

Grafos.

Material de referencia.

Índice

1. Caminos más cortos.	2
1.1. Algoritmo de Dijkstra	2
2. Árbol de expansión mínima.	4
2.1. Algoritmo de Kruskal	4
3. Orden topológico.	6
3.1. Algoritmo basado en DFS	6
4. Componentes fuertemente conexas.	8
4.1. Algoritmo de Tarjan	8
5. Puentes y puntos de articulación.	10
5.1. Algoritmo de Tarjan	10
6. Flujo máximo.	12
6.1. Algoritmo de Dinic	12
7. Emparejamiento máximo.	15
7.1. Algoritmo de Hopcroft-Karp	15

1. Caminos más cortos.

Consideremos un grafo $G = (V, E)$ donde cada arista (u, v) tiene una longitud $d(u, v) > 0$. El camino más corto entre dos vértices es aquel que minimiza la longitud total del camino.

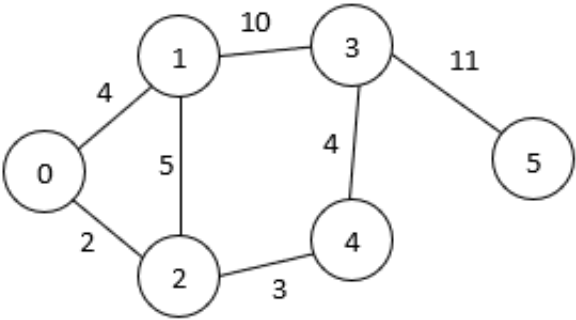
1.1. Algoritmo de Dijkstra

Complejidad: $O((|E| + |V|) \log |V|)$.

```
1  #include <iostream>
2  #include <algorithm>
3  #include <vector>
4  #include <queue>
5  #include <utility>
6  using namespace std;
7
8  #define maxn 100000 //Maximo numero de vertices.
9
10 typedef pair<int, int> edge;
11 #define length first
12 #define to second
13
14 int V, E; //Numero de vertices y aristas.
15 vector<edge> graph[maxn]; //Aristas.
16
17 int s; //Vertice inicial.
18 int dist[maxn], pred[maxn]; //Distancia desde s y predecesor en el camino.
19 bool vis[maxn]; //Visitado.
20
21 //Encuentra el camino mas corto desde un vertice a todos los demas.
22 void Dijkstra() {
23     fill_n(dist, V, 1e9);
24     fill_n(pred, V, -1);
25     dist[s] = 0;
26
27     priority_queue<edge> pq;
28     pq.push(edge(dist[s], s));
29
30     while (!pq.empty()) {
31         int curr = pq.top().to;
32         pq.pop();
33         vis[curr] = true;
34
35         for (edge e : graph[curr])
36             if (!vis[e.to] && dist[curr] + e.length < dist[e.to]) {
37                 dist[e.to] = dist[curr] + e.length;
38                 pred[e.to] = curr;
39                 pq.push(edge(-dist[e.to], e.to));
40             }
41     }
42 }
43
44 int main() {
45     ios_base::sync_with_stdio(0); cin.tie();
46     cin >> V >> E;
47 }
```

```
48 //Lee la informacion de las aristas.
49 for (int i = 0; i < E; ++i) {
50     int u, v, d;
51     cin >> u >> v >> d;
52     graph[u].push_back(edge(d, v));
53     graph[v].push_back(edge(d, u));
54 }
55
56 //Imprime la configuracion.
57 cin >> s;
58 Dijkstra();
59 for (int i = 0; i < V; ++i)
60     cout << i << ": " << pred[i] << ' ' << dist[i] << '\n';
61
62 return 0;
63 }
```

Entrada	Salida
6 7	0: -1 0
0 1 4	1: 0 4
1 3 10	2: 0 2
3 5 11	3: 4 9
1 2 5	4: 2 5
2 0 2	5: 3 20
2 4 3	
4 3 4	
0	



2. Árbol de expansión mínima.

Consideremos un grafo $G = (V, E)$ donde cada arista (u, v) tiene un peso $w(u, v)$. Un árbol de expansión mínima es un subgrafo de G que es árbol y minimiza la suma de los pesos.

2.1. Algoritmo de Kruskal

Complejidad: $O(|E| \log |V|)$.

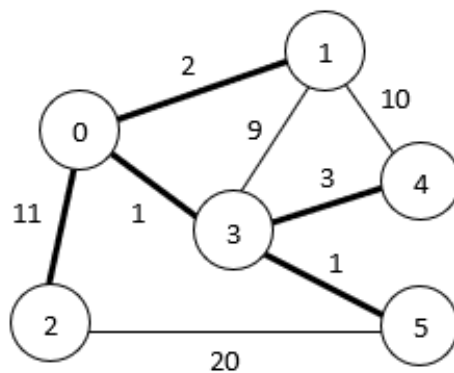
```
1  #include <iostream>
2  #include <algorithm>
3  #include <vector>
4  #include <utility>
5  using namespace std;
6
7  #define maxn 100000 //Maximo numero de vertices.
8
9  typedef pair<int , pair<int , int> > edge;
10 #define weight first
11 #define from second.first
12 #define to second.second
13
14 int V, E; //Numero de vertices y aristas.
15 edge graph[maxn]; //Aristas.
16
17 int parent[maxn], Rank[maxn]; //Union-Find por rango y compresion de camino.
18 vector<int> MST; //Arbol de expansion minima.
19
20 int Find(int x) {
21     if (parent[x] != x)
22         parent[x] = Find(parent[x]);
23     return parent[x];
24 }
25
26 bool Union(int x, int y) {
27     int a = Find(x), b = Find(y);
28     if (a == b)
29         return false;
30     else {
31         if (Rank[a] < Rank[b])
32             parent[a] = b;
33         else {
34             parent[b] = a;
35             if (Rank[a] == Rank[b])
36                 Rank[a]++;
37         }
38     }
39     return true;
40 }
41
42 //Encuentra el arbol de expansion minima.
43 int Kruskal() {
44     int W = 0;
45     for (int i = 0; i < V; ++i) {
46         parent[i] = i;
```

```

47     Rank[i] = 0;
48 }
49
50 sort(graph, graph + E);
51 for (int i = 0; i < E; ++i)
52     if (Union(graph[i].from, graph[i].to)) {
53         W += graph[i].weight;
54         MST.push_back(i);
55     }
56 return W;
57 }
58
59 int main() {
60     ios_base::sync_with_stdio(0); cin.tie();
61     cin >> V >> E;
62
63     //Lee la informacion de las aristas.
64     for (int i = 0; i < E; ++i)
65         cin >> graph[i].from >> graph[i].to >> graph[i].weight;
66
67     //Imprime la configuracion del arbol de expansion minima.
68     cout << "Peso total: " << Kruskal() << '\n';
69     for (int i : MST)
70         cout << graph[i].from << ' ' << graph[i].to << ' ' << graph[i].weight
71             << '\n';
72     return 0;

```

Entrada	Salida
6 8	Peso total: 18
0 1 2	0 3 1
0 3 1	3 5 1
3 1 9	0 1 2
4 1 10	3 4 3
3 4 3	2 0 11
2 0 11	
2 5 20	
3 5 1	



3. Orden topológico.

Consideremos un grafo dirigido acíclico $G = (V, E)$. Un orden topológico es un ordenamiento lineal de los vértices en donde las aristas conectan solamente con vértices posteriores.

3.1. Algoritmo basado en DFS

Complejidad: $O(|V| + |E|)$.

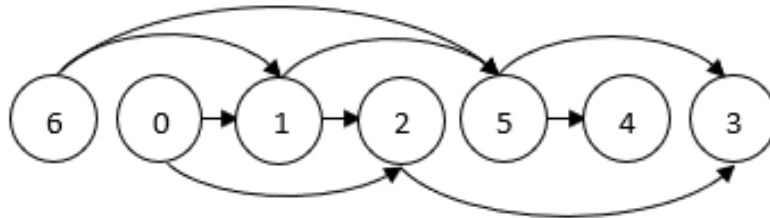
```
1  #include <iostream>
2  #include <algorithm>
3  #include <vector>
4  using namespace std;
5
6  #define maxn 100000 //Maximo numero de vertices.
7
8  int V, E;           //Numero de vertices y aristas.
9  vector<int> graph[maxn]; //Aristas.
10
11 bool cycle;         //Verifica que no haya ciclos.
12 vector<int> sorted; //Orden topologico.
13 int vis[maxn];      //Visitado.
14
15 //Encuentra el orden topologico iniciando en un vertice dado.
16 void DFS(int u) {
17     if (vis[u] == 1) {
18         cycle = true;
19         return;
20     }
21     else if (!vis[u]) {
22         vis[u] = 1;
23         for (int v : graph[u])
24             DFS(v);
25         vis[u] = -1;
26         sorted.push_back(u);
27     }
28 }
29
30 //Encuentra el orden topologico.
31 void TopologicalSort() {
32     for (int u = 0; u < V; ++u)
33         DFS(u);
34     reverse(sorted.begin(), sorted.end());
35 }
36
37 int main() {
38     ios_base::sync_with_stdio(0); cin.tie();
39     cin >> V >> E;
40
41     //Lee la informacion de las aristas.
42     for (int i = 0; i < E; ++i) {
43         int from, to;
44         cin >> from >> to;
45         graph[from].push_back(to);
46     }
47 }
```

```

48 //Imprime el orden topologico
49 ToopologicalSort();
50 if (cycle)
51     cout << "No es un DAG.\n";
52 else {
53     for (int u : sorted)
54         cout << u << ' ';
55     cout << '\n';
56 }
57
58 return 0;
59 }

```

Entrada	Salida
7 9	6 0 1 2 5 4 3
6 1	
6 5	
0 1	
1 5	
0 2	
1 2	
2 3	
5 3	
5 4	



4. Componentes fuertemente conexas.

Consideremos un grafo dirigido $G = (V, E)$. Decimos que G es fuertemente conexo si existe un camino entre cualesquiera par de vértices.

4.1. Algoritmo de Tarjan

Complejidad: $O(|V| + |E|)$.

```

1  #include <iostream>
2  #include <algorithm>
3  #include <vector>
4  #include <stack>
5  using namespace std;
6
7  #define maxn 100000 //Maximo numero de vertices.
8
9  int V, E;           //Numero de vertices y aristas.
10 vector<int> graph[maxn]; //Aristas.
11
12 vector<vector<int>> SCC; //Componentes fuertemente conexas.
13
14 int idx[maxn], low[maxn], lst_id; //Indices, ultimo indice.
15 stack<int> S;                    //Vertices pendientes.
16 bool onStack[maxn];              //Esta en la pila.
17
18 //Encuentra la componente fuertemente conexa de u.
19 void StrongConnect(int u) {
20     idx[u] = ++lst_id;
21     low[u] = lst_id;
22     S.push(u);
23     onStack[u] = true;
24
25     for (int v : graph[u]) {
26         if (!idx[v]) {
27             StrongConnect(v);
28             low[u] = min(low[u], low[v]);
29         }
30         else if (onStack[v])
31             low[u] = min(low[u], idx[v]);
32     }
33
34     if (low[u] == idx[u]) {
35         SCC.push_back(vector<int>());
36         while (S.top() != u) {
37             onStack[S.top()] = false;
38             SCC.back().push_back(S.top());
39             S.pop();
40         }
41
42         onStack[u] = false;
43         SCC.back().push_back(u);
44         S.pop();
45     }
46 }
47

```

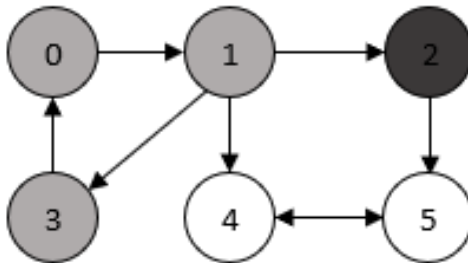


```

48 //Algoritmo de Tarjan para encontrar las componentes fuertemente conexas.
49 void Tarjan() {
50     for (int u = 0; u < V; ++u)
51         if (!idx[u])
52             StrongConnect(u);
53 }
54
55 int main() {
56     ios_base::sync_with_stdio(0); cin.tie();
57     cin >> V >> E;
58
59     //Lee la informacion de las aristas.
60     for (int i = 0; i < E; ++i) {
61         int from, to;
62         cin >> from >> to;
63         graph[from].push_back(to);
64     }
65
66     //Imprime las componentes fuertemente conexas.
67     Tarjan();
68     for (int i = 0; i < SCC.size(); ++i) {
69         for (int u : SCC[i])
70             cout << u << ' ';
71         cout << '\n';
72     }
73
74     return 0;
75 }

```

Entrada	Salida
6 8	4 5
0 1	2
1 2	3 1 0
1 4	
1 3	
3 0	
2 5	
4 5	
5 4	



5. Puentes y puntos de articulación.

Consideremos un grafo $G = (V, E)$. Una arista (u, v) es un puente si al eliminarla el grafo queda desconexo. De igual manera, un vértice u es un punto de articulación si al eliminarlo el grafo queda desconexo.

5.1. Algoritmo de Tarjan

Complejidad: $O(|V| + |E|)$.

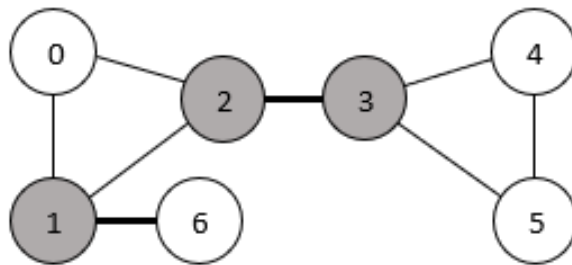
```
1  #include <iostream>
2  #include <algorithm>
3  #include <vector>
4  #include <utility>
5  using namespace std;
6
7  #define maxn 100000 //Maximo numero de vertices.
8
9  int V, E;           //Numero de vertices y aristas.
10 vector<int> graph[maxn]; //Aristas.
11
12 bool artpoint[maxn]; //Puntos de articulacion
13 vector<pair<int, int>> bridge; //Puentes
14
15 int idx[maxn], low[maxn], lst_id; //Indices, ultimo indice.
16
17 //Enumera los vertices con una DFS.
18 void DFS(int u, int pred) {
19     idx[u] = ++lst_id;
20     low[u] = lst_id;
21     int children = 0;
22
23     for (int v : graph[u]) {
24         if (!idx[v]) {
25             ++children;
26             DFS(v, u);
27             low[u] = min(low[u], low[v]);
28
29             if ((pred == -1 && children > 1) || (pred != -1 && low[v] >= idx[u]))
30                 artpoint[u] = true;
31             if (low[v] > idx[u])
32                 bridge.push_back(make_pair(u, v));
33         }
34         else if (v != pred)
35             low[u] = min(low[u], idx[v]);
36     }
37 }
38
39 //Algoritmo de Tarjan.
40 void Tarjan() {
41     for (int u = 0; u < V; ++u)
42         if (!idx[u])
43             DFS(u, -1);
44 }
45
```

```

46 int main() {
47     ios_base::sync_with_stdio(0); cin.tie();
48     cin >> V >> E;
49
50     //Lee la informacion de las aristas.
51     for (int i = 0; i < E; ++i) {
52         int u, v;
53         cin >> u >> v;
54         graph[u].push_back(v);
55         graph[v].push_back(u);
56     }
57
58     //Imprime los puentes y puntos de articulacion.
59     Tarjan();
60     cout << "Puntos de articulacion:\n";
61     for (int i = 0; i < V; ++i)
62         if (artpoint[i])
63             cout << i << ' ';
64     cout << "\nPuentes:\n";
65     for (int i = 0; i < bridge.size(); ++i)
66         cout << bridge[i].first << ' ' << bridge[i].second << '\n';
67
68     return 0;
69 }

```

Entrada	Salida
7 8	Puntos de articulacion:
0 2	1 2 3
0 1	Puentes:
1 2	1 6
1 6	2 3
2 3	
3 4	
4 5	
3 5	



6. Flujo máximo.

Consideremos un grafo dirigido $G = (V, E)$ donde cada arista (u, v) tiene asociada una capacidad $c(u, v) > 0$. Un flujo de s a t es una función que a cada arista le asigna un número $f(u, v)$ que satisface

- $f(u, v) \leq c(u, v)$.
- Para cualquier vértice $v \neq s, t$, el flujo que entra es igual al flujo que sale; s solo tiene flujo saliente y t solo tiene flujo entrante.

El flujo total es el flujo que sale de s .

6.1. Algoritmo de Dinic

Complejidad: $O(|V|^2|E|)$.

```
1  #include <iostream>
2  #include <algorithm>
3  #include <vector>
4  #include <queue>
5  using namespace std;
6
7  #define maxn 100000 //Maximo numero de vertices.
8  typedef int T;      //Tipo de dato del flujo.
9
10 struct edge {
11     int to;           //Destino.
12     T capacity, flow; //Capacidad, flujo.
13     int rev;         //Arista invertida.
14 };
15
16 int V, E;            //Numero de vertices y aristas.
17 vector<edge> graph[maxn]; //Aristas.
18
19 int s, t;            //Fuente y sumidero.
20 int level[maxn], ptr[maxn]; //Distancia a s y numero de aristas visitadas.
21
22 //Verifica si se puede enviar flujo de s a t.
23 bool BFS() {
24     queue<int> Q;
25     fill_n(level, V, -1);
26     level[s] = 0;
27     Q.push(s);
28
29     while (!Q.empty()) {
30         int curr = Q.front();
31         Q.pop();
32         for (edge e : graph[curr])
33             if (level[e.to] == -1 && e.flow < e.capacity) {
34                 level[e.to] = level[curr] + 1;
35                 Q.push(e.to);
36             }
37     }
38 }
```

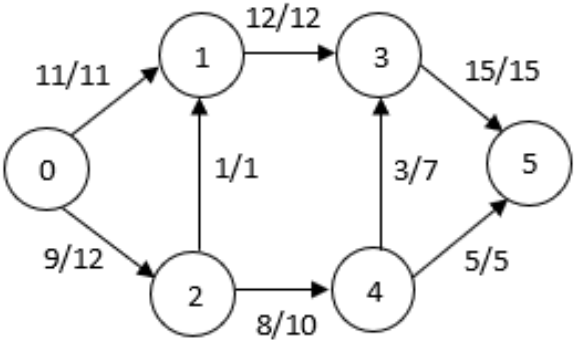
```

39     return level[t] != -1;
40 }
41
42 //Envia flujo de s a t.
43 T DFS(int curr, T flow) {
44     if (curr == t)
45         return flow;
46
47     for (; ptr[curr] < graph[curr].size(); ++ptr[curr]) {
48         edge &e = graph[curr][ptr[curr]];
49
50         if (level[e.to] == level[curr] + 1 && e.flow < e.capacity) {
51             T currflow = DFS(e.to, min(flow, e.capacity - e.flow));
52             if (currflow > 0) {
53                 e.flow += currflow;
54                 graph[e.to][e.rev].flow -= currflow;
55                 return currflow;
56             }
57         }
58     }
59
60     return 0;
61 }
62
63 //Calcula el maximo flujo de s a t.
64 T Dinic() {
65     T flow = 0, currflow;
66     while (BFS()) {
67         fill_n(ptr, V, 0);
68         do {
69             currflow = DFS(s, 1e9);
70             flow += currflow;
71         }
72         while (currflow > 0);
73     }
74     return flow;
75 }
76
77 int main() {
78     ios_base::sync_with_stdio(0); cin.tie();
79     cin >> V >> E >> s >> t;
80
81     //Lee la informacion de las aristas.
82     for (int i = 0; i < E; ++i) {
83         int from, to;
84         T capacity;
85         cin >> from >> to >> capacity;
86
87         graph[from].push_back(edge {to, capacity, 0, (int)graph[to].size()});
88         graph[to].push_back(edge {from, 0, 0, (int)graph[from].size() - 1});
89     }
90
91     //Imprime la configuracion del flujo.
92     cout << "Flujo maximo: " << Dinic() << '\n';
93     for (int i = 0; i < V; ++i)
94         for (edge e : graph[i])

```

```
95         if (e.capacity > 0)
96             cout << i << ' ' << e.to << ": " << e.flow << '/' << e.
                capacity << '\n';
97
98     return 0;
99 }
```

Entrada	Salida
6 8	Flujo maximo: 20
0 5	0 1: 11/11
0 1 11	0 2: 9/12
0 2 12	1 3: 12/12
1 3 12	2 1: 1/1
2 1 1	2 4: 8/10
2 4 10	3 5: 15/15
4 3 7	4 3: 3/7
3 5 15	4 5: 5/5
4 5 5	



7. Emparejamiento máximo.

Consideremos un grafo bipartito $G = (U \cup V, E)$. Un emparejamiento de G es un subgrafo en donde cada vértice pertenece a lo más a una arista.

7.1. Algoritmo de Hopcroft-Karp

Complejidad: $O(|E|\sqrt{|V|})$.

```

1  #include <iostream>
2  #include <algorithm>
3  #include <vector>
4  #include <queue>
5  using namespace std;
6
7  #define maxn 100000 //Maximo numero de vertices.
8
9  int U, V, E;          //Numero de vertices en cada lado y de aristas.
10 vector<int> graph[maxn]; //Aristas que van de U a V.
11
12 int pairU[maxn], pairV[maxn], dist[maxn]; //Pares de vertices en el
    emparejamiento.
13
14 //Verifica si existe un camino de aumento.
15 bool BFS() {
16     queue<int> Q;
17     for (int u = 1; u <= U; ++u) {
18         if (!pairU[u]) {
19             dist[u] = 0;
20             Q.push(u);
21         }
22         else
23             dist[u] = 1e9;
24     }
25     dist[0] = 1e9;
26
27     while (!Q.empty()) {
28         int u = Q.front();
29         Q.pop();
30         if (dist[u] < dist[0])
31             for (int v : graph[u])
32                 if (dist[pairV[v]] == 1e9) {
33                     dist[pairV[v]] = dist[u] + 1;
34                     Q.push(pairV[v]);
35                 }
36     }
37     return (dist[0] != 1e9);
38 }
39
40 //Verifica si existe un camino de aumento que comience en u.
41 bool DFS(int u) {
42     if (u != 0) {
43         for (int v : graph[u])
44             if (dist[pairV[v]] == dist[u] + 1 && DFS(pairV[v])) {
45                 pairV[v] = u;
46                 pairU[u] = v;

```

```

47         return true;
48     }
49
50     dist[u] = 1e9;
51     return false;
52 }
53 return true;
54 }
55
56 //Busca un emparejamiento maximo.
57 int HopcroftKarp() {
58     int size = 0;
59     while (BFS())
60         for (int u = 1; u <= U; ++u)
61             if (!pairU[u] && DFS(u))
62                 ++size;
63     return size;
64 }
65
66 int main() {
67     ios_base::sync_with_stdio(0); cin.tie();
68     cin >> U >> V >> E;
69
70     //Lee las aristas. Los vertices estan indexados en 1.
71     for (int i = 0; i < E; ++i) {
72         int u, v;
73         cin >> u >> v;
74         graph[u].push_back(v);
75     }
76
77     //Imprime la configuracion del emparejamiento.
78     cout << "Emparejamiento: " << HopcroftKarp() << '\n';
79     for (int u = 1; u <= U; ++u)
80         if (pairU[u])
81             cout << u << " - " << pairU[u] << '\n';
82
83     return 0;
84 }

```

Entrada	Salida
5 4 8	Emparejamiento: 3
1 1	1 - 1
2 1	2 - 3
2 3	3 - 2
3 2	
3 3	
3 4	
4 3	
5 3	

