

# UNIVERSIDAD DE GUANAJUATO



## Inteligencia Artificial

Enero-Junio 2021

Martes - Jueves

12:00 - 13:30



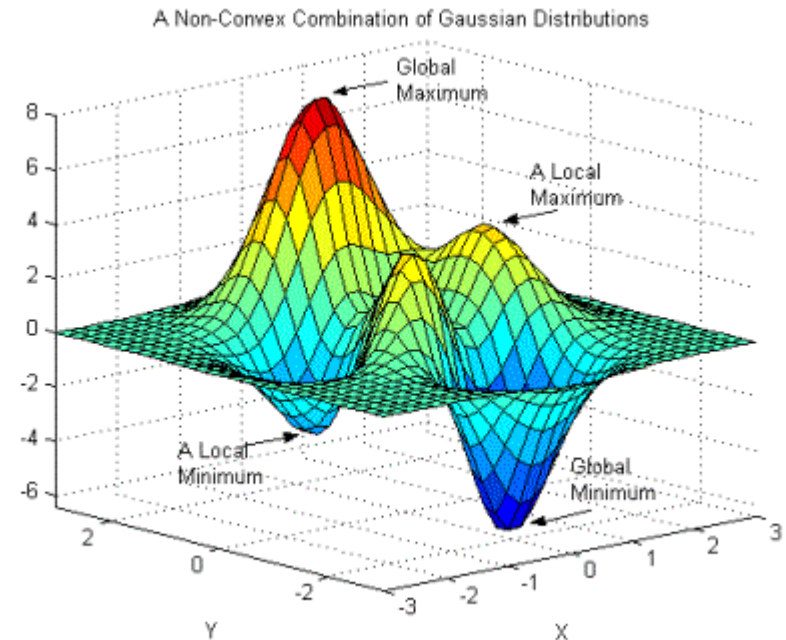
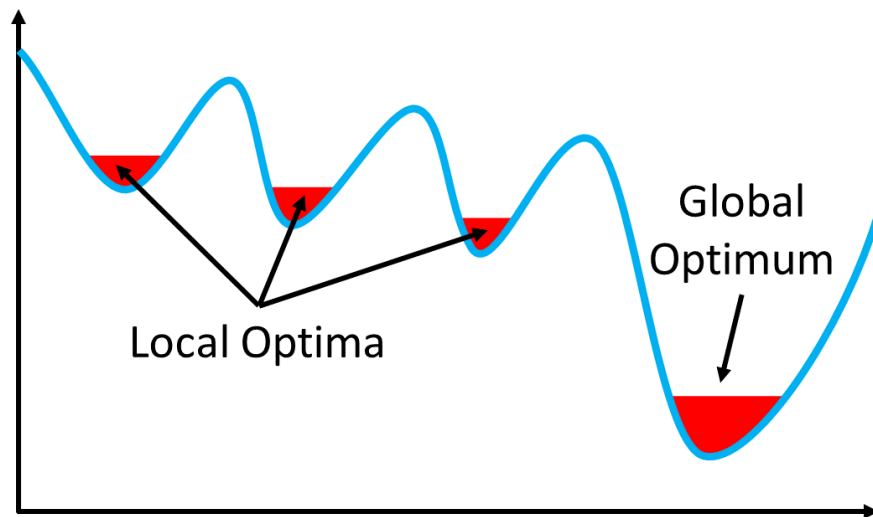
# Contenido

## Unidad III

- ¿Que es la Optimización?
- Tipos de Problemas de Optimización
- Taxonomía de Modelos de Optimización
- Conceptos básicos Metaheurísticas
- Técnicas Metaheurísticas

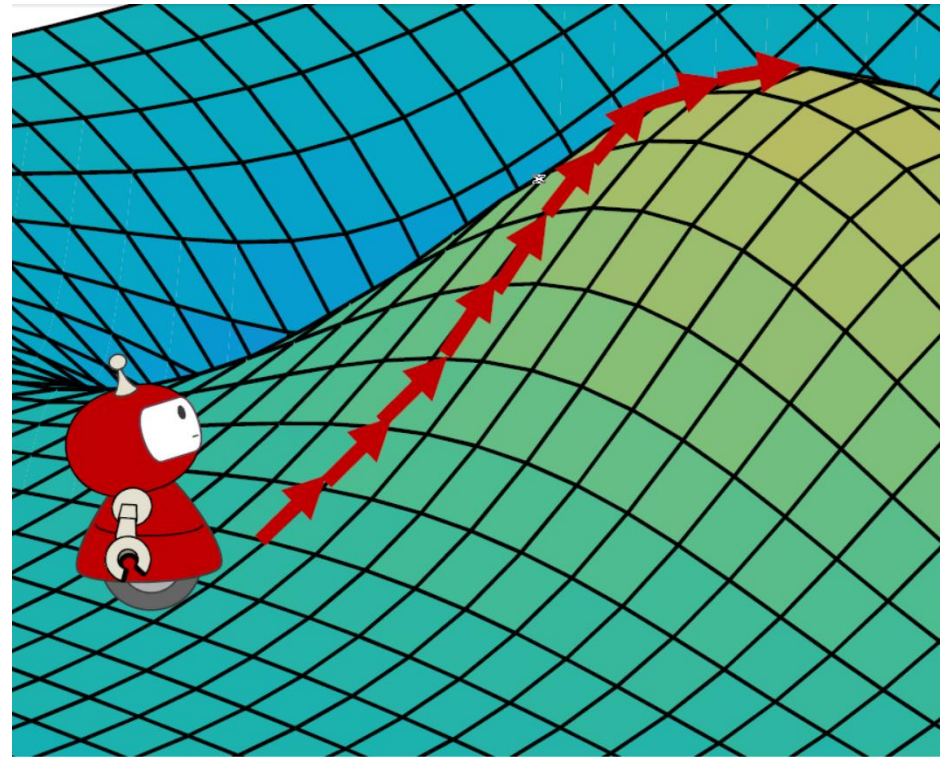
- Los problemas de optimización se encuentran en diversos dominios como: ciencias, ingeniería, administración, negocios, etc.
- Un problema de optimización puede ser definido por la dupla  $(S, f)$ , donde  $S$  representa el conjunto de soluciones factibles, y  $f: S \rightarrow \mathbb{R}$  es la función objetivo a optimizar. La función  $f$  permite definir una relación de orden total entre cualquier par de soluciones en el espacio de búsqueda.

- **Optimo Global:** Una solución  $s^* \in S$  es un optimo global si tiene un mejor valor de acuerdo a la función objetivo que todas las soluciones del espacio de búsqueda, esto es,  $\forall s \in S, f(s^*) \leq f(s)$

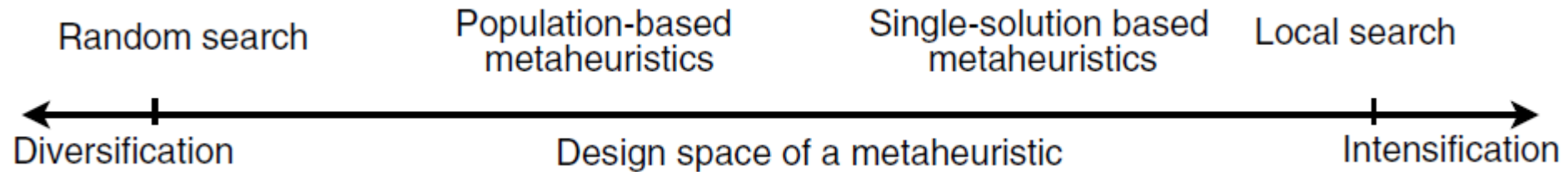




- Los tipos de optimización se puede clasificar de acuerdo a la naturaleza de las variables de decisión:
  - Optimización continua
  - Optimización discreta
    - Binaria
    - Combinatoria
  - Optimización Mixta



- Métodos Exactos
  - Rama y X
  - Programación de restricciones
  - Programación dinámica
  - A\*, IDA\*
- Métodos de Aproximación
  - Algoritmos de aproximación
  - Algoritmos Heurísticos
    - Heurísticas específicas al problema
    - Metaheurísticas
      - Basadas en una sola solución
      - Basadas en una población



- Metaheurísticas:
  - Evolutivos
  - Bioinspirados
  - Basados en fenómenos físicos

- Representación, una solución debe de poseer:
  - Completitud
  - Conexión
  - Eficiencia

- Knapsack problem
- SAT problem
- 0/1 IP problems

1 0 0 0 1 1 0 1 1 0 1

Binary encoding

- Location problem
- Assignment problem

5 7 6 6 4 3 8 4 2

Vector of discrete values

- Continuous optimization
- Parameter identification
- Global optimization

$$f(x) = 2x + 4x \cdot y - 2x \cdot z$$

1.23 5.65 9.45 4.76 8.96

Vector of real values

- Sequencing problems
- Traveling salesman problem
- Scheduling problems



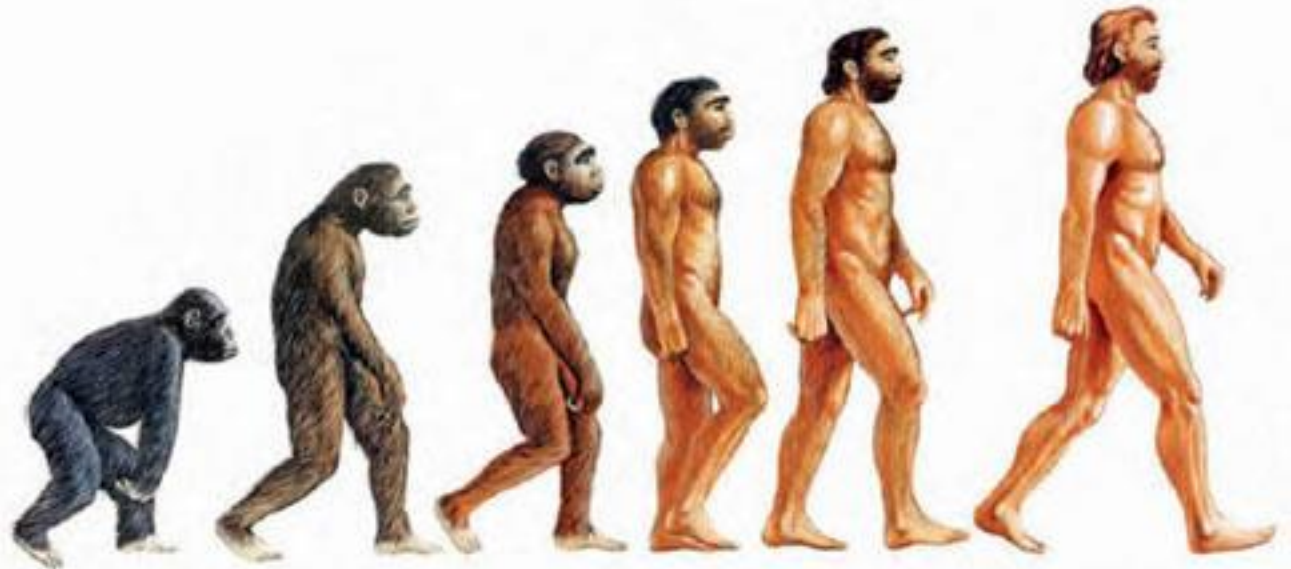
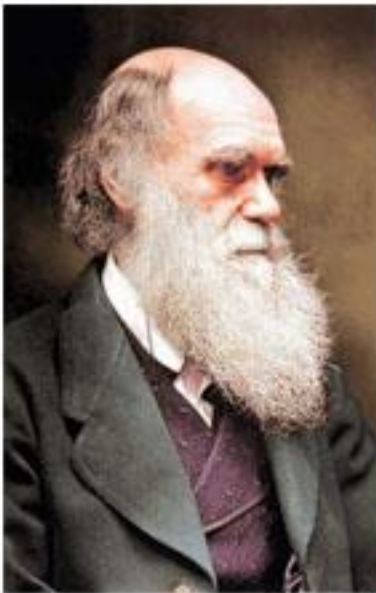
1 4 8 9 3 6 5 2 7

Permutation



- Es un algoritmo evolutivo, propuesto por John Holland en 1975.
- Es una simulación de la selección natural que puede resolver problemas de optimización.
- Características que simula un AG acerca de la selección natural:
  - Un sistema biológico consta de una población de individuos, muchos de los cuales tienen la habilidad de reproducirse.
  - Los individuos tienen una vida útil finita
  - Hay variación en la población
  - La habilidad para sobrevivir está correlacionada positivamente con la habilidad de reproducirse.

- Características:
  - Representación: cadenas de bits (1s y 0s)
  - Selección: Ruleta (Proporcional)
  - Variaciones: Cruza.



- Inicio
  - $t = 0$
  - Inicializar  $P(t)$
  - **Evaluar** estructuras en  $P(t)$
  - Mientras no se llegue a la condición de paro, hacer
    - $t = t + 1$
    - **Seleccionar**  $R(t)$  de  $P(t - 1)$
    - **Cruzar**  $R(t)$  para obtener  $C(t)$
    - **Mutar**  $C(t)$  para obtener  $C'(t)$
    - **Evaluar** estructuras en  $C'(t)$
    - **Reemplazar**  $P(t)$  con  $C'(t)$  y  $P(t - 1)$

- Optimizar Función One Max ( $X \in \mathcal{B}^d$ )
  - $\max f(x) = \sum_{i=1}^d x_i$
  - $\min f(x) = -\sum_{i=1}^d x_i$
- $d = 4$ , pop\_size = 10
  - Inicializar y evaluar  $P(t)$

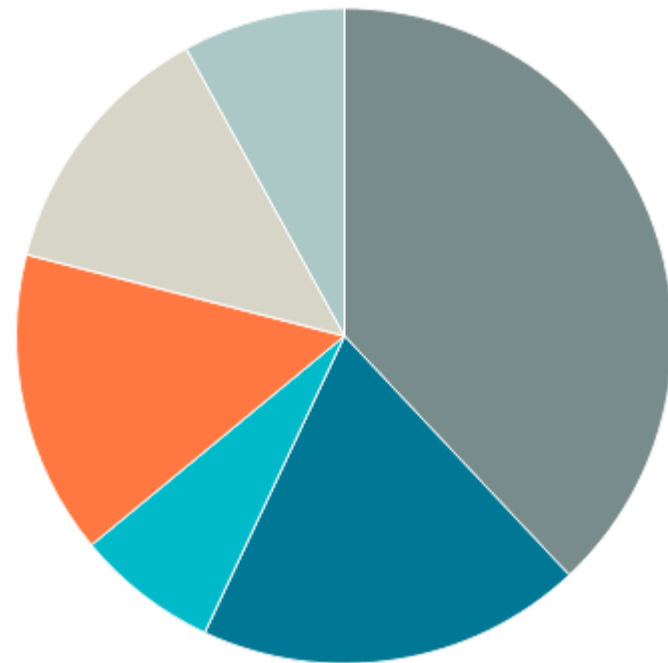
$P(t)$

$x_1$	$x_2$	$x_3$	$x_4$	$f(X)$
0	1	1	0	2
1	0	1	1	3
1	1	0	1	3
1	0	1	0	2
0	0	0	0	0
0	1	0	1	2
1	0	1	1	3
0	1	0	0	1
0	0	0	1	1
1	1	1	0	3

## – Seleccionar (Ruleta) $R(t)$ de $P(t - 1)$

$P(t)$

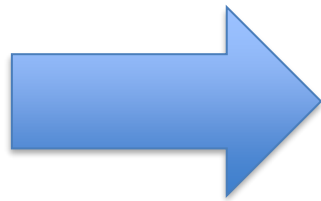
#	$x_1$	$x_2$	$x_3$	$x_4$	$f(X)$	$f_{norm}(X)$
1	0	1	1	0	2	0.1
2	1	0	1	1	3	0.15
3	1	1	0	1	3	0.15
4	1	0	1	0	2	0.1
5	0	0	0	0	0	0
6	0	1	0	1	2	0.1
7	1	0	1	1	3	0.15
8	0	1	0	0	1	0.05
9	0	0	0	1	1	0.05
10	1	1	1	0	3	0.15
					20	1



– **Cruzar** (Cruza en un Punto)  $R(t)$  para obtener  $C(t)$

$R(t)$

Pareja	$x_1$	$x_2$	$x_3$	$x_4$
1	1	0	1	1
1	1	1	0	1
2	0	1	0	1
2	1	1	0	1
3	0	1	0	0
3	0	1	1	0
4	1	0	1	0
4	1	1	1	0
5	1	1	1	0
5	1	0	1	1



$C(t)$

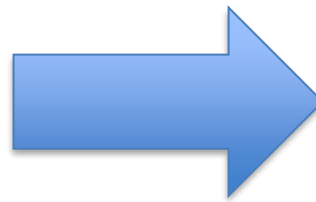
Pareja	Punto	$x_1$	$x_2$	$x_3$	$x_4$
1	2	1	0	0	1
1	2	1	1	1	1
2	3	0	1	0	1
2	3	1	1	0	1
3	3	0	1	0	0
3	3	0	1	1	0
4	1	1	1	1	0
4	1	1	0	1	0
5	3	1	1	1	1
5	3	1	0	1	0



– **Mutar** (Mutación de 1 bit)  $C(t)$  para obtener  $C'(t)$

$C(t)$

$x_1$	$x_2$	$x_3$	$x_4$
1	0	0	1
1	1	1	1
0	1	0	1
1	1	0	1
0	1	0	0
0	1	1	0
1	1	1	0
1	0	1	0
1	1	1	1
1	0	1	0



$C'(t)$

$x_1$	$x_2$	$x_3$	$x_4$
1	1	0	1
1	1	0	1
0	1	0	0
1	1	1	1
0	0	0	0
1	1	1	0
1	0	1	0
1	0	1	1
0	1	1	1
1	1	1	0

## – Evaluar estructuras en $C'(t)$

$C'(t)$

$x_1$	$x_2$	$x_3$	$x_4$	$f(X)$
1	1	0	1	3
1	1	0	1	3
0	1	0	0	1
1	1	1	1	4
0	0	0	0	0
1	1	1	0	3
1	0	1	0	2
1	0	1	1	3
0	1	1	1	3
1	1	1	0	3

## – Reemplazar $P(t)$ con $C'(t)$

$P(t)$

$x_1$	$x_2$	$x_3$	$x_4$	$f(X)$
1	1	0	1	3
1	1	0	1	3
0	1	0	0	1
1	1	1	1	4
0	0	0	0	0
1	1	1	0	3
1	0	1	0	2
1	0	1	1	3
0	1	1	1	3
1	1	1	0	3

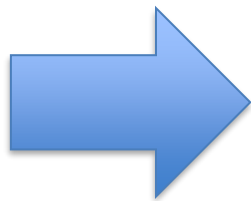


- El principal objetivo de la selección es procurar las mejores soluciones en una población.
- Se utiliza en:
  - Reproducción - Elección de buenas soluciones para crear (idealmente) mejores soluciones.
  - Reemplazo – Copias de una o mas buenas soluciones son colocadas en la población siguiente.
- Operadores:
  - Selección Aleatoria
  - Selección Proporcionalada (Ruleta)
  - Selección Torneo n-ario
- ¿Presión de selección?
- ¿Brecha generacional?

- Es un mecanismo el cual intercambia subcadenas entre las cadenas de símbolos de los individuos.
- Operadores:
  - Cruza en Un Punto
  - Cruza en n Puntos ( $n=2$ , sugerido)

$R(t)$

Pareja	$x_1$	$x_2$	$x_3$	$x_4$
1	1	0	1	1
1	1	1	0	1
2	0	1	0	1
2	1	1	0	1
3	0	1	0	0
3	0	1	1	0
4	1	0	1	0
4	1	1	1	0
5	1	1	1	0
5	1	0	1	1



$C(t)$

Pareja	Punto1	Punto2	$x_1$	$x_2$	$x_3$	$x_4$
1	1	3	1	1	0	1
1	1	3	1	0	1	1
2	2	3	0	1	0	1
2	2	3	1	1	0	1
3	2	3	0	1	1	0
3	2	3	0	1	0	0
4	1	3	1	1	1	0
4	1	3	1	0	1	0
5	2	3	1	1	1	1
5	2	3	1	0	1	1





- Es un mecanismo para proveer diversidad a las soluciones generadas en la cruce
- Operadores:
  - Muta Negador de 1 bit
  - Muta Negador de N bits
  - Muta con base a una Probabilidad



- El problema SAT es el problema de saber si, dada una expresión booleana con variables y sin cuantificadores, hay alguna asignación de valores para sus variables que hace la expresión verdadera.
- Por ejemplo, dadas  $x_1, x_2, x_3, x_4$ , determine los valores para que la siguiente expresión sea verdadera:
- $(x_1 \vee x_3) \wedge (\neg x_2 \vee x_3 \vee \neg x_4)$

- La representación canónica de los algoritmos genéticos consiste de vectores binarios de longitud fija  $\ell$ ; es decir, el espacio de búsqueda es  $I = \{0,1\}^\ell$  y los individuos  $a = (a_1, \dots, a_\ell) \in \{0,1\}^\ell$ . Esta representación es adecuada para problemas de optimización de la forma  $f: \{0,1\}^\ell \rightarrow \mathbb{R}$ .



- Los algoritmos genéticos también pueden ser usados en problemas de optimización de la forma  $f: S \rightarrow \mathbb{R}$ , donde  $S$  difiere de un vector binario del espacio  $\{0,1\}^\ell$ . Un ejemplo de esto, es la aplicación del algoritmo genético para problemas de optimización con parámetros continuos  $f: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$ .

- Los mecanismos de codificación y decodificación entre dos espacios diferentes  $\{0,1\}^\ell$  y  $\mathbb{R}^n$  requieren restringir el espacio continuo a intervalos finitos  $[u_i, v_i]$  para cada variable  $x \in \mathbb{R}$ .
- El vector binario se divide en  $n$  segmentos de (en la mayoría de los casos) longitud igual a  $\ell_x$ , tal que  $\ell = n\ell_x$ .
- El subsegmento  $(a_{(i-1)\ell_x+1}, \dots, a_{i\ell_x})$  ( $i = 1, \dots, n$ ) es la codificación binaria de la variable  $x_i$ .

- La decodificación  $\Gamma^i: \{0,1\}^\ell \rightarrow [u_i, v_i]$ , se realiza de la siguiente manera

$$\Gamma^i(a_1, \dots, a_\ell) = u_i + \frac{v_i - u_i}{2^{\ell_x} - 1} \left( \sum_{j=0}^{\ell_x-1} a_{i\ell_x-j} 2^j \right)$$

- La ecuación anterior puede ser adaptada a usar la codificación Gray, la cual asegura que los valores enteros adyacentes son representados por vectores binarios con distancia de Hamming igual a 1.



- Considere la función esfera ( $n = 2$ ):

$$f(x) = \sum_{i=1}^2 (x_i)^2 ; x \in \mathbb{R}^n$$

- Cada componente  $x_i$  será acotada al intervalo  $u_i = -5.21$  y  $v_i = 5.21$ .
- Cada componente  $x_i$  será codificada por un subsegmento binario  $\ell_x = 3$ ; por lo tanto, la longitud total del vector binario será  $\ell = n\ell_x = 6$ .

$a_1$	$a_2$	$a_3$	$a_4$	$a_5$	$a_6$
1	1	1	1	0	1
$x_1$			$x_2$		

$a_1$	$a_2$	$a_3$	$a_4$	$a_5$	$a_6$
1	1	1	1	0	1
$x_1$			$x_2$		

- Decodificación de  $x_1$

$$\Gamma^1 = x_1 = -5.21 + \frac{5.21 - (-5.21)}{2^3 - 1} \left( \sum_{j=0}^{3-1} a_{1(3)-j} 2^j \right)$$

$$\Gamma^1 = x_1 = -5.21 + \frac{10.42}{7} (1 + 2 + 4) = 5.21$$

- Decodificación de  $x_2$

$$\Gamma^2 = x_2 = -5.21 + \frac{5.21 - (-5.21)}{2^3 - 1} \left( \sum_{j=0}^{3-1} a_{2(3)-j} 2^j \right)$$

$$\Gamma^2 = x_2 = -5.21 + \frac{10.42}{7} (1 + 0 + 4) = 2.23$$



- El vector decodificador  $x = [5.21, 2.23]$  , es evaluado en la función objetivo

$$f(x) = 5.21^2 + 2.23^2 = 32.117$$

# UNIVERSIDAD DE GUANAJUATO

