

Gegeben sei folgender Regelkreis mit der Führungsgröße r, dem Regelfehler e und der Ausgangsgröße y:

$$\xrightarrow{r} \underbrace{e} C(s) \underbrace{u} P(s) \underbrace{y}$$

Die Übertragungsfunktion der Strecke ist gegeben durch $P(s) = \frac{500}{(s+1)(s+10)(s+20)}$.

Aufgabe 1: PI-Regler mittels Frequenzkennlinienverfahren

Die Parameter des PI-Reglers

$$R(s) = K_{\mathrm{P}} \left(1 + \frac{1}{T_{\mathrm{N}}s} \right) = K \frac{1 + \frac{s}{\omega_{\mathrm{Z}}}}{s} \quad \text{mit } K = \frac{K_{\mathrm{P}}}{T_{\mathrm{N}}}, \, \omega_{\mathrm{Z}} = \frac{1}{T_{\mathrm{N}}}$$

sollen nun mit Hilfe des Frequenzkennlinienverfahrens dimensioniert werden. Die Sprungantwort des geschlossenen Kreises soll dabei 10 % Überschwingen bei einer Anstiegszeit von $t_r \approx 1$ s aufweisen.

a) Bestimmen Sie zunächst mit geeigneten Näherungsformeln die notwendige Phasenreserve $\Phi_{\rm r}$ sowie die Durchtrittsfrequenz $\omega_{\rm c}$.

Bestimmung von Reglerparametern (in 3 Schritten):

b) Zeichnen Sie das Bode-Diagramm von (Matlab: bode)

$$L_1(s) = \frac{1}{s}P(s).$$

Bestimmen Sie damit den Wert der, bei der Durchtrittsfrequenz, benötigten Phasenanhebung $\Delta \varphi$. Ermitteln Sie daraus den Wert des Parameters $\omega_{\rm Z}$.

Hinweis:
$$\arg\left(1 + \frac{j\omega_{\rm c}}{\omega_{\rm Z}}\right) \stackrel{!}{=} \Delta\varphi$$

c) Zeichnen Sie das Bode-Diagramm von

$$L_2(s) = \frac{1 + \frac{s}{\omega_Z}}{s} P(s).$$

Entnehmen Sie daraus den Wert der notwendigen Betragskorrektur, damit $|L(j\omega_c)| = 1$ gilt. Berechnen Sie den dafür notwendigen Verstärkungsfaktor K. Hinweis: $L(s) = KL_2(s)$

- d) Zeichnen Sie das Bode-Diagramm des offenen Kreises L(s) und kontrollieren Sie die eingestellte Durchtrittsfrequenz und Phasenreserve (Matlab: margin).
- e) Stellen Sie die Verläufe der Ausgangsgröße y(t) und der Stellgröße u(t) im geschlossenen Kreis bei einem Führungsgrößensprung dar. Lesen Sie (grob) die Anstiegszeit $t_{\rm r}$, die Überschwingweite $M_{\rm p}$ sowie die bleibende Regelabweichung e_{∞} der Sprungantwort ab.
- f) Wiederholen Sie obige Reglerauslegung für eine Anstiegszeit von $t_r \approx 0.3 \,\mathrm{s}$ und stellen Sie die Sprungantwort des geschlossenen Kreises dar. Was fällt auf?

Hinweis: Betrag und Phase des Frequenzgangs von P für die Frequenz w lassen sich mit dem Befehl [betrag, phase] = bode(P, w) ermitteln.

Sonstiges

Beschäftigen Sie sich in Hinblick auf die nächsten Matlab-Übungen und die Hausübung mit dem Programmpaket MATLAB \SIMULINK. Dazu ist unter Help\Product Help der Abschnitt MATLAB\Getting Started besonders zu empfehlen. Benötigt wird das Verständnis elementarer Vektor-Matrix-Operationen, die Fähigkeit eigene Funktionen zu erstellen sowie Wissen über die grafische Aufbereitung der Ergebnisse (Plotting Functions).

Relevante Matlab-Befehle

- help
- zpk
- tf
- step
- stepinfo
- minreal
- bode
- margin
- figure
- plot