# МИНОБРНАУКИ РОССИИ САНКТ-ПЕТЕРБУРГСКИЙ ГОСУДАРСТВЕННЫЙ ЭЛЕКТРОТЕХНИЧЕСКИЙ УНИВЕРСИТЕТ «ЛЭТИ» ИМ. В.И. УЛЬЯНОВА (ЛЕНИНА) Кафедра МО ЭВМ

#### ОТЧЕТ

# по лабораторной работе №4 по дисциплине «Операционные системы»

Тема: Обработка стандартных прерываний

Студент гр. 7383	 Медведев И.С
Преподаватель	 Ефремов М.А.

Санкт-Петербург 2019

# Цель работы

Построить обработчик прерываний сигналов таймера. Эти сигналы генерируются аппаратурой через определенные интервалы времени и, при возникновении такого сигнала, возникает прерывание с определенным значением вектора.

### Ход работы

В ходе работы были написаны некоторые функции, которые описаны в табл. 1.

Таблица 1 – Используемые функции

Название функции	Выполняемая задача
setCurs	Установка позиции курсора.
getCurs	Получение позиции и размера
	курсора.
printSTR	Вывод сообщения на экран.
ROUT	Функция - обработчик прерывания.
	Функция считает общее число
	прерываний и выводит на экран
	полученное значение. Если значение
	флага равно 1, то функция
	восстанавливает стандартное
	прерывание и выгружается из памяти.
SET_INTERRUPT	Установка пользовательского
	прерывания.
BASE_FUNC	Функция проверяет было ли
	установлено пользовательское
	прерывание.

Таблица 2 – Структура данных управляющей программы

Имя	Тип	Назначение
message_1	db	Вывод строки 'Resident was loaded'
message_2	db	Вывод строки 'Resident has already been loaded'
message_3	db	Вывод строки 'Resident was unloaded'

Таблица 3 – Структура данных собственного прерывания.

Имя	Тип	Назаначение
TIVIX	1 1111	
identifier	db	Идентификатор пользовательского
	ab	прерывания.
KEEP_IP	dw	Переменная для сохранения значения
		регистра IP.
KEEP_CS	1	Переменная для сохранения значения
	dw	регистра CS.
KEEP_PSP		Переменная для сохранения значения
	dw	регистра PSP
flag	1	Флаг для определения необходимости
	dw	выгружать прерывание.
KEEP_SS	1	Переменная для сохранения значения
	dw	регистра SS.
KEEP_AX	1	Переменная для сохранения значения
	dw	регистра АХ.
KEEP_SP	1	Переменная для сохранения значения
	dw	регистра SP
COUNT	dw	Число вызовов собственного
		прерывания.
	1	

Также в ходе работы был создан .EXE файл, который проверяет установлено ли пользовательское прерывание с вектором 1Ch, устанавливает

резидентную функцию для обработки прерывания и настраивает вектор прерываний, если прерывание не установлено, и осуществляется выход по функции 2Ch прерывания int 21h, если прерывание установлено, то выводится соответствующее сообщение и осуществляется выход по функции 4Ch прерывания int 21h, также осуществляет выгрузку прерывания по значению параметра в командной строке /un. Примеры работы программы представлены на рис 1-4.

```
C:\>L4.EXE
Resident was loaded
Count of interrupt: 0058
```

Рисунок 1 – Запуск 4-ой лабораторной работы.

```
:\>LR3_1.COM
Available memory: 647856
Extended memory: 15360
                       NAME
                 SIZE
ADDRESS OWNER
  016F
         0008
                   16
                       DPMILOAD
  0171
         0000
                   64
  0176
         0040
                  256
                   144
  0187
         0192
         0192
                  880
                       L4
         01D4
                  144
               647856 LR3_1
                                       Count of interrupt: 0243
```

Рисунок 2 – Запуск 3-ей лабораторной работы, после запуска 4-ой.

```
C:\>L4.EXE
Resident has already been loaded Count of interrupt: 1812
C:\>
```

Рисунок 3 — Повторный запуск 4-ой лабораторной работы без ключа выгрузки.

```
C:\>L4.EXE /un
Resident was unloaded
```

Рисунок 4 – Запуск 4-ой лабораторной работы с ключом выгрузки.

#### Вывод

В результате выполнения лабораторной работы был создан обработчик прерываний сигналов таймера, изучены дополнительные функции работы с памятью, такие как установка программы-резидента и его выгрузка из памяти.

#### Ответы на контрольные вопросы

1) Как реализован механизм прерывания от часов?

Прерывание по таймеру вызывается автоматически по каждому тику аппаратных часов (каждые 55мс). После вызова, сохраняется содержимое регистров, затем определяется источник прерывания, по номеру которого определяется смещение в таблице векторов прерываний. Полученный адрес сохраняется в регистры CS:IP, после чего управление передается по этому адресу, т.е. выполняется запуск обработчика прерываний и происходит его выполнение. После выполнения, происходит возврат управления прерванной программе.

2) Какого типа прерывания использовались в работе?

В данной лабораторной работе использовались аппаратные прерывания (int 1Ch), программные (int 21h, int 10h).

## ПРИЛОЖЕНИЕ А. КОД ПРОГРАММЫ

```
CODE SEGMENT
     ASSUME CS:CODE, DS:DATA, ES:DATA, SS:MY_STACK
setCurs PROC
     push ax
     push bx
     push cx
     mov ah,02h
     mov bh,00h
     int 10h
     рор сх
     pop bx
     pop ax
     ret
setCurs ENDP
getCurs PROC
     push ax
     push bx
     push cx
     mov ah,03h
     mov bh,00h
     int 10h
     pop cx
     pop bx
      pop ax
     ret
getCurs ENDP
printSTR PROC
      push es
     push bp
     mov ax, SEG COUNT
      mov es,ax
     mov ax, offset COUNT
     mov bp,ax
      mov ah, 13h
     mov al,00h
     mov cx, 25
     mov bh,0
     mov bl, 13
      int 10h
      pop bp
      pop es
      ret
printSTR ENDP
ROUT PROC FAR
      jmp ROUT_START
      ; DATA
      identifier db '0000'
      KEEP IP dw 0
```

```
KEEP CS dw 0
      KEEP PSP dw 0
      flag db 0
      KEEP_SS dw 0
      KEEP AX dw 0
      KEEP SP dw 0
      COUNT db 'Count of interrupt: 0000 $'
      inter stack dw 64 dup (?)
      end stack dw 0
ROUT COUNT:
      push si
      push cx
      push ds
      mov ax, SEG COUNT
      mov ds,ax
      mov si, offset COUNT
      add si, 23
      mov ah, [si]
      add ah,1
      mov [si], ah
      cmp ah,58
      jne END COUNT
      mov ah,48
      mov [si],ah
      mov bh,[si-1]
      add bh,1
      mov [si-1], bh
      cmp bh,58
      jne END COUNT
      mov bh,48
      mov [si-1], bh
      mov ch, [si-2]
      add ch,1
      mov [si-2], ch
      cmp ch,58
      jne END COUNT
      mov ch,48
      mov [si-2], ch
      mov dh, [si-3]
      add dh, 1
      mov [si-3], dh
      cmp dh,58
      jne END COUNT
      mov dh,48
      mov [si-3], dh
END COUNT:
   pop ds
    pop cx
     pop si
      call printSTR
      pop dx
      call setCurs
      jmp END ROUT
```

```
ROUT START:
     mov KEEP AX, ax
      mov KEEP_SS, ss
      mov KEEP SP, sp
     mov ax, cs
     mov ss, ax
     mov sp, offset end stack
     mov ax, KEEP_AX
     push dx
     push ds
     push es
     cmp flag, 1
     je ROUT REC
     call getCurs
     push dx
     mov dh,22
     mov dl, 39
      call setCurs
      jmp ROUT COUNT
ROUT REC:
     CLI
     mov dx, KEEP IP
     mov ax, KEEP CS
     mov ds,ax
     mov ah,25h
     mov al, 1Ch
     int 21h
     mov es, KEEP PSP
     mov es, es:[2Ch]
     mov ah, 49h
     int 21h
     mov es, KEEP_PSP
     mov ah, 49h
      int 21h
      STI
END ROUT:
     pop es
     pop ds
     pop dx
     mov ss, KEEP SS
     mov sp, KEEP_SP
     mov ax, KEEP_AX
     iret
ROUT ENDP
SET INTERRUPT PROC
      push dx
      push ds
     mov ah,35h
     mov al, 1Ch
      int 21h
     mov KEEP_IP, bx
```

```
mov KEEP CS, es
      mov dx, offset ROUT
      mov ax, seg ROUT
      mov ds,ax
      mov ah, 25h
     mov al, 1Ch
     int 21h
      pop ds
      mov dx,offset message_1
      call PRINT
      pop dx
      ret
SET_INTERRUPT ENDP
BASE FUNC PROC
     mov ah,35h
      mov al, 1Ch
      int 21h
      mov si, offset identifier
      sub si, offset ROUT
      mov ax,'00'
      cmp ax,es:[bx+si]
      jne NOT LOADED
      cmp ax,es:[bx+si+2]
      jne NOT LOADED
      jmp LOADED
NOT LOADED:
      call SET_INTERRUPT
      mov dx, offset LAST BYTE
      mov cl,4
     shr dx,cl
      inc dx
      add dx, CODE
      sub dx, KEEP PSP
      xor al, al
      mov ah,31h
      int 21h
LOADED:
      push es
      push ax
      mov ax, KEEP_PSP
      mov es,ax
      mov al, es:[81h+1]
      cmp al,'/'
      jne NOT UNLOAD
      mov al, es:[81h+2]
      cmp al, 'u'
      jne NOT_UNLOAD
      mov al, es:[81h+3]
      cmp al,'n'
      je UNLOAD
```

```
NOT UNLOAD:
      pop ax
      pop es
      mov dx, offset message 2
      call PRINT
      ret
UNLOAD:
     pop ax
     pop es
     mov byte ptr es:[bx+si+10],1
      mov dx, offset message 3
      call PRINT
     ret
BASE FUNC ENDP
PRINT PROC NEAR
     push ax
     mov ah, 09h
     int 21h
     pop ax
     ret
PRINT ENDP
MAIN PROC Far
     mov ax, DATA
     mov ds,ax
     mov KEEP_PSP,es
     call BASE FUNC
     xor al,al
     mov ah, 4Ch
     int 21H
LAST_BYTE:
     MAIN ENDP
      CODE ENDS
MY STACK SEGMENT STACK
      DW 64 DUP (?)
MY_STACK ENDS
DATA SEGMENT
      message 1 db 'Resident was loaded', 13, 10, '$'
      message_2 db 'Resident has already been loaded', 13, 10, '$'
      message_3 db 'Resident was unloaded', 13, 10, '$'
DATA ENDS
```

END MAIN