## Descrição das implementações:

## Heap. C (Vanessa)

## Função: MinHeap \*criarHeap(int capacidade);

Objetivo: Criar e inicializar uma estrutura de dados do tipo heap mínimo (MinHeap).

## Lógica de implementação:

## • Alocação da estrutura principal:

É alocada dinamicamente memória para a estrutura MinHeap que irá armazenar todos os dados da heap. Caso a alocação falhe, a função imprime uma mensagem de erro e retorna NULL.

## • Inicialização dos atributos:

tamanho: inicializado com 0, pois a heap começa vazia. capacidade: recebe o valor passado como argumento, que define o tamanho máximo do heap.

#### • Alocação dos vetores auxiliares:

dados: vetor que armazenará os elementos do heap (pares de vértice e custo). posição: vetor que mantém a posição atual de cada vértice dentro do heap. Isso é útil para permitir acesso direto e rápido aos elementos.

## • Verificação de alocação:

Se a alocação de qualquer um dos vetores falhar, a função libera todas as memórias previamente alocadas e retorna NULL para evitar vazamento de memória.

## • Inicialização do vetor de posições:

Todos os valores do vetor posição são iniciados com -1, indicando que nenhum vértice foi inserido ainda.

## • Retorno:

A função retorna um ponteiro para o heap criada, pronta para ser utilizada em operações como inserção, remoção e atualização de custos.

## Função: void inicializaHeap(MinHeap\* h, int quant);

Objetivo: Reinicializa um heap mínimo (MinHeap) já criado, preparando-o para uma nova operação ou reutilização, sem a necessidade de desalocar e realocar memória.

## Lógica de implementação:

• Verificação de validade da heap:

A função verifica se o ponteiro h (referente ao heap) não é NULL. Isso evita erros ao tentar acessar memória inválida.

• Reinicialização do tamanho do heap:

O campo tamanho da estrutura é redefinido para 0, esvaziando logicamente o heap. Isso indica que ele está novamente vazio.

• Reinicialização do vetor de posições:

Um laço percorre todo o vetor posição, definindo todas as posições com -1. Isso significa que nenhum vértice está presente no heap no momento, preparando-a para futuras inserções.

## Função: void trocar(ElementoHeap\* a, ElementoHeap\* b);

Objetivo: Realizar a troca de posição entre dois elementos da estrutura do heap, geralmente utilizada durante operações de ordenação como subir ou descer elementos na árvore binária do heap.

Lógica de implementação:

• Criação de uma variável temporária:

Uma variável temp do tipo ElementoHeap é criada para armazenar temporariamente o conteúdo de a.

• Troca dos conteúdos:

O conteúdo de a é sobrescrito com o conteúdo de b.

Em seguida, b recebe o conteúdo previamente armazenado em temp.

Esse processo efetua a troca de valores entre os dois ponteiros.

## Função: void subir(MinHeap\* h, int i);

Objetivo: Restaurar a propriedade do heap mínimo ao mover um elemento para cima na estrutura do heap, caso ele tenha um custo menor que o de seu pai.

Lógica de implementação:

• Verificação da posição:

A função entra em um laço while que continua enquanto:

i > 0 (o elemento não está na raiz), e o custo do elemento atual é menor que o custo do seu pai ((i - 1) / 2).

## Atualização das posições:

Antes de trocar os elementos:

A posição atual do vértice em h->posicao é atualizada para refletir a nova posição que ele assumirá após a troca.

O mesmo é feito para o pai, garantindo que o vetor de posições continue correto após a movimentação.

Troca dos elementos:

Os elementos nas posições i (filho) e (i - 1) / 2 (pai) são trocados utilizando a função trocar.

#### • Atualização do índice:

Após a troca, i é atualizado para a posição do pai, e o processo se repete caso o novo custo ainda seja menor do que o do novo pai.

## Função: void descer(MinHeap\* h, int i);

Objetivo: Manter a propriedade de heap mínima ao mover um elemento para baixo na estrutura do heap, caso ele tenha um custo maior que o de um de seus filhos.

## Lógica de implementação:

• Inicialização de variáveis auxiliares:

menor: inicialmente recebe o índice atual (i), ou seja, assume que o elemento está na posição correta.

e e d: são os índices dos filhos esquerdo e direito, calculados como 2 \* i + 1 e 2 \* i + 2, respectivamente.

## • Comparações com os filhos:

O algoritmo verifica se os filhos estão dentro do limite do heap (h->tamanho) e compara seus custos com o do elemento atual:

Se o filho esquerdo tem custo menor, menor é atualizado com o índice e.

Se o filho direito tem custo menor, menor é atualizado com d.

## • Troca de posições se necessário:

Se menor for diferente de i, significa que o elemento atual não é o menor entre ele e seus filhos. Nesse caso:

As posições dos vértices afetados são atualizadas no vetor posição.

Os elementos são trocados usando a função trocar.

## • Chamada recursiva:

Após a troca, a função é chamada novamente para a nova posição (menor) do elemento, garantindo que ele desça até a posição correta.

## Função: int insereHeap(MinHeap \*H, int valor, int dist);

Objetivo: Inserir um novo elemento (vértice e custo) no heap mínimo, mantendo a propriedade da estrutura após a inserção.

## Lógica de implementação:

#### • Validação da estrutura do heap:

A função verifica se o ponteiro H é nulo. Caso seja, significa que o heap não foi criado corretamente, então uma mensagem de erro é exibida e a função retorna 0 (falha).

## • Verificação de capacidade:

Se o heap já atingiu sua capacidade máxima (ou seja, está cheio), a inserção não é possível. Nesse caso, a função exibe uma mensagem de erro e também retorna 0.

#### • Inserção do novo elemento:

O novo elemento (representado por um valor e um custo) é colocado na primeira posição livre, ou seja, no índice atual de H->tamanho.

## • Atualização do vetor de posições:

O vetor posição é atualizado para indicar que o vértice valor agora está armazenado no índice correspondente do vetor dados.

## • Reposicionamento com subir:

Após a inserção, o elemento pode não estar na posição correta em relação à propriedade de heap mínima. A função subir é chamada para garantir que, se o custo for menor que o do pai, o elemento "suba" até a posição correta.

## • Incremento do tamanho:

O contador tamanho do heap é incrementado para refletir a adição do novo elemento.

#### • Retorno de sucesso:

A função retorna 1 para indicar que a inserção foi concluída com sucesso.

## Função: ElementoHeap remover(MinHeap\* h);

Objetivo: Remover e retornar o elemento com o menor custo do heap mínimo, que está sempre na raiz (posição 0), mantendo a propriedade do heap após a remoção.

## Lógica de implementação:

• Verificação do estado do heap:

A função verifica se o ponteiro h é nulo ou se o heap está vazio (tamanho == 0). Se qualquer dessas condições for verdadeira, retorna um elemento inválido ({-1, -1}) e exibe uma mensagem de erro indicando que o heap está vazio.

• Captura do elemento mínimo:

O elemento mínimo está sempre na raiz do heap, ou seja, na posição 0 do vetor dados. Esse elemento é armazenado em min para ser retornado depois.

• Atualização do vetor de posições:

A posição do vértice removido é marcada como -1 no vetor posicao, indicando que ele não está mais no heap.

• Reposicionamento do último elemento:

O último elemento do heap (na posição tamanho - 1) é movido para a raiz (posição 0) para ocupar o espaço deixado pela remoção.

Atualização do vetor de posições para o novo elemento da raiz:
 Se o heap ainda tiver elementos (tamanho > 0), a posição do novo elemento na raiz é atualizada para 0.

• Redução do tamanho:

O tamanho do heap é decrementado, pois um elemento foi removido.

• Restauração da propriedade do heap:

A função descer é chamada a partir da raiz para mover o elemento recém-colocado para baixo, caso seja necessário, garantindo que a propriedade de heap mínima seja mantida.

• Retorno do elemento removido:

Por fim, a função retorna o elemento mínimo que foi removido da estrutura.

## Função: void atualizaHeap(MinHeap\* h, int v, int novoCusto);

Objetivo: Atualizar o custo de um elemento específico no heap e ajustar sua posição para manter a propriedade de heap mínimo

Lógica de implementação:

• Verificação inicial:

A função verifica se o ponteiro h é nulo ou se o vértice v não está presente no heap (posição igual a -1).

Caso uma dessas condições seja verdadeira, exibe uma mensagem de erro informando que o vértice não foi encontrado e retorna sem fazer alterações.

## • Localização do elemento:

Obtém o índice i do elemento v no vetor dados, usando o vetor posição.

#### • Atualização do custo:

O custo do elemento na posição i é atualizado para novoCusto.

## • Reposicionamento do elemento:

Chama a função subir para mover o elemento para cima, caso seu novo custo seja menor que o do pai, garantindo a manutenção da propriedade de heap mínimo.

## Fila. C (Carina)

## Função: fila\* criarFila(int tamanho);

Objetivo: Criar e inicializar uma fila dinâmica capaz de armazenar até um número especificado de elementos.

## Lógica de implementação:

## • Alocação da estrutura fila:

A função aloca memória para a estrutura fila, que vai representar a fila em si.

## • Alocação do vetor de itens:

Aloca um vetor de inteiros com tamanho igual ao parâmetro tamanho. Esse vetor será usado para armazenar os elementos da fila.

## • Inicialização dos índices:

início é inicializado com -1, indicando que a fila está vazia e não há um elemento inicial válido.

fim também é inicializado com -1, indicando que não há elementos na fila.

## • Retorno do ponteiro:

A função retorna o ponteiro para a fila recém-criada e inicializada, pronta para operações de enfileiramento e desenfileiramento.

## Função: int estaVazia(fila\* f);

Objetivo: Verificar se a fila está vazia.

#### • Condição de fila vazia:

A fila é considerada vazia quando o índice inicio está definido como -1. Isso significa que não há elementos armazenados.

#### • Retorno:

A função retorna o resultado da expressão f->inicio == -1, que será:

1 (verdadeiro), se a fila estiver vazia;

0 (falso), caso contrário.

## Função: void enfileirar(fila\* f, int valor);

Objetivo: Adicionar um novo elemento ao final da fila.

## Lógica de implementação:

## • Verificação da fila vazia:

A função verifica se a fila está vazia pelo índice fim ser igual a -1. Se estiver vazia, tanto inicio quanto fim são inicializados para 0, indicando que o primeiro elemento será inserido na posição zero do vetor.

#### • Fila não vazia:

Se a fila já possui elementos, o índice fim é incrementado para apontar para a próxima posição livre onde o novo elemento será inserido.

#### • Inserção do elemento:

O valor passado é armazenado na posição fim do vetor itens, representando a inserção do elemento no final da fila.

## Função: int desenfileirar(fila\* f);

Objetivo: Remover e retornar o elemento que está no início da fila.

## Lógica de implementação:

## • Captura do elemento:

A função armazena o elemento que está na posição início do vetor itens em uma variável item. Esse é o elemento que será removido da fila.

## • Verificação se a fila ficará vazia após remoção:

Se o índice inicial for igual ao índice fim, significa que existe apenas um elemento na fila

Nesse caso, ambos os índices de início e fim são definidos como -1, indicando que a fila ficou vazia.

• Fila com mais de um elemento:

Se ainda houver mais elementos, o índice inicial é incrementado para apontar para o próximo elemento da fila.

• Retorno do elemento removido:

A função retorna o valor armazenado em item, que era o elemento removido do início da fila.

## Grafo. C:

Função: grafo\* cria\_Grafo(int num); ( Carina)

Objetivo: Criar e inicializar um grafo com um número especificado de vértices.

Lógica de implementação:

Alocação da estrutura do grafo:

A função começa alocando memória para a estrutura principal do grafo. Caso a alocação falhe, exibe uma mensagem de erro e retorna NULL.

• Inicialização do número de vértices:

O campo nro\_vertices da estrutura é configurado para o valor num, que representa a quantidade total de vértices do grafo.

• Alocação do vetor de vértices:

É alocado um vetor para armazenar os vértices. Se a alocação falhar, o grafo é liberado da memória e a função retorna NULL.

• Alocação da lista de adjacências:

A lista de adjacências é um vetor de ponteiros para nós (arestas). Essa estrutura será usada para representar as conexões entre os vértices. Caso a alocação falhe, libera a memória alocada anteriormente e retorna NULL.

• Alocação da matriz de pesos:

A matriz pesos é um vetor de ponteiros para vetores de floats, formando uma matriz quadrada para armazenar os pesos das arestas entre vértices. A alocação é feita em duas etapas:

Primeiro, aloca o vetor de ponteiros.

Depois, para cada linha, aloca o vetor de pesos.

Se alguma alocação falhar, todas as alocações anteriores são liberadas, exibindo mensagem de erro e retornando NULL.

#### • Inicialização dos pesos e listas:

Para cada vértice:

Inicializa a lista de adjacências como NULL, indicando que ainda não há conexões. Inicializa a matriz de pesos com FLT\_MAX, que pode representar a ausência de conexão entre vértices

## • Inicialização dos vértices:

Cada vértice recebe:

Um identificador único (id) baseado na posição no vetor.

Variáveis booleanas (temAgua, temPosto, temFogo, fogoApagado, jaPegouFogo) iniciadas como falsas.

Campos adicionais como área e ponteiros (posto) inicializados com valores padrão.

## • Retorno do grafo:

Após todas as alocações e inicializações, a função retorna o ponteiro para o grafo criado, pronto para ser utilizado.

## Função: struct no\* criarNo(int v); (Vanessa)

Objetivo: Criar um novo nó para ser usado na lista de adjacência do grafo, representando uma conexão para um vértice específico.

## Lógica de implementação:

• Alocação de memória para o nó:

A função começa alocando memória para um novo nó da lista. Se a alocação falhar, exibe uma mensagem de erro e retorna NULL.

• Inicialização dos campos do nó:

O campo idVertice recebe o valor v, que é o identificador do vértice que esse nó representa na lista de adjacência.

O ponteiro prox é inicializado com NULL, indicando que ainda não há próximo nó ligado a este.

#### • Retorno do nó criado:

Após a alocação e inicialização, o ponteiro para o novo nó é retornado, pronto para ser inserido na lista de adjacências.

Função: void infoVertice(struct grafo\* grafo, int id, bool temAgua, float area); (Vanessa)

Objetivo: Atualizar as informações de um vértice específico do grafo, definindo se ele possui água e sua área.

## Lógica de implementação:

## • Acesso ao vértice:

Utiliza o índice id para acessar diretamente o vértice desejado dentro do vetor vértice da estrutura do grafo.

## • Atualização dos atributos:

Atualiza o campo área do vértice com o valor passado no parâmetro área. Atualiza o campo booleano temAgua com o valor passado no parâmetro temAgua, indicando se o vértice possui água ou não.

Função: void adicionaAresta(grafo\* grafo, int origem, int destino, float peso); ( Carina) Objetivo: Adicionar uma aresta entre dois vértices (origem e destino) em um grafo não direcionado, atribuindo um peso a essa conexão.

#### Lógica de implementação:

## • Criação do nó para o destino:

Cria um novo nó que representa o vértice destino usando a função criarNo.

Esse novo nó é inserido no início da lista de adjacência do vértice origem, apontando para o nó que estava anteriormente na lista.

Atualiza a lista de adjacência de origem para começar com esse novo nó.

Atualiza a matriz de pesos na posição [destino][origem] com o valor peso.

## • Criação do nó para a origem:

Similarmente, cria um novo nó para o vértice origem.

Insere esse nó no início da lista de adjacência do vértice destino.

Atualiza a matriz de pesos na posição [origem][destino] com o valor peso.

## • Representação de grafo não direcionado:

Ao adicionar a aresta em ambas as listas de adjacência (origem → destino e destino → origem) e atualizar ambos os pesos simetricamente, a função garante que o grafo seja tratado como não direcionado.

## Função: void imprimirGrafo(grafo\* gr); (Vanessa)

Objetivo: Exibir no console todas as informações do grafo, incluindo detalhes de cada vértice, seus atributos e suas conexões com pesos.

## Lógica de implementação:

#### • Verificação inicial:

A função primeiro verifica se o ponteiro do grafo é nulo. Se for, retorna imediatamente para evitar erros.

## • Iteração pelos vértices:

Percorre todos os vértices do grafo, usando um laço que vai de 0 até nro vertices - 1.

## • Impressão dos atributos do vértice:

Para cada vértice, imprime seu índice, área (area), se possui água (temAgua), e se possui posto (temPosto).

## • Exibição dos detalhes do posto:

Caso o vértice tenha um posto (temPosto == true) e o ponteiro para o posto não seja nulo, imprime informações específicas do posto:

ID do posto

Quantidade de brigadistas (qntBombeiros)

Velocidade média e capacidade de água do caminhão associado

## • Impressão das conexões:

Em seguida, imprime as conexões do vértice atual:

Se não houver conexões (lista de adjacência vazia), imprime "Nenhuma".

Caso contrário, percorre a lista ligada de adjacência, imprimindo para cada nó o ID do vértice adjacente e o peso da aresta correspondente.

## Função: void libera Grafo(grafo\* gr); (Carina)

Objetivo: Liberar toda a memória alocada para o grafo, incluindo suas listas de adjacência, pesos, vértices e demais estruturas internas, evitando vazamentos de memória.

## Lógica de implementação:

## • Verificação inicial:

A função verifica se o ponteiro do grafo é diferente de NULL para garantir que há algo a ser liberado.

## • Liberação das listas de adjacência:

Para cada vértice do grafo, percorre a lista ligada de nós (arestas) e libera cada nó individualmente. Isso é feito com um laço que segue os ponteiros prox até o fim da lista, liberando cada nó no caminho.

#### • Liberação do vetor de listas de adjacência:

Após liberar todos os nós das listas, libera o vetor listaAdj que armazenava os ponteiros para o início de cada lista.

## • Liberação da matriz de pesos:

Para cada linha da matriz pesos, libera o vetor de pesos que foi alocado dinamicamente. Depois libera o vetor de ponteiros pesos.

## • Liberação dos postos associados aos vértices:

Para cada vértice, verifica se existe um posto associado (posto != NULL). Caso exista, libera a memória do posto e também a do caminhão associado a esse posto.

## • Liberação do vetor de vértices:

Após liberar os postos, libera o vetor que armazena os vértices.

• Liberação da estrutura principal do grafo:

Finalmente, libera a memória do próprio grafo (gr).

## Fogo. C (Carina)

## Função: void propagarFogo(grafo \*grafo, int inicio);

Objetivo: Simular a propagação de fogo em um grafo, iniciando por um vértice específico, e expandindo para os vértices adjacentes de forma probabilística.

## Lógica de implementação:

• Inicialização da fila e do vetor de visitados:

Cria uma fila para gerenciar os vértices que terão o fogo propagado.

Cria um vetor booleano visitado para controlar quais vértices já foram processados e evitar repetição.

#### • Configuração da semente aleatória:

Inicializa a semente do gerador de números aleatórios com time(NULL) para garantir variabilidade na simulação.

## • Verificação do vértice inicial:

Checa se o vértice inicial está dentro dos limites válidos, se já está em chamas (temFogo == true) e se o fogo ainda não foi apagado (fogoApagado == false). Se sim, adiciona o vértice à fila e marca como visitado.

#### Propagação do fogo:

Enquanto a fila não estiver vazia, retira o próximo vértice atual para processar. Se o fogo já tiver sido apagado neste vértice, ignora e continua para o próximo. Percorre toda a lista de adjacência deste vértice, verificando seus vizinhos.

• Verificação dos vizinhos para propagação:

Para cada vizinho (adj), verifica se:

O vértice é válido (dentro do intervalo).

O vizinho não está em chamas (temFogo == false).

O fogo ainda não foi apagado no vizinho (fogoApagado == false).

O vizinho ainda não foi visitado na propagação atual.

O vizinho não possui um posto (temPosto == false), ou seja, o fogo não se propaga para locais protegidos.

## • Probabilidade de propagação:

Utiliza um número aleatório para decidir se o fogo se propaga para o vizinho, comparando com a constante CHANCE PROPAGACAO.

## • Se o fogo se propagar:

Atualiza o estado do vizinho para estar em chamas (temFogo = true).

Marca que o vizinho já pegou fogo (jaPegouFogo = true).

Exibe mensagem de sucesso.

Enfileira o vizinho para que sua adjacência também seja processada.

Marca o vizinho como visitado.

Caso contrário, exibe mensagem de falha na propagação.

## • Liberação da memória:

Ao final, libera a memória alocada para a fila e para o vetor de visitados.

## **Brigadistas. C:**

## Função: postoBrigadistas\* criarPosto(int idVertice, int qntBombeiros, float velocidade); (Carina)

Objetivo: Criar e inicializar uma estrutura do tipo postoBrigadistas, que representa um posto de brigadistas em um vértice do grafo, com seus atributos configurados.

## Lógica de implementação:

## Alocação de memória para o posto:

Reserva espaço na memória para uma nova estrutura postoBrigadistas usando malloc. Verifica se a alocação foi bem-sucedida; em caso negativo, imprime mensagem de erro e retorna NULL.

## • Inicialização dos atributos do posto:

Define o id e idVertice com o valor passado no parâmetro idVertice.

Configura o número de bombeiros (qntBombeiros) conforme o parâmetro recebido. Inicializa a flag utilizadoNestaIteracao como false, indicando que o posto ainda não foi usado na iteração atual.

## Alocação e configuração do caminhão:

Aloca memória para o caminhao associado ao posto.

Caso a alocação falhe, libera a memória do posto e retorna NULL para evitar vazamento de memória.

Se alocação bem-sucedida, define a velocidade média do caminhão (velocidadeMedia) com o valor do parâmetro velocidade. Inicializa a capacidade de água do caminhão com uma constante CAP.

#### • Retorno:

Após todas as inicializações, retorna o ponteiro para o novo posto criado.

## Função: bool existe(int guardaVerticeNum[], int tam, int valor); (Carina)

Objetivo: Verificar se um determinado valor (valor) está presente em um vetor de inteiros (guarda Vertice Num), que tem tamanho tam.

Lógica de implementação:

#### • Percorrer o vetor:

A função utiliza um laço for para iterar sobre cada elemento do vetor, do índice 0 até tam - 1.

## • Comparação dos valores:

Para cada elemento, verifica se o valor armazenado no índice atual é igual ao valor buscado (valor).

## • Retorno caso o valor seja encontrado:

Se algum elemento for igual ao valor, a função retorna true imediatamente, indicando que o valor existe no vetor.

• Retorno caso o valor não seja encontrado:

Se o laço terminar sem encontrar o valor, a função retorna false, indicando que o valor não está presente no vetor.

Função: void distribuirPostos(grafo\* grafo, int qnt, float velocidade); (Carina)

Objetivo:Distribuir três postos de brigadistas em vértices distintos do grafo, configurando cada posto com uma quantidade de bombeiros (qnt) e a velocidade média do caminhão (velocidade).

## Lógica de implementação:

- Inicialização do gerador de números aleatórios:
   A função chama srand(time(NULL)) para garantir que a geração de números aleatórios seja diferente a cada execução.
- Selecionar 3 vértices distintos aleatoriamente:
   Um array verticesEscolhidos[3] guarda os índices dos vértices escolhidos.
   Um contador num posto acompanha quantos vértices já foram selecionados.
- Enquanto não forem escolhidos 3 vértices:
   Gera-se um valor aleatório valorAleatorio entre 0 e grafo->nro\_vertices 1.
   Verifica-se, com a função existe, se o vértice já foi escolhido.
   Se não foi, adiciona o vértice em verticesEscolhidos e incrementa num posto.
- Criar e atribuir os postos nos vértices escolhidos:
   Para cada um dos três vértices selecionados:
   Marca-se o vértice com temPosto = true.

   Cria-se um posto de brigadistas, usando a função criarPosto, que recebe o id do vértice, a quantidade de bombeiros e a velocidade do caminhão.
   O posto criado é atribuído ao campo posto do vértice.
- Exibir os vértices onde os postos foram distribuídos:
   Imprime na tela os índices dos vértices onde os postos foram alocados.

# Função: CaminhoMinimoTempo\* encontrarCaminhoComTempo(grafo\* grafo, int verticeOrigem, float velocidadeBrigadista); (Vanessa)

Objetivo: Calcular o caminho mínimo em tempo a partir de um vértice origem até todos os demais vértices do grafo, considerando a velocidade do brigadista para determinar o tempo gasto em cada aresta.

## Lógica de implementação:

Inicialização das estruturas auxiliares:
 dist: vetor de distâncias (tempos) mínimas calculadas até cada vértice, inicializado
 com FLT\_MAX (infinito).
 somaTempos: vetor que armazena a soma acumulada dos tempos para chegar a cada
 vértice, também inicializado com infinito.

anterior: vetor que armazena o vértice anterior no caminho mínimo para reconstrução do caminho.

visitado: vetor booleano para marcar se um vértice já foi processado.

Criação do MinHeap (heap mínimo):

Usado para selecionar o próximo vértice com menor tempo estimado (dist) a ser processado.

Se a criação do heap falhar, libera as estruturas e retorna NULL.

## • Configuração inicial:

Define a distância e soma de tempos do vértice origem como zero.

Insere o vértice origem na heap com custo 0.

Processamento da heap (algoritmo similar ao Dijkstra):

Enquanto a heap não estiver vazia:

Remove o elemento com menor custo (dist) da heap.

Marca o vértice atual como visitado.

Percorre todos os vértices adjacentes ao vértice atual.

Para cada vértice adjacente, calcula o tempo para chegar até ele através do vértice atual, baseado no peso da aresta dividido pela velocidade do brigadista.

Se o novo tempo calculado for menor que o tempo registrado para aquele vértice:

Atualiza dist, soma Tempos e o vértice anterior.

Insere ou atualiza o vértice na heap para refletir o novo menor custo.

#### • Liberação e retorno:

Libera a heap e o vetor de visitados.

Cria e retorna uma estrutura CaminhoMinimoTempo contendo os vetores de distâncias, tempos acumulados e anteriores para uso posterior.

# Função: void simularApagarTodosOsFocos(grafo\* grafo, float velocidadeBrigadista, float intervaloPropagacao, postoBrigadistas\* postos[]); (Vanessa)

Objetivo: Gerenciar a simulação do combate aos incêndios no grafo, onde brigadistas são enviados a vértices com fogo para apagá-lo, controlando o uso de água dos postos, o tempo de deslocamento, e monitorando o status dos incêndios em cada vértice.

## Lógica de implementação:

#### • Apagar fogo e atualizar recursos:

Quando um brigadista chega a um vértice com fogo e consegue apagá-lo:

Reduz a capacidade de água do caminhão do posto correspondente pelo volume de água necessária.

Imprime uma mensagem informando que o fogo foi apagado, o posto que fez o combate, o vértice do posto e a água restante.

Marca o vértice como sem fogo (temFogo = false) e como fogo apagado (fogoApagado = true).

Atualiza o tempo total de deslocamento acumulado, somando o tempo para chegar ao fogo.

Marca o posto como utilizado na iteração atual para evitar reutilização múltipla no mesmo ciclo.

Incrementa o contador de brigadistas usados na iteração atual.

## • Relatar fogo ainda ativo:

Se o vértice ainda tem fogo ativo (não apagado), o código verifica: Se existe um caminho válido (melhorCaminho) e se o tempo para chegar é conhecido (anterior[i] != -1), imprime o tempo estimado para chegada ao fogo. Caso contrário, indica que o fogo está ativo, mas não há posto disponível ou está dentro do tempo (não podendo agir ainda).

## • Liberar memória do caminho calculado:

Após o uso do caminho mínimo para cada vértice, a memória alocada para o mesmo é liberada, evitando vazamentos.

## Atualizar tempo da simulação:

Incrementa o tempo simulado pela quantidade definida de intervalo de propagação.

#### • Verificar se ainda há incêndios ativos:

Percorre todos os vértices verificando se algum ainda tem fogo ativo e não apagado. Se encontrar algum, marca a variável incendioAtivo como true e interrompe a verificação.

• Encerrar simulação quando todos os incêndios forem apagados:

Se nenhum incêndio estiver ativo, imprime mensagem indicando que todos os focos foram apagados.

Exibe o tempo total de deslocamento acumulado dos brigadistas durante toda a simulação.

## Função: void reabastecerAguaPosto(grafo\* grafo, postoBrigadistas\* posto); (Vanessa)

Objetivo: Simular o reabastecimento de água do caminhão de um posto de brigadistas, encontrando o caminho mais rápido até um vértice que possua água disponível, e atualizar a capacidade do caminhão após o reabastecimento.

## Lógica de implementação:

• Identificação do vértice do posto:
Obtém o ID do vértice onde o posto está localizado (idPosto).

• Calcular caminho mínimo até todos os vértices:

Usa a função encontrarCaminhoComTempo para calcular os tempos mínimos do posto até todos os outros vértices no grafo, considerando a velocidade média do caminhão do posto.

• Encontrar o vértice com água mais próximo: Inicializa menorTempo com o maior valor possível (FLT\_MAX) e verticeComAgua como -1 (indicando que ainda não encontrou nenhum).

• Percorre todos os vértices do grafo:

Se o vértice possui água (temAgua == true) e o tempo calculado para chegar até ele (caminhoReabastecimento->dist[j]) for menor que menorTempo, atualiza menorTempo e verticeComAgua com esse vértice.

• Simular reabastecimento se houver local acessível:

Se encontrou algum vértice com água acessível (verticeComAgua != -1): Imprime mensagem informando que o posto vai se deslocar até esse vértice para reabastecer.

Calcula o tempo total de reabastecimento como o tempo de ida e volta (2 vezes o menor tempo encontrado).

Restaura a capacidade do caminhão para o valor máximo definido (CAP).

Caso não encontre local com água acessível:

Imprime mensagem indicando que o posto não conseguiu reabastecer por não existir local acessível com água.

• Liberar memória alocada:

Libera os arrays e a estrutura alocada para o caminho mínimo calculado para evitar vazamentos de memória

## Função: void reabastecerAgua(grafo\* grafo, postoBrigadistas\* postos[]); (Carina)

Objetivo: Verificar quais postos de brigadistas foram utilizados na iteração atual da simulação para apagar incêndios, e simular o reabastecimento de água desses postos, se necessário.

Lógica de implementação:

- Início da simulação de reabastecimento:
   Imprime uma mensagem informando que o sistema está verificando os postos que precisam reabastecer.
- Percorrer os três postos de brigadistas:

Utiliza um for de 0 a 2 (total de 3 postos).

Para cada posto:

Verifica se ele foi utilizado na iteração atual, por meio do campo utilizadoNestaIteracao.

Se sim, chama a função reabastecerAguaPosto para simular o reabastecimento desse posto específico.

Se não foi utilizado, imprime uma mensagem indicando que esse posto não precisou reabastecer, informando seu ID e vértice.

## Breve análise dos resultados obtidos nas simulações:



```
20:57
                                                                                                                                                                    :
                     25 jdoodle.com/ia/1HhM
                                                                                                                                           6
ertice 1 [area: 81 | agua: 0 | posto: 1]
    osto ID: 1
:igadistas: 5
minhao - Velocidade: 60.00 km/h | Capacidade: 4000.00 L
onexoes: -> 3 (peso 10.00) -> 0 (peso 12.00)
 ertice 2 [area: 46 | agua: 0 | posto: 0]
Conexoes: -> 3 (peso 2.00) -> 0 (peso 4.00)
 ertice 3 [area: 57 | agua: 0 | posto: 1]
Posto ID: 3
Brigadista: 5
Caminhao - Velocidade: 60.00 km/h | Capacidade: 4000.00 L
Comexoes: -> 4 (peso 3.00) -> 2 (peso 2.00) -> 1 (peso 10.00)
 ertice 4 [area: 55 | agua: 1 | posto: 0]
Conexoes: -> 5 (peso 6.00) -> 3 (peso 3.00)
ertice 5 [area: 83 | agua: 0 | posto: 0]
Conexoes: -> 7 (peso 3.00) -> 6 (peso 8.00) -> 4 (peso 6.00)
ertice 6 [area: 15 | agua: 0 | posto: 0]
Conexoes: -> 5 (peso 8.00)
 ertice 7 [area: 26 | agua: 1 | posto: 1]
           ID: 7
distas: 5
hao - Velocidade: 60.00 km/h | Capacidade: 4000.00 L
bes: -> 5 (peso 3.00)
iniciando fogo no vertice 4
     tentou se propagar do vertice 4 para o vertice 5 (sucesso).
tentou se propagar do vertice 5 para o vertice 6 (sucesso).
ovos focos de incendio se iniciaram.
achando brigadistas
ogo no vertice 4 (agua necessaria: 275.00).
osto 3 (vertice 3) a caminho do vertice 4 (tempo: 0.050, agua disponivel: 4000.00, necessaria: 275.00).
      nho percorrido: 4 <- 3
no vertice 4 apagado pelo posto 3 (vertice 3). agua restante: 3725.00.
no vertice 5 (agua necessaria: 415.00).
7 (vertice 7) a caminho do vertice 5 (tempo: 0.050, agua disponivel: 4000.00, necessaria: 415.00).
          percorrido: 5 <- 7
vertice 5 apagado pelo posto 7 (vertice 7). agua restante: 3585.00.
vertice 6 (agua necessaria: 75.00).
(vertice 7) a caminho do vertice 6 (tempo: 0.183, agua disponivel: 3585.00, necessaria: 75.00).
Caminho percorrido: 6 <- 5 <- 7
ogo no vertice 6 apagado pelo posto 7 (vertice 7). agua restante: 3510.00.
odos os focos de incendio foram apagados
empo total de deslocamento dos brigadistas: 0.283 unidades
```





#### Análise Geral:

Estas simulações demonstram a dinâmica de um incêndio se espalhando por uma rede e a resposta dos brigadistas. Observamos variações nos seguintes aspectos:

- Ponto de início: Cada execução inicia o fogo em um vértice diferente (4, 6, 2 e 5).
- Padrão de propagação: A topologia da rede e as condições de propagação levam a diferentes caminhos e sucessos na expansão do fogo.
- Deslocamento de recursos: Os brigadistas são enviados para os locais afetados, com diferentes tempos de deslocamento dependendo da distância e estratégia.
- Sucesso no combate: Em todos os casos mostrados, o fogo é eventualmente apagado nos vértices atingidos.
- Reabastecimento: A menção ao reabastecimento de postos sugere uma gestão contínua dos recursos para combate a incêndio.
- As diferentes saídas ilustram como a mudança no ponto inicial do incêndio altera significativamente o curso dos eventos na simulação.

De maneira geral, avaliando a eficiência do algoritmo com base nos resultados apresentados, podemos afirmar as seguintes questões sobre a sua eficiência):

- Supressão do Incêndio: Em todas as simulações mostradas, o algoritmo conseguiu, eventualmente, conter e apagar o fogo em todos os vértices que foram atingidos. Isso sugere que a estratégia de alocação e deslocamento de brigadistas é eficaz em impedir a propagação descontrolada do incêndio na rede simulada.
- Tempo de Deslocamento: Os tempos totais de deslocamento dos brigadistas reportados nas diferentes simulações parecem razoáveis, variando de 0.033 a 0.433 unidades. Isso indica que o algoritmo consegue mobilizar os recursos em um tempo relativamente curto em relação à dinâmica da propagação do fogo.
- Gerenciamento de Recursos: A menção ao "reabastecimento dos postos" sugere que o algoritmo considera a disponibilidade e o reabastecimento de recursos (como água), o que é crucial para a sustentabilidade da operação de combate a incêndio e, portanto, para a eficiência a longo prazo.
- Resposta Dinâmica: O algoritmo demonstra uma capacidade de responder dinamicamente ao foco inicial do incêndio e à sua propagação, deslocando brigadistas para os locais necessários.

## Possíveis melhorias e discussão sobre os desafios encontrados:

## As possíveis melhorias são:

 Modelos de Propagação Mais Complexos: Incorporar modelos de propagação que considerem mais fatores ambientais, como direção e intensidade do vento, tipo de vegetação, umidade, e topografia. Isso tornaria a simulação mais realista e exigiria estratégias de combate mais adaptáveis.

- Intensidade do Fogo: Simular diferentes níveis de intensidade do fogo, que poderiam influenciar a velocidade de propagação e a quantidade de recursos necessários para combatê-lo.
- Visualização Gráfica: Uma representação visual da rede, da propagação do fogo e do movimento dos brigadistas facilitaria a compreensão do comportamento do algoritmo e a identificação de áreas para melhoria.

#### **Desafios encontrados:**

Os principais desafios encontrados durante a implementação do código foram duas funcionalidades específicas: a propagação do fogo e o cálculo do caminho mínimo para os brigadistas.

A função de propagação do fogo apresentou desafios por exigir um controle sobre a dinâmica do incêndio. Não era possível permitir que todos os vértices pegassem fogo simultaneamente, pois era necessário simular a propagação progressiva, de forma controlada, respeitando a lógica de adjacência e probabilidades, o que demandou o uso de estruturas como filas e controle de vértices visitados.

Já a função de encontrar o caminho mínimo envolveu uma dificuldade adicional por lidar com variados postos de brigadistas. Como havia três postos disponíveis, foi necessário calcular, para cada foco de incêndio, qual posto conseguiria alcançá-lo no menor tempo possível, levando em conta as distâncias no grafo e as velocidades dos caminhões. Essa lógica exigiu não apenas a implementação de um algoritmo eficiente de caminhos mínimos (Dijkstra), mas também a inclusão desse algoritmo à lógica de simulação.