



Aprendizagem de Máquina Probabilística

César Lincoln Cavalcante Mattos

Agenda

- Modelos generativos
- 2 Deep Latent Variable Model
- Variational autoencoder Reparameterization trick Otimização do ELBO
- 4 Tópicos adicionais
- 6 Referências

Agenda

- Modelos generativos
- Deep Latent Variable Model
- Variational autoencoder Reparameterization trick Otimização do ELBO
- Tópicos adicionais
- 6 Referências

Modelos generativos

- **Modelos discriminativos**: aprendem preditores diretamente.
- Modelos generativos: aprendem a distribuição conjunta de todas as variáveis envolvidas.
 - → Intenção de simular o processo em que os dados são gerados.
 - ightarrow Distribuições de interesse podem ser obtidas via marginalizações e regra de Bayes.
- Modelos generativos podem ser usados em diversos contextos (supervisionados / não supervisionados) de forma isolada ou em conjunto com modelos discriminativos.

Modelo completamente observado

• Considere uma observação x cuja distribuição é aproximada por um modelo com parâmetros θ (e.g. uma rede neural profunda):

$$\boldsymbol{x} \sim p_{\boldsymbol{\theta}}(\boldsymbol{x}).$$

• Considerando um dataset disponível $\mathcal{D} = \{m{x}_1, \dots, m{x}_N\}$, temos:

$$\log p_{\boldsymbol{\theta}}(\mathcal{D}) = \sum_{i=1}^{N} \log p_{\boldsymbol{\theta}}(\boldsymbol{x}_i).$$

 A solução de máxima verossimilhança pode ser obtida via gradiente descendente estocástico considerando minibatches M de tamanho M:

$$\frac{1}{N}\nabla \log p_{\boldsymbol{\theta}}(\mathcal{D}) \approx \frac{1}{M} \sum_{\boldsymbol{x}_i \in \mathcal{M}} \nabla \log p_{\boldsymbol{\theta}}(\boldsymbol{x}_i).$$

Modelo com variáveis latentes

- Considere a existência da **variável latente** (não observada) z.
- A verossimilhança marginal da observação é dada por:

$$p_{m{ heta}}(m{x}) = \int p_{m{ heta}}(m{x}|m{z})p_{m{ heta}}(m{z})\mathrm{d}m{z}.$$

Importante:

- ightarrow Para z discreto e $p_{m{ heta}}(x|z)$ Gaussiano, teríamos um modelo de misturas de Gaussianas;
- ightarrow Para z contínuo e $p_{m{ heta}}(x|z)$ Gaussiano, teríamos um modelo de mistura com infinitas componentes.

Agenda

- Modelos generativos
- 2 Deep Latent Variable Model
- Variational autoencoder Reparameterization trick Otimização do ELBO
- Tópicos adicionais
- 6 Referências

- Um DLVM é um modelo de variáveis latentes $p_{\theta}(x, z)$ cujas distribuições são parametrizadas por redes neurais.
- Caso uma variável observada condicionante y esteja disponível (e.g., uma classe), ela pode ser incluída como $p_{\theta}(x, z|y)$.
- Um DLVM pode ser escrito por:

$$\underbrace{p_{m{ heta}}(m{x},m{z})}_{ ext{conjunta}} = \underbrace{p_{m{ heta}}(m{x}|m{z})}_{ ext{verossimilhança}}\underbrace{p_{m{ heta}}(m{z})}_{ ext{priori}}.$$

- Um DLVM é um modelo de variáveis latentes $p_{\theta}(x, z)$ cujas distribuições são parametrizadas por redes neurais.
- Caso uma variável observada condicionante y esteja disponível (e.g., uma classe), ela pode ser incluída como $p_{\theta}(x, z|y)$.
- Um DLVM pode ser escrito por:

$$\underbrace{p_{m{ heta}}(m{x},m{z})}_{ ext{conjunta}} = \underbrace{p_{m{ heta}}(m{x}|m{z})}_{ ext{verossimilhança}} \underbrace{p_{m{ heta}}(m{z})}_{ ext{priori}}.$$

- Mesmo com distribuições simples para $p_{\theta}(z)$ e $p_{\theta}(x, z)$, a marginal $p_{\theta}(x)$ pode ser **arbitrariamente complexa**.
- Escolhendo z com dimensão menor que x, estamos compactando as observações.
- Um DLVM é uma alternativa não linear ao PCA probabilístico.

• Considerando observações $x_i|_{i=1}^N \in [0,1]^D$ binárias, podemos construir um DLVM com **verossimilhança de Bernoulli**:

$$p(\boldsymbol{z}) = \mathcal{N}(\boldsymbol{z}|\boldsymbol{0}, \boldsymbol{I}), \quad \boldsymbol{z} \in \mathbb{R}^{K},$$

$$\boldsymbol{p} = \text{DecoderDNN}_{\boldsymbol{\theta}}(\boldsymbol{z}), \quad \boldsymbol{p} \in \{0, 1\}^{D},$$

$$\log p(\boldsymbol{x}|\boldsymbol{z}) = \sum_{d=1}^{D} \log p(x_{d}|\boldsymbol{z}) = \sum_{d=1}^{D} \log \text{Bern}(x_{d}|p_{d})$$

$$= \sum_{d=1}^{D} \left[x_{d} \log p_{d} + (1 - x_{d}) \log(1 - p_{d}) \right].$$

• Considerando observações $x_i|_{i=1}^N \in [0,1]^D$ binárias, podemos construir um DLVM com **verossimilhança de Bernoulli**:

$$p(\boldsymbol{z}) = \mathcal{N}(\boldsymbol{z}|\boldsymbol{0}, \boldsymbol{I}), \quad \boldsymbol{z} \in \mathbb{R}^{K},$$

$$\boldsymbol{p} = \text{DecoderDNN}_{\boldsymbol{\theta}}(\boldsymbol{z}), \quad \boldsymbol{p} \in \{0, 1\}^{D},$$

$$\log p(\boldsymbol{x}|\boldsymbol{z}) = \sum_{d=1}^{D} \log p(x_{d}|\boldsymbol{z}) = \sum_{d=1}^{D} \log \text{Bern}(x_{d}|p_{d})$$

$$= \sum_{d=1}^{D} \left[x_{d} \log p_{d} + (1 - x_{d}) \log(1 - p_{d}) \right].$$

• **Problema**: As distribuições p(x) e p(z|x) não podem ser obtidas analiticamente. Lembre-se que p(z|x) = p(x,z)/p(x).

• Considerando observações $x_i|_{i=1}^N \in [0,1]^D$ binárias, podemos construir um DLVM com **verossimilhança de Bernoulli**:

$$p(\boldsymbol{z}) = \mathcal{N}(\boldsymbol{z}|\boldsymbol{0}, \boldsymbol{I}), \quad \boldsymbol{z} \in \mathbb{R}^K,$$
 $\boldsymbol{p} = \operatorname{DecoderDNN}_{\boldsymbol{\theta}}(\boldsymbol{z}), \quad \boldsymbol{p} \in \{0, 1\}^D,$
 $\log p(\boldsymbol{x}|\boldsymbol{z}) = \sum_{d=1}^D \log p(x_d|\boldsymbol{z}) = \sum_{d=1}^D \log \operatorname{Bern}(x_d|p_d)$
 $= \sum_{d=1}^D \left[x_d \log p_d + (1 - x_d) \log(1 - p_d) \right].$

- **Problema**: As distribuições p(x) e p(z|x) não podem ser obtidas analiticamente. Lembre-se que p(z|x) = p(x,z)/p(x).
- **Problema**: Sem p(x), não podemos obter uma solução de máxima verossimilhança.

• Considerando observações $x_i|_{i=1}^N \in [0,1]^D$ binárias, podemos construir um DLVM com **verossimilhança de Bernoulli**:

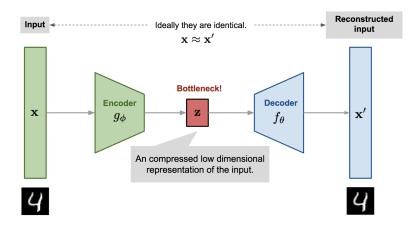
$$p(\boldsymbol{z}) = \mathcal{N}(\boldsymbol{z}|\boldsymbol{0}, \boldsymbol{I}), \quad \boldsymbol{z} \in \mathbb{R}^K,$$
 $\boldsymbol{p} = \operatorname{DecoderDNN}_{\boldsymbol{\theta}}(\boldsymbol{z}), \quad \boldsymbol{p} \in \{0, 1\}^D,$
 $\log p(\boldsymbol{x}|\boldsymbol{z}) = \sum_{d=1}^D \log p(x_d|\boldsymbol{z}) = \sum_{d=1}^D \log \operatorname{Bern}(x_d|p_d)$
 $= \sum_{d=1}^D \left[x_d \log p_d + (1 - x_d) \log(1 - p_d) \right].$

- **Problema**: As distribuições p(x) e p(z|x) não podem ser obtidas analiticamente. Lembre-se que p(z|x) = p(x,z)/p(x).
- **Problema**: Sem $p(\boldsymbol{x})$, não podemos obter uma solução de máxima verossimilhança.
- Ideia: Inferência aproximada?

Agenda

- Modelos generativos
- Deep Latent Variable Model
- Variational autoencoder Reparameterization trick Otimização do ELBO
- Tópicos adicionais
- 6 Referências

Autoencoder



• Vamos considerar uma distribuição variacional que aproxime a posteriori $p(\boldsymbol{z}|\boldsymbol{x})$:

$$q_{\phi}(\boldsymbol{z}|\boldsymbol{x}) \approx p(\boldsymbol{z}|\boldsymbol{x}),$$

em que q_{ϕ} é um **modelo de inferência** e ϕ são parâmetros variacionais.

• Vamos considerar uma distribuição variacional que aproxime a posteriori $p(\boldsymbol{z}|\boldsymbol{x})$:

$$q_{\phi}(\boldsymbol{z}|\boldsymbol{x}) \approx p(\boldsymbol{z}|\boldsymbol{x}),$$

em que q_{ϕ} é um **modelo de inferência** e ϕ são parâmetros variacionais.

 Seja uma distribuição variacional Gaussiana com momentos calculados por redes neurais profundas:

$$(\boldsymbol{\mu}, \log \boldsymbol{\sigma}) = \text{EncoderDNN}_{\boldsymbol{\phi}}(\boldsymbol{x}),$$

 $q_{\boldsymbol{\phi}}(\boldsymbol{z}|\boldsymbol{x}) = \mathcal{N}(\boldsymbol{z}|\boldsymbol{\mu}, \text{diag}(\boldsymbol{\sigma}^2)).$

- ullet A mesma rede aproxima a posteriori de todos os dados $x\in \mathcal{D}.$
- Essa abordagem de compartilhamento de parâmetros variacionais é chamada de inferência variacional amortizada.

- O evidence lower bound (ELBO), ou variational lower bound, será usado para otimizar os parâmetros variacionais.
- Assim, pela regra de Bayes:

$$p_{\theta}(\boldsymbol{z}|\boldsymbol{x}) = \frac{p_{\theta}(\boldsymbol{x}, \boldsymbol{z})}{p_{\theta}(\boldsymbol{x})},$$

$$p_{\theta}(\boldsymbol{x}) = \frac{p_{\theta}(\boldsymbol{x}, \boldsymbol{z})}{p_{\theta}(\boldsymbol{z}|\boldsymbol{x})}$$

$$\log p_{\theta}(\boldsymbol{x}) = \mathbb{E}_{q_{\phi}(\boldsymbol{z}|\boldsymbol{x})} \left[\log \frac{p_{\theta}(\boldsymbol{x}, \boldsymbol{z})}{p_{\theta}(\boldsymbol{z}|\boldsymbol{x})} \right]$$

$$= \mathbb{E}_{q_{\phi}(\boldsymbol{z}|\boldsymbol{x})} \left[\log \frac{p_{\theta}(\boldsymbol{x}, \boldsymbol{z})}{q_{\phi}(\boldsymbol{z}|\boldsymbol{x})} \frac{q_{\phi}(\boldsymbol{z}|\boldsymbol{x})}{p_{\theta}(\boldsymbol{z}|\boldsymbol{x})} \right]$$

$$= \mathbb{E}_{q_{\phi}(\boldsymbol{z}|\boldsymbol{x})} \left[\log \frac{p_{\theta}(\boldsymbol{x}, \boldsymbol{z})}{q_{\phi}(\boldsymbol{z}|\boldsymbol{x})} + \mathbb{E}_{q_{\phi}(\boldsymbol{z}|\boldsymbol{x})} \left[\log \frac{q_{\phi}(\boldsymbol{z}|\boldsymbol{x})}{p_{\theta}(\boldsymbol{z}|\boldsymbol{x})} \right] \right].$$

$$\mathcal{L}_{\theta, \phi}(\boldsymbol{x}) (\text{ELBO}) \xrightarrow{\text{KL}(q_{\phi}(\boldsymbol{z}|\boldsymbol{x})||p_{\theta}(\boldsymbol{z}|\boldsymbol{x}))}$$

• A verossimilhança marginal (evidência) dos dados passa a ser:

$$\log p_{\theta}(\boldsymbol{x}) = \mathcal{L}_{\theta,\phi}(\boldsymbol{x}) + \mathrm{KL}(q_{\phi}(\boldsymbol{z}|\boldsymbol{x})||p_{\theta}(\boldsymbol{z}|\boldsymbol{x})).$$

• A verossimilhança marginal (evidência) dos dados passa a ser:

$$\log p_{\boldsymbol{\theta}}(\boldsymbol{x}) = \mathcal{L}_{\boldsymbol{\theta}, \boldsymbol{\phi}}(\boldsymbol{x}) + \mathrm{KL}(q_{\boldsymbol{\phi}}(\boldsymbol{z}|\boldsymbol{x})||p_{\boldsymbol{\theta}}(\boldsymbol{z}|\boldsymbol{x})).$$

• O termo KL é sempre não negativo:

$$\mathrm{KL}(q_{\phi}(\boldsymbol{z}|\boldsymbol{x})||p_{\boldsymbol{\theta}}(\boldsymbol{z}|\boldsymbol{x})) \geq 0,$$

sendo igual a zero somente para distribuições iguais.

ullet O ELBO $\mathcal{L}_{ heta,\phi}(x)$ constitui um **limiar inferior** para a evidência:

$$\log p_{\boldsymbol{\theta}}(\boldsymbol{x}) \geq \mathcal{L}_{\boldsymbol{\theta}, \boldsymbol{\phi}}(\boldsymbol{x})$$

• Note que ao maximizar o ELBO o termo KL torna-se cada vez menor, melhorando a aproximação de $p_{\theta}(z|x)$ por $q_{\phi}(z|x)$.

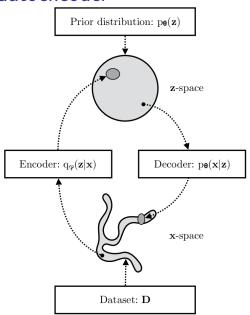
Voltamos a analisar o ELBO do VAE:

$$\begin{split} \mathcal{L}_{\theta,\phi}(\boldsymbol{x}) &= \mathbb{E}_{q_{\phi}(\boldsymbol{z}|\boldsymbol{x})} \left[\log \frac{p_{\boldsymbol{\theta}}(\boldsymbol{x},\boldsymbol{z})}{q_{\phi}(\boldsymbol{z}|\boldsymbol{x})} \right] \\ &= \mathbb{E}_{q_{\phi}(\boldsymbol{z}|\boldsymbol{x})} \left[\log p_{\boldsymbol{\theta}}(\boldsymbol{x},\boldsymbol{z}) - \log q_{\phi}(\boldsymbol{z}|\boldsymbol{x}) \right] \\ &= \mathbb{E}_{q_{\phi}(\boldsymbol{z}|\boldsymbol{x})} \left[\log p_{\boldsymbol{\theta}}(\boldsymbol{x}|\boldsymbol{z}) + \log p_{\boldsymbol{\theta}}(\boldsymbol{z}) - \log q_{\phi}(\boldsymbol{z}|\boldsymbol{x}) \right] \\ &= \underbrace{\mathbb{E}_{q_{\phi}(\boldsymbol{z}|\boldsymbol{x})} \left[\log p_{\boldsymbol{\theta}}(\boldsymbol{x}|\boldsymbol{z}) \right] - \underbrace{\mathrm{KL}(q_{\phi}(\boldsymbol{z}|\boldsymbol{x})||p_{\boldsymbol{\theta}}(\boldsymbol{z}))}_{\text{ajuste às observações}} \cdot \underbrace{\mathrm{KL}(q_{\phi}(\boldsymbol{z}|\boldsymbol{x})||p_{\boldsymbol{\theta}}(\boldsymbol{z}))}_{\text{termo de regularização}}. \end{split}$$

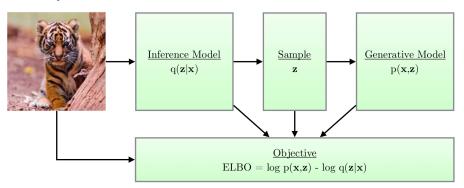
Voltamos a analisar o ELBO do VAE:

$$\begin{split} \mathcal{L}_{\theta,\phi}(\boldsymbol{x}) &= \mathbb{E}_{q_{\phi}(\boldsymbol{z}|\boldsymbol{x})} \left[\log \frac{p_{\boldsymbol{\theta}}(\boldsymbol{x},\boldsymbol{z})}{q_{\phi}(\boldsymbol{z}|\boldsymbol{x})} \right] \\ &= \mathbb{E}_{q_{\phi}(\boldsymbol{z}|\boldsymbol{x})} \left[\log p_{\boldsymbol{\theta}}(\boldsymbol{x},\boldsymbol{z}) - \log q_{\phi}(\boldsymbol{z}|\boldsymbol{x}) \right] \\ &= \mathbb{E}_{q_{\phi}(\boldsymbol{z}|\boldsymbol{x})} \left[\log p_{\boldsymbol{\theta}}(\boldsymbol{x}|\boldsymbol{z}) + \log p_{\boldsymbol{\theta}}(\boldsymbol{z}) - \log q_{\phi}(\boldsymbol{z}|\boldsymbol{x}) \right] \\ &= \underbrace{\mathbb{E}_{q_{\phi}(\boldsymbol{z}|\boldsymbol{x})} \left[\log p_{\boldsymbol{\theta}}(\boldsymbol{x}|\boldsymbol{z}) \right] - \underbrace{\mathrm{KL}(q_{\phi}(\boldsymbol{z}|\boldsymbol{x})||p_{\boldsymbol{\theta}}(\boldsymbol{z}))}_{\text{ajuste às observações}} \cdot \underbrace{\mathrm{KL}(q_{\phi}(\boldsymbol{z}|\boldsymbol{x})||p_{\boldsymbol{\theta}}(\boldsymbol{z}))}_{\text{termo de regularização}}. \end{split}$$

- A otimização do ELBO resulta em:
 - \rightarrow Um modelo generativo $p_{\theta}(x, z)$;
 - Formado por um decoder $p_{\theta}(x|z) = \frac{p_{\theta}(x,z)}{p_{\theta}(z)}$;
 - ightarrow Um modelo de inferência (encoder) $q_{m{\phi}}(m{z}|m{x}).$
- Note que ambos os modelos são treinados simultaneamente.



Datapoint



• Considerando um dataset $\mathcal{D} = \{ oldsymbol{x}_i \}_{i=1}^N$, o ELBO torna-se:

$$\mathcal{L}_{\boldsymbol{\theta}, \boldsymbol{\phi}}(\mathcal{D}) = \sum_{\boldsymbol{x} \in \mathcal{D}} \mathcal{L}_{\boldsymbol{\theta}, \boldsymbol{\phi}}(\boldsymbol{x}) = \sum_{\boldsymbol{x} \in \mathcal{D}} \mathbb{E}_{q_{\boldsymbol{\phi}}(\boldsymbol{z}|\boldsymbol{x})} \left[\log \frac{p_{\boldsymbol{\theta}}(\boldsymbol{x}, \boldsymbol{z})}{q_{\boldsymbol{\phi}}(\boldsymbol{z}|\boldsymbol{x})} \right].$$

• Os gradientes em relação a heta serão dados por:

$$\nabla_{\boldsymbol{\theta}} \mathcal{L}_{\boldsymbol{\theta}, \boldsymbol{\phi}}(\boldsymbol{x}) = \nabla_{\boldsymbol{\theta}} \mathbb{E}_{q_{\boldsymbol{\phi}}(\boldsymbol{z}|\boldsymbol{x})} \left[\log p_{\boldsymbol{\theta}}(\boldsymbol{x}, \boldsymbol{z}) - \log q_{\boldsymbol{\phi}}(\boldsymbol{z}|\boldsymbol{x}) \right]$$

$$= \mathbb{E}_{q_{\boldsymbol{\phi}}(\boldsymbol{z}|\boldsymbol{x})} \left[\nabla_{\boldsymbol{\theta}} \left(\log p_{\boldsymbol{\theta}}(\boldsymbol{x}, \boldsymbol{z}) - \log q_{\boldsymbol{\phi}}(\boldsymbol{z}|\boldsymbol{x}) \right) \right]$$

$$\simeq \frac{1}{S} \sum_{s=1}^{S} \nabla_{\boldsymbol{\theta}} \log p_{\boldsymbol{\theta}}(\boldsymbol{x}, \tilde{\boldsymbol{z}}^{(s)}),$$

em que $\tilde{z}^{(s)} \sim q_{\phi}(z|x)$ é uma amostra que resulta em uma aproximação de Monte Carlo não enviesada do gradiente.

• Posteriormente, usaremos S=1 amostra de Monte Carlo.

• Os gradientes em relação a ϕ não podem ser estimados da mesma maneira:

$$\nabla_{\phi} \mathcal{L}_{\theta,\phi}(\boldsymbol{x}) = \nabla_{\phi} \mathbb{E}_{q_{\phi}(\boldsymbol{z}|\boldsymbol{x})} \left[\log p_{\theta}(\boldsymbol{x}, \boldsymbol{z}) - \log q_{\phi}(\boldsymbol{z}|\boldsymbol{x}) \right]$$

$$\neq \mathbb{E}_{q_{\phi}(\boldsymbol{z}|\boldsymbol{x})} \left[\nabla_{\phi} \left(\log p_{\theta}(\boldsymbol{x}, \boldsymbol{z}) - \log q_{\phi}(\boldsymbol{z}|\boldsymbol{x}) \right) \right],$$

• Os gradientes em relação a ϕ não podem ser estimados da mesma maneira:

$$\nabla_{\phi} \mathcal{L}_{\theta, \phi}(\boldsymbol{x}) = \nabla_{\phi} \mathbb{E}_{q_{\phi}(\boldsymbol{z}|\boldsymbol{x})} \left[\log p_{\theta}(\boldsymbol{x}, \boldsymbol{z}) - \log q_{\phi}(\boldsymbol{z}|\boldsymbol{x}) \right]$$

$$\neq \mathbb{E}_{q_{\phi}(\boldsymbol{z}|\boldsymbol{x})} \left[\nabla_{\phi} \left(\log p_{\theta}(\boldsymbol{x}, \boldsymbol{z}) - \log q_{\phi}(\boldsymbol{z}|\boldsymbol{x}) \right) \right],$$

pois a esperança em relação a $q_{\phi}(\boldsymbol{z}|\boldsymbol{x})$ depende de ϕ .

 No caso de variáveis z contínuas, podemos usar o chamado truque da reparametrização (reparameterization trick) (Kingma e Welling, 2014; Rezende et al., 2014).

Reparameterization trick

• Escrevemos a variável $z \sim q_{\phi}(z|x)$ como uma transformação determinística de outra variável aleatória ϵ :

$$z = g(\epsilon, \phi, x).$$

• A esperança de uma função $f(\cdot)$ qualquer em relação a $q_{\phi}(\boldsymbol{z}|\boldsymbol{x})$ pode ser reescrita como sendo em relação a $p(\boldsymbol{\epsilon})$:

$$\mathbb{E}_{q_{\phi}(\boldsymbol{z}|\boldsymbol{x})}[f(\boldsymbol{z})] = \mathbb{E}_{p_{(\boldsymbol{\epsilon})}}[f(g(\boldsymbol{\epsilon},\boldsymbol{\phi},\boldsymbol{x}))].$$

Reparameterization trick

• Escrevemos a variável $z \sim q_{\phi}(z|x)$ como uma transformação determinística de outra variável aleatória ϵ :

$$z = g(\epsilon, \phi, x).$$

• A esperança de uma função $f(\cdot)$ qualquer em relação a $q_{\phi}(\boldsymbol{z}|\boldsymbol{x})$ pode ser reescrita como sendo em relação a $p(\boldsymbol{\epsilon})$:

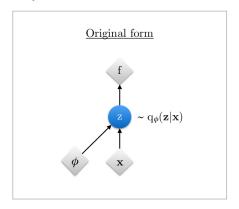
$$\mathbb{E}_{q_{\boldsymbol{\phi}}(\boldsymbol{z}|\boldsymbol{x})}[f(\boldsymbol{z})] = \mathbb{E}_{p_{(\boldsymbol{\epsilon})}}[f(g(\boldsymbol{\epsilon},\boldsymbol{\phi},\boldsymbol{x}))].$$

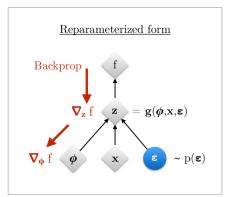
• Os gradientes em relação a ϕ passam a ser:

$$\begin{split} \nabla_{\boldsymbol{\phi}} \mathbb{E}_{q_{\boldsymbol{\phi}}(\boldsymbol{z}|\boldsymbol{x})}[f(\boldsymbol{z})] &= \nabla_{\boldsymbol{\phi}} \mathbb{E}_{p_{(\boldsymbol{\epsilon})}}[f(g(\boldsymbol{\epsilon}, \boldsymbol{\phi}, \boldsymbol{x}))] \\ &= \mathbb{E}_{p_{(\boldsymbol{\epsilon})}}[\nabla_{\boldsymbol{\phi}} f(g(\boldsymbol{\epsilon}, \boldsymbol{\phi}, \boldsymbol{x}))] \\ &\simeq \frac{1}{S} \sum_{\boldsymbol{x}} \nabla_{\boldsymbol{\phi}} f(g(\tilde{\boldsymbol{\epsilon}}^{(s)}, \boldsymbol{\phi}, \boldsymbol{x})), \end{split}$$

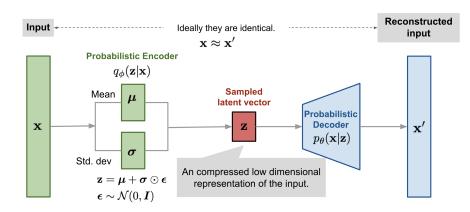
em que $\tilde{\epsilon}^{(s)} \sim p(\epsilon)$ é uma amostra estocástica e o estimador resultante é não enviesado.

Reparameterization trick









• A partir do truque da reparametrização, reescrevemos o ELBO:

$$\begin{split} \mathcal{L}_{\theta,\phi}(\boldsymbol{x}) &= \mathbb{E}_{q_{\phi}(\boldsymbol{z}|\boldsymbol{x})} \left[\log p_{\theta}(\boldsymbol{x}|\boldsymbol{z}) \right] - \mathrm{KL}(q_{\phi}(\boldsymbol{z}|\boldsymbol{x}) || p_{\theta}(\boldsymbol{z})) \\ &= \mathbb{E}_{q_{\phi}(\boldsymbol{z}|\boldsymbol{x})} \left[\log p_{\theta}(\boldsymbol{x},\boldsymbol{z}) - \log q_{\phi}(\boldsymbol{z}|\boldsymbol{x}) \right] \\ &= \mathbb{E}_{p(\boldsymbol{\epsilon})} \left[\log p_{\theta}(\boldsymbol{x},\boldsymbol{z}) - \log q_{\phi}(\boldsymbol{z}|\boldsymbol{x}) \right], \end{split}$$
 em que $\boldsymbol{z} = q(\boldsymbol{\epsilon},\phi,\boldsymbol{x}).$

A partir do truque da reparametrização, reescrevemos o ELBO:

$$\mathcal{L}_{\theta,\phi}(\boldsymbol{x}) = \mathbb{E}_{q_{\phi}(\boldsymbol{z}|\boldsymbol{x})} \left[\log p_{\theta}(\boldsymbol{x}|\boldsymbol{z}) \right] - \text{KL}(q_{\phi}(\boldsymbol{z}|\boldsymbol{x})||p_{\theta}(\boldsymbol{z}))$$

$$= \mathbb{E}_{q_{\phi}(\boldsymbol{z}|\boldsymbol{x})} \left[\log p_{\theta}(\boldsymbol{x},\boldsymbol{z}) - \log q_{\phi}(\boldsymbol{z}|\boldsymbol{x}) \right]$$

$$= \mathbb{E}_{p(\epsilon)} \left[\log p_{\theta}(\boldsymbol{x},\boldsymbol{z}) - \log q_{\phi}(\boldsymbol{z}|\boldsymbol{x}) \right],$$

em que $z = g(\epsilon, \phi, x)$.

Caso o termo KL seja analítico, o ELBO pode ser estimado por:

$$\tilde{\boldsymbol{\epsilon}}^{(s)} \sim p(\boldsymbol{\epsilon}), \quad \tilde{\boldsymbol{z}}^{(s)} = g(\boldsymbol{\epsilon}^{(s)}, \boldsymbol{\phi}, \boldsymbol{x}),$$

$$\tilde{\mathcal{L}}_{\boldsymbol{\theta}, \boldsymbol{\phi}}(\boldsymbol{x}) = \frac{1}{S} \sum_{s}^{S} [\log p_{\boldsymbol{\theta}}(\boldsymbol{x} | \tilde{\boldsymbol{z}}^{(s)})] - \text{KL}(q_{\boldsymbol{\phi}}(\boldsymbol{z} | \boldsymbol{x}) || p_{\boldsymbol{\theta}}(\boldsymbol{z})).$$

• A partir do truque da reparametrização, reescrevemos o ELBO:

$$\mathcal{L}_{\theta,\phi}(\boldsymbol{x}) = \mathbb{E}_{q_{\phi}(\boldsymbol{z}|\boldsymbol{x})} \left[\log p_{\theta}(\boldsymbol{x}|\boldsymbol{z}) \right] - \text{KL}(q_{\phi}(\boldsymbol{z}|\boldsymbol{x})||p_{\theta}(\boldsymbol{z}))$$

$$= \mathbb{E}_{q_{\phi}(\boldsymbol{z}|\boldsymbol{x})} \left[\log p_{\theta}(\boldsymbol{x},\boldsymbol{z}) - \log q_{\phi}(\boldsymbol{z}|\boldsymbol{x}) \right]$$

$$= \mathbb{E}_{p(\epsilon)} \left[\log p_{\theta}(\boldsymbol{x},\boldsymbol{z}) - \log q_{\phi}(\boldsymbol{z}|\boldsymbol{x}) \right],$$

em que $z = g(\epsilon, \phi, x)$.

Caso o termo KL seja analítico, o ELBO pode ser estimado por:

$$\tilde{\boldsymbol{\epsilon}}^{(s)} \sim p(\boldsymbol{\epsilon}), \quad \tilde{\boldsymbol{z}}^{(s)} = g(\boldsymbol{\epsilon}^{(s)}, \boldsymbol{\phi}, \boldsymbol{x}),$$

$$\tilde{\mathcal{L}}_{\boldsymbol{\theta}, \boldsymbol{\phi}}(\boldsymbol{x}) = \frac{1}{S} \sum_{s}^{S} [\log p_{\boldsymbol{\theta}}(\boldsymbol{x} | \tilde{\boldsymbol{z}}^{(s)})] - \text{KL}(q_{\boldsymbol{\phi}}(\boldsymbol{z} | \boldsymbol{x}) || p_{\boldsymbol{\theta}}(\boldsymbol{z})).$$

• Se o KL for custoso ou não analítico, usamos a estimação:

$$\tilde{\mathcal{L}}_{\boldsymbol{\theta}, \boldsymbol{\phi}}(\boldsymbol{x}) = \frac{1}{S} \sum_{s=1}^{S} [\log p_{\boldsymbol{\theta}}(\boldsymbol{x}, \tilde{\boldsymbol{z}}^{(s)}) - \log q_{\boldsymbol{\phi}}(\tilde{\boldsymbol{z}}^{(s)} | \boldsymbol{x})].$$

• Considerando um minibatch \mathcal{M} com M amostras de \mathcal{D} , o ELBO do conjunto de dados pode ser aproximado por:

$$\tilde{\mathcal{L}}_{\theta,\phi}(\mathcal{D}) = \frac{N}{M} \sum_{\boldsymbol{x} \in \mathcal{M}} \tilde{\mathcal{L}}_{\theta,\phi}(\boldsymbol{x}).$$

• Considerando um minibatch $\mathcal M$ com M amostras de $\mathcal D$, o ELBO do conjunto de dados pode ser aproximado por:

$$\tilde{\mathcal{L}}_{\theta,\phi}(\mathcal{D}) = \frac{N}{M} \sum_{x \in \mathcal{M}} \tilde{\mathcal{L}}_{\theta,\phi}(x).$$

• A estimação do gradiente $\nabla_{\theta,\phi} \hat{\mathcal{L}}_{\theta,\phi}(x)$ pode ser usado para otimizar o modelo via SGD com minibatches, sendo chamado de **Auto-Encoding Variational Bayes (AEVB)**.

• Considerando um minibatch $\mathcal M$ com M amostras de $\mathcal D$, o ELBO do conjunto de dados pode ser aproximado por:

$$\tilde{\mathcal{L}}_{\theta,\phi}(\mathcal{D}) = \frac{N}{M} \sum_{x \in \mathcal{M}} \tilde{\mathcal{L}}_{\theta,\phi}(x).$$

- A estimação do gradiente $\nabla_{\theta,\phi} \tilde{\mathcal{L}}_{\theta,\phi}(x)$ pode ser usado para otimizar o modelo via SGD com minibatches, sendo chamado de **Auto-Encoding Variational Bayes (AEVB)**.
- O estimador dos gradientes do ELBO via truque de reparametrização é chamado de Stochastic Gradient Variational Bayes (SGVB).

Voltamos a considerar uma distribuição variacional fatorada:

$$q_{\phi}(\boldsymbol{z}|\boldsymbol{x}) = \mathcal{N}(\boldsymbol{z}|\boldsymbol{\mu}, \operatorname{diag}(\boldsymbol{\sigma}^2)).$$

Voltamos a considerar uma distribuição variacional fatorada:

$$q_{\boldsymbol{\phi}}(\boldsymbol{z}|\boldsymbol{x}) = \mathcal{N}(\boldsymbol{z}|\boldsymbol{\mu}, \operatorname{diag}(\boldsymbol{\sigma}^2)).$$

O truque da reparametrização nos permite reescrever:

$$egin{aligned} oldsymbol{\epsilon} &\sim \mathcal{N}(oldsymbol{0}, oldsymbol{I}), \ (oldsymbol{\mu}, \log oldsymbol{\sigma}) &= \operatorname{EncoderDNN}_{oldsymbol{\phi}}(oldsymbol{x}), \ oldsymbol{z} &= g(oldsymbol{\epsilon}, oldsymbol{\phi}, oldsymbol{x}) = oldsymbol{\mu} + oldsymbol{\sigma} \odot oldsymbol{\epsilon}, \end{aligned}$$

- \rightarrow \odot denota o produto de Hadamard (ponto a ponto).
- ightarrow Como $m{z}|m{x}\sim\mathcal{N}(m{\mu},\mathrm{diag}(m{\sigma}))$, temos $g(m{\epsilon},m{\phi},m{x})=m{\mu}+m{\sigma}\odotm{\epsilon}.$

Dessa maneira, o ELBO pode ser estimado por:

$$\begin{split} (\boldsymbol{\mu}, \log \boldsymbol{\sigma}) &= \operatorname{EncoderDNN}_{\boldsymbol{\phi}}(\boldsymbol{x}), \\ \tilde{\boldsymbol{\epsilon}}^{(s)} &\sim \mathcal{N}(\boldsymbol{\epsilon}|\boldsymbol{0}, \boldsymbol{I}), \quad \tilde{\boldsymbol{z}}^{(s)} = \boldsymbol{\mu} + \boldsymbol{\sigma} \odot \tilde{\boldsymbol{\epsilon}}^{(s)}, \\ \tilde{\mathcal{L}}_{\boldsymbol{\theta}, \boldsymbol{\phi}}(\boldsymbol{x}) &= \frac{1}{S} \sum_{s=1}^{S} \log p_{\boldsymbol{\theta}}(\boldsymbol{x}|\tilde{\boldsymbol{z}}^{(s)}) - \operatorname{KL}(\mathcal{N}(\boldsymbol{z}|\boldsymbol{\mu}, \operatorname{diag}(\boldsymbol{\sigma}^2))||\mathcal{N}(\boldsymbol{z}|\boldsymbol{0}, \boldsymbol{I})). \end{split}$$

Dessa maneira, o ELBO pode ser estimado por:

$$\begin{split} (\boldsymbol{\mu}, \log \boldsymbol{\sigma}) &= \operatorname{EncoderDNN}_{\boldsymbol{\phi}}(\boldsymbol{x}), \\ \tilde{\boldsymbol{\epsilon}}^{(s)} &\sim \mathcal{N}(\boldsymbol{\epsilon} | \boldsymbol{0}, \boldsymbol{I}), \quad \tilde{\boldsymbol{z}}^{(s)} = \boldsymbol{\mu} + \boldsymbol{\sigma} \odot \tilde{\boldsymbol{\epsilon}}^{(s)}, \\ \tilde{\mathcal{L}}_{\boldsymbol{\theta}, \boldsymbol{\phi}}(\boldsymbol{x}) &= \frac{1}{S} \sum_{s=1}^{S} \log p_{\boldsymbol{\theta}}(\boldsymbol{x} | \tilde{\boldsymbol{z}}^{(s)}) - \operatorname{KL}(\mathcal{N}(\boldsymbol{z} | \boldsymbol{\mu}, \operatorname{diag}(\boldsymbol{\sigma}^{2})) || \mathcal{N}(\boldsymbol{z} | \boldsymbol{0}, \boldsymbol{I})). \end{split}$$

A divergência KL entre Gaussianas é dada por:

$$KL(\mathcal{N}_0(\boldsymbol{\mu}_0, \boldsymbol{\Sigma}_0)||\mathcal{N}_1(\boldsymbol{\mu}_1, \boldsymbol{\Sigma}_1)) = \frac{1}{2} \left[Tr(\boldsymbol{\Sigma}_1^{-1} \boldsymbol{\Sigma}_0) + (\boldsymbol{\mu}_1 - \boldsymbol{\mu}_0)^{\top} \boldsymbol{\Sigma}_1(\boldsymbol{\mu}_1 - \boldsymbol{\mu}_0) - K + \log \frac{|\boldsymbol{\Sigma}_1|}{|\boldsymbol{\Sigma}_0|} \right].$$

Dessa maneira, o ELBO pode ser estimado por:

$$\begin{split} (\boldsymbol{\mu}, \log \boldsymbol{\sigma}) &= \operatorname{EncoderDNN}_{\boldsymbol{\phi}}(\boldsymbol{x}), \\ \tilde{\boldsymbol{\epsilon}}^{(s)} &\sim \mathcal{N}(\boldsymbol{\epsilon} | \boldsymbol{0}, \boldsymbol{I}), \quad \tilde{\boldsymbol{z}}^{(s)} = \boldsymbol{\mu} + \boldsymbol{\sigma} \odot \tilde{\boldsymbol{\epsilon}}^{(s)}, \\ \tilde{\mathcal{L}}_{\boldsymbol{\theta}, \boldsymbol{\phi}}(\boldsymbol{x}) &= \frac{1}{S} \sum_{s=1}^{S} \log p_{\boldsymbol{\theta}}(\boldsymbol{x} | \tilde{\boldsymbol{z}}^{(s)}) - \operatorname{KL}(\mathcal{N}(\boldsymbol{z} | \boldsymbol{\mu}, \operatorname{diag}(\boldsymbol{\sigma}^2)) || \mathcal{N}(\boldsymbol{z} | \boldsymbol{0}, \boldsymbol{I})). \end{split}$$

• A divergência KL entre Gaussianas é dada por:

$$\begin{aligned} & \mathrm{KL}(\mathcal{N}_0(\boldsymbol{\mu}_0, \boldsymbol{\Sigma}_0) || \mathcal{N}_1(\boldsymbol{\mu}_1, \boldsymbol{\Sigma}_1)) = \\ & \frac{1}{2} \left[\mathrm{Tr}(\boldsymbol{\Sigma}_1^{-1} \boldsymbol{\Sigma}_0) + (\boldsymbol{\mu}_1 - \boldsymbol{\mu}_0)^{\top} \boldsymbol{\Sigma}_1(\boldsymbol{\mu}_1 - \boldsymbol{\mu}_0) - K + \log \frac{|\boldsymbol{\Sigma}_1|}{|\boldsymbol{\Sigma}_0|} \right]. \end{aligned}$$

Assim:

$$\tilde{\mathcal{L}}_{\boldsymbol{\theta}, \boldsymbol{\phi}}(\boldsymbol{x}) = \frac{1}{S} \sum_{s=1}^{S} \log p_{\boldsymbol{\theta}}(\boldsymbol{x} | \tilde{\boldsymbol{z}}^{(s)}) - \frac{1}{2} \sum_{k} \left[\mu_k^2 + \sigma_k^2 - 1 - 2 \log \sigma_k \right].$$

 Poderíamos ter escolhido um formato não fatorado para a distribuição variacional:

$$q_{\phi}(\boldsymbol{z}|\boldsymbol{x}) = \mathcal{N}(\boldsymbol{z}|\boldsymbol{\mu}, \boldsymbol{\Sigma}).$$

 Poderíamos ter escolhido um formato não fatorado para a distribuição variacional:

$$q_{\phi}(\boldsymbol{z}|\boldsymbol{x}) = \mathcal{N}(\boldsymbol{z}|\boldsymbol{\mu}, \boldsymbol{\Sigma}).$$

Nesse caso, o truque de reparametrização poderia ser:

$$oldsymbol{\epsilon} \sim \mathcal{N}(oldsymbol{0}, oldsymbol{I}), \ oldsymbol{z} = oldsymbol{\mu} + oldsymbol{L}oldsymbol{\epsilon},$$

em que L é uma matriz triangular inferior e $\Sigma = LL^{\top}$, ou seja, L corresponde à decomposição de Cholesky de Σ .

• Assim, o ELBO pode ser estimado por:

$$\begin{split} (\boldsymbol{\mu}, \log \boldsymbol{\sigma}, \boldsymbol{L}') &= \operatorname{EncoderDNN}_{\boldsymbol{\phi}}(\boldsymbol{x}), \\ \boldsymbol{L} &= \boldsymbol{L}' + \operatorname{diag}(\boldsymbol{\sigma}), \quad \tilde{\boldsymbol{\epsilon}}^{(s)} \sim \mathcal{N}(\boldsymbol{\epsilon}|\boldsymbol{0}, \boldsymbol{I}), \quad \tilde{\boldsymbol{z}}^{(s)} = \boldsymbol{\mu} + \boldsymbol{L}\boldsymbol{\epsilon}^{(s)}, \\ \tilde{\mathcal{L}}_{\boldsymbol{\theta}, \boldsymbol{\phi}}(\boldsymbol{x}) &= \frac{1}{S} \sum_{s=1}^{S} \log p_{\boldsymbol{\theta}}(\boldsymbol{x}|\tilde{\boldsymbol{z}}^{(s)}) - \operatorname{KL}(\mathcal{N}(\boldsymbol{z}|\boldsymbol{\mu}, \boldsymbol{\Sigma})||\mathcal{N}(\boldsymbol{z}|\boldsymbol{0}, \boldsymbol{I})), \end{split}$$

em que $oldsymbol{L}'$ é uma matriz triangular com zeros na diagonal.

Assim, o ELBO pode ser estimado por:

$$\begin{split} (\boldsymbol{\mu}, \log \boldsymbol{\sigma}, \boldsymbol{L}') &= \operatorname{EncoderDNN}_{\boldsymbol{\phi}}(\boldsymbol{x}), \\ \boldsymbol{L} &= \boldsymbol{L}' + \operatorname{diag}(\boldsymbol{\sigma}), \quad \tilde{\boldsymbol{\epsilon}}^{(s)} \sim \mathcal{N}(\boldsymbol{\epsilon}|\boldsymbol{0}, \boldsymbol{I}), \quad \tilde{\boldsymbol{z}}^{(s)} = \boldsymbol{\mu} + \boldsymbol{L}\boldsymbol{\epsilon}^{(s)}, \\ \tilde{\mathcal{L}}_{\boldsymbol{\theta}, \boldsymbol{\phi}}(\boldsymbol{x}) &= \frac{1}{S} \sum_{s=1}^{S} \log p_{\boldsymbol{\theta}}(\boldsymbol{x}|\tilde{\boldsymbol{z}}^{(s)}) - \operatorname{KL}(\mathcal{N}(\boldsymbol{z}|\boldsymbol{\mu}, \boldsymbol{\Sigma})||\mathcal{N}(\boldsymbol{z}|\boldsymbol{0}, \boldsymbol{I})), \end{split}$$

em que L' é uma matriz triangular com zeros na diagonal.

• Como o KL entre Gaussianas é analítico, temos:

$$\tilde{\mathcal{L}}_{\boldsymbol{\theta}, \boldsymbol{\phi}}(\boldsymbol{x}) = \frac{1}{S} \sum_{s=1}^{S} \log p_{\boldsymbol{\theta}}(\boldsymbol{x} | \tilde{\boldsymbol{z}}^{(s)}) - \frac{1}{2} \sum_{k} \left[\mu_k^2 + \sigma_k^2 - 1 - 2 \log \sigma_k \right].$$

 Note que o último termo ficou idêntico ao caso da posteriori fatorada.

• Se o KL for custoso ou não analítico, usamos a estimação:

$$\tilde{\mathcal{L}}_{\boldsymbol{\theta}, \boldsymbol{\phi}}(\boldsymbol{x}) = \frac{1}{S} \sum_{s=1}^{S} \left[\underbrace{\log p_{\boldsymbol{\theta}}(\boldsymbol{x}, \tilde{\boldsymbol{z}}^{(s)})}_{\log p_{\boldsymbol{\theta}}(\boldsymbol{x} | \tilde{\boldsymbol{z}}^{(s)}) + \log p_{\boldsymbol{\theta}}(\tilde{\boldsymbol{z}}^{(s)})} - \log q_{\boldsymbol{\phi}}(\tilde{\boldsymbol{z}}^{(s)} | \boldsymbol{x}) \right].$$

• Para calcular o termo $\log q_{\phi}(\boldsymbol{z}|\boldsymbol{x})$ do estimador do ELBO, aplicamos a regra de transformação de uma variável aleatória:

$$\begin{split} q_{\phi}(\boldsymbol{z}|\boldsymbol{x}) &= \left| \det \left(\frac{\partial \boldsymbol{z}}{\partial \boldsymbol{\epsilon}} \right) \right|^{-1} p(\boldsymbol{\epsilon}), \\ \log q_{\phi}(\boldsymbol{z}|\boldsymbol{x}) &= \log p(\boldsymbol{\epsilon}) - \log \left| \det \left(\frac{\partial \boldsymbol{z}}{\partial \boldsymbol{\epsilon}} \right) \right|, \text{ em que } \frac{\partial \boldsymbol{z}}{\partial \boldsymbol{\epsilon}} = \frac{\partial g(\boldsymbol{\epsilon}, \boldsymbol{\phi}, \boldsymbol{x})}{\partial \boldsymbol{\epsilon}}. \end{split}$$

A matriz Jacobiana é definida por:

$$\frac{\partial \boldsymbol{z}}{\partial \boldsymbol{\epsilon}} = \frac{\partial (z_1, \dots, z_K)}{\partial (\epsilon_1, \dots, \epsilon_K)} = \begin{bmatrix} \frac{\partial z_1}{\partial \epsilon_1} & \dots & \frac{\partial z_1}{\partial \epsilon_K} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ \frac{\partial z_K}{\partial \epsilon_1} & \dots & \frac{\partial z_K}{\partial \epsilon_K} \end{bmatrix}.$$

• Quando $q_{m{\phi}}(m{z}|m{x}) = \mathcal{N}(m{z}|m{\mu}, \mathrm{diag}(m{\sigma}))$, temos:

$$z = g(\epsilon, \phi, x) = \mu + \sigma \odot \epsilon.$$

 \rightarrow A Jacobiana é simples:

$$\frac{\partial \boldsymbol{z}}{\partial \boldsymbol{\epsilon}} = \mathrm{diag}(\boldsymbol{\sigma})$$
e log $\left| \det \left(\frac{\partial \boldsymbol{z}}{\partial \boldsymbol{\epsilon}} \right) \right| = \sum_k \log \sigma_k.$

• Quando $q_{m{\phi}}(m{z}|m{x}) = \mathcal{N}(m{z}|m{\mu}, \mathrm{diag}(m{\sigma}))$, temos:

$$z = g(\epsilon, \phi, x) = \mu + \sigma \odot \epsilon.$$

 \rightarrow A Jacobiana é simples: $\frac{\partial z}{\partial \epsilon} = \operatorname{diag}(\boldsymbol{\sigma}) \operatorname{e} \log \left| \operatorname{det} \left(\frac{\partial z}{\partial \epsilon} \right) \right| = \sum_{k} \log \sigma_{k}.$

• Quando $q_{\phi}(oldsymbol{z}|oldsymbol{x}) = \mathcal{N}(oldsymbol{z}|oldsymbol{\mu}, oldsymbol{\Sigma})$, temos

$$z = g(\epsilon, \phi, x) = \mu + L\epsilon,$$

em $oldsymbol{L}$ é a decomposição de Cholesky de $oldsymbol{\Sigma}$, i.e., $oldsymbol{\Sigma} = oldsymbol{L} oldsymbol{L}^ op$.

→ A Jacobiana continua simples:

$$\frac{\partial z}{\partial \epsilon} = L \text{ e log} \left| \det \left(\frac{\partial z}{\partial \epsilon} \right) \right| = \sum_{k} \log L_{kk}.$$

• Quando $q_{m{\phi}}(m{z}|m{x}) = \mathcal{N}(m{z}|m{\mu}, \mathrm{diag}(m{\sigma}))$, temos:

$$z = g(\epsilon, \phi, x) = \mu + \sigma \odot \epsilon.$$

 \rightarrow A Jacobiana é simples: $\frac{\partial z}{\partial \epsilon} = \operatorname{diag}(\boldsymbol{\sigma}) \ e \ \log \left| \det \left(\frac{\partial z}{\partial \epsilon} \right) \right| = \sum_{k} \log \sigma_{k}.$

• Quando $q_{\phi}(\boldsymbol{z}|\boldsymbol{x}) = \mathcal{N}(\boldsymbol{z}|\boldsymbol{\mu}, \boldsymbol{\Sigma})$, temos

$$z = g(\epsilon, \phi, x) = \mu + L\epsilon,$$

em $oldsymbol{L}$ é a decomposição de Cholesky de $oldsymbol{\Sigma}$, i.e., $oldsymbol{\Sigma} = oldsymbol{L} oldsymbol{L}^ op$.

- \rightarrow A Jacobiana continua simples: $\frac{\partial z}{\partial \epsilon} = \mathbf{L} \text{ e } \log \left| \det \left(\frac{\partial z}{\partial \epsilon} \right) \right| = \sum_{k} \log L_{kk}.$
- Uma sequência de transformações $m{z}=m{\mu}+m{L}m{\epsilon}$ tornaria $q_{m{\phi}}(m{z}|m{x})$ mais flexível.
- Se as Jacobianas forem triangulares, o termo log-determinante continuará fácil de calcular.
- Normalizing Flows explora essa ideia nas próximas aulas!

Resumo do algoritmo

- **1** Colete $\mathcal{D} = \{x_i\}_{i=1}^N$ e escolha uma verossimilhança $p_{\theta}(x|z)$;
- 2 Inicialize θ e ϕ ;
- 3 Repita até convergir ou por um número máximo de iterações:
 - **1** Crie um minibatch \mathcal{M} a partir de M amostras de \mathcal{D} ;
 - **2** Calcule os termos do ELBO para $oldsymbol{x} \in \mathcal{M}$ (considerando S=1):

$$\begin{split} (\boldsymbol{\mu}, \log \boldsymbol{\sigma}, \boldsymbol{L}') &= \operatorname{EncoderDNN}_{\boldsymbol{\phi}}(\boldsymbol{x}), \\ \boldsymbol{L} &= \boldsymbol{L}' + \operatorname{diag}(\boldsymbol{\sigma}), \quad \tilde{\boldsymbol{\epsilon}} \sim \mathcal{N}(\boldsymbol{\epsilon} | \boldsymbol{0}, \boldsymbol{I}), \quad \tilde{\boldsymbol{z}} = \boldsymbol{\mu} + \boldsymbol{L} \tilde{\boldsymbol{\epsilon}}, \\ \tilde{\mathcal{L}}_{\boldsymbol{\theta}, \boldsymbol{\phi}}(\boldsymbol{x}) &= \frac{N}{M} \sum_{\boldsymbol{x} \in \mathcal{M}} \left[\log p_{\boldsymbol{\theta}}(\boldsymbol{x} | \tilde{\boldsymbol{z}}) - \frac{1}{2} \sum_{k} \left[\mu_k^2 + \sigma_k^2 - 1 - 2 \log \sigma_k \right] \right]. \end{split}$$

- 3 Atualize θ e ϕ via SGD com os gradientes $\nabla_{\theta,\phi}\tilde{\mathcal{L}}_{\theta,\phi}(x)$;
- 4 Retorne os parâmetros otimizados $\hat{\theta}$ e $\hat{\phi}$.

Resumo do algoritmo

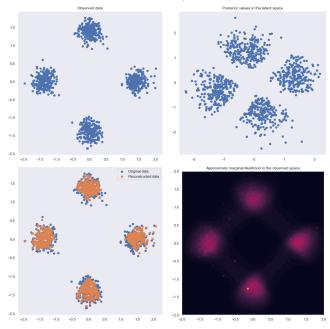
 $oldsymbol{1}$ A verossimilhança marginal de um padrão $oldsymbol{x}$ é estimada por:

$$\begin{split} p_{\boldsymbol{\theta}}(\boldsymbol{x}) &= \frac{p_{\boldsymbol{\theta}}(\boldsymbol{x}, \boldsymbol{z})}{p_{\boldsymbol{\theta}}(\boldsymbol{z}|\boldsymbol{x})} \\ \log p_{\boldsymbol{\theta}}(\boldsymbol{x}) &= \log \mathbb{E}_{q_{\boldsymbol{\phi}}(\boldsymbol{z}|\boldsymbol{x})} \left[\frac{p_{\boldsymbol{\theta}}(\boldsymbol{x}, \boldsymbol{z})}{p_{\boldsymbol{\theta}}(\boldsymbol{z}|\boldsymbol{x})} \right] \\ &\approx \log \mathbb{E}_{q_{\boldsymbol{\phi}}(\boldsymbol{z}|\boldsymbol{x})} \left[\frac{p_{\boldsymbol{\theta}}(\boldsymbol{x}|\boldsymbol{z})p_{\boldsymbol{\theta}}(\boldsymbol{z})}{q_{\boldsymbol{\phi}}(\boldsymbol{z}|\boldsymbol{x})} \right] \\ &\approx \log \frac{1}{S} \sum_{s=1}^{S} \frac{p_{\boldsymbol{\theta}}(\boldsymbol{x}|\tilde{\boldsymbol{z}}^{(s)})p_{\boldsymbol{\theta}}(\tilde{\boldsymbol{z}}^{(s)})}{q_{\boldsymbol{\phi}}(\tilde{\boldsymbol{z}}^{(s)}|\boldsymbol{x})}, \end{split}$$

em que $\tilde{z}^{(s)} \sim q_{\phi}(z|x)$ é uma amostra da posteriori variacional.

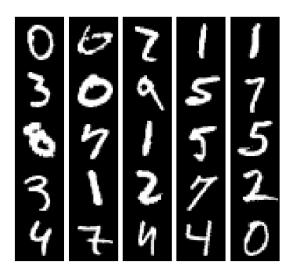
• **Observação**: O estimador acima é mais apropriado para espaços latentes de dimensão baixo $(K \le 5)$ e valores grandes de S.

VAE - 4 Gaussianas N = 1000, D = 2, K = 2

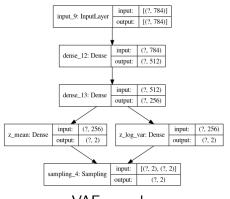


Dígitos MNIST N = 70000, D = 784

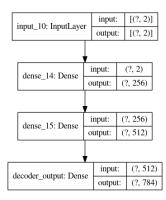
Original samples from all classes



VAE com RNAs - MNIST N = 70000, D = 784, K = 2

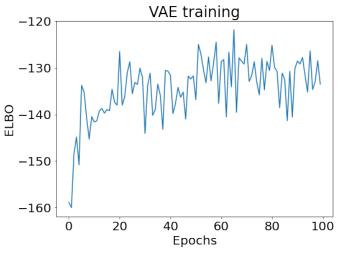


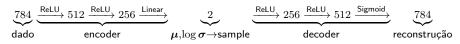
VAE encoder



VAE decoder

VAE com RNAs - MNIST N = 70000, D = 784, K = 2

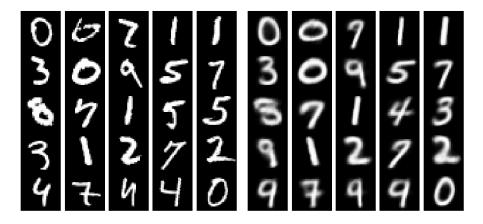




VAE - Reconstrução MNIST N = 70000, D = 784, K = 2

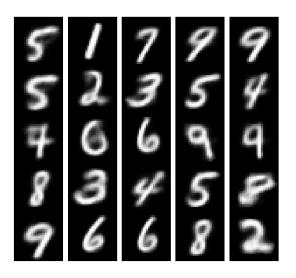
Original samples from all classes

VAE - Reconstructions

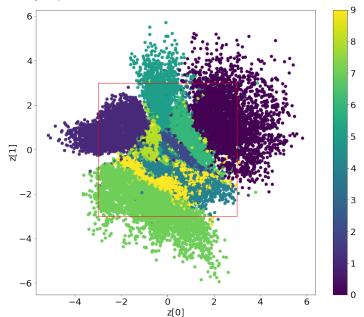


VAE - Geração MNIST N = 70000, D = 784, K = 2

VAE - generated samples

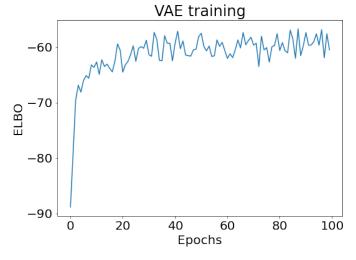


VAE - Espaço latente MNIST D = 784, K = 2



VAE - Geração MNIST D = 784, K = 2

VAE com RNAs - MNIST N = 70000, D = 784, K = 32



$$\underbrace{\frac{784}{\text{dado}}} \underbrace{\xrightarrow{\text{ReLU}} 512 \xrightarrow{\text{ReLU}} 256 \xrightarrow{\text{Linear}}}_{\text{encoder}} \underbrace{\frac{32}{\mu, \log \sigma \rightarrow \text{sample}}} \underbrace{\frac{\text{ReLU}}{256} \xrightarrow{\text{ReLU}} 512 \xrightarrow{\text{Sigmoid}}}_{\text{reconstrução}} \underbrace{\frac{784}{\mu, \log \sigma \rightarrow \text{sample}}}_{\text{reconstrução}} \underbrace{\frac{1}{256} \xrightarrow{\text{ReLU}} 512 \xrightarrow{\text{Sigmoid}}}_{\text{reconstrução}} \underbrace{\frac{1}{256} \xrightarrow{\text{ReLU}} 512 \xrightarrow{\text{Sigmoid}}}_{\text{reconstrução}} \underbrace{\frac{1}{256} \xrightarrow{\text{ReLU}} 512 \xrightarrow{\text{ReLU}} 512 \xrightarrow{\text{Sigmoid}}}_{\text{reconstrução}} \underbrace{\frac{1}{256} \xrightarrow{\text{ReLU}} 512 \xrightarrow{\text{ReLU}} 512 \xrightarrow{\text{ReLU}}}_{\text{reconstrução}} \underbrace{\frac{1}{256} \xrightarrow{\text{ReLU}} 512 \xrightarrow{\text{ReLU}}}_{\text{reconstrução}} \underbrace{\frac{1}{256} \xrightarrow{\text{ReLU}} 512 \xrightarrow{\text{ReLU}}}_{\text{reconstrução}} \underbrace{\frac{1}{256} \xrightarrow$$

VAE - Reconstrução MNIST N = 70000, D = 784, K = 32

Original samples from all classes

VAE - Reconstructions

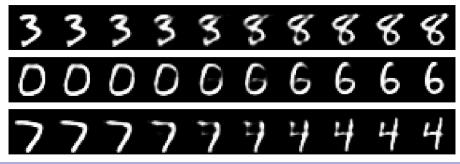


VAE - Interpolação MNIST N = 70000, D = 784, K = 32

• Dados dois padrões \emph{x}_1 e \emph{x}_2 , podemos interpolar novas amostras:

$$egin{aligned} & oldsymbol{z}_1 = \operatorname{encoder}(oldsymbol{x}_1), \quad oldsymbol{z}_2 = \operatorname{encoder}(oldsymbol{x}_2), \\ & oldsymbol{z} = (1 - \lambda) oldsymbol{z}_1 + \lambda oldsymbol{z}_2, \quad 0 \leq \lambda \leq 1, \\ & oldsymbol{x} = \operatorname{decoder}(oldsymbol{z}). \end{aligned}$$

 Essa interpolação linear é válida por causa da baixa curvatura do manifold aprendido pelo VAE.



Agenda

- Modelos generativos
- Deep Latent Variable Model
- Variational autoencoder Reparameterization trick Otimização do ELBO
- 4 Tópicos adicionais
- 6 Referências

Tópicos adicionais

- "Truques" na otimização do ELBO (e.g. annealing do termo KL).
- Escolha de distribuições a posteriori mais expressivas, como normalizing flows.
- Conditional VAE (CVAE):

$$\tilde{\mathcal{L}}_{\theta,\phi}(\boldsymbol{x},\boldsymbol{y}) = \mathbb{E}_{q_{\phi}(\boldsymbol{z}|\boldsymbol{x},\boldsymbol{y})} [\log p_{\theta}(\boldsymbol{y}|\boldsymbol{x},\boldsymbol{z})] - \text{KL}(q_{\phi}(\boldsymbol{z}|\boldsymbol{x},\boldsymbol{y})||p_{\theta}(\boldsymbol{z})).$$

- β-VAE.
- VQ-VAE (Vector Quantised-Variational AutoEncoder).
- Abordagens com estrutura recorrente: Deep Recurrent Attentive Writer (DRAW), PixelVAE, etc.

Agenda

- Modelos generativos
- Deep Latent Variable Model
- Variational autoencoder Reparameterization trick Otimização do ELBO
- Tópicos adicionais
- 6 Referências

Referências bibliográficas

- KIGMA, Diederik P.; WELLING, Max. An Introduction to Variational Autoencoders, Foundations and Trends in Machine Learning, 2019.
- KIGMA, Diederik P.; WELLING, Max. Auto-encoding variational Bayes, ICLR, 2014.
- Cap. 20 MURPHY, K. Probabilistic Machine Learning:
 An Introduction, 2020. Disponível em https://github.com/probml/pml-book/releases/latest/download/book1.pdf.
- WENG, Lilian. From Autoencoder to Beta-VAE. Disponível em https://lilianweng.github.io/lil-log/2018/08/12/ from-autoencoder-to-beta-vae.html.