

# 孙东明

应聘前端实习生，可实习日期：6月23日-9月30日

☎ 132-9671-8895 | ✉ dongming.sun@outlook.com | 🌐 toming.me

## 教育背景

浙江大学

杭州

学士 光电信息科学与工程

2013.8 – 2017.6

- 大四入选浙江大学-帝国理工学院联合培养研究生学位项目，并获得奖学金。

## 专业技能

语言 Python, C/C++, HTML/CSS/JS, LaTeX

工具 MATLAB, SOLIDWORKS, Git

框架 React(学习中)

## 项目经历

校园信息发布平台

杭州

一个进行中的个人 Web 项目

2017.5 至今

- 受到朋友圈某发布交易、兼职信息微信号的启发，着手开发的一个浙大校内信息发布网站，满足同学们对于拼车、考试等日常信息的需求，汇集资讯、联结用户。
- 目前初步完成响应式页面的设计，可通过 [tomming.me/zjulinker](http://tomming.me/zjulinker) 进行访问。

构建人工神经网络拟合数据

杭州

本科毕业论文

2016.11 – 2017.5

- 针对 VR 设备中三维声音所需的头相关传递函数 (HRTF)，使用主成分分析、相关性分析等方法对数据进行降维，并构建反向传播人工神经网络 (BP ANN) 拟合输入量人体生理参数与输出量头相关传递函数之间的关系，提升了 10% 的三维声音定位精度。

使用 Raspberry Pi 构建照相显微镜系统

北卡罗来纳州罗利市·美国

北卡罗来纳大学 (NCSU) 暑期科研交流

2016.7 – 2016.8

- 使用 Raspberry Pi 和光学元件搭建了一套照相显微镜系统，能够对激光器的发射面进行实时拍摄。
- 控制程序和图形界面使用 Python 编写，能够实现拍摄参数的调整及文件存取等功能。
- 在研讨会上做了展示并获得 Satisfactory Grade。

利用机器学习进行图像识别

杭州

“中控杯”大学生机器人竞赛

2015.10 – 2016.5

- 利用 OpenCV(C++)，编写程序训练支持向量机 (SVM)，对摄像头采集到的照片帧进行识别分类；通过对训练集的优化，精确度达到 98.3%。
- 在 Arduino 平台上编写程序，并搭建电路，控制机器人的动作。

可见光通信系统构建与软件设计

杭州

光电应用实验课程设计

2016.3 – 2016.5

- 用单片机及 LED 等装置实现了通信链路，数据通过 LED 发出的光波在两台计算机之间进行传输，速度可达到 8Kbps。

## 获奖情况

- 2016 三等奖，浙江大学学业优秀奖学金
- 2016 三等奖，“中控杯”大学生机器人竞赛
- 2014 三等奖，浙江大学学业优秀奖学金
- 2014 三等奖，浙江大学优秀学生

## 其他

#TOEFL: 105 # 对 Web 前端兴趣强烈 # 热爱足球，一生红白