## TD 5 bis

## Théorèmes d'inversion locale et des fonctions implicites

## Exercice 1 - TFI => TIL.

On suppose que le théorème des fonctions implicites est vrai. Soit f définie sur un ouvert U d'un espace de Banach E et à valeur dans F, espace de Banach telle que f soit de classe  $C^1$  et telle qu'il existe  $a \in U$  tel que df(a) soit un isomorphisme. On note b = f(a).

- a) Vérifier que les hypothèses du théorème des fonctions implicites s'appliquent à la fonction  $\Phi: U \times F \to F$  définie par  $\Phi(x, y) = y f(x)$ .
- b) En déduire l'existence de voisinages de a et de b et de  $f^{-1}$  définie sur un de ces voisinages.
- c) Conclure.

## Exercice 2 - TIL=>TFI.

On suppose que le théorème d'inversion locale est vrai. On se donne trois espaces de Banach E, F, G et on considère f définie sur un ouvert U de  $E \times F$  à valeur dans G et de classe  $C^1$ . On suppose qu'il existe  $(a,b) \in U$  vérifiant f(a,b) = 0 et tel que la différentielle partielle par rapport à y en (a,b) c'est-à-dire  $d_y f(a,b)$  soit un isomorphime.

- a) Montrer que la fonction  $\Psi: U \to E \times G$  définie par  $\Psi(x,y) = (x,f(x,y))$  est de classe  $\mathcal{C}^1$  et calculer sa différentielle.
- b) Vérifier que cette différentielle est inversible en (a, b), montrer en utilisant le théorème d'inversion locale que  $\Psi$  est un  $\mathcal{C}^1$ -difféomorphisme sur des espaces que l'on précisera.
- c) Reprendre les questions précédentes dans le cas où  $E = \mathbb{R}^n$  et  $F = G = \mathbb{R}^p$
- **d)** En remarquant que l'on peut écrire  $\Psi^{-1}(x,z)$  sous la forme(x,g(x,z)), conclure.

**Exercice 3 – Inversion globale.** Soit  $f: \mathbb{R}^n \to \mathbb{R}^n$  de classe  $\mathcal{C}^1$  telle que pour tout  $(x,y) \in \mathbb{R}^n \times \mathbb{R}^n$ , on ait  $||f(x) - f(y)|| \ge k||x - y||$  avec k > 0 constante.

- a) Montrer que f est injective.
- **b)** Montre  $f(\mathbb{R}^n)$  est fermé.
- c) Montrer que df(x) est inversible pour tout x.
- d) Conclure.
- **e)** Application à  $f: \mathbb{R}^2 \to \mathbb{R}^2$  définie par  $f(x,y) = (\sin(\frac{y}{2}) x, \sin(\frac{x}{2}) y)$ . On prendra la norme  $\|\cdot\|_1$ .

**Exercice 4 – Inversion globale.** Soit  $f: \mathbb{R}^3 \to \mathbb{R}^3$  définie par f(x, y, z) = (x + y, y/x, z/x).

- a) Trouver un ouvert U de  $\mathbb{R}^3$  sur lequel f est différentiable. Calculer sa différentielle.
- **b)** Soit  $V = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 / x > 0, x + y > 0\}$ . f est-elle un  $\mathcal{C}^1$ -difféomorphisme de V sur f(V)?

**Exercice 5 – Inversion.** Soit H un espace de Hilbert de dimension fini, muni d'un produit scalaire euclidien  $\langle \cdot, \cdot \rangle$  et de la norme associée  $\| \cdot \|$  et soit  $f: H \to H$  une application différentiable. On suppose qu'il existe 0 < k < 1 tel que l'application  $\phi: H \to H$  définie par  $\phi(x) = f(x) - x$  soit k-lipschitzienne.

- a) Montrer que f est injective.
- **b)** Montrer que  $\forall x \in H, ||d\phi(x)|| \leq k$ .
- c) En déduire que  $\forall x \in H$ , df(x) est inversible.
- **d)** Montrer que pour tout x de H, on a

$$(1-k)||x|| - ||f(0)|| \le ||f(x)||$$

- e) On fixe  $y \in H$  et on définit  $h(x) = ||f(x) y||^2$ . Soit  $m = \inf\{h(x) \mid x \in H\}$ . Déduire de la question précédente qu'il existe  $z \in H$  tel que m = h(z).
- f) Montrer que la différentielle de h en z est nulle.
- **g)** En déduire que m=0.
- **h)** Que peut-on conclure sur f?
- i) Quelle est la conclusion dans le cas où f est de classe  $\mathcal{C}^1$

**Exercice 6 – Immersion.** Soient U un ouvert de  $\mathbb{R}^n$  et  $f: U \to \mathbb{R}^p$  une application de classe  $C^1$ . On suppose qu'en un point a de U la différentielle Df(a) est une application linéaire *injective* de  $\mathbb{R}^n$  dans  $\mathbb{R}^p$  (donc  $n \leq p$ ).

a) Montrer qu'après permutation des coordonnées de  $\mathbb{R}^p$  (si nécessaire), les relations

$$\begin{cases} y_i = f_i(Y_1, ..., Y_n) & si \ 1 \leqslant i \leqslant n \\ y_i = f_i(Y_1, ..., Y_n) + Y_i & si \ n+1 \leqslant i \leqslant p \end{cases}$$

définissent un changement de coordonnées locales  $y \mapsto Y$  sur l'espace d'arrivée  $\mathbb{R}^p$ .

**b)** Montrer que f admet (localment) un inverse à gauche, i.e une application g de classe  $C^1$  telle que g(f(x)) = x.