

**Questão 1):** Nesta questão pretendemos calcular uma decomposição SVD da matriz  $M \in [0, 255]^{410 \times 300}$  associada ao mapa (preto-branco) da ilha das Flores. Com este objetivo em mente, foi implementado o método QR por Gram-Schmidt modificado (que reduz o efeito do cancelamento subtrativo em relação ao processo clássico de Gram-Schmidt), que levou à decomposição  $M^T M = Q^T D^2 Q$ . Esta decomposição foi obtida chamando a função **DecompMTM**, que recebe uma matriz  $A$  e aplica o seguinte método, inicializando com  $A_0 = M^T M$ :

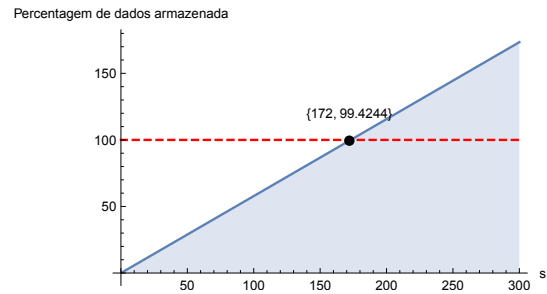
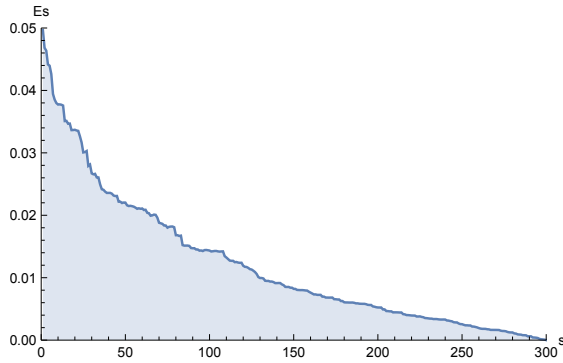
1. Aplica a decomposição QR chamando a função **DecompQR**, obtendo  $A_i = Q_i R_i$
2.  $A_{i+1} = R_i Q_i$
3.  $\Theta_{i+1} = \Theta_i Q_i$  (Começamos com  $\Theta_0 = \text{Identidade}$ )

A função **SVDecomposition** calcula  $U = M Q^T D^{-1}$  e retorna as matrizes  $U$ ,  $D$  e  $Q$  que definem a decomposição singular  $M = U D Q$ . Considerou-se como condição de paragem 75 iterações do métodoQR e a diferença máxima entre a diagonal de  $A_n$  e  $A_{n-1}$  ser inferior a 200. Para finalizar, implementou-se a função **SVDecompositionCuttetd** que recebe  $s$  como parâmetro e devolve  $M_s = U_{m \times s} D_{s \times s} Q_{s \times n}$

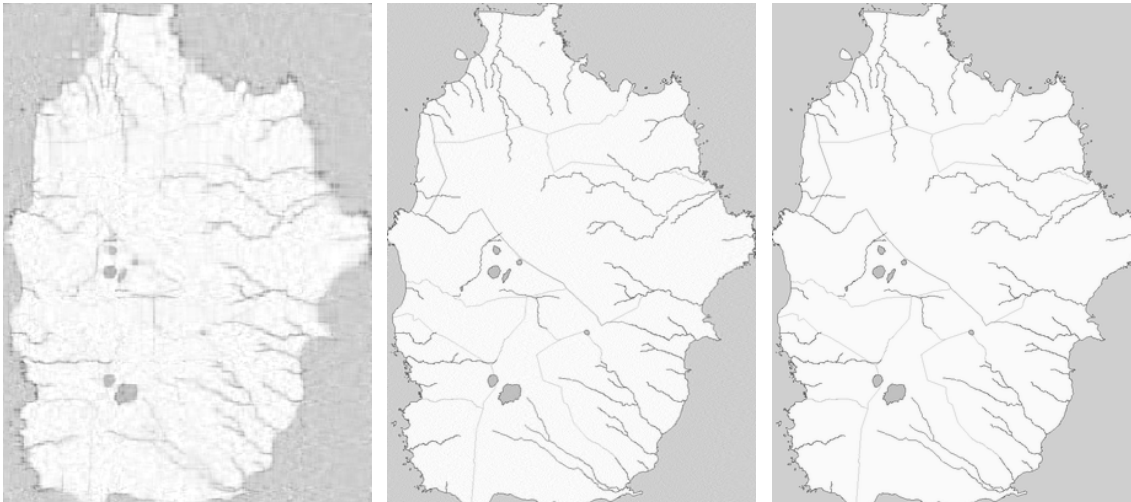
[R1a] Ao calcular  $E_s = \frac{1}{mn} \|M - M_s\|_\infty$  em função de  $s$ , onde  $s$  representa o número de valores próprios da matriz  $M$  usados na reconstrução da imagem comprimida, pode-se verificar que  $E_s$  diminui conforme  $s$  aumenta, o que era de esperar, pois quando realizamos a decomposição  $M_s = U_{m \times s} D_{s \times s} Q_{s \times n}$  estamos a retirar informação. O erro aumenta exponencialmente quando retiramos muita informação, pois começamos a perder informação de valores próprios cada vez mais significantes e estes representam uma quantidade maior de informação sobre a imagem. Quando  $s$  se aproxima de  $n$  o erro tende para zero.

[R1b] Como se pode verificar, diminuindo o valor de  $s$  a imagem correspondente à matriz resultante vai perdendo informação, ficando cada vez mais comprimida e portanto a qualidade da imagem diminui, o que entra em concordância com o gráfico de  $E_s$  em função de  $s$ . A partir de um certo valor de  $s$  (neste caso entre  $s = 173$  e  $s = 300$ ) a imagem parece não sofrer alterações, isto é, existe um  $s$  limite para o qual a percentagem relativa à quantidade de pixels precisa para armazenar a informação da imagem é maior que 100% e portanto tem-se que a compressão segundo o valor de  $s$  vai dar como output uma imagem muito semelhante à inicial, mesmo sendo menor o espaço ocupado por ela. Contudo, caso contrário não acontece, pois perde-se informação relevante da imagem. Esta percentagem é expressa por

$$\phi = \frac{(m + n + 1)s}{mn} \times 100$$



Em baixo apresentam-se as figuras obtidas por  $M_s$  para  $s = 30$ ,  $s = 172$  (valor do  $s$  limite) e  $s = 300$  (não há compressão).

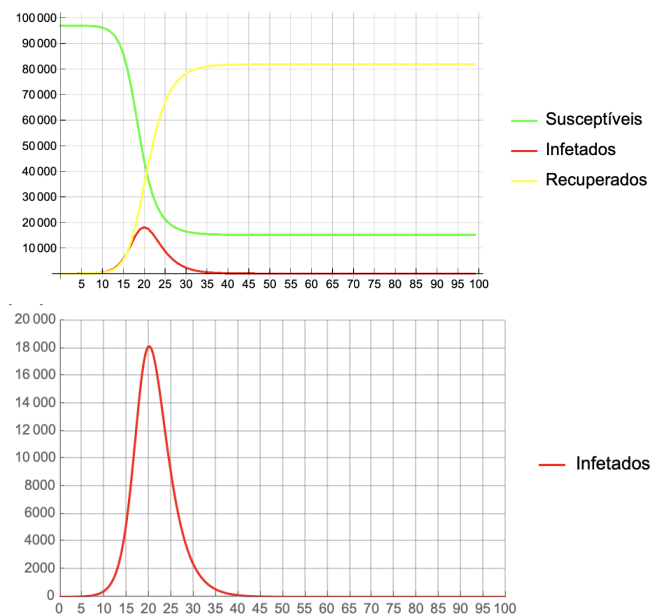


É visível que para  $s = 172$ , apesar de a percentagem de dados armazenados ser menor, a imagem é muito semelhante à original ( $E_s = 0.0068207$ ). No caso de  $s = 30$  a imagem apresenta um erro de  $E_s = 0.0267365$  e por isso já não tem muita semelhança com a original.

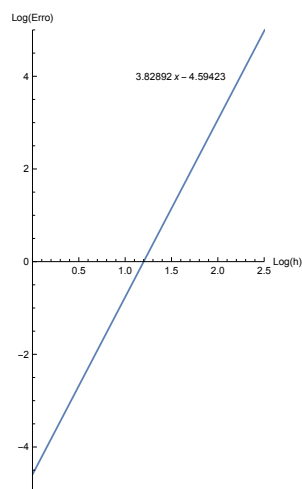
## Questão 2)

Métodos Multipasso são métodos utilizados para obter soluções numéricas de equações diferenciais ordinárias. Neste exercício vamos usar o método de Adams-Bashforth de ordem 4 com inicialização por Runge-Kutta, para resolver o sistema de equações diferenciais ordinárias resultante do modelo SIR, apresentado no enunciado. A expressão do método de Adams-Bashforth de ordem 4 requer o conhecimento dos valores  $y_0, y_1, y_2, y_3$ , e daí inicializarmos com o método de Runge-Kutta de ordem 4.

[R2a] Foi simulado o resultado para  $p = 97015$  e  $R_0 = 1 + 18/15$  e obtiveram-se os gráficos abaixo. O primeiro corresponde ao número de susceptíveis, infectados e recuperados em função do tempo, enquanto que o segundo diz respeito apenas aos infectados.



[R2a] Analisou-se experimentalmente a ordem de convergência do método recorrendo à técnica dos mínimos quadrados. Dizemos que há convergência de ordem  $r$  se  $e = y(t_n) - y_n = O(h^r)$ , portanto temos que o erro  $e$  é da forma  $e = C \times h^r$ . De modo a aplicar a técnica dos mínimos quadrados fizemos a linearização  $\log(e) = \log(C) + r \log(h)$ . Usou-se o comando `LinearSolve` do Mathematica para resolver o sistema linear e obteve-se assim a ordem de convergência  $r$  correspondente ao declive da reta obtida.



Teoricamente, a ordem de convergência é 4 para o método de Adams-Bashforth. O resultado obtido foi  $r = 3.82892$  como se pode observar no gráfico à esquerda, o que não se afasta muito do resultado teórico.

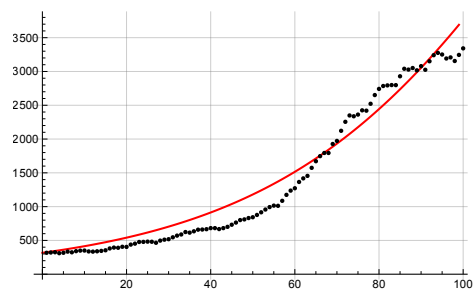
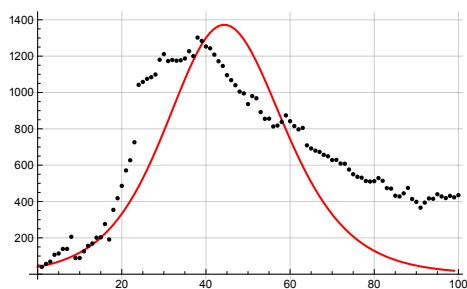
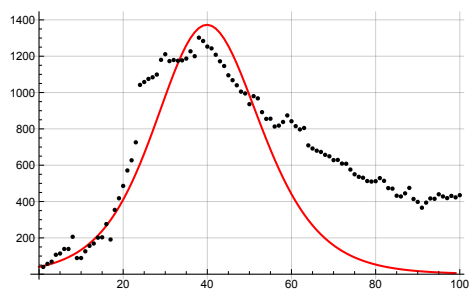
[R2b] Nesta alínea identificou-se o número de infectados com o número de internados do primeiro trabalho ( $i(0) = 40$  em (i) e (ii), onde se usaram os dados do primeiro projeto;  $i(0) = 317$  em (iii) onde se usaram os dados dos últimos 100 dias antes de Dezembro) e fixou-se a população em  $p = 170000$ . O objetivo da função **MelhorAjuste** é correr a função **AdamsBashforth** para vários valores de  $R_0$  (mantendo a população,  $s(0)$ ,  $i(0)$ ,  $r(0)$  e  $\beta$  constantes) e verificar qual destes valores minimiza a distância entre o número de infectados dado pelo modelo SIR e o número de internados dado pela DGS (pela norma  $l_2$ ). A função tem  $R_{\text{Inicio}}$  e  $R_{\text{Fim}}$  como argumentos, que definem entre que valores varia o  $R_0$ . Verificou-se que os valores de  $R_0$  obtidos estavam todos entre 1 e 1.5, portanto estes foram os valores dados como argumento no código apresentado, de forma a otimizar o tempo do programa.

Na alínea (ii) foi desenvolvido uma função **MinBeta** que corre a função **MelhorAjuste** para vários valores de  $\beta$  (nos argumentos da função especificamos qual o valor inicial, final e o step). Esta parte do código apresenta-se comentada devido ao tempo que consome, apresentando-se apenas o valor final de  $\beta$  obtido para cada caso. Na alínea (iii) procedeu-se do mesmo modo que em (ii), apenas alterando a lista de valores da DGS e o número de infectados inicialmente.

[R2b(i)] Usando a função **MelhorAjuste** com  $\beta = 1$  obtemos:  
 $R = 1.14$   
 $\beta = 1$   
 Norma do vetor dos erros: 3035.27

[R2b(ii)] Variando  $\beta$  e  $R_0$  simultaneamente, obtemos:  
 $R = 1.14$   
 $\beta = 0.9$   
 Norma do vetor dos erros: 2865.86

[R2b(iii)] Variando  $\beta$  e  $R_0$  com os novos dados, obtemos:  
 $R = 1.43$   
 $\beta = 0.09$   
 Norma do vetor dos erros: 1998.27



Ao analisar os gráficos, verificou-se que o Modelo SIR não se ajusta aos dados da melhor forma, pois mesmo sendo menor o erro ao ajustar o valor de  $\beta$ , a norma do vetor dos erros usando os primeiros dados foi 2865.86. Obtemos a melhor aproximação para os valores dos últimos 100 dias antes de Dezembro, mesmo assim a norma do vetor dos erros ficou próxima de 2000.

O facto de os dados correspondem ao número de internados, e não de infetados pode justificar algumas irregularidades no ajuste do modelo. Para além disso, há outras condições que podem levar a um pior desempenho deste modelo, tais como o facto do  $R_0$  variar com o tempo, a sociedade não ser fechada e a influência das medidas de prevenção tomadas pelo governo no número de infetados. Para uma previsão mais acertada teria-se de considerar mais fatores e consequentemente, um modelo mais complexo.

## – Código Mathematica –

### Questão 1

```
Clear["Global`*"];
link1 = "https://upload.wikimedia.org/wikipedia/";
link2 = "commons/1/16/Locator_map_Azores_Flores.png";
FloresMapa = Import[StringJoin[link1, link2]];
FloresMapa =
  ColorConvert[ImageResize[ImageTake[FloresMapa, {70, 911}, {485, 1100}], 300], GrayLevel];
M = ImageData[FloresMapa, "Byte"]; size = Dimensions[M];
(*Norma 2 de w.*)
norma2[w_] := Sqrt[Total[Map[#^2 &, w]]];
(*Gram-Shmidt modificado*)
ortonormalizacao[A_] := Module[{k, n, a, vk, e, uj, j},
  n = Length[A]; a = Transpose[A];
  vk = a[[1]]; e = Table[1, {i, n}];
  e[[1]] = vk/norma2[vk];
  For[k = 2, k <= n, k++,
    uj = a[[k]];
    For[j = 1, j <= k - 1, j++,
      uj = uj - Dot[a[[k]], e[[j]]]*e[[j]];
    e[[k]] = N[uj/norma2[uj]]
  ];
  Transpose[e]];
(*Decomposicao QR*)
DecompQR[A_] := Module [{k, Ak, Qk, Rk},
  Ak = A; Qk = ortonormalizacao[Ak]; Rk = Dot[Transpose[Qk], Ak];
  {Qk, Chop[Rk]}
];
(*Decomposicao MTM=QTAQ; itermax é o numero de iterações max do metodo QR;
abserr é a diferença min entre valores proprios de duas matrizes A na sucessão de iterações do metodo QR;*)
DecompMTM[matrix_, size_, itermax_, abserr_] :=
Module[{i, Aiter, Aiterb4, Q, Qiter, R, valerr},
  Aiter = matrix; valerr = 10^5;
  Q = IdentityMatrix[size[[2]]];
  For[i = 1, valerr > abserr && i < itermax, i++,
    Aiterb4 = Aiter;
    {Qiter, R} = DecompQR[Aiter];
    Aiter = Dot[R, Qiter];
    Q = Dot[Transpose[Qiter], Q];
    valerr = Max[Abs[Diagonal[Aiter] - Diagonal[Aiterb4]]];
  ];
  Return[List[Transpose[Q], Chop[Aiter], Q]]
];
(*Decomposicao SVD MTM=UDQ*)
SVDcomposition[matrix_, size_, itermax_, abserr_] :=
Module[{MTM, QT, DSquare, Q, UF, U, DF, D, QF},
```

```

MTM = Dot[Transpose[matrix], matrix];
{QT, DSquare, QF} = DecompMTM[MTM, size, itermx, abserr];
DF = DiagonalMatrix[Sqrt[Diagonal[DSquare]]];
UF = Dot[matrix, QT, Inverse[DF]];
Return[List[UF, DF, QF]]
];
{MatrixUF1, MatrixDF1, MatrixQF1} = SVDdecomposition[M, size, 75, 200];
(*matriz reconstruida com o fator s*)
SVDdecompositionCutted[s_, size_] := Module[{Matrix},
  Matrix =
    Dot[MatrixUF1[[1 ;; size[[1]], 1 ;; s]], MatrixDF1[[1 ;; s, 1 ;; s]],
    MatrixQF1[[1 ;; s, 1 ;; size[[2]]]]];
  Return[Matrix]
];
ErroDecomposition[s_, size_, Matriz_] := Module[{Mgray, Erro},
  Mgray = SVDdecompositionCutted[s, size];
  Erro = (1/(size[[1]]*size[[2]]))*(Norm[Matriz - Mgray, Infinity])
];
(*1a*)
DiscretePlot[ErroDecomposition[s, size, M], {s, 1, 300},
  PlotRange -> {{0, 300}, {0, 0.05}}, AxesLabel -> {"s", "Es"}]\[NewLine]
(*1b*)
Image[SVDdecompositionCutted[30, size], "Byte"]\[NewLine]
ErroDecomposition[30, size, M]\[NewLine]
Image[SVDdecompositionCutted[172, size], "Byte"]\[NewLine]
ErroDecomposition[172, size, M]\[NewLine]
Image[SVDdecompositionCutted[300, size], "Byte"]\[NewLine]
SavedPixels1[
  s_] := (((size[[1]] + size[[2]])*s) + s)*100/(size[[1]]*size[[2]]);
Show[DiscretePlot[SavedPixels1[s], {s, 1, size[[2]]},
  AxesLabel -> {"s", "Porcentagem de dados armazenada" },
  Epilog -> {PointSize[Large], Black,
    Point[{172, SavedPixels1[172]}],
    Text[{172, N[SavedPixels1[172]]}, {172, 120}]}],
  Plot[100, {s, 0, 300}, PlotStyle -> {Red, Dashed}]]

```

## Questão 2

```

Clear["Global`*"];
p1 = 97015;
slinha = N[Function[{s, i, Beta}, -s*i*Beta]];
ilinha = N[Function[{R0, s, i, Beta}, (R0*s - 1)*i*Beta/R0]];
AdamsBashforth[x_, y_, z_, ratio_, Beta_, ds_, di_, h_, d_] :=
  Module[{s = x, i = y, r = z, R = ratio, B = Beta, t = 0, Fs0, Fi0,
    Fs1, Fi1, Fs2, Fi2, Fs3, Fi3, ys1, yi1, ys2, yi2, ys3, yi3,
    dslist = {ds[x, y, Beta]}, dilist = {di[ratio, x, y, Beta]},
    dias = d, j, tdata = {0}, sdata = {x}, rdata = {z}, idata = {y},
    l},
  For[l = 1, l <= 3, l++,
    Fs0 = ds[s, i, B];
    Fi0 = di[R, s, i, B];
    Fs1 = ds[s + h*Fs0/2, i + h*Fi0/2, B];
    Fi1 = di[R, s + h*Fs0/2, i + h*Fi0/2, B];
    Fs2 = ds[s + h*Fs1/2, i + h*Fi1/2, B];
    Fi2 = di[R, s + h*Fs1/2, i + h*Fi1/2, B];
    Fs3 = ds[s + h*Fs2, i + h*Fi2, B];
    Fi3 = di[R, s + h*Fs2, i + h*Fi2, B];
    t = t + h;
    s = s + h*(Fs0 + 2*Fs1 + 2*Fs2 + Fs3)/6;
  ]

```

```

i = i + h*(Fi0 + 2*Fi1 + 2*Fi2 + Fi3)/6;
AppendTo[tdata, t];
AppendTo[sdata, s]; AppendTo[idata, i]; AppendTo[rdata, 1 - i - s];
AppendTo[dslist, ds[s, i, B]]; AppendTo[dilist, di[R, s, i, B]];
];
t = t + h;
For[j = 1, t + h <= dias, t = t + h,
s = s +
h*((55/24)*dslist[[j + 3]] - (59/24)*dslist[[j + 2]] + (37/24)*
dslist[[j + 1]] - (9/24)*dslist[[j]]);
i = i +
h*((55/24)*dilist[[j + 3]] - (59/24)*dilist[[j + 2]] + (37/24)*
dilist[[j + 1]] - (9/24)*dilist[[j]]);
AppendTo[dslist, ds[s, i, B]]; AppendTo[dilist, di[R, s, i, B]];
AppendTo[tdata, t]; AppendTo[sdata, s]; AppendTo[idata, i];
AppendTo[rdata, 1 - i - s];
j++;
];
Return[{tdata, sdata, idata, rdata}]
];
(*2a*)
lista = AdamsBashforth[1-2/p1,2/p1,0,1+18/15,1,slinha,ilinha,0.1,100];
ListLinePlot[{Table[{lista[[1]][[i]],p1*lista[[2]][[i]]},{i,1,Length[lista[[2]]],1/0.1}},
Table[{lista[[1]][[i]],p1*lista[[3]][[i]]},{i,1,Length[lista[[3]]],1/0.1}},
Table[{lista[[1]][[i]],p1*lista[[4]][[i]]},{i,1,Length[lista[[4]]],1/0.1}}],
Ticks->{Table[5*i,{i,0,20}],Table[10000*i,{i,0,18}]},
GridLines->{Table[5*i,{i,0,20}],Table[10000*i,{i,0,18}]},
PlotStyle->{Green,Red,Yellow},
PlotLegends->{"Susceptíveis","Infetados","Recuperados"}\[NewLine]
ListLinePlot[
Table[{lista[[1]][[i]],p1*lista[[3]][[i]]},{i,1,Length[lista[[3]]],1/1}},
Ticks->{Table[5*i,{i,0,20}],Table[2000*i,{i,0,20}]},
GridLines->{Table[5*i,{i,0,20}],Table[2000*i,{i,0,20}]},
PlotStyle->Red,PlotLegends->{"Infetados"},
PlotRange->{{0,100},{0,20000}}\[NewLine]
norma2[w_] := Sqrt[Total[Map[#^2 &, w]]];
prev1 = AdamsBashforth[1 - 2/p1, 2/p1, 0, 11/5, 1, slinha, ilinha, 1, 100][[3]];
prev2i = AdamsBashforth[1 - 2/p1, 2/p1, 0, 11/5, 1, slinha, ilinha, 0.5, 100][[3]];
prev2 = Table[prev2i[[i]], {i, 1, Length[prev2i], 1/0.5}];
prev3i = AdamsBashforth[1 - 2/p1, 2/p1, 0, 11/5, 1, slinha, ilinha, 0.01, 100][[3]];
prev3 = Table[prev3i[[i]], {i, 1, Length[prev3i], 1/0.01}];
reali = AdamsBashforth[1 - 2/p1, 2/p1, 0, 11/5, 1, slinha, ilinha, 0.005, 100][[3]];
real = Table[reali[[i]], {i, 1, Length[reali], 1/0.005}];
Convergencia[P1_, P2_, P3_, PR_, h1_, h2_, h3_, hR_] :=
Module[{E1 = P1, E2 = P2, E3 = P3, ER = PR, Lh, LE },
E1 = Log[norma2[ER - E1]];
E2 = Log[norma2[ER - E2]];
E3 = Log[norma2[ER - E3]];
Lh = Log[List[h1, h2, h3]];
LE = List[E1, E2, E3];
LinearSolve[{{Length[Lh], Total[Lh]}, {Total[Lh], Total[Lh^2]}}, {Total[LE], Lh.LE}]];
{logC, r} = Convergencia[prev1, prev2, prev3, real, 1, 0.5, 0.01, 0.005]\[NewLine]
Plot[logC + r*x, {x, 0, 5}, AxesLabel -> {"Log(h)", "Log(Erro)"},
PlotRange -> {{0, 2.5}, {-5, 5}}, AspectRatio -> 2,
Epilog -> {Text[-4.59423 + 3.82892 x, {1.6, 4}]]\[NewLine]
(*2b*)
listaValoresY = {40, 57, 69, 107, 114, 139, 139, 206, 89, 89, 126,
156, 169, 201, 203, 276, 191, 354, 418, 486, 571, 627, 726, 1042,

```

```

1058, 1075, 1084, 1099, 1180, 1211, 1173, 1179, 1175, 1177, 1187,
1227, 1200, 1302, 1284, 1253, 1243, 1208, 1172, 1146, 1095, 1068,
1040, 1005, 995, 936, 980, 968, 892, 855, 856, 813, 818, 838, 874,
842, 815, 797, 805, 709, 692, 680, 673, 657, 649, 628, 629, 609,
608, 576, 550, 536, 531, 513, 510, 512, 529, 514, 474, 471, 432,
428, 445, 475, 414, 398, 366, 394, 417, 415, 440, 428, 419, 431,
423, 435};
listaValores = {};
For[i = 1, i <= Length[listaValoresY], i++,
  AppendTo[listaValores, {i, listaValoresY[[i]]}]];
MelhorAjuste[populacao_, susceptiveis_, dias_, valoresReais_,
  RInicio_, RFim_, Beta_, perg_] :=
Module[{p1 = populacao, d = dias, s0 = susceptiveis, Rmin,
  erros = {}, B = Beta, errosMin = {10^50}, lista1E1, listaE1,
  listaE2, e},
For[R = RInicio, R <= RFim, R = R + 0.01,
  erros = {};
  lista1E1 =
    AdamsBashforth[s0/p1, (p1 - s0)/p1, 0, R, B, slinha, ilinha, 0.1,
      d][[3]];
  listaE1 = Table[lista1E1[[i]], {i, 1, Length[lista1E1], 1/0.1}];
  erros = Abs[p1*listaE1 - valoresReais[[All, 2]]];
  If [N[norma2[erros]] < N[norma2[errosMin]], errosMin = erros;
    Rmin = R;];
];
If[perg == "2ii", norma2[errosMin],
  Print["R = ", Rmin];
  Print["\[Beta] = ", B];
  Print["Norma do vetor dos erros: ", norma2[errosMin]];
  listaE2 =
    AdamsBashforth[s0/p1, (p1 - s0)/p1, 0, Rmin, B, slinha, ilinha,
      0.1, d];
  ListLinePlot[
    Table[{listaE2[[1]][[i]], p1*listaE2[[3]][[i]]}, {i, 1,
      Length[listaE2[[3]]], 1/0.1}], Ticks -> Automatic,
    GridLines -> Automatic, PlotStyle -> Red,
    Epilog -> {PointSize[0.01], Black, Map[Point, valoresReais]}]]];
p2 = 170000;
(*i*)
MelhorAjuste[p2,p2-40,100,listaValores,1,1.5,1,""]\[NewLine]
(*ii*)
MinBeta[ini_, fin_, stp_, pop_, i_, lis_] :=
Module[{nMin = 10^10, best, k, n},
  For[k = ini, k <= fin, k = k + stp,
    n = MelhorAjuste[pop,pop-i,100,lis,1,1.5,k,"2ii"];
    If[n < nMin, nMin = n; best = k];
  best];
(*MinBeta[0,2,0.5,p2,40,listaValores]\[NewLine]*)
(*MinBeta[0.6,1.4,0.1,p2,40,listaValores]\[NewLine]*)
(*MinBeta[0.8,1,0.05,p2,40,listaValores]\[NewLine]*)
(*MinBeta[0.85,0.95,0.01,p2,40,listaValores]\[NewLine]*)
MelhorAjuste[p2,p2-40,100,listaValores,1,1.50,0.90,""]\[NewLine]
(*iii*)
ultimosCem = {317, 321, 325, 311, 317, 334, 324, 341, 349, 350, 337,
  334, 339, 345, 354, 381, 394, 391, 406, 404, 438, 452, 477, 478,
  482, 480, 465, 497, 511, 518, 546, 571, 588, 624, 615, 635, 659,
  661, 666, 682, 682, 668, 682, 701, 732, 764, 801, 811, 831, 843,
  877, 916, 957, 993, 1015, 1012, 1086, 1174, 1237, 1272, 1365,

```

```

1418, 1455, 1574, 1672, 1747, 1794, 1794, 1927, 1972, 2122, 2255,
2349, 2337, 2362, 2425, 2420, 2522, 2651, 2742, 2785, 2794, 2799,
2798, 2929, 3040, 3028, 3051, 3017, 3079, 3025, 3151, 3241, 3275,
3251, 3192, 3208, 3155, 3245, 3342};

listaVal2 = {};
For[i = 1, i <= Length[ultimosCem], i++,
  AppendTo[listaVal2, {i, ultimosCem[[i]]}]];
(*MinBeta[0,2,0.5,p2,listaVal2]\[NewLine]*)
(*MinBeta[0,0.9,0.1,p2,317,listaVal2]\[NewLine]*)
(*MinBeta[0,0.2,0.01,p2,317,listaVal2]\[NewLine]*)
MelhorAjuste[p2,p2-317,100,listaVal2,1,1.5,0.090,""]

```

Observação 1: Devido ao tamanho ocupado pelos dados, foi utilizada esta página para finalizar o relatório.

Observação 2: O código todo demora menos de um minuto a correr.