1. Großübung

Normen/Vektornomen

1 Definition

Definition s. Folie 2.9

- (N1): Positivität, Definitheit
- (N2): absolute Homogenität
- (N3): Dreiecksungleichung

Dreiecksungleichung für reelle Zahlen:

$$|x + y| \le |x| + |y|$$

Folie 2.12

→ verschiedene Normen lassen sich gegenseitig abschätzen

2 Beispiele für Vektornormen

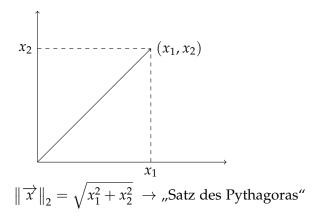
2.1 p-Normen:

Allgemein:

$$\|x\|_p:=\left(\sum\limits_{i=1}^n|x_i|^p\right)^{rac{1}{p}}$$
, $x\in\mathbb{R}^n$, $1\leq p<\infty$

Euklidische Norm (2-Norm):
$$\|x\|_{2} := (x^{T}x)^{\frac{1}{2}} = \left(\sum_{i=1}^{n} x_{i}^{2}\right)^{\frac{1}{2}}$$

$$z.B. \overrightarrow{x} = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix}, \|\overrightarrow{x}\|_{2} = \sqrt{1^{2} + 2^{2} + 3^{2}} = \sqrt{14}$$



2.2 Betragssummennorm (1-Norm):

$$||x||_1 = \sum_{i=1}^n |x_i|$$
z.B. $\overrightarrow{x} = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix}$, $||\overrightarrow{x}||_1 = |1| + |2| + |3| = 6$

2.3 Maximumsnorm (∞-Norm):

$$||x||_{\infty} = \max_{i=1,\dots,n} |x_i|$$

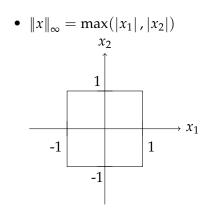
$$z.B. \overrightarrow{x} = \begin{pmatrix} 1\\2\\3 \end{pmatrix}, ||\overrightarrow{x}||_{\infty} = \max\{|1|, |2|, |3|\} = 3$$

2.4 Einheitssphären

•
$$||x||_2 = \sqrt{x_1^2 + x_2^2}$$
 x_2
 -1
 1
 1

• $||x||_1 = |x_1| + |x_2|$ x_2 1

1



3 Aufgabe (Auszug A2.18)

Welche der folgenden Abbildungen definieren Normen im \mathbb{R}^2 ?

$$x \to |x_1|$$
(N1) z.B. $x = \begin{pmatrix} 0 \\ a \end{pmatrix}$, $||x|| = |x_1| = |0| \Rightarrow x = \overrightarrow{0}$
 \Rightarrow keine Norm

$$x \to 5|x_1| + 2|x_2|$$

$$||x|| = 5 |x_1| + 2 |x_2| \ge 0, \ \forall x \in \mathbb{R}^2 \text{ OK}$$

 $x = \overrightarrow{0} : 5 |0| + 2 |0| = 0, \ \Rightarrow x = \overrightarrow{0} \text{ OK}$

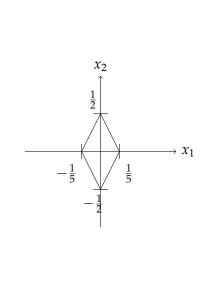
(N2)
$$||ax|| = 5 |ax_1| + 2 |ax_2| = |a|, (5 |x_1| + 2 |x_2|) = |a| \cdot ||x||$$
 OK

(N3)

$$x, y \in \mathbb{R}^2$$

$$||x + y|| = 5 |x_1 + y_1| + 2 |x_2 + y_2| \le (5 |x_1| + 2 |x_2|) + (5 |y_1| + 2 |y_2|) = ||x|| + ||y|| \text{ OK}$$

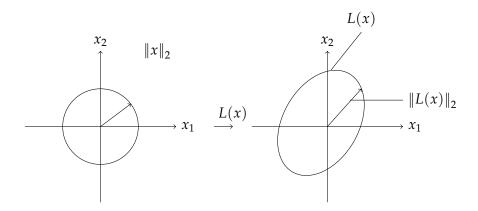
 $\rightarrow Norm \\$



Operatornormen/Matrixnormen

4 Definition Operatornorm

Definition s. Folie 2.24



5 hier: Matrixnormen

5.1 Beispiele für Matrixnormen:

Sei $X \in \mathbb{R}^n$, $Y \in \mathbb{R}^m$, $B \in \mathbb{R}^{m \times n}$ eine $(m \times n)$ -Matrix. Stattet man X und Y mit der p-Norm für $1 \le p \le \infty$ aus, bezeichnet man die entsprechende Operatornorm kurz als $\|B\|_p := \|B\|_{X \to Y}$.

• Zeilensummennorm:

$$||B||_{\infty} = \max_{i=1,\dots,m} \sum_{k=1}^{n} |b_{i,k}|$$
z.B. $B = \begin{pmatrix} 2 & -3 \\ 1 & 1 \end{pmatrix}, ||B||_{\infty} = 5$

• Spaltensummennorm:

$$\frac{\|B\|_{1} = \max_{i=1,\dots,n} \sum_{k=1}^{m} |b_{k,i}|}{\text{z.B. } B = \begin{pmatrix} 2 & -3 \\ 1 & 1 \end{pmatrix}, \|B\|_{1} = 4$$

• 2-Norm(Spektralnorm):

$$\overline{A \in \mathbb{R}^{n \times n}}$$
, $\|A\|_2 = \sqrt{\lambda_{\max}(A^T A)}$, λ_{\max} : größter Eigenwert $A = \begin{pmatrix} 2 & -3 \\ 1 & 1 \end{pmatrix}$, $A^T A = \begin{pmatrix} 5 & -5 \\ -5 & 10 \end{pmatrix}$

Eigenwerte:

$$\begin{split} \det\begin{pmatrix} 5-\lambda & -5 \\ -5 & 10-\lambda \end{pmatrix} &= 0 \Rightarrow \qquad (5-\lambda)(10-\lambda) - 25 = 0 \\ & \rightarrow \quad \lambda_1 = \frac{1}{2}(15-5\sqrt{3}) \text{ , } \lambda_2 = \frac{1}{2}(15+5\sqrt{3}) \\ & \rightarrow \qquad \|A\|_2 = \sqrt{\frac{1}{2}(15+5\sqrt{3})} \end{split}$$

5.2 Eigenschaften von Matrixnormen mit $A, B \in \mathbb{R}^{n \times n}$:

Submultiplikativität:

$$||A \cdot B|| \le ||A|| \cdot ||B||$$

Ferne gilt auch hier:

$$||A|| = 0 \Leftrightarrow A = 0 \in \mathbb{R}^{n \times n}$$
$$||\lambda \cdot A|| = |\lambda| \cdot ||A||, \lambda \in \mathbb{R}$$
$$||A + B|| \le ||A|| + ||B||$$

Landau-Symbol

6 Definition

Definition s. Folie 2.14, ("="ist Kurzschreibweise)

 $g(x) = \sigma(h(x))$

 $x \to \infty$: "g(x) wächst nicht wesentlich schneller als h(x)"

 $x \to 0$: "g(x) fällt nicht wesentlich schneller als h(x)"

7 Beispiel

$$g(x) = 3x^3 + 2x^2 + x + 4 = \sigma(\underbrace{x^3}_{h(x)}) \quad (x \to \infty)$$

 $x \in \mathbb{R}, g, h : \mathbb{R} \to \mathbb{R}$

$$\lim_{x \to \infty} \frac{\|g(x)\|}{\|h(x)\|} = \lim_{x \to \infty} \left| \frac{3x^3 + 2x^2 + x + 4}{x^3} \right|$$

$$= \lim_{x \to \infty} \left| 3 + \frac{2}{x} + \frac{1}{x^2} + \frac{4}{x^3} \right|$$

$$= 3$$

$$|3x^3 + 2x^2 + x + 4| \le 4 |x^3| \quad (x \to \infty)$$

$$\to g(x) = \sigma(x^3)$$

8 Beispiel:

$$g(x) = x^2 + 3x = \sigma(x) \quad (x \to 0)$$

 $x \in \mathbb{R}, g, h : \mathbb{R} \to \mathbb{R}$

$$\lim_{x \to 0} \frac{\|g(x)\|}{\|h(x)\|} = \lim_{x \to 0} \left| \frac{x^2 + 3x}{x} \right|$$
$$= \lim_{x \to 0} |x + 3|$$
$$= 3$$

$$|x^2 + 3x| < 4|x| \quad (x \to 0)$$

$$\to g(x) = \sigma(x)$$

Taylorentwicklung

9 Definition

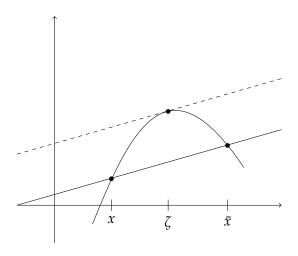
Definition s. Folie 2.16 f, s. Folie 2.17

$$f(\tilde{x}) = p_{k-1}(\tilde{x}) + R_k(\tilde{x})$$

Lagrange-Form des Restglieds:

$$R_k(\tilde{x}) = \frac{f^{(k)}(\zeta)}{k!} (\tilde{x} - x)^k$$
, $\zeta \in (x, \tilde{x})$

Skizze Mittelwertsatz:



Schreibweise (Fall $f: \mathbb{R}^n \to \mathbb{R}$)

$$f\begin{pmatrix} \tilde{x}_1 \\ \vdots \\ \tilde{x}_n \end{pmatrix} = f\begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix}$$

$$+ \underbrace{\begin{pmatrix} \frac{\mathrm{d}f(x)}{\mathrm{d}x_1} \\ \vdots \\ \frac{\mathrm{d}f(x)}{\mathrm{d}x_n} \end{pmatrix}}_{\nabla f(x)} \begin{pmatrix} \tilde{x}_1 - x_1 \\ \vdots \\ \tilde{x}_n - x_n \end{pmatrix}$$

$$+ \underbrace{\frac{1}{2}(\tilde{x}_1 - x_1, \dots, \tilde{x}_n - x_n)}_{\nabla f(x)} \begin{pmatrix} \frac{\mathrm{d}^2 f(x)}{\mathrm{d}x_1 \mathrm{d}x_1} & \dots & \frac{\mathrm{d}^2 f(x)}{\mathrm{d}x_1 \mathrm{d}x_n} \\ \vdots & \dots & \vdots \\ \frac{\mathrm{d}^2 f(x)}{\mathrm{d}x_n \mathrm{d}x_1} & \dots & \frac{\mathrm{d}^2 f(x)}{\mathrm{d}x_n \mathrm{d}x_n} \end{pmatrix}}_{f''(x): \text{ Hesse-Matrix}} \begin{pmatrix} \tilde{x}_1 - x_1 \\ \vdots \\ \tilde{x}_n - x_n \end{pmatrix}$$

$$+ \sigma(\|\tilde{x} - x\|_2^3) \quad (\tilde{x} \to x)$$

Kondition eines Problems

10 Herleitung

Taylorentwicklung:

$$f(\tilde{x}) \doteq f(x) + (\tilde{x} - x)^T \nabla f(x) = f(x) + \sum_{j=1}^n \frac{\mathrm{d}f}{\mathrm{d}x_j}(x) (\tilde{x}_j - x_j)$$

$$\Rightarrow \underbrace{f(\tilde{x}) - f(x)}_{\mathrm{abs. Fehler der Ausgabe}} \doteq \sum_{j=1}^n \frac{\mathrm{d}f(x)}{\mathrm{d}x_j} \underbrace{(\tilde{x}_j - x_j)}_{\mathrm{abs. Fehler der Eingabe}}$$

$$\Rightarrow \underbrace{\frac{f(\tilde{x}) - f(x)}{f(x)}}_{\mathrm{rel. Fehler der Ausgabe}} \doteq \sum_{j=1}^n \frac{\mathrm{d}f(x)}{\mathrm{d}x_j} \frac{x_j}{f(x)}$$

$$\stackrel{\tilde{x}_j - x_j}{\underbrace{x_j}}_{\mathrm{rel. Fehler der Eingabe}}$$
Fehlervertärkung \rightarrow Größenordnung der Einzelableitungen $rel.$ Fehlerder Eingabe

$$\Rightarrow \left| \frac{f(\tilde{x}) - f(x)}{f(x)} \right| \stackrel{(\cdot)}{\leq} \kappa_{rel}(x) \sum_{j=1}^{n} \left| \frac{\tilde{x}_j - x_j}{x_j} \right|$$

$$\min \kappa_{rel}(x) = \max_{j} |f_j(x)|$$

"Die Kondition beschreibt den <u>unvermeidbaren</u> Fehler bei exakter Rechnung."