

## Θ2.04: Θεωρία Αναπαραστάσεων και Συνδυαστική

Βασίλης Διονύσης Μουστάκας  
Πανεπιστήμιο Κρήτης

### 6. Χαρακτήρες ομάδων: Κατασκευές προτύπων (Συνέχεια)

**Θεώρημα 6.5.** Αν  $\{v_1, v_2, \dots, v_n\}$  και  $\{w_1, w_2, \dots, w_m\}$  είναι βάσεις των διανυσματικών χώρων  $V$  και  $W$  αντίστοιχα, τότε το

$$\{v_i \otimes w_j : 1 \leq i \leq n, 1 \leq j \leq m\}$$

αποτελεί βάση του  $V \otimes W$ .

**Παράδειγμα 6.6.** (Συνέχεια)

- (3) Ισχύει ότι  $\text{Mat}_{n \times m}(\mathbb{F}) \otimes \text{Mat}_{k \times \ell}(\mathbb{F}) \cong \text{Mat}_{nk \times m\ell}(\mathbb{F})$ . Ειδικότερα,  $\mathbb{F}^n \otimes \mathbb{F}^m \cong \mathbb{F}^{nm}$ , όπως ελπίζαμε στην αρχή της παραγράφου. Πράγματι, η απεικόνιση

$$(A, B) \mapsto \begin{pmatrix} a_{11}B & a_{12}B & \cdots & a_{1m}B \\ a_{21}B & a_{22}B & \cdots & a_{2m}B \\ \vdots & \vdots & \cdots & \vdots \\ a_{n1}B & a_{n2}B & \cdots & a_{nm}B \end{pmatrix}$$

όπου  $A = (a_{ij})_{\substack{1 \leq i \leq n \\ 1 \leq j \leq m}}$  και στο δεξί μέλος έχουμε τον μπλόκ-πίνακα<sup>1</sup> του οποίου το

$(i, j)$ -μπλοκ είναι ο πίνακας  $a_{ij}B$ , είναι διγραμμική απεικόνιση (γιατί;). Από το Θεώρημα 6.3, επάγεται μια γραμμική απεικόνιση

$$\phi : \text{Mat}_{n \times m}(\mathbb{F}) \otimes \text{Mat}_{k \times \ell}(\mathbb{F}) \rightarrow \text{Mat}_{nk \times m\ell}(\mathbb{F}).$$

Από το Θεώρημα 6.5, το σύνολο

$$\{E_{ij} \otimes E_{rs} : 1 \leq i \leq n, 1 \leq j \leq m, 1 \leq r \leq k, 1 \leq s \leq \ell\}$$

όπου  $E_{ij}$  είναι ο στοιχειώδης πίνακας που έχει 1 στη θέση  $(i, j)$  και 0 οπουδήποτε αλλού αποτελεί βάση του  $\text{Mat}_{n \times m}(\mathbb{F}) \otimes \text{Mat}_{k \times \ell}(\mathbb{F})$ . Ποιά είναι η εικόνα της βάσης αυτής μέσω της  $\phi$ ;

Ένας ακόμη διανυσματικός χώρος που έχει διάσταση  $\dim(V) \dim(W)$  είναι ο  $\text{Hom}(V, W)$ . Πράγματι, αν  $\{v_1, v_2, \dots, v_n\}$  και  $\{w_1, w_2, \dots, w_m\}$  είναι βάσεις των  $V$  και  $W$  αντίστοιχα, τότε το σύνολο  $\{\varphi_{ij} : 1 \leq i \leq n, 1 \leq j \leq m\}$ , όπου

$$\varphi_{ij}(v_k) = \begin{cases} w_j, & \text{αν } i = k \\ 0, & \text{διαφορετικά} \end{cases}$$

Ημερομηνία: 22 Οκτωβρίου 2025.

<sup>1</sup>Ο πίνακας  $A \otimes B$  ονομάζεται **γινόμενο Kronecker** των  $A$  και  $B$ .

αποτελεί βάση του  $\text{Hom}(V, W)$  (γιατί;). Στην Άσκηση 1.4 είδαμε ότι αυτός ο χώρος γίνεται  $G$ -πρότυπο θέτοντας

$$(g \cdot \varphi)(v) := g \cdot \underbrace{\left( \varphi \left( \underbrace{g^{-1} \cdot v}_{\text{δράση της } G \text{ στο } V} \right) \right)}_{\text{δράση της } G \text{ στο } W} \quad (6.1)$$

Στην ειδική περίπτωση όπου  $W = \mathbb{F}$  και η δράση της  $G$  είναι η τετριμμένη, τότε η Ταυτότητα (6.1) παίρνει την μορφή

$$(g \cdot \varphi)(v) = \varphi(g^{-1} \cdot v).$$

Το τανυστικό γινόμενο  $V \otimes W$  γίνεται και αυτό  $G$ -πρότυπο με τη διαγώνια δράση

$$g \cdot v \otimes w := gv \otimes gw.$$

Είναι λογικό λοιπόν να αναρωτηθούμε αν τα δυο αυτά  $G$ -πρότυπα είναι ισόμορφα.

**Θεώρημα 6.6.** Η απεικόνιση  $\Gamma : V^* \otimes W \rightarrow \text{Hom}(V, W)$ , όπου

$$\begin{aligned} \Gamma(f \otimes w) : V &\rightarrow W \\ v &\mapsto f(v)w \end{aligned}$$

για κάθε  $f \in V^*$  και  $w \in W$  είναι  $G$ -ισομορφισμός.

Πριν την απόδειξη του Θεωρήματος 6.6, ας θυμηθούμε τον δυϊκό χώρο.

**Παρέκβαση Γραμμικής Άλγεβρας.** Ας σκεφτούμε τις γραμμικές απεικονίσεις  $f : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$ . Κάθε τέτοια καθορίζεται από τις τιμές της στα στοιχεία της συνήθους βάσης  $\{e_1, e_2, \dots, e_n\}$ . Συνεπώς, ο πίνακας της  $f$  είναι

$$(f(e_1) \ f(e_2) \ \dots \ f(e_n)).$$

Τι γίνεται αν υπολογίσουμε το  $f(v)$  για ένα αυθαίρετο  $v = (v_1, v_2, \dots, v_n) \in \mathbb{R}^n$ ; Λόγω γραμμικότητας,

$$\begin{aligned} f(v) &= f(v_1 e_1 + v_2 e_2 + \dots + v_n e_n) \\ &= v_1 f(e_1) + v_2 f(e_2) + \dots + v_n f(e_n) \\ &= (f(e_1) \ f(e_2) \ \dots \ f(e_n)) \begin{pmatrix} v_1 \\ v_2 \\ \vdots \\ v_n \end{pmatrix}. \end{aligned}$$

Η τελευταία ισότητα δεν είναι τίποτα άλλο παρά το σύνηθες εσωτερικό γινόμενο δυο διανυσμάτων του  $\mathbb{R}^n$  και προβλέπει μια σύνδεση μεταξύ γραμμικών απεικονίσεων  $\mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$  και διανυσμάτων του  $\mathbb{R}^n$ .

**Θεώρημα.** (Riesz 1907) Έστω  $V$  διανυσματικός χώρος πάνω από το  $\mathbb{F} \in \{\mathbb{R}, \mathbb{C}\}$ . Για κάθε γραμμική απεικόνιση  $f : V \rightarrow \mathbb{F}$ , υπάρχει μοναδικό  $v_0 \in V$  τέτοιο ώστε

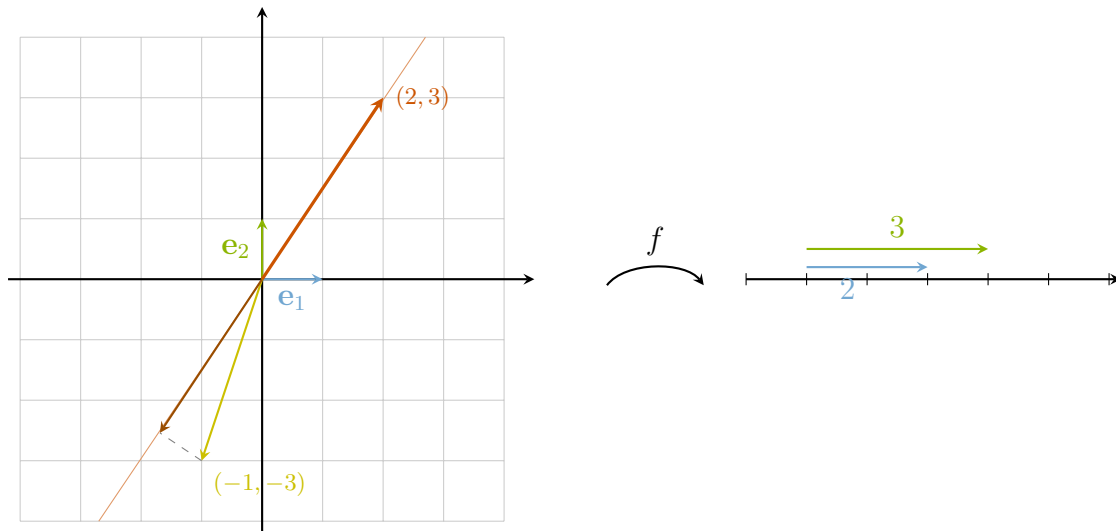
$$f(v) = v_0 \cdot v,$$

όπου με  $\cdot$  συμβολίζουμε το σύνθετες εσωτερικό γινόμενο στο  $\mathbb{F}$ .

Για παράδειγμα, αν  $f : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$  με  $f(e_1) = 3$  και  $f(e_2) = 2$ , τότε

$$f(-1, -3) = (-1, -3) \cdot (2, 3) = -11.$$

Η εμφάνιση του εσωτερικού γινομένου, γεωμετρικά, εξηγείται στο παρακάτω σχήμα:



Το  $f(-1, -3)$  ισούται με το μήκος του  $(2, 3)$  πολλαπλασιασμένο με το μήκος της προβολής του  $(-1, -3)$  στην ευθεία που παράγεται από το  $(2, 3)$ . Με άλλα λόγια, το εσωτερικό τους γινόμενο.

Το σύνολο  $V^* := \text{Hom}(V, \mathbb{F})$  ονομάζεται **δυϊκός χώρος** του  $V$ . Το Θεώρημα του Riesz μας πληροφορεί ότι αν το  $\mathbb{F}$  είναι το  $\mathbb{R}$  ή το  $\mathbb{C}$ , τότε η απεικόνιση

$$\begin{aligned} V &\rightarrow V^* \\ v &\mapsto - \cdot v \end{aligned}$$

είναι αμφιμονοσήμαντη. Στην περίπτωση όπου  $\mathbb{F} = \mathbb{R}$ , τότε η γραμμικότητα του εσωτερικού γινομένου έχει ως συνέπεια η απεικόνιση αυτή να είναι γραμμικός ισομορφισμός και γι' αυτό  $V \cong V^*$ . Στην περίπτωση όπου  $\mathbb{F} = \mathbb{C}$  θέλει μια προσοχή, καθώς το εσωτερικό γινόμενο είναι *συζυγές γραμμικό* ως προς τη δεύτερη μεταβλητή και γι' αυτό ο δυϊκός χώρος είναι (ουσιαστικά) το  $V$ , αλλά με διαφορετική δομή γραμμικότητας. Σε γενικότερες περιπτώσεις, αυτές οι δυο ταυτίσεις παύουν να ισχύουν, αλλά  $V \cong (V^*)^*$ .

Από την παραπάνω συζήτηση, δοθήσεις μια βάση  $\{v_1, v_2, \dots, v_n\}$  του  $V$  προκύπτει μια φυσική βάση του δυϊκού χώρου. Αυτή αποτελείται από τις *προβολές* στην ευθεία που παράγεται από το  $v_i$ . Πιο συγκεκριμένα, το σύνολο  $\{v_1^*, v_2^*, \dots, v_n^*\}$  όπου

$$\begin{aligned} v_i^* : V &\rightarrow \mathbb{R} \\ v_j &\mapsto \begin{cases} 1, & \text{αν } i = j \\ 0, & \text{διαφορετικά} \end{cases} \end{aligned}$$

για κάθε  $1 \leq i \leq n$  αποτελεί βάση του  $V^*$  (γιατί;) η οποία ονομάζεται *δυσική βάση* της  $\{v_1, v_2, \dots, v_n\}$ .

*Απόδειξη του Θεωρήματος 6.6.* Αρχικά, παρατηρούμε ότι η απεικόνιση  $V^* \times W \rightarrow \text{Hom}(V, W)$  που ορίζεται θέτοντας

$$(f, w)(v) \mapsto f(v)w$$

για κάθε  $v \in V, f \in V^*$  και  $w \in W$  είναι διγραμμική και γι' αυτό από το Θεώρημα 6.3 επάγεται η γραμμική απεικόνιση  $\Gamma$ . Θα δείξουμε ότι η  $\Gamma$  είναι γραμμικός ισομορφισμός και  $G$ -ομομορφισμός.

Για το πρώτο, αρκεί να δείξουμε ότι η  $\Gamma$  στέλνει μια βάση του  $V^* \otimes W$  σε μια βάση του  $\text{Hom}(V, W)$ . Έστω  $\{v_1, v_2, \dots, v_n\}$  και  $\{w_1, w_2, \dots, w_m\}$  βάσεις των  $V$  και  $W$ , αντίστοιχα. Από το Θεώρημα 6.5, το σύνολο

$$\{v_i^* \otimes w_j : 1 \leq i \leq n, 1 \leq j \leq m\}$$

αποτελεί βάση του  $V^* \otimes W$  (γιατί;). Η εικόνα ενός αυθαίρετου στοιχείου της μέσω της  $\Gamma$  είναι

$$\Gamma(v_i^* \otimes w_j)(v_k) = v_i^*(v_k)w_j = \begin{cases} w_j, & \text{αν } i = k \\ 0, & \text{διαφορετικά} \end{cases}$$

το οποίο δεν είναι άλλο από εκείνη την γραμμική απεικόνιση  $\varphi_{ij}$  που συναντήσαμε πριν το Θεώρημα 6.6 και το ζητούμενο έπεται.

Για το δεύτερο, αρκεί να επαληθεύσουμε τον Ορισμό 3.1, δηλαδή

$$\Gamma \left( \underbrace{g \cdot (f \otimes w)}_{\text{δράση της } G \text{ στο } V^* \otimes W} \right) = \underbrace{g \cdot \Gamma(f \otimes w)}_{\text{δράση της } G \text{ στο } \text{Hom}(V, W)},$$

για κάθε  $g \in G, f \in V^*$  και  $w \in W$ . Πράγματι, για κάθε  $v \in V$ ,

$$\begin{aligned} \Gamma(g \cdot (f \otimes w))(v) &= \Gamma \left( \underbrace{g \cdot f}_{\text{δράση της } G \text{ στο } V^*} \otimes \underbrace{g \cdot w}_{\text{δράση της } G \text{ στο } W} \right)(v) \\ &= (g \cdot f)(v)g \cdot w \\ &= f(g^{-1}v)gw. \end{aligned}$$

Από την άλλη,

$$\begin{aligned} (g \cdot \Gamma(f \otimes w))(v) &= g \cdot \left( \underbrace{\Gamma(f \otimes w) \left( \underbrace{g^{-1}v}_{\text{δράση της } G \text{ στο } V} \right)}_{\text{δράση της } G \text{ στο } W} \right) \\ &= g \cdot (f(g^{-1}v)w) \\ &= f(g^{-1}v)gw, \end{aligned}$$

και το ζητούμενο έπεται. □

Συνεπώς, ξεκινώντας από δυο διανυσματικούς χώρους, έχουμε κατασκευάσει τα εξής  $G$ -πρότυπα

$$V \oplus W, V \otimes W, \operatorname{Hom}(V, W), \text{ και } V^*.$$

Ας υπολογίσουμε τους χαρακτήρων τους και πώς σχετίζονται με αυτούς των  $V$  και  $W$ .

**Πρόταση 6.7.** Αν  $V$  και  $W$  είναι δυο  $G$ -πρότυπα πεπερασμένης διάστασης, τότε

$$\chi^{V \oplus W} = \chi^V + \chi^W \quad (6.2)$$

$$\chi^{V \otimes W} = \chi^V \chi^W \quad (6.3)$$

$$\chi^{V^*} = \overline{\chi^V} \quad (6.4)$$

$$\chi^{\operatorname{Hom}(V, W)} = \overline{\chi^V} \chi^W, \quad (6.5)$$

όπου  $\overline{\chi^V} : G \rightarrow \mathbb{C}$  ορίζεται θέτοντας  $\overline{\chi^V}(g) = \overline{\chi^V(g)}$  για κάθε  $g \in G$ .