_F \cdot \Delta I_{max} = R_F \cdot 30\mu A = 5V \rightarrow R_F = 166,67 k\Omega$$

Mentre $R_{IN} = \frac{5V}{49\mu A} = 125k\Omega$

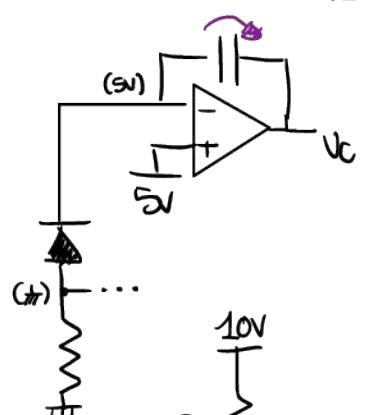
Punto b

Dobbiamo monitorare la carica, se questa supera i $2,4mC$ allora accendiamo un led.

La carica è $\Rightarrow Q_{in} = \int I_{indt}$ perciò ci servirà un integratore.



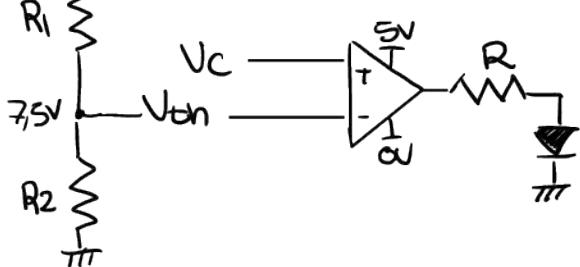
Ma dove piazziamo l'integratore nel circuito per non incaricare corrente? Noi vogliamo la stessa corrente che passa nel fotodiodo. Allora lo mettiamo in serie al fotodiodo e tramite il cortocircuito virtuale dell'integratore elimo il fotodiodo.



La tensione sui capi del condensatore sarà

$$\Delta V = \frac{I_{IN}}{C} \cdot \Delta t = \frac{Q_{in}}{C}$$

Dobbiamo controllare quando V_c supera un valore allora accendiamo un led, Ci serve perciò un comparatore

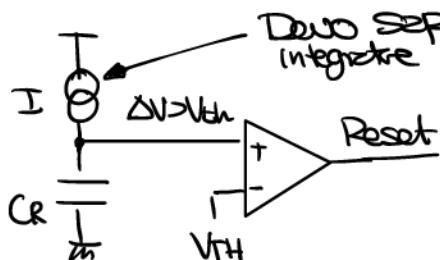


Ricordiamo che

$$\Delta V = \frac{Q_{in}}{C} \rightarrow C = \frac{2,4mC}{2,5} = 960\mu F$$

il testo ci dice anche di resettare la misura ogni S_{min} (altrimenti una volta che il led è ON lo è per sempre)

Per separare quando sono fatti S_{min} noi usiamo la tensione sui capi di un condensatore comandato a corrente costante



Dove separare la corrente è essenziale! Il non posso usare l'opamp integratore per fare anche sta cosa perché non so la corrente.

$$\Delta V = \frac{IR}{CR} \cdot \Delta t$$

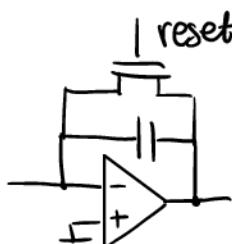
Voglio S_{min}

$$\Delta V = 2,5 = \frac{IR}{CR} \cdot 5,605 \rightarrow \frac{IR}{CR} = \frac{\Delta V}{\Delta t} = 8,4 \text{ mV/s}$$

Noi supponiamo

$$IR = 0,84 \mu\text{A} \rightarrow CR = 100 \mu\text{F}$$

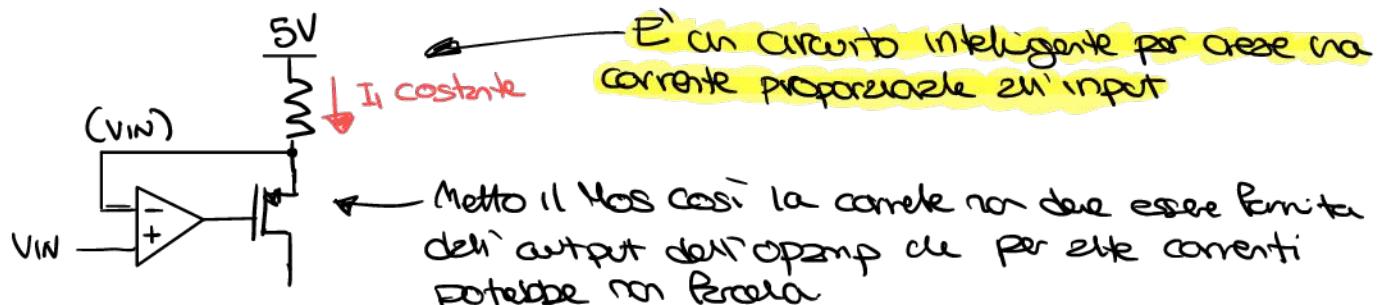
E con il reset dove fare sì di avere IN=OUT all'integratore



Ma percepisco 2 volte bei ho il reset che mi rimane alto per sempre perciò devo anche resettare CR con un altro switch. Devo aspettare un po così sono sicuro che il condensatore dell'integratore è scarico.

Per fare i delay uso una catena di not.

Come faccio il gen di corrente costante per l'integratore?

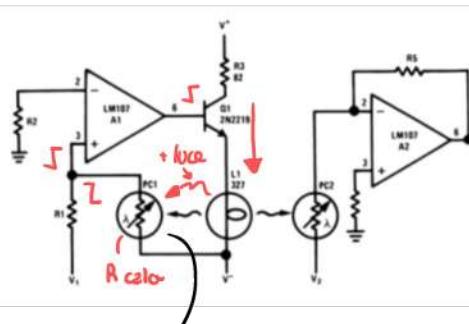


Esercizio 2

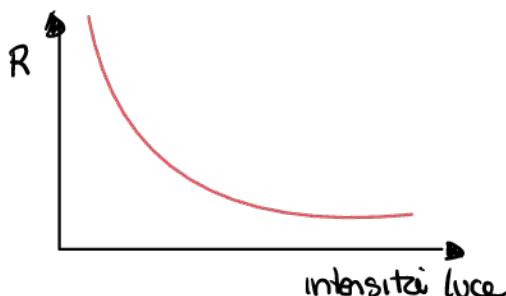
Ex. 2

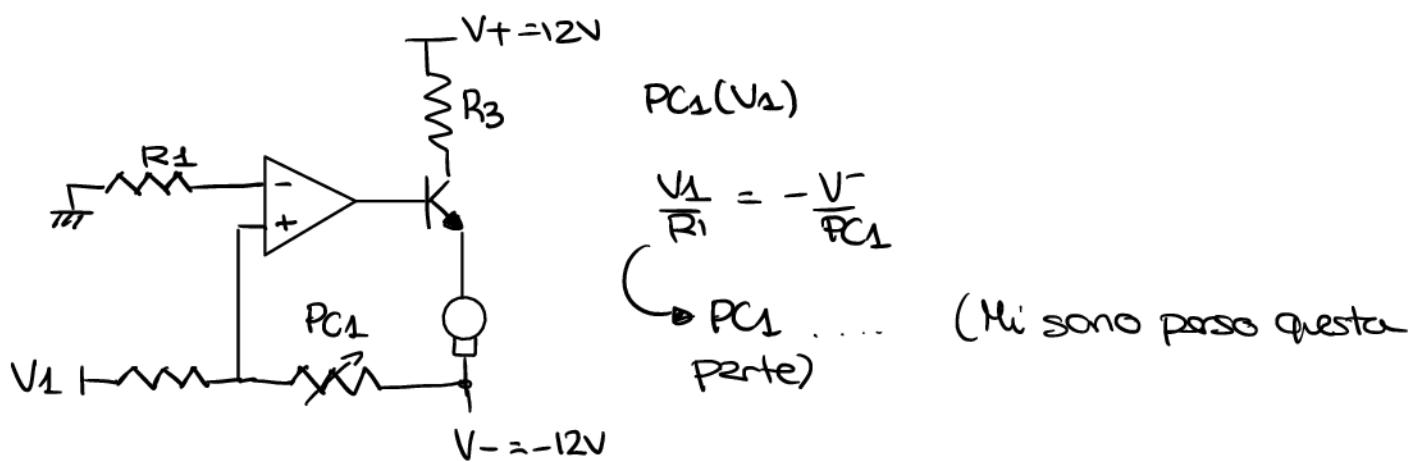
A lamp is identically coupled to two matched photoresistors, (Ohm's law applies). Power supplies are $V_+ = +12V$ and $V_- = -12V$. Resistors are $R_1 = 10k\Omega$, $R_2 = R_3 = R_4 = 470\Omega$, $R_5 = 12k\Omega$.

- Find the resistance of PC1 as a function of V_1 .
- Find the relationship $V_{out}(V_1, V_2)$ and comment on the overall function.



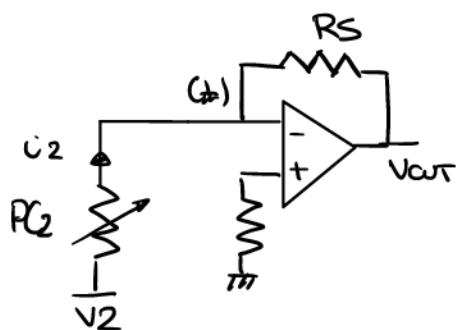
Dobbiamo trovare la resistenza PC1 in funzione di V_1





Punto b

$$V_{OUT}(V_1, V_2) = ?$$



$$PC_1 = PC_2$$

$$I_2 = \frac{V_2}{PC_2} = \frac{V_2}{PC_1}$$

$$\begin{aligned} V_{OUT} &= -I_2 \cdot R_S = -\frac{V_2}{PC_1} \cdot R_S \\ &= -\frac{V_2 \cdot V_2 \cdot 12k}{12V \cdot 10k} = -\frac{V_2 V_1}{10} \end{aligned}$$

Però è un moltiplicatore analogico

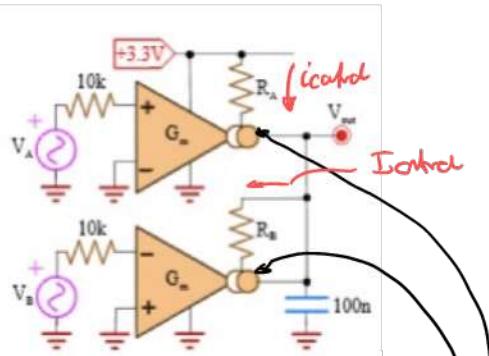
Esercizio 3

Ex. 3

The OTAs are biased at 3.3V, have the control pin kept at 0V, and a transconductance given by $G_m = I_{control}/V_{th}$ ($V_{th} = kT/q = 25mV$ at $27^\circ C$). $R_a = 330k\Omega$, $R_b = 100k\Omega$.

a) Compute the dependence of V_{out} on V_A and V_B at DC.

b) Modify the circuit, by choosing $R_a = R_b = 210k\Omega$ and connecting them to +3.3V (like R_a in the figure), and plot the Bode diagram of $V_{out}(f)$ vs. V_A and V_B .



Abbiamo 2 OTA, in cui il pin di controllo è posto a 0V.
e abbiamo in grado che è dato da

$$G = \frac{I_{control}}{V_{th}}$$

$$V_{th} \approx 25mV$$

Dobbiamo calcolare V_{out} in funzione di V_A e V_B in DC.

Con un OTA non abbiamo corrente in ingresso nei pin e l'uscita è

$$I_{out} = (V_+ - V_-) G_m$$

Però

$$i_A = V_A \cdot G_{mA} = V_A \cdot \frac{I_{controlA}}{V_{th}} = V_A \frac{3.3}{R_A V_{th}}$$

$$\text{Dove } I_{controlA} = \frac{3.3V}{R_A}$$

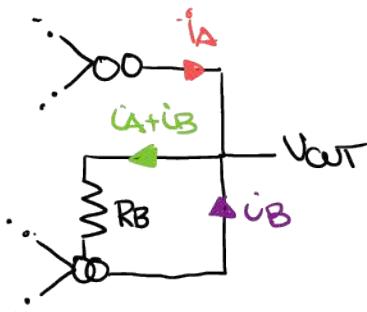
e per i_B ho che

$$i_B = -V_B \cdot G_{mb} = V_B \cdot \frac{I_{controlB}}{V_{th}} = -\frac{V_B V_{out}}{V_{th} R_B}$$

$$I_{controlB} = \frac{V_{out}}{R_B}$$

Meno perché entrambo dei pin negativo

non perciò una struttura del tipo



$$\begin{aligned} V_{out} &= (i_A + i_B) R_B \\ &= \frac{V_A 3.3 R_B}{R_A V_{th}} - \frac{V_B V_{out} R_B}{R_B V_{th}} \end{aligned}$$

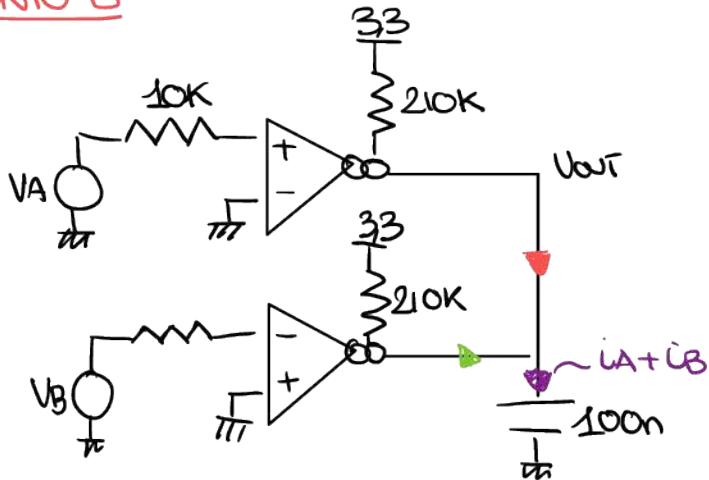
$$V_{out} \left(1 + \frac{V_B}{V_{th}} \right) = \frac{V_A \cdot 3.3}{V_{th}} \cdot \frac{R_B}{R_A}$$

Perciò

$$V_{out} = \frac{V_A \cdot 3.3}{(V_{th} + V_B)} \cdot \frac{R_B}{R_A} \xrightarrow[330k]{100k} = \frac{V_A}{V_{th} + V_B} \cdot 1V$$

Dato che $V_B \gg V_{th}$ allora $V_{out} \approx \frac{V_A}{V_B}$

PUNTO B



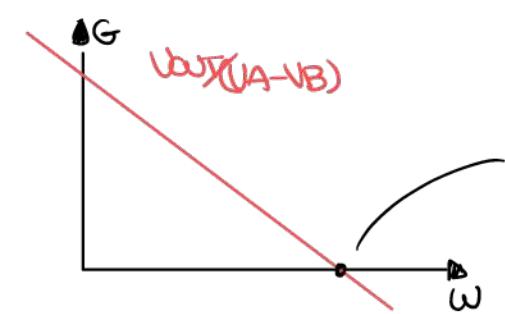
Vogliamo disegnare il diagramma di Bode di V_{out}

$$i_A = \frac{V_A 3.3}{R_A V_{th}} \quad i_B = -\frac{V_B 3.3}{R_B V_{th}}$$

$$\begin{aligned} V_{out}(s) &= (i_A + i_B) \frac{1}{sC} \\ &= \frac{3.3}{V_{th}} \left(\frac{V_A}{R_A} - \frac{V_B}{R_B} \right) \frac{1}{sC} \\ &= \frac{3.3}{V_{th} R_A C} (V_A - V_B) \end{aligned}$$

Perciò

$$\frac{V_{out}(s)}{V_A - V_B} = \frac{3.3V}{V_{th} R_A C s}$$



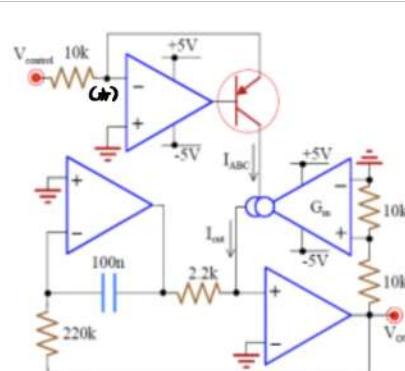
$$\frac{V_{OUT}}{V_A - V_B} = 1 \rightarrow S = \frac{33}{RC_{Uth}} \rightarrow f \approx 1\text{kHz}$$

Esercizio 6

Ex. 4

The $V_{control}$ range is 0-10V. The OTA has a $G_m = 10mS$ which saturates to $+I_{ABC}$ or $-I_{ABC}$ (i.e. $-I_{ABC} \leq I_{out} \leq I_{ABC}$).

- a) When $V_{control} = +10V$, describe the operation of the circuit and qualitatively plot all waveforms.
- b) Quantify the dependence of the output waveform V_{out} on the control voltage $V_{control}$.



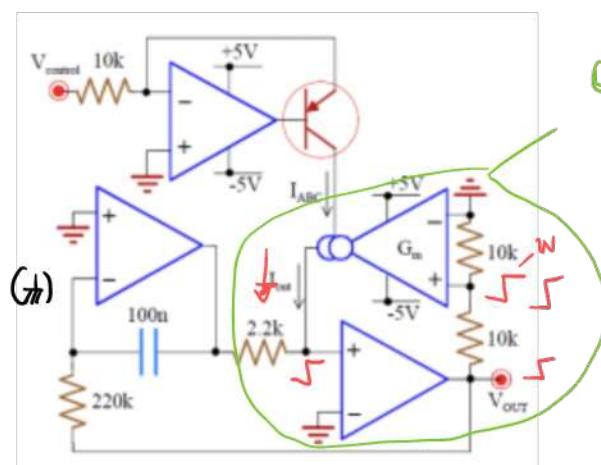
$$G_m = 10mS$$

FISSATA !!

Inoltre la corrente d'output si ferma a $\pm I_{ABC}$

$$V_{control} : 0 \div 10V$$

PUNTO A Con $V_{CONTROL} = 10V$

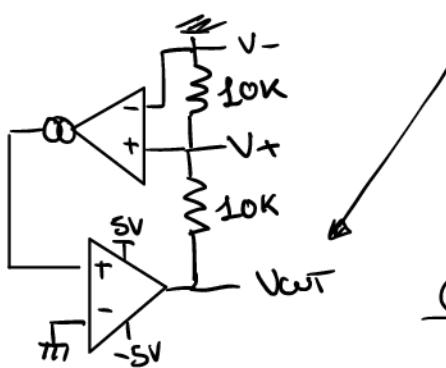


O' un feedback positivo

$$I_{ABC} = \frac{V_{control}}{10k} = 1mA$$

$$\text{so che } -1mA \leq I_{out} \leq 1mA$$

Calcoliamo I_{out} .

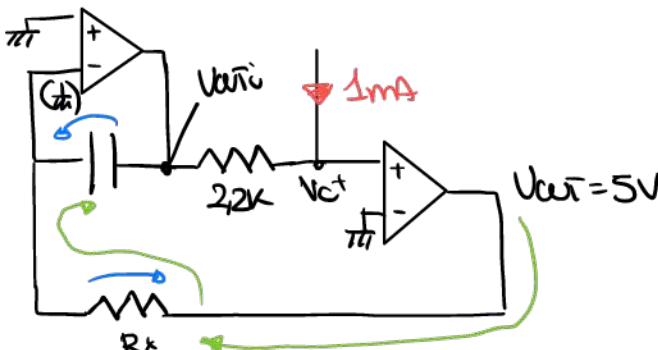


V_{out} è 0 +5V o -5V perché è un comparatore
però V_t può essere 2,5V o -2,5V
mentre V_- è sempre 0V

Perché la corrente d'output è:

Caso $V_{out}=5V$

$$I_{out} = 2,5V \cdot 10mS = 25mA \rightarrow I_{out} \approx 1mA$$



Visto che ho terra virtuale su R_x ho
corrente costante, questa corrente scorre su
 C . Non ho poi ben capito come
ma V_{ct} cala e cala finché non
arriva a 0V il che fa uscire il
comparatore

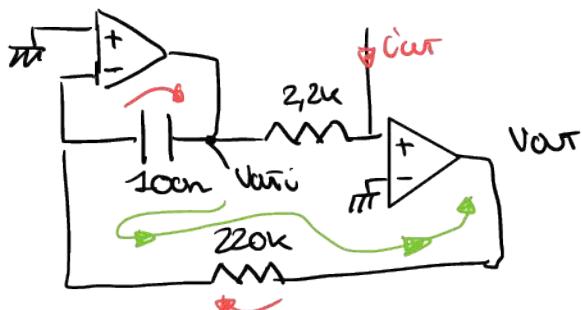
$$V_{C^+} = V_{outi} + i_{out} \cdot 2,2k = V_{outi} + 2,2V$$

$$i_C = \frac{V_{out}}{220k} = \frac{5V}{220k} = 22,7\mu A$$

$$V_{outi} = -22,7\mu A \cdot \Delta t = -22,7 \frac{V}{S} \cdot \Delta t$$

↑ Credo succeda questo perché ho corrente costante in un condensatore e visto che V_{outi} c'è la allora anche V_{C^+} c'è.

Nel caso $V_{out} = -5V \rightarrow V^+ = -2,5V \quad I_{ABC} = 1mA \quad i_{out} = V^+ G_m = -25mA$
perciò la corrente di output setta a $-1mA$.

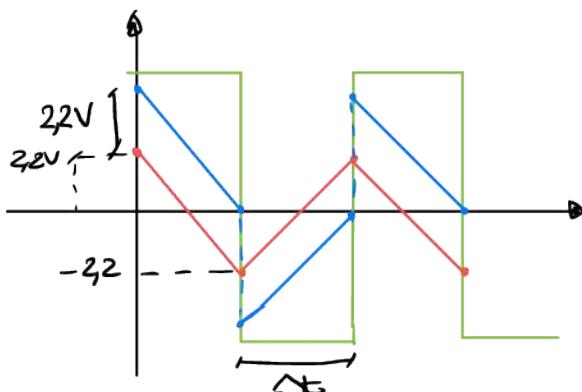


$$\begin{aligned} V_{C^+} &= V_{outi} + i_{out} \cdot 2,2k \\ &= V_{outi} - 2,2V \end{aligned}$$

Perciò la tensione V_{C^+} sarà

$$i_C = -22,7\mu A \quad V_{outi} = 22,7 \Delta t$$

Disegniamo perciò tutto l'imbardan



$$\begin{aligned} V_{out} & \\ V_{outi} & \\ V_{C^+} &= V_{outi} + 2,2V \\ & \text{ solo quando l'output è } +5V \\ & \rightarrow V_{outi} - 2,2V \quad \text{quando l'output è } -5V \end{aligned}$$

In un periodo l'output dell'integratore si muove da $-2,2$ a $2,2V$. Perciò

$$\Delta V_i = 4,4V \rightarrow \Delta V_i = 22,7 \frac{V}{S} \cdot \Delta t \rightarrow \Delta t = 19mS$$

in metà periodo salgo di $4,4V$

PONTO B

$$V^+ = V_{outi} \pm 2,2V \quad \text{Questo era settato da } \frac{i_{out} \cdot 2,2k}{I_{ABC}}$$

Se cambiano I_{ABC} cambiano questo valore e anche il Δt del segnale
perciò ΔV non saranno più $4,4V$

$$\frac{\Delta V}{\Delta t} = \frac{i_C}{C} = 22,7 V/S$$

mentre $\Delta V = 2 \cdot \text{car} \cdot 2,2\text{K}\Omega$ è 2 volte perché se cambiano la distanza tra le 2 cure ΔV ne sente il doppio.

$$\Delta t = \frac{\Delta V}{227\text{V/S}} = \frac{2 \cdot \text{car} \cdot 2,2\text{K}\Omega}{227\text{V/S}}$$

$\text{car} = I_{ABC} (V^+ G_m > I_{ABC}$ per qualsiasi valore di $V_{control}$)

$$\Delta t = \frac{2 I_{ABC} \cdot 2,2\text{K}\Omega}{227\text{V/S}} = \frac{2 V_{control} / 10\text{k} \cdot 2,2\text{K}\Omega}{227\text{V/S}} = V_{control} \cdot 1,86\text{ms/V}$$

$$T = 2\Delta t = V_{control} \cdot 3,88\text{ms/V}$$

$$\text{Perciò } f = \frac{1}{T} = \frac{258\text{Hz}}{V_{control}}$$

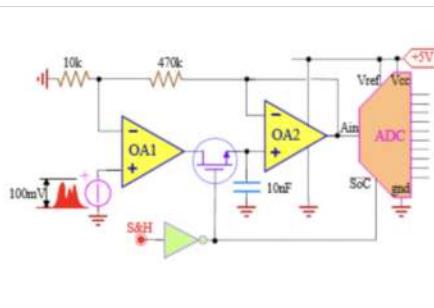
25.11.2021

ESERCIZI S&H

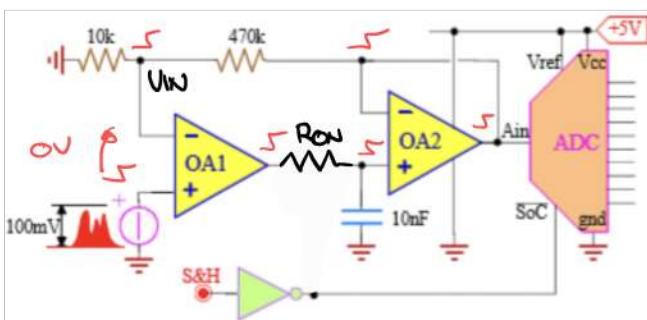
Ex. 1

OpAmps: $A_0=120\text{dB}$, $\text{GBWP}=80\text{MHz}$. FET: $R_{on}=100\Omega$, $V_T=0.8\text{V}$. ADC: 12bit.

- Compute the bandwidth during sampling.
- Find the error in LSB on A_{in} during the sampling phase due to $I_B=10\text{nA}$ and $V_{OS}=5\text{mV}$ of both OpAmps.
- Since the FET is driven by a 5V CMOS inverter, compute the input signal range that is correctly sampled.



Iniziamo disegnando il circuito nella sua fase di sampling.



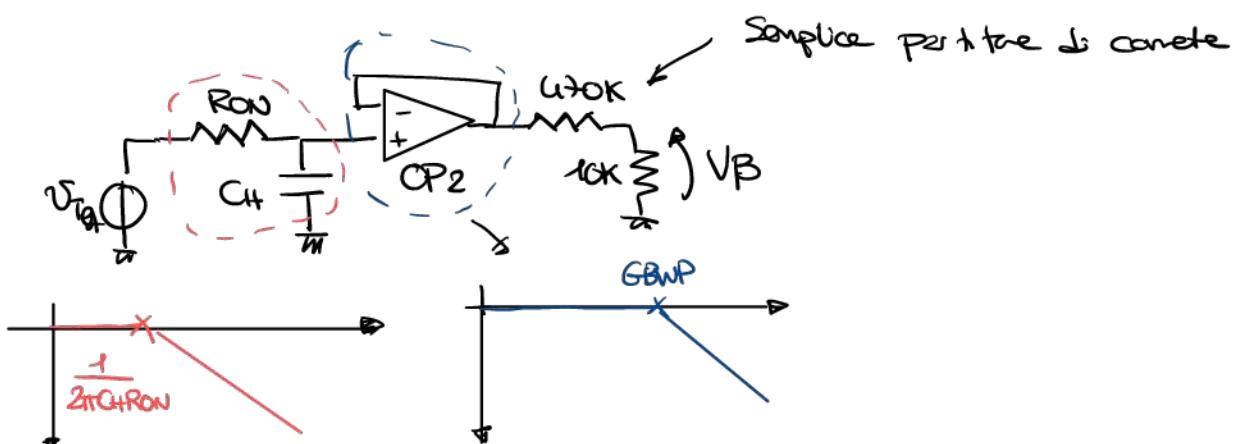
Vedo che ho un feedback negativo

Perciò il gain ideale lo posso calcolare come

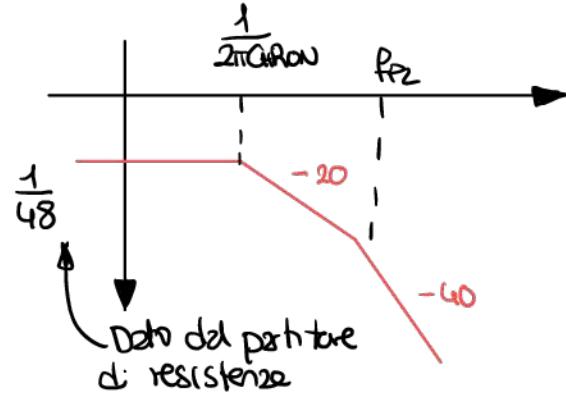
$$\frac{V_{IN}}{10\text{k}} \cdot \frac{A_{in} - V_{IN}}{470\text{k}} \rightarrow \frac{A_{in}}{V_{IN}} = \left(1 + \frac{470\text{k}}{10\text{k}}\right) = 48$$

Dovo calcolare anche il guadagno reale, cioè dove trovo f^*

Scolgo il blocco $A(s)$ e $B(s)$. Prendo $A(s)$ cioè il primo opamp e il resto è $B(s)$. perch'è



Albero B è

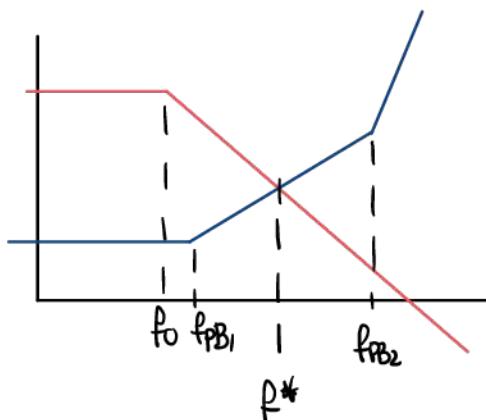


$$B(0) = \frac{1}{48} \quad B(\infty) = 0$$

$$f_{PB1} = \frac{1}{2\pi R_4 C_4} = 159 \text{ kHz}$$

$$f_{PB2} = GBWP = 20 \text{ MHz}$$

Methiamo quindi tutto assieme



Albero in angolo di chiusura 40/40 questi sono decisamente instabili.

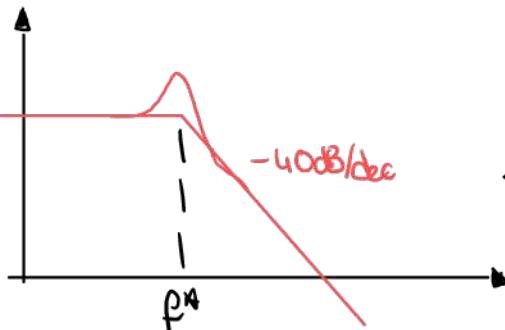
Calcoliamo la frequenza f^*

$$f^* = \sqrt{f_{PB1} \cdot f_x} = 51478 \text{ kHz}$$

$$\text{Dove } f_x = \frac{GBWP}{B(0)} = \frac{GBWP}{48}$$

$$\varphi_m = 180^\circ - \arctan\left(\frac{f^*}{f_0}\right) - \arctan\left(\frac{f^*}{f_{PB1}}\right) - \arctan\left(\frac{f^*}{f_{PB2}}\right) = 17.6^\circ$$

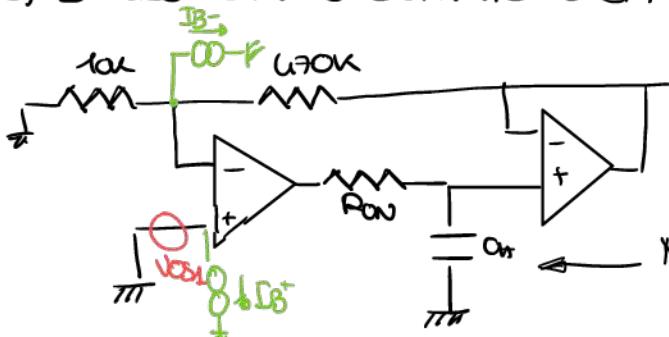
Però il guadagno reale è



- f^* è la frequenza critica per il sampling.

Sicuro ?? Non sono convinto.

2) ERRORE STATICO DURANTE IL SAMPLING



Non sarebbe perché realizziamo i contributi in DC.

• OPAMP1

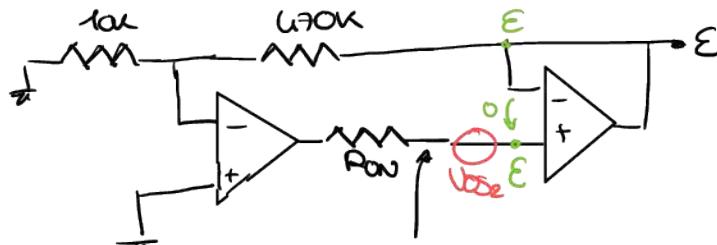
$$E(V_{BS}) = V_{BS} \left(1 + \frac{470k}{10k}\right) = \pm 240 \text{ mV}$$

I_{B+} non ha effetto sull'output perché tutto va a terra $E=0$

I_{B^-} ha effetto sull'output. Ricordo che la $R=10K$ è tra 2 tempi quindi non può scaricare corrente, quindi tutta la corrente va sul $470K$

$$E_{IB^-} = I_{B^-} \cdot 470K = 4,7mV$$

• OPAMP 2



Allora qui ho $E - V_{OS2}$ e anche sull'out dell'OPAMP 1 ho $E - V_{OS}$ perché non passa corrente

Allora sul pin meno del primo opamp devo avere $-E - V_{OS}$ e quindi impongo l'uguaglianza delle correnti e ricovero l'out.

$$\frac{V_{OS} - E}{A_0 \cdot 10K} = \frac{E - V_{OS} - E}{470K} \rightarrow \frac{V_{OS} 470K}{10K} - \frac{E 470K}{10K} = EA_0 + E - V_{OS}$$

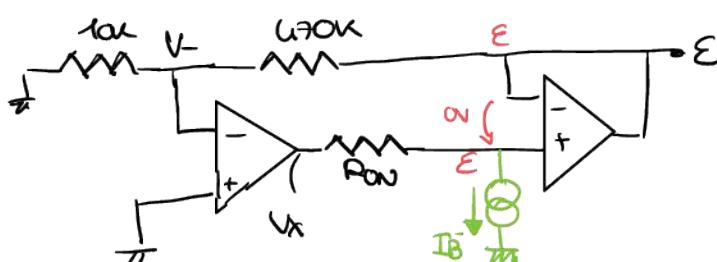
Perciò

$$E \left(1 + \frac{470}{10} + A_0 \right) = V_{OS} \left(1 + \frac{470}{10} \right)$$

Perciò

$$E^IV = \frac{V_{OS}}{\left(1 + A_0 \frac{10K}{10K + 470K} \right)} = \frac{\text{FORWARD GAIN}}{(1 - \text{Gloop}(0))} \approx \pm 240mV$$

vediamo che è trascurabile rispetto agli altri contributi.



Adesso ho una corrente di scarico su R_{ON} quindi

$$V_x = E - I_B R_{ON}$$

quindi ho da

$$V_- = \frac{E - I_B R_{ON}}{A_0}$$

e ugualizzando le correnti al nodo V_- ottengo la soluzione

$$E^V = \frac{I_B \cdot R_{ON}}{1 + A_0 \frac{10K}{10K + 470K}}$$

vogli anche questo valore trascurabile.

I_{B^-} : si scarica sull'output resistenza dell'opamp e non ha effetto in uscita

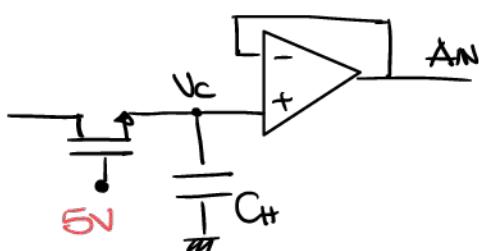
Perciò

$$E_{MAX} = |E'| + E'' = 24.5 \text{ mV}$$

$$LSB = \frac{FSR}{2^n} = 1.2 \text{ mV}$$

quindi questo corrisponde a 204 LSB.

PUNTO C $A_{IN, MAX}$ che possiamo semplificare.



Comendo il gate del mos con una tensione di 5V.
perciò la unità è detta da

$$V_{GS} > VT$$

Dove $V_S = V_c$, quindi

$$5 - V_c > VT$$

Perciò la max V_c che posso avere è $V_{c, MAX} = 5 - VT = 4.2 \text{ V}$, quindi

$$A_{IN, MAX} = V_{c, MAX}$$

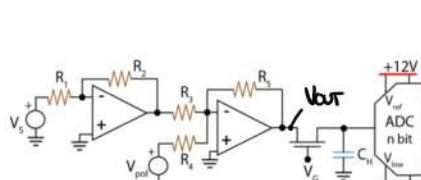
Perciò $V_{IN, MAX} = \frac{V_{c, MAX}}{1 + \frac{470K}{10K}} = 87.5 \text{ mV}$

• ESERCIZIO 2

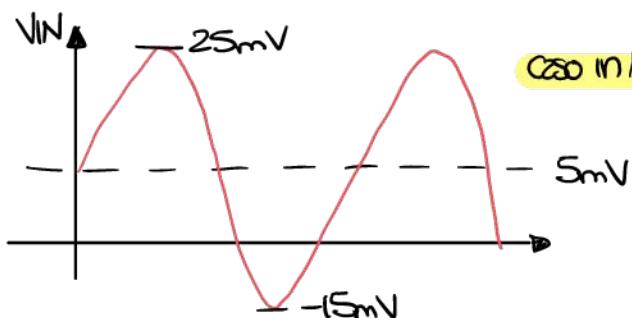
Ex. 2

Input signal from -15mV to +25mV with a 5kHz bandwidth. Required V_S input resolution of 10μV. ADC with $T_{CONV}=90\mu\text{s}$. $R_1=4.7\text{k}\Omega$, $R_3=3.3\text{k}\Omega$, $R_4=15\text{k}\Omega$, $R_5=47\text{k}\Omega$, $C_H=100\text{nF}$.

- Size R_2 , V_{POL} and n_{bit} to fully exploit the ADC input range.
- Select R_{ON} to provide <1/2LSB error during sampling at Shannon limit.



$$V_{OUT} = V_S \left(-\frac{R_2}{R_1} \right) \left(-\frac{R_5}{R_3} \right) + V_{POL} \left(\frac{-R_5}{R_4} \right)$$



$$\text{caso in MAX: } 25 \text{ mV} \left(\frac{R_2}{R_1} \right) \left(\frac{R_5}{R_3} \right) - V_{POL} \left(\frac{R_5}{R_4} \right) = 12 \text{ V}$$

$$\text{caso in MIN: } -15 \text{ mV} \left(\frac{R_2}{R_1} \right) \left(\frac{R_5}{R_3} \right) - V_{POL} \left(\frac{R_5}{R_4} \right) = 0 \text{ V}$$

mettendo insieme le 2 equazioni per risolvere il sistema e ottere

$$40 \text{ mV} \left(\frac{R_2}{R_1} \right) \left(\frac{R_5}{R_3} \right) = 12 \text{ V} \rightarrow R_2 = \frac{12 \text{ V}}{40 \text{ mV}} \cdot \frac{R_3}{R_5} \cdot R_1 = 89 \text{ k}\Omega \quad (\text{ha sofferto la prima eq con la seconda})$$

Perciò $V_{POL} = -15 \text{ mV} \left(\frac{R_2}{R_1} \right) \left(\frac{R_5}{R_3} \right) \cdot \frac{R_4}{R_5} = -1.44 \text{ V}$

Perché

$$\text{LSB}_{\text{IN}} = 10 \mu\text{V} \rightarrow \text{LSB}_{\text{OUT}} = \text{LSB}_{\text{IN}} \cdot \left(\frac{R_2}{R_1} \right) \left(\frac{R_S}{R_3} \right) = 3 \text{mV}$$

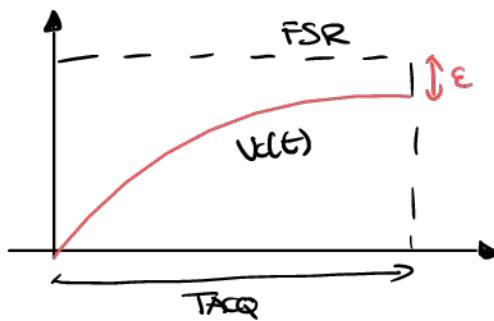
$$\text{LSB}_{\text{OUT}} = \frac{\text{FSR}}{2^n} \Rightarrow n_{\text{bit}} = \lceil \log_2 \left(\frac{\text{FSR}}{\text{LSB}} \right) \rceil = 12 \text{ bit}$$

PUNTO B) Dimensionare R_{ON} per avere $E < \frac{1}{2} \text{ LSB}$ @ $f_{\text{sampling}} = 2 \cdot f_{\text{IN}}$

$$T_{\text{sampling}} = \frac{1}{f_{\text{sampling}}} = 100 \mu\text{s}$$

$$= T_{\text{conversion}} + T_{\text{acquisition}} \rightarrow T_{\text{ACQ}} = 10 \mu\text{s}$$

Durante il tempo di acquisizione ho il tempo di circa di C_H



Vale aggiungere il FSR ma nella realtà ho un errore da 10 volte minore di $\frac{1}{2}$ LSB

$$\begin{aligned} E &= \text{FSR} - V_C(T_{\text{ACQ}}) \\ &= \text{FSR} - \text{FSR} \left(1 - e^{-\frac{T_{\text{ACQ}}}{C}} \right) \\ &= \text{FSR} e^{-\frac{T_{\text{ACQ}}}{C}} \quad \text{con } C = R_{\text{ON}} C_H \end{aligned}$$

visto anche che

$$E < \frac{\text{LSB}}{2} \rightarrow \text{FSR} \cdot e^{-\frac{T_{\text{ACQ}}}{C}} < \frac{\text{LSB}}{2} \rightarrow -\frac{T_{\text{ACQ}}}{C} < \ln \left(\frac{\text{LSB}/2}{\text{FSR}} \right)$$

$$+\frac{T_{\text{ACQ}}}{C} > \ln \left(2 \cdot 2^{n_{\text{bit}}} \right) \rightarrow R_{\text{ON}} < \frac{T_{\text{ACQ}}}{C_H \cdot \ln(2^{13})} = 11.1 \Omega$$

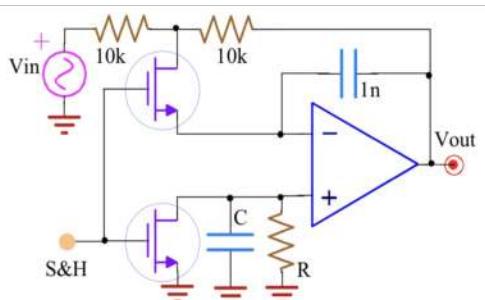
2d esempio noi prendiamo $R_{\text{ON}} = 10 \Omega$

ESERCIZIO 3

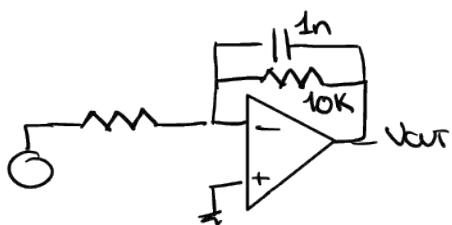
Ex. 3

Uncompensated OpAmp with $A_0 = 100 \text{ dB}$, $f_{\text{high}} = 5 \text{ MHz}$, $A_{\text{min}} = 20 \text{ dB}$ and $I_B = 200 \text{nA}$ (inward going).

- Compute the acquisition time for a 12 bit ADC.
- Consider $V_{\text{in}} = +100 \text{ mV}$, $C = 1 \text{nF}$ and $R = 100 \text{k}\Omega$, the plot the $V_{\text{out}}(t)$ waveform during the Hold phase, lasting 1ms.
- Properly modify and size the RC network in order to compensate charge injection and bias currents.

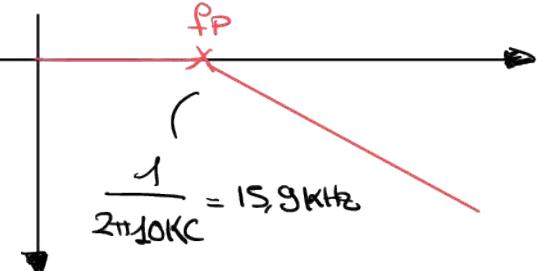


1) Tempo di acquisizione (è dato dalla banda durante la fase di sampling)



Nel circuito c'è un inverter (non si intende cosa succede alla rete RC sul pin positivo perché non cambia cosa succede sul negativo).

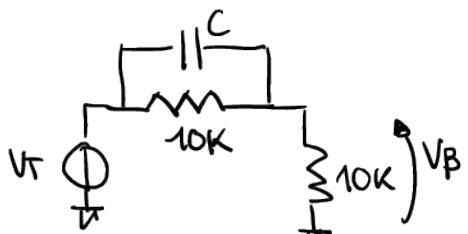
Il guadagno ideale è:



Dove calcolare f^*

$$A(s) = \text{OPAMP}$$

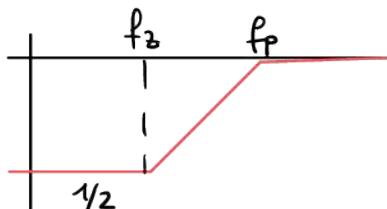
$$\beta(s) = \text{Rete RC}$$



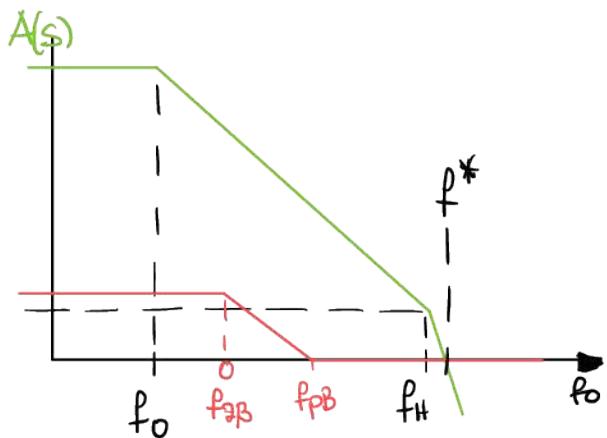
$$\beta(0) = \frac{10k}{10k + 10k} = \frac{1}{2}$$

$$\beta(\infty) = 1$$

Prima ho un polo più uno zero.



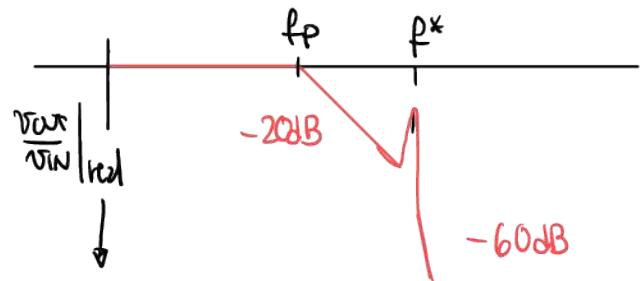
Abbiamo un OPAMP non compenso e quindi



$$f^* = \sqrt{A_{HW} \cdot f_H} = 15,8 \text{ MHz}$$

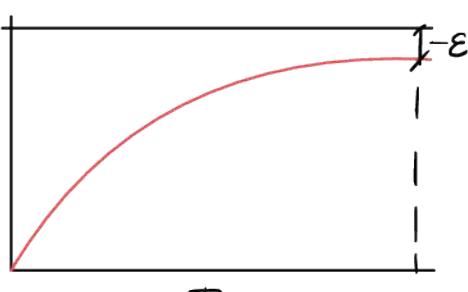
$$\varphi_m = 180^\circ - \operatorname{ctg}\left(\frac{f^*}{f_0}\right) + \operatorname{atn}\left(\frac{f^*}{f_{pB}}\right) - \operatorname{atn}\left(\frac{f^*}{f_H}\right) - \operatorname{atn}\left(\frac{f^*}{f_{pB}}\right) = 17,56^\circ (\text{instabile})$$

Il guadagno ideale è quindi



f_p è la Regenza (misurata per la banda (cioè per l'acquisition time))

Percuō



$$E = FSR e^{-\frac{T_{acq}}{\tau}} < \frac{LSB}{2}$$

$$T_{acq,min} = \tau \ln \left(\frac{\Delta V_{H,MAX}}{E_H} \right)$$

$$\omega/E = \frac{1}{2\pi f_p} = 10\mu s$$

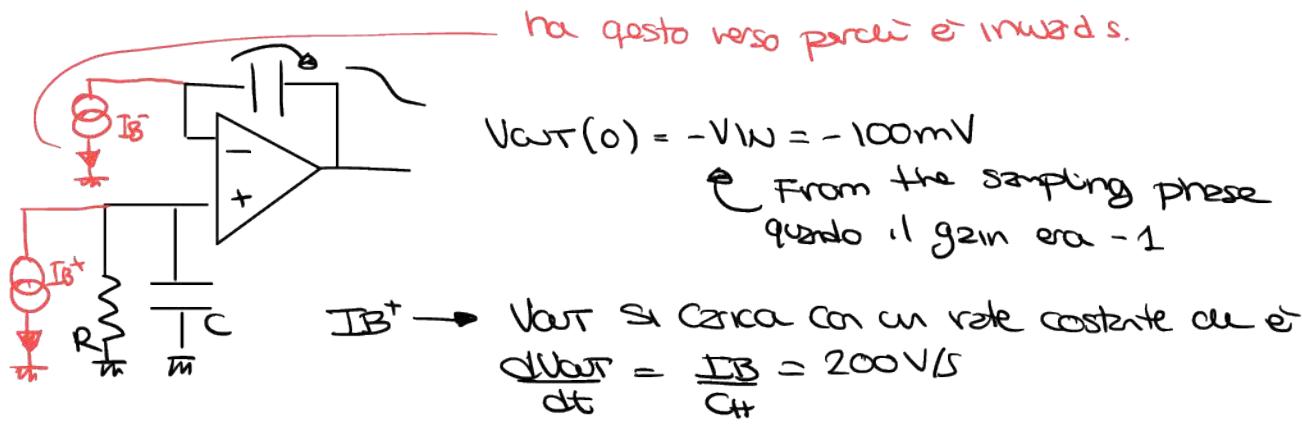
Per ω

$$\frac{\Delta V_{H,MAX}}{E_H} = \frac{FSR}{\frac{LSB}{2}} = \frac{FSR}{\frac{2^B}{2^n}} = 2^B$$

PUNTO B)

$V_{out}(t)$ PLOT DURANTE LA FASE DI HOLD ($V_N = \pm 100mV$, $R = 100k$ $C = \infty$, $I_B = 200 nA$ (inwards))

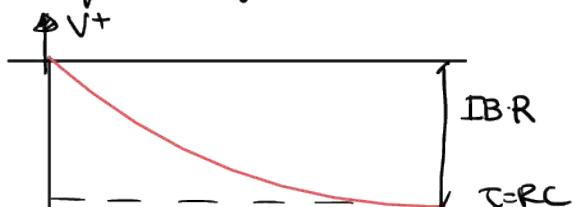
Circuito durante la fase di hold



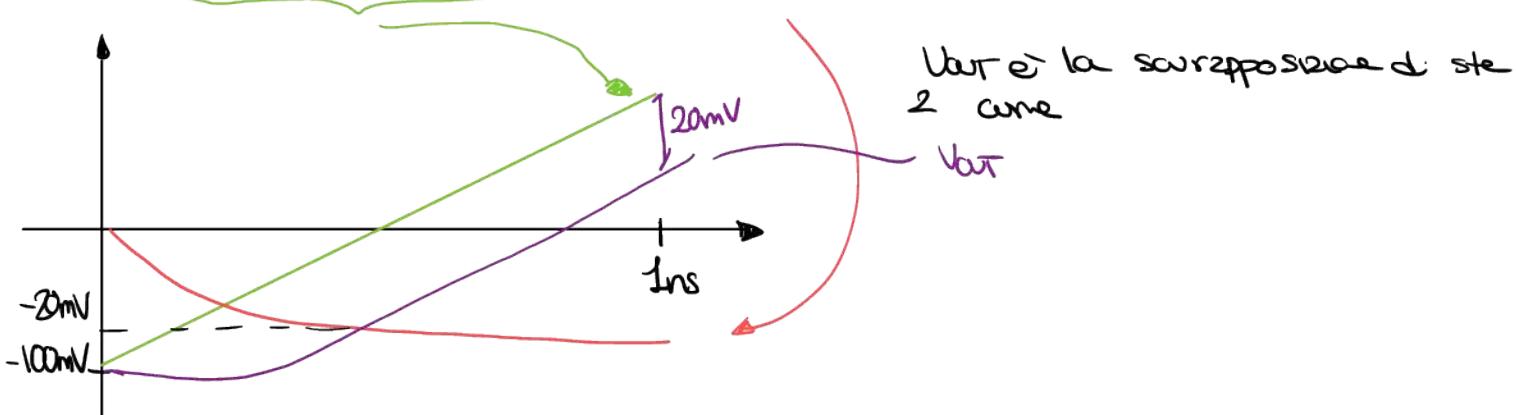
$I_B^- \rightarrow V^+$ si scarica esponenzialmente con questa equazione

$$V_B^+ = I_B \cdot R (e^{-t/2} - 1)$$

Questo valore di V_B^+ viene sommato all'output.

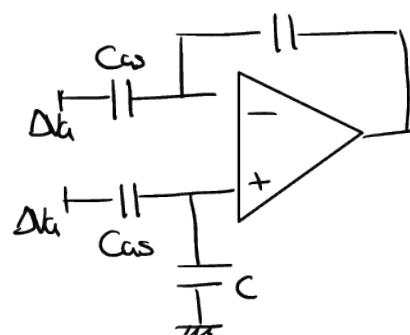
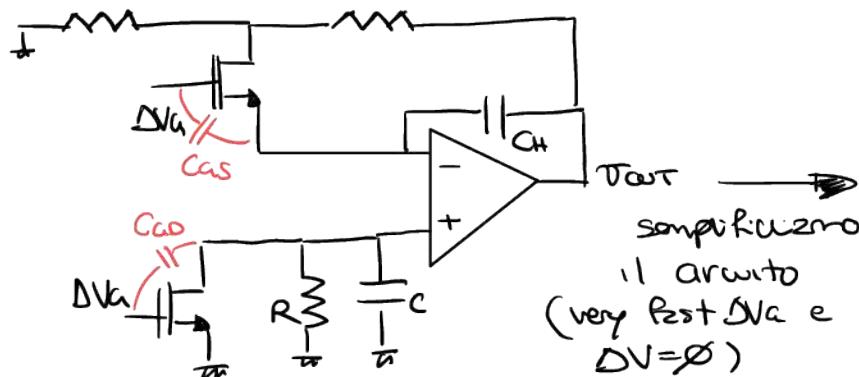


$$V_{out} = V_{out}(0) + \frac{dV_{out}}{dt} + 20mV (e^{-t/2} - 1)$$



PUNTO 3 Dimensionare la rete RC per compensare la charge injection e bias current.

- C → con questa compensiamo la charge injection



$$E_{\text{charge injection}} = -\Delta V_A \frac{C_{\text{as}}}{C} + \Delta V_A \cdot \frac{C_{\text{ao}}}{C_{\text{ao}} + C} \left(1 + \frac{C_{\text{as}}}{C} \right)$$

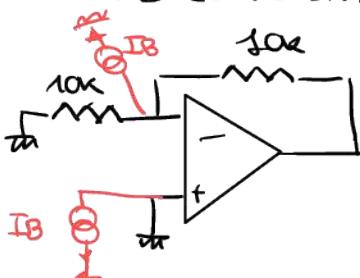
visto che in realtà
il nero e bianco si
si possono annullare

$C_{\text{as}} \approx C_{\text{gd}}$ allora possiamo scrivere che

$$E_{\text{ci}} = -\Delta V_A \frac{C_{\text{as}}}{C} + \Delta V_A \frac{C_{\text{as}}}{C} \left(\frac{C_{\text{as}} + C}{C_{\text{as}} + C} \right)$$

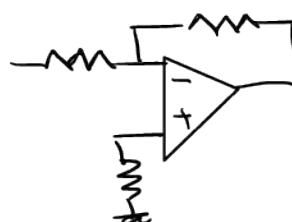
Se voglio $E_{\text{ci}} = 0 \rightarrow C = C_H = 1 \text{nF}$

R → BIAS COMPENSATION (DURING SAMPLING)



Solo I_B scorre nei 10K dando un contributo in uscita
per come è fatto il circuito solo I_B dà un contributo all'uscita
($E = I_B \cdot 10k$)

Uscita è dunque un R zocca sul + durante la campagna
prese

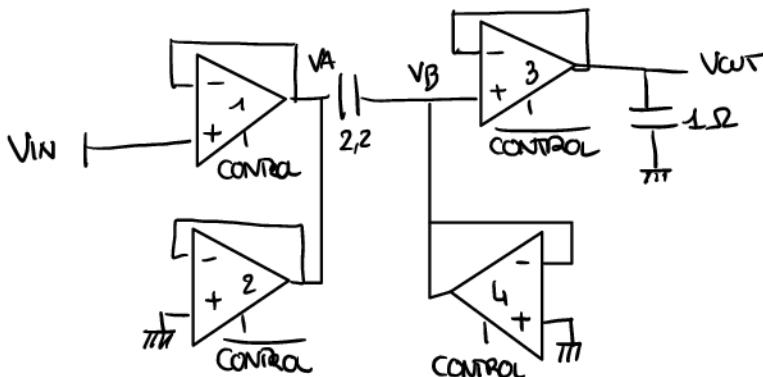
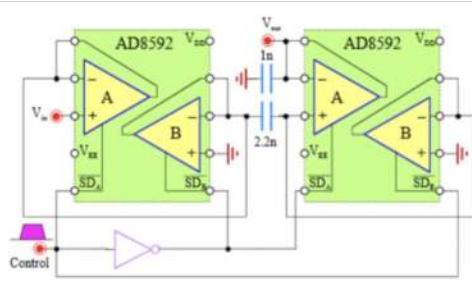


Ex. 1

The active-low ShutDown pin forces the corresponding output to three-state. The Control signal is driven at 1kHz.

a) Reckon the function of the circuit and the relationship between V_{out} and V_{in} . Hint: study separately the cases of Control=low and Control=high.

b) Describe what happens when Control=low for 1ms and all OpAmps show $I_b = 100\text{pA}$.



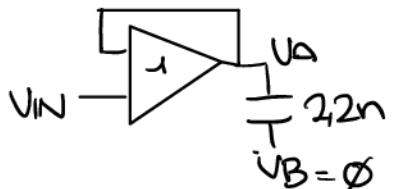
Control → $\overline{\text{control}}$

Control low

$\overline{\text{H}_2 \text{ output}}$

Control High \rightarrow Buffer

• CONTROLLO AUTO $\begin{cases} 1, 4 \text{ BUFFER} \\ 2, 3 \text{ HIGH Z OUT} \end{cases}$

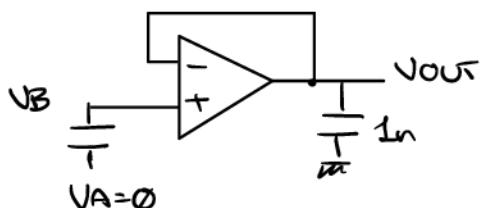


$$\begin{cases} V_A = V_{IN} \text{ a causa del buffer 1} \\ V_B = \emptyset \text{ a causa del buffer 4} \end{cases}$$

ho quindi che V_{in} viene trattenuto sulla capacità

• CONTROLLO BASSO $\begin{cases} 1, 4 \text{ CIRCUITI APERTI} \\ 2, 3 \text{ BUFFER} \end{cases}$

Però:



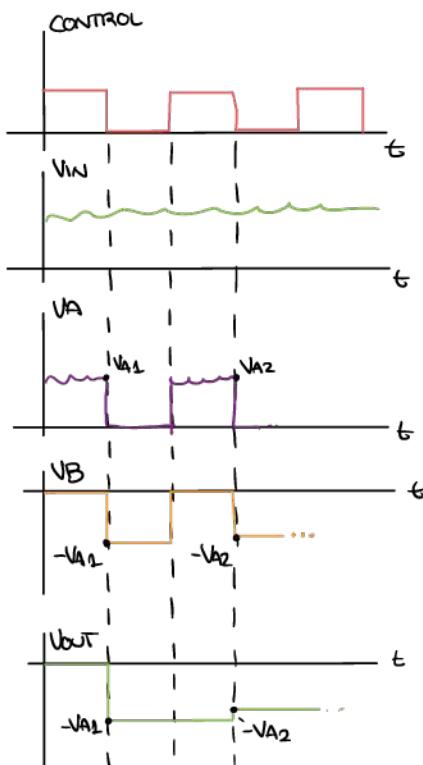
no che $V_A = \emptyset$ e $V_B = V_{out}$

Quando il controllo è basso abbiamo che V_{out} viene aggiornato con il valore precedentemente messo nel condensatore

Durante le transizioni Alto-Basso è aggiornato il valore $-V_{in}$ dato che non possiamo avere un cambiamento istantaneo di V_{in} sulla capacità.

$$\frac{V_{in}}{C} \rightarrow V_{out} = -V_{in}$$

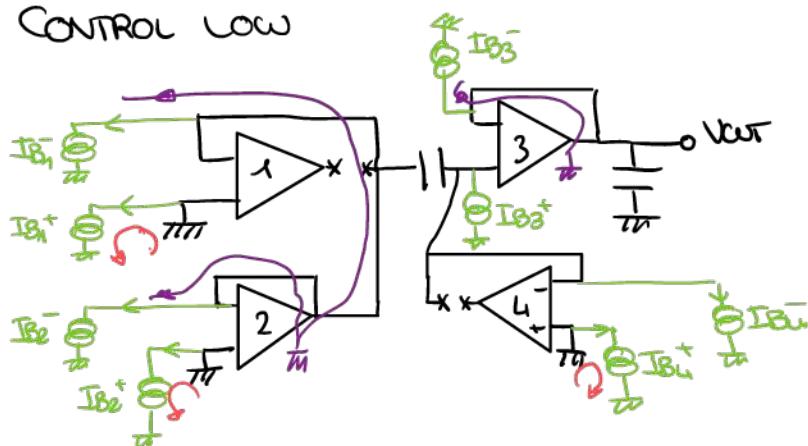
Esempio di acquisizione del segnale



Come possiamo vedere il circuito è un semplice S/H con una sampling frequency uguale a quella del segnale di controllo. ($f=1\text{KHz}$)

PUNTO 2 EFFETTO DELLA CORRENTE DI BIAS.

CONTROL LOW



Vediamo che I_{B1}^+ , I_{B2}^+ e I_{B4}^- vengono dirette a terra

Notiamo che I_{B1}^+ , I_{B2}^- e I_{B3}^- si scaricano direttamente sulla bassa impedenza d'uscita dell'opamp.

Abbiamo solo I_{B3}^+ e I_{B4}^+ che scorsano il caos nel circuito

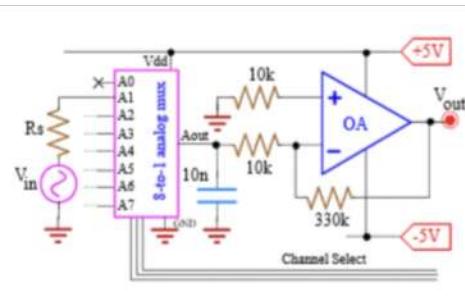
Perciò

$$\Delta V_{out} = \frac{2I_B}{22n} \cdot 1\text{mS} = 91\mu\text{V}$$

• ESEMPIO 2

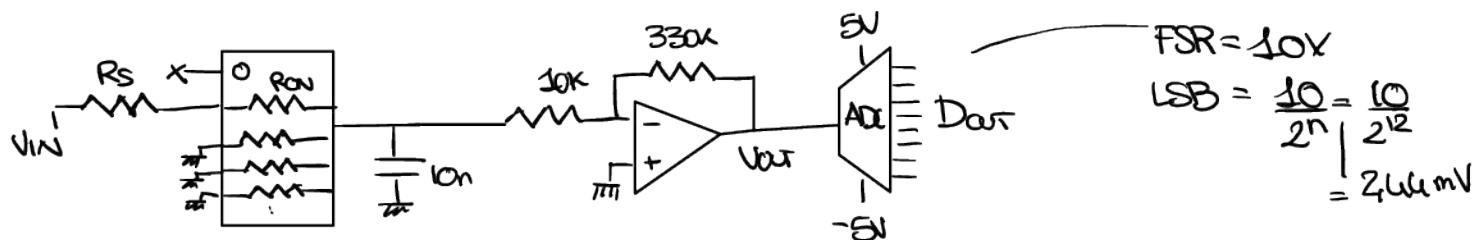
Ex. 2

Inputs are $0\text{--}100\text{mV}$ with $R_s=1\text{k}\Omega\text{--}10\text{k}\Omega$. OpAmp with $I_b=10\text{nA}$, $V_{os}=2\text{mV}$ and $A_0=50\text{Kv/mV}$. The mux has $R_{on}=50\text{--}500\Omega$, $R_{off}=2\text{M}\Omega\text{--}20\text{M}\Omega$ and $I_{leakage}=10\text{nA}$.
a) Compute the min sampling and max hold (Sel=000) times, the max throughput rate and the max fin with a 100Msps 12bit ADC.
b) Select the OpAmp GBWP not to limit the acquisition, i.e. the bandwidth of the S&H.



PONTO A) Tsampling min? THold max? Tmax? fsw? ($f_{S,ADC} = 100 \text{ Msps}$, $n=12\text{bit}$)

- SAMPLING (ad esempio quando il canale 1 è selezionato)



Calcoliamo il guadagno.

Iniziamo calcolando il trasferimento $V_{IN} \rightarrow V_C$

$$\frac{V_{IN}}{V_C} = \frac{10k}{10k + (R_{ON} + R_S)}$$

Poi abbiamo un semplice invertitore

$$\frac{V_{OUT}}{V_C} = -\frac{330k}{10k}$$

Quindi

$$G = \frac{10k}{10k + (R_{ON} + R_S)} \left(-\frac{330k}{10k} \right)$$

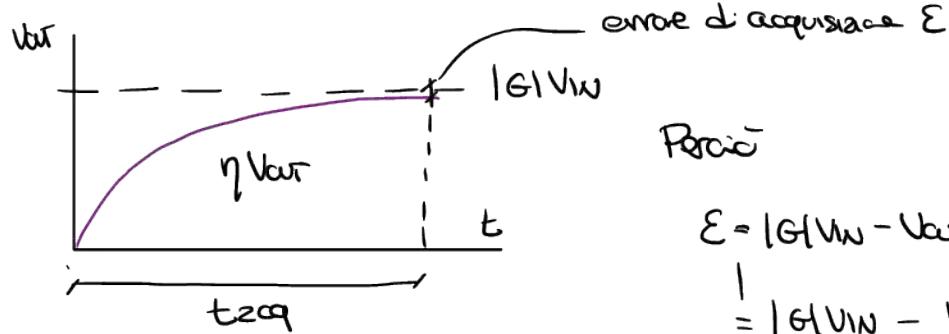
ATTENZIONE HA BIANCO
UN ERRORE !!!

Quindi quando

$$\begin{cases} R_S \text{ min}, R_{ON} \text{ min} \Rightarrow G \text{ max} = -29,96 \\ R_2 \text{ max}, R_S \text{ max} \Rightarrow G \text{ min} = -16,1 \end{cases}$$

Tacq = Tsampling

Ottieniamo dunque che



Perciò

$$\epsilon = |G|V_{IN} - V_{out}(t_{acq})$$

$$= |G|V_{IN} - |G|V_{IN} \left(1 - e^{-\frac{t_{acq}}{\tau}} \right)$$

$$= |G|V_{IN} e^{-\frac{t_{acq}}{\tau}}$$

Perciò $\epsilon \approx \frac{LSB}{2}$
e quindi otengo 2^{13}

$$\text{Per avere } \epsilon < \frac{LSB}{2} \Rightarrow V_{IN}|G| e^{-\frac{t_{acq}}{\tau}} < \frac{FSR}{2 \cdot 2^{12}} \Rightarrow t_{acq} > \tau \ln \left(\frac{2^{13} \cdot V_{IN} |G|}{FSR} \right)$$

Il caso peggiore si ha per $V_{IN,\text{MAX}}$ e per G_{MAX} e anche quando τ è max

$$T_{acq,\text{MIN}} = \tau_{\text{MAX}} \ln \left(\frac{2^{13} \cdot V_{IN,\text{MAX}} \cdot G_{\text{MAX}}}{FSR} \right)$$

$$\text{Dove } \tau_{\text{MAX}} = C_H \left[\left(10k \parallel \frac{R_{OFF,\text{MAX}}}{6} \parallel (R_{S,\text{MAX}} + R_{ON,\text{MAX}}) \right) \right]$$

In questo caso $T_{acq,\text{MIN}} = T_{sampling,\text{MIN}}$

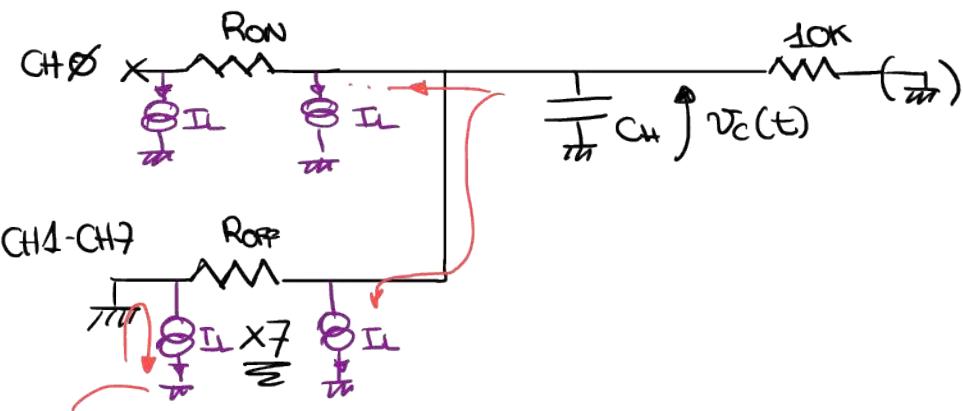
$$\text{Il tempo di conversione dell'ADC è: } T_{\text{CONV, ADC}} = \frac{1}{f_{\text{SADC}}} = 10\text{ms}$$

quindi

$$T_{\text{SAMPLE, MIN}} \approx T_{\text{ACQ, MIN}} = 600\mu\text{s}$$

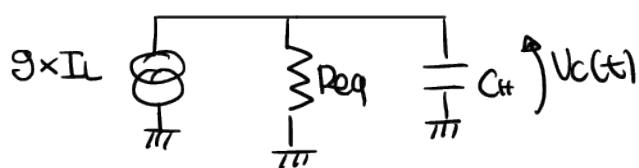
- STUDIANO COSA SUCCIDE NELLA FASE DI HOLD (IL CANALE Ø È SOSPESO NON HA TENSIONI IN INGRESSO)

T_{HOLD} è limitato dalle correnti statiche (bias & leakage) che possono scaricare la capacità C_H



Si scarica a fondo
e non ha ruolo.

Allora quindi che



$$\text{Dove } R_{\text{eq}} = 10\text{K} \parallel \frac{R_{\text{off}}}{7} \approx 10\text{K}$$

Dovremo risolvere l'equazione differenziale

$$\frac{g_{IL} + \frac{V_c(t)}{10\text{K}}}{C_H} = - \frac{dV_c(t)}{dt}$$

$$\text{con } V_c(0) = V_W^{\text{MAX}}$$

Ma stocazzi noi usiamo un'approssimazione e linearizziamo l'eq

$$1) T_{\text{HOLD}} \ll \tau \approx R_{\text{eq}} \cdot C_H = 100\mu\text{s} \quad (\text{dopo controllo siamo d'accordo})$$

Allora

$$\frac{g_{IL} + \frac{V_W^{\text{MAX}} - V_c}{10\text{K}}}{C_H} = \frac{|\Delta V_c|}{T_{\text{HOLD}}}$$

Seconda appross.: data ΔV_c puoi calcolare la corrente su R_{eq} può essere considerata costante, quindi

In questo caso le bias correnti dell'opamp non la consideriamo perché non hanno effetto sulla capacità perché si scarica tutta terra del i-path e blocca l'impedenza dell'OPAMP.

$$\frac{SIL + \frac{V_{IN}^{MAX}}{10K}}{C_H} = \frac{DVc}{T_{THOLD}}$$

Noi vogliamo

$$DVc < EC \quad \text{Attenzione che questo è l'errore sulla capacità e non il salto sull'output.}$$

$$EC > \frac{USB}{2G} = \frac{FSR}{2^{13} \cdot G} \quad \text{dove } (-\frac{330}{10})$$

Perciò

$$\frac{SILEAK + \frac{V_{IN}^{MAX}}{10K}}{C_H} \cdot T_{THOLD} < \frac{FSR}{2^{13} \cdot G}$$

$$T_{THOLDMAX} = \frac{\frac{FSR}{2^{13}G}}{\left(SILEAK + \frac{V_{IN}^{MAX}}{10K} \right) / C_H} = 40,5 \text{ ns.} \quad \left(\text{che è effettivamente } < \tau, \text{ quindi le approssimazioni sono ok} \right)$$

- PERCIÒ IL MAX THROUGHPUT (f_{OUT}^{MAX}), MAX INPUT FREQ (f_{IN}^{MAX})

$$f_{OUT}^{MAX} = \frac{1}{T_{SAMPLING}} = 2,5 \text{ KSPS}$$

$T_{ACQ}^{MIN} + T_{ADC}^{conversion time}$

Perciò la max sampling frequency per ogni canale è

$$f_{S,CH}^{MAX} = \frac{f_{OUT}^{MAX}}{7} = 357 \text{ Hz} \Rightarrow f_{IN}^{MAX} = \frac{f_{S,CH}^{MAX}}{2} = 178 \text{ Hz}$$

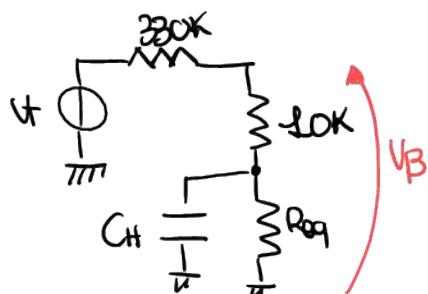
PUNTO B)

Scogliere il GBWP per non limitare la Bandwidth del S&H

$$f^* = ?$$

$A(s) \rightarrow$ OPAMP A loop aperto

$B(s) \rightarrow$



Ricordiamo che siamo in fase di sampling perché è la Taccia quella unitaria zero.

$$Req = (R_s + R_{ON}) // \frac{R_{out}}{6} \approx R_t$$

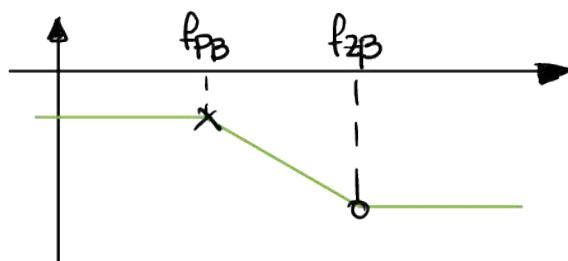
Allora

$$\beta(0) = \frac{10K + R_S}{10K + R_S + 330K} \rightarrow \frac{1}{176} (R_S^{\text{MIN}})$$

Capacità in corto

$$\beta(\infty) = \frac{10K}{10K + 330K} = \frac{1}{34}$$

Perciò



Cerchiamo i valori del polo e dello zero.

Per il polo c'è resistenza fissa

$$f_{PB} = \frac{1}{2\pi C_H R_S / (10K + 330K)} = \frac{1}{16\pi KHz} (R_S^{\text{MIN}})$$

$$= 1.64 \text{ KHz} (R_S^{\text{MAX}})$$

Per lo zero cerchiamo il valore di tensione d'ingresso che mi dà zero \Rightarrow

$$V_C \cdot S_{CH} + \frac{V_C}{10K} + \frac{V_C}{R_S} = 0 \Rightarrow S_Z = \frac{1}{C_H (R_S / 10K)}$$

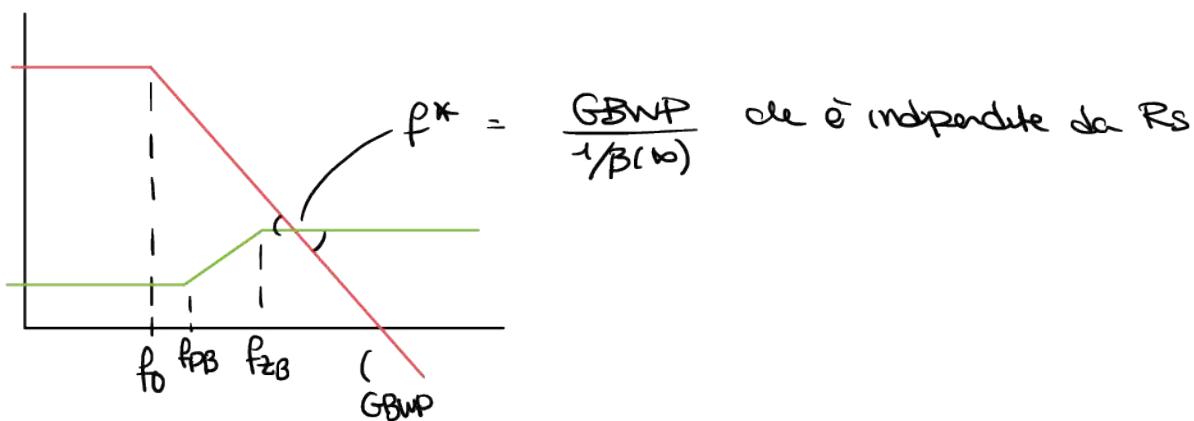
$$f_{Z_H} = \frac{1}{2\pi C_H (R_S / 10K)}$$

e' uno zero negativo (quello che parla a noi)

$\Rightarrow 17.5 \text{ KHz} (R_S^{\text{MIN}})$

$\Rightarrow 3.18 \text{ KHz} (R_S^{\text{MAX}})$

Perciò



No vogliamo se $f^* \gg BW_{S&H}$ dare $BW_{S&H} = \frac{1}{2\pi C_{MIN}}$

$$C_{MIN} = C_H \left[(R_S^{\text{MIN}} + R_{ON,H}) / \frac{R_{OFF,H}}{6} / 10K \right]$$

$$= 10 \mu\text{s}$$

Perciò $\frac{GBWP}{34} \gg BW_{S2H} \Rightarrow GBWP \gg 34 \times BW_{S2H} = 560\text{kHz}$

ad esempio $GBWP = 5.4\text{MHz}$

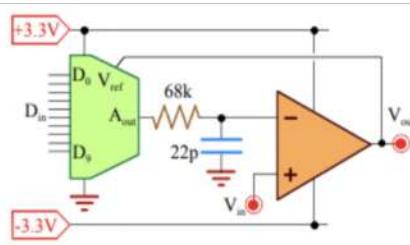
Esercizio 3

Ex. 3

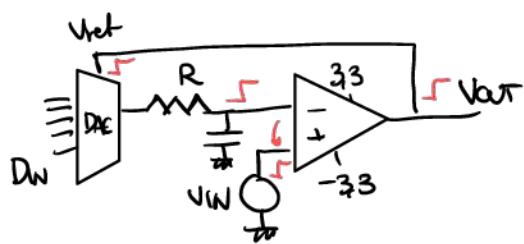
OpAmp biased at $\pm 3.3\text{V}$. DAC single-battery operated.

a) Plot the V_{out} vs. V_{in} relationship and its dependence on the 10bit D_{in} digital bus content.

b) Discuss bandwidth and stability when $A_0=100\text{dB}$ and $GBWP=10\text{MHz}$ depending on the D_{in} value.



PUNTO a)

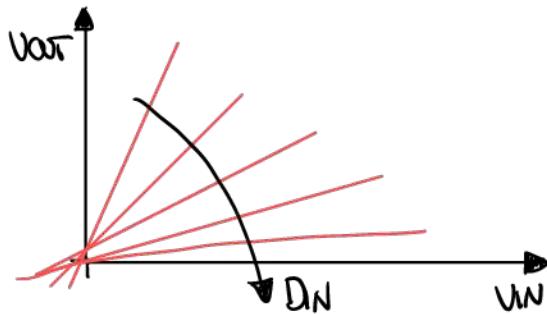


$$A_{out} = \frac{V_{ref}}{2^{10}} \cdot D_N \quad (\text{generico per qualsiasi DAC})$$

Faccendo il trahimento vedo che ho cortocircuito virtuale tra il pin + e meno deli esempi

$$A_{out} = V_{IN} \quad (\text{perciò znde non sono corrette})$$

$$\text{Allora } V_{IN} = \frac{V_{out}}{2^{10}} D_N \rightarrow V_{out} = V_{IN} \cdot \frac{2^{10}}{D_N}$$



quando $D_N^{MAX} = 2^{10}-1 \rightarrow G \approx 1$ (buffer)

quando $D_N^{MIN} = \emptyset \rightarrow G = \infty$ (comprattore)

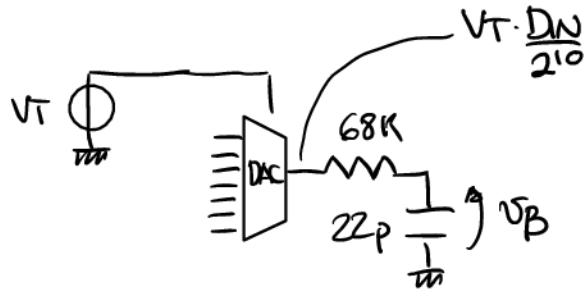
qui questa è la caratteristica input output

Discussiamo banda e stabilità dipendente da D_N

$$A_0 = 100\text{dB} \quad GBWP = 10\text{MHz}$$

Analizziamo con l'approccio standard $A(s) = \text{CP2mp open loop}$

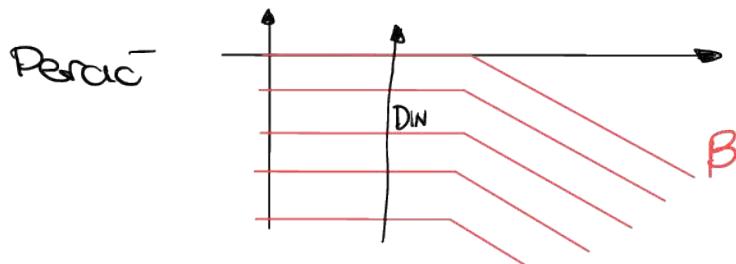
$B(s)$



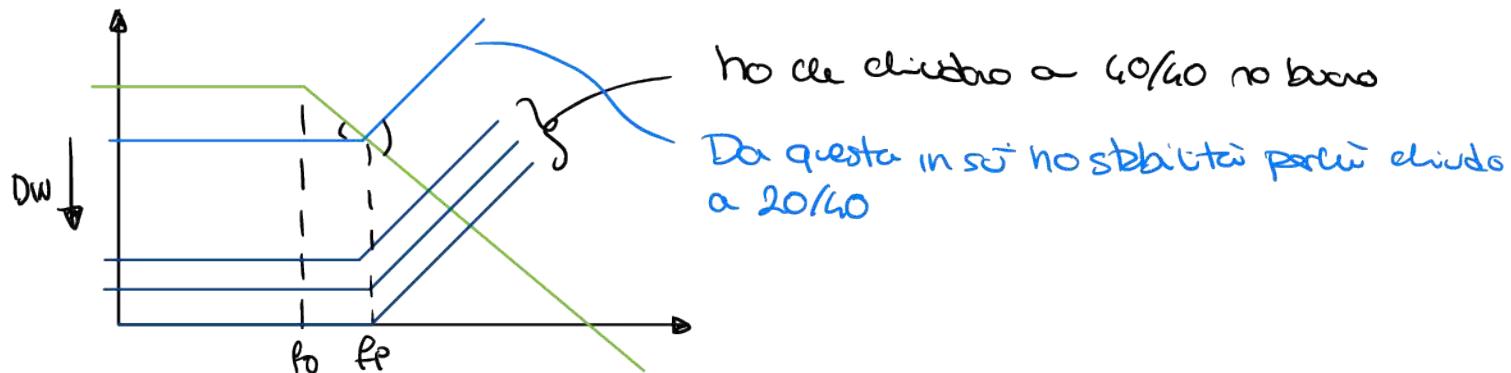
Perciò

$$\left\{ \begin{array}{l} B(0) = \frac{D_N}{2^{10}} \\ B(\infty) = \emptyset \end{array} \right.$$

Perciò beta na un solo polo e $f_{PL} = \frac{1}{2\pi 22p \cdot 68K} = 106 \text{ kHz}$



Vediamo la stabilità del tutto



Perciò ho stabilità se $f^* \leq f_{FB}$

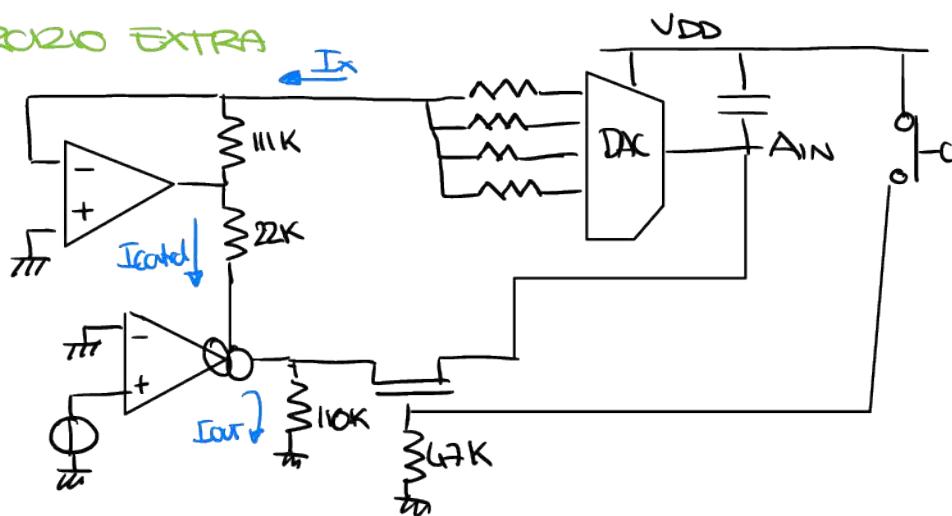
Quindi $\frac{GBWP}{1/B(0)} \leq f_{FB}$

e dunque

$$\frac{GBWP}{2^{10}} \cdot DIN \leq f_{FB} \rightarrow DIN \leq \frac{f_{FB}}{GBWP} \cdot 2^{10} = 10,25$$

è il massimo DIN da garantire stabilità e' $DIN = 10$

ESERCIZIO EXTRA



PUNTO A) Cosa accade quando il pulsante non è premuto
il MOS è OFF quindi Ain è flottante.

$$V_{OUT} = I_{OUT} \cdot 110K = V_{IN} \cdot \frac{I_{CONTROL}}{V_{TH}} \cdot 110K = \frac{V_{IN}}{V_{TH}} \cdot 110K \left(-\frac{I_X \cdot 11K}{22K} \right)$$

ricavo quindi:

$$\begin{aligned} &= \frac{V_{IN}}{V_{TH}} \cdot 110K \left(-\frac{2A_{IN} \cdot 11K}{22K} \right) \\ &= \frac{V_{OUT}}{V_{IN}} \cdot 200 (-A_{IN}) \\ &= 1000 \left(-\frac{D_{OUT}}{2^{12}} \right) \quad \text{dove } D_{OUT} \in 0 \div 15 \end{aligned}$$

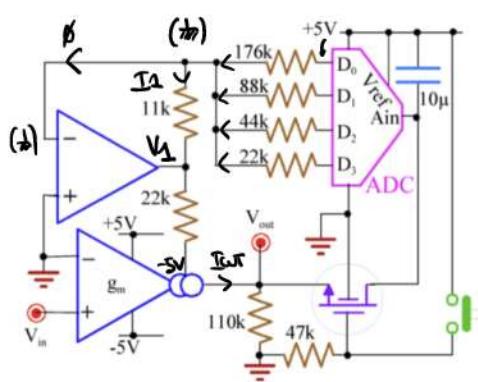
9.12.2021

3h

Ex. 1

4bit flash ADC. OpAmps with $GBWP=100MHz$. OTA with control pin (not output pin!) at -5V.

- a) Compute the V_{OUT}/V_{IN} relationship at DC, as a function of the D_{OUT} digital ADC code, when the pushbutton is off.
- b) Describe what happens at each very short pulse applied to the pushbutton.
- c) In case the pushbutton is kept pressed for long time, compute the V_{OUT}/V_{IN} relationship at DC.



Torniamo a fare sto esercizio perché evidentemente avevamo sbagliato qualcosa.

Dobbiamo considerare il pulsante aperto e cerchiamo $V_{OUT}/V_{IN} (D_{OUT}) = ?$
Se il pulsante è Off la tensione di gate del mos è 0V quindi è spento, perciò

$$V_{OUT} = I_{OUT} \cdot 110K \Omega$$

$$\text{Noi sappiamo che } I_{OUT} = V_{IN} \cdot g_m = V_{IN} \cdot \frac{I_C}{V_{TH}}$$

$$\text{Sappiamo poi che } I_C = \frac{V_1 + 5V}{22K} \quad \text{e} \quad V_1 = -I_1 \cdot 11K$$

La corrente I_1 è la somma di tutte le correnti dei mos ADC

$$I_1 = I_{D0} + I_{D1} + I_{D2} + \dots$$

$$\text{e queste correnti sono uguali a } I_{D0} = \frac{5V D_0}{176K} \text{ ecc..}$$

Vediamo che tutte le resistenze sono multiple di $22K = R$ allora

$$I_1 = \frac{5V}{176K} \left(D_0 + 2D_1 + 4D_2 + 8D_3 \right) = \frac{5V}{176K} D_{OUT}$$

$$\text{Sappiamo che } D_{OUT} = \frac{A_{IN}}{5V} \cdot 2^4$$

$$\text{Per cui } I_1 = \frac{5V}{176k} \cdot \frac{A_{IN}}{5V} \cdot 2^6 = \frac{2A_{IN}}{R} \rightarrow 22k$$

Noi sappiamo anche che

$$V_A = -I_1 \cdot 11k = -A_{IN}$$

$$g_m = \frac{I_C}{V_{TH}} = \frac{1}{V_{TH}} \left(-\frac{A_{IN} + 5}{22k} \right)$$

$$I_C = -\frac{A_{IN} + 5V}{22k}$$

Per cui

$$I_{OUT} = \frac{V_{IN}}{V_{TH}} \left(-\frac{A_{IN} + 5V}{22k} \right)$$

$$V_{OUT} = I_{OUT} \cdot 110k = \frac{V_{IN}}{V_{TH}} \left(-\frac{A_{IN} + 5V}{22k} \right)$$

|

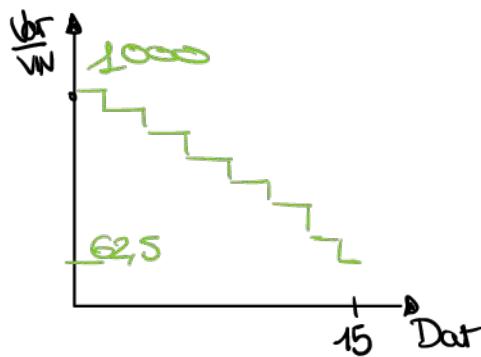
$$= V_{IN} \cdot 200 \left(\frac{5V - A_{IN}}{22k} \right)$$

Dato che noi vogliamo V_{OUT}/V_{IN} (DAR) allora ricordiamo $A_{IN} = \frac{DAR \cdot 5V}{2^6}$
quindi

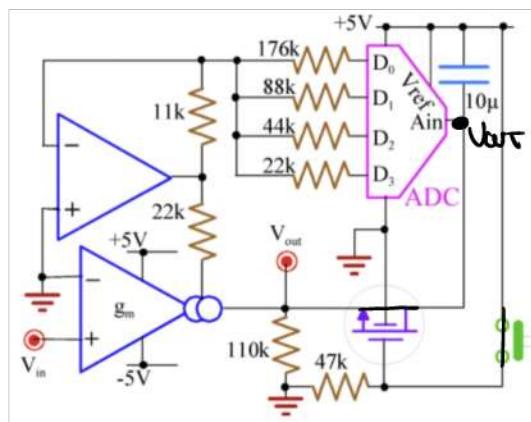
$$\frac{V_{OUT}}{V_{IN}} = 1000 \left(1 - \frac{DAR}{2^6} \right)$$

$$DAR = \emptyset \quad \frac{V_{OUT}}{V_{IN}} = 10^3$$

$$DAR = 15 \quad \frac{V_{OUT}}{V_{IN}} = 62,5$$



2) Cosa succede quando un breve impulso è dato al bottone?



Se chiuso allora il mos è un corto e quindi no de A_{IN} è a V_{OUT}
visto che ho un breve impulso ho che il valore di V_{OUT} viene salvato su A_{IN}

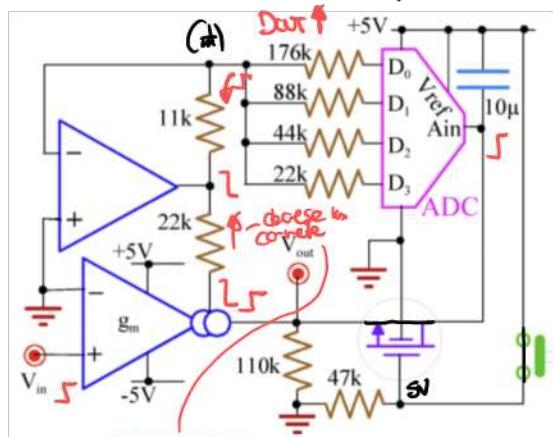
$$A_{IN} = V_{OUT} \quad \text{quando chiudo lo switch}$$

quando apro lo switch ottengo

$$V_{OUT} = 200V_{IN} \left(5V - A_{IN} \right)$$

$$= 200V_{IN} \left(5V - V_{OUT,0} \right)$$

Punto 3) Nel caso il pulsante sia tenuto premuto per molto tempo



Ho visto che ho una sorta di feedback negativo.

$$A_{IN} = V_{out}$$

$$\frac{V_{out}}{V_{IN}} = 200 \quad (5V - A_{IN}) = 200 \quad (5V - V_{out})$$

$$V_{out} \left(\frac{1}{V_{IN}} + 200 \right) = 5000V$$

quindi:

$$V_{out} = \frac{1000 \cdot V_{IN}}{1 + V_{IN} \cdot 200} =$$

Esercizio 2

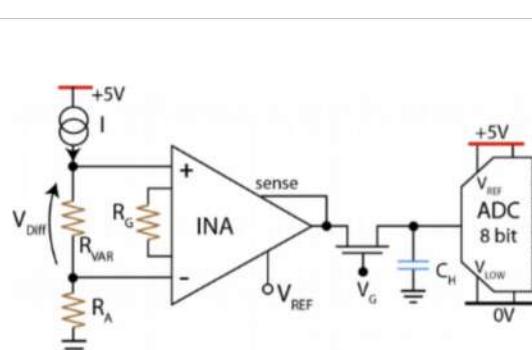
Ex. 2

A breath sensor measures the chest extension through an $R_{VAR} = 10k\Omega \cdot (1 + \alpha \cdot d)$, where $\alpha = 0.02 \text{ mm}^{-1}$ and d is in the 0-50 mm range. $R_A = 10k\Omega$, $I = 100\mu\text{A}$, $C_H = 10\text{nF}$. INA's internal resistors are $R_F = 10k\Omega$. The SAR ADC has 50nA input leakage.

a) Size R_G and V_{REF} for exploiting the whole ADC's FSR.

b) With V_G swinging between 0V and 10V and an n-MOSFET with $V_T = 1V$ and $C_{GS} = 100\text{pF}$, compute aperture charge-induced error range over R_{VAR} .

c) Select T_{conv} and T_{clock} to achieve a precision better than $\frac{1}{2}\text{LSB}$



Quando cambia R_{VAR} cambia l'input dell'INA. Devo dimensionare R_G e V_{ref} dell'INA per usare il FSR dell'INA.

Quando $R_{VAR,MIN}$ voglio $V_{out} = 0V$ e $R_{VAR,MAX}$ $V_{out} = 5V$

$$R_{VAR} = 10k\Omega \left(1 + 0.02 \text{ mm}^{-1} \cdot d \right) \quad d = 0 \div 50 \text{ mm}$$

$$R_{VAR,MIN} = 10k \quad R_{VAR,MAX} = 10k \left(1 + 0.02 \cdot 50 \right) = 20k\Omega$$

$$V_{INA,MIN} = R_{VAR,MIN} \cdot I = 1V$$

↳ Valori che ho in input dell'INA.

$$V_{INA,MAX} = R_{VAR,MAX} \cdot I = 2V$$

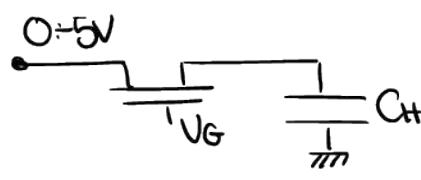
$$\Delta V_{out} = 5V \rightarrow G = 5 = 1 + \frac{2R_F}{R_G} = 10k \quad \rightarrow R_G = 5k\Omega$$

Noi vogliamo

$$V_{out} = 0 \quad \text{quando} \quad V_{INA} = V_{INA,MIN}$$

$$V_{out} = \underbrace{V_{INA,MIN} \cdot G}_{5V} + V_{ref} = 0V \quad \text{perciò} \quad V_{ref} = -5V$$

Punto 2



$$V_G = 0V \text{ and } 5V$$

$$V_T = 1V$$

$$C_D = 100\text{pF}$$

Dobbiamo calcolare E output range - induced error = ?

$$\Delta V_G = V_{G\pi} + V_T - V_{Glow} = 0V$$

ΔV_{IN} di no quando $V_{G\pi} = 0V$ (caso migliore)

$$\Delta V_G = 1V$$

L'errore sul condensatore c'è dunque $E_H = \Delta V_G \cdot \frac{C_{as}}{C_{as} + C_D} = 10\text{mV}$

L'errore all'ingresso dell' INA è $E_{INA} = \frac{E_H}{G} = 2\text{mV}$

e l'errore sulla resistenza è:

$$E_{RVAR} = \frac{E_{INA}}{I} = 20\Omega$$

Nel caso $V_{G\pi max} = 5V \rightarrow \Delta V_G = 5V$

$$E_H = \Delta V_G \cdot \frac{C_{as}}{C_{as} + C_D} = 60\text{mV}$$

L'errore all'input dell' INA $E_{INA} = \frac{E_H}{G} = 12\text{mV}$ e quindi l'errore sulla resistenza

$$E_{RVAR} = \frac{E_{VAR}}{I} = 120\Omega$$

PUNTO C)

SAR ADC con $50\mu\text{A} = I_{LEAK}$, vogliamo selezionare $T_{CON}, T_{CLOCK} = ?$ per avere $E < LSB/2$

$$LSB = \frac{FSR}{2^8} = \frac{5V}{2^8} = 196\text{mV}$$

$$T_{CON} = \Delta V \cdot \frac{C_D}{I_{leak}} = \frac{LSB}{2} \cdot \frac{C_D}{I_{leak}} = 1,95\text{ms} \leftarrow \begin{matrix} \text{massimo tempo di conversione} \\ \text{che possiamo usare} \end{matrix}$$

$$T_{CON} = (N+1)T_{CLOCK} \rightarrow T_{CLOCK} = \frac{T_{CON}}{8} = 216,6\text{\mu s}$$

ESERCIZIO 3

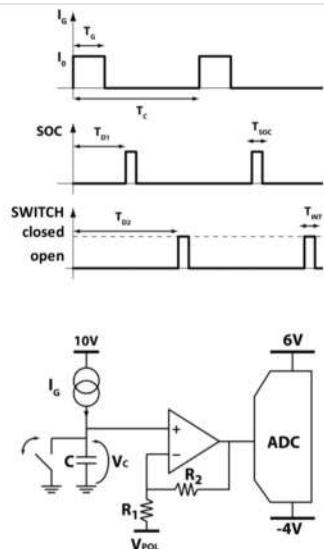
Let us measure the C value with the timings shown in figure. The ADC conversion is triggered by the SOC rising-edge and lasts $T_{CONV}=1\mu s$.

$R_1=4.7k\Omega$, $R_2=100k\Omega$, $V_{POL}=0.25V$, $T_{D1}=2\mu s$, $T_{D2}=4\mu s$, $T_{SOC}=0.2\mu s$, $T_{INT}=0.2\mu s$.

The $I_G=0.5mA$ current generator is pulsed with duration $T_G=1.2\mu s$ and period $T_C=5\mu s$. OpAmp biased at $\pm 10V$.

- Plot $V_C(t)$ for $C=2nF$ (be $V_C(0)=0V$ for $t=0s$).
- Determine the range of measurable C values.
- Design the current generator required using a 4-bit flash DAC with FSR=5V, and OpAmps to provide a current between $0.1mA$ (code 0000) to $2mA$ (code 1111).

- Propose a different way to measure the value of C by using current pulses of constant $100\mu A$ amplitude and constant $10ns$ duration at $50MHz$ frequency, then a simple comparator and a digital counter for counting the number of pulses to reach a given threshold (as for a staircase ADC).

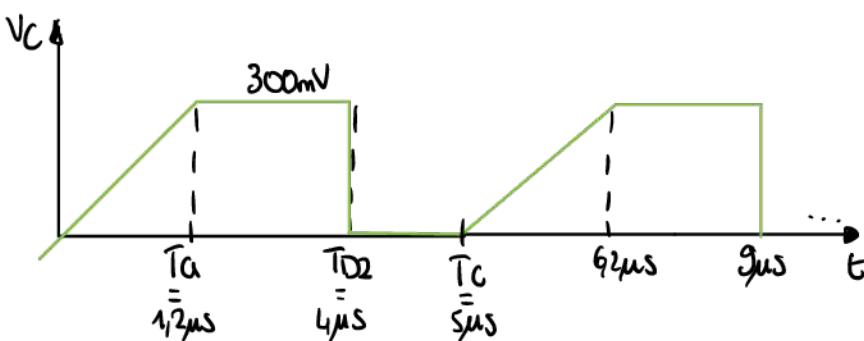


Punto a)

$$V_C(t) = ? \quad V_C(\phi) = 0V$$

$$\frac{\Delta V_C}{\Delta t} = \frac{I_G}{C} = 250mV/\mu s$$

$$V_C(T_a) = \frac{\Delta V_C}{\Delta t} \cdot T_a = 300mV$$



Punto b)

$$V_C = \phi \quad A_{IN} = V_{POL} \left(-\frac{R_2}{R_1} \right) = -5.3V$$

Il nostro FSR = $-4V \div 6V$ allora:

$$V_{CHMIN} \left(1 + \frac{R_2}{R_1} \right) - V_{POL} \left(\frac{R_2}{R_1} \right) = -4V \quad \text{quindi} \quad V_{CHMIN} = 58mV$$

$$\text{Allora} \quad \Delta V_C = \frac{I_G \cdot T_a}{C} \rightarrow V_{CHMIN} = \frac{I_G \cdot T_a}{C_{MAX}} \rightarrow C_{MAX} = \frac{I_G \cdot T_a}{V_{CHMIN}} = 10nF$$

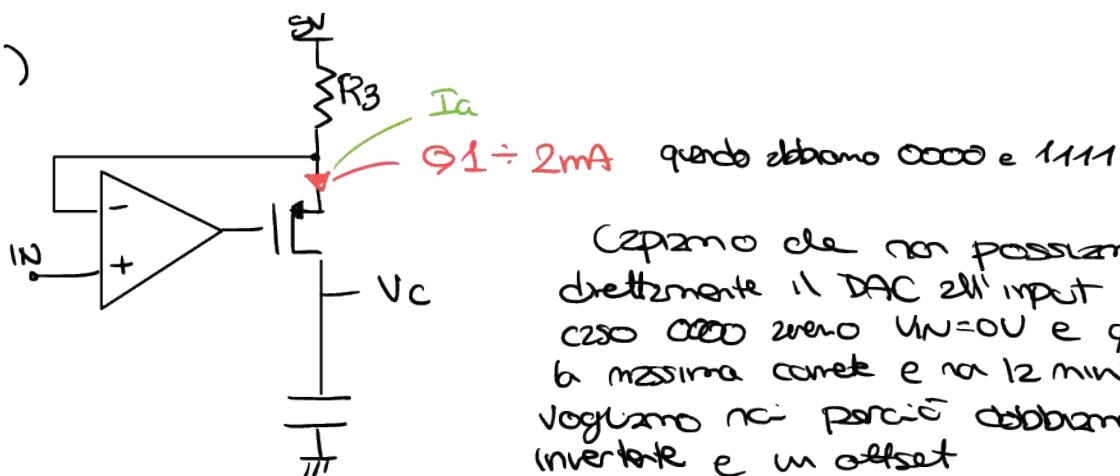
Controlliamo adesso V_{CHMAX}

$$V_{CHMAX} \left(1 + \frac{R_2}{R_1} \right) - V_{POL} \left(\frac{R_2}{R_1} \right) = 6V$$

$$V_{MAX} = 508mV \rightarrow C_{MIN} = \frac{I_a \cdot T_c}{V_{OUT}} = 1.2nF$$

$$C = 1.2nF \div 10nF$$

Punto c)

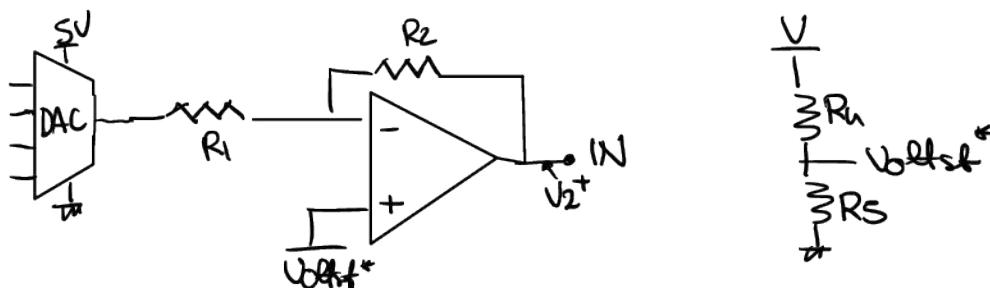


Cerchiamo che non possano collegare direttamente il DAC all'input perché nel caso 0000 zero $V_{IN}=0V$ e questo porterebbe la massima corrente e non la minima come vogliamo noi perciò dobbiamo usare un invertente e un offset

4 bit DAC (SV FSR)

$$A_{OUT} = 0V \quad A_{OUT} = \frac{SV}{2^4} \cdot 15 = 4,688V$$

Per ora



$$I_a = \frac{5V - V_2^+}{R_3} \quad \text{Dove } V_2^+ = A_{OUT} \cdot \left(-\frac{R_2}{R_1} \right) + 5 \cdot \frac{R_S}{R_U + R_S} \cdot \left(1 + \frac{R_2}{R_1} \right)$$

$$\text{quindi } I_a = \frac{5V}{R_3} + A_{OUT} \left(\frac{R_2}{R_1} \right) - \frac{5V}{R_3} \frac{R_S}{R_U + R_S} \left(1 + \frac{R_2}{R_1} \right)$$

$$\text{Nel caso } D=0000 \quad A_{OUT} = 0$$

$$I_a = \frac{1}{R_3} \left(5V - \frac{5V R_S}{R_U + R_S} \cdot \left(\frac{R_1 + R_2}{R_1} \right) \right) = 0.1mA$$

$$\text{Nel caso } D=1111 \rightarrow A_{OUT} = 4,688V$$

$$I_a = \frac{1}{R_3} \left(5V - 5V \frac{R_S}{R_U + R_S} \left(\frac{R_1 + R_2}{R_1} \right) + 4,688 \frac{R_2}{R_1} \right) = 2mA$$

Per risolvere il sistema sottraiamo le 2 equazioni tra loro

$$-4,688 \frac{R_2}{R_1 \cdot R_3} = -1,9 \text{ mA}$$

Che è come dire che le variazioni del DAC per il guadagno del circuito devono essere uguali alle variazioni della corrente.

Imponiamo $R_3 = 1\text{k}\Omega$

$$-4,688 \frac{R_2}{R_1} = -1,9 \text{ V} \rightarrow \frac{R_2}{R_1} = 0,405$$

Imponiamo $R_2 = 6\text{k}\Omega \rightarrow R_1 = 10\text{k}\Omega$

$$\left| \begin{array}{l} 5\text{V} - 5\text{V} \cdot \frac{R_S}{R_u + R_S} \left(1 + \frac{R_2}{R_1} \right) = 0,4 \text{ mA} \cdot R_3 \\ \hline \end{array} \right.$$

$$\left| \begin{array}{l} 5\text{V} - 5\text{V} \frac{R_S}{R_u + R_S} \left(1 + \frac{R_2}{R_1} \right) = 0,1 \text{ V} \\ \hline \end{array} \right.$$

$$\Rightarrow -5\text{V} \frac{R_S}{R_u + R_S} \cdot 1,4 = -4,9 \text{ V}$$

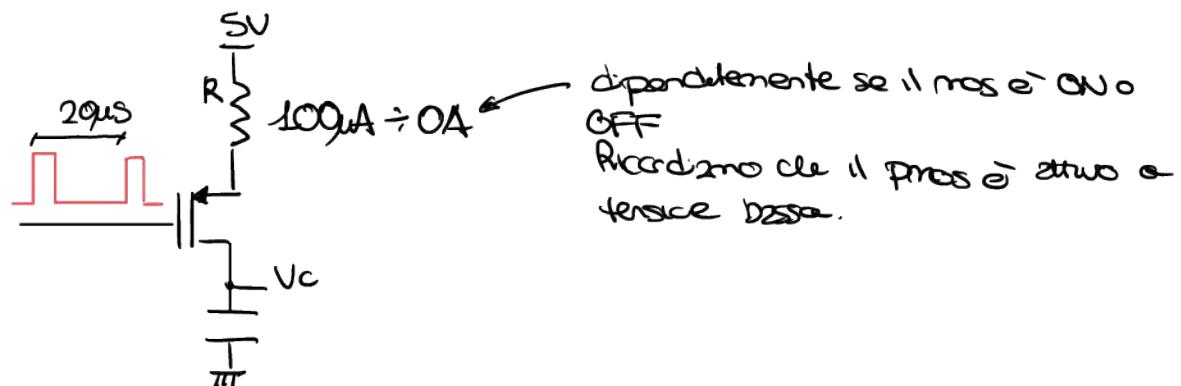
Quindi $\frac{R_S}{R_u + R_S} = 0,7$ Imponiamo $R_S = 7\text{k}\Omega \rightarrow R_3 = 3\text{k}\Omega$.

PUNTO d)

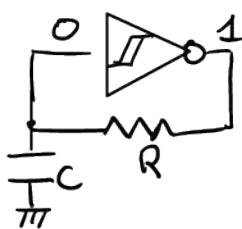
Progettare in modo per leggere il valore di C con impulsi di tensione.

$$I_G = 100\mu\text{A} \quad T_Q = 10\text{ns} \quad f = 50 \text{ MHz}$$

Possiamo usare un comparatore e un catodina per ottenere gli impulsi.



Dobbiamo generare questo clock. Dobbiamo farlo con una struttura così:

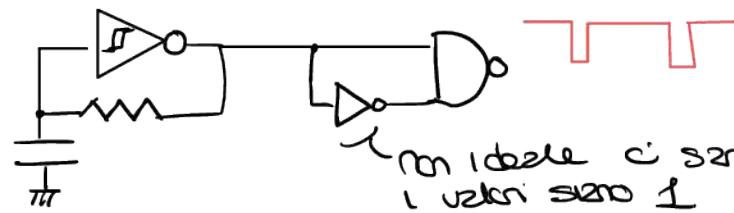


$$T \approx T = R \cdot C$$

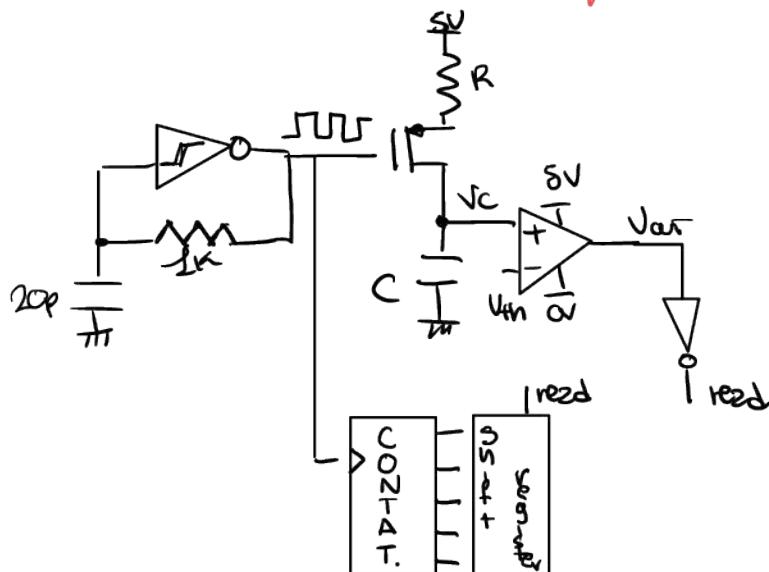
Noi vogliamo un periodo di 20ns

$$C = 20\text{pF} \quad R = 1\text{k}\Omega$$

Ci va di fatto perché vogliano il duty cycle del 50% se abbiamo solo un veloce doppio del clockcycle dovremo usare un delay



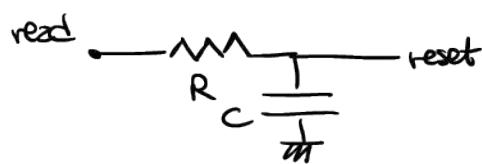
(Ma come abbiamo fatto non è questo il nostro caso)



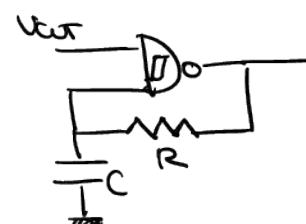
Per vedere il veloce del cattove
uso un shift register.

Dopo che abbiamo fatto dobbiamo anche
resettere il circuito

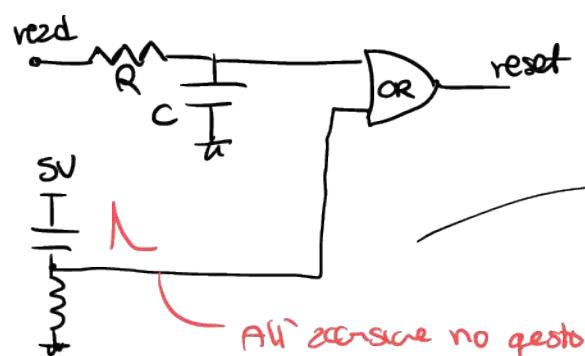
Mettiamo un po' di delay per fare il reset



Dopo resettere prima di tutto il cattove e
dopo anche buttare $V_C = 0V$ perché posso
mettere un mos in perchè al condensatore
così ce lo fissa resette.



Però quando accendiamo il circuito gli iniziando dobbiamo un piccolo impulso che è dato dal fatto che il condensatore è un catto e quindi possiamo usare questo trucco per resettere il circuito anche subito accende



Così ho che questo va a 1 all'accensione
e quindi ha il reset subito

All'accensione non questo