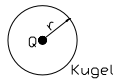
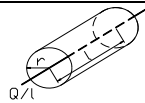

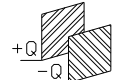


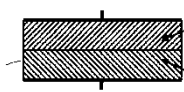
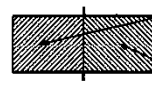
Elektrostatik

Elektrostatisches Feld

$Q = \oint_A \vec{D} \cdot d\vec{A}$	Satz von Gauss	Homogenes Feld: $Q = D \cdot A$	Ladung Q $[Q] = A \cdot s = C$ (Coulomb)
$U_{21} = \int_2^1 \vec{E} \cdot d\vec{s}$		Homogenes Feld: $U = E \cdot s$	Spannung U $[U] = N \cdot m / A \cdot s = J / C = V$ (Volt)
$D = \epsilon \cdot E$ $\epsilon = \epsilon_0 \cdot \epsilon_r$ $\epsilon_0 = 8.854 \cdot 10^{-12}$	$\epsilon_{r \text{ Vakuum}} = \epsilon_{r \text{ Luft}} = 1$ $\epsilon_{r \text{ Glas}} \approx 4$ $\epsilon_{r \text{ Hartpapier}} \approx 4 - 6$		Feldstärke E (Ursache) $[E] = V/m$ diel. Flussdichte D (Wirkung) $[D] = A \cdot s / m^2$ diel. Leitwert ϵ (Permittivität) $[\epsilon] = [\epsilon_0] = A \cdot s / V \cdot m$ ϵ_r = relative Permittivität $[\epsilon_r] = 1$ (einheitenlos)

$E = \frac{Q}{4 \cdot \pi \cdot \epsilon \cdot r^2}$		Feldstärke E ausserhalb einer Punktladung r = Abstand vom Ladungsschwerpunkt in m
$E = \frac{Q}{2 \cdot \pi \cdot \epsilon \cdot r \cdot l}$		Feldstärke um eine Linienladung $[\vec{E}] = V/m$
$E = \frac{Q}{2 \cdot \epsilon \cdot A}$		Feldstärke um eine Flächenladung E hängt nicht vom Abstand ab, da Feld konstant! (U hingegen schon) A = Plattenfläche in m^2
$E = \frac{Q}{\epsilon \cdot A} = \frac{U}{s}$ Ausserhalb: $E = 0$		Feldstärke zwischen 2 Flächenladungen E hängt nicht vom Abstand ab, da Feld konstant! (U hingegen schon) entspricht Plattenkondensator

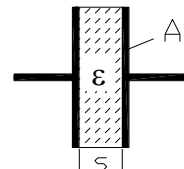
Feldlinien an Grenzflächen

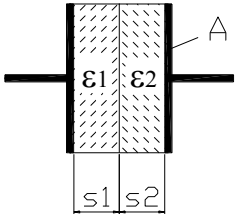
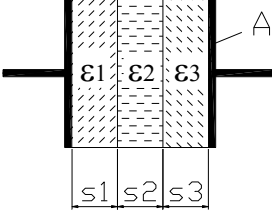
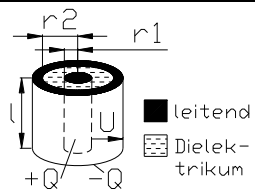
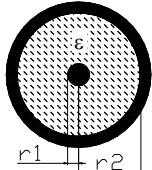
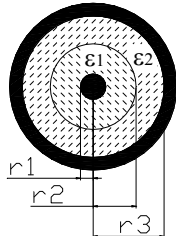
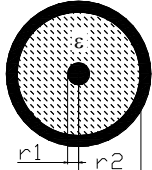
$D_1 = D_2$ $\frac{E_1}{E_2} = \frac{\epsilon_{r2}}{\epsilon_{r1}}$ Falls $A_1 \neq A_2$: $\frac{E_1}{E_2} = \frac{\epsilon_{r2}}{\epsilon_{r1}} \cdot \frac{A_2}{A_1}$		Mehrschichtdielektrikum quergeschichtet → Serieschaltung von 2 Kondensatoren E = Feldstärke D = dielektrische Flussdichte $[\vec{E}] = V/m$ $[\vec{D}] = A \cdot s / m^2$
$E_1 = E_2$ $\frac{D_1}{D_2} = \frac{\epsilon_{r1}}{\epsilon_{r2}}$		Mehrschichtdielektrikum längsgeschichtet → Parallelschaltung von 2 Kondensatoren

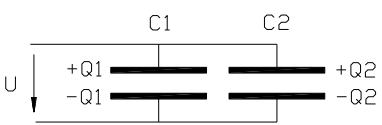
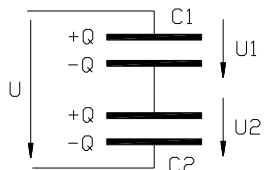
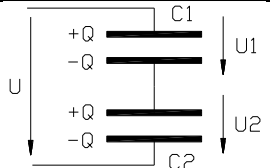
Kapazität (dielektrischer Leitwert)

$C = \frac{Q}{U} = \frac{\int_A \vec{D} \cdot d\vec{A}}{\int_s \vec{E} \cdot d\vec{s}}$	Homogenes Feld: $C = \frac{D \cdot A}{E \cdot s} = \frac{\epsilon \cdot A}{s}$	Kapazität C $[C] = A \cdot s / V = F$ (Farad)
---	---	---

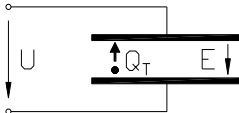
Felder und Kapazitäten verschiedener geometrischer Anordnungen

$C = \frac{\epsilon \cdot A}{s}$	$E = \frac{U}{s}$	 Platten-Kondensator s = innerer Plattenabstand in m A = Plattenfläche in m^2 $1 \text{ cm}^2 = 10^{-4} \text{ m}^2$
----------------------------------	-------------------	--

$C = \frac{A}{\frac{s_1}{\epsilon_1} + \frac{s_2}{\epsilon_2}}$ $C = \frac{C_1 \cdot C_2}{C_1 + C_2}$ $E_{1(2)} = \frac{U}{\epsilon_{1(2)} \cdot \left(\frac{s_1}{\epsilon_1} + \frac{s_2}{\epsilon_2} \right)}$ $U = E_1 \cdot s_1 + E_2 \cdot s_2$	 <p>Platten-Kondensator mit zwei Dielektrika</p> <p>→ Serieschaltung von 2 Kondensatoren mit gleicher Plattenfläche</p>
$C = \frac{A}{\frac{s_1}{\epsilon_1} + \frac{s_2}{\epsilon_2} + \frac{s_3}{\epsilon_3}}$ $U = E_1 \cdot s_1 + E_2 \cdot s_2 + E_3 \cdot s_3$ $E_{1(2)(3)} = \frac{U}{\epsilon_{1(2)(3)} \cdot \left(\frac{s_1}{\epsilon_1} + \frac{s_2}{\epsilon_2} + \frac{s_3}{\epsilon_3} \right)}$	 <p>Platten-Kondensator mit drei Dielektrika</p> <p>→ Serieschaltung von 3 Kondensatoren mit gleicher Plattenfläche</p>
$C = \frac{2\pi \cdot \epsilon \cdot l}{\ln \frac{r_2}{r_1}}$ $E = \frac{U}{r \cdot \ln \frac{r_2}{r_1}}$  <p>■ leitend ▨ Dielektrikum</p>	 <p>Zylinder-Kondensator</p> <p>r = Radius des „Standpunktes“ in m r₁ = Aussenradius des Innenleiters r₂ = Innenradius des Aussenleiters</p>
$C = \frac{2\pi \cdot l}{\frac{1}{\epsilon_1} \cdot \ln \frac{r_2}{r_1} + \frac{1}{\epsilon_2} \cdot \ln \frac{r_3}{r_2}}$ $E_{1(2)} = \frac{U}{\epsilon_{1(2)} \cdot r \cdot \left(\frac{1}{\epsilon_1} \cdot \ln \frac{r_2}{r_1} + \frac{1}{\epsilon_2} \cdot \ln \frac{r_3}{r_2} \right)}$	 <p>Zylinder-Kondensator mit zwei Dielektrika</p> <p>r = Radius des „Standpunktes“ in m r₁ = Aussenradius des Innenleiters r₂ = Radius zw. den Dielektrika r₃ = Innenradius des Aussenleiters</p>
$C = \frac{4\pi \cdot \epsilon \cdot r_1 \cdot r_2}{r_2 - r_1}$ $E = \frac{U \cdot r_2 \cdot r_1}{r^2 \cdot (r_2 - r_1)}$	 <p>Kugel-Kondensator</p> <p>r = Radius des „Standpunktes“ in m r₁ = Aussenradius des Innenleiters r₂ = Innenradius des Aussenleiters</p>

Kondensatorschaltungen	
$U_1 = U_2 = \dots = U_n = U_q$ $C = \frac{Q}{U} = \frac{Q_1 + Q_2 + \dots + Q_n}{U}$ $C = C_1 + C_2 + \dots + C_n$	 <p>Parallelschaltung</p> <p>C = Kapazität Q = Ladung U = Spannung über beide Kondensatoren</p> <p>$[C] = F$ $[Q] = C$</p>
$Q_1 = Q_2 = \dots = Q_n$ $\frac{1}{C} = \frac{1}{C_1} + \frac{1}{C_2} + \dots + \frac{1}{C_n}$ <div style="border: 1px solid black; padding: 5px; display: inline-block;"> $C = \frac{C_1 \cdot C_2}{C_1 + C_2}$ <p>Für zwei serielle Kondensatoren</p> </div>	 <p>Serieschaltung</p> <p>Die Kondensatorladungen sind betragsmässig alle gleich gross!</p>
$\frac{U_1}{U_2} = \frac{C_2}{C_1}$ $U_2 = \frac{U \cdot C_1}{C_1 + C_2}$	 <p>Kapazitiver Spannungsteiler (Serieschaltung von 2 Kondensatoren)</p> <p>Achtung Indizes!</p>

Energie im elektrostatischen Feld

$W_e = C \cdot \int_0^U u \cdot du$ $W_e = \frac{C \cdot U^2}{2} = \frac{Q \cdot U}{2} = \frac{Q^2}{2 \cdot C}$	Energie W_e im elektrostatischen Feld Vergleiche: Energie, um el. Ladung in fremden E-Feld zu verschieben: $W = Q_T \cdot U$ $[W_e] = W \cdot s = J \text{ (Joule)}$
$w_e = \frac{C \cdot U^2}{2 \cdot V} = \frac{Q \cdot U}{2 \cdot V} = \frac{Q^2}{2 \cdot C \cdot V}$	Energiedichte w_e $[w_e] = \frac{W \cdot s}{m^3}$
Homogenes Feld: $w_e = \frac{D \cdot E}{2} = \frac{\epsilon \cdot E^2}{2} = \frac{D^2}{2 \cdot \epsilon}$ $w_e = \frac{W_e}{V}$	Energiedichte w_e $[w_e] = \frac{W \cdot s}{m^3}$ V = Volumen des Feldraumes in m^3
$\Delta W = Q_T \cdot U$ 	Verschiebungsarbeit ΔW einer Ladung in einem fremden E-Feld Merke: $\Delta W \neq$ im Feld gespeicherte Ladung! Dazu: $W_e = U \cdot Q/2$

Kräfte im elektrostatischen Feld

$F = Q \cdot E$	Kraft F auf Ladung im E-Feld $[F] = N \text{ (Newton)}$
$F = \frac{Q_1 \cdot Q_2}{4\pi \cdot \epsilon \cdot s^2}$	Kraft zwischen Punktladungen s = Abstand der Ladungen (Ladungsschwerpunkt)
$F = \frac{Q_1 \cdot Q_2}{2\pi \cdot \epsilon \cdot s \cdot l}$	Kraft zwischen Linienladungen s = Abstand der Leiter in m l = Leiterlänge in m $[F] = N = kg \cdot m/s^2$

Kraft zwischen Kondensatorplatten

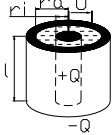
$F = \frac{U^2 \cdot dC}{2 \cdot ds}$	Homogenes Feld (Plattenkondensator): $F = \frac{U^2 \cdot C}{2 \cdot s} = \frac{U^2 \cdot \epsilon \cdot A}{2 \cdot s^2}$	Quelle angeschlossen → Spannung konstant F nimmt ab , je weiter die Platten von einander entfernt sind. Formeln gelten auch bei abgehangter Quelle, wenn Plattenabstand nicht verändert wird.
$F = \frac{U^2 \cdot dC}{2 \cdot ds}$	Homogenes Feld (Plattenkondensator): $F = \frac{U^2 \cdot C}{2 \cdot s} = \frac{Q^2}{2 \cdot \epsilon \cdot A}$	Quelle abgehangt → Ladung konstant F bleibt konstant (unabhängig vom Plattenabstand) Formeln gelten auch bei angeschlossener Quelle, wenn Plattenabstand nicht verändert wird.

Strom und Spannung am Kondensator

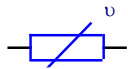
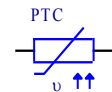
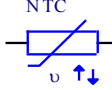
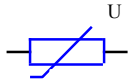
$i = C \cdot \frac{du}{dt}$	Differentialform i = Strom zum Zeitpunkt t
$u = \frac{1}{C} \int_0^{t_f} i \cdot dt + U_0$	Integralform u = Spannung zum Zeitpunkt t U_0 = Anfangsspannung

Gleichstromlehre

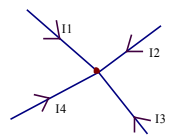
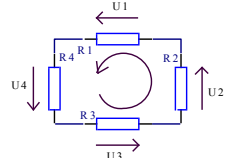
Elektrisches Strömungsfeld

$\vec{E} = dU/d\vec{s}$	Homogenes Feld: $E = U/s$	Elektrische Feldstärke E	$[E] = V/m$
$\vec{J} = dI/d\vec{A}$	Homogenes Feld: $J = I/A$	Stromdichte J	$[J] = A/m^2$
$\gamma = \vec{J}/\vec{E}$ $\rho = \vec{E}/\vec{J}$ $\rho = 1/\gamma$	$\gamma_{20 \text{ Kupfer}} = 56$ $\gamma_{20 \text{ Alu}} = 35$ $\gamma_{20 \text{ Silber}} = 60$	Spezifische Leitfähigkeit γ Spezifischer Widerstand ρ	$[\gamma] = \frac{S}{m} = \frac{1}{\Omega \cdot m}$ $[\rho] = \Omega \cdot m$
$G = \frac{1}{R} = \frac{I}{U} = \frac{\int \vec{J} \cdot d\vec{A}}{\int \vec{E} \cdot d\vec{s}}$	Homogenes Feld: $R = \frac{1}{G} = \frac{l}{\gamma \cdot A} = \frac{\rho \cdot l}{A}$	Widerstand R eines Leiters Leitwert G eines Leiters	$[R] = \Omega$ (Ohm) $[G] = 1/\Omega = S$ (Siemens) l = Leiterlänge in m A = Leiterquerschnitt in m^2 $1 \text{ cm}^2 = 10^{-4} \text{ m}^2$
$G = \frac{2 \cdot \pi \cdot \gamma \cdot l}{\ln(r_a/r_i)}$	 ■ leitend □ Dielektrikum	Leitwert eines Hohlzylinders	$[G] = S$ γ = Leitwert des Zwischenraumes r_i = Aussenradius des Innenleiters r_a = Innenradius des Aussenleiters l = Länge des Zylinders in m

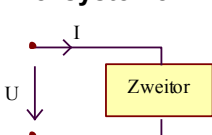
Temperaturabhängigkeit von Widerständen

linear	$R_\vartheta = R_{20} \cdot (1 + \alpha_{20} \cdot \Delta \vartheta)$ $\Delta R = R_{20} \cdot \alpha_{20} \cdot \Delta \vartheta$ $\Delta \vartheta = \vartheta - 20^\circ C$	 Formeln betreffen insbesondere die Metalle	Lineare Temperaturabhängigkeit R_{20} = Widerstand bei $20^\circ C$ R_ϑ = Widerstand bei ϑ („Warmwiderstand“) m = Steigung der Geraden α_{20} = Temperaturkoeffizient bei $20^\circ C$ ϑ = Temperatur in $^\circ C$ $[\alpha_{20}] = 1/^\circ C$ $[\vartheta] = ^\circ C$
nicht linear	$R_T = R_N \cdot e^{\alpha \cdot (T - T_N)}$		PTC (positive temperature coefficient) → Kaltleiter R_N = Nennwiderstand R_T = Warm/Kaltwiderstand T_N = Nenntemperatur in K oder $^\circ C$ α = Temperaturkoeffizient (ist konstant) $0^\circ C = 273,16 \text{ K}$
	$R_T = R_N \cdot e^{b \cdot \left(\frac{1}{T} - \frac{1}{T_N}\right)}$		NTC (negative temperature coefficient) → Heissleiter T = Temperatur in Kelvin b = Materialkonstante $[T] = K$ $[b] = K$
	$U = C \cdot I^\beta$ $R = C \cdot I^{(\beta-1)}$		VDR (voltage dependent resistor) C = entspricht Spannungsabfall bei 1A β = Materialkonstante (0.05 – 0.5) Keine Einheitenkontrolle möglich!

Kirchhoffsche Gesetze

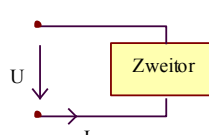
$I_1 + I_2 + \dots + I_n = \sum_{k=1}^n I_k = 0$ $\oint_A \vec{J} \cdot d\vec{A} = 0$		Knotenregel In einem Netzknoten ist die Summe der zufließenden Ströme gleich der Summe der abfließenden Ströme. Vorzeichen beachten!
$U_1 + U_2 + \dots + U_n = \sum_{k=1}^n U_k = 0$ $\oint_s \vec{E} \cdot d\vec{s} = 0$		Maschenregel In einer Netzwerkmache ist die Summe aller im Umlauf auftretenden Spannungen gleich Null. Vorzeichen beachten!

Pfeilsysteme



Verbraucherpfeilsystem

Spannungs- und Strompfeil gehen vom selben Pol aus.
Zweitor arbeitet als Verbraucher, wenn $P = U \cdot I$ positiv.



Erzeugerpfeilsystem

Spannungs- und Strompfeil gehen **nicht** vom selben Pol aus.
Zweitor arbeitet als Quelle, wenn $P = U \cdot I$ positiv.

Energie und Leistung

	$P = U \cdot I$ $P = \frac{U^2}{R} = I^2 \cdot R$	Leistung P $[P] = V \cdot A = W$ (Watt)
	$W = P \cdot t$	Energie W $[W] = W \cdot s = J$ (Joule)
	$\eta = \frac{P_{ab}}{P_{auf}} \leq 1$	Wirkungsgrad η $[\eta] = 1$ (einheitenlos) P_{auf} = aufgenommene Leistung P_{ab} = abgegebene Leistung

Spannungs-/ Stromquellen

$U = U_q - U_i = U_q - R_i \cdot I$ $U_0 = U_q \cdot I_k \quad U_q / R_i$ $R_i = \frac{\Delta U}{\Delta I} = \frac{U_q}{I_k}$		Lineare Spannungsquelle U_q = Quellenspannung (ideal) U_0 = Leerlaufspannung I_k = Kurzschlussstrom R_i = Innenwiderstand U_i = Spannungsabfall am R_i U = Klemmenspannung bei Belastung	
$I = I_q - I_i = I_q - U_0 / R_i$ $I_k = I_q \quad U_0 = I_q \cdot R_i$ $R_i = \frac{\Delta U}{\Delta I} = \frac{U_0}{I_q}$		Lineare Stromquelle I_q = Quellenstrom I_k = Kurzschlussstrom R_i = Innenwiderstand U_0 = Leerlaufspannung I_i = Strom durch R_i I = Klemmenstrom bei Belastung	
$I_q = U_q / R_i$ $I_q = I_k$		Quellenumwandlung Spannungsquelle \rightarrow Stromquelle	Es können nur lineare, keine ideale Quellen umgewandelt werden!
$U_q = R_i \cdot I_q$ $U_q = U_0$		Quellenumwandlung Stromquelle \rightarrow Spannungsquelle	Geht nur, wenn ein Widerstand (Netzwerk) ohne Knoten parallel zur Stromquelle liegt (Innenwiderstand)
$R_L = R_i \quad \eta = 0.5$ $P_{max} = \frac{U_q^2}{4 \cdot R_i}$		Leistungsanpassung P_{max} = Leistung am Lastwiderstand bei Anpassung $P_{max} = \frac{1}{2}$ Quellenleistung	

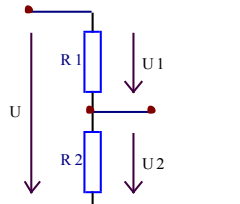
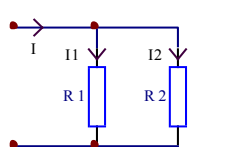
Ersatzwiderstand

$R_E = R_1 + R_2 + \dots + R_n$	Serieschaltung von Widerständen
$\frac{1}{R_E} = \frac{1}{R_1} + \frac{1}{R_2} + \dots + \frac{1}{R_n}$ $G_E = G_1 + G_2 + \dots + G_n$	Parallelschaltung von Widerständen R_E = Ersatzwiderstand
	Brückenvereinfachungen Da die Brücke abgeglichen ist, fließt kein Querstrom ($I_3 = 0$)
	Abgleichbedingung: $\frac{R_1}{R_2} = \frac{a \cdot R_1}{a \cdot R_2}$

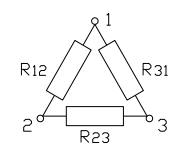
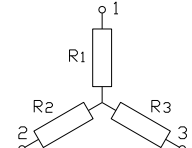
Ähnlichkeitsregel

$\frac{I_r}{I_a} = \frac{U_{qr}}{U_{qa}}$	$I_r = I_a \cdot \frac{U_{qr}}{U_{qa}}$	I_r = Realer Strom I_a = Angenommener Strom U_{qr} = Reale Quellenspannung U_{qa} = Angenommene Quellenspannung
---	---	--

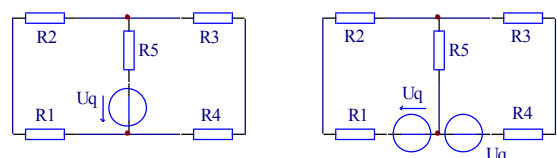
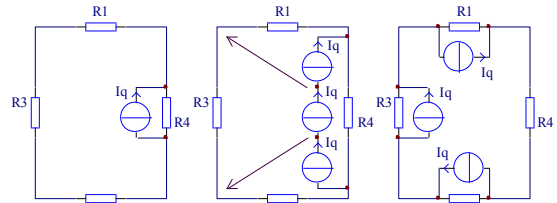
Spannungs- und Stromteiler

$U_m = U \cdot \frac{R_m}{\sum R}$	<p>Für 2 Widerstände in Serie:</p> $U_2 = U \cdot \frac{R_2}{R_1 + R_2}$ $\frac{U_1}{U_2} = \frac{R_1}{R_2}$		<p>Spannungsteiler</p> <p>Gilt nicht bei Belastung!</p>
$I_m = I \cdot \frac{G_m}{\sum G}$	<p>Für 2 parallele Widerstände:</p> $I_2 = I \cdot \frac{R_1}{R_1 + R_2}$ $I_1/I_2 = R_2/R_1$		<p>Stromteiler</p> <p>Achtung Indizes!</p>

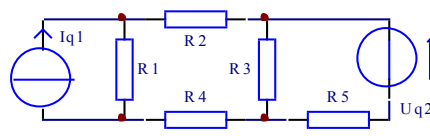
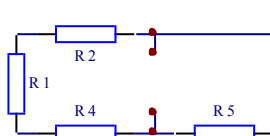
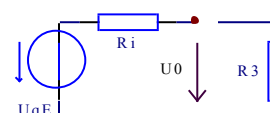
Stern-Dreieck-Transformation

<p>Dreieck Δ:</p> <p>R_{12} = Widerstand von 1 zu 2 R_{23} = Widerstand von 2 zu 3 R_{31} = Widerstand von 3 zu 1</p> 	<p>Stern Y:</p> <p>R_1 = Widerstand von 1 zur Mitte R_2 = Widerstand von 2 zur Mitte R_3 = Widerstand von 3 zur Mitte</p> 
<p>Stern → Dreieck Y → Δ</p> $R_{12} = S/R_3 \quad R_{23} = S/R_1 \quad R_{31} = S/R_2$ $S = R_1 \cdot R_2 + R_2 \cdot R_3 + R_3 \cdot R_1$	<p>Dreieck → Stern Δ → Y</p> $R_1 = R_{12} \cdot R_{31} / D$ $R_2 = R_{23} \cdot R_{12} / D$ $R_3 = R_{31} \cdot R_{23} / D$ $D = R_{12} + R_{23} + R_{31}$
<p>Δ → Y: $R_Y = \frac{R_\Delta}{3}$ Y → Δ $R_\Delta = 3 \cdot R_Y$</p>	<p>wenn alle 3 Widerstände gleich gross:</p> <p>R_Δ = Widerstand Dreiecksschaltung R_Y = Widerstand Sternschaltung</p>

Quellenverschiebung

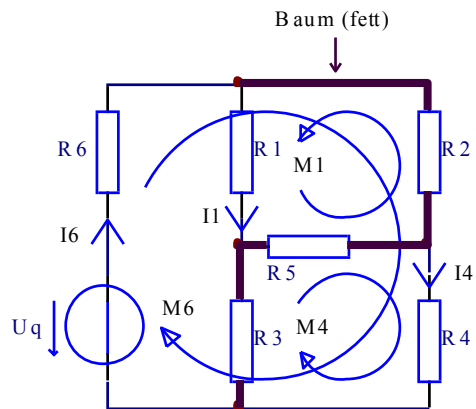
<p>Ideale Spannungsquelle:</p> <ul style="list-style-type: none"> Bei Verschiebung über einen Knoten wird die Quelle vermehrt und in jeden angrenzenden Zweig geschoben → Maschengleichungen werden nicht verändert 	
<p>Ideale Stromquelle:</p> <ul style="list-style-type: none"> Quelle wird zuerst vermehrt und danach umgehängt → Knotengleichungen werden nicht verändert 	

Ersatzspannungsquelle

<p>→ liefert Strom und Spannung in einem Netzweig</p> <ul style="list-style-type: none"> Widerstand, für den Ersatzquelle bestimmt wird, abhängen Innenwiderstand der Ersatzquelle: <ul style="list-style-type: none"> vorhandene Quellen ausschalten <ul style="list-style-type: none"> Spannungsquellen kurzschliessen Stromquellen unterbrechen Widerstände zusammenfassen → R_i Quellenspannung der Ersatzquelle: <ul style="list-style-type: none"> I-Quellen in U-Quellen umwandeln Quellen zusammenfassen durch Widerstände in den direkten Klemmenzweigen fließt kein Strom → weglassen Spannung an den Ausgangsklemmen bestimmen → U_0 	<p>Beispiel:</p> <p>Gesucht: Ersatzspannungsquelle für R_3</p>    <p>Resultat: Ersatzspannungsquelle, mit welcher nun Strom und Spannung in R_3 berechnet werden kann</p>
---	---

Maschenstrom-Verfahren

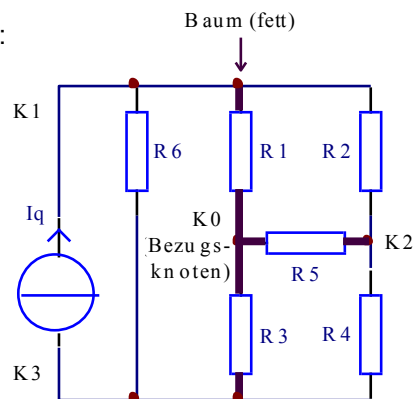
- liefert Ströme in den Verbindungszweigen
- Reale Stromquellen in Spannungsquellen umwandeln
- Baum bilden:
 - Ein zusammenhängender Linienzug, der alle Knoten erfasst, aber keinen geschlossenen Umlauf bildet (nicht zwingend ohne Stift abzusetzen)
 - gesuchte Ströme und ideale Stromquellen müssen in Verbindungszweigen (VZ) sein
- Maschen legen:
 - pro Masche nur ein Verbindungszweig
 - Umlaufsinn gemäss Stromrichtung in VZ
 - ergibt so viele Maschen wie VZ
- Widerstandsmatrix (linke Seite):
 - Hauptdiagonale: Summe der Widerstände der entsprechenden Masche
 - andere Elemente: Widerstände, die den entsprechenden Maschen gemeinsam sind
 - + bei gleicher Maschenumlaufrichtung
 - bei entgegengesetzter Umlaufrichtung (beim jeweiligen Widerstand betrachtet)
- Symmetrie der Matrix zur Hauptdiagonalen
- Spannungsmatrix (rechte Seite):
 - Quellenspannungen, die in der entsprechenden Masche erhalten sind
 - + bei Spannungsrichtung entgegen Maschenumlaufsin
 - bei Spannungsrichtung gleich Maschenumlaufsin
- Berechnung: $[I] = [R]^{-1} * [U]$



Knotenpotential-Verfahren

- liefert Spannung gegenüber dem Bezugsknoten
- Reale Spannungsquellen in Stromquellen umwandeln
- Baum bilden:
 - Bezugsknoten wählen, Baum sternförmig vom Bezugsknoten aus
 - Ideale Spannungsquellen in Baumzweige legen
- Alle Knoten („Sammelschienen“) nummerieren
- Leitwertmatrix (linke Seite):
 - Hauptdiagonale: Summe der Leitwerte, die an den entsprechenden Knoten angrenzen
 - andere Elemente: Leitwerte der direkten VZ, die zwischen den beiden entsprechenden Knoten liegen
 - Vorzeichen immer negativ
 - 0, wenn keine direkte Verbindung oder nur ideale Stromquelle
- Symmetrie der Matrix zur Hauptdiagonalen
- Strommatrix (rechte Seite):
 - Stromquellen am entsprechenden Knoten
 - + wenn Strom dem Knoten zufließt
 - wenn Strom vom Knoten wegfließt
- Berechnung: $[U] = [G]^{-1} * [I]$

Beispiel:



Magnetismus

$\Theta = V_m$ $\Phi = \Theta \cdot G_m$ Analogie zum Stromkreis: $\Theta \equiv U_q$ $V_m \equiv U$ $\Phi \equiv I$ $G_m \equiv G$		Ersatzschaltbild Θ = magn. Durchflutung (Ursache; Quellenseite) $[\Theta] = A$ V_m = magn. Durchflutung (Verbraucherseite) $[V_m] = A$ Φ = magnetischer Fluss (Wirkung) $[\Phi] = V \cdot s$ G_m = magnetischer Leitwert $[G_m] = H$
---	--	---

$\Theta = \oint_s \vec{H} \cdot d\vec{s} = \sum I$ Durchflutungs-gesetz $V_m = \int_s \vec{H} \cdot d\vec{s}$ $\Phi = \int_A \vec{B} \cdot d\vec{A}$ $\Phi = \oint_A \vec{B} \cdot d\vec{A} = 0$ quellenfrei	Homogenes Feld: $\Theta = H \cdot s$ $= N \cdot I = \sum I$ $V_m = H \cdot s$ $\Phi = B \cdot A$	magn. Durchflutung Θ (Quellenseite) $[\Theta] = A$ magn. Durchflutung V_m (Verbraucherseite) $[V_m] = A$ magn. Fluss Φ $[\Phi] = V \cdot s = Wb$ (Weber) I = Strom N = Windungszahl der Spule s = Länge des Feldraumes in Richtung von H
$\vec{H} = dV_m / d\vec{s}$	Homogenes Feld: $H = V_m / s$	magnetische Feldstärke H $[H] = A/m$ s = Länge des Feldraumes in Richtung der Feldstärke in m
$\vec{B} = d\Phi / d\vec{A}$	Homogenes Feld: $B = \Phi / A$	magn. Flussdichte B $[B] = V \cdot s / m^2 = T$ (Tesla) A = Fläche 90° zur Flussdichte in m^2 $1 \text{ cm}^2 = 10^{-4} \text{ m}^2$
$B = \mu \cdot H$ $\mu = \mu_0 \cdot \mu_r$ $\mu_0 = 4 \cdot \pi \cdot 10^{-7} = 1,2566 \cdot 10^{-6}$	$\mu_r \text{ Luft} = \mu_r \text{ Vakuum} = 1$ $\mu_r \text{ Eisen} \approx 10^3 - 10^5$	Permeabilität μ $[\mu] = [\mu_0] = V \cdot s / A \cdot m$ μ_0 = magnetische Feldkonstante $\mu_0 = 1 / (c_0^2 \cdot \epsilon_0)$ μ_r = relative Permeabilität $[\mu_r] = 1$ (einheitenlos)

$G_m = \frac{\Phi}{V_m} = \frac{\int_A \vec{B} \cdot d\vec{A}}{\int_s \vec{H} \cdot d\vec{s}}$	Homogenes Feld: $G_m = \frac{\Phi}{V_m} = \frac{B \cdot A}{H \cdot s} = \frac{\mu \cdot A}{s}$	magn. Leitwert G_m $[G_m] = V \cdot s / A = H$ (Henry) μ = Permeabilität $[\mu] = V \cdot s / A \cdot m$
$G_m = \frac{\mu \cdot s}{2 \cdot \pi} \cdot \ln \frac{r_a}{r_i}$ $V_m = \frac{B \cdot s}{\mu}$	Strom: Innen und aussen gleich gross, aber entgegengesetzt 	Koaxialkabel G_m = magnetischer Leitwert $[G_m] = H$ s = Länge des Leiters in m r_i = Radius des Innenleiters r_a = Radius der Abschirmung

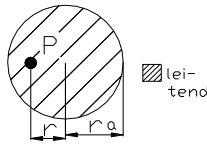
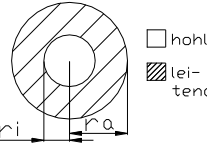
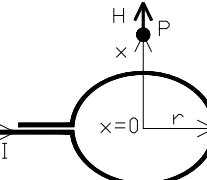
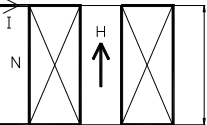
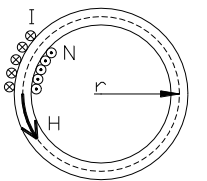
Materie im Magnetfeld

Paarweise geordnete Elektronen hindern das Magnetfeld → kleinere Flussdichte im Material als aussen	Diamagnetismus $\mu_r < 1$ Blei, Kupfer, Wasser, Supraleiter
Elementarmagnete werden durch das Magnetfeld ausgerichtet → grössere Flussdichte im Material als aussen	Paramagnetismus $\mu_r > 1$ Aluminium, Platin, Tantal
Tritt nur in Materialien auf, wo die Elementarmagnete in Weiss'schen Bezirken gleich ausgerichtet sind → mehrfach grössere Flussdichte im Material als aussen	Ferromagnetismus $\mu_r \gg 1$ Eisen, Nickel, Kobalt

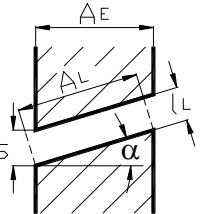
Gesetz von Biot-Savart

$\vec{H} = \vec{v} \times \vec{D}$ $\vec{H} = \frac{Q}{4 \cdot \pi \cdot r^3} (\vec{v} \times \vec{r})$	v = Geschwindigkeit der elektrischen Ladung in m/s r = Abstand zur Ladung in m D = dielektrische Flussdichte $[D] = A \cdot s / m^2$ Q = elektrische Ladung $[Q] = C$
$H = \frac{I \cdot (\cos \alpha_1 - \cos \alpha_2)}{4 \cdot \pi \cdot r}$ 	Feldstärke eines geraden Leiterabschnittes Der Leiter darf nicht aus einem ferromagnetischen Material sein! H = Feldstärke an einem Punkt neben dem Leiter $[H] = A/m$ r = Abstand Leitermitte – Punktmitt (senkrecht) in m I = Strom durch den Leiter α = Winkel Punkt – Leiterabschnitt (auf der gleichen Seite!)

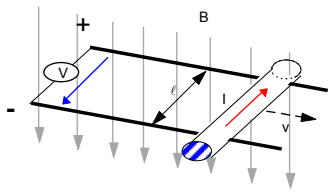

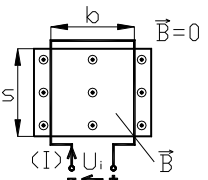
Felder verschiedener geometrischer Anordnungen

<p>Ausserhalb: $H = \frac{I}{2 \cdot \pi \cdot r}$</p> <p>Innerhalb: $H = \frac{I \cdot r}{2 \cdot \pi \cdot r_a^2}$</p> 	<p>Feldstärke eines unendlich langen Leiters</p> <p>r_a = Aussenradius des Leiters r = Radius des „Standpunktes“ P vom Leitermittelpunkt aus in m</p>
<p>Ausserhalb: $r \geq r_a$ $H = \frac{I}{2 \cdot \pi \cdot r_a}$</p> <p>Innerhalb: $r \leq r_i$ $H = 0$</p> <p>Mitte: $r_i \leq r \leq r_a$ $H = \frac{I}{2 \cdot \pi \cdot r} \cdot \frac{r^2 - r_i^2}{r_a^2 - r_i^2}$</p> 	<p>Feldstärke eines unendlich langen Hohlleiters</p> <p>r_a = Aussenradius des Leiters r = Radius des „Standpunktes“</p>
<p>$H = \frac{I \cdot r^2}{2 \cdot (x^2 + r^2)^{3/2}}$</p> <p>Falls $x = 0$: $H = \frac{I}{2 \cdot r}$</p> 	<p>Feldstärke einer Leiterschleife</p> <p>H = Feldstärke an einem Punkt P oberhalb des Mittelpunktes der Leiterschleife r = Radius der Leiterschleife in m x = Abstand P zum Kreismittelpunkt in m</p> <p>$[H] = A/m$</p>
<p>Näherung: $H = \frac{N \cdot I}{l}$</p> <p>Formel ist umso genauer, je länger und dünner die Spule ist</p> 	<p>Feldstärke einer Zylinderspule</p> <p>I = Spulenstrom N = Windungszahl l = Länge der Spule in m</p> <p>Feldlinien gehen innerhalb der Spule vom Nordpol zum Südpol</p>
<p>$H = \frac{N \cdot I}{s} = \frac{N \cdot I}{2 \cdot \pi \cdot r}$</p> <p>Das Feld ist in der Spule „gefangen“</p> 	<p>Feldstärke einer Ringspule (Torus)</p> <p>$s = 2 \pi r$ = mittlerer Umfang des Torus in m I = Spulenstrom N = Windungszahl r = mittlerer Radius des Torus in m</p>

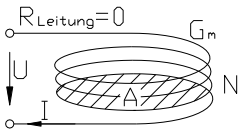
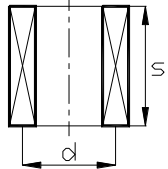
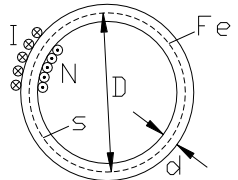
Magnetische Kreise

<p>$H_L = B_L / \mu_0$ $V_{mL} = H_L \cdot l_L$ $\Phi = B_L \cdot A_L$</p> <p>$B_E = \Phi / A_E \xrightarrow{MK} H_E$ $V_{mE} = H_E \cdot l_E$</p> <p>$\Theta = V_{mL} + V_{mE1} + \dots + V_{mEx}$ streuungsfrei</p>	<p>Synthese geg: B_L ges: $\Theta = I \cdot N$</p> <p>Index L: Luftspalt Index E: Eisen A = Querschnitt in m^2 l = Länge in m</p>
<p>$\Phi_L = B_L \cdot A_L = \Phi_E = B_E \cdot A_E$</p> <p>$B_{E(H_E)} = \frac{\mu_0 \cdot A_L}{A_E \cdot l_L} \cdot (\Theta - H_E \cdot l_E)$ streuungsfrei; Eisenquerschnitt überall gleich</p> <p>$B_L = B_E \cdot A_E / A_L$</p>	<p>Analyse geg: Θ ges: B_L</p> <p>B_E^* und H_E^*: \rightarrow Scherungsgerade \rightarrow Arbeitspunkt im 1. Quadranten der Magnetisierungskurve</p> <p>B = Flussdichte $[B] = T$ Θ = Durchflutung $[\Theta] = A$ V_m = Durchflutung $[V_m] = A$ Φ = Fluss $[\Phi] = V \cdot s$ H = Feldstärke $[H] = A/m$</p>
<p>Scherungsgerade: Von B_E^* nach H_E^*</p> <p>Für $H_E = 0$: $B_E^* = \mu_0 \cdot A_L / (A_E \cdot l_L) \cdot \Theta$</p> <p>Für $B_E = 0$: $H_E^* = \Theta / l_E$</p>	
<p>$A_E = A_L \cdot \cos \alpha$</p> <p>$l_L = s \cdot \cos \alpha$</p> <p>$B_{E(H_E)} = \frac{\mu_0 \cdot (\Theta - H_E \cdot l_E)}{\cos \alpha \cdot l_L}$</p> <p>$B_L = B_E \cdot \cos \alpha$</p> 	<p>Analyse bei schrägem Luftspalt:</p> <p>A_L = Fläche des Luftspaltes in m^2 A_E = Eisenquerschnitt l_L = Luftspalt-Länge in m α = Öffnungswinkel</p> <p>$1 \text{ cm}^2 = 10^{-4} \text{ m}^2$</p>
<p>$H_L \cdot l_L = -H_D \cdot l_D$</p> <p>$B_L \cdot A_L = B_D \cdot A_D$</p> <p>$B_{D(H_D)} = -H_D \cdot \mu_0 \cdot \frac{A_L \cdot l_D}{A_D \cdot l_L}$</p> <p>Annahme: Eisenjoch ideal; streuungsfrei</p> <p>H_L und H_D sind einander entgegengesetzt gerichtet</p>	<p>Magnetischer Kreis mit Dauermagnet</p> <p>$B_{D(H_D)} \rightarrow$ Scherungsgerade \rightarrow Arbeitspunkt im 2. Quadranten der Magnetisierungskurve</p> <p>H_D = magn. Feldstärke des Dauermagneten l_D = Länge des Dauermagneten</p>

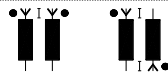

Induktion

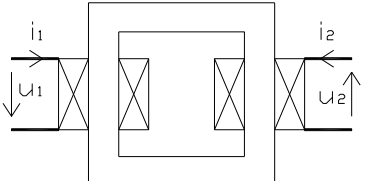
<p>Falls Feld in Bewegung: $\vec{E}_i = \vec{B} \times \vec{v}_F$</p> <p>$E_i = B \cdot v \cdot \sin \alpha$</p> <p>$u_q = \int_s \vec{E}_i \cdot d\vec{s}$</p> <p>$u_q = B \cdot v \cdot l$</p> <p>Bedingung: Der Leiter liegt auf \vec{E}_i</p>	<p>Falls Leiter in Bewegung: $\vec{E}_i = \vec{v}_L \times \vec{B}$</p> <p>Pluspol dort, wo \vec{E} hineinzeigt</p> 	<p>Die Induktivität ist die Fähigkeit, mit einem bestimmten Strom I einen gewissen magnetischen Fluss Φ zu erzeugen.</p> <p>Bewegungsinduktion (Generator)</p> <p>E_i = Induziertes Feld B = Magnetisches Feld V_F = Bewegungsgeschwindigkeit des Feldes in m/s V_L = Bewegungsgeschwindigkeit des Leiters u_q = Quellenspannung l = Länge des Leiters in m α = Winkel zwischen B und v</p> <p>$[E] = V/m$ $[B] = T$</p>
 <p>Rechte Hand-Regel (Generatorregel)</p>	<p>Lenzsche Regel: Der durch die Induktionsspannung hervorgerufene Strom ist so gerichtet, dass er der Ursache der Induktion entgegenwirkt.</p>	<p>Ruheinduktion (Transformator)</p> <p>E_i = Induziertes Feld u_i = Induzierte Spannung N = Windungszahl $d\Phi$ = magnetische Flussänderung ΔB = magnetische Flussdichtenänderung dt = Zeitänderung in s</p> <p>$[\Phi] = V \cdot s$ $[B] = T$</p>
<p>Bei einem Leiter:</p> <p>$u_i = \int_s \vec{E}_i \cdot d\vec{s} = - \frac{d\Phi}{dt}$ Induktionsgesetz</p> <p>Leiterschleife im Eisenjoch-Luftspalt:</p> <p>$U_i = \frac{d\Phi}{dt} = \frac{dB \cdot A}{dt} = \frac{dB \cdot b \cdot s}{dt}$</p> <p>Nur die von der Leiterschleife eingeschlossene und von B durchflutete Fläche zählt!</p>	<p>Bei mehreren Leitern:</p> <p>$u_i = \frac{N \cdot d\Phi}{dt}$</p> 	

Selbstinduktion

<p>Für nicht konstantes μ:</p> <p>$u_L = L \cdot \frac{di}{dt}$</p> <p>$L_d = N^2 \cdot \frac{\mu_d \cdot A}{s}$ mit $\mu_d = \frac{dB}{dH}$</p>	<p>Selbstinduktion</p> <p>u_L = Induzierte Spannung an Spule L = Induktivität L_d = Differentielle Induktivität μ_d = Differentielle relative Permeabilität (Steigung der Magnetisierungskurve) s = Länge der Feldlinien in m A = Querschnittsfläche der Spule in m^2 G_m = magnetischer Leitwert des Feldraumes N = Windungszahl der Spule</p> <p>$[L] = V \cdot s / A = H$ (Henry) $[\mu_d] = V \cdot s / A \cdot m$ $[G_m] = H$</p>
<p>Für konstantes μ:</p> <p>$L = N^2 \cdot G_m$</p> <p>$L = N^2 \cdot \mu \cdot A / s$</p> <p>$L = \frac{N \cdot \Phi}{I} = \frac{N \cdot B \cdot A}{I}$</p>  <p>Vereinfachungen: - $R_{Cu} = 0$ - Magnetfeld homogen</p>	<p>Selbstinduktivität einer langen Zylinderspule</p> <p>$L = N^2 \cdot \frac{\mu \cdot \pi \cdot d^2}{4 \cdot s}$</p> <p>Bedingung: μ konstant !</p>  <p>Selbstinduktivität einer Kreisringspule</p> <p>$L = N^2 \cdot \frac{\mu \cdot d^2}{4 \cdot D}$</p> <p>Bedingung: μ konstant !</p>  <p>Serieschaltung von Induktivitäten</p> <p>$L = L_1 + L_2 + L_3 + \dots + L_n$</p> <p>Parallelschaltung von Induktivitäten</p> <p>$\frac{1}{L} = \frac{1}{L_1} + \frac{1}{L_2} + \frac{1}{L_3} + \dots + \frac{1}{L_n}$</p>

Gegeninduktion

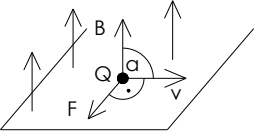
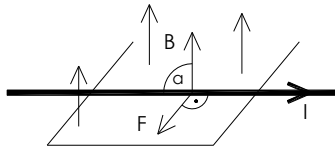
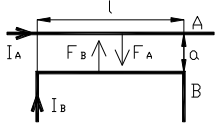
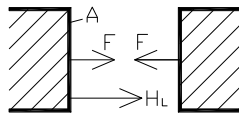
<p>$L_{21} = \frac{\Phi_{21} \cdot N_2}{I_1} = \frac{\Psi_{m21}}{I_1}$</p> <p>$L_{12} = \frac{\Phi_{12} \cdot N_1}{I_2} = \frac{\Psi_{m12}}{I_2}$</p>	<p>$L_{21} = L_{12}$</p> <p>$L_{12} > 0$: </p> <p>$L_{12} < 0$: </p>	<p>Gegeninduktivität zweier Induktivitäten</p> <p>L_{12} = Gegeninduktivität zwischen L_1 und L_2 Φ_{12} = Fluss durch Spule 1 verursacht durch Spule 2, wenn Spule 1 ausgeschaltet $L_{12} > 0$: Gleichsinnige Kopplung (Induktivitäten unterstützen sich) $L_{12} < 0$: Gegensinnige Kopplung (z.B. Trafo) Ψ = verketteter Fluss</p> <p>$[L] = H$ $[\Phi] = V \cdot s$ $[\Psi] = V \cdot s$</p> <p>$\Psi = \Phi \cdot N = L \cdot I$</p>
---	---	--

$L_{21} = L_{12} = N_1 \cdot N_2 \cdot G_m$ $L_{21} = L_{12} = \sqrt{L_1 \cdot L_2}$ $L_{21} = L_{12} = N_1 \cdot N_2 \cdot G_m \cdot k$ $L_{21} = L_{12} = \sqrt{L_1 \cdot L_2} \cdot k$	ideal: - G_m konstant - kein Streufluss real	Gegeninduktivität eines Trafos G_m = Magnetischer Leitwert des Feldraumes k = Kopplungsfaktor $[G_m] = H$ $k \leq 1$
$u_1 = i_1 \cdot R_1 + L_1 \cdot \frac{di_1}{dt} + L_{12} \cdot \frac{di_2}{dt}$ $u_2 = i_2 \cdot R_2 + L_{21} \cdot \frac{di_1}{dt} + L_2 \cdot \frac{di_2}{dt}$ Wenn $i_2 = 0$ und R_1 vernachlässigt: $u_1/L_1 = u_2/L_{12} (= di_1/dt)$ Wenn $k = 1$: $u_1/u_2 = N_1/N_2$	R = Kupferwiderstand Index 1: Primärseite Index 2: Sekundärseite L_{12} = Gegeninduktion	
$L_E = L_1 + L_2 + 2 \cdot L_{12}$ Gleichsinnige Kopplung: $L_{12} > 0$ Gegensinnige Kopplung: $L_{12} < 0$	Serieschaltung von gekoppelten Spulen L_E = Ersatzinduktivität	$[L] = H$

Energie und Leistung im Magnetfeld

$W_m = L \cdot \int_0^I i \cdot di = \frac{L \cdot I^2}{2}$ Hängt nicht von μ ab!	Energie W_m = in der Spule gespeicherte Energie $[W_m] = W \cdot s = J$ (Joule)
Bei konstantem μ : $w_m = \frac{dW_m}{dV} = \frac{H \cdot B}{2} = \frac{\mu \cdot H^2}{2} = \frac{B^2}{2 \cdot \mu}$	Energiedichte w_m = Energiedichte in der Spule $[w_m] = \frac{W \cdot s}{m^3}$ H = magnetische Feldstärke B = magnetische Flussdichte $[H] = A/m$ $[B] = T$
Bei nicht konstantem μ : $w_m = \int_0^B H \cdot dB \rightarrow$ Fläche der Magnetisierungskurve	
$p_m = \frac{dW_m}{dt} = \frac{\Theta \cdot d\Phi}{dt}$ $p_m = p_{el}$	Leistung p_m = magnetische Leistung p_{el} = elektrische Leistung $[p] = W$

Kräfte im Magnetfeld

$\vec{F} = Q \cdot (\vec{v} \times \vec{B})$ $F = Q \cdot v \cdot B \cdot \sin \alpha$		Kraft auf eine bewegte Ladung im Magnetfeld Q = Ladung $[Q] = A \cdot s = C$ (Coulomb) B = magn. Flussdichte v = Geschwindigkeit der Ladung in m/s^2 α = Winkel zwischen Geschwindigkeit und Feld
$\vec{F} = I \cdot (\vec{l} \times \vec{B})$ $F = I \cdot l \cdot B \cdot \sin \alpha$		Kraft auf einen Leiter I = Strom durch Leiter l = Länge des Leiters α = Winkel zwischen Leiter und Feld Linke Hand-Regel (Motorregel)
$F_A = F_B = \frac{\mu_0 \cdot l}{2\pi \cdot a} \cdot I_A \cdot I_B$		Kraft zwischen zwei parallelen Leitern I_A = Strom durch Leiter A I_B = Strom durch Leiter B a = Abstand der Leiter l = gemeinsame Leiterlänge Leiter mit gleicher Stromrichtung ziehen sich an. Leiter mit entgegengesetzter Stromrichtung stoßen sich ab.
$F = \frac{H_L \cdot B_L \cdot A}{2} = \frac{\mu_0 \cdot H_L \cdot A}{2}$ $F = \frac{B_L^2 \cdot A}{2 \cdot \mu_0} = \frac{H_L \cdot \Phi}{2}$		Kraft auf Polflächen H_L = Feldstärke in der Luft B_L = Flussdichte in der Luft Φ = magnetischer Fluss A = Fläche der Pole in m^2 $[F] = kg \cdot m/s^2 = N$ $[H] = A/m$ $[B] = T$ $[\Phi] = V \cdot s$

Wechselstromlehre

Mittelwerte periodischer Grössen

$\bar{u} = \frac{1}{T} \cdot \int_{t_1}^{t_1+T} u \cdot dt$	Reine Wechselgrösse: $\bar{u} = 0$	Gleichwert \bar{u} Arithmetischer Mittelwert Chemische Wirkung t_1 = Anfangszeitpunkt T = Dauer des betrachteten Abschnittes
---	---------------------------------------	---

$U = \sqrt{\frac{1}{T} \int_{t_1}^{t_1+T} u^2 \cdot dt}$	Root Mean Square (RMS): Zuerst Signal quadrieren, dann den arithmetischen Mittelwert bilden, dann die Wurzel ziehen	Effektivwert U / U_{eff} Quadratischer Mittelwert Eine Gleichspannung der Grösse U würde in einem ohmschen Widerstand dieselbe Energie in Wärme umsetzen wie die Wechselspannung mit dem Effektivwert U _{eff} . U = Effektivwert der gesamten Funktion U ₁ = Effektivwert des 1. Abschnittes mit der Zeitdauer Δt ₁
--	---	--

Periodische Funktion mit verschiedenen Abschnitten: $U = \sqrt{(U_1^2 \cdot \Delta t_1 + U_2^2 \cdot \Delta t_2 + \dots) \cdot 1/T}$	Effektivwert eines Sinussignals $U = \frac{\hat{u}}{\sqrt{2}}$ \hat{u} = Amplitude	Effektivwert eines Dreiecksignals $U = \frac{\hat{u}}{\sqrt{3}}$ Bedingung: positive = negative Spitze Die Signalform ist egal	Effektivwert eines Rechtecks $U = \hat{u}$ Bedingung: positive = negative Spitze Das Tastverhältnis ist egal
---	--	--	--

$U = \sqrt{\underbrace{U_0^2}_{\text{DC-Anteil}} + \underbrace{U_1^2 + U_2^2 + \dots + U_n^2}_{\text{AC-Anteil}}}$	Geometrische Summe der überlagerten Gleichspannung und des reinen AC-Effektivwertes	Effektivwert von Mischgrössen U ₀ = Gleichanteil U ₁ = Grundschiwingung (1. Oberwelle) U ₂ = 2. Oberwelle U _{DC} = Gleichspannungsanteil (konstant) U _{eff AC} = Effektivwert des Wechselspannungsanteil
--	---	---

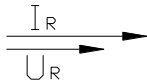
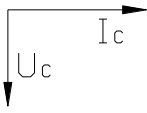
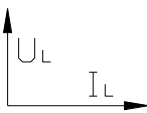
$ \bar{u} = \frac{1}{T} \int_{t_1}^{t_1+T} u \cdot dt$	Zuerst Signal gleichrichten, dann den arithmetischen Mittelwert bilden	Gleichrichtwert \bar{u} Arithmetischer Mittelwert des Betrags
---	--	---

$k_s = \frac{\text{Scheitelwert}}{\text{Effektivwert}} = \frac{\hat{i}}{I} = \frac{\hat{u}}{U}$ $F = \frac{\text{Effektivwert}}{\text{Gleichrichtwert}} = \frac{I}{ \bar{i} } = \frac{U}{ \bar{u} }$	Verhältniszahlen k _s = Scheitelfaktor F = Formfaktor $[k_s] = 1$ $[F] = 1$
--	--

Sinusförmige Grössen

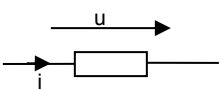
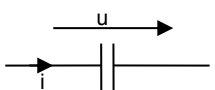
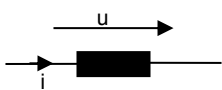
$u = \hat{u} \cdot \sin(\omega \cdot t + \varphi_u) \quad \text{oder} \quad u = \hat{u} \cdot \cos(\omega \cdot t + \varphi_u)$ $\omega = 2\pi \cdot f$ $\omega = 2\pi/T$ $f = 1/T$	u = Momentanwert \hat{u} = Amplitude ωt+φ _u = Phasenwinkel φ _u = Nullphasenwinkel im Bogenmass ω = Kreisfrequenz [ω] = s ⁻¹ (nicht Hertz!) f = Frequenz [f] = s ⁻¹ = Hz (Hertz) T = Periodendauer in s
$\bar{u} = 0 \quad U = \hat{u}/\sqrt{2} \quad \bar{u} = \hat{u} \cdot 2/\pi$ $k_s = \sqrt{2} \quad F = \frac{\pi}{2 \cdot \sqrt{2}} = 1.111$	\bar{u} = Gleichwert / arithmetischer Mittelwert U = Effektivwert $ \bar{u} $ = Gleichrichtwert k _s = Scheitelfaktor F = Formfaktor

Netzwerkelemente

$u_R = R \cdot i_R$ 	Widerstand R I_R = Strom durch den Widerstand u_R = Spannung über dem Widerstand	Allgemein gültig, unabhängig von der Signalform
$i_C = C \cdot \frac{du_C}{dt}$ $u_C = \left(\frac{1}{C} \cdot \int i_C \cdot dt \right) + U_C(0)$ 	Kapazität C i_C = Strom durch die Kapazität u_C = Spannung über der Kapazität $U_C(0)$ = Anfangsspannung Der Strom eilt der Spannung um 90° vor (gilt nur bei sinusförmigen Signalen)	
$u_L = L \cdot \frac{di_L}{dt}$ $i_L = \left(\frac{1}{L} \cdot \int u_L \cdot dt \right) + I_L(0)$ 	Induktivität L i_L = Strom durch die Induktivität u_L = Spannung über der Induktivität $I_L(0)$ = Anfangsstrom Der Strom eilt der Spannung um 90° nach (gilt nur bei sinusförmigen Signalen)	
$\varphi_Z = \varphi_u - \varphi_i$ $\varphi_Y = \varphi_i - \varphi_u$	φ_Z = Phasenwinkel der Impedanz φ_Y = Phasenwinkel der Admittanz φ_u = Phasenwinkel der Spannung φ_i = Phasenwinkel des Stromes	

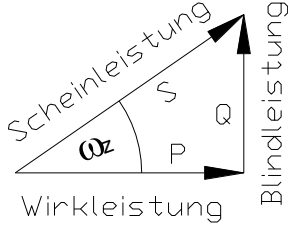
Analyse im Zeitbereich

gilt nur für sinusförmige Größen!

		
$I = U/R$ $\varphi_i = \varphi_u$	$I = \omega \cdot C \cdot U$ $\varphi_i = \varphi_u + \pi/2$	$I = U/(\omega \cdot L)$ $\varphi_i = \varphi_u - \pi/2$
$Z_R = R$ $Y_R = G$	$Z_C = X_C$ $Y_C = B_C$ $Z_C = \frac{1}{\omega \cdot C}$ $Y_C = \omega \cdot C$	$Z_L = X_L$ $Y_L = B_L$ $Z_L = \omega \cdot L$ $Y_L = \frac{1}{\omega \cdot L}$
$\varphi_Z = 0$ $\varphi_Y = 0$	$\varphi_Z = -\pi/2$ $\varphi_Y = +\pi/2$	$\varphi_Z = +\pi/2$ $\varphi_Y = -\pi/2$

$Z = \sqrt{R^2 + X^2}$ $\tan \varphi_Z = X/R$	Serieschaltung von Wirk- und Blindwiderstand
$Y = \sqrt{G^2 + B^2}$ $\tan \varphi_Y = B/G$	Parallelschaltung von Wirk- und Blindwiderstand

Leistung / Energie

$S = U \cdot I$ $P = U \cdot I \cdot \cos \varphi_Z$ $Q = U \cdot I \cdot \sin \varphi_Z$ $S = \sqrt{P^2 + Q^2}$ $\lambda = P/S = \cos \varphi_Z$		Leistung S = Scheinleistung P = Wirkleistung Q = Blindleistung $\lambda = \cos \varphi_Z$ = Wirkleistungsfaktor $\sin \varphi_Z$ = Blindleistungsfaktor φ_Z = Phasenwinkel der Impedanz	$[S] = \text{VA}$ $[P] = \text{W}$ $[Q] = \text{var}$
$W_{T_p} = \int_0^{T_p} p(t) \cdot dt$ $p(t) = u(t) \cdot i(t)$	$P = \frac{W_{T_p}}{T_p} = \frac{1}{T_p} \int_0^{T_p} u(t) \cdot i(t) \cdot dt$ Gilt unabhängig von der Signalform	Energie / Wirkleistung W_{T_p} = Energie P = Wirkleistung T_p = Periodendauer der Leistung	$[W] = \text{W} \cdot \text{s} = \text{J}$ $[P] = \text{W}$ $[T] = \text{s}$

Analyse im Frequenzbereich

gilt nur für sinusförmige Grössen!

$\underline{U} = U \cdot e^{j \cdot \varphi_u}$ $\underline{U} = U \angle \varphi_u$	Komplexe Spannung \underline{U}
$\underline{I} = I \cdot e^{j \cdot \varphi_i}$ $\underline{I} = I \angle \varphi_i$	Komplexer Strom \underline{I}
$\underline{Z} = \text{Re}(\underline{Z}) + j \text{Im}(\underline{Z}) = R + jX$ $\tan \varphi_Z = \frac{\text{Im}(\underline{Z})}{\text{Re}(\underline{Z})} = \frac{X}{R}$	Komplexe Impedanz \underline{Z} Z = Scheinwiderstand / Impedanz R = Wirkwiderstand X = Blindwiderstand / Reaktanz $[Z] = \Omega$ $[R] = \Omega$ $[X] = \Omega$
$\underline{Y} = 1/\underline{Z} = \text{Re}(\underline{Y}) + j \text{Im}(\underline{Y}) = G + jB$ $\tan \varphi_Y = \frac{\text{Im}(\underline{Y})}{\text{Re}(\underline{Y})} = \frac{B}{G}$ $\varphi_Y = -\varphi_Z$	Komplexe Admittanz \underline{Y} Y = 1/Z = Scheinleitwert / Admittanz G = 1/R = Wirkleitwert B = 1/X = Blindleitwert $[Y] = 1/\Omega = S$ $[G] = S$ (Siemens) $[B] = S$

$\underline{Z}_R = R$ $\underline{Y}_R = G$ $Z_R = R$ $Y_R = G$ $\varphi_Z = 0$ $\varphi_Y = 0$	$\underline{Z}_C = \underline{X}_C = jX_C$ $\underline{Y}_C = \underline{B}_C = jB_C$ $\underline{X}_C = \frac{1}{j \cdot \omega \cdot C}$ $\underline{B}_C = j\omega \cdot C$ $X_C = -\frac{1}{\omega \cdot C}$ $B_C = \omega \cdot C$ $\varphi_Z = -\pi/2$ $\varphi_Y = \pi/2$	$\underline{Z}_L = \underline{X}_L = jX_L$ $\underline{Y}_L = \underline{B}_L = jB_L$ $\underline{X}_L = j\omega \cdot L$ $\underline{B}_L = \frac{1}{j \cdot \omega \cdot L}$ $X_L = \omega \cdot L$ $B_L = -\frac{1}{\omega \cdot L}$ $\varphi_Z = \pi/2$ $\varphi_Y = -\pi/2$

Anwendungen

$\underline{Z} = \underline{Z}_1 + \underline{Z}_2 + \dots = (R_1 + R_2 + \dots) + j \cdot (X_1 + X_2 + \dots)$	Serieschaltung von Impedanzen
$\underline{Y} = \underline{Y}_1 + \underline{Y}_2 + \dots = (G_1 + G_2 + \dots) + j \cdot (B_1 + B_2 + \dots)$	Parallelschaltung von Admittanzen
$R_S = \frac{G_P}{ Y ^2}$ $X_S = -\frac{B_P}{ Y ^2}$ Gilt nur bei gleicher Frequenz!	Umwandlung Parallelschaltung → Serieschaltung $R_S = 1/G_P = \text{Wirkwiderstand der Serieschaltung}$ $X_S = 1/B_P = \text{Blindwiderstand der Serieschaltung}$ $Y = 1/Z = \text{Admittanz der ganzen Schaltung}$ $[R] = \Omega$ $[X] = \Omega$ $[Y] = S$
$G_P = \frac{R_S}{ Z ^2}$ $B_P = -\frac{X_S}{ Z ^2}$ Gilt nur bei gleicher Frequenz!	Umwandlung Serieschaltung → Parallelschaltung $G_P = 1/R_S = \text{Wirkwiderstand der Serieschaltung}$ $B_P = 1/X_S = \text{Blindwiderstand der Serieschaltung}$ $Z = 1/Y = \text{Impedanz der ganzen Schaltung}$ $[G] = S$ $[B] = S$ $[Z] = \Omega$
Für 2 serielle Impedanzen: $\underline{U}_m = \underline{U} \cdot \frac{\underline{Z}_m}{\sum \underline{Z}}$ $\underline{U}_2 = \underline{U} \cdot \frac{\underline{Z}_2}{\underline{Z}_1 + \underline{Z}_2}$ $\frac{\underline{U}_1}{\underline{U}_2} = \frac{\underline{Z}_1}{\underline{Z}_2}$	 Spannungsteiler Gilt nicht bei Belastung!
Für 2 parallele Admittanzen: $\underline{I}_m = \underline{I} \cdot \frac{\underline{Y}_m}{\sum \underline{Y}}$ $\underline{I}_2 = \underline{I} \cdot \frac{\underline{Y}_2}{\underline{Y}_1 + \underline{Y}_2}$ $\underline{I}_1/\underline{I}_2 = \underline{Y}_1/\underline{Y}_2$	 Stromteiler

Phasenbedingungen

$\text{Im}(\underline{A}/\underline{B}) = 0$	und	$\text{Im}(\underline{B}/\underline{A}) = 0$	Keine Phasenverschiebung zwischen <u>A</u> und <u>B</u> → <u>A</u> und <u>B</u> sind in Phase $\varphi_A = \varphi_B \rightarrow \varphi_{AB} = 0$ <u>A</u> und <u>B</u> können Spannungen und / oder Ströme sein
$\text{Re}(\underline{A}/\underline{B}) > 0$	und	$\text{Re}(\underline{B}/\underline{A}) > 0$	
$\text{Re}(\underline{A}/\underline{B}) = 0$	und	$\text{Re}(\underline{B}/\underline{A}) = 0$	Phasenverschiebung von 90° zwischen <u>A</u> und <u>B</u> → <u>A</u> eilt <u>B</u> um 90° vor
$\text{Im}(\underline{A}/\underline{B}) > 0$	und	$\text{Im}(\underline{B}/\underline{A}) < 0$	
$\underline{A}/\underline{B} = \text{Re} + j \text{Im}$ $\tan \varphi = \text{Im}/\text{Re}$	oder	$\underline{B}/\underline{A} = \text{Re} + j \text{Im}$ $\tan(-\varphi) = \text{Im}/\text{Re}$	Beliebige Phasenverschiebung zw. <u>A</u> und <u>B</u> → <u>A</u> eilt <u>B</u> vor
$\text{Re} = \text{Im}$			Spezialfall: 45° Phasenverschiebung

Komplexe Leistung

$\underline{S} = P + jQ = S \angle \varphi_Z$ $S = \sqrt{P^2 + Q^2}$		Komplexe Scheinleistung <u>S</u> $[S] = \text{VA}$ \underline{I}^* = konjugiert komplexer Strom φ_Z = Phasenwinkel der Impedanz	Gilt nur für sinusförmige Größen!
$\underline{S} = \underline{U} \cdot \underline{I}^*$ $\underline{S} = U^2 / \underline{Z}^*$ $\underline{S} = I^2 \cdot \underline{Z}$	$\underline{S} = U^2 \cdot \underline{Y}^*$ $\underline{S} = I^2 / \underline{Y}$	\underline{U} = Betrag der komplexen Spannung (Effektivwert!) \underline{I} = Betrag des komplexen Stromes (Effektivwert!) \underline{Z}^* = konjugiert komplexe Impedanz \underline{Y}^* = konjugiert komplexe Admittanz	
Falls \underline{U} die Quellenspannung ist (die Phasenlage vorgibt): $P = U \cdot \text{Re}(\underline{I})$	$Q = U \cdot \text{Im}(\underline{I})$	Q = Blindleistung $[Q] = \text{var}$ $Q > 0$: Induktives Verhalten $Q < 0$: Kapazitives Verhalten	

Leistungsanpassung

$I = \frac{U_q}{ \underline{Z}_i + \underline{Z}_L }$ $P_L = \frac{U_q^2 \cdot R_L}{(R_i + R_L)^2 + (X_i + X_L)^2}$		P_L = Leistung an der Last Z_i = Innenimpedanz der Quelle Z_L = Impedanz der Last U_q = Leerlaufspannung der Quelle	
Anpassungs- bedingung: $\underline{Z}_L = \underline{Z}_i^*$	$P_L = \frac{U_q^2}{4 \cdot R_L} = \frac{I_q^2}{4 \cdot G_L}$	$\eta = 0.5$	Maximale Leistung am Verbraucher η = Wirkungsgrad
Anpassungs- bedingung: $R_L = \underline{Z}_i $	$P_L \neq \frac{U_q^2}{4 \cdot R_L}$!!!		Anpassung mit rein ohmsche Last

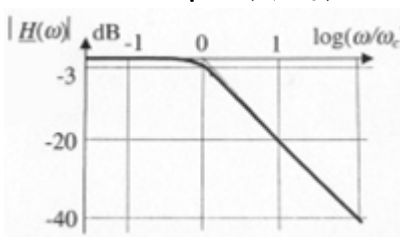
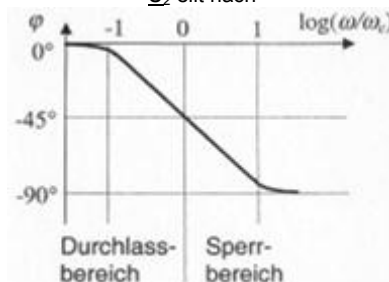
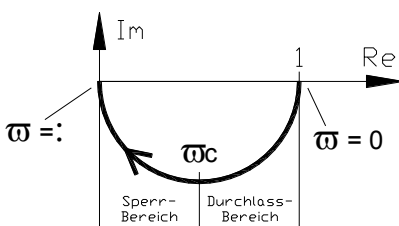
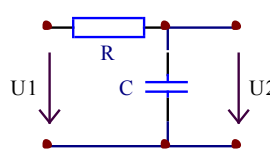
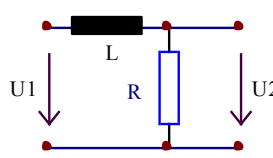
Blindstromkompensation

$Q_C = -P(\tan \varphi_1 - \tan \varphi_2)$ $ Q_C = P(\tan \varphi_1 - \tan \varphi_2)$ $ Q_C = \frac{U_q^2}{ X_C }$		S_1 = Scheinleistung von der Kompensation S_2 = Scheinleistung nach der Kompensation Q_L = Zu kompensierende Blindleistung (induktiv) Q_C = Kompensations-Blindleistung (kapazitiv) φ_1 = Phasenlage vor Kompensation φ_2 = Phasenlage nach Kompensation C = Kompensations-Kapazität ω = Kreisfrequenz der Schaltung	$[C] = F$ $\omega = 2 \pi f$
--	--	--	---------------------------------

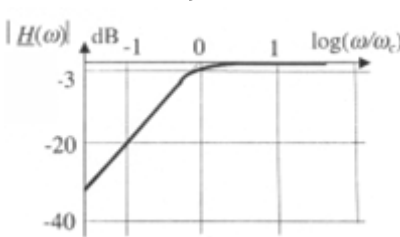
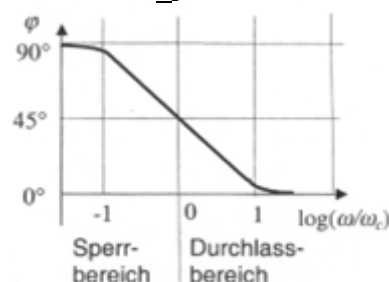
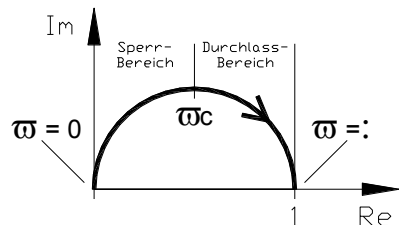
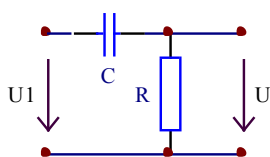
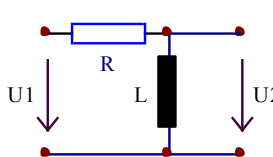
Frequenzgang

$\underline{H}(\omega) = \frac{\underline{U}_2}{\underline{U}_1}$		Frequenzgang <u>H</u>(ω) \underline{U}_1 = komplexe Eingangsspannung \underline{U}_2 = komplexe Ausgangsspannung	
$ \underline{H}(\omega) = \frac{U_2}{U_1}$	Logarithmisch: $ \underline{H}(\omega) = 20 \cdot \log(U_2/U_1) \text{ in dB}$	Amplitudengang $\underline{H}(\omega)$ U_1 = Betrag der komplexen Eingangsspannung U_2 = Betrag der komplexen Ausgangsspannung	
$\varphi(\omega) = (\varphi_2 - \varphi_1)$ $\varphi(\omega) = \arctan(\text{Im}(\underline{H})/\text{Re}(\underline{H}))$		Phasengang $\varphi(\omega)$ φ_1 = Winkel der komplexen Eingangsspannung φ_2 = Winkel der komplexen Ausgangsspannung	

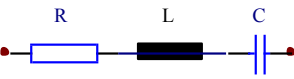
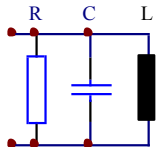
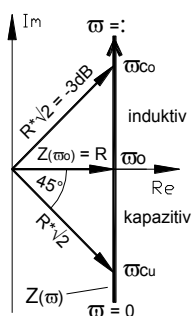
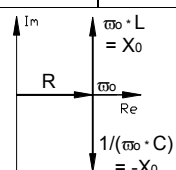
Tiefpass

<p>Amplitudengang</p> $ \underline{H}(\omega) = \frac{1}{\sqrt{1 + (\omega/\omega_c)^2}}$ 	<p>Phasengang</p> $\varphi(\omega) = -\arctan(\omega/\omega_c)$ <p>\underline{U}_2 eilt nach</p> 	 <p>$\omega_c = \text{Grenzfrequenz bei } H(\omega) = -3\text{dB} = 1/\sqrt{2}$</p>
<p>RC-Tiefpass</p> $\underline{H}(\omega) = \frac{1}{1 + j \cdot \omega \cdot R \cdot C}$ $ \underline{H}(\omega) = \frac{1}{\sqrt{1 + (\omega \cdot R \cdot C)^2}}$ $\varphi(\omega) = -\arctan(\omega \cdot R \cdot C)$ $\omega_c = \frac{1}{R \cdot C} \quad \text{dabei gilt: } X_c = R$ 	<p>RL-Tiefpass</p> $\underline{H}(\omega) = \frac{1}{1 + j \cdot \omega \cdot L/R}$ $ \underline{H}(\omega) = \frac{1}{\sqrt{1 + (\omega \cdot L/R)^2}}$ $\varphi(\omega) = -\arctan(\omega \cdot L/R)$ $\omega_c = \frac{R}{L} \quad \text{dabei gilt: } X_L = R$ 	

Hochpass

<h3>Amplitudengang</h3> $ \underline{H}(\omega) = \frac{1}{\sqrt{1 + (\omega_c/\omega)^2}}$ 	<h3>Phasengang</h3> $\varphi(\omega) = \arctan(\omega_c/\omega)$ <p>\underline{U}_2 eilt vor</p> 	 <p>$\omega_c = \text{Grenzfrequenz bei } H(\omega) = -3\text{dB} = 1/\sqrt{2}$</p>
<h3>RC-Hochpass</h3> $\underline{H}(\omega) = \frac{1}{1 - \frac{j}{\omega \cdot R \cdot C}}$ $ \underline{H}(\omega) = \frac{1}{\sqrt{1 + \left(\frac{1}{\omega \cdot R \cdot C}\right)^2}}$ $\varphi(\omega) = \arctan\left(\frac{1}{\omega \cdot R \cdot C}\right)$ $\omega_c = \frac{1}{R \cdot C} \quad \text{dabei gilt: } X_c = R$ 	<h3>RL-Hochpass</h3> $\underline{H}(\omega) = \frac{1}{1 - j \cdot \frac{R}{\omega \cdot L}}$ $ \underline{H}(\omega) = \frac{1}{\sqrt{1 + \left(\frac{R}{\omega \cdot L}\right)^2}}$ $\varphi(\omega) = \arctan\left(\frac{R}{\omega \cdot L}\right)$ $\omega_c = \frac{R}{L} \quad \text{dabei gilt: } X_L = R$ 	

Schwingkreise

Serie-schwingkreis 	Parallel-schwingkreis 	
$\underline{Z} = R + j\left(\omega \cdot L - \frac{1}{\omega \cdot C}\right)$ $ \underline{Z} = \sqrt{R^2 + \left(\omega \cdot L - \frac{1}{\omega \cdot C}\right)^2}$ $\varphi_Z = \arctan\left(\frac{\omega \cdot L - \frac{1}{\omega \cdot C}}{R}\right)$	 $\underline{Y} = G + j\left(\omega \cdot C - \frac{1}{\omega \cdot L}\right)$ $ \underline{Y} = \sqrt{G^2 + \left(\omega \cdot C - \frac{1}{\omega \cdot L}\right)^2}$ $\varphi_Y = \arctan\left(\frac{\omega \cdot C - \frac{1}{\omega \cdot L}}{G}\right)$	
$\text{Im}(\underline{Z}) = \text{Im}(\underline{Y}) = 0 \rightarrow \underline{Z} = R$		Resonanzfall
$\omega_0 = \frac{1}{\sqrt{L \cdot C}}$		Resonanzfrequenz ω_0
$Q = \frac{1}{R} \cdot \sqrt{\frac{L}{C}} = \frac{X_0}{R}$	$Q = \frac{1}{G} \cdot \sqrt{\frac{C}{L}} = \frac{B_0}{G}$	Güte Q $[Q] = 1$
$X_0 = \sqrt{\frac{L}{C}}$		$B_0 = \sqrt{\frac{C}{L}}$ Kennwiderstand X_0 (Blindkomponente bei Resonanz)
$\omega_{C_{o,u}} = \omega_0 \left(\pm \frac{1}{2Q} + \sqrt{\left(\frac{1}{2Q}\right)^2 + 1} \right)$ $\omega_0 = \sqrt{\omega_{C_o} \cdot \omega_{C_u}}$		Untere Grenzfr. ω_{C_u} Obere Grenzfr. ω_{C_o} (bei 45° oder -3dB)
$b = \omega_{C_o} - \omega_{C_u} = \omega_0 / Q$		Bandbreite b
$d = \frac{b}{\omega_0} = \frac{1}{Q}$		relative Bandbreite d = Verlustfaktor
$v = \omega / \omega_0 - \omega_0 / \omega = \Omega - 1/\Omega$		$\Omega = \omega / \omega_0$ Verstimmung v
$v_{C_{o,u}} = \pm 1/Q = \pm d$		45°- Verstimm. $v_{C_{o,u}}$

Frequenzabhängigkeit von I und U			
Seriekreis an idealer Spannungsquelle		Parallelkreis an idealer Stromquelle	
$I(\Omega) = I_0 \cdot \frac{1}{\sqrt{1 + Q^2 \cdot (\Omega - 1/\Omega)^2}}$ $I_0 = U_q / R$	$\Omega = \omega / \omega_0$ (bezogene Grösse)	$U(\Omega) = U_0 \cdot \frac{1}{\sqrt{1 + Q^2 \cdot (\Omega - 1/\Omega)^2}}$ $U_{C_{o,u}} = U_0 / \sqrt{2}$	$U_0 = I_q / G$
$I_{C_{o,u}} = I_0 / \sqrt{2}$		$I_G(\Omega) = I_q \cdot \frac{1}{\sqrt{1 + Q^2 \cdot (\Omega - 1/\Omega)^2}}$	
$U_L(\Omega) = \frac{U_q \cdot Q \cdot \Omega}{\sqrt{1 + Q^2 \cdot (\Omega - 1/\Omega)^2}}$	$\Omega_{L_{\max}} = \frac{1}{\sqrt{1 - \frac{1}{2 \cdot Q^2}}}$	$\Omega_{C_{\max}} = \frac{1}{\sqrt{1 - \frac{1}{2 \cdot Q^2}}}$	$I_C(\Omega) = \frac{I_q \cdot Q \cdot \Omega}{\sqrt{1 + Q^2 \cdot (\Omega - 1/\Omega)^2}}$
$U_C(\Omega) = \frac{U_q \cdot Q}{\Omega \cdot \sqrt{1 + Q^2 \cdot (\Omega - 1/\Omega)^2}}$	$\Omega_{C_{\max}} = \sqrt{1 - \frac{1}{2 \cdot Q^2}}$	$\Omega_{L_{\max}} = \sqrt{1 - \frac{1}{2 \cdot Q^2}}$	$U_L(\Omega) = \frac{I_q \cdot Q}{\Omega \cdot \sqrt{1 + Q^2 \cdot (\Omega - 1/\Omega)^2}}$
Ein Maximum tritt nur auf, wenn $Q \geq 1/\sqrt{2}$			

Drehstrom

Sternschaltung

$\underline{U}_{1N} = U_S \angle 0^\circ$ $\underline{U}_{2N} = U_S \angle -120^\circ$ $\underline{U}_{3N} = U_S \angle 120^\circ$	$\underline{U}_{12} = \sqrt{3} \cdot U_S \angle 30^\circ$ $\underline{U}_{23} = \sqrt{3} \cdot U_S \angle -90^\circ$ $\underline{U}_{31} = \sqrt{3} \cdot U_S \angle 150^\circ$	<p>U_S = Stern-/ Strangspannung $U_S = U_{1N} = U_{2N} = U_{3N}$ $U_S = U_\Delta / \sqrt{3}$</p> <p>$U_\Delta$ = Aussenleiterspannung $U_\Delta = U_{12} = U_{23} = U_{31}$ $U_\Delta = U_S \cdot \sqrt{3}$</p>	
$\underline{Z}_1 = \underline{Z}_2 = \underline{Z}_3 = \underline{Z} = Z \angle \varphi$ $\underline{I}_N = \underline{I}_1 + \underline{I}_2 + \underline{I}_3 = 0$		<p>Symmetrische Belastung I_S = Stern-/ Strangstrom = $I_1 = I_2 = I_3$ φ = Phasenwinkel der Impedanz (Phasenverschiebung zwischen U und I) I_N = Neutralleiterstrom</p>	
$\underline{U}_{1K} = \underline{U}_{1N} - \underline{U}_{KN}$ $\underline{U}_{2K} = \underline{U}_{2N} - \underline{U}_{KN}$ $\underline{U}_{3K} = \underline{U}_{3N} - \underline{U}_{KN}$	$\underline{S} = \underline{U}_{13} \cdot \underline{I}_1^* + \underline{U}_{23} \cdot \underline{I}_2^*$ $\underline{S} = \underline{U}_{12} \cdot \underline{I}_1^* + \underline{U}_{32} \cdot \underline{I}_3^*$ $\underline{S} = \underline{U}_{21} \cdot \underline{I}_2^* + \underline{U}_{31} \cdot \underline{I}_3^*$	<p>Aronschaltung</p>	
$\underline{U}_{KN} = \frac{\underline{Y}_1 \cdot \underline{U}_{1N} + \underline{Y}_2 \cdot \underline{U}_{2N} + \underline{Y}_3 \cdot \underline{U}_{3N}}{\underline{Y}_1 + \underline{Y}_2 + \underline{Y}_3}$			
$\underline{I}_N = \underline{I}_1 + \underline{I}_2 + \underline{I}_3 \neq 0$ $\underline{S} = \underline{U}_{1N} \cdot \underline{I}_1^* + \underline{U}_{2N} \cdot \underline{I}_2^* + \underline{U}_{3N} \cdot \underline{I}_3^*$	<p>ohne Impedanz im Neutralleiter</p>	<p>Unsymmetrische Belastung im Dreileitersystem</p>	
$\underline{U}_{KN} = \frac{\underline{Y}_1 \cdot \underline{U}_{1N} + \underline{Y}_2 \cdot \underline{U}_{2N} + \underline{Y}_3 \cdot \underline{U}_{3N}}{\underline{Y}_1 + \underline{Y}_2 + \underline{Y}_3 + \underline{Y}_N}$	<p>mit einer Admittanz (\underline{Y}_N) im Neutralleiter (Bild)</p>	<p>Unsymmetrische Belastung im Vierleitersystem</p>	

Dreieckschaltung

$\underline{U}_{12} = U_\Delta \angle 30^\circ$ $\underline{U}_{23} = U_\Delta \angle -90^\circ$ $\underline{U}_{31} = U_\Delta \angle 150^\circ$		<p>U_Δ = Aussenleiter-/ Dreiecksspannung (Betrag!) = $U_{12} = U_{23} = U_{31}$</p>	
$I = \sqrt{3} \cdot I_\Delta$	$\underline{S} = 3 \cdot U_\Delta \cdot I_\Delta \angle \varphi$ $\underline{S} = \sqrt{3} \cdot U_\Delta \cdot I \angle \varphi$	<p>Symmetrische Belastung I_Δ = Dreieck-/ Strangstrom = $I_{12} = I_{23} = I_{31}$ I = Aussenleiterstrom</p>	
$\underline{S} = \underline{U}_{13} \cdot \underline{I}_1^* + \underline{U}_{23} \cdot \underline{I}_2^*$ $\underline{S} = \underline{U}_{12} \cdot \underline{I}_1^* + \underline{U}_{32} \cdot \underline{I}_3^*$ $\underline{S} = \underline{U}_{21} \cdot \underline{I}_2^* + \underline{U}_{31} \cdot \underline{I}_3^*$	<p>Aronschaltung</p>	<p>Unsymmetrische Belastung</p>	

Siehe Kapitel Gleichstromlehre jedoch alles komplex rechnen
 Ausnahme: Umwandlung funktioniert nicht, wenn Neutralleiter angeschlossen und Strom führt

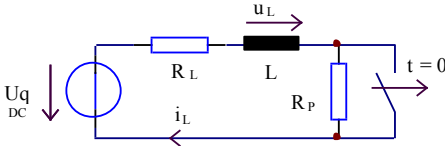
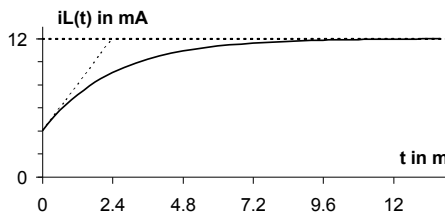
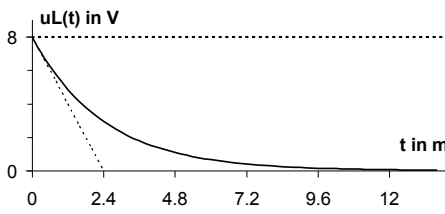
Stern-Dreieck-Umwandlung

Ausgleichsvorgänge

Zustandsgrößen

Größe, die den Inhalt den Energiespeichers bestimmt und nicht sprunghaft ändern kann	Zustandsgröße der Kapazität: u_C	$i_C = C \cdot \frac{du_C}{dt}$	Zustandsgröße der Induktivität: i_L	$u_L = L \cdot \frac{di_L}{dt}$
--	------------------------------------	---------------------------------	---------------------------------------	---------------------------------

Lösungsstrategie für Ausgleichsvorgänge mit einem Speicher

Einschränkung: Im Netzwerk befinden sich nur Gleichspannungs-/ Gleichstromquellen.	Beispiel	Bei t = 0 schliesst der Schalter, zuvor ist der Zustand stationär	
Vorgehen		Geg: Uq = 12 VDC RL = 1 kΩ RP = 2 kΩ L = 2.4 H Ges: Verlauf von iL und uL	
1. Analyse Welches ist die Zustandsgrösse?	Zustandsgrösse: iL		
2. Zustand vor Schaltzeitpunkt: t = 0.	Zustand ist noch stationär: (Schalter offen) $i_L(0_-) = \frac{U_q}{R_L + R_p} = 4 \text{ mA}$ $u_L(0_-) = 0$ ($di_L/dt = 0$)		
3. Zustand nach dem Ausgleichsvorgang: t = ∞ Schaltung ist wieder stationär (in der Praxis: t ≥ 5τ)	Zustand ist wieder stationär: (Schalter geschlossen) $i_L(∞) = \frac{U_q}{R_L} = 12 \text{ mA}$ $u_L(∞) = 0$		
4. Zustand unmittelbar nach dem Schalten: t = 0+. Die Zustandsgrösse ist gleich wie bei t = 0.	(Schalter geschlossen) $i_L(0_+) = i_L(0_-) = 4 \text{ mA}$ $u_L(0_+) = U_q - u_{R_L} = U_q - R_L \cdot i_L(0_+) = 8 \text{ V}$		
5. math. Beschreibung des Ausgleichsvorgang Lösung der DGL: abklingende e-Funktion → $y(t) = K \cdot e^{-t/\tau}$ $y(t)$ = eingeschwungener + flüchtiger Vorgang $y(t) = \text{Endwert} + (\text{Startwert} - \text{Endwert}) \cdot e^{-t/\tau}$	$i_L(t) = \text{Endwert} + (\text{Startwert} - \text{Endwert}) \cdot e^{-t/\tau} = 12 + (4 - 12) \cdot e^{-t/\tau}$ $= 12 + 8 \cdot e^{-t/\tau} \text{ mA}$ $u_L(t) = \text{Endwert} + (\text{Startwert} - \text{Endwert}) \cdot e^{-t/\tau} = 0 + (8 - 0) \cdot e^{-t/\tau}$ $= 8 \cdot e^{-t/\tau} \text{ V}$		
6. Bestimmung der Zeitkonstanten τ <ul style="list-style-type: none">Aus der DGL: $\tau = \frac{\text{Koeffizient der Ableitung}}{\text{Koeffizient der Stammfunktion}}$Aus der Anfangssteigung der Zustandsgrösse bei t = 0+ :<ul style="list-style-type: none">für die Kapazität: $\tau = C \cdot \frac{u_C(\infty) - u_C(0_+)}{i_C(0_+)}$für die Induktivität: $\tau = L \cdot \frac{i_L(\infty) - i_L(0_+)}{u_L(0_+)}$aus den Formeln<ul style="list-style-type: none">für die Kapazität: $\tau = R \cdot C$für die Induktivität: $\tau = L/R$ Bestimmung von R: Betrachten des Netzwerks von der Kapazität / Induktivität aus (entspricht U-/ I-Quelle). Berechnung von R, indem die anderen U-Quellen des Netzwerks kurzgeschlossen und I-Quellen unterbrochen werden.	$\tau = L \cdot \frac{i_L(\infty) - i_L(0_+)}{u_L(0_+)} = 2.4 \cdot \frac{(12 - 4) \cdot 10^{-3}}{8} = 2.4 \text{ ms}$ oder $\tau = L/R_L = 2.4 / 10^{-3} = 2.4 \text{ ms}$  $i_L(t) = 12 + 8 \cdot e^{-t/\tau} \text{ mA}$  $u_L(t) = 8 \cdot e^{-t/\tau} \text{ V s}$		