Отчет по лабораторной работе 2

Vasilisa Mikhajlovna Kryuchkova¹

13 February, 2021 Moscow, Russian Federation

¹RUDN University, Moscow, Russian Federation

Прагматика выполнения

лабораторной работы

Зачем?

Математика – царица наук!

Каждый, занимающийся математическим моделированием, должен уметь:

- Использовать математический аппарат для решения задач
- Моделировать задачи

работы

Цель выполнения лабораторной



Решить задачу о погоне, построить графики с помощью Python.

Задачи выполнения лабораторной работы

На море в тумане катер береговой охраны преследует лодку браконьеров. Через определенный промежуток времени туман рассеивается, и лодка обнаруживается на расстоянии 17,4 км от катера. Затем лодка снова скрывается в тумане и уходит прямолинейно в неизвестном направлении. Известно, что скорость катера в 4,8 раза больше скорости браконьерской лодки.

Задание

- 1. Вывести дифференциальное уравнение, описывающее движение катера, с начальными условиями.
- 2. Построить траектории движения катера и лодки для двух случаев.
- 3. Определить точку пересечения катера и лодки.

Результаты выполнения

лабораторной работы

Дифференциальное уравнение. Начальные условия

В ходе рассуждений я вывела дифференциальное уравнение, описывающее движение катера:

$$\frac{\partial r}{\partial \theta} = \frac{5r}{\sqrt{551}}$$

А начальные условия получились следующие:

$$\begin{cases} \theta_0 = 0 \\ r_0 = x_1 = \frac{5}{29}k \end{cases}$$

$$\begin{cases} \theta_0 = 0 \\ r_0 = x_2 = \frac{5}{19}k \end{cases}$$

Траектории движения

Сначала я написала программу на Python, строющую графики траекторий:

```
#функция, описывающая движение катера береговой охраны def dr(r, tetha):
    dr = 5*r/math.sqrt(551)
    return dr

#функция, описывающая движение лодки браконьеров def xt(t):
    xt = math.tan(fi)*t
    return xt
```

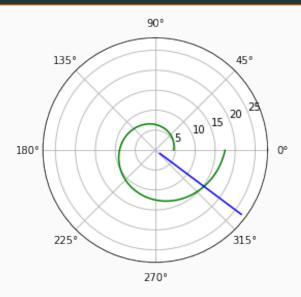
```
#построение траектории движения катера в полярных координатах plt.polar(te, r1, 'g') #построение траектории движения лодки в полярных координатах plt.polar(tete, rr, 'b')
```

#построение траектории движения катера в полярных координатах plt.polar(te, r2, 'g') #построение траектории движения лодки в полярных координатах plt.polar(tete, rr, 'b')

Траектории движения катера и лодки. 1 случай



Траектории движения катера и лодки. 2 случай



Точка пересечения

Для нахождения точки пересечения графиков я добавила в конец программы следующее:

```
#для 1 случая
idx = np.argwhere(np.diff(np.sign(rr - r1))).flatten()
print (tete[-1])
print (rr[idx[-1]])
#для 2 случая
idd = np.argwhere(np.diff(np.sign(rr - r2))).flatten()
print (tete[-1])
print (rr[idd[-1]])
```

Получила значения:

```
	heta=-0.6420926159343304, r=11.313708498984761 - 1 случай, 	heta=-0.6420926159343304, r=16.970562748477143 - 2 случай
```



Решила задачу о погоне, построила графики с помощью Python.

