# Grafos. Material de referencia.

## ${\bf \acute{I}ndice}$

1.	Caminos más cortos.  1.1. Algoritmo de Dijkstra	2
	Árbol de expansión mínima.  2.1. Algoritmo de Kruskal	4
3.	Orden topológico. 3.1. Algoritmo basado en DFS	6
4.	Máximo flujo.         4.1. Algoritmo de Edmonds-Karp	8
5.	Emparejamiento máximo. 5.1. Algoritmo de Hopcroft-Karp	<b>11</b> 11

#### 1. Caminos más cortos.

Consideremos un grafo G = (V, E) donde cada arista (u, v) tiene una longitud d(u, v) > 0. El camino más corto entre dos vértices es aquel que minimiza la longitud total del camino.

## 1.1. Algoritmo de Dijkstra

```
Complejidad: O((|E| + |V|) \log |V|).
1 #include <iostream>
  #include <algorithm>
3 #include <vector>
4 #include <queue>
  #include <utility>
   using namespace std;
   #define max 100000 //Maximo numero de vertices.
   typedef pair <int, int > edge;
10
   #define length first
   #define to
12
                                //Numero de vertices y aristas.
   int V, E;
14
   vector < edge > graph [maxn]; // Aristas.
16
                                  //Vertice inicial.
   int dist [maxn], pred [maxn]; // Distancia desde s y predecesor en el camino.
18
   bool vis [maxn];
                                  //Visitado.
19
20
   //Encuentra el camino mas corto desde un vertice a todos los demas.
   void Dijkstra() {
22
        fill_n (dist, V, 1e9);
23
        fill_n (pred, V, -1);
24
        dist[s] = 0;
25
26
        priority_queue <edge> pq;
27
       pq.push(edge(dist[s], s));
29
        while (!pq.empty()) {
30
            int curr = pq.top().to;
31
            pq.pop();
            vis[curr] = true;
33
34
            for (edge e : graph[curr])
35
                if (!vis[e.to] && dist[curr] + e.length < dist[e.to]) {
                     dist[e.to] = dist[curr] + e.length;
37
38
                     pred[e.to] = curr;
                    pq.push(edge(-dist[e.to], e.to));
39
40
41
   }
42
43
   int main() {
44
        ios_base::sync_with_stdio(0); cin.tie();
45
        cin \gg V \gg E;
46
47
```

```
//Lee la informacion de las aristas.
48
         for (int i = 0; i < E; ++i) {
49
              int u, v, d;
50
              cin >> u >> v >> d;
              graph \left[\,u\,\right].\; push\_back \left(\,edge\left(\,d\,,\ v\,\right)\,\right)\,;
52
              graph[v].push_back(edge(d, u));
53
54
         //Imprime la configuracion.
56
         cin >> s;
57
         Dijkstra();
58
         for (int i = 0; i < V; ++i)
             cout << i << ": " << pred[i] << ' ' << dist[i] << '\n';</pre>
60
61
         return 0;
62
   }
63
```

Entrada	Salida
6 7	0: -1 0
0 1 4	1: 0 4
1 3 10	2: 0 2
3 5 11	3: 4 9
1 2 5	4: 2 5
202	5: 3 20
2 4 3	
4 3 4	
0	

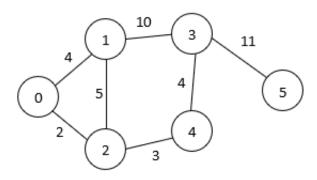


Figura 1: Ejemplo.

## 2. Árbol de expansión mínima.

Consideremos un grafo G = (V, E) donde cada arista (u, v) tiene un peso w(u, v). Un árbol de expansión mínima es un subgrafo de G que es árbol y minimiza la suma de los pesos.

### 2.1. Algoritmo de Kruskal

```
Complejidad: O(|E| \log |V|).
1 #include <iostream>
2 #include <algorithm>
   #include <vector>
   #include <utility>
   using namespace std;
   #define max 100000 //Maximo numero de vertices.
   typedef pair<int, pair<int, int>> edge;
   #define weight first
                    second.first
   #define from
   #define to
                    second.second
13
   int V, E;
                       //Numero de vertices y aristas.
   edge graph [maxn]; // Aristas.
15
   int parent [maxn], Rank [maxn]; //Union-Find por rango y compression de camino.
17
   vector < int > MST;
                                     //Arbol de expansion minima.
18
19
   int Find(int x) {
20
        if (parent[x] != x)
21
            parent [x] = Find (parent [x]);
22
        return parent[x];
23
   }
24
25
   bool Union(int x, int y) {
26
        int a = Find(x), b = Find(y);
27
28
        if (a == b)
            return false;
        else {
30
            if (Rank[a] < Rank[b])
31
                 parent[a] = b;
32
            else {
                 parent[b] = a;
34
                 if (Rank[a] = Rank[b])
                     \operatorname{Rank}[a]++;
36
            return true;
38
        }
40
   //Encuentra el arbol de expansion minima.
42
   int Kruskal() {
43
        int W = 0;
44
        for (int i = 0; i < V; ++i) {
45
            parent[i] = i;
46
```

```
Rank[i] = 0;
47
        }
48
49
        sort(graph, graph + E);
50
        for (int i = 0; i < E; ++i)
51
            if (Union(graph[i].from, graph[i].to)) {
52
                W \leftarrow graph[i]. weight;
53
                MST. push_back(i);
55
        return W;
56
   }
57
58
   int main() {
59
        ios\_base::sync\_with\_stdio(0); cin.tie();
60
        cin >> V >> E;
61
62
        //Lee la informacion de las aristas.
63
        for (int i = 0; i < E; ++i)
64
            cin >> graph[i].from >> graph[i].to >> graph[i].weight;
65
66
        //Imprime la configuracion del arbol de expansion minima.
67
        cout << "Peso total: " << Kruskal() << '\n';</pre>
68
        for (int i : MST)
69
            cout << graph[i].from << ' ' << graph[i].to << ' ' << graph[i].weight
70
               << '\n';
        return 0;
71
   }
72
```

Entrada	Salida
6 8	Peso total: 18
0 1 2	0 3 1
0 3 1	3 5 1
3 1 9	0 1 2
4 1 10	3 4 3
3 4 3	2 0 11
2 0 11	
2 5 20	
3 5 1	

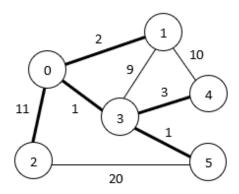


Figura 2: Ejemplo.

## 3. Orden topológico.

Consideremos un grafo dirigido acíclico G = (V, E). Un orden topológico es un ordenamiento lineal de los vértices en donde las aristas conectan solamente con vértices posteriores.

### 3.1. Algoritmo basado en DFS

```
Complejidad: O(|V| + |E|).
1 #include <iostream>
  #include <algorithm>
  #include <vector>
   using namespace std;
   #define max 100000 //Maximo numero de vertices.
   int V, E;
                               //Numero de vertices y aristas.
   vector <int> graph [maxn]; // Aristas.
9
10
   bool cycle;
                         //Verifica que no haya ciclos.
11
   vector<int> sorted; //Orden topologico.
12
   int vis [maxn];
                         //Visitado.
13
14
   //Encuentra el orden topologico iniciando en un vertice dado.
15
   void DFS(int u) {
16
        if (vis[u] == 1) {
17
            cycle = true;
18
            return;
20
        else if (!vis[u]) {
21
            vis[u] = 1;
22
            for (int v : graph[u])
                DFS(v);
24
            vis[u] = -1;
25
            sorted.push_back(u);
26
        }
27
   }
28
29
   //Encuentra el orden topologico.
30
   void ToopologicalSort() {
31
        for (int u = 0; u < V; ++u)
32
            DFS(u);
33
        reverse (sorted.begin(), sorted.end());
   }
35
36
   int main() {
37
        ios\_base::sync\_with\_stdio(0); cin.tie();
        cin \gg V \gg E;
39
       //Lee la informacion de las aristas.
41
        for (int i = 0; i < E; ++i) {
            int from , to;
43
            cin \gg from \gg to;
44
            graph [from].push_back(to);
45
46
47
```

```
//Imprime el orden topologico
ToopologicalSort();
48
49
            if (cycle)
50
                   cout << "No es un DAG.\setminusn";
            else {
\mathbf{52}
                   for (int u : sorted)
53
                          \mathrm{cout} \, <\!< \, \mathrm{u} \, <\!< \, \, \dot{} \, \, \, \dot{} \, ;
54
                   cout << '\n';
56
            return 0;
58
```

Entrada	Salida
7 9	6 0 1 2 5 4 3
6 1	
6 5	
0 1	
1 5	
0 2	
1 2	
2 3	
5 3	
5 4	

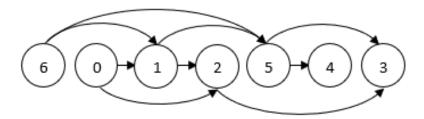


Figura 3: Ejemplo.

## 4. Máximo flujo.

Consideremos un grafo dirigido G = (V, E) donde cada arista (u, v) tiene asociada una capacidad c(u, v) > 0. Un flujo de s a t es una función que a cada arista le asigna un número f(u, v) que satisface

- $f(u,v) \le c(u,v).$
- Para cualquier vértice  $v \neq s, t$ , el flujo que entra es igual al flujo que sale; s solo tiene flujo saliente y t solo tiene flujo entrante.

El flujo total es el flujo que sale de s.

### 4.1. Algoritmo de Edmonds-Karp

```
Complejidad: O(|V||E|^2).
1 #include <iostream>
   #include <algorithm>
   #include <vector>
   #include <queue>
   using namespace std;
   #define max 100000 //Maximo numero de vertices.
   typedef int T;
                         //Tipo de dato del flujo.
   struct edge {
10
                           //Destino.
       int to;
11
       T capacity, flow; //Capacidad, flujo.
12
                           //Arista invertida.
       edge *rev;
13
       edge(int _to, T _capacity, T _flow, edge *_rev) {
15
            to = _to; capacity = _capacity; flow = _flow; rev = _rev;
16
       }
17
   };
18
19
   int V, E;
                                 //Numero de vertices y aristas.
20
   int s, t;
                                 //Fuente y sumidero.
   vector <edge*> graph [maxn]; // Aristas.
22
23
   //Calcula el flujo maximo de s a t.
24
   T EdmondsKarp() {
25
       T flow = 0:
26
       edge *pred[maxn];
27
28
       do {
            //Realiza una BFS desde s hasta t.
30
            queue<int> Q;
           Q. push(s);
32
            fill_n (pred, V, nullptr);
33
34
            while (!Q.empty()) {
35
                int curr = Q. front();
36
                Q. pop();
                for (edge *e : graph[curr])
38
```

```
if (pred[e->to] == nullptr && e->to != s && e->capacity > e->
39
                          flow) {
                          pred[e\rightarrow to] = e;
40
                          Q. push (e->to);
                      }
42
             }
43
44
             //Encontramos un camino de aumento.
             if (pred[t] != nullptr) {
46
                 T df = 1e9;
                 for (edge *e = pred[t]; e != nullptr; e = pred[e->rev->to])
48
                      df = min(df, e\rightarrow capacity - e\rightarrow flow);
                 for (edge *e = pred[t]; e != nullptr; e = pred[e->rev->to])
50
51
                      e \rightarrow flow += df;
                      e \rightarrow rev \rightarrow flow -= df;
52
53
                 flow += df;
54
             }
55
        }
56
        while (pred[t] != nullptr);
57
58
        return flow;
59
   }
60
61
62
   int main() {
        ios_base::sync_with_stdio(0); cin.tie();
63
        cin >> V >> E;
64
65
        //Lee la informacion de las aristas.
66
        for (int i = 0; i < E; ++i) {
67
             int from, to;
            T capacity;
69
             cin >> from >> to >> capacity;
70
             graph [from].push_back(new edge(to, capacity, 0, nullptr));
             graph [to].push_back(new edge(from, 0, 0, graph [from].back()));
73
             graph[from].back() \rightarrow rev = graph[to].back();
74
        }
75
76
        cin \gg s \gg t;
77
        cout << "Flujo maximo: " << EdmondsKarp() << '\n';
78
        //Imprime la configuracion del flujo.
80
        for (int i = 0; i < V; ++i)
81
             for (edge *e : graph[i]) {
82
                 if (e\rightarrow capacity > 0)
                      cout << i << '' << e->to << ": " << e->flow << '/' << e->
84
                          capacity <<'\n';
                 delete e;
85
             }
86
87
        return 0;
88
   }
89
```

Entrada	Salida
6 8	Flujo maximo: 23
0 1 11	0 1: 11/11
0 2 12	0 2: 12/12
1 3 12	1 3: 12/12
2 1 1	2 1: 1/1
2 4 11	2 4: 11/11
4 3 7	3 5: 18/19
3 5 19	4 3: 6/7
4 5 5	4 5: 5/5
0 5	

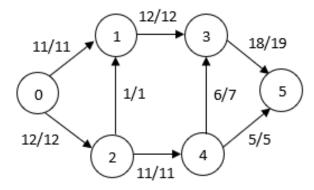


Figura 4: Ejemplo.

## 5. Emparejamiento máximo.

Consideremos un grafo bipartito  $G = (U \cup V, E)$ . Un emparejamiento de G es un subgrafo en donde cada vértice pertenece a lo más a una arista.

### 5.1. Algoritmo de Hopcroft-Karp

```
Complejidad: O(|E|\sqrt{|V|}).
1 #include <iostream>
2 #include <algorithm>
  #include <vector>
   #include <queue>
   using namespace std;
   #define max 100000 //Maximo numero de vertices.
   int U, V, E;
                                 //Numero de vertices en cada lado y de aristas.
9
   vector <int> graph [maxn]; // Aristas que van de U a V.
10
   int pairU[maxn], pairV[maxn], dist[maxn]; //Pares de vertices en el
12
       emparejamiento.
13
   //Verifica si existe un camino de aumento.
14
   bool BFS() {
15
        queue<int> Q;
16
        for (int u = 1; u \le U; ++u) {
17
             if (!pairU[u]) {
                 dist[u] = 0;
19
                 Q. push(u);
20
             }
21
             else
                 dist[u] = 1e9;
23
        dist[0] = 1e9;
25
26
        while (!Q.empty()) {
27
28
             int u = Q. front();
            Q. pop();
             if (dist[u] < dist[0])
30
                  for (int v : graph[u])
31
                      if (dist[pairV[v]] == 1e9) {
32
                           dist[pairV[v]] = dist[u] + 1;
                           Q. push (pair V [v]);
34
35
36
        return (dist[0] != 1e9);
38
39
   //Verifica si existe un camino de aumento que comience en u.
40
   bool DFS(int u) {
41
        if (u) {
42
             for (int v : graph[u])
43
                  if (\operatorname{dist}[\operatorname{pairV}[v]] = \operatorname{dist}[u] + 1 \&\& \operatorname{DFS}(\operatorname{pairV}[v])) {
44
                      pairV[v] = u;
45
                      pairU[u] = v;
46
```

```
return true;
47
48
49
             dist[u] = 1e9;
50
             return false;
51
52
        return true;
53
   }
54
55
   //Busca un emparejamiento maximo.
56
   int HopcroftKarp() {
57
        int size = 0;
        while (BFS())
59
60
             for (int u = 1; u \le U; ++u)
                 if (!pairU[u] && DFS(u))
61
                      size++;
62
        return size;
63
   }
64
65
66
   int main() {
        ios_base::sync_with_stdio(0); cin.tie();
67
        cin \gg U \gg V \gg E;
68
        //Lee las aristas. Los vertices estan indexados en 1.
70
71
        for (int i = 0; i < E; ++i) {
             int u, v;
72
             cin >> u >> v;
             graph [u]. push_back(v);
74
        }
75
76
        //Imprime la configuracion del emparejamiento.
        cout << "Emparejamiento: " << HopcroftKarp() << '\n';
78
        for (int u = 1; u \le U; ++u)
79
             if (pairU[u])
80
                 cout << \,u << \," \,- \," \,<< \,pairU\,[\,u\,] \,<< \,\,' \backslash n\,';
81
82
83
        return 0;
   }
84
```

Entrada	Salida
5 4 8	Emparejamiento: 3
1 1	1 - 1
2 1	2 - 3
2 3	3 - 2
3 2	
3 3	
3 4	
4 3	
5 3	

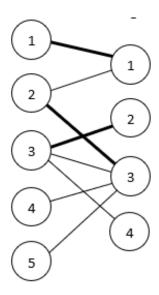


Figura 5: Ejemplo.