

Perancangan Elektronik

```
graph LR; A[Perancangan Elektronik] --> B[Pemrograman Kontroller & Implementasi PID]; B --> C[Perancangan Antar Muka & Implementasi Invers Kinematic];
```

Pemrograman Kontroller
& Implementasi PID

Perancangan Antar Muka
& Implementasi Invers
Kinematic