

Министерство науки и высшего образования Российской Федерации  
Федеральное государственное бюджетное образовательное учреждение  
высшего образования  
«Московский государственный технический университет имени Н. Э. Баумана»  
(национальный исследовательский университет)

---

*Кафедра «Прикладная математика»*



## ***Курсовая работа***

по дисциплине «Численные методы решения задач  
математической физики»

## **Изгиб стержня**

*Выполнил* студент группы ФН2-71Б

*Голубенко К. М.*

*Научный  
руководитель* к.ф.-м.н. доцент кафедры ФН-2

*Родин А.С.*

## Оглавление

1. Введение . . . . .	3
2. Статический случай . . . . .	4
3. Заключение . . . . .	6
Список литературы . . . . .	6

## 1. Введение

На неподвижном основании горизонтально установлен упругий стержень. Один конец стержня закреплён, другой свободен. К свободному концу центрально приложена сжимающая сила  $P$ . Известны длина стержня  $l$ , модуль Юнга  $E$ . Силой тяжести в данной работе пренебрегаем.

## 2. Статический случай

Рассмотрим стержень в простейшем одномерном случае.

### Изгиб балок

Изгибом стержней называется такой случай деформации стержня, когда его продольная ось искривляется. Стержень, работающий на изгиб, называется балкой.

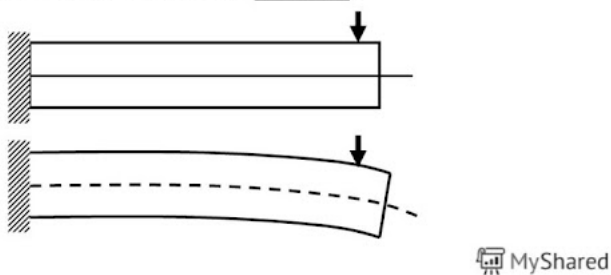


Рис. 2.1. Одномерный случай

Пусть  $u(x)$  - отклонение стержня от оси  $Ox$ . Тогда уравнение равновесия будет иметь следующий вид:

$$\frac{\partial \sigma}{\partial x} = 0, u(0) = 0, u(l) = u_l. \quad (1)$$

где  $\sigma$  — внутреннее напряжение. Воспользуемся законом Гука:  $\sigma = E\varepsilon = E\frac{\partial u}{\partial x}$  и получим систему:

$$\begin{cases} E\frac{\partial^2 \sigma}{\partial x^2} = 0, \\ u(0) = 0, \quad u(l) = u_l. \end{cases} \quad (2)$$

Воспользуемся методом дискретизации Галеркина. Получим:

$$E \int_0^l \frac{\partial^2 \sigma}{\partial x^2} N_i dx = 0, \quad (3)$$

где  $N_i$  - базисные функции вида:

### Изгиб балок

**Изгибом** стержней называется такой случай деформации стержня, когда его продольная ось искривляется. Стержень, работающий на изгиб, называется **балкой**.

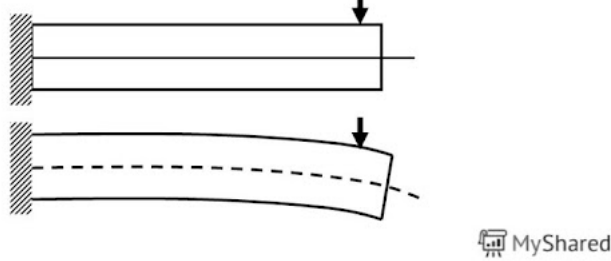


Рис. 2.2. Одномерный случай

Преобразуем:

$$E \int_0^l \frac{\partial^2 \sigma}{\partial x^2} N_i dx = E \int_0^l \left( \frac{\partial}{\partial x} \left( \frac{\partial u}{\partial x} N_i \right) - \frac{\partial u}{\partial x} \frac{\partial N_i}{\partial x} \right) dx = E \int_0^l \left( \frac{\partial}{\partial x} \left( \frac{\partial u}{\partial x} N_i \right) \right) dx - E \int_0^l \left( \frac{\partial u}{\partial x} \frac{\partial N_i}{\partial x} \right) dx = 0, \quad (4)$$

где  $E \int_0^l \left( \frac{\partial}{\partial x} \left( \frac{\partial u}{\partial x} N_i \right) \right) dx = 0$ .

Заменим точное решение  $u(x)$  на приближенное  $\hat{u}$ :

$$u \approx \hat{u} = \sum_{j=0}^n u_j N_j. \quad (5)$$

Подставим полученное выражение в 4:

$$-E u_{i-1} \int_{x_{i-1}}^{x_i} \left( \frac{\partial N_{i-1}}{\partial x} \frac{\partial N_i}{\partial x} \right) dx - E u_i \int_{x_{i-1}}^{x_{i+1}} \left( \frac{\partial N_i}{\partial x} \frac{\partial N_i}{\partial x} \right) dx - E u_{i+1} \int_{x_i}^{x_{i+1}} \left( \frac{\partial N_{i+1}}{\partial x} \frac{\partial N_i}{\partial x} \right) dx = 0, \quad (6)$$

где  $i = \overline{1, n-2}$ .

Найдем значения коэффициентов уравнений:

$$\begin{aligned} \int_{x_{i-1}}^{x_i} \left( \frac{\partial N_{i-1}}{\partial x} \frac{\partial N_i}{\partial x} \right) dx &= \int_{x_{i-1}}^{x_{i+1}} \left( \frac{1}{x_{i-1} - x_i} \frac{1}{x_i - x_{i-1}} \right) dx = -\frac{1}{h} = a_i, \\ \int_{x_{i-1}}^{x_{i+1}} \left( \frac{\partial N_i}{\partial x} \right)^2 dx &= \int_{x_{i-1}}^{x_i} \left( \frac{1}{x_i - x_{i-1}} \right)^2 dx + \int_{x_i}^{x_{i+1}} \left( \frac{1}{x_i - x_{i+1}} \right)^2 dx = \frac{2}{h} = b_i, \\ \int_{x_i}^{x_{i+1}} \left( \frac{\partial N_{i+1}}{\partial x} \frac{\partial N_i}{\partial x} \right) dx &= \int_{x_i}^{x_{i+1}} \left( \frac{1}{x_{i+1} - x_i} \frac{1}{x_i - x_{i+1}} \right) dx = -\frac{1}{h} = c_i. \end{aligned} \quad (7)$$

Получим систему уравнений с трехдиагональной матрицей:

$$\begin{cases} u_{i-1}a_i - u_i b_i + u_{i+1}c_i = 0, & i = \overline{1, n-2} \\ u(0) = 0, & u(l) = u_l. \end{cases} \quad (8)$$

Запишем систему в матричном виде:

$$\begin{pmatrix} -b_1 & c_1 & 0 & 0 & \dots & 0 \\ a_2 & -b_2 & c_2 & 0 & \dots & 0 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & \dots & a_{n-1} & -b_{n-1} & c_{n-1} & 0 \\ 0 & 0 & \dots & a_{n-2} & -b_{n-2} & c_{n-2} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} u_1 \\ u_2 \\ \vdots \\ u_{n-2} \\ u_{n-1} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ \vdots \\ 0 \\ -u_l c_{n-1} \end{pmatrix} \quad (9)$$

Решим полученную систему методом прогонки.f

### 3. Заключение

### Список литературы

1. бебебе с бабаба