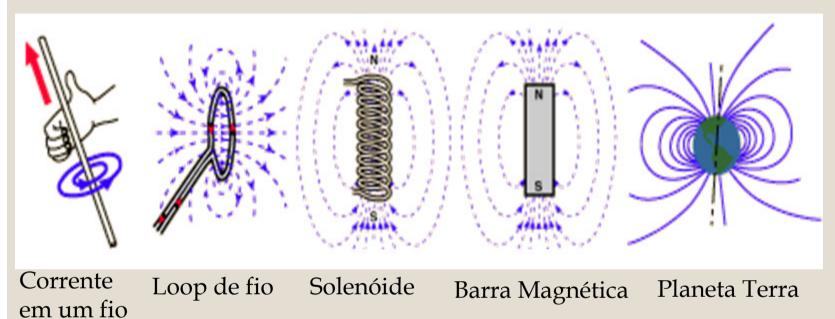
ELETROMAGNETISMO

Fontes de Campo Magnético

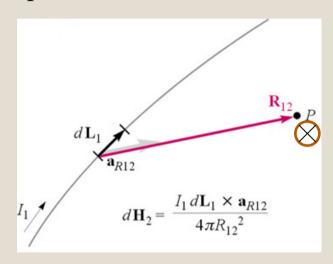


- ➤ Vamos ignorar o imã permanente e o campo elétrico variável para o futuro;
- > Focaremos agora na campo magnético produzido por uma corrente contínua.

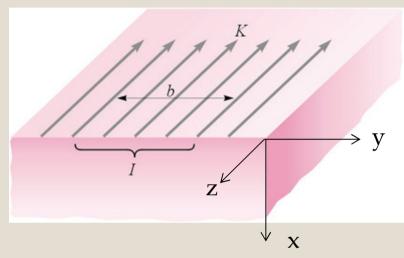
Lei de Biot-Savart

O campo magnético dH produzido pelo elemento de corrente contínua IdL no

ponto P.



$$d\vec{H} = \frac{Id\vec{L} \times \vec{a}_R}{4\pi R^2} \Rightarrow \vec{H} = \iint \frac{Id\vec{L} \times \vec{a}_R}{4\pi R^2} \quad (A/m)$$



onde,

$$Id\vec{L} = \vec{K}dS = \vec{J}dv$$

$$K = \frac{dI}{dL} = densidade \text{ sup } erficial \ de \ corrente \ (A/m)$$

$$J = \frac{dI}{dS} = densidade (volumétrica) de corrente (A/m2)$$

$$Id\vec{L} = \vec{K}dS = \vec{J}dv$$
$$I = Kdy = Jdxdy$$

Exemplo: Calcular o campo magnético H num ponto P devido a um filamento retilíneo infinito com corrente I.

Por simetria, não existe variação de z ou φ. O campo é determinado no Ponto 2, onde z=0.

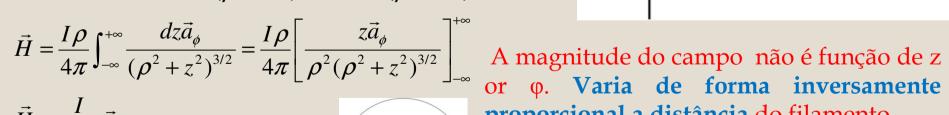
$$r_{2} = \rho \vec{a}_{\rho}$$

$$r_{2} = z \vec{a}_{z}$$

$$R_{12} = r_{2} - r_{1} = \rho \vec{a}_{\rho} - z \vec{a}_{z}$$

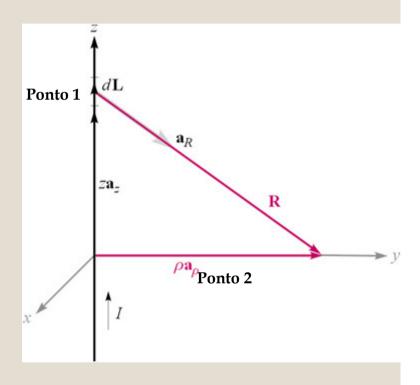
$$a_{R12} = \frac{\rho \vec{a}_{\rho} - z \vec{a}_{z}}{\sqrt{\rho^{2} + z^{2}}}$$

$$d\vec{H} = \frac{Id\vec{L} \times \vec{a}_{R}}{4\pi R^{2}} = \frac{Idz \times (\rho \vec{a}_{\rho} - z \vec{a}_{z})}{4\pi (\rho^{2} + z^{2})^{3/2}} = \frac{Idz \rho \vec{a}_{\phi}}{4\pi (\rho^{2} + z^{2})^{3/2}}$$



$$\vec{H} = \frac{I}{2\pi\rho} \vec{a}_{\phi}$$





proporcional a distância do filamento.

A direção do vetor intensidade magnético é circurferencial.

Lei Circuital de Ampère

- ➤ Quando resolvemos alguns problemas de eletroestática com a lei de Coulomb, vimos que estes problemas poderiam ser mais facilmente resolvidos utilizando a lei de Gauss que houvesse um alto grau de simetria.
- > Existe um procedimento análogo com campos magnético.
- A lei que nos ajuda a resolver problemas mais facilmente é a Lei Circuital de Ampére,
- ➤ O seu uso necessita de consideração cuidadosa da simetria do problema para determinar quais variáveis e componentes estão presentes.

Lei Circuital de Ampère

"A integral de linha de **H** ao longo de qualquer percurso fechado é exatamente igual à corrente enlaçada pelo percurso".

 $\vec{\prod} \vec{H} \cdot d\vec{L} = I \quad (corrente total enlaçada, sentido convencional)$

Amperiana (def.):

É um percurso (caminho) especial com as seguintes propriedades:

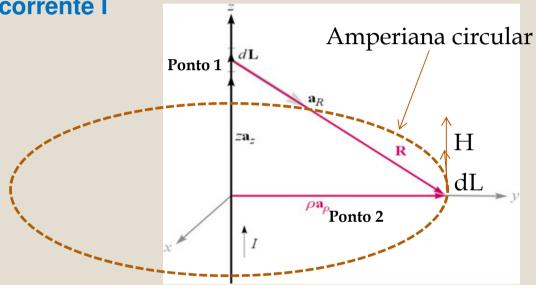
- i) É um percurso fechado;
- ii) Em cada um de seus pontos **H** é tangencial ou **H** é normal. Assim:

```
Se H for perpendicular a dL \rightarrow H \cdot dL = 0
Se H for paralelo a dL \rightarrow H \cdot dL = HdL
```

i) Em todos os pontos onde **H** // **d**L, a magnitude de **H** é constante.

Cálculo de H, aplicando a lei circuital de Ampère (e amperiana), para alguns casos especiais:

a) Condutor retilíneo ∞ com corrente l



$$\iint \vec{H} \cdot d\vec{L} = I_{enlaçada}$$

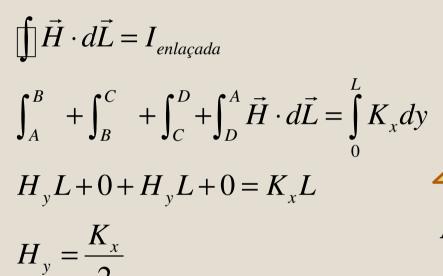
$$\iint_{\phi=0} \vec{H} \cdot d\vec{L} = I_{enlaçada}$$

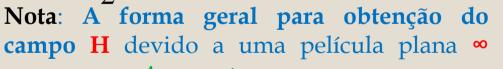
$$\int_{\phi=0}^{2\pi} H_{\phi} \vec{a}_{\phi} \cdot \rho d\phi \vec{a}_{\phi} = I \Rightarrow H_{\phi} \rho \int_{\phi=0}^{2\pi} d\phi = I$$

$$H_{\phi} = \frac{I}{2\pi\rho} \vec{a}_{\phi}$$

Cálculo de H, aplicando a lei circuital de Ampère (e amperiana), para alguns casos especiais:

b) Película ∞ com corrente com densidade superficial uniforme K=K, a,





com corrente $\vec{H} = \frac{1}{2}\vec{K} \times \vec{a}_n$ (\vec{H} independe da distância)

 \vec{a}_n é oversor normal ao plano orientado

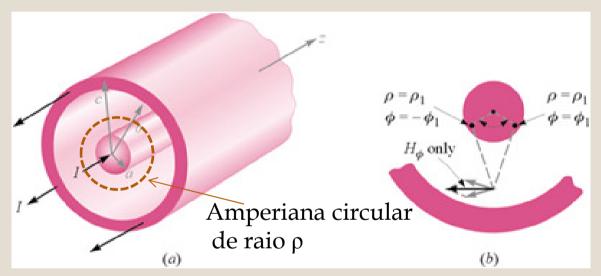
Acima do plano da figura
$$\vec{H} = \frac{1}{2}K_x\vec{a}_x \times \vec{a}_z = \frac{1}{2}K_x(-\vec{a}_y) = -\frac{1}{2}K_x\vec{a}_y = \vec{H}_y$$

Amperiana

retangular

Cálculo de H, aplicando a lei circuital de Ampère (e amperiana), para alguns casos especiais:

c) Linha de transmissão coaxial com corrente total + I uniformemente distribuída no condutor central e - I no condutor externor



$$\int_{\phi = \phi_{1}}^{\rho = \rho_{1}} \iint \vec{H} \cdot d\vec{L} = I_{enlaçada}$$

$$onde \vec{H} = \vec{H} \vec{a}_{\phi} e d\vec{L} = \rho d\phi \vec{a}_{\phi}$$

Para uma amperiana circurlar de raio ρ

$$\rho < a \Rightarrow H_{\phi} = I \frac{\rho}{2\pi a^2}$$
 (no condutor central)

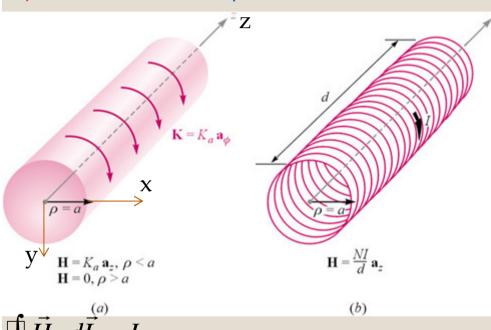
$$a < \rho < b \Rightarrow H_{\phi} = \frac{I}{2\pi\rho}$$
 (no dielétrico)

$$b < \rho < c \Rightarrow H_{\phi} = \frac{I}{2\pi\rho} \frac{c^2 - \rho^2}{c^2 - b^2}$$
(no condutor externo)

$$\rho > c \Rightarrow H_{\phi} = 0$$
 (blindagem magnética)

Cálculo de H, aplicando a lei circuital de Ampère (e amperiana), para alguns casos especiais:

d) Solenóide de comprimento ∞ com uma distribuição superficial de corrente K=K_a a_o

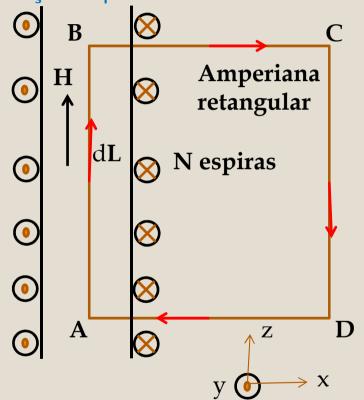


$$\iint \vec{H} \cdot d\vec{L} = I_{enlaçada}$$

$$\int_{A}^{B} + \int_{B}^{C} + \int_{C}^{D} + \int_{D}^{A} \vec{H} \cdot d\vec{L} = \int_{0}^{L} K_{a} dL$$

$$HL + 0 + 0 + 0 = K_a L$$

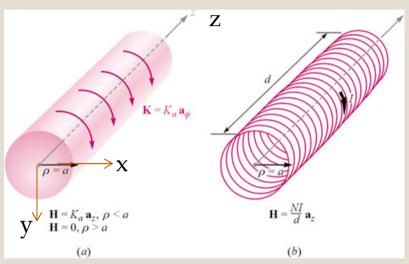
$$Por \tan to, H = K_a \Rightarrow \vec{H} = K_a \vec{a}_z$$

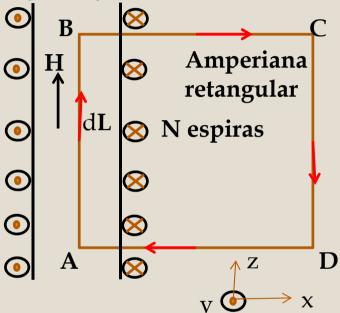


Vista em corte de um solenóide de N espiras

Cálculo de H, aplicando a lei circuital de Ampère (e amperiana), para alguns casos especiais:

d) Solenóide de comprimento ∞ com uma distribuição superficial de corrente K=Ka ao





Se o solenóide for de comprimento finito **d** com **N** espiras nas quais flui uma corrente I, temos:

$$K_a = \frac{NI}{d} \Rightarrow \vec{H} = \frac{NI}{d} \vec{a}_z$$

Rotacional

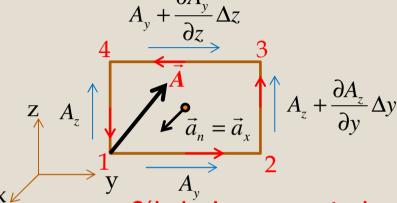
A componente do rotacional de A na direção da normal (versor a_n) de uma área ΔS é

dado por:

 $(rot.\vec{A}) \cdot \vec{a}_n = \lim_{\Delta S \to 0} \frac{\vec{D} \vec{A} \cdot d\vec{L}}{\Delta S}$

representa o Onde dL diferencial de comprimento integrado ao longo do perímetro de área ΔS .

$$\vec{A} = A_x \vec{a}_x + A_y \vec{a}_y + A_z \vec{a}_z$$



Cálculo da componente do rotacional de A na direção do versor $a_n = a_x$

Para determinar uma expressão matemática para o sistema em coordenadas cartesianas, seja o vetor A aplicado no vértice 1 de área $\Delta S = \Delta y \Delta z$.

Pela definição

$$(rot.\vec{A}) \cdot \vec{a}_x = \lim_{\Delta y \Delta z \to 0} \frac{\int_{12341} \vec{A} \cdot d\vec{L}}{\Delta y \Delta z}, desenvolvendo separadamente \int_{12341} \vec{A} \cdot d\vec{L}$$

$$\int_{12341} \vec{A} \cdot d\vec{L} = \left\{ \int_{1}^{2} + \int_{2}^{3} + \int_{3}^{4} + \int_{4}^{2} \right\} \vec{A} \cdot d\vec{L}$$

$$\int_{12341}^{\text{Rotacional}} \vec{A} \cdot d\vec{L} = \left\{ \int_{1}^{2} + \int_{2}^{3} + \int_{3}^{4} + \int_{4}^{2} \right\} \vec{A} \cdot d\vec{L}$$

$$\int_{12341} \vec{A} \cdot d\vec{L} \cong A_y \Delta y + \left(A_z + \frac{\partial A_z}{\partial y} \Delta y \right) \Delta z - \left(A_y + \frac{\partial A_y}{\partial z} \Delta z \right) \Delta y - A_z \Delta z$$

$$\int_{12341} \vec{A} \cdot d\vec{L} \cong \left(\frac{\partial A_z}{\partial y} - \frac{\partial A_y}{\partial z} \right) \Delta y \Delta z$$

Substituindo na expressão acima, no limite obtemos a componente de A na direção do eixo x.

$$(rot.\vec{A})\cdot\vec{a}_x = \left(\frac{\partial A_z}{\partial y} - \frac{\partial A_y}{\partial z}\right)$$

Aplicando o mesmo raciocínio obtemos as componentes do rotacional de A , nas direções y e z.

$$(rot.\vec{A}) = \left(\frac{\partial A_z}{\partial y} - \frac{\partial A_y}{\partial z}\right) \vec{a}_x + \left(\frac{\partial A_x}{\partial z} - \frac{\partial A_z}{\partial x}\right) \vec{a}_y + \left(\frac{\partial A_y}{\partial x} - \frac{\partial A_x}{\partial y}\right) \vec{a}_z$$

Rotacional

Para o vetor campo magnético.

$$\vec{H} = H_x \vec{a}_x + H_y \vec{a}_y + H_z \vec{a}_z$$
, usando notação vetorial como vetor nabla, temos :

$$rot.\vec{H} = \vec{\nabla} \times \vec{H}$$

Em coordenadas cartesianas, o rotacional de um vetor pode ser obtido da seguinte forma:

$$\vec{\nabla} \times \vec{H} = \begin{vmatrix} \vec{a}_x & \vec{a}_y & \vec{a}_z \\ \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} & \frac{\partial}{\partial z} \\ H_x & H_y & H_z \end{vmatrix}$$

Rotacional

Aplicando novamente a definição do cálculo da componente do rotacional na direção do eixo x, porém agora para o vetor campo magnético H, e considerando a lei circuital de Ampère, obtemos:

$$(rot.\vec{H}) \cdot \vec{a}_{x} = \lim_{\Delta y \Delta z \to 0} \frac{\int_{12341} \vec{H} \cdot d\vec{L}}{\Delta y \Delta z} = \lim_{\Delta y \Delta z \to 0} \frac{\Delta I_{x}}{\Delta y \Delta z} = J_{x}$$

Onde ΔI_x = corrente envolvida pelo percurso fechado 12341, ou corrente que atravessa a área $\Delta S = \Delta y \Delta z$.

De forma análoga,

$$(rot.\vec{H}) \cdot \vec{a}_y = J_y$$

$$(rot.\vec{H}) \cdot \vec{a}_z = J_z$$

Daí concluímos que o rotacional do vetor campo magnético resulta (na magnetostática), no vetor densidade de corrente, ou seja:

$$\vec{\nabla} \times \vec{H} = \vec{J}$$
 (Forma pontual da lei de Ampére)

Propriedades do Rotacional

1) A divergência do rotacional de qualquer função ou campo vetorial é sempre nula:

$$\vec{\nabla} \cdot (\vec{\nabla} \times \vec{A}) = 0$$

Por exemplo, seja:

$$\vec{A} = \vec{H}$$
.

$$\vec{\nabla} \times \vec{H} = \vec{J}$$
, então :

 $\nabla \cdot \vec{J} = 0$ Não existe fonte de **J**, pois a corrente está em caminho fechado.

2) O rotacional do gradiente de qualquer função ou campo escalar é sempre nulo:

$$\vec{\nabla} \times (\vec{\nabla} f) = 0$$

Por exemplo, f = - V. Da expressão:

$$\vec{E} = -\vec{\nabla}V$$
, conclui – se que :

$$\vec{\nabla} \times \vec{E} = 0$$
 Não existe fonte de E, pois este não gira.

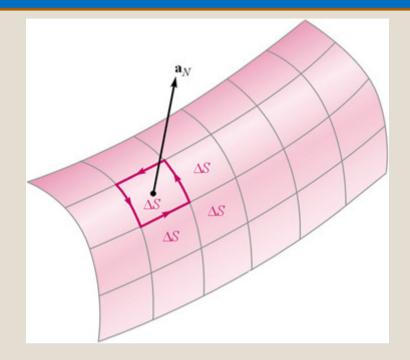
Teorema de Stokes

Pela definição de rotacional, temos:

$$\frac{\iint \vec{H} \cdot d\vec{L}_{\Delta S}}{\Delta S} \approx (\vec{\nabla} \times \vec{H}) \cdot \vec{a}_{n}$$

$$\iint \vec{H} \cdot d\vec{L}_{\Delta S} \approx (\vec{\nabla} \times \vec{H}) \cdot \vec{a}_{n} \Delta S$$

$$\iint \vec{H} \cdot d\vec{L}_{\Delta S} \approx (\vec{\nabla} \times \vec{H}) \cdot \vec{a}_{n} \Delta S$$



Somando-se a circulação de todos os ΔS da superfície S, chegamos à expressão matemática do teorema de Stokes:

$$\iint \vec{H} \cdot d\vec{L} = \int_{S} (\vec{\nabla} \times \vec{H}) \cdot d\vec{S}$$

Nota: O teorema de Stokes é válido para qualquer campo vetorial, e não somente para campo H.

Fluxo magnético (Φ) e densidade de Fluxo Magnético (Β)

A densidade de Fluxo magnético B é definida para o vácuo de permeabilidade magnética μ_0 ($\mu_0 = 4\pi x 10^{-7}$ H/m) e o campo magnético H, como:

$$\vec{B} = \mu_0 \vec{H}$$
 (Unidade: Wb/ m²)

O fluxo magnético Φ que atravessa uma área S é obtido integrando B sobre a área S, isto é:

$$\Phi = \int_{S} \vec{B} \cdot d\vec{S} \quad \text{(Unidade: Wb)}$$

Exemplo: Calcular o fluxo magnético Φ entre o condutor interno (raio $\rho=a$) e o condutor externo (raio $\rho=b$) de uma linha coaxial de comprimento L

$$\vec{H} = \frac{I}{2\pi\rho} \vec{a}_{\phi} \text{ na região } a < \rho < b$$

$$\vec{B} = \mu_0 \vec{H} \implies \vec{B} = \mu_0 \frac{I}{2\pi\rho} \vec{a}_{\phi}$$

$$\Phi = \int_{S} \vec{B} \cdot d\vec{S} = \int_{0}^{L} \int_{a}^{b} \mu_{0} \frac{I}{2\pi\rho} \vec{a}_{\phi} \cdot d\rho dz \vec{a}_{\phi}$$

$$\Phi = \mu_0 \frac{IL}{2\pi} \ln \frac{b}{a} \quad [Wb]$$

Eletrostática	Magnetostática
1) Densidade de Fluxo Elétrico $\vec{D} = \mathcal{E}_0 \vec{E}$	2) Densidade de campo magnético $\vec{B} = \mu_0 \vec{H}$
2) Fluxo Elétrico $\Psi = \int_{S} \vec{D} \cdot d\vec{S}$	2) Fluxo magnético $\Phi = \int_{S} \vec{B} \cdot d\vec{S}$
3) Lei de Gauss da Eletrostática $\Psi_T = \iint_S \vec{D} \cdot d\vec{S} = Q_{\text{int}erna}$	3) Lei de Gauss da magnetostática $\iint_{S} \vec{B} \cdot d\vec{S} = 0$
4) Divergência da densidade de Fluxo Elétrico $\vec{\nabla} \cdot \vec{D} = \rho_V$	4) Divergência da Densidade de Fluxo Magnético $\vec{\nabla} \cdot \vec{B} = 0$
5) Rotacional do campo elétrico	5) Rotacional do Campo Magnético $\vec{\nabla} \times \vec{H} = \vec{J}$
6) Circulação do campo elétrico $ \vec{\mathbf{J}} \vec{E} \cdot d\vec{L} = 0 $	6) Circulação do campo magnético